

⚠ 使用注意事项

- 本产品及安装有本产品的机器出口时的注意事项
本产品的最终使用者、最终用途与军事或武器相关时，则为《外汇及国际贸易管理法》所规定的出口对象，在出口时需进行充分审查以及办理相关手续。
- 本产品以一般工业产品等为对象进行生产，并非以用于与人命相关的机器以及系统为目的而进行设计·生产的。
- 设置·配线·运行·维护·点检等，需由具有专业知识的人员进行。
- 产品的安装螺钉的紧固转矩，需考虑所使用螺钉的强度、安装处的材质进行适当选择，以免螺钉松动或破损。
例)在钢材上拧入螺钉(M5)时，转矩为2.7 N·m~3.3 N·m。
- 由于本产品故障而预测可能导致设备发生重大事故或损失的情况时，请设置安全装置。
- 若需将本产品安装到原子能控制、宇航设备、交通工具、医疗器械，各种安装装置以及要求高清洁度的装置等特殊环境时，请咨询本公司。
- 本公司已尽最大努力确保产品品质，但也可能发生因预想外的外部噪音、静电以及电源、配线、零部件等异常，而导致的设定之外的动作。所以，需确保在进行有关故障保护设计以及运行场所下的可动作范围内的安全性。
- 电机轴在电气未接地的情况下运行时，则根据机器及安装环境，可能使电机轴承发生电蚀而使轴承出现声响变大等情况。请用户进行充分确认及检证。
- 由于本产品的故障，可能会发生1根烟程度的冒烟现象，在无尘室使用时请注意。
- 在硫磺或硫化气体(H₂S, SO₂, NO₂, Cl₂等)浓度高的环境下使用时，可能会发生由于硫化而导致贴片电阻断线以及接触不良等情况，请充分注意。
- 如果向本产品的电源输入远超过额定范围的电压时，可能由于内部零部件损坏而导致发生冒烟、起火等情况，请充分注意输入电压。
- 有关安装机器以及零部件之间的构造、尺寸、寿命、特性、法律等的匹配以及安装机器的规格变更时的匹配，需由用户进行最终决定。
- 超过本产品的规格范围进行使用时，则无法保证产品正常运行，请予以注意。
- 为了提高性能，部分零部件会有变更的情况。
- 使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，在充分了解注意事项后正确使用。

客户技术咨询窗口	<ul style="list-style-type: none">· 电机的选型、使用方法等的咨询窗口。· 咨询电话：400 920 9200· 咨询时间：星期一～星期五 9:00～11:30, 13:00～17:00(节假日·本公司的休息日除外)
客户修理咨询窗口	<ul style="list-style-type: none">· 委托修理·购买维修配件等的咨询窗口。· 咨询电话：400 920 9200· 咨询时间：星期一～星期五 9:00～11:30, 13:00～17:00(节假日·本公司的休息日除外)
网络获取电机技术信息	<ul style="list-style-type: none">· 可下载操作说明书、CAD数据等。· http://device.panasonic.cn/ac/

● 库存·交货期·价格等销售相关的咨询窗口

Panasonic
INDUSTRY

松下机电株式会社
产业元器件事业部

〒574-0044 大阪府大东市诸福7丁目1番1号

Q Panasonic Industrial Search



Panasonic
INDUSTRY

AC伺服电机·驱动器

MINAS A6家族

AC伺服电机·驱动器 (MINAS A6家族)

IN Better Solution



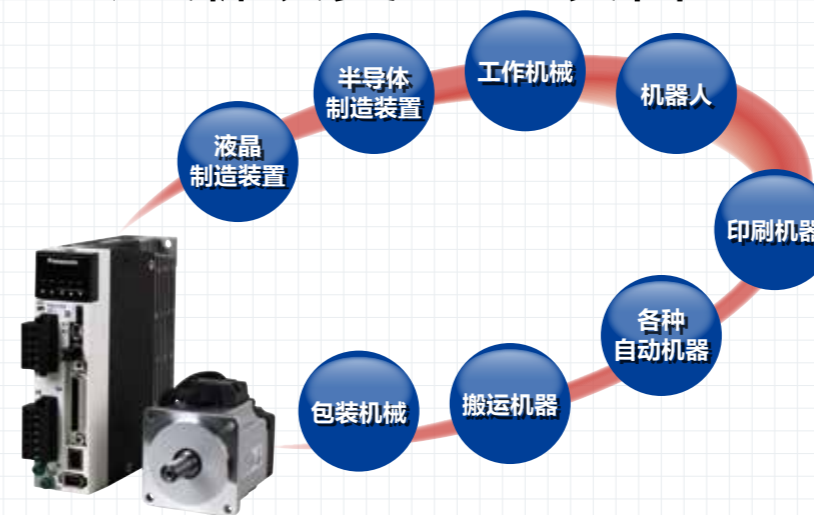
MINAS A6 家族



更小、更快、
使用更简单。

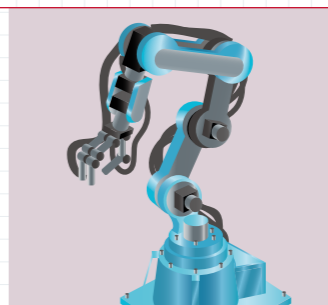
适应时代需求的伺服电机。

升级的AC伺服电机
MINAS A6,
逐渐改变工业设备。



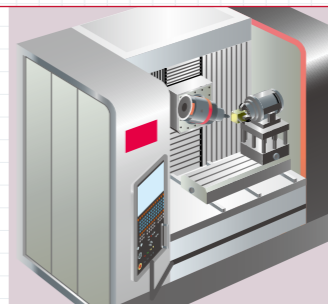
机器人

对于机械手臂的姿势、位置、工件的负载等各种各样的因素随时都会变化的机器人来说，需要满足在各种情况下，都可稳定动作的诉求。
MINAS A6家族产品通过「支持负载变动控制」，可将负载的影响抑制到较小程度，实现稳定的动作。



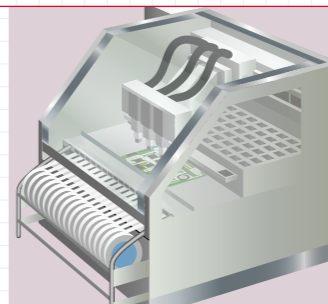
加工机械

对于金属加工机来说，特别是对于高难度的多边形镜面加工做出贡献。
A6家族通过实现「响应频率3.2 kHz」，提高反馈的响应性，从而减少横竖条纹，加工出光洁的镜面效果。



贴片机

A6家族产品也常被用于追求速度和正确性的贴片机中。
具有高速的响应频率，并且搭载了能够快速处理偶发的外部干扰等的「负载变动对应控制」功能，从而实现生产性的提升。



INDEX

A6家族

A6家族阵容	3
电机特点	9
驱动器特点	11
减少故障功能	13
驱动器其他功能	13
安装调试软件	15
网络式伺服	17
无电池绝对式编码器搭载电机	19
DV 24 V/48 V型, 2轴一体驱动器	19
各种适用规格	20
电机一览	21
型号的识别方法	22
外围设备构成	23
适用外围设备一览	27
型号对应表	29

驱动器通用规格	47
A6SF系列	47
A6SE/A6SG系列	49
主电路连接示例	51
连接器XA, XB, XC, 端子台的连接	51
安全功能	55
连接器X3的连接	55
控制电路连接图	56
连接器X4的连接	56
连接器X5的连接	58
连接器X6的连接	59
驱动器外形尺寸图	61

电机规格	66
特长/产品阵容	66
带减速机的伺服电机	299
电机规格补充	309

选购附件	
电机连接器规格	313
编码器用电缆	315
电机用电缆	319
制动器用电缆	327
接口用电缆	328
连接器套件	329
绝对式编码器用电池	344
电机用浪涌吸收器	345
安装金属件	346
电抗器	348
外置再生电阻	349
菊花链连接电缆	351
电缆型号识别方法	352
外围设备厂商一览	353

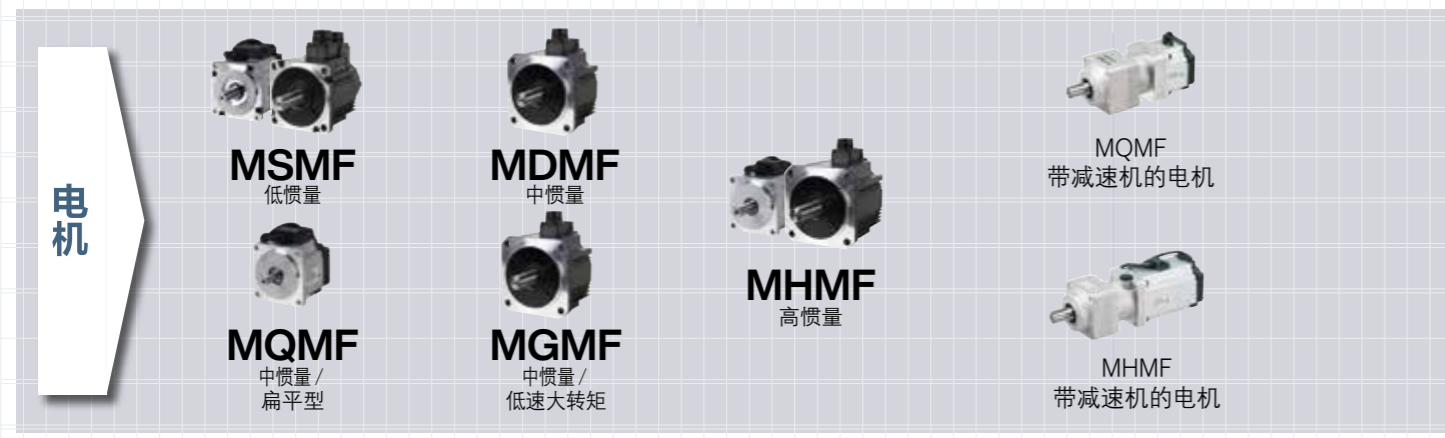
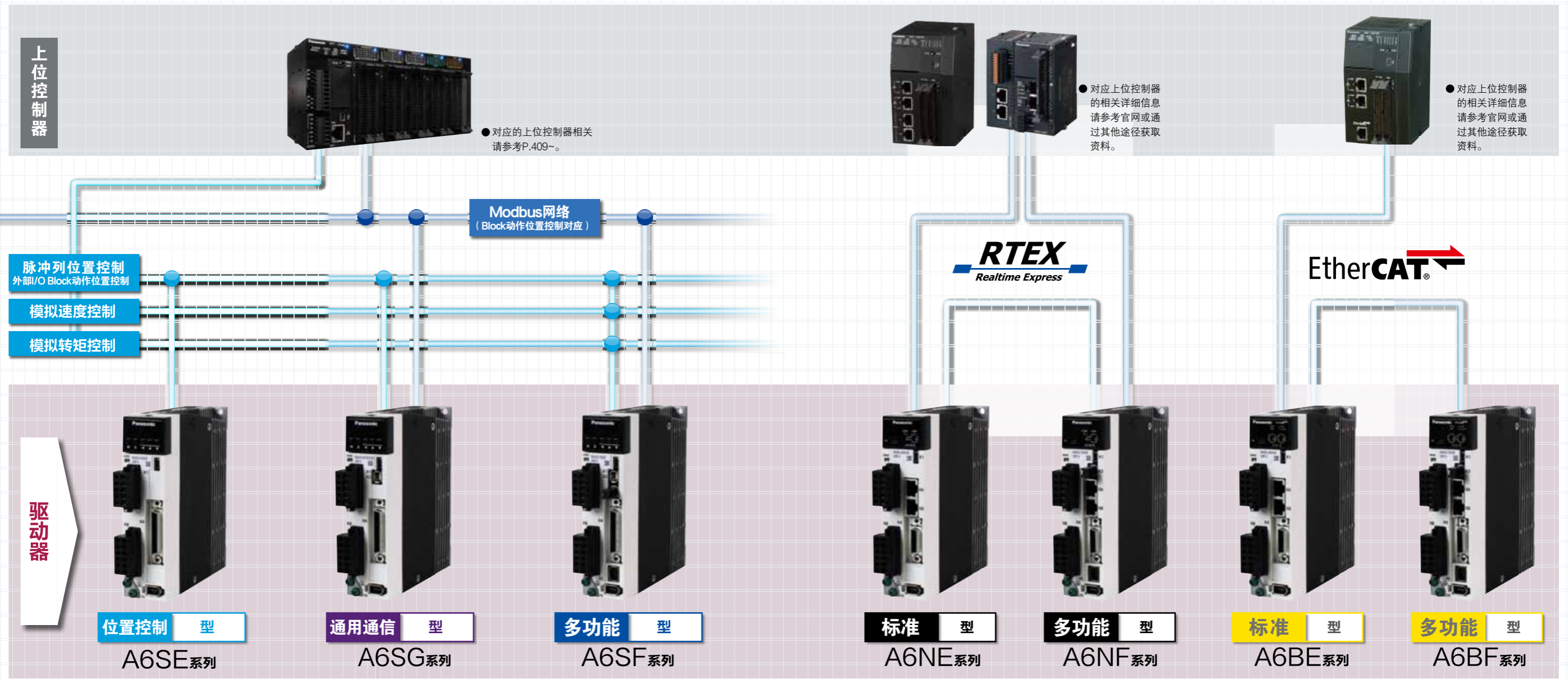
A6N系列	355
--------------	------------

A6B系列	375
--------------	------------

相关信息	384
索引	421
海外销售点一览	437

灵活对应各类系统构成的伺服电机

MINAS A6 家族



DC24 V / DC48 V 型 特别订购

- DC24 V / 48 V电源对应
- 定格出力

DC24 V:	50W
	100 W
	133 W
DC48 V:	50W
	100 W
	133 W
	266W

2轴一体驱动器 特别订购

- 通过2轴一体化节省配线
- 旋转电机和直线电机/DD电机、都可对应
- 额定功率 最大200 W × 2轴、最大400 W × 2轴、最大750 W × 2轴、最大1 kW × 2轴

RTEX
Realtime Express

特别订购 详细信息可参考官网或通过其他途径获取资料。

为对应制造的各种各样的需求，而开发的A6家族阵容。

MINAS A6 家族

电机一览

		50 w	100 w	200 w	400 w	750 w	850 w	1000 w	1.0 kW	1.3 kW	1.5 kW		1.8 kW	2.0 kW	2.4 kW	2.9 kW	3.0 kW	4.0 kW	4.4 kW	5.0 kW	5.5 kW	7.5 kW	11.0 kW	15.0 kW	22.0 kW		
MSMF 标准电机	100 V	□38	□38	□60	□60																						
	额定转速(最高转速)	3000 r/min(6000 r/min)																									
	200 V	□38	□38	□60	□60	□80		□80	□100	□100			□100				□120	□130			□130						
额定转速(最高转速)	3000 r/min(6000 r/min)							3000 r/min(5000 r/min)					3000 r/min(5000 r/min)														
	400 V(开发中)							□100	□100			□100				□120	□130			□130							
额定转速(最高转速)								3000 r/min(5000 r/min)					3000 r/min(5000 r/min)														
MDMF 中型电机	100 V		□60	□80	□80																						
	额定转速(最高转速)		3000 r/min(6500 r/min)																								
	200 V		□60	□80	□80																						
额定转速(最高转速)		3000 r/min(6500 r/min)																									
	200 V							□130	□130			□130				□130	□176			□176		□176	□220	□220	□220		
额定转速(最高转速)								2000 r/min(3000 r/min)					2000 r/min(3000 r/min)								1500 r/min ^{※1}		1500 r/min(2000 r/min)				
	400 V(开发中)							□130	□130			□130				□130	□176			□176		□176	□220	□220	□220		
额定转速(最高转速)								2000 r/min(3000 r/min)					2000 r/min(3000 r/min)								1500 r/min ^{※1}		1500 r/min(2000 r/min)				
MGMF 中大电机	200 V						□130		□130			□130		□176	□176				□176		□176						
	额定转速(最高转速)						1500 r/min(3000 r/min)						1500 r/min(3000 r/min)														
	400 V(开发中)						□130		□130			□130		□176	□176				□176		□176						
额定转速(最高转速)						1500 r/min(3000 r/min)						1500 r/min(3000 r/min)															
MSHMF 标准电机	100 V	□40	□40	□60	□60																						
	额定转速(最高转速)	3000 r/min(6500 r/min)																									
	200 V	□40	□40	□60	□60	□80		□80	□130	□130			□176			□176	□176			□176		□176			□176		
额定转速(最高转速)	3000 r/min(6500 r/min)				3000 r/min(6000 r/min)			2000 r/min(3000 r/min)				2000 r/min(3000 r/min)								1500 r/min ^{※1}							
	400 V(开发中)		□60	□60	□80		□80	□130	□130			□176			□176	□176			□176		□176			□176			
额定转速(最高转速)		3000 r/min(6500 r/min)				3000 r/min(6000 r/min)			2000 r/min(3000 r/min)				2000 r/min(3000 r/min)								1500 r/min ^{※1}						



※1 最高转速为3000 r/min。

为对应制造的各种各样的需求,而开

发的A6家族阵容。

MINAS A6 家族

驱动器一览

	旋转电机			直线电机 / DD电机	
	位置控制 ※1 型	通用通信 型	多功能 型	位置控制 ※1 型	多功能 型
	A6SE系列	A6SG系列 <small>特别订购</small>	A6SF系列	A6SL系列 <small>特别订购</small>	A6SM系列 <small>特别订购</small>
位置控制	●	●	●	●	●
Block动作	(仅外部接点)	(外部接点或 Modbus通信)	(外部接点或 Modbus通信)	(外部接点或 Modbus通信)	(外部接点或 Modbus通信)
速度控制			●		●
内部速度指令※2	(仅外部接点)	(外部接点或 Modbus通信)	(外部接点或 Modbus通信)	(外部接点或 Modbus通信)	(外部接点或 Modbus通信)
转矩控制			●		●
全闭环控制			●		●
Block动作			(外部接点或 Modbus通信)		
脉冲	●	●	●	●	●
模拟量			●		●
Modbus		●	●	●	●
外部位移传感器			●	●	●
RS-232 · RS-485		●	●	●	●
安全连接器			●		●

※1 A6SE系列(位置控制型)的驱动器因不支持上位的串行通信,为此不支持绝对式系统,仅支持增量式系统。
 ※2 通过Modbus使用内部速度指令时,需要通过外部进行伺服使能开启。

对应高速通信Realtime Express 网络伺服驱动器 ▶详情请参照 P.355

	旋转电机		直线电机 / DD电机	
	标准 型	多功能 型	标准 型	多功能 型
	A6NE系列	A6NF系列	A6NL系列 <small>特别订购</small>	A6NM系列 <small>特别订购</small>
控制方式	位置 / 速度 / 转矩控制	●	●	●
	全闭环控制		●	●
接口	外部位移传感器		●	●
	安全连接器		●	●

对应开放式网络EtherCAT的伺服驱动器 ▶详情请参照 P.375

	旋转电机		直线电机 / DD电机	
	标准 型	多功能 型	标准 型	多功能 型
	A6BE系列 <small>特别订购</small>	A6BF系列 <small>特别订购</small>	A6BL系列 <small>特别订购 开发中</small>	A6BM系列 <small>特别订购 开发中</small>
控制方式	位置 / 速度 / 转矩控制	●	●	●
	全闭环控制		●	●
接口	外部位移传感器		●	●
	安全连接器		●	●

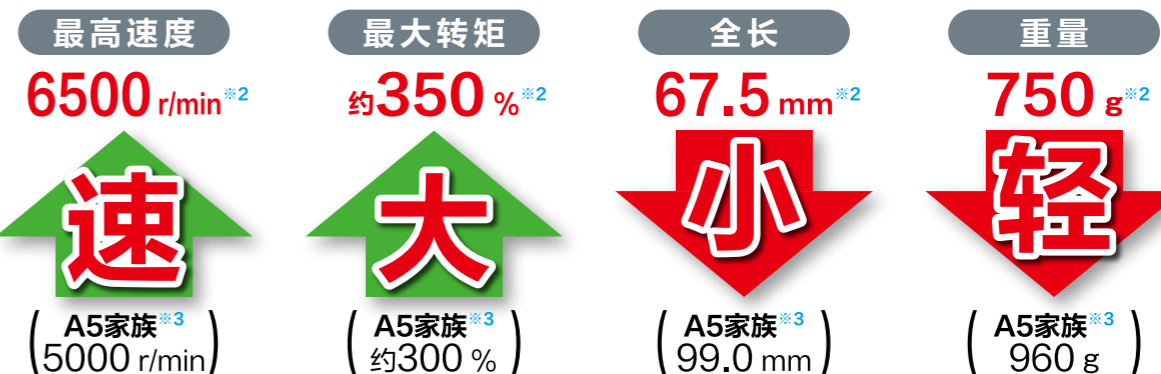
●必要的配线相关请确认操作说明书。

特别订购 详细信息可参考官网或通过销售公司等其它途径获取资料。

更小、更轻、更高速 功率段覆盖更全

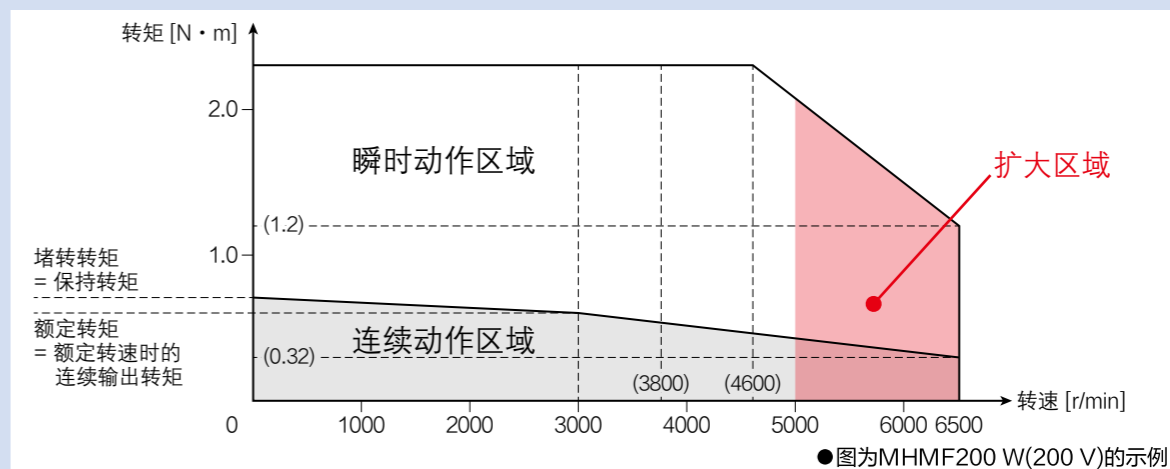
MINAS A6 家族

实现高速·大转矩与小型轻量化^{※1}

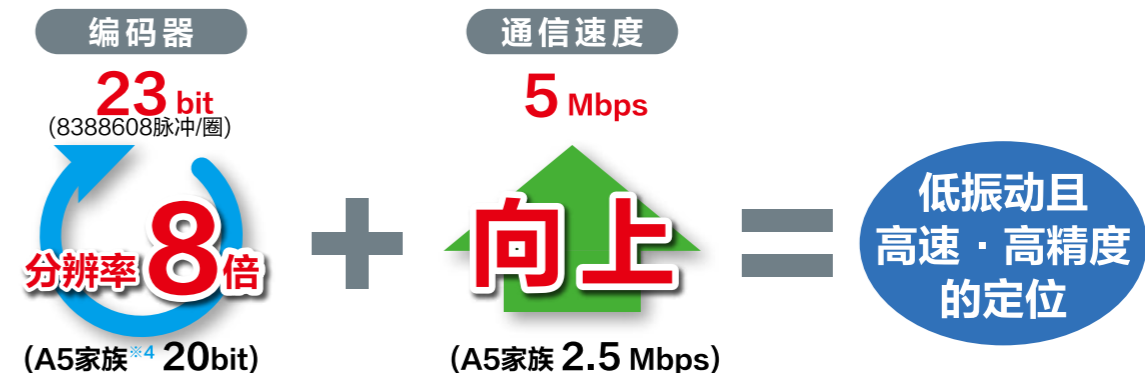


※1 仅有中惯量、高惯量型。 ※2 MHMF200 W ※3 MHMD200 W

通过提高转速和转矩，大幅度扩大了可使用区域。



通过提高位置检出分辨率,实现更加平滑的高精度定位



※4 增量式编码器。

实现比名片
更短的电机
(MHMF型
□60 mm · 200 W)



更快速、更智能、 使用更简单的升级。

MINAS A6 家族

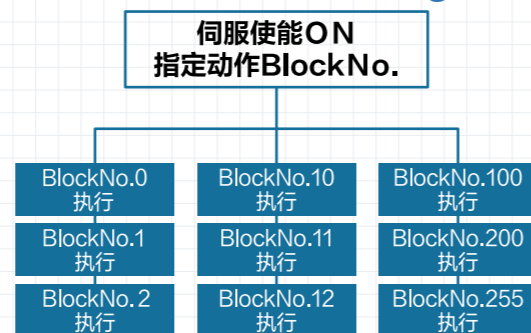
提升了
功率的小型
化驱动器



实际尺寸

- 新2自由度控制
- 响应频率 3.2 kHz
- 搭载各种滤波器·调整功能
- PANATERM 对应
- Modbus对应 (A6SF、A6SG系列)
- Block动作位置控制 (Modbus·外部I/O对应)

Block动作的Image

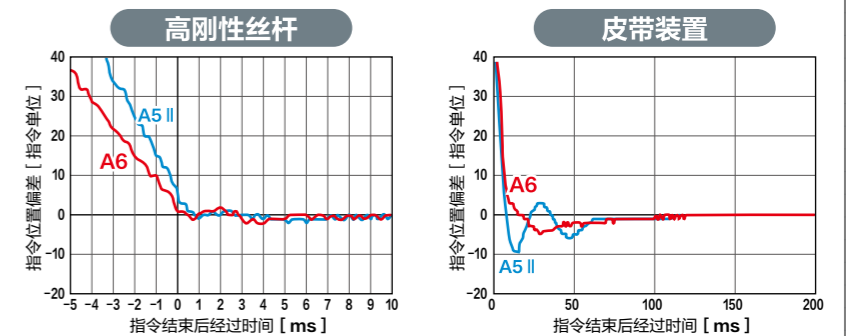


*A6N、A6B系列不支持。

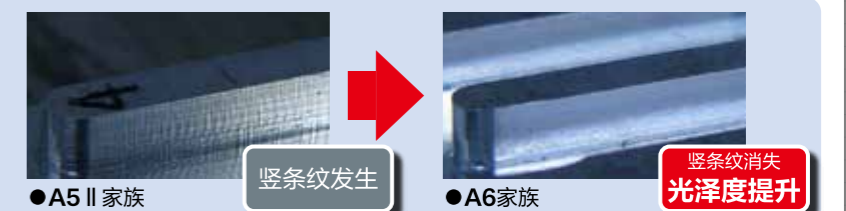
实现了高速正确的动作、高速响应、高精度定位。

通过CPU等硬件的更新以及搭载了
了我司开发的新型算法,实现了
了更高速的响应性。同时,可自
动去除根据共振产生的微振动、
根据机械的摇动产生的振动等,
实现了高精度的定位。

●定位时整定波形的比较

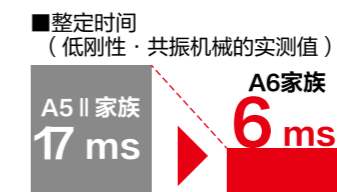


在加工机上的实例
即使在加工机上容易产生
竖条纹的情况下,也可实现
高光洁度的镜面效果。



通过简单的快速设定、整定时间与以前相比减少约64%^{※1}

通过新升级了的适合增益,大幅度
缩短了调整时间。可自由设定·调整自
适应陷波滤波器功能及各种增益。



※1 与本公司的旧机型A5 II 家族相比较。

仅用3步即可调整完。

●适合增益调整画面

① 设定条件 → ② 测定 → ③ 判定结果

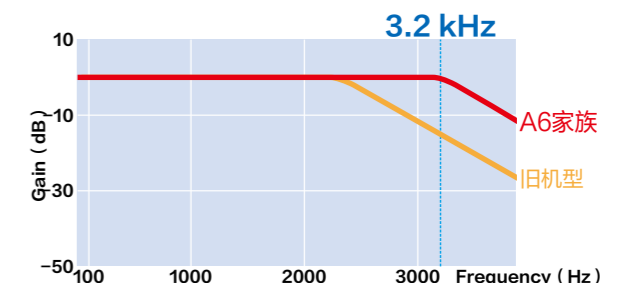
●自动提供各种设定

选项	推荐条件	刚性	固有频率	整定时间
IP	整定时间优先	17	0.4	0
Γ	オーバーシュート抑制	17	2.8	10
Γ	整定时间指定	15	2.8	10
Γ	高刚性指定	19	1.7	5
Γ	共振抑制	13	0.4	0

提高生产性, 实现响应频率3.2 kHz。

实现响应频率3.2 kHz。通过实现与旧机型
相比139%的提升^{※1},实现更高速动作,提
高生产线。

※1 与本公司的旧机型A5 II 家族相比较。

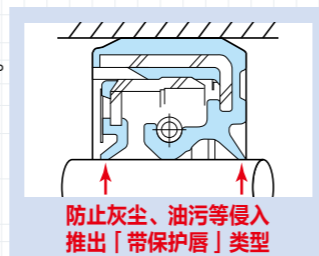


实现减少维护的同时， 减少故障发生。

将防尘性与耐热性更好的带油封(带保护唇)电机加入阵容中

在原有相同规格的带油封电机阵容中，追加了防尘性与防油性更好的带油封（带保护唇）电机。适用于减速机的安装或粉尘较多的使用环境等。此机型由于变更了油封的材质，提高了耐热性。

- 法兰口径80 mm以下的MSMF电机没有带油封（带保护唇）的机型。
- 法兰口径80 mm以下的MQMF、MHMF电机有带油封（带保护唇）的机型，不可与A5家族产品互相安装。



■油封对照表

法兰口径	电机种类	带油封	带油封(带保护唇)	
□80 mm以下	MSMF	○	无设定	
	MHMF、MQMF	○	○	氟素橡胶制 不可与A5家族安装互换
□100 mm以上	全机型	○	○	可与A5家族安装互换

对应IP67的电机(□80 mm以下为订购品)

采用与电机的电源·编码器输入输出部直接连接的连接器，提高了电机的密封性，实现了IP67。

- 法兰口径□80 mm以下对应IP67的电机为订购品。
- 关于适用的环境条件，请参考P.279。

IP是什么？

表示防尘·防水性能等级的国际标准规格。

(IP:Ingress Protection)

IP-67

对于粉尘的防护等级

6 耐尘形：完全防止粉尘侵入内部

对于水的防护等级

7 在规定的时间内和水压内可防止水的侵入



寿命诊断·劣化诊断

发出电机、驱动器的寿命和装置的劣化界限的警告。

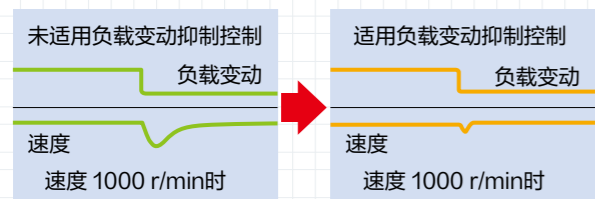
带减速机伺服电机

带减速机电机也加入商品阵容中。

其他驱动器功能

负载变动抑制控制

根据工件的载重变化等相应的惯量也会变动，本功能可自动设定适合设备的增益表。通过此方法，机械设备的动作可达到稳定状态。



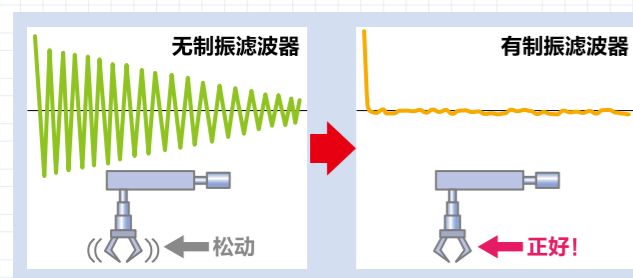
摩擦转矩补偿功能

为降低机械类摩擦的影响而提高响应性的功能。通常补偿一定动作的偏移转矩为偏载重补偿，可根据动作的方向设定动摩擦补偿，根据指令速度变化设定粘性摩擦补偿。

自动/手动 制振滤波器

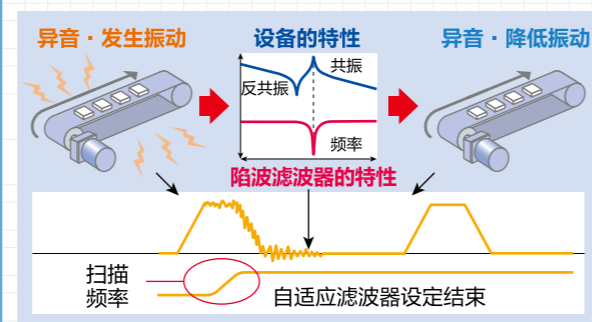
搭载了通过安装调试软件自动设定制振滤波器的功能。制振滤波器根据指令输入去除固有的振动频率，可大幅降低停止时轴的摆动。

制振滤波器同时使用时，由以往机型的2个变更为3个（2自由度控制模式有效时由以往机型的1个变更为2个），有效的设定频率也扩大到了0.5 Hz~300.0 Hz。



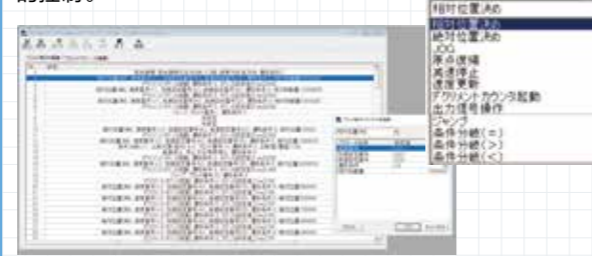
自动/手动 陷波滤波器

搭载了简单的自动设定陷波滤波器的功能。不需进行繁琐的振动频率测定便可自动检测振动，并设定陷波滤波器。通过该陷波滤波器，可大幅降低因机械设备产生的异音和振动，实现高速响应动作。A6家族产品搭载了5个陷波滤波器。每个的设定频率为50 Hz~5000 Hz，且都可调整深度。（其中2个可自动设定）



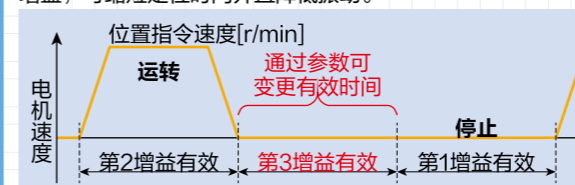
Block动作功能

可制作256个Block运转模型。可通过Modbus（RS232、RS485）或接口IO信号，根据指示的Block NO.，进行简单的控制。



增益3段功能

除通常的增益切换外，追加了第3段增益切换功能。可在停止·运转时的增益中设定停止间隙时的增益。暂时提高停止间隙时的增益，可缩短定位时间并且降低振动。



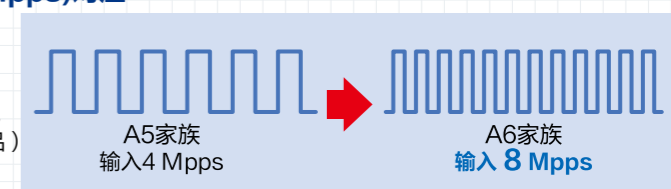
参数初始化功能

通过前面板或PC使参数恢复到出厂设置。

半闭环/全闭环(输入脉冲8 Mpps、输出脉冲4 Mpps)对应

A6SF系列可对应全闭环控制，实现指令输入8 Mpps，反馈输出4 Mpps的高分辨率、高速运转。可对应业界的高性能定位分辨率指令（脉冲列指令的情况下）。

- A6SE、A6SG、A6NE、A6BE系列不可对应全闭环控制。
- 相应的外部位移传感器为AB相反反馈位移传感器（一般通用品）及串行反馈位移传感器（松下协议专用品）。



动态制动器功能

通过设定参数，在伺服使能关闭时，正方向/负方向驱动禁止时、电源断电时、异常停止时，可选择使伺服电机的U、V、W的卷线短路的动态制动器动作。请根据机械设备的要求规格，选择设定动作时序。

电源突入电流抑制功能

接通电源时，为防止由于突入电流引起的电源配线用开关误动作，内置了突入电流抑制电阻。

再生处理功能

使较大惯量的负载停止时或上下轴驱动时，通过再生电阻消耗由伺服电机返回给伺服驱动器能量的功能。

- 外形型号为「A型」「B型」「G型」「H型」的驱动器没有内生电阻。建议需要时连接推荐选购的外置再生电阻。
- 外形型号为「C型」「D型」「E型」「F型」的驱动器内置了内生电阻，通过连接外置再生电阻，可达到提高再生能力的效果。

支持快速调试的多功能软件。

安装调试软件「PANATERM」

安装了「PANATERM」的电脑与MINAS A6家族产品通过USB连接后，可轻松地进行参数的设定、控制状态的监视、安装的调试、机械设备的分析等。「PANATERM」支持日语·英语·汉语·韩语4国语言。

「PANATERM」请从官网上下载使用。

http://device.panasonic.cn/ac/c/dl/software/index.jsp?series_cd=3514



安装向导功能

将每一种控制模式的基本设定分步进行安装的功能。联机状态下，可联机监视各阶段相关的输入数据。



试运行功能

搭载了在限制动作范围内可放心试运转的功能。另外还可进行Z搜索、软件限制定位功能。



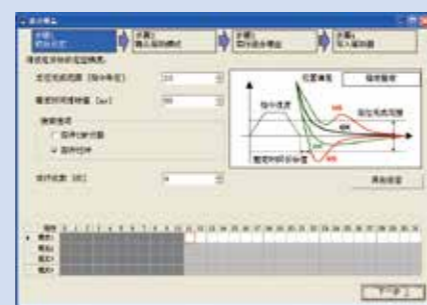
2自由度控制设定用适合增益功能

①选择调试的方针→②测定负载→③根据确认结果，进行与目标相符的增益调整。



适合增益功能

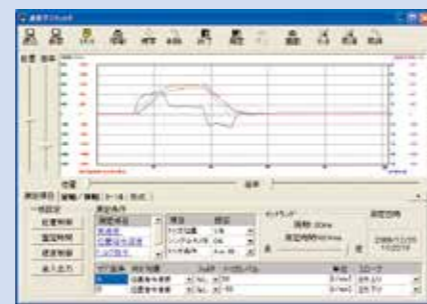
仅设定目标的定位结束范围和整定时间就可自动搜索适合设备的刚性及模式，从而进行增益调整的功能。



追加带发振时刚性自动减小的增益调整专用界面

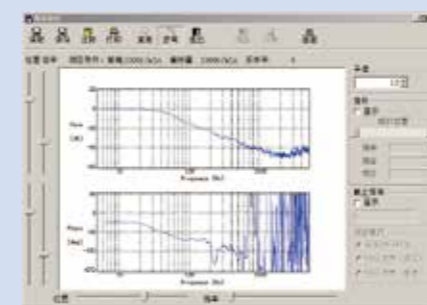


测定对象大幅增加的高功能波形图



频率特性测定功能

可以确认包含电机在内的机械频率响应特性。一旦确认了机械的共振频率，便可有效缩短设备的分析、安装调试时间。



预告寿命

有关风扇和电容等主要寿命零部件的寿命，可在加上内部温度的基础上进行推算。如超过规定值，则会显示警告。因此，为避免意外停机，应有计划地进行维护。

●寿命预报值仅供参考。

名称	值	单位	状态
冷却风扇寿命	5000	h	
电容寿命	20000	h	
冷却风扇温度	50.0	℃	
电容温度	60.0	℃	
冷却风扇寿命	5000	h	
电容寿命	20000	h	
冷却风扇温度	50.0	℃	
电容温度	60.0	℃	

编码器温度监视器

可实时测定编码器的内部温度。有望在电机评估、故障确认等方面能发挥作用。



劣化诊断

通过检测从机器处得到的信息，从而确认机器的劣化或者经过数年变化的状态。



其他功能

配备了可录制负载率、电源电压、驱动器温度等电机、驱动器的信息、接口记录的功能，和显示电机不旋转原因的便利功能。

●劣化诊断 ●Block动作编辑器/监视器(A6SE、A6SG、A6SF系列) ●电池更新 ●对象编辑器(A6BE、A6BF系列)

●动作环境

项目	规格
OS	Windows 10 (32bit/64bit)、Windows 8.1 (32bit/64bit)
CPU	符合OS推荐的系统环境
内存	符合OS推荐的系统环境
硬盘	512 MB 以上
显示	1024 × 768 像素以上
显示语言	日语，英语，中文（简体），韩语
软件环境	.NET Framework 3.5 SP1*1
接口	USB 1.1, RS-232C, RS-485

●本软件只能用于A5家族/A6家族。如需使用A、AⅢ、E、A4系列，请咨询销售公司。

*1 未安装Microsoft .NET Framework 3.5 SP1时，在启动安装程序时，会启动Microsoft .NET Framework 3.5 SP1的安装程序。Microsoft .NET Framework安装失败时，请暂时中止PANATERM的安装，参考Microsoft的主页，直接将Microsoft .NET Framework 3.5 SP1安装到电脑后，再次运行PANATERM的安装程序。

产品阵容涵盖2种网络型驱动器

对应 *Realtime Express*(RTEX)

追求极致的 实时性

- 通信周期 最快 0.0625 ms
- 通信速度 100 Mbps 全双工
- 速度响应性 3200Hz

可对应多种需求的 功能性

- 高精度位置锁定&对比
 - 无限旋转绝对式功能
 - 附带符合国际标准的安全功能I/F ^{※1}
- ※1 Type F符合IEC61800-5-2 STO,IEC61508 SIL 3。

简单的 网络

- 兼备高性能与低成本
- 通过ASIC确立反馈
- 相应的主从站开发更容易



1秒内最多
可发送、接收
16000次!

MINAS A6N系列

注) Realtime Express和RTEX为松下控股株式会社的注册商标。
Realtime Express是由本公司开发的高速·同步运动网络。

对应 *EtherCAT*

高性能

- 速度响应频率 3200 Hz
- 对应 EtherCAT
- 通信速度 100 Mbps
- 搭载了实时自动调整、各种制振制滤波器

高功能

- 丰富的 EtherCAT应用
(7种控制模式、32种原点复位模式、同步[2种]和非同步模式)
- 可通过各种从站进行系统升级
- 可在无需专用硬件的情况下
搭建基于PC的系统

标准

- 已通过EtherCAT Conformance Test
 - 附带符合国际标准的安全I/F也列入阵容 ^{※2}
- ※2 多功能类型符合EN61800-5-2 STO,EN61508 SIL 3。



对应
EtherCAT
的小型驱动器

MINAS A6B系列

特别订购

注) EtherCAT是通过德国Beckhoff Automation GmbH登录、取得了专利的技术注册商标。

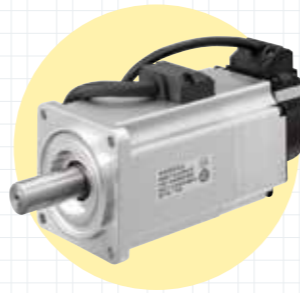
无需电池即可构成绝对式系统。

□无电池编码器型 无电池绝对式编码器型的详情请参照“MINAS A6家族搭载无电池绝对式编码器”的目录。

通过在电机上搭载发电原件,削减绝对式编码器用的电池。在减少维护的同时,也可构成环保、经济的工业机械和系统。

通过不使用有寿命的电池部品,无需进行电池更换等维护工作。

由于不用电池,可减少繁琐的仓库管理和电池更换成本。为既环保又经济的工业机械和系统的构筑作出贡献。



搭载无电池绝对式编码器电机一览

	□80 mm以下 导线型						□100 mm以上 编码器连接器(小型JN2)型					
	50 W	100 W	200 W	400 W	750 W	1000 W	1.0 kW	1.5 kW	2.0 kW	3.0 kW	4.0 kW	5.0 kW
低惯性 (低惯量) MSMF	100V 200V	100V 200V	100V 200V	100V 200V	200V	200V	200V	200V	200V	200V	200V	200V
中惯性 (中惯量) MQMF		100V 200V	100V 200V	100V 200V								
中惯性 (中惯量) MDMF							200V	200V	200V	200V	200V	200V
中惯性 (中惯量) MGMF							850 W 200V	1.3 kW 200V	1.8 kW 200V	2.4 kW 200V	2.9 kW 200V	4.4 kW 200V
高惯性 (高惯量) MHMF	100V 200V	100V 200V	100V 200V	100V 200V	200V	200V	200V	200V	200V	200V	200V	200V

※400 V(开发中)

符合标准

MINAS A6 家族



	驱动器	电机
EU/UK标准	EU EMC指令/ UK EMC法规 相关标准	EN55011 EN61000-6-2 EN61000-6-4 EN61800-3
	EU 低电压指令/ UK 低电压法规相关标准	EN61800-5-1
	机械指令 相关标准 功能安全*1	ISO13849-1 EN61508 EN62061 EN61800-5-2
UL标准	UL61800-5-1 (文件No.E164620)	UL1004-1, UL1004-6 (文件No. E327868)
CSA标准	C22.2 No.274	C22.2 No.100
韩国电波法(KC)*2	KN11 KN61000-4-2,3,4,5,6,8,11	-

安全参数

	通过EDM诊断时	不通过EDM诊断时
安全完整性等级	EN61508(SIL3) EN62061(SILCL3)	EN61508(SIL2) EN62061(SILCL2)
性能等级	ISO13849-1 PL e(Cat.3)	ISO13849-1 PL d(Cat.3)
安全功能	EN61800-5-2(SIL 3, STO)	EN61800-5-2(SIL 2, STO)
每小时的危险故障概率	< For size A,B,C,D,E,F > PFH = 1.34 × 10 ⁻⁸ (%SIL3 = 13.4 %) < For size G and H > PFH = 1.78 × 10 ⁻⁸ (%SIL3 = 17.8 %)	< For size A,B,C,D,E,F > PFH = 1.40 × 10 ⁻⁸ (%SIL2 = 1.40 %) < For size G and H > PFH = 1.85 × 10 ⁻⁸ (%SIL2 = 1.85 %)
危险故障平均时间	MTTFd: High(100 years)	MTTFd: High(100 years)
平均自我诊断率	DC: Medium	DC: Low
任务时间	15 years	15 years

IEC: International Electrotechnical Commission=国际电气标准会议

EN: Europäischen Normen=欧洲标准

UL: Underwriters Laboratories=美国保险商实验所

EMC: Electromagnetic Compatibility=电磁兼容性

CSA: Canadian Standards Association=加拿大标准协会

● 出口时, 请遵守当地法律法规。

*1 A6SE、A6SG、A6NE、A6BE系列未对应功能安全(Safety)规格。

*2 关于韩国电波法的注意事项
该机器是工作用电磁波发生装置(Class A), 用于家庭以外的场所。
请销售人员和客户注意。

A 급 기기 (업무용 방송통신기자재)

이 기기는 업무용(A 급) 전자파적합기기로서 판매자 또는 사용자는 이 점을 주의하시기 바라며, 가정외의 지역에서 사용하는 것을 목적으로 합니다.
(대상기종 : Servo Driver)

不属于中国强制性产品认证制度(CCC:China Compulsory Certification)的认证产品

符合EU EMC指令/UK EMC法规的低噪音

抑制辐射噪音,符合EU EMC指令/UK EMC法规。
可让设备、装置等更容易符合相应标准。

符合欧洲安全标准(A6SE、A6SG、A6NE、A6BE系列除外)

配备了2组切断电机电源且不被软件干涉的独立电路,无需切断电机电源的电磁接触器也可符合设备的低电压指令。













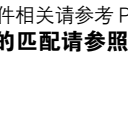

符合SEMI-F47

符合在无负载时、轻负载时的SEMI标准中的F47电源瞬间停止标准。可活用于半导体、液晶制造装置。

● 单相100 V规格的驱动器不适用。
● 请确认务必在实际机器设备中,对于F47电源瞬间停止标准进行相应的测试。

电机一览

无电池绝对式编码器型的详情请参照“MINAS A6 家族搭载无电池绝对式编码器”的目录。

电机	额定功率容量 (kW)	额定转速 (最高转速) (r/min)	旋转编码器 23 bit 绝对式	保护构造 (*1)	电机引出部构造	特点	用途	
低惯性 (低惯量) MSMF		0.05 0.1 0.2 0.4 0.75 1.0	3000 (6000)	○	IP65	导线	·小容量 ·适合需要高转速的用途 ·大多数用途都可使用	·固晶机 ·半导体制造装置 ·包装机等
		0.05 0.1 0.2 0.4 0.75 1.0	3000 (6000)	○	IP67	连接器		
		1.0 1.5 2.0 3.0 4.0 5.0	3000 (5000) 3000 (4500)	○	IP67	连接器	·中容量 ·适合用于直连丝杆且机械刚性高的高频运转	·贴片式 ·食品机械 ·液晶制造装置等
中惯性 (中惯量) MQMF (扁平型)		0.1 0.2 0.4	3000 (6500)	○	IP65	导线	·小容量 ·扁平型适合用于皮带直连等机械刚性较低的用途 ·商品阵容中含带减速机电机 (P.299 ~)	·贴片式 ·插件式 ·皮带驱动 ·抓取机器人
		0.1 0.2 0.4	3000 (6500)	○	IP67	连接器		
中惯性 (中惯量) MDMF		1.0 1.5 2.0 3.0 4.0 5.0	2000 (3000) 1500 (3000)	○	IP67 (22.0 kW是 IP44)	连接器 (22.0 kW是端子台)	·中容量 ·适合用于皮带直连等机械刚性较低的用途	·搬送装置 ·机器人 ·工作机械等
		7.5 11.0 15.0 22.0	1500 (3000) 1500 (2000)					
高惯性 (高惯量) MDMF		0.85 1.3 1.8 2.4 2.9 4.4	1500 (3000)	○	IP67	连接器	·中容量 ·适合用于需要低速大转矩的用途	·搬送装置 ·机器人 ·纤维机械等
		5.5						
高惯性 (高惯量) MHMF		0.05 0.1 0.2 0.4	3000 (6500)	○	IP65	导线	·小容量 ·适合用于皮带直连等机械刚性较低的用途	·搬送装置 ·机器人等
		0.75 1.0	3000 (6000)					
		0.05 0.1 0.2 0.4	3000 (6500)	○	IP67	连接器	·商品阵容中含带减速机电机 (P.299 ~)	
		1.0 1.5 2.0 3.0 4.0 5.0	2000 (3000)	○	IP67	连接器	·中容量 ·适合用于大惯性, 特别是负载惯量大的皮带直连等机械刚性较低的用途	·搬送装置 ·机器人 ·液晶制造装置等
		7.5	1500 (3000)					

(*1) 保护等级的条件相关请参考 P.309。

※ 驱动器与电机的匹配请参考 P.29 ~ P.46。

· 旋转编码器作为绝对式系统使用时 (使用多圈数据), 请连接绝对式编码器用电池。
· 作为增量式系统使用时 (不使用多圈数据), 请不要连接绝对式编码器用电池。

* 电机与驱动器的匹配请参考 P.29 ~ P.46。有关型号的匹配请参考索引 P.421 ~。

伺服电机 7.5 kW 以上的电机无保护层

M S M F 5 A Z L 1 A 1 * 特殊规格
① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦

① 类型

符号	类型
MSM	低惯性 (低惯量) 50 W ~ 5.0 kW
MQM	中惯性 (中惯量 / 扁平型) 100 W ~ 400 W
MDM	中惯性 (中惯量) 1.0 kW ~ 22.0 kW
MGM	中惯性 (中惯量 / 低速大转矩) 0.85 kW ~ 5.5 kW
MHM	高惯性 (高惯量) 50 W ~ 7.5 kW

② 系列

符号	系列名
F	A6 家族

③ 电机额定功率

符号	额定功率	符号	额定功率	符号	额定功率	符号	额定功率
5A	50 W	09	0.85 kW/1000 W (□130) (□80)	20	2.0 kW	50	5.0 kW
01	100 W			24	2.4 kW	55	5.5 kW
02	200 W	10	1.0 kW	29	2.9 kW	75	7.5 kW
04	400 W	13	1.3 kW	30	3.0 kW	C1	11.0 kW
08	750 W	15	1.5 kW	40	4.0 kW	C5	15.0 kW
		18	1.8 kW	44	4.4 kW	D2	22.0 kW

④ 电压规格

符号	规格
1	100 V
2	200 V
Z	100 V / 200 V 共用 (仅限 50 W)

⑤ 设计顺序

符号	规格
1	标准品

⑥ 提示

作为增量式系统使用时 (不使用多圈数据), 请不要连接绝对式编码器用电池。

⑦ 旋转编码器规格

符号	方式	脉冲数	分辨率	导线
L	绝对式	23bit	8386608	5线

⑧ 电机构造: IP67^{※2} □100 mm ~ □220 mm MSMF, MHMF, MDMF, MGMF

符号	轴规格		保持制动器		油封		编码器端子 ^{※1}	
	直轴	带键带螺纹	无	有	有	有带保护层	连接器 JN2 (小型)	连接器 JL10 (大型) ^{※3}
C 5	●		●				●	
C 6	●		●					●
C 7	●		●					●
C 8	●		●					●
D 5	●		●	●				●
D 6	●		●	●				●
D 7	●		●	●	●			●
D 8	●		●	●	●			●
G 5	●	●			●			●
G 6	●	●			●			●
G 7	●	●			●			●
G 8	●	●			●			●
H 5	●		●	●				●
H 6	●		●	●				●
H 7	●		●	●				●
H 8	●		●	●				●

伺服驱动器 G、H 型的驱动器仅有“多功能型”规格

M A D L N 1 5 S E * * * 特殊规格
① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦

① 外形型号符号

符号	型号名	符号	型号名
MAD	A 型	MED	E 型
MBD	B 型	MFD	F 型
MCD	C 型	MGD	G 型
MDD	D 型	MHD	H 型

② 安全功能

符号	规格
N	无安全功能
T	有安全功能

④ 功率元件的最大电流

符号	电流	符号	电流	符号	电流
0	6 A	5	40 A	C	160 A
1	8 A	8	60 A	E	240 A
2	12 A	9	80 A	F	360 A
3	22 A	A	100 A		
4	24 A	B	120 A		

② 系列

符号	系列名
L	A6 家族

③ 安全功能

符号	规格
N	无安全功能
T	有安全功能

④ 功率元件的最大电流

符号	电流	符号	电流	符号	电流
0	6 A	5	40 A	C	160 A
1	8 A	8	60 A	E	240 A
2	12 A	9	80 A	F	360 A
3	22 A	A	100 A		
4	24 A	B	120 A		

⑦ 电机构造: □80 mm 以下 MSMF 50 W ~ 1000 W

符号	轴规格	保持制动器	油封		电机·编码器端子 ^{※1}	
			无	有	有	有
A 1	●				●	
A 2	●					●
B 1	●			●		
B 2	●			●		
C 1	●	●			●	
C 2	●	●			●	
D 1	●			●		●
D 2	●			●		●
S 1		●		●		●
S 2		●		●		●
T 1		●		●		●
T 2		●		●		●
U 1		●		●	●	●
U 2		●		●	●	●
V 1		●		●	●	●
V 2		●		●	●	●

⑦ 电机构造: □80 mm 以下 MHMF 50 W ~ 1000 W, MQMF 100 W ~ 400 W

符号	轴规格	保持制动器	油封		电机·编码器端子 ^{※1}	
			无	有	有带保护层	有
A 1	●				●	
A 2	●					●
B 1	●			●		
B 2	●			●		
C 1	●	●			●	
C 2	●	●			●	
C 3	●			●		●
C 4	●			●		●
D 1	●			●		●
D 2	●			●		●
D 3	●			●		●
D 4	●			●		●
S 1		●		●		●
S 2		●		●		●
T 1		●		●		●
T 2		●		●		●
U 1		●		●	●	●
U 2		●		●	●	●
U 3		●		●		●
U 4		●		●		●
V 1		●		●	●	●
V 2		●		●	●	●
V 3		●		●	●	●
V 4		●		●	●	●

※1 连接器型: IP67 导线型: IP65

※2 22.0 kW 是 IP44

※3 电机侧编码器的连接器。(也适用于锁紧式。)

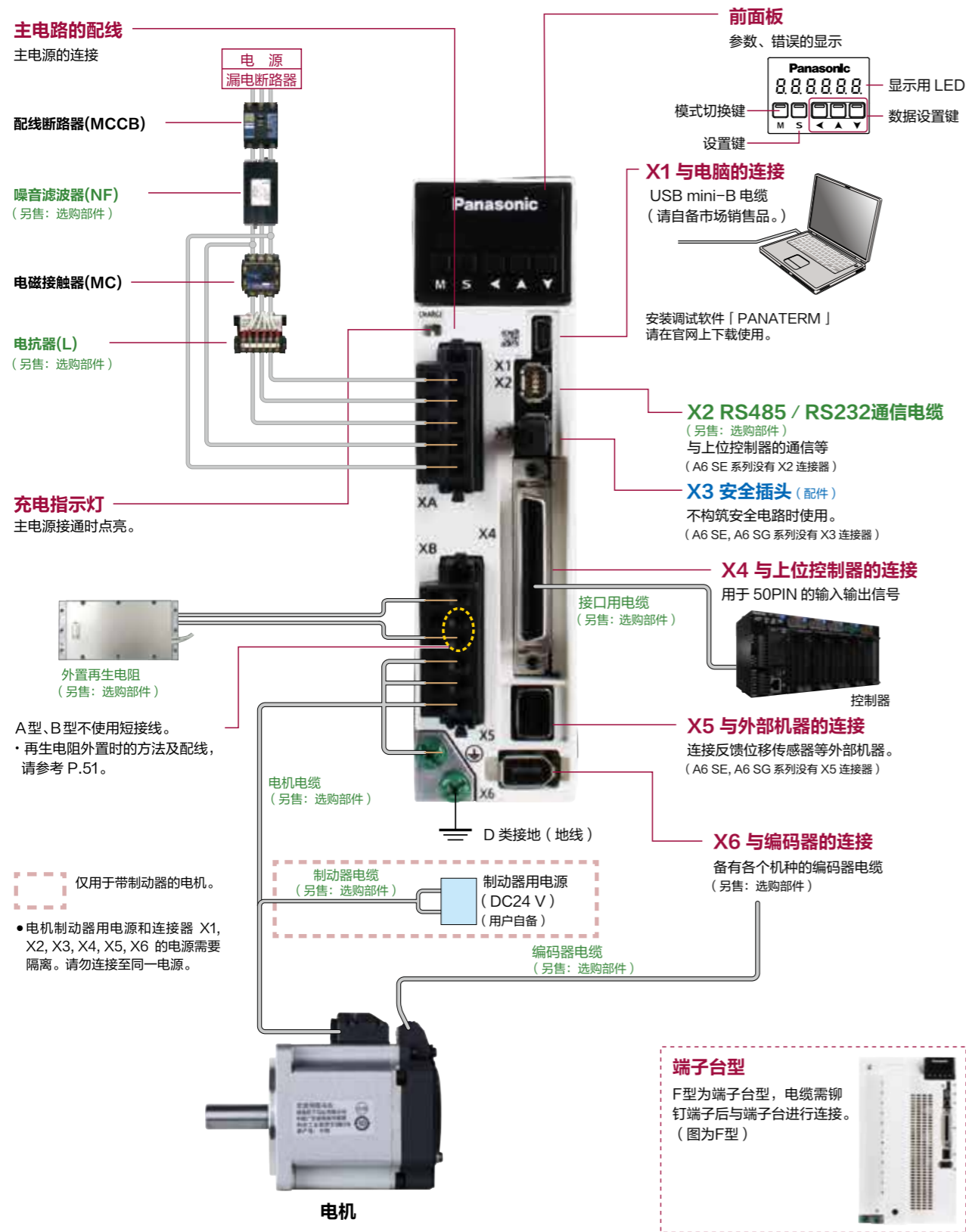
⑥ I/F 规格

符号	规格	符号	规格
S	模拟 / 脉冲	E	位置控制型 (脉冲列专用)
		F	多功能型 (脉冲、模拟、全闭环)
		G	通用通信型 (脉冲列专用、RS232/RS485)

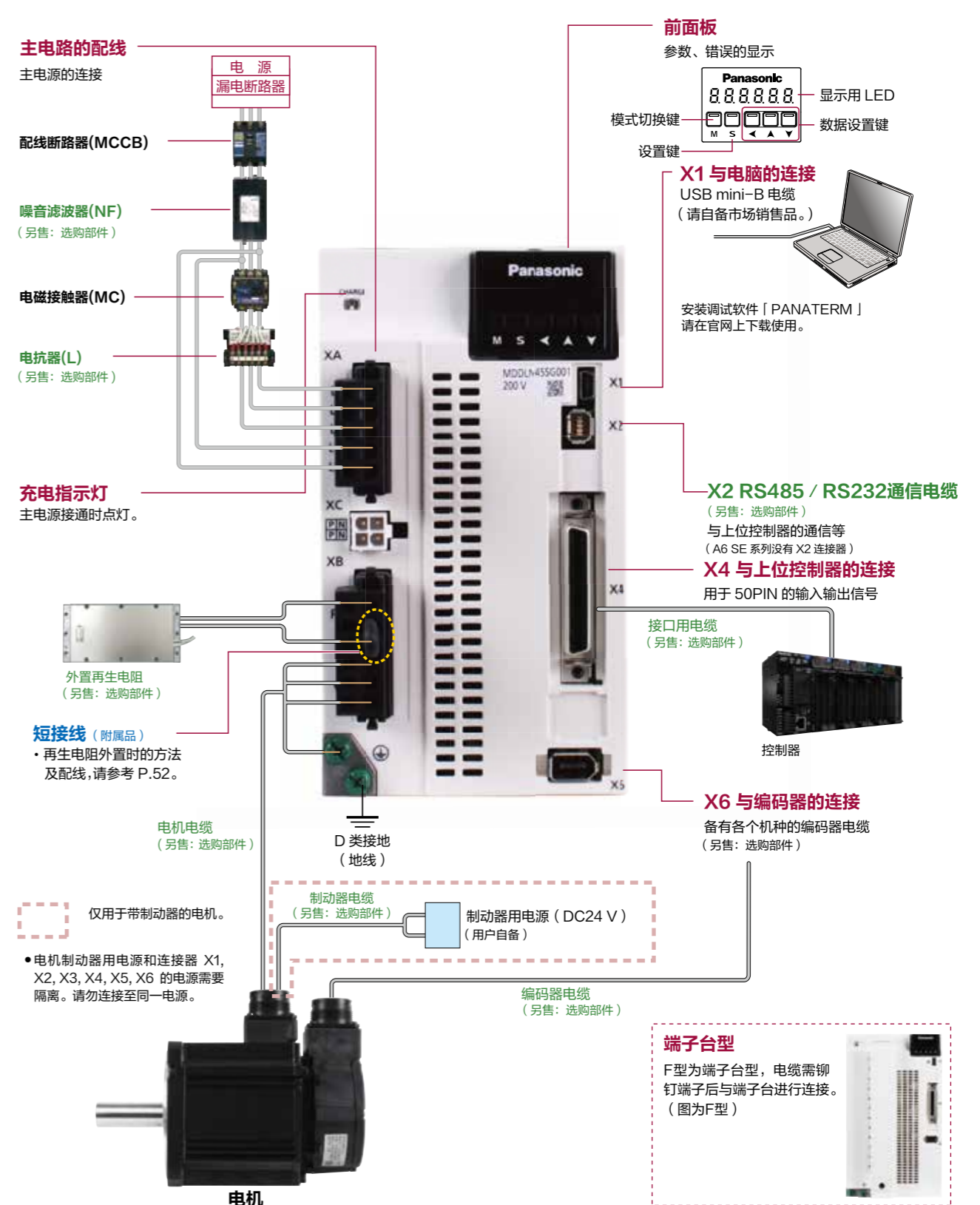
⑦ 电源电压规格

符号	规格
1	单相 100 V
3	三相 200 V
5	单相 / 三相 200 V

< A6 SF 系列 (驱动器: A 型 电机 200 W) >



< A6 SG 系列 / A6 SE 系列 (驱动器: D 型 电机 1.0 kW) >



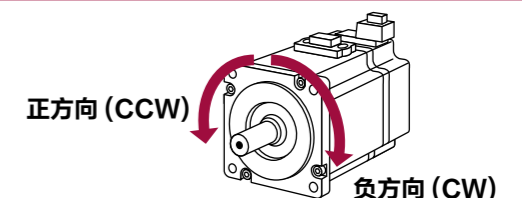
< 注意 >

对于产品安装螺钉的紧固转矩, 请在考虑所用螺钉的强度、安装位置材质的基础上, 适当选择不会造成松动和破损的转矩。

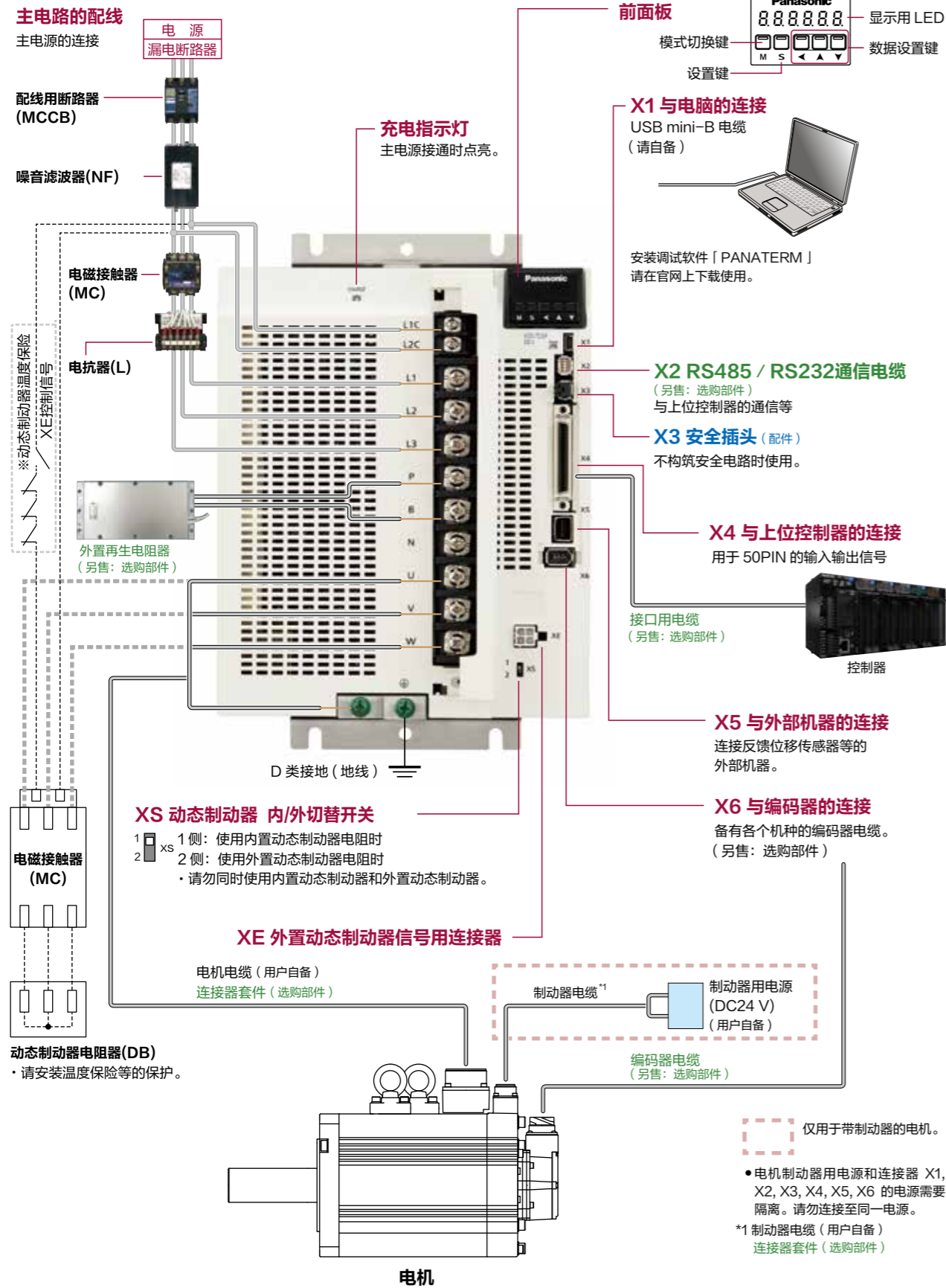
例) 用钢制螺钉 (M5) 紧固于钢材上的转矩为 2.7 N·m ~ 3.3 N·m。

< 提示 >

请注意旋转方向的初始设置定义为正方向 (CCW), 负方向 (CW)。



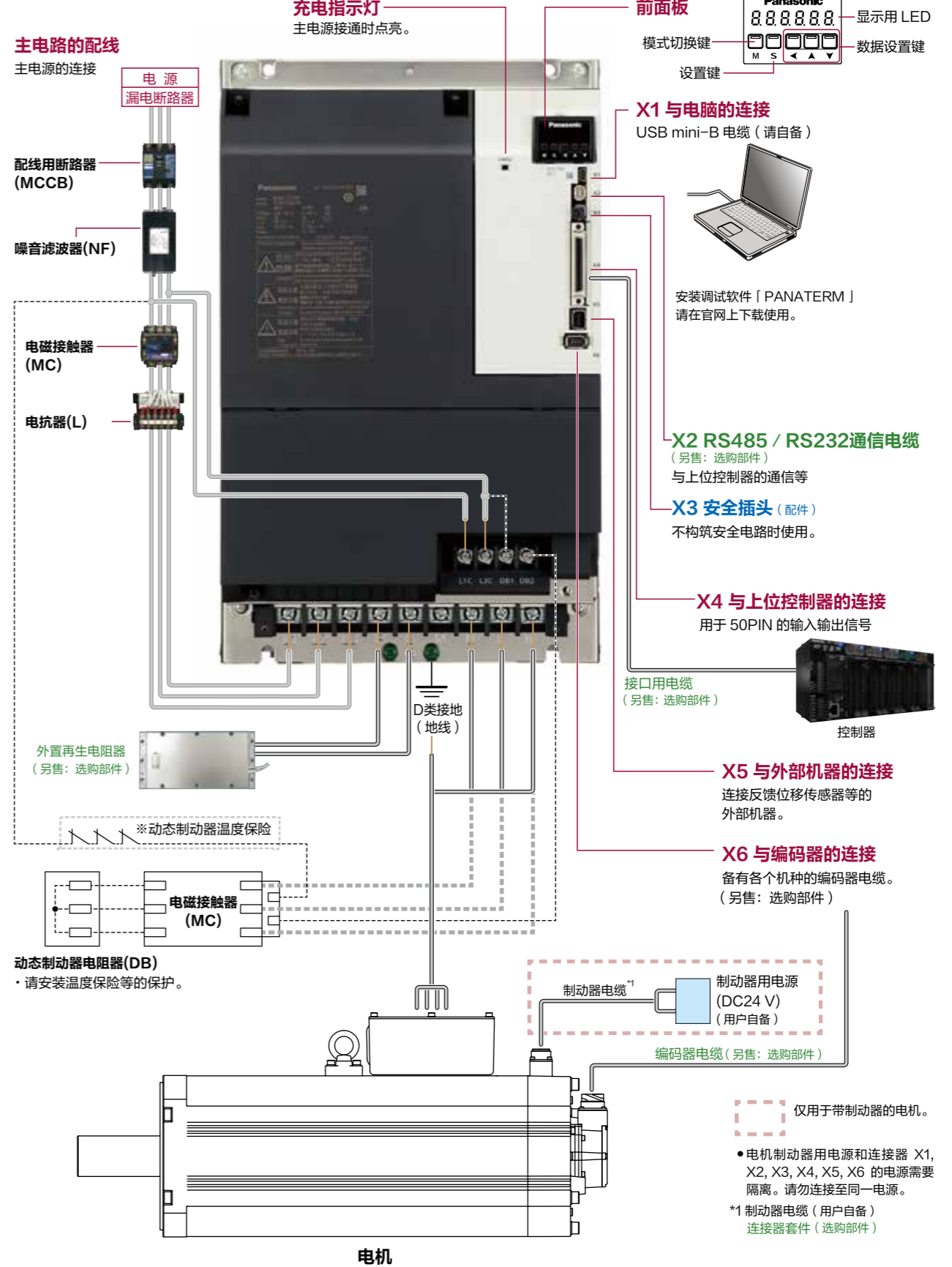
<A6SF 系列 (驱动器: G 型 电机 7.5 kW)>



<注意> 对于产品的安装螺钉的紧固转矩, 请在考虑所用螺钉的强度、安装位置材质的基础上, 适当选择不会造成松动和破损的转矩。

例) 用钢制螺钉 (M5) 紧固于钢材上的转矩为 2.7 N·m ~ 3.3 N·m。

<A6SF 系列 (驱动器: H 型 电机 22.0 kW)>



<提示> 请注意旋转方向的初始设置定义为正方向 (CCW), 负方向 (CW)。

A6 系列

A6 系列选购部件

A6N 系列

A6B 系列
特别订购

相关信息

驱动器	适用电机	电压规格 (V) ^{*1}	额定功率 (kW)	电源容量 (额定负载时) (kVA)	配线断路器 (额定电流) (A)	噪音滤波器 (单相/三相)	浪涌吸收器 (单相/三相)	铁氧体磁环	电磁接触器 ^{*2}	主电路用电缆线径耐电压	主电路用端子台压着端子 ^{*3}	控制电源用电缆线径耐电压	控制电源用端子台压着端子	电机用电缆线径耐电压压着端子 ^{*4}	制动器用电缆线径耐电压
MADL	MSMF MHMF	单相 100	0.05	约 0.4	10	DVOP4170	DVOP4190		20 A (3P+1a)						0.28 mm ² 0.75 mm ² / AWG22 AWG18 100 VAC
	MSMF MQMF MHMF		0.1												
	MSMF MHMF	0.05													
	MSMF MQMF MHMF		0.1, 0.2												
MBDL	MSMF MQMF MHMF	单相 100		0.2	约 0.9	DVOP4170	DVOP4190								
		单相/ 三相200	0.4	DVOP4170 DVOPM20042		DVOP4190 DVOP1450									
MCDL	MSMF MQMF MHMF	单相 100	0.4	约 0.9	15	DVOPM20042	DVOP4190								
	MSMF MHMF	单相/ 三相200	0.75	约 1.8											
MDDL	MGMF	单相/ 三相200	0.85	约 2.0	20	DVOP4220	DVOP4190 DVOP1450	DVOP1460	30 A (3P+1a)						
	MSMF		1.0 (□80 mm)												
	MDMF MHMF		1.0												
	MHMF		1.0 (□80 mm)												
	MSMF		1.0												
	MGMF		1.3												
	MSMF MDMF MHMF		1.5												
MEDL	MGMF	三相 200	1.8	约 3.4	30	DVOPM20043	DVOP1450		60 A (3P+1a)	2.0 mm ² / AWG14 600 VAC 3.5 mm ² / AWG12 600 VAC					0.75 mm ² / AWG18 600 VAC 以上
	MSMF MDMF MHMF		2.0												
	MGMF		2.4												
MFDL	MGMF	三相 200	2.9	约 5.0	50	DVOP3410	DVOP1450		100 A (3P+1a)	3.5 mm ² / AWG12 600 VAC	11mm以下 φ5.3 端子台 M5	11mm以下 φ5.3 端子台 M5			
	MSMF MDMF MHMF		3.0												
	MSMF MDMF MHMF		4.0												
	MGMF		4.4												
	MSMF MDMF MHMF		5.0												
MGDL	MGMF	三相 200	5.5	约 8.5	60	HF3080C-SZA (推荐部品)	DVOP1450		100 A (3P+1a)	8.0 mm ² / AWG8 600 VAC 以上	7mm以下 φ3.2				
	MDMF		7.5												
	MHMF														
MHDL	MDMF	三相 200	11.0	约 15	125	HF3100C-SZA (推荐部品)	DVOP1450	DVOP1460 RJ8095 (推荐部品) T400-61D (推荐部品) ^{*5}	150 A (3P+1a)	22 mm ² / AWG4 600 VAC 以上	10mm以下 φ6.4 端子台 M6	16mm以下 φ4.3 端子台 M4			0.75 mm ² / AWG18 100 VAC 以上
			15.0												
				22.0	约 28	175									

*1 单相 / 三相 200 V 共用规格的驱动器请根据使用的电源选择外围设备。
 *2 外置动态制动电阻的电磁接触器，请使用与主电路同样额定规格的电磁接触器。
 *3 接地螺钉用压着端子，请使用与主电路压着端子相同的规格。
 *4 地线用电缆线径和外置动态制动器电阻用电缆线径请使用相同或者大于电机用电缆线径的电缆。
 电机电缆的带屏蔽层的电缆需要符合欧洲 EU 指令 /UL 认证。(仅 G, H 型)
 *5 为了符合海外标准，需全部使用。
 *6 22.0 kW 电机电缆的连接需用端子台。为了对应 CSA 标准，需要使用 CSA 标准认定的电源线用圆形端子。

● 关联页面

- 噪音滤波器 P.388 「外围设备构成」
- 浪涌吸收器 P.389 「外围设备构成」
- 铁氧体磁环 P.390 「外围设备构成」
- 电机・制动器用连接器 P.313 「电机连接器规格」

● 配线断路器、电磁接触器相关

为符合欧洲 EU 指令，请务必在电源和噪音滤波器之间连接 IEC 规格以及 UL 认证 (LISTED、带 U 标注) 的配线断路器。所使用电源的短路电流为制品最大输出电压以下，对称电流为 5000 Arms 以下。当电源短路电流超过该电流时，请设置限流装置 (限流保险或限流制动器、变压器等) 限制短路电流后再使用。

< 注意 >

- 请选择与电源容量 (考虑负载条件) 匹配的配线断路器、噪音滤波器。

● 端子台及保护接地端子

- 配线请使用额定温度 75 °C 以上的铜导体电缆。
- 请使用 A 型到 E 型附带的专用连接器。此时裸线的长度需保持 8 mm ~ 9 mm。

■ 驱动器：紧固转矩一览 (端子台・端子盖固定螺钉)

驱动器		端子台螺钉		端子盖固定螺钉	
型	端子名	公称	紧固转矩 (N·m) ^{注1}	公称	紧固转矩 (N·m) ^{注1}
MFDL	L1, L2, L3, L1C, L2C, P, RB, B, N, U, V, W	M5	1.0 ~ 1.7	M3	0.19 ~ 0.21
MGDL	L1C, L2C	M4	0.7 ~ 1.0	M3	0.19 ~ 0.21
	L1, L2, L3, P, B, N, U, V, W	M5	2.0 ~ 2.4		
MHDL	L1C, L2C, DB1, DB2	M4	0.7 ~ 1.0	M5	2.0 ~ 2.5
	L1, L2, L3, P, B, N, U, V, W	M6	2.2 ~ 2.5	M3	0.19 ~ 0.21

■ 驱动器：紧固转矩一览 (接地螺钉・与上位控制器连接的连接器 [X4])

驱动器外形型号符号	接地螺钉		与上位控制器连接的连接器 (X4)	
	公称	紧固转矩 (N·m) ^{注1}	公称	紧固转矩 (N·m) ^{注1}
MADL, MBDL, MCDL, MDDL, MEDL	M4	1.0 ~ 1.2	M2.6	0.3 ~ 0.35
MFDL	M5	1.8 ~ 2.0		
MGDL	M5	1.8 ~ 2.0		
MHDL	M6	2.4 ~ 2.6		

■ 电机：紧固转矩

电机	接地螺钉, UVW 端子		端子台盖安装螺栓	
	公称	紧固转矩 (N·m) ^{注1}	公称	紧固转矩 (N·m) ^{注1}
MDMF 22.0 kW	M8	12.0	M5	4.4

注1) < 注意 >

- 若超过紧固转矩的最大值有可能造成损坏。
- 请勿在端子台的螺钉松动的状态下接通电源。
- 若在螺钉松动的状态下通电，可能会导致冒烟或着火。

< 要求 >

- 请按照 1 年 1 次的频度，定期点检螺钉是否有松动。

电机系列		电机				驱动器			电源设备容量 (额定负载时) (kVA)	选购部件 登载页面 → P.312 ~											
		电源电压	功率 (W)	型号注1)	规格外形尺寸图(页)	A6 SF系列多功能型 (速度·位置·转矩全闭环类型)	A6 SG系列R485通信型/A6 SE系列位置控制型(脉冲信号输入)注2)注4)	尺寸图外形型号		编码器电缆注3)		电机电缆注3)		制动器电缆注3)	外置再生电阻	电抗器 (单相/三相)	噪音滤波器 (单相/三相)				
										23bit 绝对式		无制动器	带制动器								
										使用绝对式系统时(带电池盒)注5)	使用增量式系统时(无电池盒)										
固定用电缆		可动用电缆		可动用电缆																	
低惯量	MSMF (导线型) 3000 r/min IP65	单相 100 V	50	MSMF5AZL1 □ 2	67 · 123	MADLT01SF	MADLN01S ◇	A型★	约0.4	MFECA 0* * 0EAE (固定电缆)	MFECA 0* * 0EAD (固定电缆)	FMFCA 0* * 0EED	MFMCB 0* * 0GET 注6)	DV0P4280	DV0P227	DV0P4170					
			100	MSMF011L1 □ 2	69 · 124	MADLT11SF	MADLN11S ◇														
			200	MSMF021L1 □ 2	71 · 125	MBDLT21SF	MBDLN21S ◇										B型★	约0.5			
			400	MSMF041L1 □ 2	73 · 127	MCDLT31SF	MCDLN31S ◇												C型	约0.9	
		单相/三相 200 V	50	MSMF5AZL1 □ 2	68 · 123	MADLT05SF	MADLN05S ◇	A型★	约0.5												
			100	MSMF012L1 □ 2	70 · 124	MADLT05SF	MADLN05S ◇														
			200	MSMF022L1 □ 2	72 · 125	MADLT15SF	MADLN15S ◇														
			400	MSMF042L1 □ 2	74 · 127	MBDLT25SF	MBDLN25S ◇										B型★	约0.9			
			750	MSMF082L1 □ 2	75 · 128	MCDLT35SF	MCDLN35S ◇												C型	约1.8	
			1000	MSMF092L1 □ 2	76 · 129	MDDLT45SF	MDDL45S ◇										D型	约2.4			
中惯量 扁平型	MQMF (导线型) 3000 r/min IP65	单相 100 V	100	MQMF011L1 □ 2 MQMF011L1 □ 4	83 · 139	MADLT11SF	MADLN11S ◇	A型★	约0.4	MFECA 0* * 0EAE (固定电缆)	MFECA 0* * 0EAD (固定电缆)	FMFCA 0* * 0EED	MFMCB 0* * 0GET 注6)	DV0P4280	DV0P227	DV0P4170					
			200	MQMF021L1 □ 2 MQMF021L1 □ 4	85 · 143	MBDLT21SF	MBDLN21S ◇										B型★	约0.5			
			400	MQMF041L1 □ 2 MQMF041L1 □ 4	87 · 147	MCDLT31SF	MCDLN31S ◇												C型	约0.9	
		单相/三相 200 V	100	MQMF012L1 □ 2 MQMF012L1 □ 4	84 · 139	MADLT05SF	MADLN05S ◇	A型★	约0.5												
			200	MQMF022L1 □ 2 MQMF022L1 □ 4	86 · 143	MADLT15SF	MADLN15S ◇														
			400	MQMF042L1 □ 2 MQMF042L1 □ 4	88 · 147	MBDLT25SF	MBDLN25S ◇										B型★	约0.9			
			单相 100 V	50	MHMF5AZL1 □ 2 MHMF5AZL1 □ 4	89 · 151	MADLT01SF												MADLN01S ◇	A型★	约0.4
				100	MHMF011L1 □ 2 MHMF011L1 □ 4	91 · 155	MADLT11SF										MADLN11S ◇				
				200	MHMF021L1 □ 2 MHMF021L1 □ 4	93 · 159	MBDLT21SF										MBDLN21S ◇	B型★	约0.5		
				400	MHMF041L1 □ 2 MHMF041L1 □ 4	95 · 163	MCDLT31SF										MCDLN31S ◇				
单相/三相 200 V	50	MHMF5AZL1 □ 2 MHMF5AZL1 □ 4	90 · 151	MADLT05SF	MADLN05S ◇	A型★	约0.5														
	100	MHMF012L1 □ 2 MHMF012L1 □ 4	92 · 155	MADLT05SF	MADLN05S ◇																
	200	MHMF022L1 □ 2 MHMF022L1 □ 4	94 · 159	MADLT15SF	MADLN15S ◇																
	400	MHMF042L1 □ 2 MHMF042L1 □ 4	96 · 163	MBDLT25SF	MBDLN25S ◇			B型★	约0.9												
	750	MHMF082L1 □ 2 MHMF082L1 □ 4	97 · 167	MCDLT35SF	MCDLN35S ◇					C型	约1.8										
	1000	MHMF092L1 □ 2 MHMF092L1 □ 4	98 · 171	MDDLT55SF	MDDL55S ◇			D型	约2.4												
	高惯量	MHMF (导线型) 3000 r/min IP65	单相 100 V	50	MHMF5AZL1 □ 2 MHMF5AZL1 □ 4			89 · 151	MADLT01SF	MADLN01S ◇	A型★	约0.4	MFECA 0* * 0EAE (固定电缆)	MFECA 0* * 0EAD (固定电缆)	FMFCA 0* * 0EED	MFMCB 0* * 0GET 注6)	DV0P4280	DV0P227	DV0P4170		
100				MHMF011L1 □ 2 MHMF011L1 □ 4	91 · 155	MADLT11SF	MADLN11S ◇														
200				MHMF021L1 □ 2 MHMF021L1 □ 4	93 · 159	MBDLT21SF	MBDLN21S ◇	B型★	约0.5												
400				MHMF041L1 □ 2 MHMF041L1 □ 4	95 · 163	MCDLT31SF	MCDLN31S ◇			C型										约0.9	
单相/三相 200 V			50	MHMF5AZL1 □ 2 MHMF5AZL1 □ 4	90 · 151	MADLT05SF	MADLN05S ◇	A型★	约0.5												
			100	MHMF012L1 □ 2 MHMF012L1 □ 4	92 · 155	MADLT05SF	MADLN05S ◇														
			200	MHMF022L1 □ 2 MHMF022L1 □ 4	94 · 159	MADLT15SF	MADLN15S ◇														
			400	MHMF042L1 □ 2 MHMF042L1 □ 4	96 · 163	MBDLT25SF	MBDLN25S ◇			B型★	约0.9										
			750	MHMF082L1 □ 2 MHMF082L1 □ 4	97 · 167	MCDLT35SF	MCDLN35S ◇					C型								约1.8	
			1000	MHMF092L1 □ 2 MHMF092L1 □ 4	98 · 171	MDDLT55SF	MDDL55S ◇			D型	约2.4										

★A、B型驱动器无内置再生电阻。有再生能量产生时,请准备选购部件的外置再生电阻。
 注1) □表示电机构造。(详情请参照P.22「型号的识别方法」)
 注2) ◇表示驱动器功能。(详情请参照P.22「型号的识别方法」)
 注3) * *表示电缆长度(03/3 m,05/5 m,10/10 m,20/20 m)。
 (例:3 m时为「MFECA0030EAE」。)

注4) A6 SE系列(位置控制专用型)不支持绝对式系统,仅支持与增量式系统匹配。
 注5) 23bit绝对式编码器用电缆(有电池盒)没有附带电池,另需绝对式编码器用电池「DV0P2990」。
 注6) 带制动器的电机需要制动器电缆和电机电缆。

电机				驱动器			电源设备容量 额定 (负载时) (kVA)	选购部件 登载页面→ P.312 ~																				
电机系列	电源电压	功率 (W)	型号 注1)	规格外形 尺寸图 (页)	A6 SF系列 多功能型 (速度·位置·转矩 全闭环类型)	A6 SG系列 RS485 通信型 /A6 SE系列 位置控制型 (脉冲信号输入) 注2) 注5)		尺寸图 外形 型号	编码器电缆 注3)		电机电缆 注3)		制动器电缆 注3)	外置 再生电阻	电抗器 (单相 三相)	噪音滤波器 (单相 三相)												
									23bit 绝对式		无制动器	带制动器																
									使用绝对式 系统时 (带电池盒) 注6)	使用增量式 系统时 (无电池盒)																		
低 惯 量	MSMF (连接器型) 3000 r/min IP67	单相 100 V	50	MSMF5AZL1 □ 1	67 · 123	MADLT01SF	MADLN01S ◇	A型★	约0.4	MFECA 0* *OMJE (可动·输出轴方向) MFECA 0* *OMKE (可动·反输出轴方向) MFECA 0* *OTJE (固定·输出轴方向) MFECA 0* *OTKE (固定·反输出轴方向)	MFECA 0* *OMJD (可动·输出轴方向) MFECA 0* *OMKD (可动·反输出轴方向) MFECA 0* *OTJD (固定·输出轴方向) MFECA 0* *OTKD (固定·反输出轴方向)	MFMCB 0* *ONJD (可动·输出轴方向) MFMCB 0* *ONKD (可动·反输出轴方向) MFMCB 0* *ORJD (固定·输出轴方向) MFMCB 0* *ORKD (固定·反输出轴方向) 注4)	MFMCB 0* *OPJT (可动·输出轴方向) MFMCB 0* *OPKT (可动·反输出轴方向) MFMCB 0* *OSJT (固定·输出轴方向) MFMCB 0* *OSKT (固定·反输出轴方向) 注7)	DV0P4280	DV0P227	DV0P4170												
			100	MSMF011L1 □ 1	69 · 125	MADLT11SF	MADLN11S ◇										B型★	约0.5	DV0P4283	DV0P228	DV0PM20042							
			200	MSMF021L1 □ 1	71 · 126	MBDLT21SF	MBDLN21S ◇												C型			约0.9	DV0P4282	DV0P227 DV0P220	DV0P4170 DV0PM20042			
			400	MSMF041L1 □ 1	73 · 127	MCDLT31SF	MCDLN31S ◇													A型	约0.5		DV0P4281			DV0P227 DV0P220	DV0P4170 DV0PM20042	
		单相/三相 200 V	50	MSMF5AZL1 □ 1	68 · 123	MADLT05SF	MADLN05S ◇	B型★	约0.9								DV0P4283	DV0P228 DV0P220	DV0PM20042									
			100	MSMF012L1 □ 1	70 · 125	MADLT05SF	MADLN05S ◇															C型	约1.8	DV0P4284	DV0P228 DV0P222			DV0P4220
			200	MSMF022L1 □ 1	72 · 126	MADLT15SF	MADLN15S ◇	D型	约2.4								DV0P4284	DV0P228 DV0P222	DV0P4220									
			400	MSMF042L1 □ 1	74 · 127	MBDLT25SF	MBDLN25S ◇																					
			750	MSMF082L1 □ 1	75 · 129	MCDLT35SF	MCDLN35S ◇	B型★	约0.5								DV0P4283	DV0P228	DV0PM20042									
			1000	MSMF092L1 □ 1	76 · 130	MDDLT45SF	MDDL45S ◇													C型	约0.9	DV0P4282	DV0P227	DV0PM20042				
中 惯 量 扁 平 型	MQMF (连接器型) 3000 r/min IP67	单相 100 V	100	MQMF011L1 □ 1 MQMF011L1 □ 3	83 · 141	MADLT11SF	MADLN11S ◇	A型★	约0.4	MFECA 0* *OMJE (可动·输出轴方向) MFECA 0* *OMKE (可动·反输出轴方向) MFECA 0* *OTJE (固定·输出轴方向) MFECA 0* *OTKE (固定·反输出轴方向)	MFECA 0* *OMJD (可动·输出轴方向) MFECA 0* *OMKD (可动·反输出轴方向) MFECA 0* *OTJD (固定·输出轴方向) MFECA 0* *OTKD (固定·反输出轴方向)	MFMCB 0* *OUFD (可动·输出轴方向) MFMCB 0* *OUGD (可动·反输出轴方向) MFMCB 0* *OWFD (固定·输出轴方向) MFMCB 0* *OXFD (固定·反输出轴方向)	MFMCB 0* *OVFD (可动·输出轴方向) MFMCB 0* *OVGD (可动·反输出轴方向) MFMCB 0* *OXFD (固定·输出轴方向) MFMCB 0* *OXGD (固定·反输出轴方向)	DV0P4280	DV0P227	DV0P4170												
			200	MQMF021L1 □ 1 MQMF021L1 □ 3	85 · 145	MBDLT21SF	MBDLN21S ◇										B型★	约0.5	DV0P4283	DV0P228	DV0PM20042							
			400	MQMF041L1 □ 1 MQMF041L1 □ 3	87 · 149	MCDLT31SF	MCDLN31S ◇															C型	约0.9	DV0P4282	DV0P227 DV0P220	DV0P4170 DV0PM20042		
		单相/三相 200 V	100	MQMF012L1 □ 1 MQMF012L1 □ 3	84 · 141	MADLT05SF	MADLN05S ◇	A型★	约0.5					DV0P4281	DV0P227 DV0P220	DV0P4170 DV0PM20042												
			200	MQMF022L1 □ 1 MQMF022L1 □ 3	86 · 145	MADLT15SF	MADLN15S ◇										B型	约0.9	DV0P4283	DV0P228 DV0P220	DV0PM20042							
			400	MQMF042L1 □ 1 MQMF042L1 □ 3	88 · 149	MBDLT25SF	MBDLN25S ◇	C型	约0.9					DV0P4284	DV0P228 DV0P220	DV0P4220												

★A、B型驱动器无内置再生电阻。有再生能量产生时，请准备选购部件的外置再生电阻。

注1) □表示电机功能。(详情请参照 P.22「型号的识别方法」)

注2) ◇表示驱动器功能。(详情请参照 P.22「型号的识别方法」)

注3) * *表示电缆长度 (03/3 m, 05/ 5 m, 10/10 m, 20/20 m)。(例: 3 m 时为「MFECA0030MJE」)

注4) 反输出轴侧电缆不适用于 50 W 或 100 W 电机(仅限 MSMF 连接器类型)。

注5) A6 SE 系列(位置控制专用型)不支持绝对式系统，仅支持增量式系统。

注6) 23bit绝对式编码器用电缆(有电池盒)没有附带电池，另需绝对式编码器用电池「DV0P2990」。

「可动用：使用于移动电缆的情况下
固定用：使用于不移动电缆的情况下
输出轴侧、反输出轴侧：电缆的导出方向」

注7) 带制动器的电机需要制动电缆和电机电缆。

电机				驱动器			电源设备容量 额定 (负载时) (kVA)	选购部件 登载页面 → P.312 ~														
电机系列	电源电压	功率 (W)	型号 注1)	规格外形 尺寸图 (页)	A6 SF系列 多功能型 (速度·位置·转矩 全闭环类型)	A6 SG系列 RS485 通信型 /A6 SE系列 位置控制型 (脉冲信号输入 注2) 注4)		尺寸图 外形 型号	编码器电缆 注3)		电机电缆 注3)		制动器电缆 注3)	外置 再生电阻	电抗器 (单相) (三相)	噪音滤波器 (单相) (三相)						
									23bit 绝对式		无制动器	带制动器										
									使用绝对式 系统时 (带电池盒) 注5)	使用增量式 系统时 (无电池盒)												
高惯量	M H M F (连接器型) 3000 r/min IP67	单相 100 V	50	M H M F 5 A Z L 1 □ 1 M H M F 5 A Z L 1 □ 3	89 · 153	M A D L T 0 1 S F	M A D L N 0 1 S ◇	A型★	约0.4	M F E C A 0 * * 0 M J E (可动用·输出轴方向) M F E C A 0 * * 0 M K E (可动用·输出轴方向) M F E C A 0 * * 0 T J E (固定用·输出轴方向) M F E C A 0 * * 0 T K E (固定用·输出轴方向)	M F E C A 0 * * 0 M J D (可动用·输出轴方向) M F E C A 0 * * 0 M K D (可动用·输出轴方向) M F E C A 0 * * 0 T J D (固定用·输出轴方向) M F E C A 0 * * 0 T K D (固定用·输出轴方向)	M F M C A 0 * * 7 U F D (可动·固定共用·输出轴方向) M F M C A 0 * * 7 U G D (可动·固定共用·反输出轴方向)	M F M C A 0 * * 7 V F D (可动·固定共用·输出轴方向) M F M C A 0 * * 7 V G D (可动·固定共用·反输出轴方向)	—	D V 0 P 4 2 8 0	D V 0 P 2 2 7	D V 0 P 4 1 7 0					
			100	M H M F 0 1 1 L 1 □ 1 M H M F 0 1 1 L 1 □ 3	91 · 157	M A D L T 1 1 S F	M A D L N 1 1 S ◇					M F M C A 0 * * 0 U F D (可动用·输出轴方向) M F M C A 0 * * 0 U G D (可动用·反输出轴方向) M F M C A 0 * * 0 W F D (固定用·输出轴方向) M F M C A 0 * * 0 W G D (固定用·反输出轴方向)	M F M C A 0 * * 0 V F D (可动用·输出轴方向) M F M C A 0 * * 0 V G D (可动用·反输出轴方向) M F M C A 0 * * 0 X F D (固定用·输出轴方向) M F M C A 0 * * 0 X G D (固定用·反输出轴方向)					D V 0 P 4 2 8 3	D V 0 P 2 2 8	D V 0 P M 2 0 0 4 2		
			200	M H M F 0 2 1 L 1 □ 1 M H M F 0 2 1 L 1 □ 3	93 · 161	M B D L T 2 1 S F	M B D L N 2 1 S ◇					M F M C A 0 * * 7 U F D (可动·固定共用·输出轴方向) M F M C A 0 * * 7 U G D (可动·固定共用·反输出轴方向)	M F M C A 0 * * 7 V F D (可动·固定共用·输出轴方向) M F M C A 0 * * 7 V G D (可动·固定共用·反输出轴方向)								D V 0 P 4 2 8 2	D V 0 P M 2 0 0 4 2
			400	M H M F 0 4 1 L 1 □ 1 M H M F 0 4 1 L 1 □ 3	95 · 165	M C D L T 3 1 S F	M C D L N 3 1 S ◇															
	单相/三相 200 V	50	M H M F 5 A Z L 1 □ 1 M H M F 5 A Z L 1 □ 3	90 · 153	M A D L T 0 5 S F	M A D L N 0 5 S ◇	A型★	约0.5	M F M C A 0 * * 7 U F D (可动·固定共用·输出轴方向) M F M C A 0 * * 7 U G D (可动·固定共用·反输出轴方向)			M F M C A 0 * * 7 V F D (可动·固定共用·输出轴方向) M F M C A 0 * * 7 V G D (可动·固定共用·反输出轴方向)	D V 0 P 4 2 8 1	D V 0 P 2 2 7 D V 0 P 2 2 0	D V 0 P 4 1 7 0 D V 0 P M 2 0 0 4 2							
		100	M H M F 0 1 2 L 1 □ 1 M H M F 0 1 2 L 1 □ 3	92 · 157	M A D L T 0 5 S F	M A D L N 0 5 S ◇			M F M C A 0 * * 0 U F D (可动用·输出轴方向) M F M C A 0 * * 0 U G D (可动用·反输出轴方向) M F M C A 0 * * 0 W F D (固定用·输出轴方向) M F M C A 0 * * 0 W G D (固定用·反输出轴方向)			M F M C A 0 * * 0 V F D (可动用·输出轴方向) M F M C A 0 * * 0 V G D (可动用·反输出轴方向) M F M C A 0 * * 0 X F D (固定用·输出轴方向) M F M C A 0 * * 0 X G D (固定用·反输出轴方向)				D V 0 P 4 2 8 3	D V 0 P 2 2 8 D V 0 P 2 2 0	D V 0 P M 2 0 0 4 2				
		200	M H M F 0 2 2 L 1 □ 1 M H M F 0 2 2 L 1 □ 3	94 · 161	M A D L T 1 5 S F	M A D L N 1 5 S ◇													B型★	约0.9		
		400	M H M F 0 4 2 L 1 □ 1 M H M F 0 4 2 L 1 □ 3	96 · 165	M B D L T 2 5 S F	M B D L N 2 5 S ◇	C型	约1.8														
	750	M H M F 0 8 2 L 1 □ 1 M H M F 0 8 2 L 1 □ 3	97 · 169	M C D L T 3 5 S F	M C D L N 3 5 S ◇	D型			约2.4			D V 0 P 4 2 8 4	D V 0 P 2 2 8 D V 0 P 2 2 2	D V 0 P 4 2 2 0								

★A、B型驱动器无内置再生电阻。有再生能量产生时，请准备选购部件的外置再生电阻。

注1) □表示电机构造。(详情请参照 P.22 「型号的识别方法」)

注2) ◇表示驱动器功能。(详情请参照 P.22 「型号的识别方法」)

注3) * * 表示电缆长度 (03/3 m, 05/5 m, 10/10 m, 20/20 m)。(例: 3 m 时为「MFECA0030MJE」)

注4) A6 SE 系列 (位置控制专用型) 不支持绝对式系统，仅支持增量式系统。

注5) 23bit绝对式编码器用电缆(有电池盒)没有附带电池，另需绝对式编码器用电池「DV0P2990」。

〔可动用：使用于移动电缆的情况下
固定用：使用于不移动电缆的情况下
输出轴侧、反输出轴侧：电缆的导出方向〕

A6 系列

A6 系列
选购部件

A6 N 系列

A6 B 系列
特别订购

相关信息

电机					驱动器			电源设备容量 (负载时) (kVA)	选购部件 登载页面 → P.312 ~						
电机系列	电源电压	功率 (W)	型号 注1)	规格外形尺寸图 (页)	A6 SF系列 多功能型 (速度·位置·转矩 全闭环类型)	A6 SG系列 RS485 通信型 /A6 SE系列 位置控制型 (脉冲信号输入) 注2) 注4)	尺寸图外形型号		编码器电缆 注 3,5)		电机电缆 注 3,5)		外置再生电阻	电抗器 (单相 / 三相)	噪音滤波器
									JL10(大型) 卡扣式 (N/MS 锁紧式)		JL10 卡扣式 (JL04 锁紧式)				
									23bit 绝对式		无制动器	带制动器			
									使用绝对式系统时 (带电池盒) 注7)	使用增量式系统时 (无电池盒)					
								固定用电缆		可动用电缆					
低惯量 MSMF (大型) JL10 3000 r/min IP67	单相/三相 200 V	1000	MSMF102 L1 □ 6 MSMF102 L1 □ 8	77 · 131	MDDL55SF	MDDL55S ◇	D型	MFECA 0* * 0EPE MFECA 0* * 0ESE	MFECA 0* * 0EPD MFECA 0* * 0ESD	MFMC 0* * 2EUD	MFMC 0* * 2EUD	DV0P4284	DV0P228 / DV0P222	DV0P4220	
		1500	MSMF152 L1 □ 6 MSMF152 L1 □ 8	78 · 132	MDDL55SF	MDDL55S ◇							DV0P228 / DV0P222		
	三相 200 V	2000	MSMF202 L1 □ 6 MSMF202 L1 □ 8	79 · 133	MEDLT83SF	MEDLN83S ◇	E型			约3.8	MFCA 0* * 2ECD	MFCA 0* * 2FCD	DV0P4285 注6)	DV0P223	DV0PM20043
		3000	MSMF302 L1 □ 6 MSMF302 L1 □ 8	80 · 135	MFDLTA3SF	MFDLNA3S ◇	F型			约5.2	MFCA 0* * 3EUT MFCA 0* * 3ECT	MFCA 0* * 3FUT MFCA 0* * 3FCT	DV0P4285 2个并联	DV0P224	DV0P3410
		4000	MSMF402 L1 □ 6 MSMF402 L1 □ 8	81 · 136	MFDLTB3SF	MFDLNB3S ◇				约6.5					
		5000	MSMF502 L1 □ 6 MSMF502 L1 □ 8	82 · 137	MFDLTB3SF	MFDLNB3S ◇				约7.8					
DV0P225															
中惯量 MDMF (大型) JL10 2000 r/min IP67	单相/三相 200 V	1000	MDMF102 L1 □ 6 MDMF102 L1 □ 8	106 · 184	MDDL45SF	MDDL45S ◇	D型	MFECA 0* * 0EPE MFECA 0* * 0ESE	MFECA 0* * 0EPD MFECA 0* * 0ESD	MFMC 0* * 2EUD	MFMC 0* * 2EUD	DV0P4284	DV0P228 / DV0P222	DV0P4220	
		1500	MDMF152 L1 □ 6 MDMF152 L1 □ 8	107 · 185	MDDL55SF	MDDL55S ◇							约2.9		DV0P228 / DV0P222
	三相 200 V	2000	MDMF202 L1 □ 6 MDMF202 L1 □ 8	108 · 187	MEDLT83SF	MEDLN83S ◇	E型			约3.8	MFCA 0* * 2ECD	MFCA 0* * 2FCD	DV0P4285 注6)	DV0P223	DV0PM20043
		3000	MDMF302 L1 □ 6 MDMF302 L1 □ 8	109 · 188	MFDLTA3SF	MFDLNA3S ◇	F型			约5.2	MFCA 0* * 3EUT MFCA 0* * 3ECT	MFCA 0* * 3FUT MFCA 0* * 3FCT	DV0P4285 2个并联	DV0P224	DV0P3410
		4000	MDMF402 L1 □ 6 MDMF402 L1 □ 8	110 · 189	MFDLTB3SF	MFDLNB3S ◇				约6.5					
		5000	MDMF502 L1 □ 6 MDMF502 L1 □ 8	111 · 191	MFDLTB3SF	MFDLNB3S ◇				约7.8					
DV0P225															

注 1) □表示电机构造。(详情请参照 P.22「型号的识别方法」)
 注 2) ◇表示驱动器功能。(详情请参照 P.22「型号的识别方法」)
 注 3) * * 表示电缆长度 (03/3 m, 05/ 5 m, 10/10 m, 20/20 m)。(例: 3 m 时为「MFECA0030EPE」)
 注 4) A6 SE 系列 (位置控制专用型) 不支持绝对式系统, 仅支持增量式系统。
 注 5) 编码器电缆、电机电缆所用类型为 JL10, 可支持卡扣式。同时也可支持以往的 N/MS、JL04V 锁紧式。

注 6) 其它的组合详情请参照 P.349。
 注 7) 23 bit绝对式编码器用电缆(有电池盒)没有附带电池, 另需绝对式编码器用电池「DV0P2990」。

电机					驱动器			电源设备容量 (额定负载时) (kVA)	选购部件 登载页面 → P.312 ~							
电机系列	电源电压	功率 (W)	型号注1)	规格外形尺寸图 (页)	A6 SF系列 多功能型 (速度·位置·转矩 全闭环类型)	A6 SG系列 RS485 通信型 /A6 SE系列 位置控制型 (脉冲信号输入) 注2) 注4)	尺寸图外形型号		编码器电缆 注 3,5)		电机电缆 注 3,5)		外置再生电阻	电抗器 (单相/三相)	噪音滤波器	
									JL10(大型) 卡扣式 (N/MS 锁紧式)		JL10 卡扣式 (JL04 锁紧式)					
									23bit 绝对式		无制动器	带制动器				
									使用绝对式系统时 (带电池盒) 注7)	使用增量式系统时 (无电池盒)						
								固定用电线		可动用电线						
中惯量 MGMF (大型) JL10 (低速大转矩) 1500 r/min IP67	单相/三相 200 V	850	MGMF092 L1 □ 6 MGMF092 L1 □ 8	116 · 197	MDDL45SF	MDDL45S ◇	D型	MFECA 0* * 0EPE MFECA 0* * 0ESE	MFECA 0* * 0EPD MFECA 0* * 0ESD	MFMCD 0* * 2EUD MFMCD 0* * 2ECD	MFMCA 0* * 2FUD MFMCA 0* * 2FCD	DV0P4284	DV0P228 / DV0P221	DV0P4220		
		1300	MGMF132 L1 □ 6 MGMF132 L1 □ 8	117 · 199	MDDL55SF	MDDL55S ◇							DV0P228 / DV0P222			
	三相 200 V	1800	MGMF182 L1 □ 6 MGMF182 L1 □ 8	118 · 200	MEDLT83SF	MEDLN83S ◇	E型			MFMCE 0* * 3EUT MFMCE 0* * 3ECT	MFMCD 0* * 3FUT MFMCD 0* * 3FCT	DV0P4285	DV0P223	DV0P4285 2个并联	DV0P224	DV0PM20043
		2400	MGMF242 L1 □ 6 MGMF242 L1 □ 8	119 · 201	MEDLT93SF	MEDLN93S ◇							F型			
		2900	MGMF292 L1 □ 6 MGMF292 L1 □ 8	120 · 203	MFDLTB3SF	MFDLNB3S ◇	约5.0			MFMCA 0* * 3EUT MFMCA 0* * 3ECT	MFMCA 0* * 3FUT MFMCA 0* * 3FCT	DV0P4285 2个并联		DV0P225	DV0P3410	
		4400	MGMF442 L1 □ 6 MGMF442 L1 □ 8	121 · 204	MFDLTB3SF	MFDLNB3S ◇							约7.0			
高惯量 MHMF (大型) JL10 2000 r/min IP67	单相/三相 200 V	1000	MHMF102 L1 □ 6 MHMF102 L1 □ 8	99 · 175	MDDL45SF	MDDL45S ◇	D型	MFECA 0* * 0EPE MFECA 0* * 0ESE	MFECA 0* * 0EPD MFECA 0* * 0ESD	MFMCD 0* * 2EUD MFMCD 0* * 2ECD	MFMCA 0* * 2FUD MFMCA 0* * 2FCD	DV0P4284	DV0P228 / DV0P222	DV0P4220		
		1500	MHMF152 L1 □ 6 MHMF152 L1 □ 8	100 · 176	MDDL55SF	MDDL55S ◇							约2.9		DV0P228 / DV0P222	
	三相 200 V	2000	MHMF202 L1 □ 6 MHMF202 L1 □ 8	101 · 177	MEDLT83SF	MEDLN83S ◇	E型			MFMCE 0* * 2EUD MFMCE 0* * 2ECD	MFMCE 0* * 2FUD MFMCE 0* * 2FCD	DV0P4285 注6)	DV0P223	DV0P4285 2个并联	DV0P224	DV0PM20043
		3000	MHMF302 L1 □ 6 MHMF302 L1 □ 8	102 · 179	MFDLTA3SF	MFDLNA3S ◇	F型			MFMCA 0* * 3EUT MFMCA 0* * 3ECT	MFMCA 0* * 3FUT MFMCA 0* * 3FCT	DV0P4285 2个并联	DV0P225	DV0P3410		
		4000	MHMF402 L1 □ 6 MHMF402 L1 □ 8	103 · 180	MFDLTB3SF	MFDLNB3S ◇									约6.5	
		5000	MHMF502 L1 □ 6 MHMF502 L1 □ 8	104 · 181	MFDLTB3SF	MFDLNB3S ◇	约7.8									

注 1) □表示电机构造。(详情请参照 P.22「型号的识别方法」)

注 2) ◇表示驱动器功能。(详情请参照 P.22「型号的识别方法」)

注 3) * * 表示电缆长度 (03/3 m, 05/5 m, 10/10 m, 20/20 m)。(例: 3 m 时为「MFECA0030EPE」。)

注 4) A6 SE 系列 (位置控制专用型) 不支持绝对式系统, 仅支持增量式系统。

注 5) 编码器电缆、电机电缆所用类型为 JL10, 可支持卡扣式。同时可支持以往的 N/MS、JL04V 锁紧式。

注 6) 其它的组合详情请参照 P.349。

注 7) 23 bit绝对式编码器用电缆(有电池盒)没有附带电池, 另需绝对式编码器用电池「DV0P2990」。

电机					驱动器				选购部件 登载页面→P.312 ~								
电机系列	电源电压	功率 (W)	型号 注1)	规格外形尺寸图 (页)	A6 SF系列 多功能型 (速度·位置·转矩 全闭环类型)	A6 SG系列 RS485 通信型 /A6 SE系列 位置控制型 (脉冲信号输入) 注2) 注4)	尺寸图外形型号	电源设备容量 (额定负载时) (kVA)	编码器电缆 注3)		电机电缆 注3,5)		外置再生电阻	电抗器 (单相 / 三相)	噪音滤波器		
									JN2(小型) (卡扣式)		JL10 卡扣式 (JL04 锁紧式)					无制动器	带制动器
									23bit 绝对式		使用绝对式系统时 (带电池盒) 注7)	使用增量式系统时 (无电池盒)					
									固定用电线							可动用电线	
低惯量 MSMF (小型 JN2) 3000 r/min IP67	单相/三相 200 V	1000	MSMF102 L1 □ 5 MSMF102 L1 □ 7	77 · 131	MDDL55SF	MDDL55S ◇	D型	约2.4	MFCEA 0 * * 0ETE	MFCEA 0 * * 0ETD	MFCD 0 * * 2EUD MFCD 0 * * 2ECD	MFCA 0 * * 2FUD MFCA 0 * * 2FCD	DV0P4284	DV0P228 / DV0P222	DV0P4220		
		1500	MSMF152 L1 □ 5 MSMF152 L1 □ 7	78 · 133	MDDL55SF	MDDL55S ◇								约2.9		DV0PM20047 / DV0P222	
	三相 200 V	2000	MSMF202 L1 □ 5 MSMF202 L1 □ 7	79 · 134	MEDLT83SF	MEDLN83S ◇	E型	约3.8			DV0P4285 注6)	DV0P223	DV0PM20043				
		3000	MSMF302 L1 □ 5 MSMF302 L1 □ 7	80 · 135	MFDLTA3SF	MFDLNA3S ◇	F型	约5.2			DV0P224	DV0P4285 2个并联	DV0P3410				
		4000	MSMF402 L1 □ 5 MSMF402 L1 □ 7	81 · 137	MFDLTB3SF	MFDLNB3S ◇		约6.5			DV0P225						
		5000	MSMF502 L1 □ 5 MSMF502 L1 □ 7	82 · 138	MFDLTB3SF	MFDLNB3S ◇		约7.8									
中惯量 MDMF (小型 JN2) 2000 r/min IP67	单相/三相 200 V	1000	MDMF102 L1 □ 5 MDMF102 L1 □ 7	106 · 185	MDDL45SF	MDDL45S ◇	D型	约2.4	MFCEA 0 * * 0ETE	MFCEA 0 * * 0ETD	MFCD 0 * * 2EUD MFCD 0 * * 2ECD	MFCA 0 * * 2FUD MFCA 0 * * 2FCD	DV0P4284	DV0P228 / DV0P222	DV0P4220		
		1500	MDMF152 L1 □ 5 MDMF152 L1 □ 7	107 · 186	MDDL55SF	MDDL55S ◇								约2.9		DV0PM20047 / DV0P222	
	三相 200 V	2000	MDMF202 L1 □ 5 MDMF202 L1 □ 7	108 · 187	MEDLT83SF	MEDLN83S ◇	E型	约3.8			DV0P4285 注6)	DV0P223	DV0PM20043				
		3000	MDMF302 L1 □ 5 MDMF302 L1 □ 7	109 · 189	MFDLTA3SF	MFDLNA3S ◇	F型	约5.2			DV0P224	DV0P4285 2个并联	DV0P3410				
		4000	MDMF402 L1 □ 5 MDMF402 L1 □ 7	110 · 190	MFDLTB3SF	MFDLNB3S ◇		约6.5			DV0P225						
		5000	MDMF502 L1 □ 5 MDMF502 L1 □ 7	111 · 191	MFDLTB3SF	MFDLNB3S ◇		约7.8									

注 1) □表示电机构造。(详情请参照 P.22「型号的识别方法」)
 注 2) ◇表示驱动器功能。(详情请参照 P.22「型号的识别方法」)
 注 3) * * 表示电缆长度 (03/3 m, 05/5 m, 10/10 m, 20/20 m)。(例: 3 m 时为「MFCEA0030ETE」)。
 注 4) A6 SE 系列 (位置控制专用型) 不支持绝对式系统, 仅支持增量式系统。
 注 5) 电机电缆所用类型为 JL10, 可支持卡扣式。同时可支持以往的 JL04V 锁紧式。

注 6) 其它的组合详情请参照 P.349。
 注 7) 23 bit 绝对式编码器用电缆(有电池盒)没有附带电池, 另需绝对式编码器用电池「DV0P2990」。

A6 系列
A6 系列选购部件
A6 N 系列
A6 B 系列
特别订购
相关信息

电机					驱动器				选购部件 登载页面→P.312 ~								
电机系列	电源电压	功率 (W)	型号 注1)	规格外形尺寸图 (页)	A6 SF系列 多功能型 (速度·位置·转矩) 全闭环类型	A6 SG系列 RS485 通信型 /A6 SE系列 位置控制型 (脉冲信号输入) 注2) 注4)	尺寸图外形型号	电源设备容量 (额定负载时) (kVA)	编码器电缆 注3)		电机电缆 注3,5)		外置再生电阻	电抗器 (单相 / 三相)	噪音滤波器		
									JN2(小型) (卡扣式)		JL10 卡扣式 (JL04 锁紧式)					无制动器	带制动器
									23bit 绝对式		使用绝对式系统时 (带电池盒) 注7)	使用增量式系统时 (无电池盒)					
									固定用电缆							可动用电缆	
中惯量 (小型 JN2) 1500 r/min IP67	单相/三相 200 V	850	MGMF092 L1 □ 5 MGMF092 L1 □ 7	116 · 198	MDDL45SF	MDDL45S ◇	D型	约2.0	MFECA 0* * 0ETE	MFECA 0* * 0ETD	MFMCD 0* * 2EUD MFMCA 0* * 2FUD	MFMCD 0* * 2ECD MFMCA 0* * 2FCD	DV0P4284	DV0P228 / DV0P221	DV0P4220		
		1300	MGMF132 L1 □ 5 MGMF132 L1 □ 7	117 · 199	MDDL55SF	MDDL55S ◇								约2.6		DV0PM20047 / DV0P222	
	三相 200 V	1800	MGMF182 L1 □ 5 MGMF182 L1 □ 7	118 · 201	MEDLT83SF	MEDLN83S ◇	E型	约3.4			DV0P4285	DV0P223	DV0PM20043				
		2400	MGMF242 L1 □ 5 MGMF242 L1 □ 7	119 · 202	MEDLT93SF	MEDLN93S ◇	E型	约4.5				DV0P224					
		2900	MGMF292 L1 □ 5 MGMF292 L1 □ 7	120 · 203	MFDLTB3SF	MFDLNB3S ◇	F型	约5.0				DV0P4285 2个并联	DV0P3410				
		4400	MGMF442 L1 □ 5 MGMF442 L1 □ 7	121 · 205	MFDLTB3SF	MFDLNB3S ◇		约7.0					DV0P225				
高惯量 (小型 JN2) 2000 r/min IP67	单相/三相 200 V	1000	MHMF102 L1 □ 5 MHMF102 L1 □ 7	99 · 175	MDDL45SF	MDDL45S ◇	D型	约2.4	MFECA 0* * 0ETE	MFECA 0* * 0ETD	MFMCD 0* * 2EUD MFMCA 0* * 2FUD	MFMCD 0* * 2ECD MFMCA 0* * 2FCD	DV0P4284	DV0P228 / DV0P222	DV0P4220		
		1500	MHMF152 L1 □ 5 MHMF152 L1 □ 7	100 · 177	MDDL55SF	MDDL55S ◇								约2.9		DV0PM20047 / DV0P222	
	三相 200 V	2000	MHMF202 L1 □ 5 MHMF202 L1 □ 7	101 · 178	MEDLT83SF	MEDLN83S ◇	E型	约3.8			DV0P4285 注6)	DV0P223	DV0PM20043				
		3000	MHMF302 L1 □ 5 MHMF302 L1 □ 7	102 · 179	MFDLTA3SF	MFDLNA3S ◇	F型	约5.2				DV0P224					
		4000	MHMF402 L1 □ 5 MHMF402 L1 □ 7	103 · 181	MFDLTB3SF	MFDLNB3S ◇		约6.5				DV0P4285 2个并联	DV0P3410				
		5000	MHMF502 L1 □ 5 MHMF502 L1 □ 7	104 · 182	MFDLTB3SF	MFDLNB3S ◇	约7.8	DV0P225									

注 1) □表示电机构造。(详情请参照 P.22「型号的识别方法」)
 注 2) ◇表示驱动器功能。(详情请参照 P.22「型号的识别方法」)
 注 3) * * 表示电缆长度 (03/3 m, 05/ 5 m, 10/10 m, 20/20 m)。(例 : 3 m 时为「MFECA0030ETE」)
 注 4) A6 SE 系列 (位置控制专用型) 不支持绝对式系统, 仅支持增量式系统。
 注 5) 电机电缆所用类型为 JL10, 可支持卡扣式。同时可支持以往的 JL04V 锁紧式。

注 6) 其它的组合详情请参照 P.349。
 注 7) 23 bit绝对式编码器用电缆(有电池盒)没有附带电池, 另需绝对式编码器用电池「DV0P2990」。

A6 系列
A6 系列选购部件
A6 N 系列
特别订购
A6 B 系列
相关信息

电机					驱动器				选购部件 登载页面→P.312 ~								
电机系列	电源电压	功率 (W)	型号 注1)	规格外形尺寸图 (页)	A6 SF系列 多功能型 (速度·位置·转矩 全闭环类型)	A6 SG系列 RS485 通信型 /A6 SE系列 位置控制型 (脉冲信号输入)	尺寸图外形型号	电源设备容量 额定 (负载时) (kVA)	编码器电缆 注2,3)		电机电缆		外置再生电阻	电抗器 (单相 / 三相)	噪音 滤波器		
									JL10(大型) 卡扣式 (N/M/S 锁紧式)		注6)					无制动器	带制动器
									23bit 绝对式		使用绝对式系统时 (带电池盒) 注4)	使用增量式系统时 (无电池盒)					
									固定用电缆								
中惯性 (中惯量)	三相 200 V	7500	MDMF752L1 □ 6	112 192	MGDLTC3SF	—	G型	约11	MFECA 0* * 0EPE MFECA 0* * 0ESE	MFECA 0* * 0EPD MFECA 0* * 0ESD	注6)	注6)	DVOP4285 3个并联	— 注5)	HF3080C-SZA 推荐部品 P.389		
		11000	MDMFC12L1 □ 6	113 193	MHDLTE3SF	—	H型	约15									
		15000	MDMFC52L1 □ 6	114 195	MHDLTE3SF	—	H型	约20									
		22000	MDMFD22L1 □ 6	115 196	MHDLTF3SF	—	H型	约28									
高惯性 (高惯量)	三相 200 V	5500	MGMF552L1 □ 6	122 205	MGDLTC3SF	—	G型	约8.5	MFECA 0* * 0EPE MFECA 0* * 0ESE	MFECA 0* * 0EPD MFECA 0* * 0ESD	注6)	注6)	DVOP4285 3个并联	— 注5)	HF3080C-SZA 推荐部品 P.389		
高惯性 (高惯量)	三相 200 V	7500	MHMF752L1 □ 6	105 183	MGDLTC3SF	—	G型	约11	MFECA 0* * 0EPE MFECA 0* * 0ESE	MFECA 0* * 0EPD MFECA 0* * 0ESD	注6)	注6)	DVOP4285 3个并联	— 注5)	HF3080C-SZA 推荐部品 P.389		

■ 关于动态制动器

G型可内置/外置，H型仅外置
 内置 / {外置}动态制动器电阻的能力标准是容许最大惯量 (负载惯量是相对转子惯量的 10 倍) 时，即从额定转速到紧急停止连续 3 次的量。超出此条件以上使用时，可能会造成电阻断线、动态制动器失效。

推荐电阻：1.2Ω 400 W以上 × 3个
 咨询处：(株)磐城无线研究所 TEL 044-833-4311

- 注 1) □表示电机构造。(详情请参照 P.22「型号的识别方法」)
- 注 2) * * 表示电缆长度 (03/3 m, 05/ 5 m, 10/10 m, 20/20 m)。(例：3 m 时为「MFECA0030ETE」。)
- 注 3) 编码器电缆所用类型为 JL10，可支持卡扣式。同时可支持以往的 N/M/S 锁紧式。
- 注 4) 23bit 绝对式用编码器电缆 (带电池盒) 不带电池。另需绝对式编码器用电池「DVOP2990」。
- 注 5) 电抗器需客户自备。
- 注 6) 推荐购买选购部件的连接件套件。

■ 连接件套件 (选购部件) 构成部品 注6)

电机	驱动器		选购部件型号 电机·编码器连接用连接件套件	编码器电缆		电机电缆		制动器电缆	
	型	连接端子		电机侧	驱动器侧	电机侧	驱动器侧	电机侧	制动器用电源
MDMF 7.5 kW MGMF 5.5 kW MHMF 7.5 kW	G	M5	DVOPM20107	大型连接器 卡扣式	连接器 X6 用	连接器 锁紧式	(用户自备) M5 圆端子	无	(用户自备)
			DVOPM20108					连接器 锁紧式	
			DVOPM20111	大型连接器 锁紧式				无	
			DVOPM20112					连接器 锁紧式	
MDMF 11.0 kW MDMF 15.0 kW	H	M6	DVOPM20107	大型连接器 卡扣式	连接器 X6 用	连接器 锁紧式	(用户自备) M6 圆端子	无	(用户自备)
			DVOPM20108					连接器 锁紧式	
			DVOPM20111	大型连接器 锁紧式				无	
			DVOPM20112					连接器 锁紧式	
MDMF 22.0 kW	H	M6	DVOPM20109	大型连接器 卡扣式	连接器 X6 用	端子台 (用户自备) M8 圆端子	(用户自备) M6 圆端子	无	(用户自备)
			DVOPM20110					连接器 锁紧式	
			DVOPM20113	大型连接器 锁紧式				无	
			DVOPM20114					连接器 锁紧式	

电机					驱动器			电源设备容量 额定 (负载时) (kVA)	选购部件 登载页面→P.312 ~								
电机系列	电源电压	功率 (W)	型号 注1)	规格外形 尺寸图 (页)	A6 SF系列 多功能型 (速度·位置·转矩) 全闭环类型	A6 SG系列 RS485 通信型 /A6 SE系列 位置控制型 (脉冲信号输入)	尺寸图 外形 型号		编码器电缆 注2)		电机电缆		外置 再生电阻	电抗器 (单相 / 三相)	噪音 滤波器		
									JN2(小型) (卡扣式)		注5)					无制动器	带制动器
									23bit 绝对式		注5) (U·V·W·地线是 M8 端子台)	注5) (U·V·W·地线是 M8 端子台)					
									使用绝对式 系统时 (带电池盒) 注3)	使用增量式 系统时 (无电池盒)							
								固定用电线									
中惯性 (中惯量)	三相 200 V	7500	MDMF752L1 □ 5	112 193	MGDLTC3SF	—	G型	约11	MFECA 0* *0ETE	MFECA 0* *0ETD	注5)	注5)	DVOP4285 3个并联	— 注4)	HF3080C-SZA 推荐部品 P.389		
		11000	MDMFC12L1 □ 5	113 194	MHDLTE3SF	—	H型	约15									
		15000	MDMFC52L1 □ 5	114 195	MHDLTE3SF	—	H型	约20									
		22000	MDMFD22L1 □ 5	115 197	MHDLTF3SF	—	H型	约28									
高惯性 (高惯量)	三相 200 V	5500	MGMF552L1 □ 5	122 206	MGDLTC3SF	—	G型	约8.5	MFECA 0* *0ETE	MFECA 0* *0ETD	注5)	注5)	DVOP4285 3个并联	— 注4)	HF3080C-SZA 推荐部品 P.389		
		7500	MHMF752L1 □ 5	105 183	MGDLTC3SF	—	G型	约11	MFECA 0* *0ETE	MFECA 0* *0ETD	注5)	注5)	DVOP4285 3个并联	— 注4)	HF3080C-SZA 推荐部品 P.389		

■ 关于动态制动器

G型可内置/外置，H型仅外置
内置 / {外置}动态制动器电阻的能力标准是容许最大惯量 (负载惯量是相对转子惯量的 10 倍) 时，即从额定转速到紧急停止连续 3 次的量。超出此条件以上使用时，可能会造成电阻断线、动态制动器失效。

推荐电阻：1.2Ω 400 W以上 × 3个
咨询处：(株)磐城无线研究所 TEL 044-833-4311

■ 连接器套件 (选购部件) 构成部品 注5)

电机	驱动器		选购部件型号 电机·编码器连接 用连接器套件	编码器电缆		电机电缆		制动器电缆	
	型	连接端子		电机侧	驱动器侧	电机侧	驱动器侧	电机侧	制动器用电源
MDMF 7.5 kW MGMF 5.5 kW MHMF 7.5 kW	G	M5	DVOPM20056	小型连接器 卡扣式	连接器 X6 用	连接器 锁紧式	(用户自备) M5 圆端子	无	(用户自备)
			DVOPM20057					连接器 锁紧式	
MDMF 11.0 kW MDMF 15.0 kW	H	M6	DVOPM20056	小型连接器 卡扣式	连接器 X6 用	连接器 锁紧式	(用户自备) M6 圆端子	无	(用户自备)
			DVOPM20057					连接器 锁紧式	
MDMF 22.0 kW	H	M6	DVOPM20115	小型连接器 卡扣式	连接器 X6 用	端子台 (用户自备) M8 圆端子	(用户自备) M6 圆端子	无	(用户自备)
			DVOPM20116					连接器 锁紧式	

注 1) □表示电机构造。(详情请参照 P.22「型号的识别方法」)

注 2) * *表示电缆长度 (03/3 m,05/ 5 m,10/10 m,20/20 m)。(例：3 m 时为「MFECA0030ETE」。)

注 3) 23bit 绝对式用编码器电缆 (带电池盒) 不带电池。
另需绝对式编码器用电池「DVOP2990」。

注 4) 电抗器需客户自备。

注 5) 推荐购买选购部件的连接器套件。

输入电源	100 V	主电路电源		单相 100 V + 10 % ~ 120 V + 10 % - 15 % - 15 %	50 Hz/60 Hz
		控制电路电源		单相 100 V + 10 % ~ 120 V + 10 % - 15 % - 15 %	50 Hz/60 Hz
	200 V	主电路电源	A型~D型	单相 / 三相 200 V + 10 % ~ 240 V + 10 % - 15 % - 15 %	50 Hz/60 Hz
			E型~H型	三相 200 V + 10 % ~ 240 V + 10 % - 15 % - 15 %	50 Hz/60 Hz
	控制电路电源	A型~D型	单相 200 V + 10 % ~ 240 V + 10 % - 15 % - 15 %	50 Hz/60 Hz	
		E型~H型	单相 200 V + 10 % ~ 240 V + 10 % - 15 % - 15 %	50 Hz/60 Hz	
使用环境条件	温度		使用温度 0 °C ~ 55 °C (无冻结) 保存温度 - 20 °C ~ 65 °C (最高转速温度保证 : 80 °C 72 小时 但是无结露 *1)		
	湿度		使用、保存时都需保持在 : 20 %RH ~ 85 %RH以下 (无结露 *1)		
	海拔		海拔 1000 m 以下		
	振动		5.88 m/s ² 以下, 10 Hz ~ 60 Hz		
控制方式		IGBT PWM 方式 正弦波驱动			
编码器反馈		23bit(8388608 分辨率)7线串行绝对式编码器 ※ 使用增量式系统 (不使用多圈数据) 的情况下, 使用时无需连接绝对式编码器用电池。将参数 Pr0.15 设置为出厂设置 “1”。			
外部位移传感器反馈		A/B 相·原点信号差分输入、串行通信 串行通信位移传感器对应制造商: Mitutoyo、Heidenhain、Renishaw、 Magnescale、Nidec-sankyo、Fagor Automation			
I/O 连接器	控制信号	输入	通用输入 10 个 根据参数选择通用输入功能		
		输出	通用输出 6 个 根据参数选择通用输出功能		
	模拟信号	输入	输入3个(16bitA/D输入1个、12bitA/D输入2个)		
		输出	输出2个(模拟监视器输出2个)		
	脉冲信号	输入	输入2个(光电耦合器输入、长线接收器输入) 通过光电耦合器输入, 可对应长线驱动器 I/F · 开路集电极 I/F 通过长线接收器输入, 可对应长线驱动器 I/F		
		输出	输出 4 个 (长线驱动输出 3 个、开路集电极输出 1 个) 编码器反馈脉冲 (A · B · Z 相) 或者外部位移传感器脉冲 (EXA · EXB · EXZ 相) 通过长线驱动器输出。 Z 相或者 EXZ 相脉冲也有开路集电极输出。		
通信功能	USB		可连接电脑等进行参数设定以及状态监视等。		
	RS232		可与上位控制器进行 1 : 1 通信。		
	RS485		可与上位控制器进行 1 : n 通信 (Modbus 对应) 。		
安全功能		为对应功能安全的端子			
前面板		① 按键 5 个 ② LED 6 位			
再生		A 型, B 型, G 型, H 型: 无内置再生电阻 (只可外置) C 型 ~ F 型: 内置再生电阻 (可外置)			
动态制动器		A 型 ~ G 型: 内置 H 型: 仅外置			
控制模式		① 位置控制 ② 速度控制 ③ 转矩控制 ④ 位置 / 速度控制 ⑤ 位置 / 转矩控制 ⑥ 速度 / 转矩控制 ⑦ 全闭环控制 7 个模式通过参数进行切换			

※1 请注意, 温度降低时湿度上升, 容易产生结露。

控制输入	① 伺服使能开启输入 ② 报警清除输入 ③ 增益切换输入 ④ 正方向驱动禁止输入 ⑤ 负方向驱动禁止输入 ⑥ 强制报警输入 ⑦ 惯量比切换输入			
	控制输出			
① 伺服报警输出 ② 伺服准备输出 ③ 外部制动器解除信号 ④ 速度到达输出 ⑤ 转矩限制中信号输出 ⑥ 零速检出信号 ⑦ 警告输出 ⑧ 报警清除属性输出 ⑨ 伺服使能开启状态输出				
位置控制	控制输入	① 偏差计数器清除 ② 指令脉冲禁止输入 ③ 指令分频切换 ④ 制振控制切换 ⑤ 转矩限制切换 ⑥ 控制模式切换		
	控制输出	① 定位完成 ② 有无位置指令输出		
	脉冲输入	最大指令脉冲频率	500 kpps(使用光电耦合器输入时) 8 Mpps(使用长线接收器输入、4 倍频时)	
		输入脉冲信号形态	差分输入。通过参数可进行选择。(① 正方向 / 负方向 ② A 相 / B 相 ③ 指令 / 方向)	
		指令脉冲分频 (电子齿轮比设置)	指令脉冲频率 × 电子齿轮比 $\left(\frac{1 \sim 2^{30}}{1 \sim 2^{30}} \right)$ 作为位置指令输入进行处理。但是, 请在电子齿轮比为 1/1000 倍 ~ 8000 倍的情况下使用。	
	平滑滤波器	针对指令输入, 可选择一次延迟滤波器或者 FIR 型滤波器。		
	模拟输入	转矩限制指令输入	可单独进行各方向的转矩限制。	
		转矩前馈输入	可通过模拟电压输入转矩前馈。	
	2 自由度控制 / 制振控制		可使用	
	负载变动抑制控制		可使用	
Block 动作		可选择 Modbus(RS232、RS485) 或者 I/O。		
控制输入	① 内部指令速度选择 ② 零速锁定 ③ 速度指令符号输入 ④ 控制模式切换			
控制输出	① 速度一致输出 ② 有无速度指令输出			
速度控制	模拟输入	速度指令输入	通过模拟电压可进行速度指令输入。 位移传感器设定及指令极性根据参数而定。(6 V/额定转速 标准出厂设置)	
		转矩限制指令输入	可单独进行各方向的转矩限制。	
	转矩前馈输入	可通过模拟电压输入转矩前馈。		
	内部速度指令	可根据控制输入切换 8 档内部速度。		
软启动/断电功能		0 ~ 10 s/1000 r/min 可单独设定加速、减速, 也可设定 S 形加减速。		
零速锁定		可通过速度锁定输入将速度锁定为 0。		
2 自由度控制		可使用		
转矩控制	控制输入	① 零速锁定 ② 转矩指令符号输入 ③ 控制模式切换		
	控制输出	① 速度一致输出 ② 速度限制中输出		
	模拟输入	转矩指令输入	可通过模拟电压输入转矩指令。 位移传感器设定及指令极性根据参数而定。(3 V/额定转矩 标准出厂设定)	
速度限制功能		可根据参数设定速度限制值。		
全闭环控制	控制输入	① 偏差计数器清零 ② 指令脉冲禁止输入 ③ 指令分频切换 ④ 制振控制切换 ⑤ 转矩限制切换		
	控制输出	① 定位完成 ② 位置指令有无输出		
	脉冲输入	最大指令脉冲频率	500 kpps(光电耦合器输入) 8 Mpps(使用器线接收器输入、4 倍频时)	
		输入脉冲列形态	差分输入。可根据参数进行选择。(① 正 / 负 ② A 相 / B 相 ③ 指令 / 方向)	
		指令脉冲分频 (电子齿轮比的设置)	指令脉冲频率 × 电子齿轮比 $\left(\frac{1 \sim 2^{30}}{1 \sim 2^{30}} \right)$ 作为位置指令输入进行处理。但是, 请在电子齿轮比为 1/1000 倍 ~ 8000 倍的情况下使用。	
	平滑滤波器	针对指令输入, 可选择一次延迟滤波器或者 FIR 型滤波器。		
	模拟输入	转矩限制指令输入	可单独进行正 / 负方向的转矩限制。	
		转矩前馈输入	可通过模拟电压输入转矩前馈。	
	外部位移传感器分频设置范围		1/40 倍 ~ 1280 倍 可在分子 = 1 ~ 2 ²³ 、分母 = 1 ~ 2 ²³ 的范围中任意设定编码器反馈脉冲 (分子) 与外部位移传感器脉冲 (分母) 的比, 请在以上范围内使用。	
	2 自由度控制 / 制振控制		可使用	
负载变动抑制		可使用		
Block 动作		可选择 Modbus(RS232、RS485) 或者 I/O。		
共通	自动调整		可根据来自上位的动作指令以及安装调试软件“PANATERM”的动作指令下的电机驱动状态, 实时识别负载惯量并自动设置相应刚性的增益。	
	反馈脉冲的分频功能		可任意设定脉冲数。(编码器反馈脉冲数为最大值)	
	防护等级	硬件错误	过电压、电压不足、过速度、超载、过热、过电流、编码器异常等。	
		软件错误	位置偏差过大、指令脉冲分频、EEPROM 异常等。	
报警数据跟踪功能		可浏览报警履历。		

A6 系列

A6 系列选购部件

A6N 系列

A6B 系列

特别订购

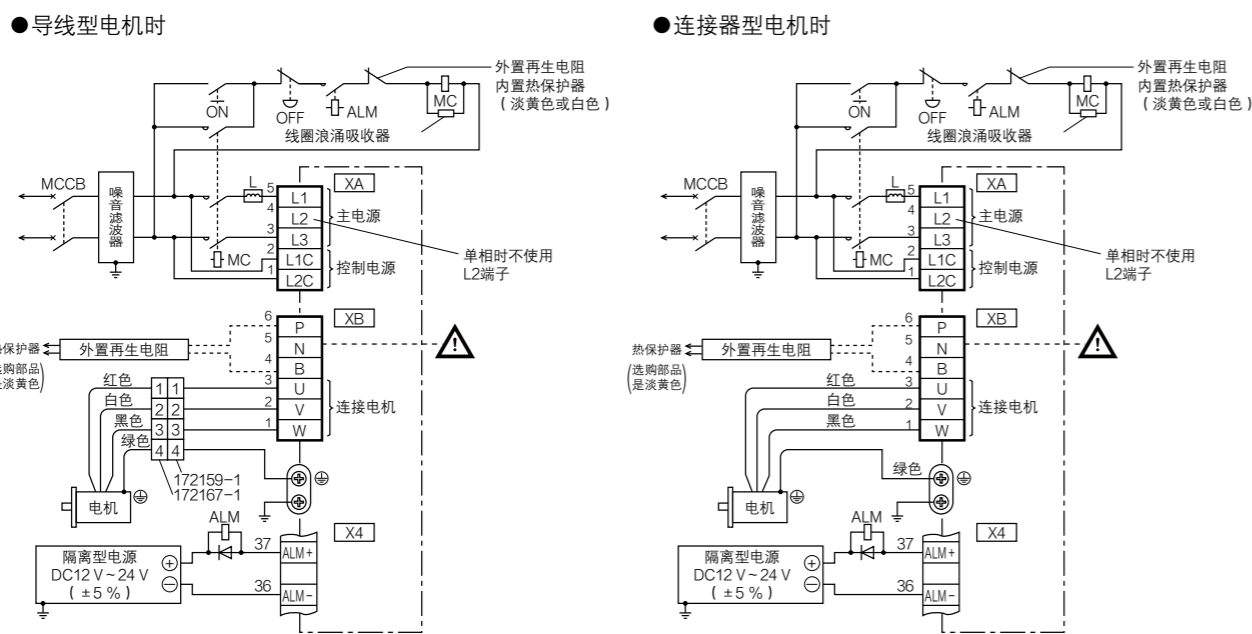
相关信息

输入电源	100 V	主电路电源		单相	100 V + 10 % - 15 %	~ 120 V + 10 % - 15 %	50 Hz/60 Hz
		控制电路电源		单相	100 V + 10 % - 15 %	~ 120 V + 10 % - 15 %	50 Hz/60 Hz
	200 V	主电路电源	A型~D型	单相 / 三相	200 V + 10 % - 15 %	~ 240 V + 10 % - 15 %	50 Hz/60 Hz
			E型, F型	三相	200 V + 10 % - 15 %	~ 240 V + 10 % - 15 %	50 Hz/60 Hz
	控制电路电源	A型~D型	单相	200 V + 10 % - 15 %	~ 240 V + 10 % - 15 %	50 Hz/60 Hz	
		E型, F型	单相	200 V + 10 % - 15 %	~ 240 V + 10 % - 15 %	50 Hz/60 Hz	
使用环境条件	温度		使用温度 0 °C ~ 55 °C (无结露) 保存温度 - 20 °C ~ 65 °C (最高转速温度保证 : 80 °C 72 小时 无结露 *1)				
	湿度		使用、保存时都需保持在 : 20 %RH ~ 85 %RH 以下 (无结露 *1)				
	海拔		海拔 1000 m 以下				
	振动		5.88 m/s ² 以下, 10 Hz ~ 60 Hz				
控制方式		IGBT PWM 方式 正弦波驱动					
编码器反馈		23bit(8388608 分辨率)7线串行绝对式编码器 ※ 由于仅需对应增量式系统, 使用时无需连接绝对式编码器用电池。将参数 Pr0.15 设置为“1”。					
I/O 连接器	控制信号	输入	通用输入 10 个 根据参数选择通用输入功能				
		输出	通用输出 6 个 根据参数选择通用输入功能				
	模拟信号	输入	无				
		输出	输出 2 个 (模拟监视器输出 2 个)				
	脉冲信号	输入	输入 2 个 (光电耦合器输入、线接收器输入)				
		输出	输出 4 个 (长线驱动输出 3 个、集电极电路输出 1 个)				
通信功能	USB	与电脑等的连接					
	RS232	1:1 通信	※RS232、RS485 不适用于 A6 SE 系列。				
	RS485	1:1 通信 (最大 31 轴)					
前面板	①按键 5 个 ②LED 6 位						
再生	A 型, B 型 : 无内置再生电阻 (只有外置) C 型 ~ F 型 : 内置再生电阻 (可外置)						
动态制动器	A 型 ~ F 型 : 内置						
控制模式	①位置控制 ②内部速度控制 ③位置 / 内部速度控制						

※1 请注意, 温度降低时湿度上升, 容易产生结露。

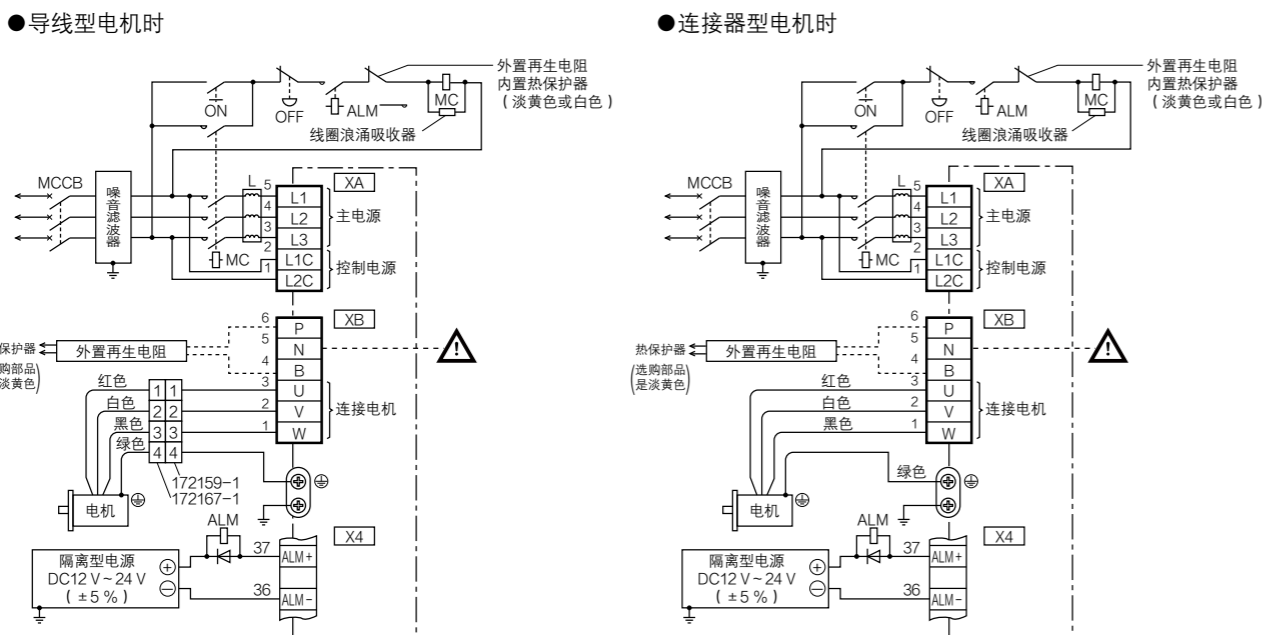
控制输入	①伺服使能开启输入 ②报警清除输入 ③增益切换输入 ④正方向驱动禁止输入 ⑤负方向驱动禁止输入 ⑥强制报警输入 ⑦惯量切换输入						
	①伺服报警输出 ②伺服准备输出 ③外部制动器解除信号 ④速度到达输出 ⑤转矩限制中信号输出 ⑥零速检出信号 ⑦警告输出 ⑧报警清除属性输出 ⑨伺服使能开启状态输出						
控制输出	①偏差计数器清除 ②指令脉冲禁止输入 ③指令分倍频切换 ④制振控制切换 ⑤转矩限制切换 ⑥制振模式切换						
	①定位完成 ②位置指令有无输出						
位置控制	最大指令脉冲频率	500 kpps (使用光电耦合器时) 8 Mpps (驱动长线接收器输入时)					
	输入脉冲信号形态	差分输入。根据参数可进行选择。(①正方向 / 负方向 ②A 相 / B 相 ③指令 / 方向)					
	指令脉冲分倍频 (电子齿轮比设置)	指令脉冲频率 × 电子齿轮比 $\left(\frac{1 \sim 2^{30}}{1 \sim 2^{30}}\right)$ 作为位置指令输入进行处理。但是, 请在电子齿轮比为 1/1000 倍 ~ 8000 倍的情况下使用。					
	平滑滤波器	针对指令输入, 可选择一次延迟滤波器或者 FIR 型滤波器。					
制振控制	可使用						
2 自由度控制	可使用						
负载变动抑制控制	可使用						
Block 动作	通过 I/O 控制						
内部速度控制	控制输入	①内部指令速度选择 ②零速锁定 ③速度指令符号输入 ④控制模式切换					
	控制输出	①速度一致输出 ②有无速度指令输出					
	内部速度指令	根据控制输入可切换 8 档内部速度。					
	软启动/断电功能	0 ~ 10 s/1000 r/min 可单独设定加速、减速, 也可设定 S 形加减速。					
	零速锁定	可通过速度锁定输入将速度锁定为 0。					
	2 自由度控制	可使用					
	自动调整	可根据来自上位的动作指令以及安装调试软件“PANATERM”的动作指令下的电机驱动状态, 实时识别负载惯性并自动设置相应刚性的增益。					
共通	反馈脉冲的分频功能	任意设定脉冲数。(编码器的脉冲数为最大值)					
	防护等级	硬件错误	过电压、电压不足、过速度、超载、过热、过电流、编码器异常等。				
		软件错误	位置偏差过大、指令脉冲分频、EEPROM 异常等。				
	报警数据跟踪功能	可浏览报警履历。					

A 型、B 型 单相 100 V, 200 V 时



● 上图为出厂参数设定时的引脚 NO。
 ※ 电机制动器用电源和连接器 X4 的电源需要隔离。请勿连接至同一个电源。

A 型、B 型 三相 200 V 时



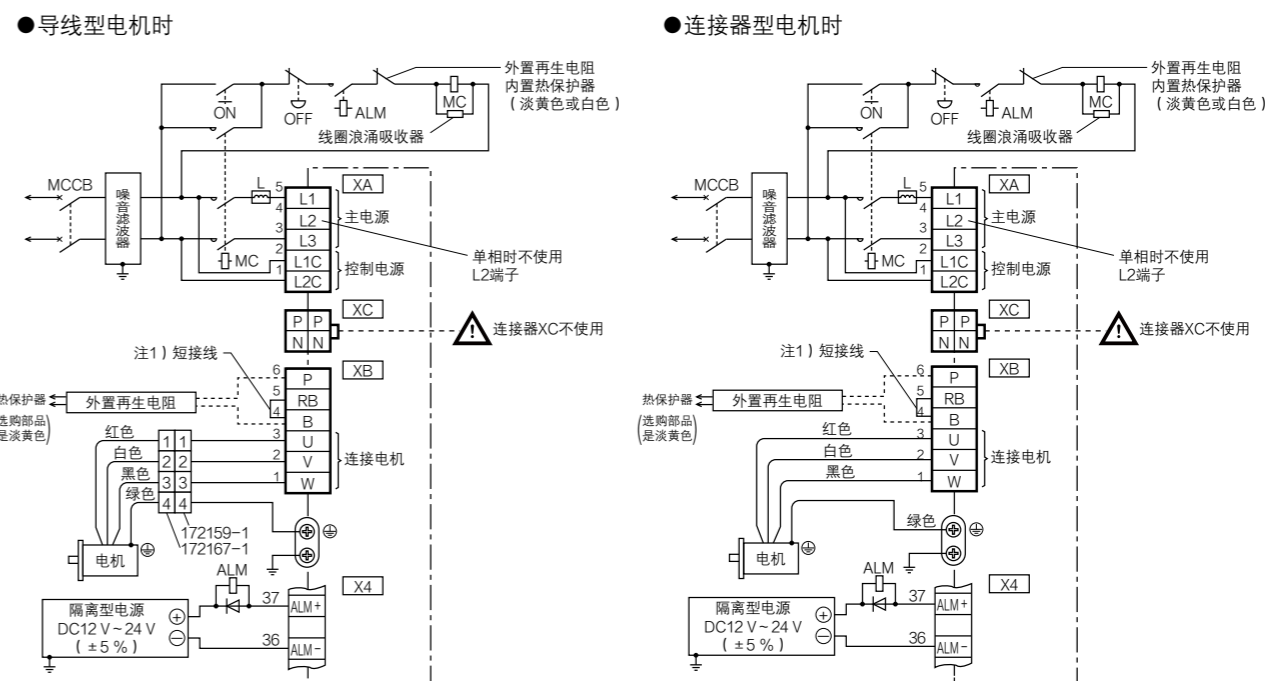
● 上图为出厂参数设定时的引脚 NO。
 ※ 电机制动器用电源和连接器 X4 的电源需要隔离。请勿连接至同一个电源。

■ 再生电阻器的连接

型号	短接线 (附属品)	再生电阻 内置	连接器 XB 的连接 <small>△请勿对「N」作任何连接</small>	
			使用外置再生电阻时	不使用外置再生电阻时
A 型	无	无	P-B 间连接外置再生电阻	P-B 间 断开
B 型	有	有	拆开 RB-B 间 附属的短接线 P-B 间连接外置再生电阻	RB-B 间使用附属的短接线短接

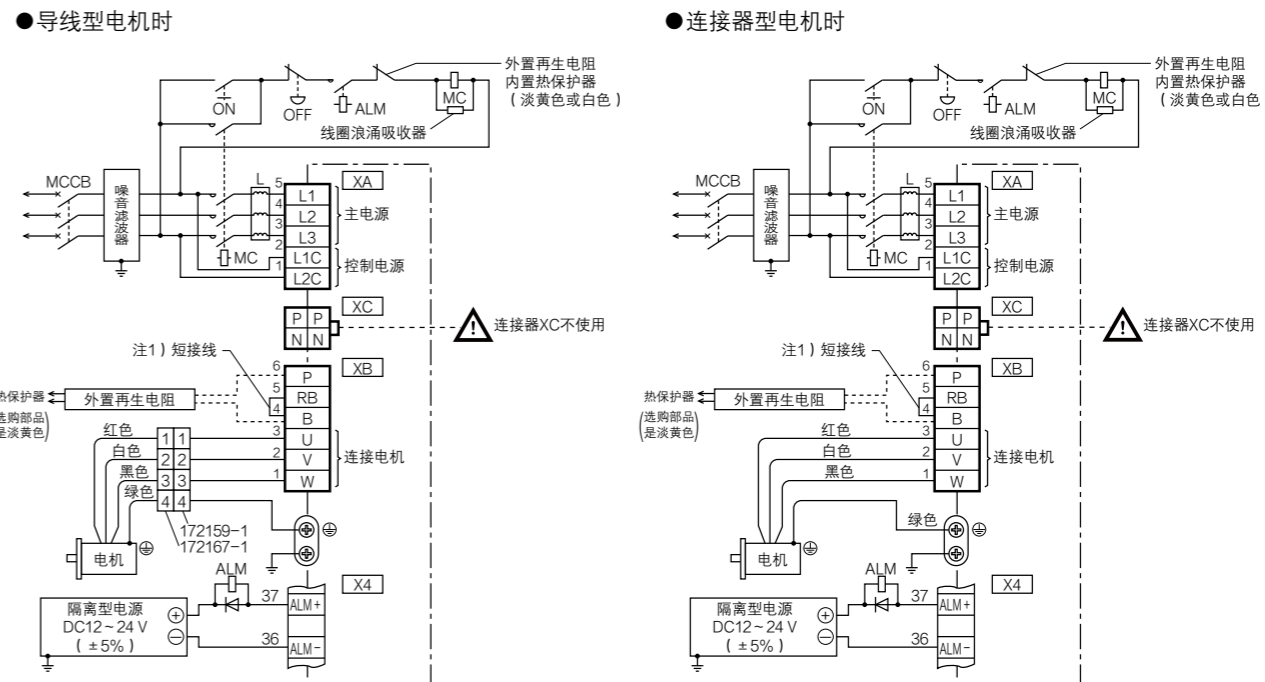
※ 关于电机侧连接器的规格, 请参照 P.313, P.314。

C 型、D 型 单相 100 V, 200 V 时



● 上图为出厂参数设定时的引脚 NO。
 ※ 电机制动器用电源和连接器 X4 的电源需要隔离。请勿连接至同一个电源。

C 型、D 型 三相 200 V 时



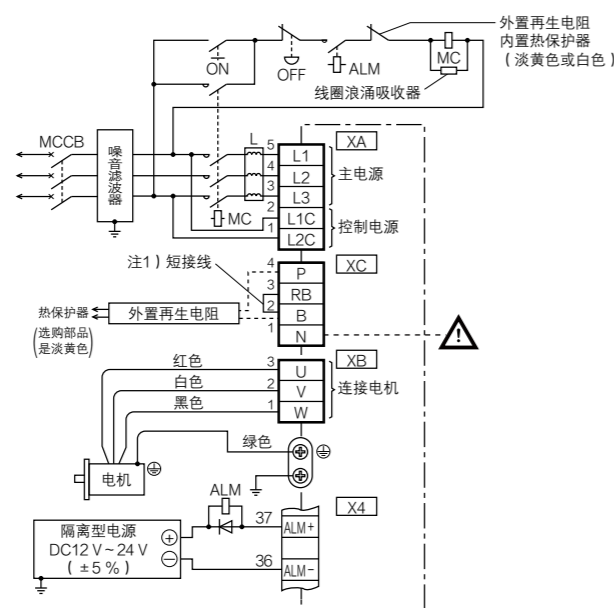
● 上图为出厂参数设定时的引脚 NO。
 ※ 电机制动器用电源和连接器 X4 的电源需要隔离。请勿连接至同一个电源。

注1)

型号	短接线 (附属品)	再生电阻 内置	连接器 XB 的连接	
			使用外置再生电阻时	不使用外置再生电阻时
C 型	有	有	拆开 RB-B 间 附属的短接线 P-B 间连接外置再生电阻	RB-B 间使用附属的短接线短接
D 型	无	无	P-B 间连接外置再生电阻	P-B 间 断开

※ 关于电机侧连接器的规格, 请参照 P.313, P.314。

E 型 三相 200 V 时

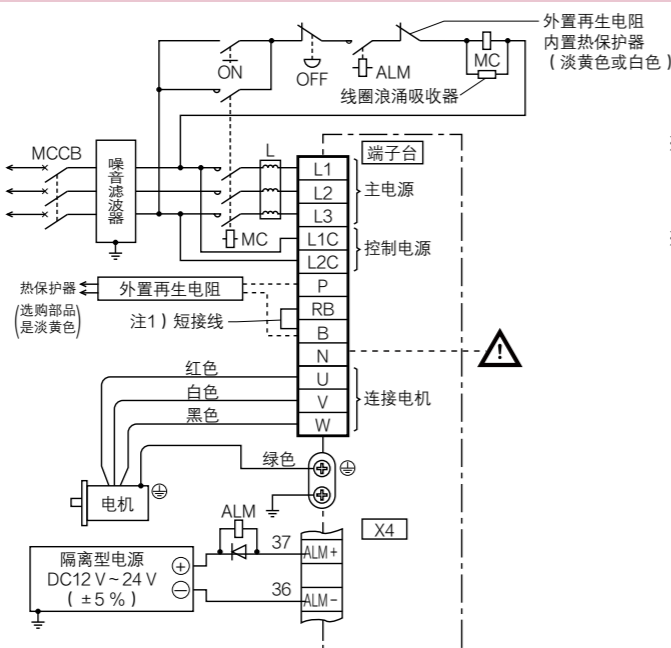


※ 电机制动器用电源和连接器 X4 的电源需要隔离。请勿连接至同一个电源。

● 上图为出厂参数设定时的引脚 NO. 注1)

型号	短接线 (附属品)	再生电阻 内置	连接器 XC 的连接 △请勿对「N」作任何连接	
			使用外置再生电阻时	不使用外置再生电阻时
E 型	有	有	拆开 RB-B 间附属的短接线 P-B 间连接外置再生电阻	RB-B 间使用附属的短接线短接

F 型 三相 200 V 时



※ 电机制动器用电源和连接器 X4 的电源需要隔离。请勿连接至同一个电源。

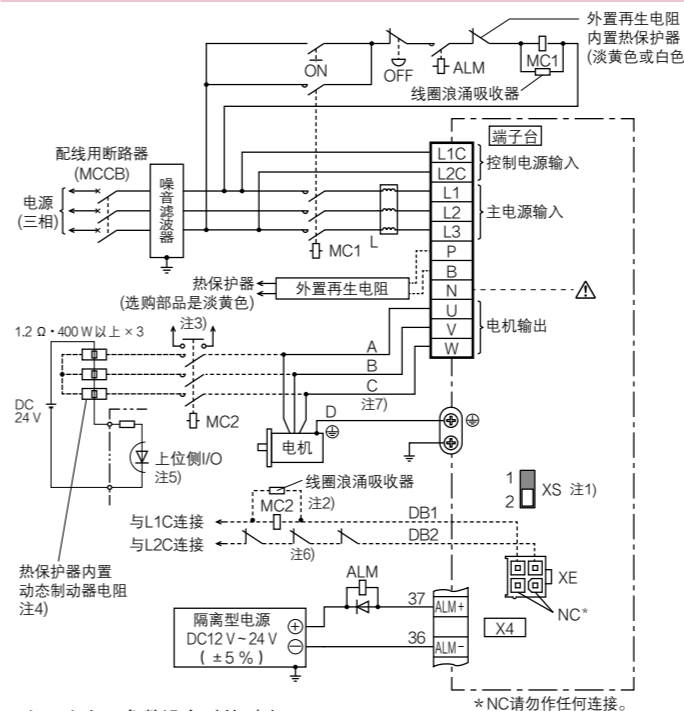
※ 内置动态制动器电阻的功能目标是在容许最大惯量、额定速度停止时连续使用3次。超过此条件使用时，电阻会断线，可能造成动态制动器失效。

● 上图为出厂参数设定时的引脚 NO. 注1)

型号	短接线 (附属品)	再生电阻 内置	端子台的连接 △请勿对「N」作任何连接	
			使用外置再生电阻时	不使用外置再生电阻时
F 型	有	有	拆开 RB-B 间附属的短接线 P-B 间连接外置再生电阻	RB-B 间使用附属的短接线短接

※ 关于电机侧连接器的规格, 请参照P.313, P.314。

G 型 三相 200 V 时

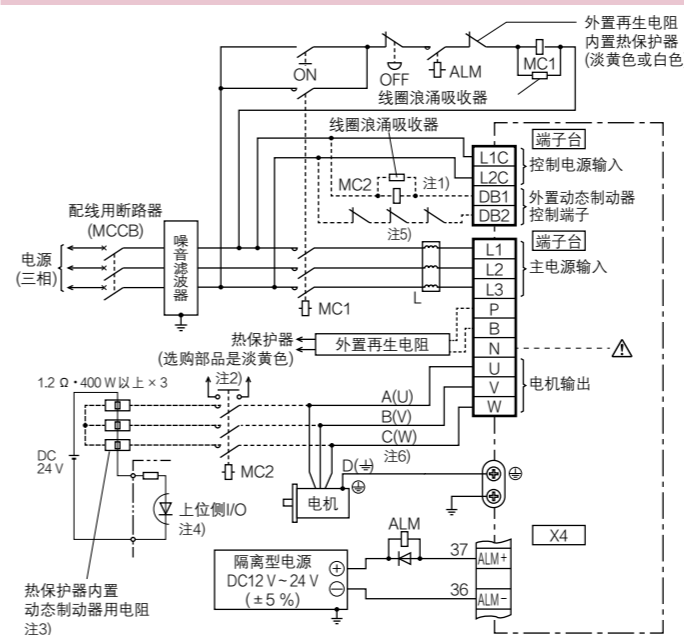


● 上图为出厂参数设定时的引脚 NO.

■ 再生电阻器的连接

型号	短接线 (附属品)	再生电阻 内置	端子台的连接 △请勿对「N」作任何连接	
			使用外置再生电阻时	不使用外置再生电阻时
G 型	无	无	P-B 间连接外置再生电阻	P-B 间断开

H 型 三相 200 V 时



● 上图为出厂参数设定时的引脚 NO.

■ 再生电阻器的连接

型号	短接线 (附属品)	再生电阻 内置	端子台的连接 △请勿对「N」作任何连接	
			使用外置再生电阻时	不使用外置再生电阻时
H 型	无	无	P-B 间连接外置再生电阻	P-B 间断开

※ 关于电机侧连接器的规格, 请参照P.313, P.314。

■ 关于动态制动器

G 型内置动态制动器电阻。使用内置动态制动器时, 请将开关 XS 设置到「1」侧。超出内置动态制动器电阻的能力时, 请将开关 XS 设置到「2」侧, 以使用外置动态制动器电阻。

■ 使用外置动态制动器时

- 注1) 将开关XS 设定到「2」侧。
- 注2) 电磁接触器(MC2) 和主电路的电磁接触器(MC1) 请使用同一规格。
- 注3) 请设置辅助接点, 以确保主接点烧熔后, 不会因为外部控制信号使伺服进入使能状态。
- 注4) 动态制动器电阻等请安装在金属等不燃物上。
- 注5) 可在动态制动器电阻上安装热保护器后, 通过上位的I/O 监视热保护器的状态, 以确保热保护器动作时, 不会因为外部控制信号使伺服进入使能状态。
- 注6) 在无法使用上位的I/O 监视热保护器时, 请将热保护器的输出接入 L2C-DB2 间, 确保温度保护动作时, 动态制动器失效。

■ 电机配线相关

- 注7) 连接器的端子记号。
- ※ 电机的保持制动器用电源和连接器 X4 的电源需要隔离。请勿连接到同一电源上。
- ※ 请勿同时使用内置动态制动器和外置动态制动器。

■ 关于动态制动器

由于 H 型无内置动态制动器电阻, 电机紧急停止时处于自由运转状态。可能引起机械的冲突事故时, 请使用外置动态制动器电阻。

■ 使用外置动态制动器时

- 注1) 电磁接触器(MC2) 和主电路的电磁接触器(MC1) 请使用同一规格。
- 注2) 请设置辅助接点, 以确保主接点烧熔后, 不会因为外部控制信号使伺服进入使能状态。
- 注3) 动态制动器电阻等请安装在金属等不燃物上。
- 注4) 可在动态制动器电阻上安装热保护器后, 通过上位的I/O 监视热保护器的状态, 以确保热保护器动作时, 不会因为外部控制信号使伺服进入使能状态。
- 注5) 在无法使用上位的I/O 监视热保护器时, 请将热保护器的输出接入 L2C-DB2 间, 确保温度保护动作时, 动态制动器失效。

■ 电机配线相关

- 注6) 连接器的端子记号。() 内是22.0 kW 电机的端子记号。
- ※ 电机的保持制动器用电源和连接器 X4 的电源需要隔离。请勿连接到同一电源上。

连接上位控制器，可构筑控制安全功能的安全电路。
如不构筑安全电路的情况下，则请使用附带的安全插头。

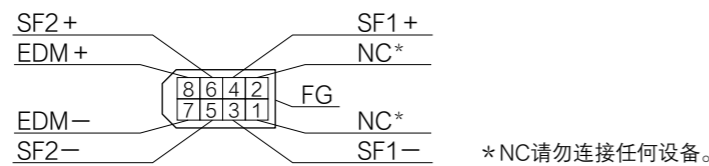
安全转矩关闭 (STO) 功能概要

所谓的安全转矩关闭 (以下略称为 STO) 功能是从安全输入信号通过电路 (硬件) 强制关闭伺服驱动器内部的功率晶体管的驱动信号，以此切断电机电流，关闭电机输出转矩的安全功能。
如果 STO 功能生效，伺服驱动器将关闭伺服准备输出信号 (S-RDY)，变为 STO 状态，前面板将显示为「St」。
另外，STO 输入状态解除且伺服使能关闭 (OFF) 时自动迁移到伺服使能关闭状态。

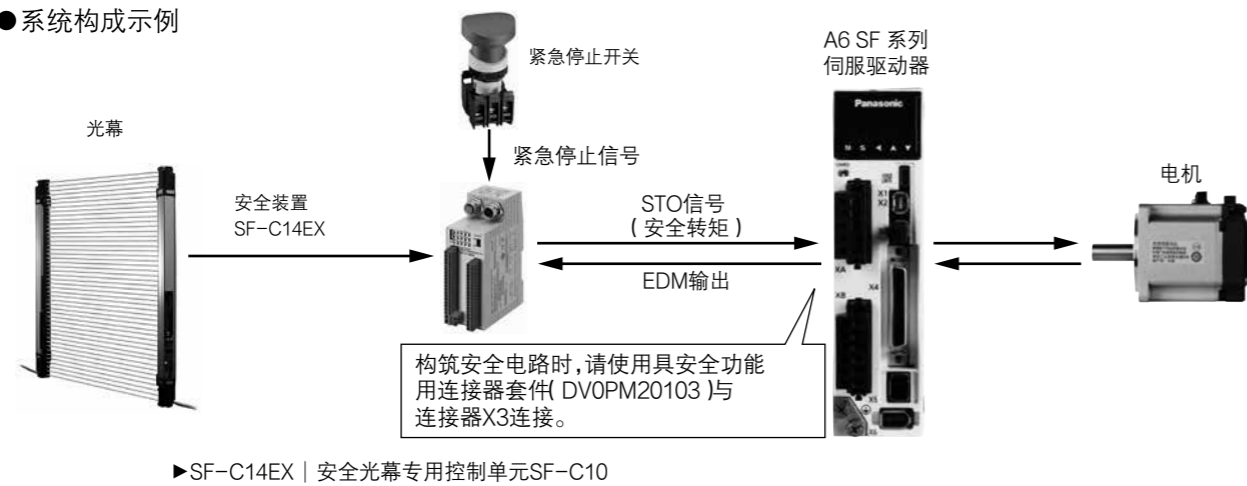
安全上的注意

- 使用STO功能时，请务必确认是否实施了设备的风险评估，是否满足应用系统的安全要求。
- 即使STO功能有效，仍然会存在以下风险，请务必在风险评估中考虑以下因素的安全性。
 - 有外力 (如垂直轴的重力等) 时电机会转动，需要保持的情况下请另行准备外部制动器等装置。另外，伺服电机的制动器为保持专用，不能用于制动力用途，请注意。
 - 另外，即使没有外力的情况下，仍然通过参数Pr5.10“报警时程序”设定为自由运转 (动态制动器无效) 时，电机将会自由运转，且停止距离延长。请妥善处理。
 - 因功率晶体管故障等，电机可能会在电气角最大180度的范围内动作。请妥善处理。
 - STO功能可用来切断电机电源，但不能用来切断伺服驱动器的电源，亦无电气的隔离。在维护伺服驱动器时，请另行准备切断伺服驱动器电源的装置。
- EDM输出信号并非安全输出。请勿将其用于故障监视功能以外的用途。
- 动态制动器以及外部制动器解除信号输出与安全功能无关。设计时，请确保处于 STO 状态下，即使外部制动器解除发生故障，也不会有危险。
- 使用STO功能时，请连接符合安全标准的设备。

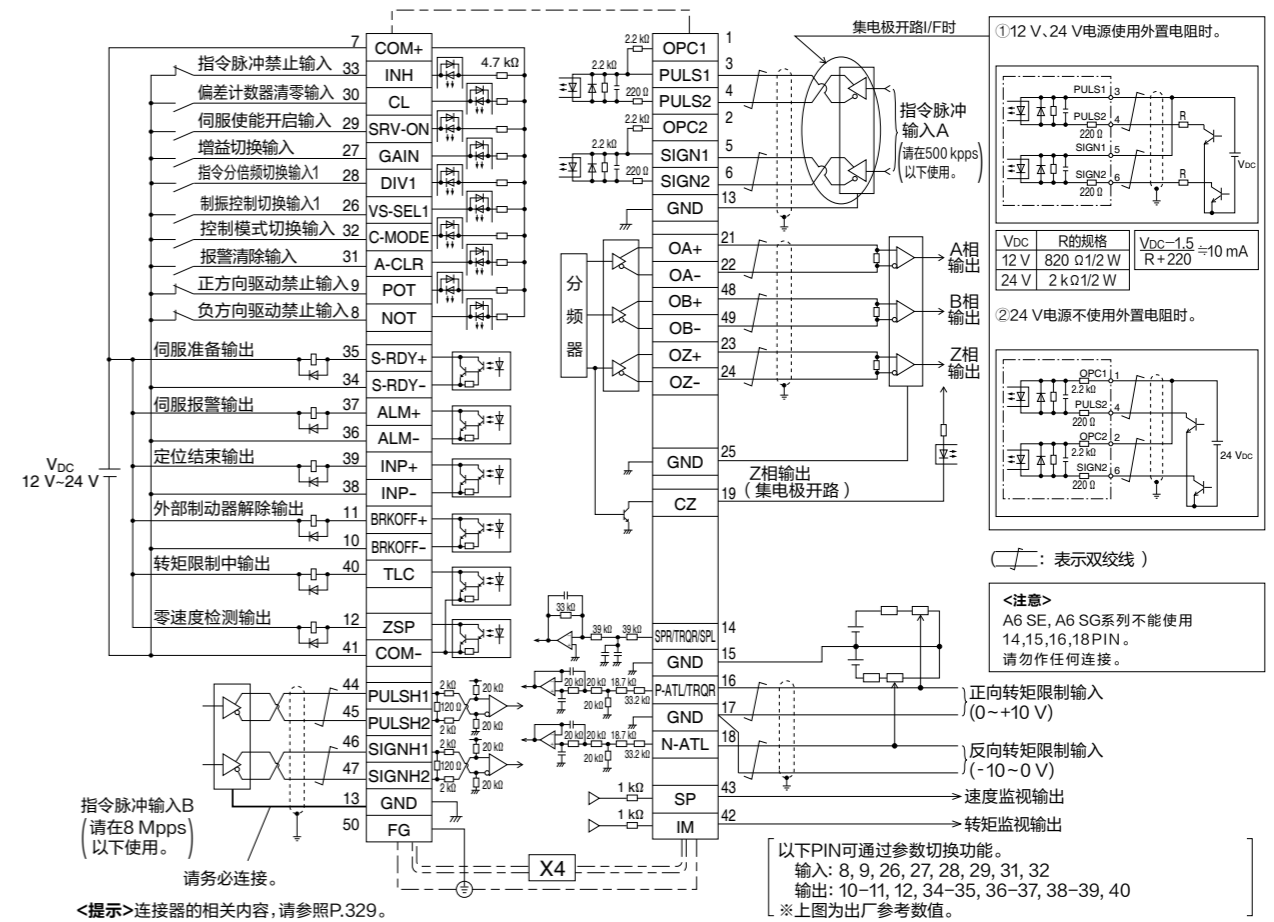
[PIN 配置图]
(电缆侧视图)



●系统构成示例

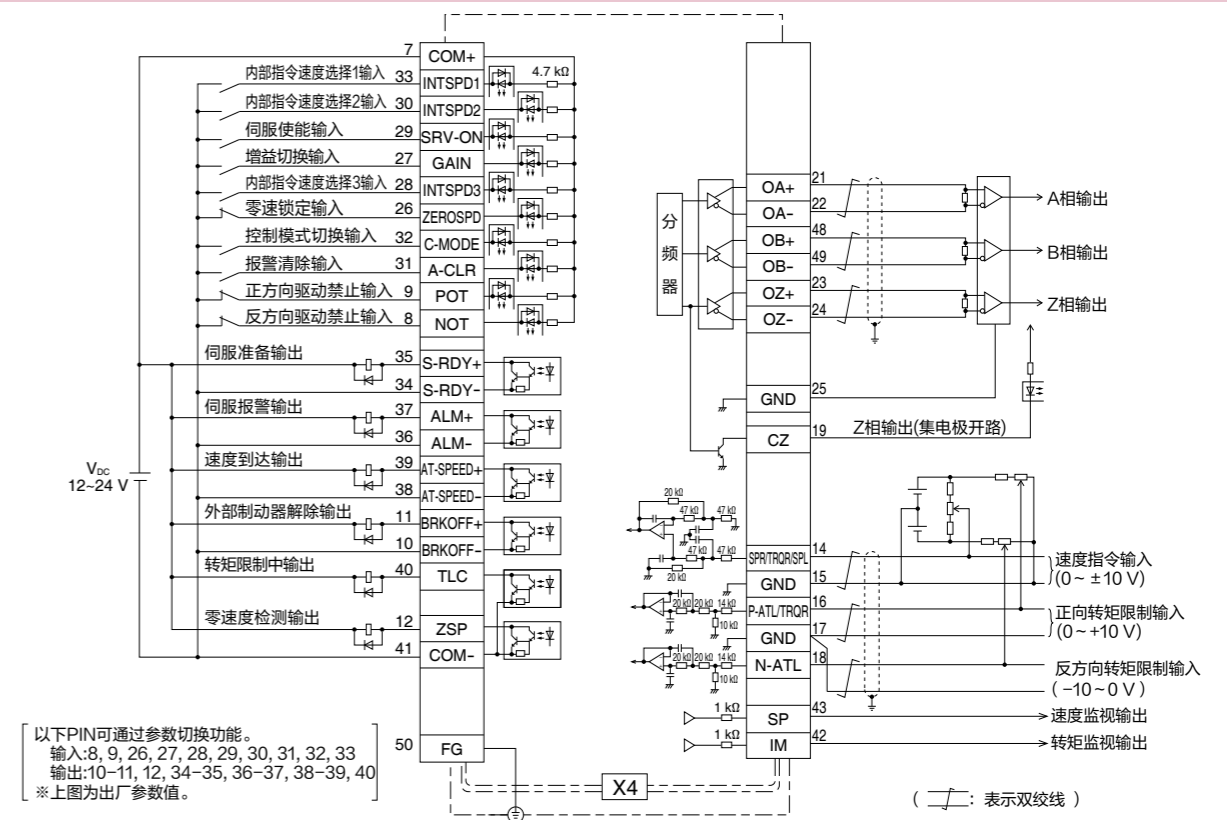


位置控制模式时



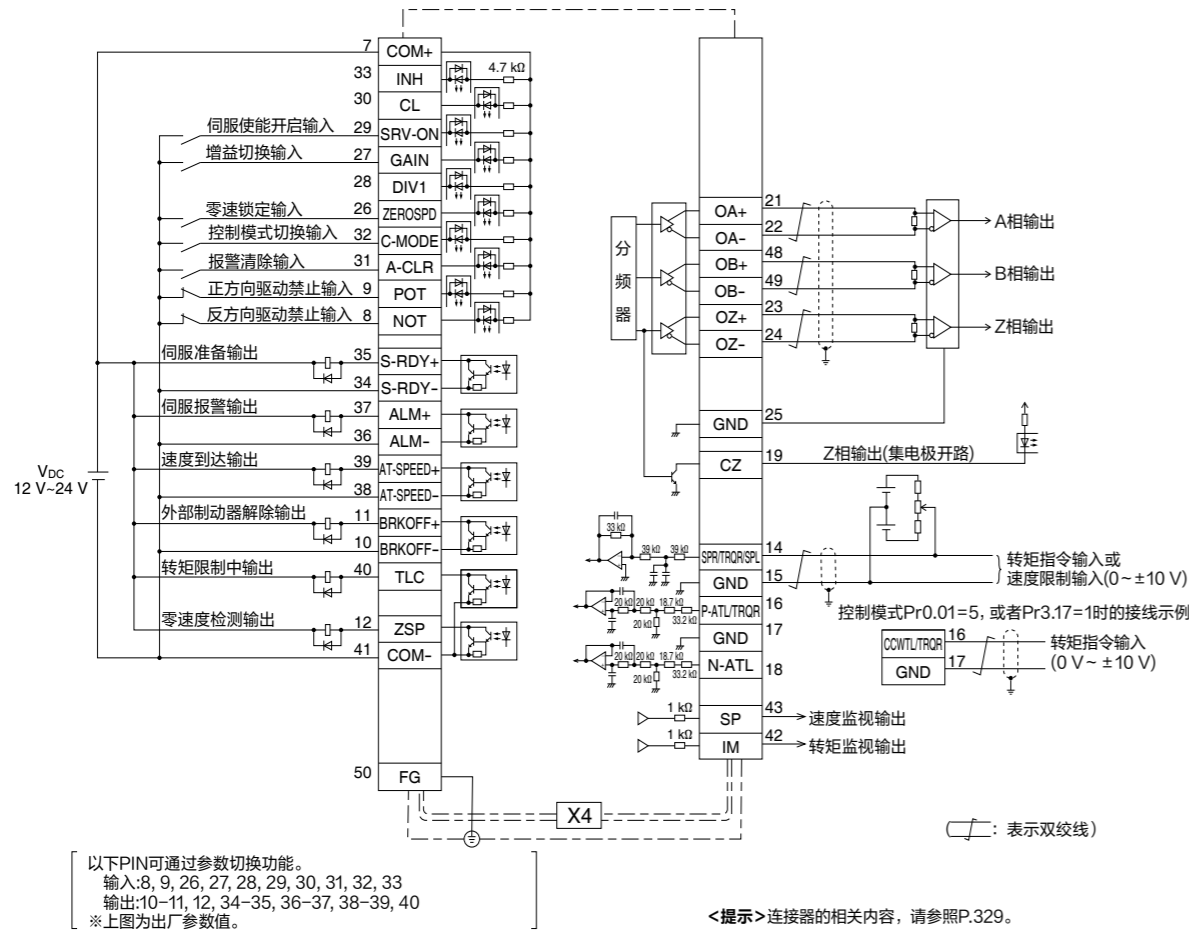
速度控制模式时

※A6SE, SG 仅内部速度指令适用



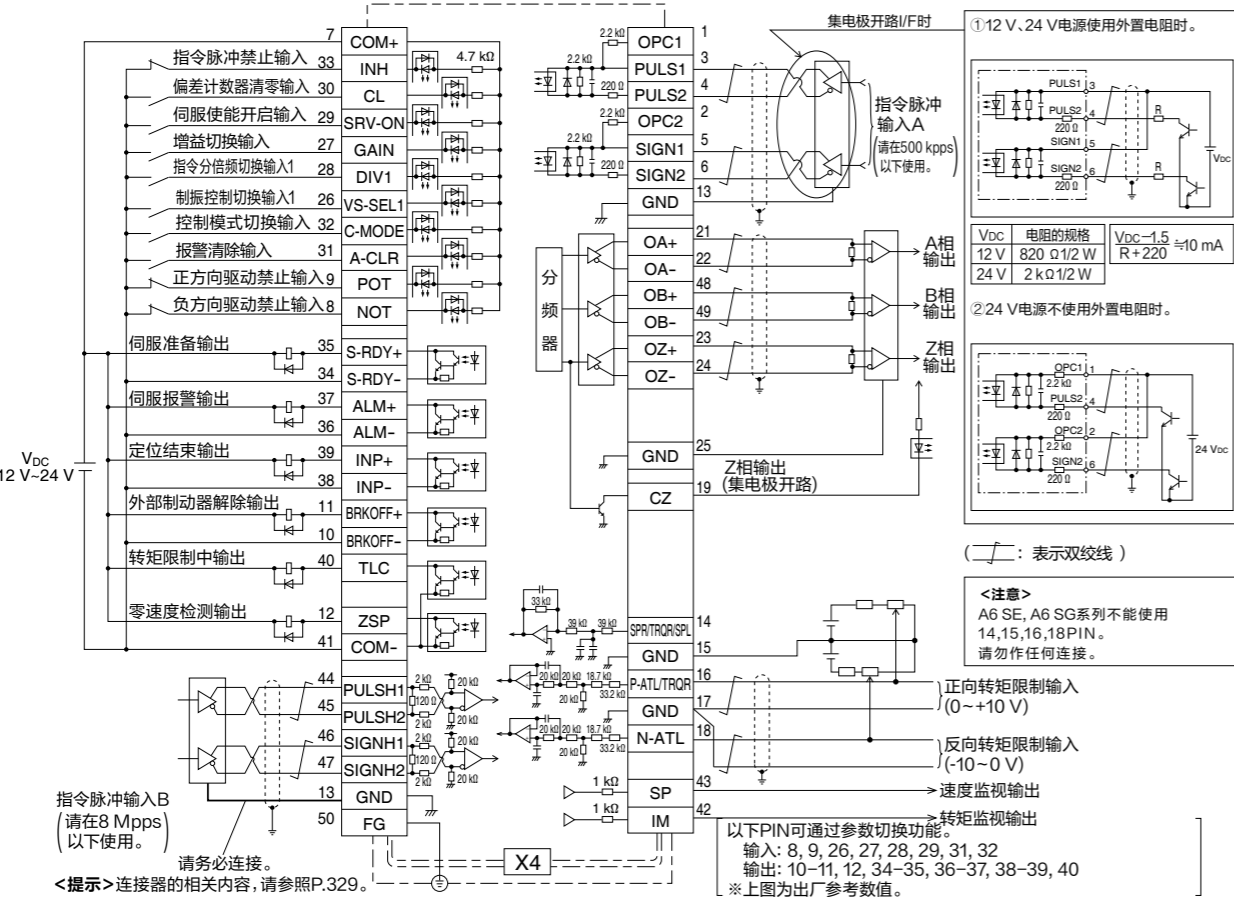
转矩控制模式时

※A6 SE, A6 SG 系列不能使用。



全闭环控制模式时

※A6 SE, A6 SG 系列不能使用。



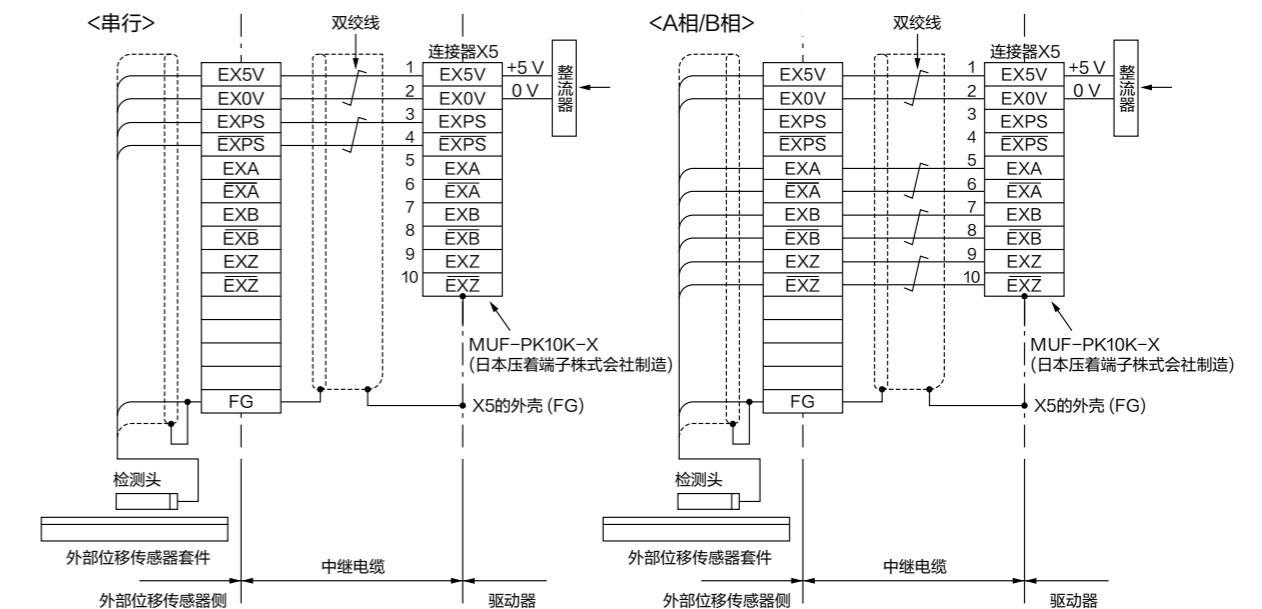
对应外部位移传感器

所对应的外部位移传感器制造商如下。

对应反馈位移传感器	制造商	型号	分辨率 [μm]	最高转速速度 (m/s) ^{*1}
并行类型(AB相)	通用	—	—	最大速度 4 倍频后 4 Mpps
串行类型 (增量式系统)	株式会社 Magnesscale	SL700-PL101RP/RHP SL710-PL101RP/RHP	0.1	10
		SR75/SR85	0.01 ~ 1	3.3
		BF1	0.001/0.01	0.4/1.8
		SQ10	0.05/0.1/0.5/1	3
		TONIC	0.001 ~ 5	6.48 m/s @ 1 μm 0.648 m/s @ 0.1 μm
	RENISHAW 株式会社	ATOM	0.001 ~ 10	—
		VIONIC	0.0025 ~ 5	—
	日本电产 SANKYO 株式会社	PSLH041 + PSLG	0.1	6
		LIC2197P/LIC2199P	0.05/0.1	10
	Heidenhain 株式会社	LIC4193P/LIC4195P LIC4197P/LIC4199P	0.001/0.005/0.01	10
LC195P/LC495P		0.001/0.01	3	
ECA 4490P		27bits ~ 29bits	7000 r/min ~ 550 r/min (根据卷筒的径而定)	
RCN 2x90P/RCN 5x90P		26bits/28bits	1500 r/min	
RCN 8x90P		29bit	500 r/min	
RSF Elektronik		MC 15P MP/MC 15P MK	0.05/0.1	10
串行类型 (绝对式系统)	Fagor Automation S.Coop	S2AP/IS2AP/G2AP	0.01/0.05	3
		LAP	0.01/0.05	3
		EXA/ EXG/ EXT	0.01/0.05	8
	株式会社 Magnesscale	H2AP-D200/H2AP-D90	29bit/23bit	750 r/min, 1500 r/min
		S2AP-D170/S2AP-D90	23 bit	1500 r/min
株式会社 Mitutoyo	SR77/SR87	0.01 ~ 1	3.3	
RENISHAW 株式会社	AT573-SC/H	0.05	2.5	
	ST700	0.1	5	
	ST1300	0.001/0.01	8	
	RESOLUTE	0.001	A5/0.4, A6/4	
		0.05	A5/20, A6/100	
		0.1	A5/40, A6/100	

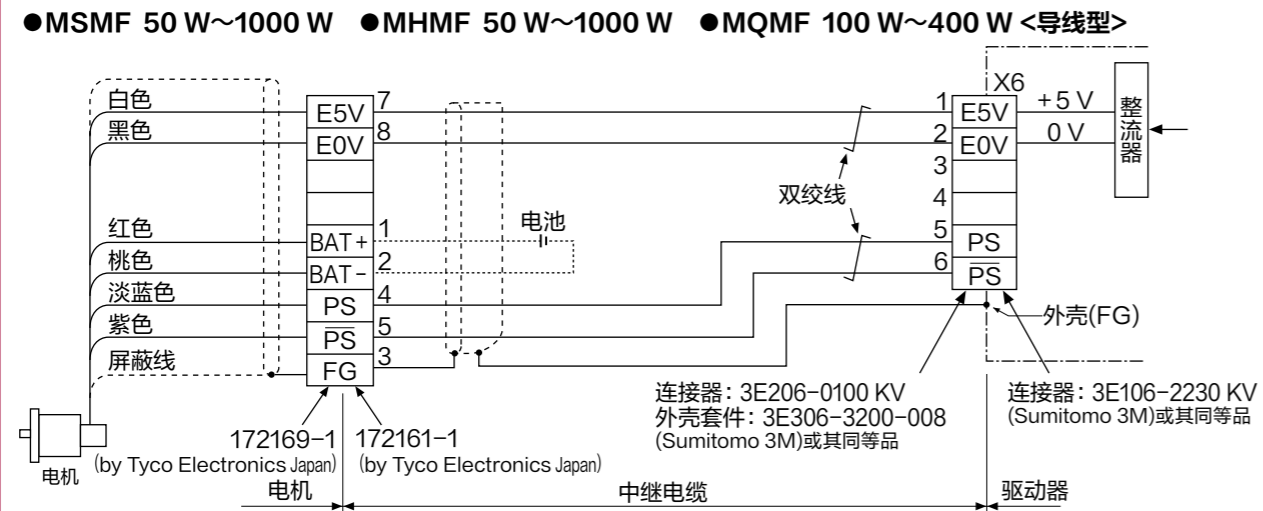
*1 最高转速速度由于驱动器特性不同而不同。机械构成, 根据系统构成而受限制。
※外部位移传感器产品的详情请咨询制造商。

连接器 X5 的接线图

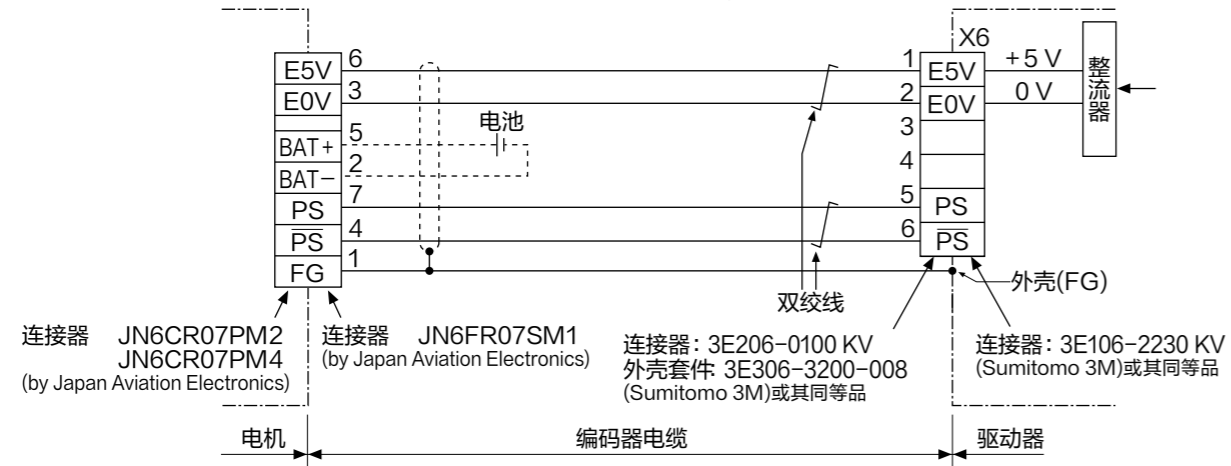


将 23bit 绝对式编码器作为绝对式系统 * 使用时

* 使用多圈数据时



●MSMF 50 W~1000 W ●MHMF 50 W~1000 W ●MQMF 100 W~400 W <连接器型>



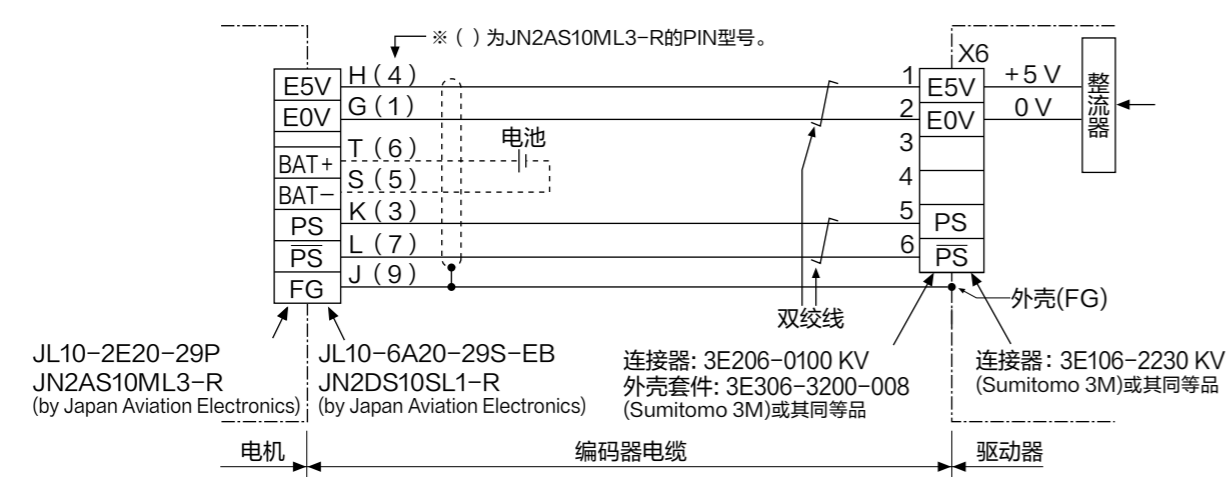
连接器规格

- 电机侧连接器安装螺钉(M2)请用0.19~0.21 N·m的转矩进行紧固。此外,请务必使用连接器自带的螺钉,以免导致破损。
- 请不要拆除中继电缆侧的连接器附属的垫圈,按照正确位置安装。若未正确安装垫圈,则不能保证达到保护等级IP67。

[电机侧连接器PIN配置图]



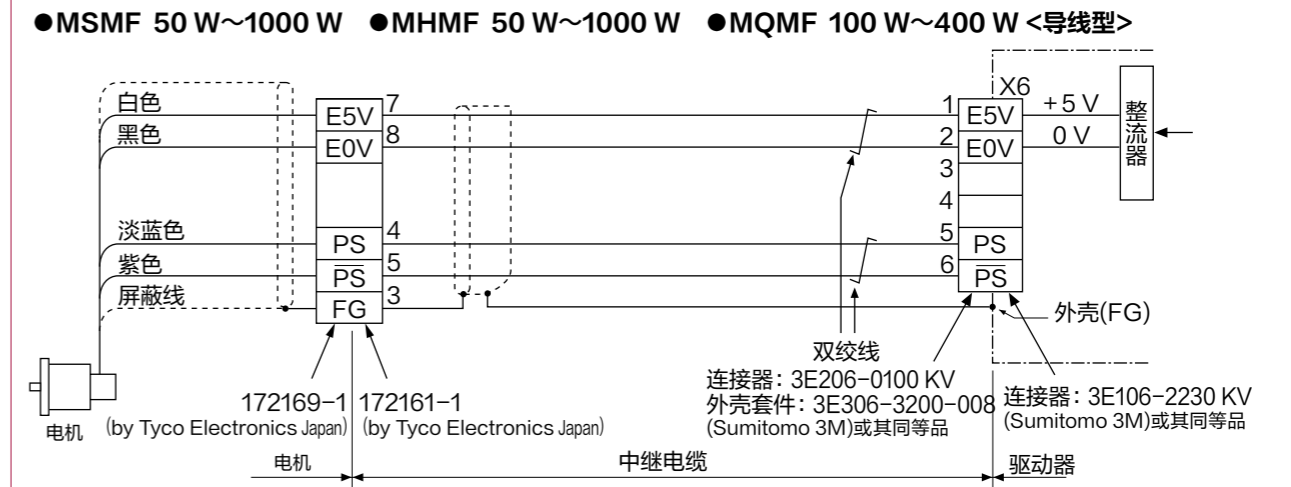
●MSMF 1.0 kW~5.0 kW ●MHMF 1.0 kW~7.5 kW
●MDMF 1.0 kW~22.0 kW ●MGMF 0.85 kW~5.5 kW



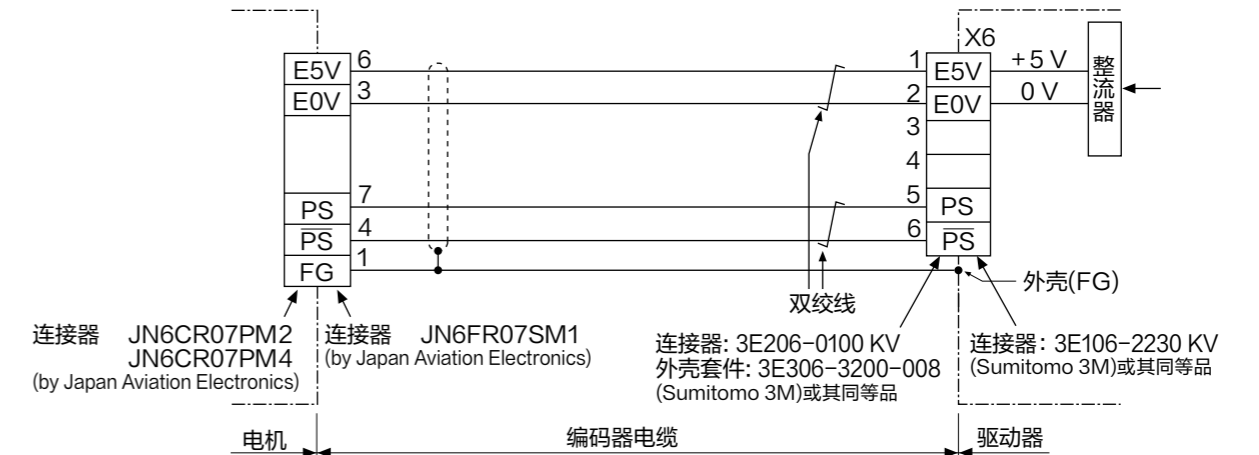
[PIN配置图]请参照P.313, 314“电机连接器规格”。

将 23bit 绝对式编码器作为增量式系统 * 使用时

* 不使用多圈数据时



●MSMF 50 W~1000 W ●MHMF 50 W~1000 W ●MQMF 100 W~400 W <连接器型>



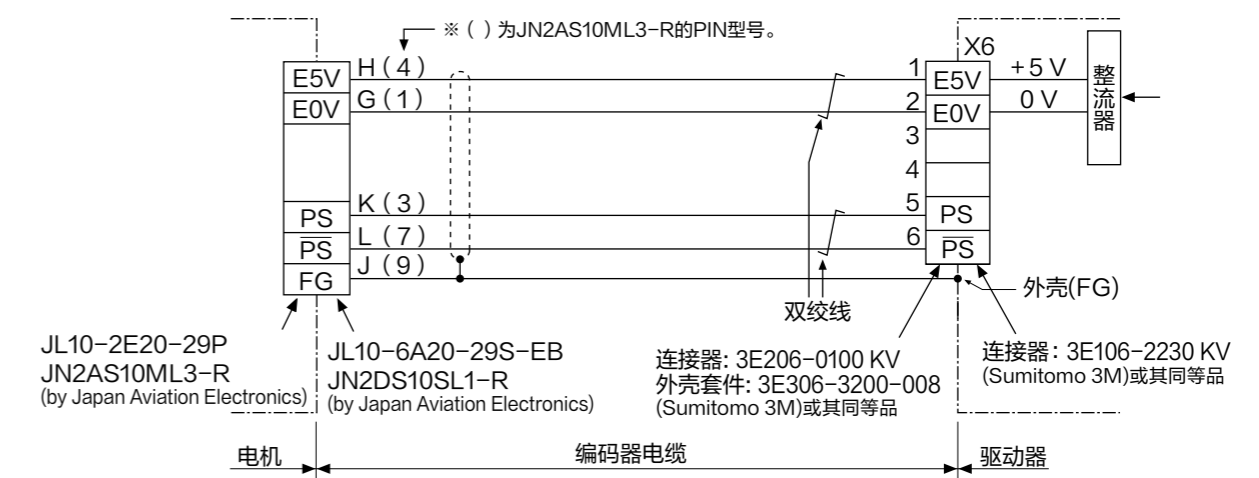
连接器规格

- 电机侧连接器安装螺钉(M2)请用0.19~0.21 N·m的转矩进行紧固。此外,请务必使用连接器自带的螺钉,以免导致破损。
- 请不要拆除中继电缆侧的连接器附属的垫圈,按照正确位置安装。若未正确安装垫圈,则不能保证达到保护等级IP67。

[电机侧连接器PIN配置图]



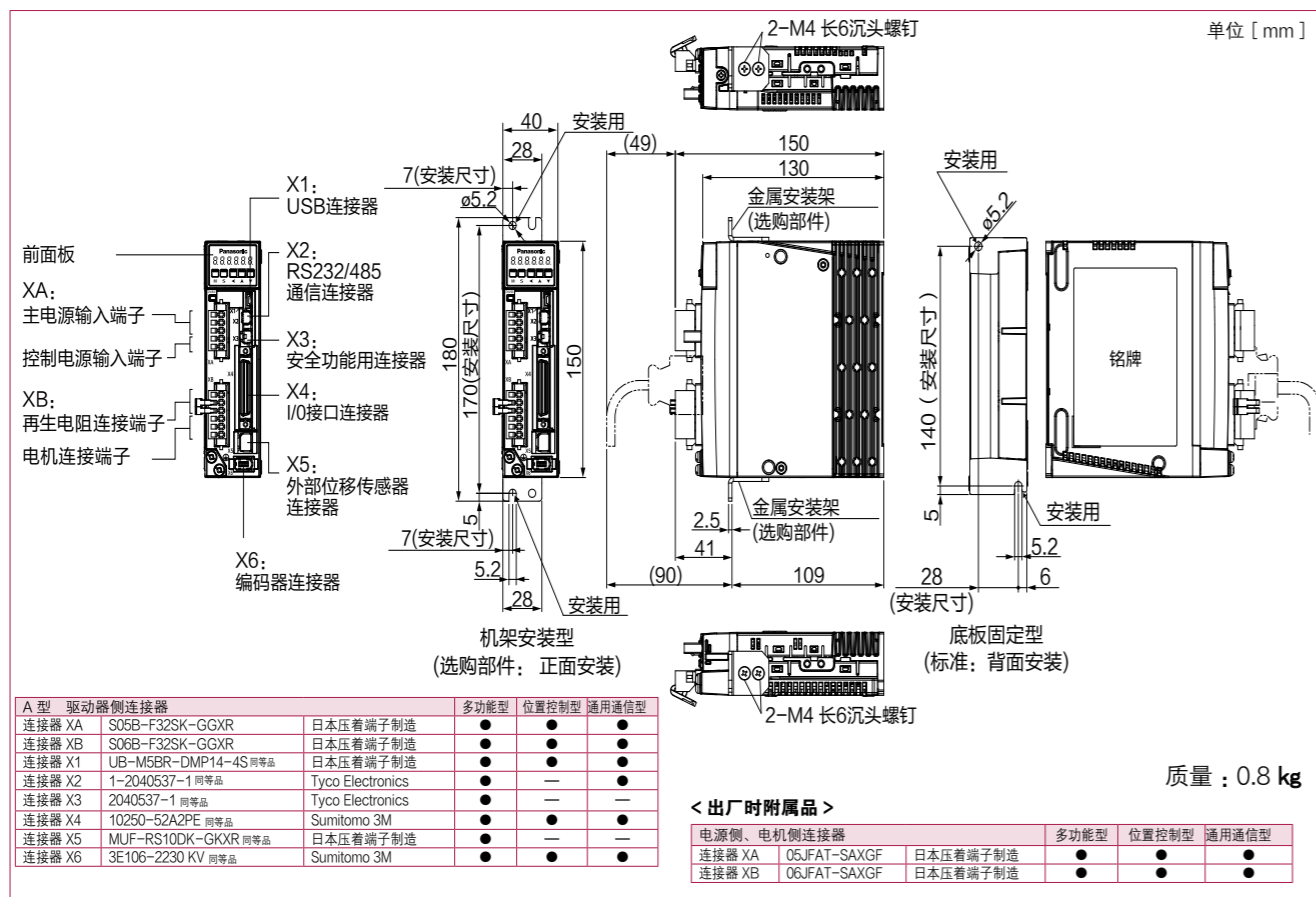
●MSMF 1.0 kW~5.0 kW ●MHMF 1.0 kW~7.5 kW
●MDMF 1.0 kW~22.0 kW ●MGMF 0.85 kW~5.5 kW



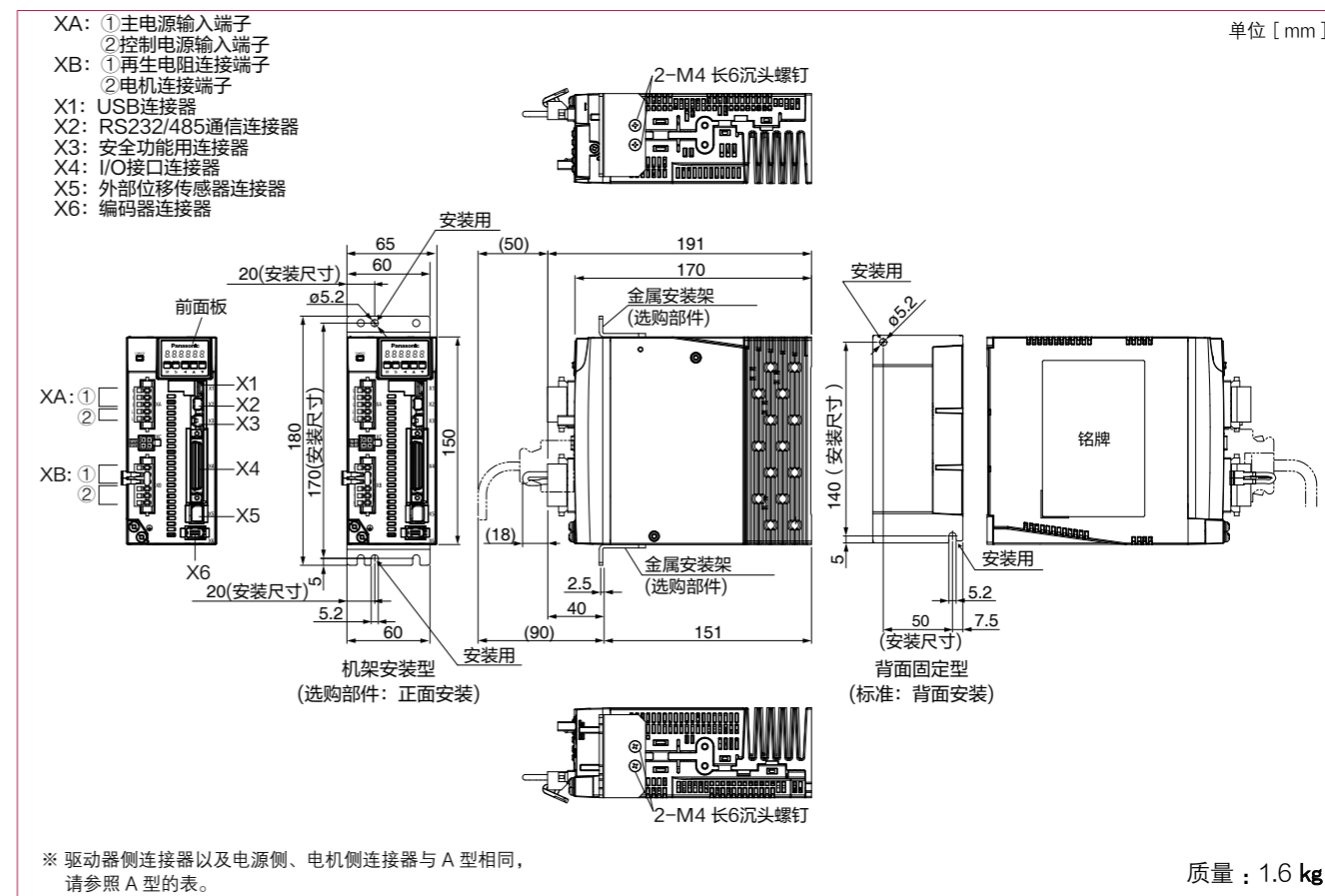
[PIN配置图]请参照P.313, 314“电机连接器规格”。

※ 以下登载的是 A6 SF 系列, A6 SE, A6 SG 系列的外形尺寸图与之相同。
具体外观请参照 P.23, P.24。

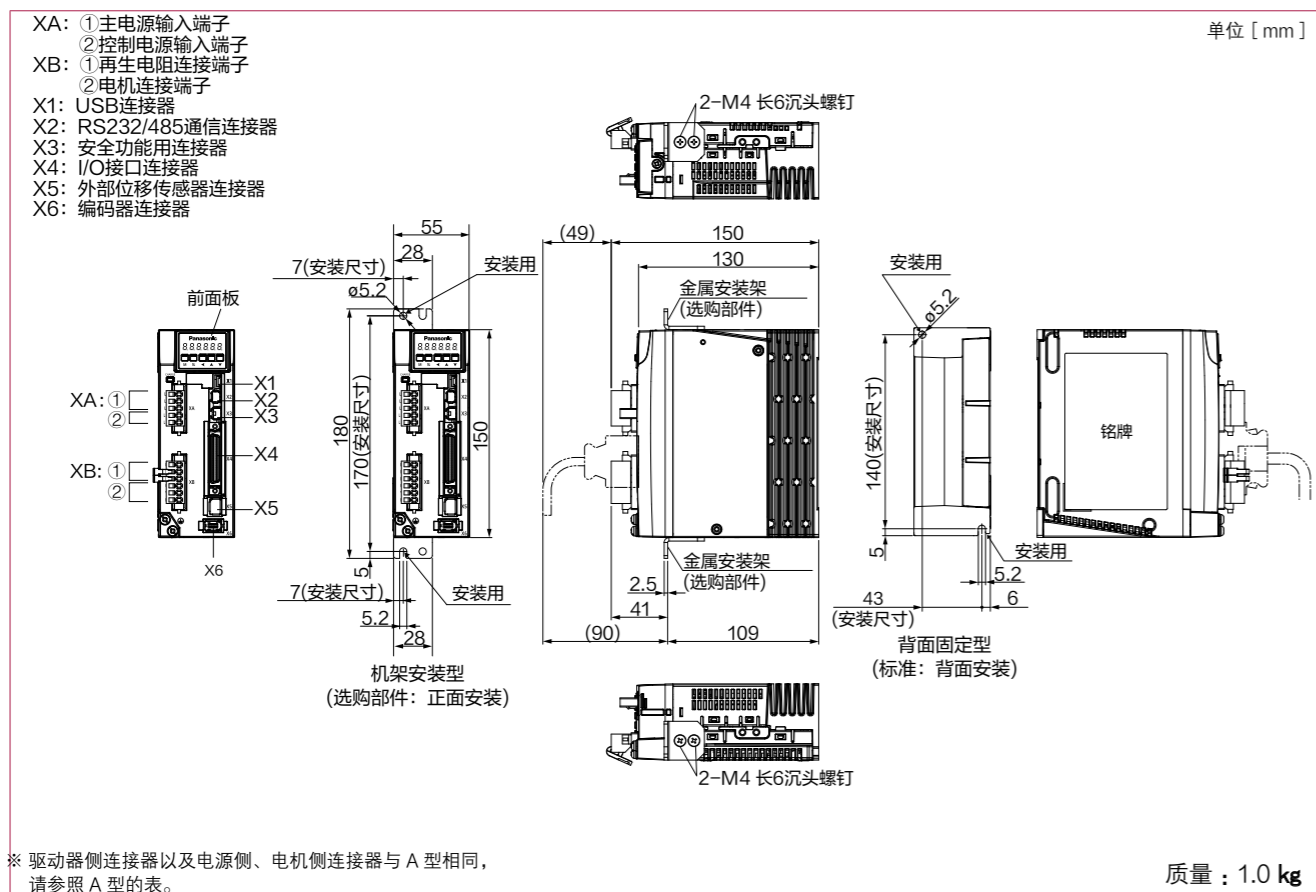
A 型



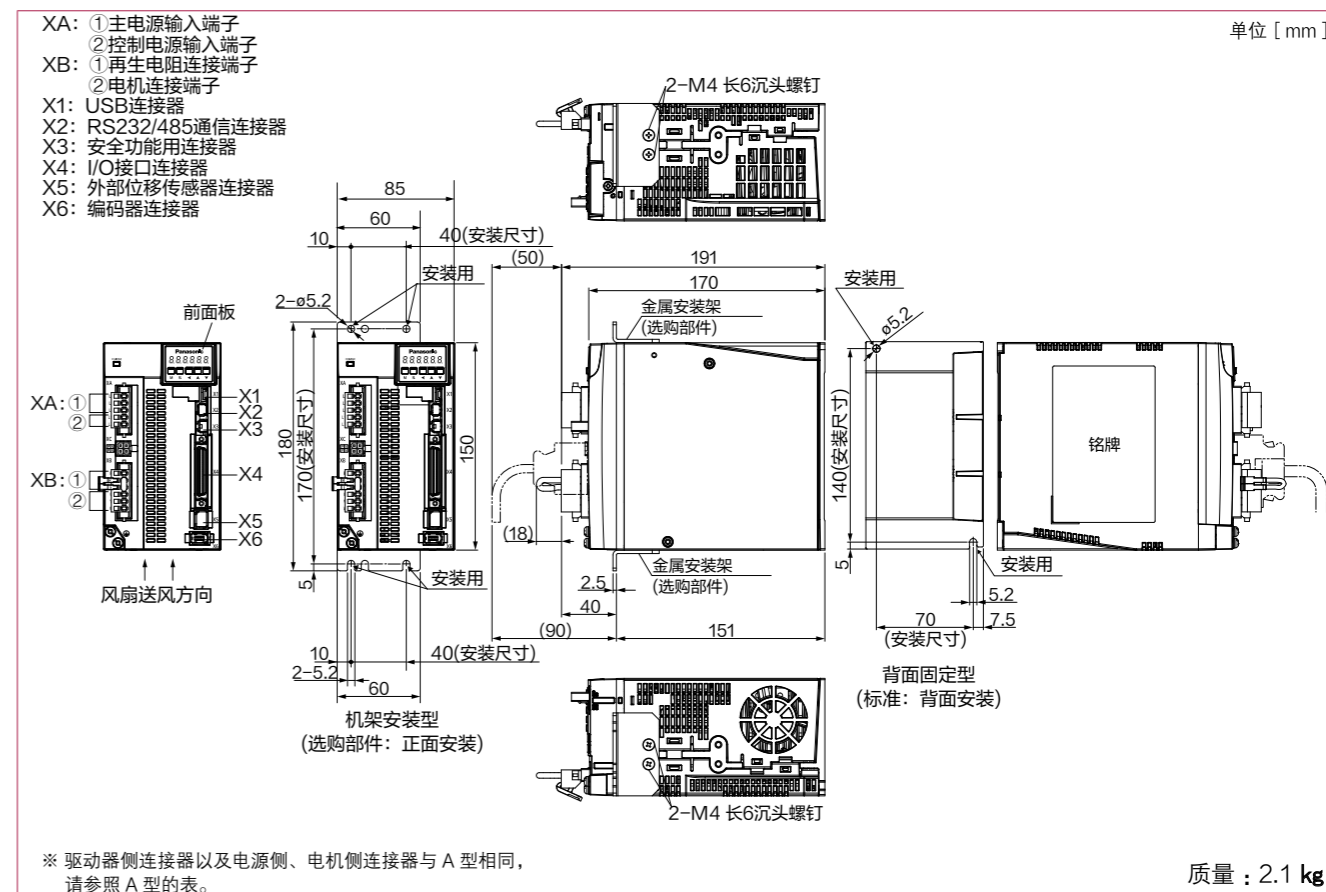
C 型



B 型



D 型 (200 V)



E 型 (200 V)

单位 [mm]

X1: USB连接器
X2: RS232/485通信连接器
X3: 安全功能用连接器
X4: I/O接口连接器
X5: 外部位移传感器连接器
X6: 编码器连接器

XA: ①主电源输入端子
②控制电源输入端子
XB: 电机连接端子
XC: 再生电阻连接端子

2-M4 长6沉头螺钉

金属安装架
(从出厂安装位置调整至此)

铭牌

风扇送风方向

质量 : 2.7 kg

E 型 驱动器侧连接器		
连接器 XA	S05B-JTSLSK-GSANXR	日本压着端子制造
连接器 XB	S03B-JTSLSK-GSANXR	日本压着端子制造
连接器 XC	S04B-JTSLSS-GSANXR	日本压着端子制造

〈出厂时附属品〉

E 型 电源侧、电机侧连接器		
连接器 XA	O5JFAT-SAXGSA-L	日本压着端子制造
连接器 XB	O3JFAT-SAXGSA-L	日本压着端子制造
连接器 XC	O4JFAT-SAXGSA-L	日本压着端子制造

※ 连接器 X1 ~ X6 的驱动器侧连接器与 A 型相同, 请参照 A 型的表。

F 型 (200 V)

单位 [mm]

X1: USB连接器
X2: RS232/485通信连接器
X3: 安全功能用连接器
X4: I/O接口连接器
X5: 外部位移传感器连接器
X6: 编码器连接器

2-M4 长6沉头螺钉

金属安装架
(从出厂安装位置调整至此)

铭牌

风扇送风方向

质量 : 5.2 kg

※ 连接器 X1 ~ X6 的驱动器侧连接器与 A 型相同, 请参照 A 型的表。

G 型 (200 V) (A6SE、A6SG 系列不在产品阵容中。)

单位 [mm]

控制电源输入端子
主电源输入端子
再生电阻连接端子
电机连接端子

前面板

X1: USB连接器
X2: RS232/485通信连接器
X3: 安全功能用连接器
X4: I/O接口连接器
X5: 外部位移传感器连接器
X6: 编码器连接器
XE: 外置动态制动器信号用连接器
XS: 内置动态制动器开关

风扇风方向

3-M4 长6沉头螺钉

金属安装架
(从出厂安装位置调整至此)

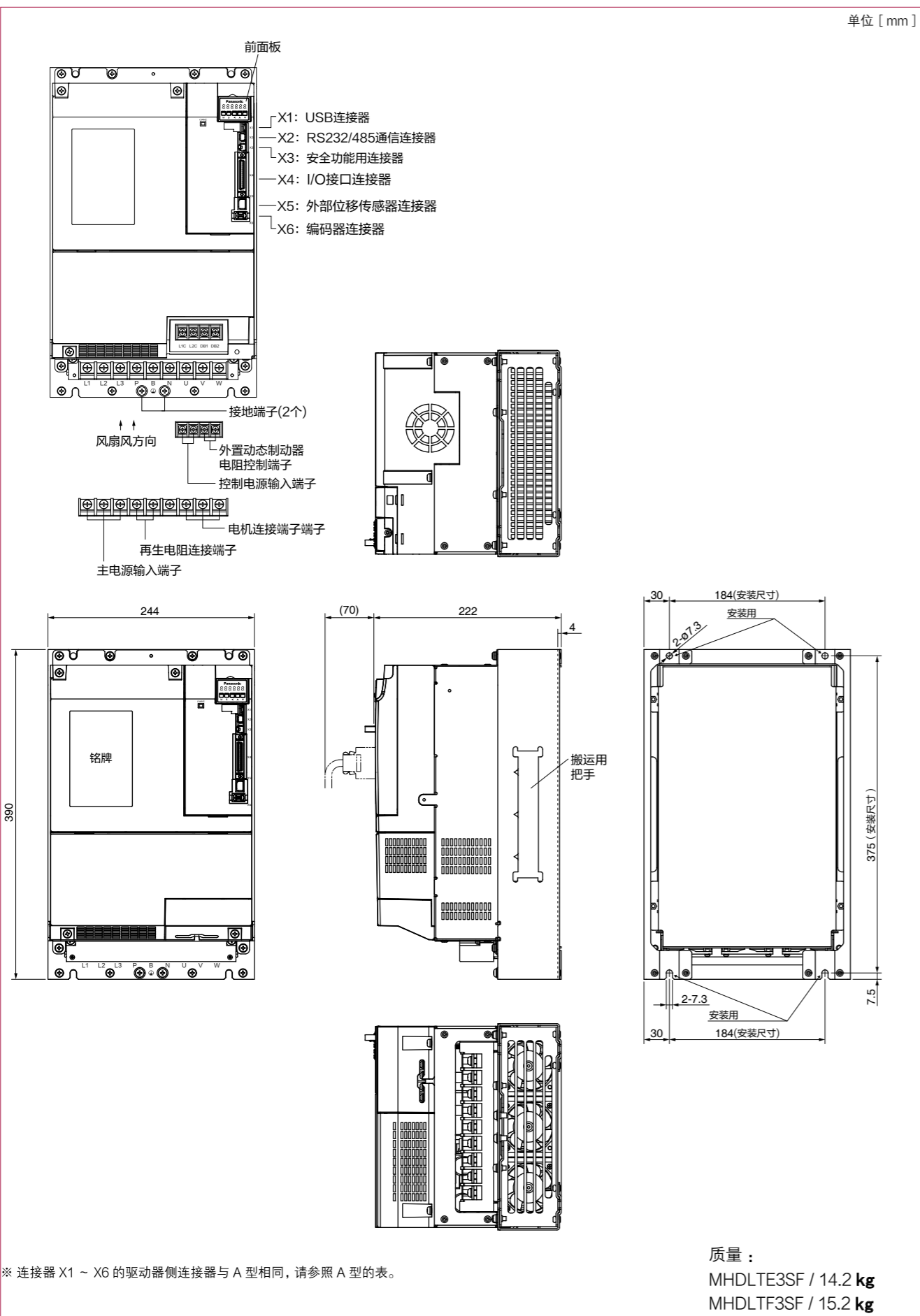
铭牌

质量 : 8.2 kg

驱动器侧连接器	另一侧连接器 (用户自备)
连接器 XE : 5569-04A2-210(MOLEX)	连接器 : 5557-04R-210(MOLEX) 引脚 : 5556PBT

※ 连接器 X1 ~ X6 的驱动器侧连接器与 A 型相同, 请参照 A 型的表。

H 型 (200 V) (A6SE、A6SG 系列不在产品阵容中。)



特长 / 阵容

特 长

- 产品阵容的防护等级 IP67 型: 50 W ~ 15.0 kW
IP44 型: 22.0 kW
- 最高转速 6500 r/min (MHMF 50 W ~ 400 W)
- 低惯量: MSMF ~ 高惯量: MHMF
- 齿槽转矩: 额定转矩比为 0.5 % (代表值)
- 23bit 绝对式编码器 (分辨率: 8388608 脉冲)

电机阵容

□ 80 mm 以下	 <p>MSMF 低惯量</p> <p>最高转速: 6000 r/min 额定转速: 3000 r/min 功率: 50 W ~ 1000 W 防护等级: IP65: 导线型 IP67: 连接器型</p>	 <p>MQMF 中惯量 (中惯量扁平型)</p> <p>最高转速: 6500 r/min 额定转速: 3000 r/min 功率: 100 W ~ 400 W 防护等级: IP65: 导线型 IP67: 连接器型</p>	 <p>MHMF 高惯量</p> <p>最高转速: 6500 r/min 6000 r/min (750 W, 1000 W) 额定转速: 3000 r/min 功率: 50 W ~ 1000 W 防护等级: IP65: 导线型 IP67: 连接器型</p>
□ 100 mm 以上	 <p>MSMF 低惯量</p> <p>最高转速: 5000 r/min 4500 r/min (4.0 kW, 5.0 kW) 额定转速: 3000 r/min 功率: 1.0 kW ~ 5.0 kW 防护等级: IP67</p>	 <p>MDMF 中惯量</p> <p>最高转速: 3000 r/min 2000 r/min (11.0 kW ~ 22.0 kW) 额定转速: 2000 r/min 1500 r/min (7.5 kW ~ 22.0 kW) 功率: 1.0 kW ~ 22.0 kW 防护等级: IP67、IP44 (22.0 kW)</p>	 <p>MHMF 高惯量</p> <p>最高转速: 3000 r/min 额定转速: 2000 r/min 1500 r/min (7.5 kW) 功率: 1.0 kW ~ 7.5 kW 防护等级: IP67</p>
	 <p>MGMF (低速大转矩) 中惯量</p> <p>最高转速: 3000 r/min 额定转速: 1500 r/min 功率: 0.85 kW ~ 5.5 kW 防护等级: IP67</p>		

电机规格

目录

MSMF
50 W ~ 5.0 kW P.67 ~

MQMF
100 W ~ 400 W P.83 ~

MHMF
50 W ~ 7.5 kW P.89 ~

MDMF
1.0 kW ~ 22.0 kW P.106 ~

MGMF
0.85 kW ~ 5.5 kW P.116 ~

外形尺寸图
MSMF (50 W ~ 1000 W) P.123 ~

MSMF (1.0 kW ~ 5.0 kW) P.131 ~

MQMF (100 W ~ 400 W) P.139 ~

MHMF (50 W ~ 1000 W) P.151 ~

MHMF (1.0 kW ~ 7.5 kW) P.175 ~

MDMF (1.0 kW ~ 22.0 kW) P.184 ~

MGMF (0.85 kW ~ 5.5 kW) P.197 ~

带减速机的伺服电机 P.299

电机规格补充
环境条件 P.309
规格备注相关 P.309
输出轴的容许载重 P.310
电机内置保持制动器 P.310

A6 系列

A6 系列选购部件

A6 N 系列

A6 B 系列

特别订购

相关信息

规格

		AC100 V 用
电机型号 *1		MSMF5AZL1□□
适用驱动器	型号	多功能型 通用通信型 *2 位置控制型 *2
	外形标识	A 型
	电源设备容量 (kVA)	0.4
额定功率 (W)	50	
额定转矩 (N·m)	0.16	
堵转转矩 (N·m)	0.16	
瞬时最大转矩 (N·m)	0.48	
额定电流 (A (rms))	1.1	
瞬时最大电流 (A (o-p))	4.7	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4280	无限制 注2)
额定转速 (r/min)	3000	
最高转速 (r/min)	6000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.026
	有制动器	0.029
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	0.294 以上
吸引时间 (ms)	35 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.30
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 1.2

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	147
	轴向载重 A 方向 (N)	88.0
	轴向载重 B 方向 (N)	117.6
运转时	径向载重 P 方向 (N)	68.6
	轴向载重 A, B 方向 (N)	58.8

●注1)~注4)相关请参照P.309。

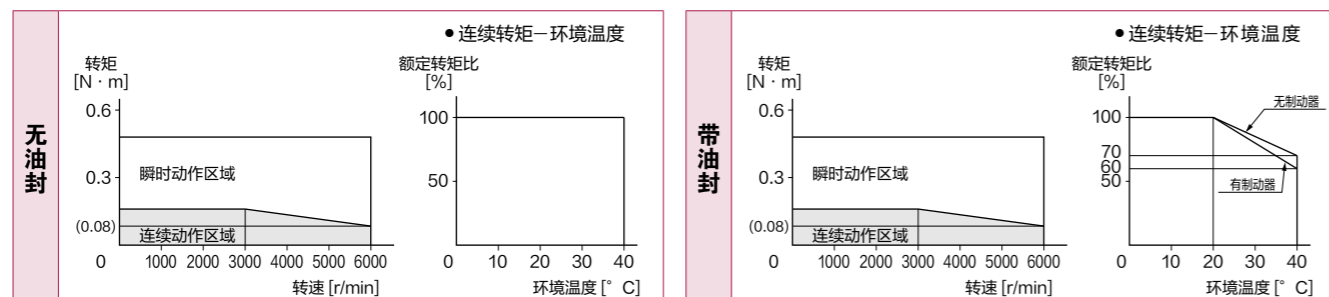
●驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC100 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.123			P.123		
连接器型 (IP67)	P.123			P.124		

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MSMF5AZL1□□
适用驱动器	型号	多功能型 通用通信型 *2 位置控制型 *2
	外形标识	A 型
	电源设备容量 (kVA)	0.5
额定功率 (W)	50	
额定转矩 (N·m)	0.16	
堵转转矩 (N·m)	0.16	
瞬时最大转矩 (N·m)	0.48	
额定电流 (A (rms))	1.1	
瞬时最大电流 (A (o-p))	4.7	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4281	无限制 注2)
额定转速 (r/min)	3000	
最高转速 (r/min)	6000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.026
	有制动器	0.029
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	0.294 以上
吸引时间 (ms)	35 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.30
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 1.2

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	147
	轴向载重 A 方向 (N)	88.0
	轴向载重 B 方向 (N)	117.6
运转时	径向载重 P 方向 (N)	68.6
	轴向载重 A, B 方向 (N)	58.8

●注1)~注4)相关请参照P.309。

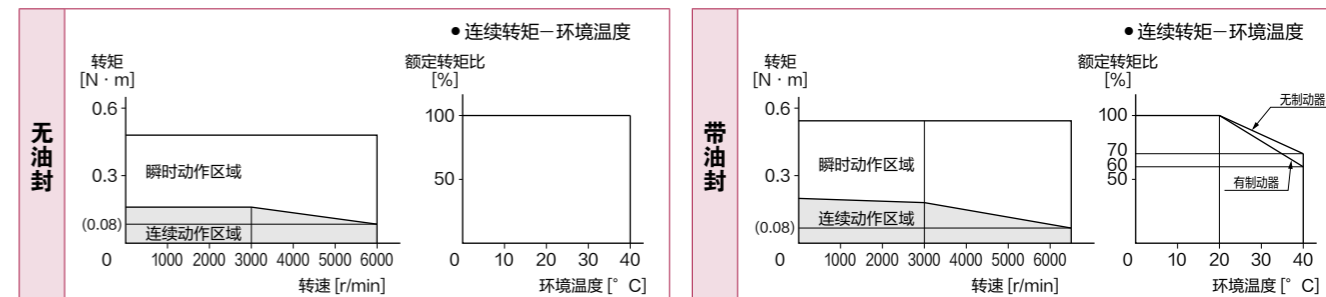
●驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.123			P.123		
连接器型 (IP67)	P.123			P.124		

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC100 V 用
电机型号 *1		MSMF011L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 通用通信型 *2 位置控制型 *2
	外形标识	A 型
	电源设备容量 (kVA)	0.4
额定功率 (W)	100	
额定转矩 (N·m)	0.32	
堵转转矩 (N·m)	0.32	
瞬时最大转矩 (N·m)	0.95	
额定电流 (A (rms))	1.6	
瞬时最大电流 (A (o-p))	6.9	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4280	无限制 注2)
额定转速 (r/min)	3000	
最高转速 (r/min)	6000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.048
	有制动器	0.051
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	0.294 以上
吸引时间 (ms)	35 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.30
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 1.2

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	147
	轴向载重 A 方向 (N)	88.0
	轴向载重 B 方向 (N)	117.6
运转时	径向载重 P 方向 (N)	68.6
	轴向载重 A, B 方向 (N)	58.8

●注1)~注4)相关请参照P.309。

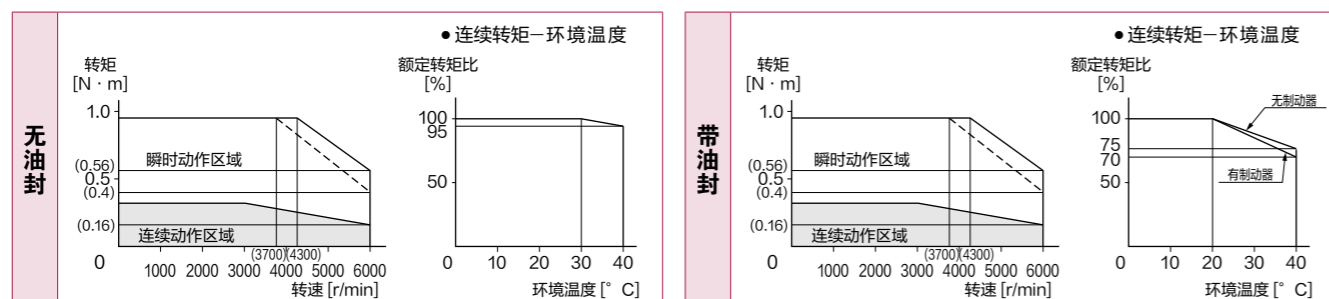
●驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC100 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.124			P.124		
连接器型 (IP67)	P.125			P.125		

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MSMF012L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 通用通信型 *2 位置控制型 *2
	外形标识	A 型
	电源设备容量 (kVA)	0.5
额定功率 (W)	100	
额定转矩 (N·m)	0.32	
堵转转矩 (N·m)	0.32	
瞬时最大转矩 (N·m)	0.95	
额定电流 (A (rms))	1.1	
瞬时最大电流 (A (o-p))	4.7	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4281	无限制 注2)
额定转速 (r/min)	3000	
最高转速 (r/min)	6000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.048
	有制动器	0.051
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	0.294 以上
吸引时间 (ms)	35 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.30
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 1.2

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	147
	轴向载重 A 方向 (N)	88.0
	轴向载重 B 方向 (N)	117.6
运转时	径向载重 P 方向 (N)	68.6
	轴向载重 A, B 方向 (N)	58.8

●注1)~注4)相关请参照P.309。

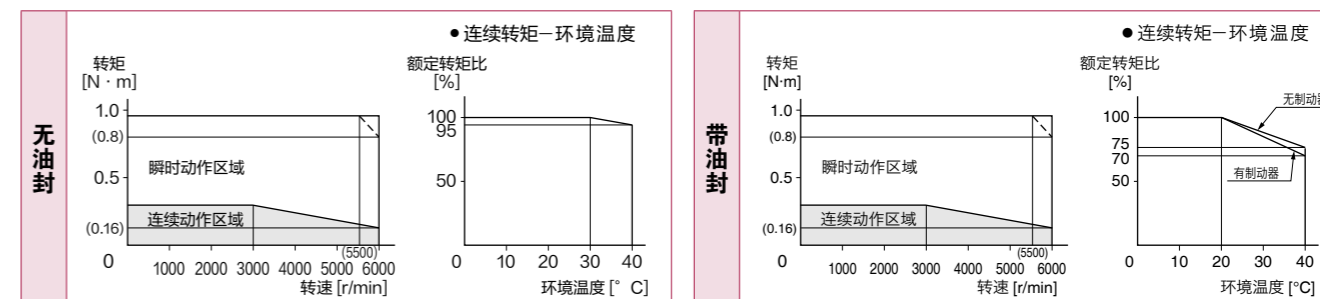
●驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.124			P.124		
连接器型 (IP67)	P.125			P.125		

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC100 V 用
电机型号 *1		MSMF021L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 MBDLT21SF
		通用通信型 *2 MBDLN21SG
		位置控制型 *2 MBDLN21SE
外形标识		B 型
电源设备容量 (kVA)		0.5
额定功率 (W)		200
额定转矩 (N·m)		0.64
堵转转矩 (N·m)		0.64
瞬时最大转矩 (N·m)		1.91
额定电流 (A (rms))		2.5
瞬时最大电流 (A (o-p))		10.6
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4283	无限制 注2)
额定转速 (r/min)		3000
最高转速 (r/min)		6000
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.14
	有制动器	0.17
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
每旋转 1 圈的分辨率		8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.27 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms) 注4)	15 以下
励磁电流 DC (A)	0.36
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 1.2

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A 方向 (N)	147
	轴向载重 B 方向 (N)	196
运转时	径向载重 P 方向 (N)	245
	轴向载重 A, B 方向 (N)	98.0

●注1)~注4)相关请参照P.309。

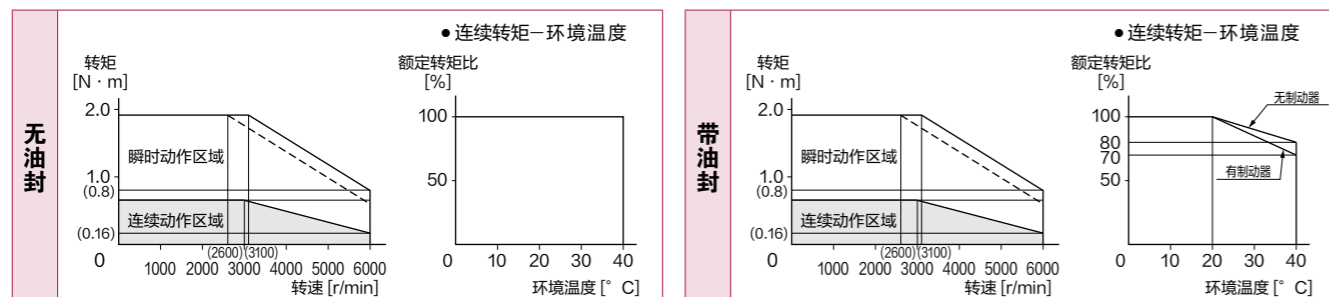
●驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC100 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.125			P.126		
连接器型 (IP67)	P.126			P.126		

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MSMF022L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 MADLT15SF
		通用通信型 *2 MADLN15SG
		位置控制型 *2 MADLN15SE
外形标识		A 型
电源设备容量 (kVA)		0.5
额定功率 (W)		200
额定转矩 (N·m)		0.64
堵转转矩 (N·m)		0.64
瞬时最大转矩 (N·m)		1.91
额定电流 (A (rms))		1.5
瞬时最大电流 (A (o-p))		6.5
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4283	无限制 注2)
额定转速 (r/min)		3000
最高转速 (r/min)		6000
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.14
	有制动器	0.17
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
每旋转 1 圈的分辨率		8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.27 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms) 注4)	15 以下
励磁电流 DC (A)	0.36
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 1.2

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A 方向 (N)	147
	轴向载重 B 方向 (N)	196
运转时	径向载重 P 方向 (N)	245
	轴向载重 A, B 方向 (N)	98.0

●注1)~注4)相关请参照P.309。

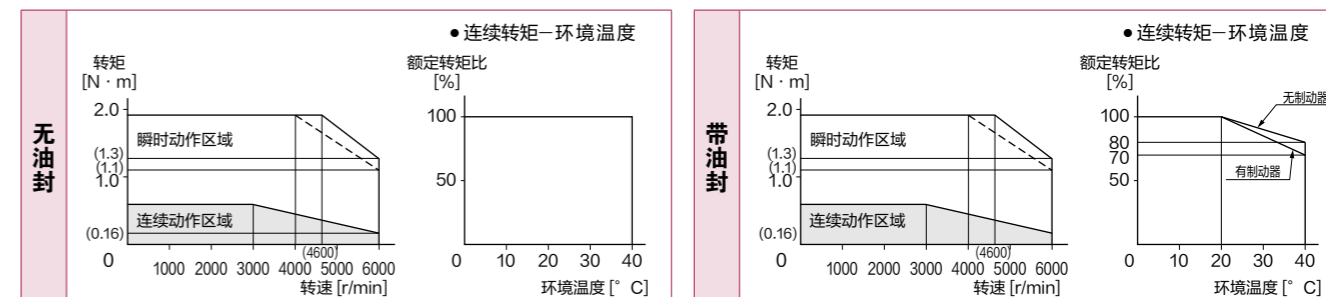
●驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.125			P.126		
连接器型 (IP67)	P.126			P.126		

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC100 V 用
电机型号 *1		MSMF041L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 MCDLT31SF
	通用通信型 *2	MCDLN31SG
	位置控制型 *2	MCDLN31SE
外形标识		C 型
电源设备容量 (kVA)		0.9
额定功率 (W)		400
额定转矩 (N·m)		1.27
堵转转矩 (N·m)		1.27
瞬时最大转矩 (N·m)		3.82
额定电流 (A (rms))		4.6
瞬时最大电流 (A (o-p))		19.5
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4282	无限制 注2)
额定转速 (r/min)		3000
最高转速 (r/min)		6000
转子惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	0.27
	有制动器	0.30
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
每旋转 1 圈的分辨率		8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.27 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms) 注4)	15 以下
励磁电流 DC (A)	0.36
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 1.2

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A 方向 (N)	147
	轴向载重 B 方向 (N)	196
运转时	径向载重 P 方向 (N)	245
	轴向载重 A, B 方向 (N)	98.0

●注1)~注4) 相关请参照 P.309。

●驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

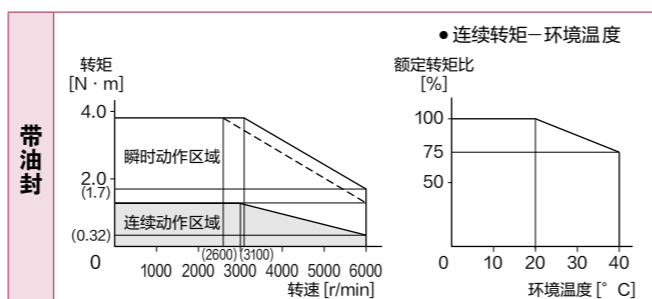
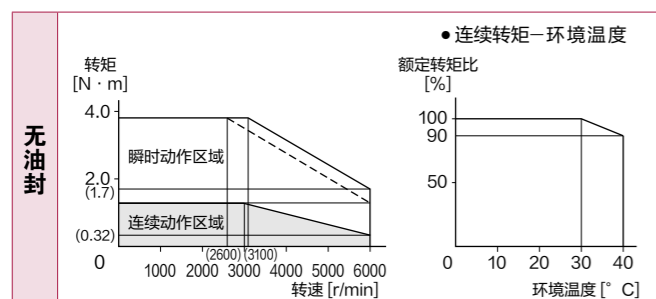
*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。

型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC100 V 时 (虚线表示电源电压下降 10%))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.127	-	-	P.127	-	-
连接器型 (IP67)	P.127	-	-	P.128	-	-

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MSMF042L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 MBDLT25SF
	通用通信型 *2	MBDLN25SG
	位置控制型 *2	MBDLN25SE
外形标识		B 型
电源设备容量 (kVA)		0.9
额定功率 (W)		400
额定转矩 (N·m)		1.27
堵转转矩 (N·m)		1.27
瞬时最大转矩 (N·m)		3.82
额定电流 (A (rms))		2.4
瞬时最大电流 (A (o-p))		10.2
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4283	无限制 注2)
额定转速 (r/min)		3000
最高转速 (r/min)		6000
转子惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	0.27
	有制动器	0.30
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
每旋转 1 圈的分辨率		8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.27 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms) 注4)	15 以下
励磁电流 DC (A)	0.36
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 1.2

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A 方向 (N)	147
	轴向载重 B 方向 (N)	196
运转时	径向载重 P 方向 (N)	245
	轴向载重 A, B 方向 (N)	98.0

●注1)~注4) 相关请参照 P.309。

●驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

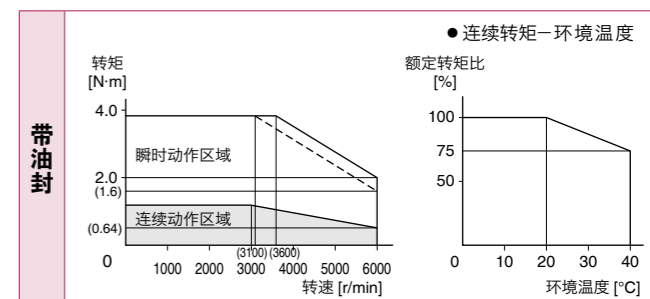
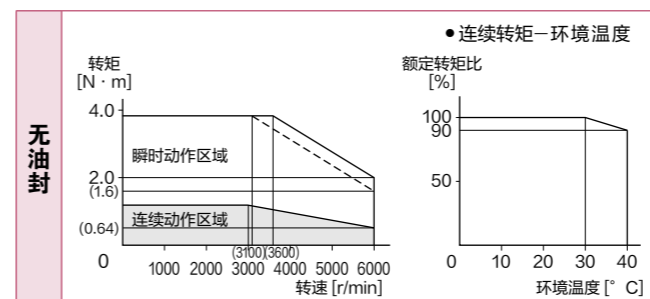
*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。

型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10%))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.127	-	-	P.127	-	-
连接器型 (IP67)	P.127	-	-	P.128	-	-

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

			AC200 V 用
电机型号 *1			MSMF082L1□□
适用驱动器	型号	多功能型	MCDLT35SF
		通用通信型 *2	MCDLN35SG
		位置控制型 *2	MCDLN35SE
	外形标识		C 型
电源设备容量 (kVA)		1.8	
额定功率 (W)		750	
额定转矩 (N·m)		2.39	
堵转转矩 (N·m)		2.39	
瞬时最大转矩 (N·m)		7.16	
额定电流 (A (rms))		4.1	
瞬时最大电流 (A (o-p))		17.4	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4283	无限制 注2)	
额定转速 (r/min)		3000	
最高转速 (r/min)		6000	
转子惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	0.96	
	有制动器	1.06	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		20 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
		每旋转 1 圈的分辨率	8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
不能用于旋转中电机的制动。

静摩擦转矩 (N·m)	2.45 以上
吸引时间 (ms)	70 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.42
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 1.2

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	686
	轴向载重 A 方向 (N)	294
	轴向载重 B 方向 (N)	392
运转时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A, B 方向 (N)	147

●注1)~注4) 相关请参照 P.309。

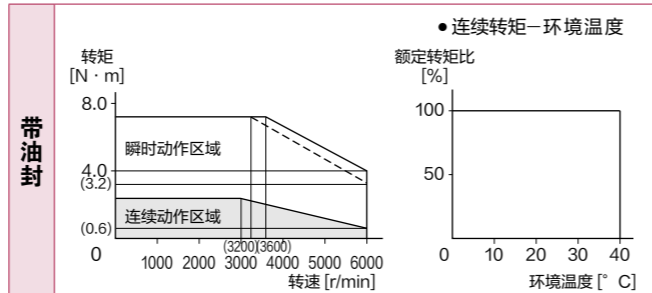
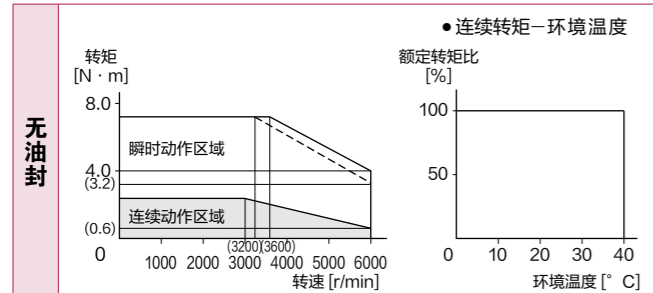
●驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.128	-	-	P.129	-	-
连接器型 (IP67)	P.129	-	-	P.129	-	-

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

			AC200 V 用
电机型号 *1			MSMF092L1□□
适用驱动器	型号	多功能型	MDDLTL45SF
		通用通信型 *2	MDDLNL45SG
		位置控制型 *2	MDDLNL45SE
	外形标识		D 型
电源设备容量 (kVA)		2.4	
额定功率 (W)		1000	
额定转矩 (N·m)		3.18	
堵转转矩 (N·m)		3.18	
瞬时最大转矩 (N·m)		9.55	
额定电流 (A (rms))		5.7	
瞬时最大电流 (A (o-p))		24.2	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4284	无限制 注2)	
额定转速 (r/min)		3000	
最高转速 (r/min)		6000	
转子惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	1.26	
	有制动器	1.36	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		15 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
		每旋转 1 圈的分辨率	8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
不能用于旋转中电机的制动。

静摩擦转矩 (N·m)	3.80 以上
吸引时间 (ms)	70 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.42
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	686
	轴向载重 A 方向 (N)	294
	轴向载重 B 方向 (N)	392
运转时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A, B 方向 (N)	147

●注1)~注4) 相关请参照 P.309。

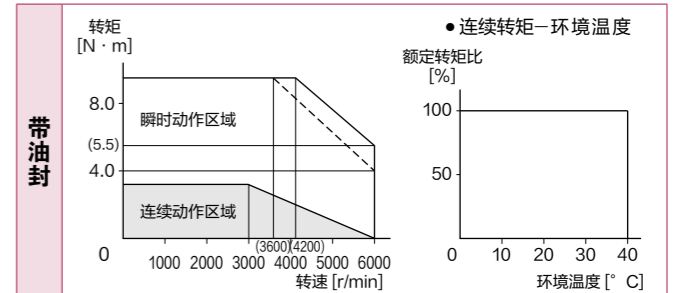
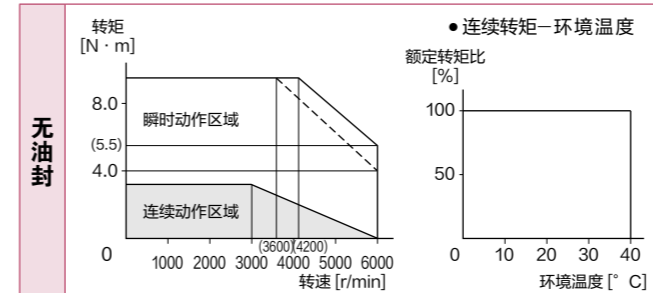
●驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.129	-	-	P.130	-	-
连接器型 (IP67)	P.130	-	-	P.130	-	-

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1		MSMF102L1□□	
适用驱动器	型号	多功能型	MDDL55SF
		通用通信型 *2	MDDL55SG
	位置控制型 *2	MDDL55SE	
	外形标识		D 型
电源设备容量 (kVA)		2.4	
额定功率 (W)		1000	
额定转矩 (N·m)		3.18	
堵转转矩 (N·m)		3.82	
瞬时最大转矩 (N·m)		9.55	
额定电流 (A (rms))		6.6	
瞬时最大电流 (A (o-p))		28	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4284	无限制 注2)	
额定转速 (r/min)		3000	
最高转速 (r/min)		5000	
转子惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	2.15	
	有制动器	2.47	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		15 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率		8388608

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	8.0 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms) 注4)	15 以下
励磁电流 DC (A)	0.81
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24±2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	490
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

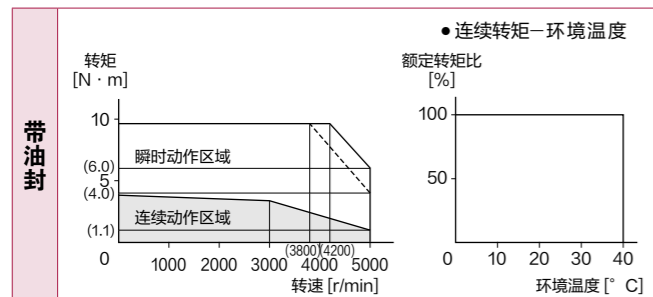
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.131		-	P.131	
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.131		-	P.132	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1		MSMF152L1□□	
适用驱动器	型号	多功能型	MDDL55SF
		通用通信型 *2	MDDL55SG
	位置控制型 *2	MDDL55SE	
	外形标识		D 型
电源设备容量 (kVA)		2.9	
额定功率 (W)		1500	
额定转矩 (N·m)		4.77	
堵转转矩 (N·m)		5.72	
瞬时最大转矩 (N·m)		14.3	
额定电流 (A (rms))		8.2	
瞬时最大电流 (A (o-p))		35	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4284	无限制 注2)	
额定转速 (r/min)		3000	
最高转速 (r/min)		5000	
转子惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	3.10	
	有制动器	3.45	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		15 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率		8388608

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	8.0 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms) 注4)	15 以下
励磁电流 DC (A)	0.81
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24±2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	490
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

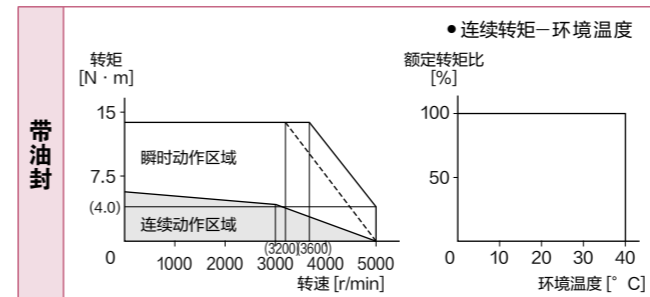
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.132		-	P.132	
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.133		-	P.133	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MSMF202L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 MEDLT83SF
	通用通信型 *2	MEDLN83SG
	位置控制型 *2	MEDLN83SE
外形标识		E 型
电源设备容量 (kVA)		3.8
额定功率 (W)		2000
额定转矩 (N·m)		6.37
堵转转矩 (N·m)		7.64
瞬时最大转矩 (N·m)		19.1
额定电流 (A (rms))		11.3
瞬时最大电流 (A (o-p))		48
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4285	无限制 注2)
额定转速 (r/min)		3000
最高转速 (r/min)		5000
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	4.06
	有制动器	4.41
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		15 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
每旋转 1 圈的分辨率		8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	8.0 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms) 注4)	15 以下
励磁电流 DC (A)	0.81
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	490
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

●注1)~注4) 相关请参照 P.309。

●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

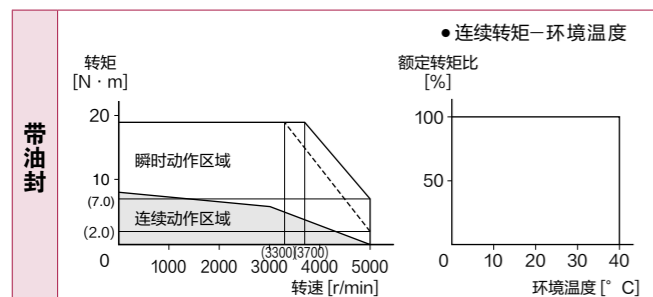
*2 位置控制型与通用通信型的驱动器

为位置控制专用型。

型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.133		-	P.134	
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.134		-	P.134	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MSMF302L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 MFDLTA3SF
	通用通信型 *2	MFDLNA3SG
	位置控制型 *2	MFDLNA3SE
外形标识		F 型
电源设备容量 (kVA)		5.2
额定功率 (W)		3000
额定转矩 (N·m)		9.55
堵转转矩 (N·m)		11.0
瞬时最大转矩 (N·m)		28.6
额定电流 (A (rms))		18.1
瞬时最大电流 (A (o-p))		77
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)
额定转速 (r/min)		3000
最高转速 (r/min)		5000
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	7.04
	有制动器	7.38
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		15 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
每旋转 1 圈的分辨率		8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	12.0 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms) 注4)	15 以下
励磁电流 DC (A)	0.81
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	490
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

●注1)~注4) 相关请参照 P.309。

●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

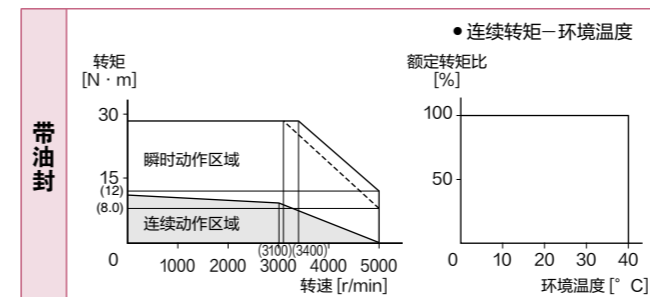
*2 位置控制型与通用通信型的驱动器

为位置控制专用型。

型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.135		-	P.135	
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.135		-	P.136	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1		MSMF402L1□□	
适用驱动器	型号	多功能型	MFDLTB3SF
		通用通信型 *2	MFDLNB3SG
		位置控制型 *2	MFDLNB3SE
	外形标识	F 型	
电源设备容量 (kVA)		6.5	
额定功率 (W)		4000	
额定转矩 (N·m)		12.7	
堵转转矩 (N·m)		15.2	
瞬时最大转矩 (N·m)		38.2	
额定电流 (A (rms))		19.6	
瞬时最大电流 (A (o-p))		83	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)	
额定转速 (r/min)		3000	
最高转速 (r/min)		4500	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	14.4	
	有制动器	15.6	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		15 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	16.2 以上
吸引时间 (ms)	110 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC (A)	0.90
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	784
	轴向载重 A, B 方向 (N)	343

●注1)~注4)相关请参照P.309。

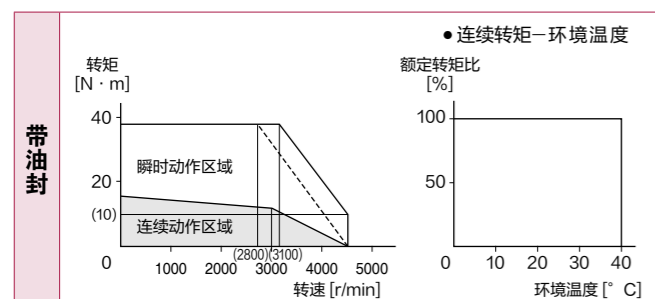
●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.136		-	P.136	
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.137		-	P.137	

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1		MSMF502L1□□	
适用驱动器	型号	多功能型	MFDLTB3SF
		通用通信型 *2	MFDLNB3SG
		位置控制型 *2	MFDLNB3SE
	外形标识	F 型	
电源设备容量 (kVA)		7.8	
额定功率 (W)		5000	
额定转矩 (N·m)		15.9	
堵转转矩 (N·m)		19.1	
瞬时最大转矩 (N·m)		47.7	
额定电流 (A (rms))		24.0	
瞬时最大电流 (A (o-p))		102	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)	
额定转速 (r/min)		3000	
最高转速 (r/min)		4500	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	19.0	
	有制动器	20.2	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		15 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	22.0 以上
吸引时间 (ms)	110 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC (A)	0.90
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	784
	轴向载重 A, B 方向 (N)	343

●注1)~注4)相关请参照P.309。

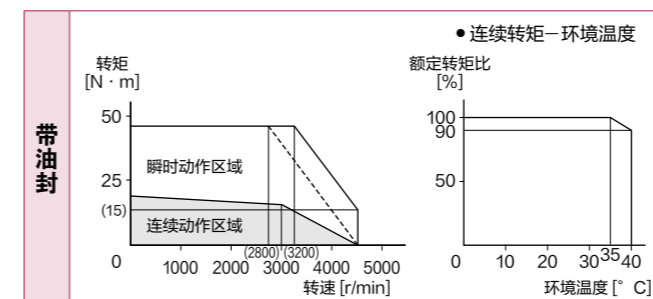
●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.137		-	P.138	
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.138		-	P.138	

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC100 V 用	
电机型号 *1		MQMF011L□□	
适用驱动器	型号	多功能型	MADLT11SF
		通用通信型 *2	MADLN11SG
		位置控制型 *2	MADLN11SE
	外形标识	A 型	
电源设备容量 (kVA)		0.4	
额定功率 (W)		100	
额定转矩 (N·m)		0.32	
堵转转矩 (N·m)		0.33	
瞬时最大转矩 (N·m)		1.11	
额定电流 (A (rms))		1.6	
瞬时最大电流 (A (o-p))		7.9	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4280	无限制 注2)	
额定转速 (r/min)		3000	
最高转速 (r/min)		6500	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.15	
	有制动器	0.18	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		20 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	0.39 以上
吸引时间 (ms)	15 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.30
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	147
	轴向载重 A 方向 (N)	88
	轴向载重 B 方向 (N)	117.6
运转时	径向载重 P 方向 (N)	68.6
	轴向载重 A, B 方向 (N)	58.8

●注1)~注4) 相关请参照 P.309。

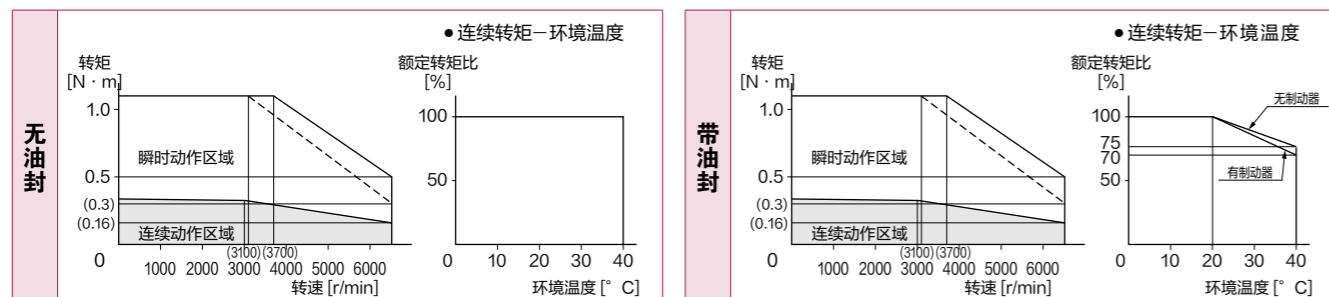
●驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC100 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.139	P.139	P.139	P.140	P.140	P.140
连接器型 (IP67)	P.141	P.141	P.141	P.142	P.142	P.142

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1		MQMF012L1□□	
适用驱动器	型号	多功能型	MADLT05SF
		通用通信型 *2	MADLN05SG
		位置控制型 *2	MADLN05SE
	外形标识	A 型	
电源设备容量 (kVA)		0.5	
额定功率 (W)		100	
额定转矩 (N·m)		0.32	
堵转转矩 (N·m)		0.33	
瞬时最大转矩 (N·m)		1.11	
额定电流 (A (rms))		1.1	
瞬时最大电流 (A (o-p))		5.5	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4281	无限制 注2)	
额定转速 (r/min)		3000	
最高转速 (r/min)		6500	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.15	
	有制动器	0.18	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		20 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	0.39 以上
吸引时间 (ms)	15 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.30
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	147
	轴向载重 A 方向 (N)	88
	轴向载重 B 方向 (N)	117.6
运转时	径向载重 P 方向 (N)	68.6
	轴向载重 A, B 方向 (N)	58.8

●注1)~注4) 相关请参照 P.309。

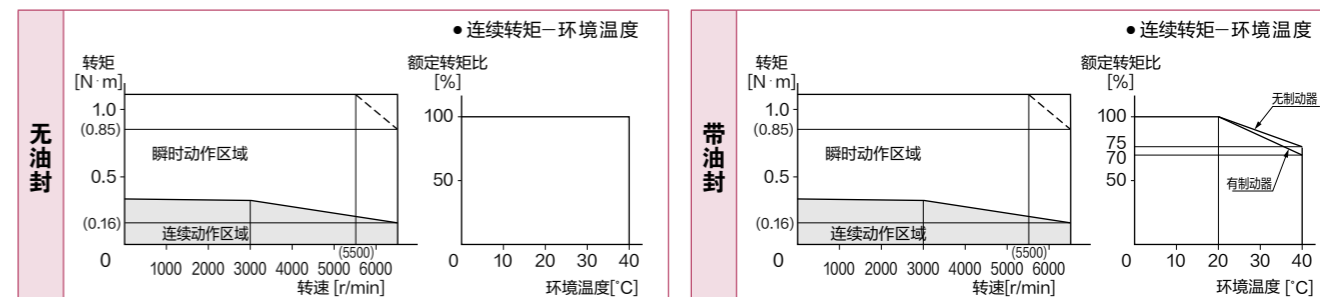
●驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.139	P.139	P.139	P.140	P.140	P.140
连接器型 (IP67)	P.141	P.141	P.141	P.142	P.142	P.142

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC100 V 用
电机型号 *1		MQMF021L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 MBDLT21SF
	通用通信型 *2	MBDLN21SG
	位置控制型 *2	MBDLN21SE
外形标识		B 型
电源设备容量 (kVA)		0.5
额定功率 (W)		200
额定转矩 (N·m)		0.64
堵转转矩 (N·m)		0.76
瞬时最大转矩 (N·m)		2.23
额定电流 (A (rms))		2.1
瞬时最大电流 (A (o-p))		10.4
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4283	无限制 注2)
额定转速 (r/min)		3000
最高转速 (r/min)		6500
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.50
	有制动器	0.59
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		20 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
每旋转 1 圈的分辨率		8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.6 以上
吸引时间 (ms)	70 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.36
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A 方向 (N)	147
	轴向载重 B 方向 (N)	196
运转时	径向载重 P 方向 (N)	245
	轴向载重 A, B 方向 (N)	98

●注1)~注4)相关请参照P.309。

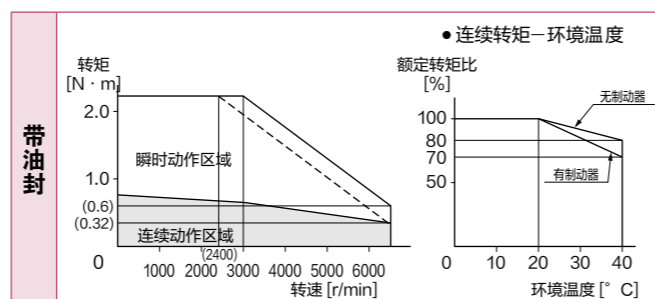
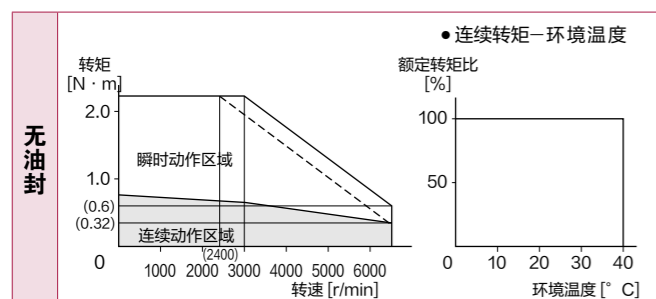
●驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.143	P.143	P.143	P.144	P.144	P.144
连接器型 (IP67)	P.145	P.145	P.145	P.146	P.146	P.146

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MQMF022L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 MADLT15SF
	通用通信型 *2	MADLN15SG
	位置控制型 *2	MADLN15SE
外形标识		A 型
电源设备容量 (kVA)		0.5
额定功率 (W)		200
额定转矩 (N·m)		0.64
堵转转矩 (N·m)		0.76
瞬时最大转矩 (N·m)		2.23
额定电流 (A (rms))		1.4
瞬时最大电流 (A (o-p))		6.9
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4283	无限制 注2)
额定转速 (r/min)		3000
最高转速 (r/min)		6500
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.50
	有制动器	0.59
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		20 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
每旋转 1 圈的分辨率		8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.6 以上
吸引时间 (ms)	70 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.36
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A 方向 (N)	147
	轴向载重 B 方向 (N)	196
运转时	径向载重 P 方向 (N)	245
	轴向载重 A, B 方向 (N)	98

●注1)~注4)相关请参照P.309。

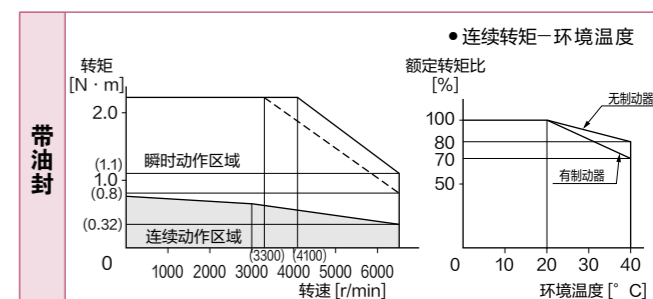
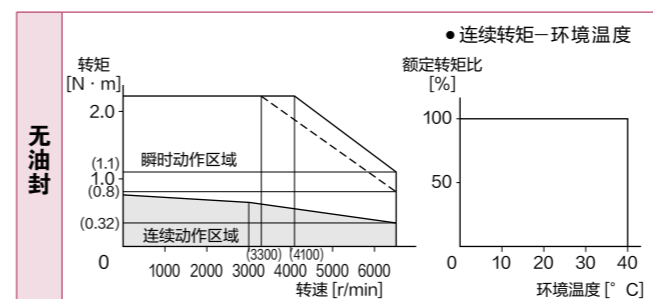
●驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.143	P.143	P.143	P.144	P.144	P.144
连接器型 (IP67)	P.145	P.145	P.145	P.146	P.146	P.146

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC100 V 用	
电机型号 *1		MQMF041L1□□	
适用驱动器	型号	多功能型	MCDLT31SF
		通用通信型 *2	MCDLN31SG
		位置控制型 *2	MCDLN31SE
		外形标识	C 型
电源设备容量 (kVA)		0.9	
额定功率 (W)		400	
额定转矩 (N·m)		1.27	
堵转转矩 (N·m)		1.40	
瞬时最大转矩 (N·m)		4.46	
额定电流 (A (rms))		4.1	
瞬时最大电流 (A (o-p))		20.3	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4282	无限制 注2)	
额定转速 (r/min)		3000	
最高转速 (r/min)		6500	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.98	
	有制动器	1.06	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		20 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
每旋转 1 圈的分辨率		8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.6 以上
吸引时间 (ms)	70 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.36
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A 方向 (N)	147
	轴向载重 B 方向 (N)	196
运转时	径向载重 P 方向 (N)	245
	轴向载重 A, B 方向 (N)	98

●注1)~注4)相关请参照P.309。

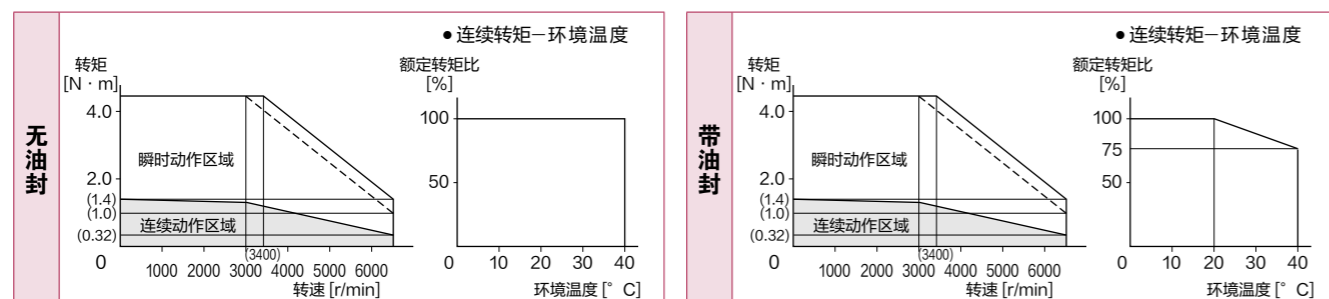
●驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC100 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.147	P.147	P.147	P.148	P.148	P.148
连接器型 (IP67)	P.149	P.149	P.149	P.150	P.150	P.150

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1		MQMF042L1□□	
适用驱动器	型号	多功能型	MBDLT25SF
		通用通信型 *2	MBDLN25SG
		位置控制型 *2	MBDLN25SE
		外形标识	B 型
电源设备容量 (kVA)		0.9	
额定功率 (W)		400	
额定转矩 (N·m)		1.27	
堵转转矩 (N·m)		1.40	
瞬时最大转矩 (N·m)		4.46	
额定电流 (A (rms))		2.1	
瞬时最大电流 (A (o-p))		10.4	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4283	无限制 注2)	
额定转速 (r/min)		3000	
最高转速 (r/min)		6500	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.98	
	有制动器	1.06	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		20 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
每旋转 1 圈的分辨率		8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.6 以上
吸引时间 (ms)	70 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.36
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A 方向 (N)	147
	轴向载重 B 方向 (N)	196
运转时	径向载重 P 方向 (N)	245
	轴向载重 A, B 方向 (N)	98

●注1)~注4)相关请参照P.309。

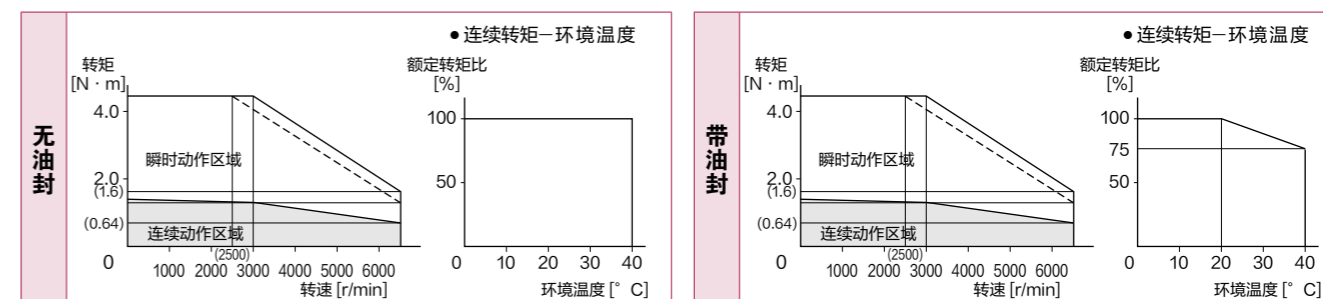
●驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.147	P.147	P.147	P.148	P.148	P.148
连接器型 (IP67)	P.149	P.149	P.149	P.150	P.150	P.150

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC100 V 用
电机型号 *1		MHMF5AZL1□□
适用驱动器	型号	多功能型 通用通信型 *2 位置控制型 *2
	外形标识	A 型
	电源设备容量 (kVA)	0.4
	额定功率 (W)	50
额定转矩 (N·m)	0.16	
堵转转矩 (N·m)	0.18	
瞬时最大转矩 (N·m)	0.56	
额定电流 (A (rms))	1.1	
瞬时最大电流 (A (o-p))	5.5	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4280	无限制 注2)
额定转速 (r/min)	3000	
最高转速 (r/min)	6500	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.038
	有制动器	0.042
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	0.38 以上
吸引时间 (ms)	35 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.30
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	147
	轴向载重 A 方向 (N)	88
	轴向载重 B 方向 (N)	117.6
运转时	径向载重 P 方向 (N)	68.6
	轴向载重 A, B 方向 (N)	49

●注1)~注4)相关请参照P.309。

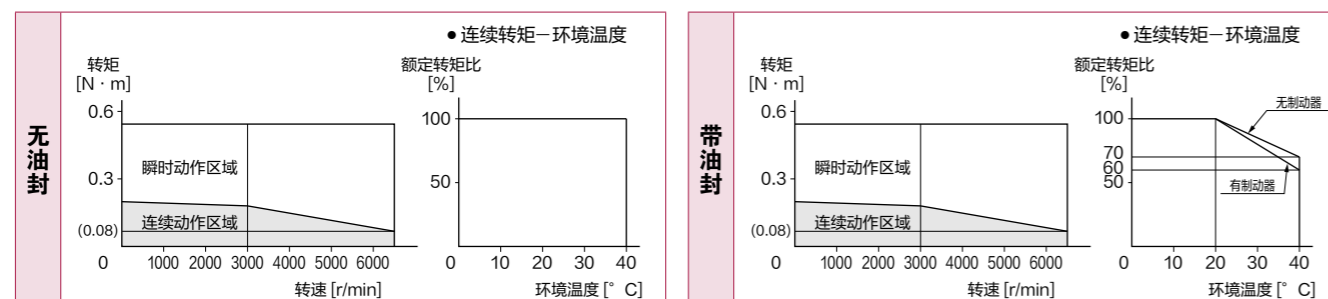
●驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC100 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.151	P.151	P.151	P.152	P.152	P.152
连接器型 (IP67)	P.153	P.153	P.153	P.154	P.154	P.154

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MHMF5AZL1□□
适用驱动器	型号	多功能型 通用通信型 *2 位置控制型 *2
	外形标识	A 型
	电源设备容量 (kVA)	0.5
	额定功率 (W)	50
额定转矩 (N·m)	0.16	
堵转转矩 (N·m)	0.18	
瞬时最大转矩 (N·m)	0.56	
额定电流 (A (rms))	1.1	
瞬时最大电流 (A (o-p))	5.5	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4281	无限制 注2)
额定转速 (r/min)	3000	
最高转速 (r/min)	6500	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.038
	有制动器	0.042
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	0.38 以上
吸引时间 (ms)	35 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.30
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	147
	轴向载重 A 方向 (N)	88
	轴向载重 B 方向 (N)	117.6
运转时	径向载重 P 方向 (N)	68.6
	轴向载重 A, B 方向 (N)	49

●注1)~注4)相关请参照P.309。

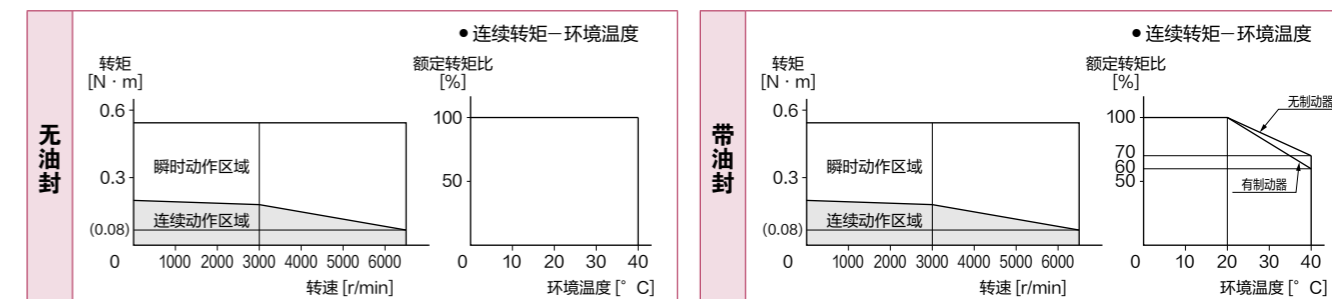
●驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.151	P.151	P.151	P.152	P.152	P.152
连接器型 (IP67)	P.153	P.153	P.153	P.154	P.154	P.154

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC100 V 用
电机型号 *1		MHMF011L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 通用通信型 *2 位置控制型 *2
	外形标识	A 型
	电源设备容量 (kVA)	0.4
额定功率 (W)	100	
额定转矩 (N·m)	0.32	
堵转转矩 (N·m)	0.33	
瞬时最大转矩 (N·m)	1.11	
额定电流 (A (rms))	1.6	
瞬时最大电流 (A (o-p))	7.9	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DV0P4280	无限制 注2)
额定转速 (r/min)	3000	
最高转速 (r/min)	6500	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	0.071
	有制动器	0.074
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)	30 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	0.38 以上
吸引时间 (ms)	35 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.30
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	147
	轴向载重 A 方向 (N)	88
	轴向载重 B 方向 (N)	117.6
运转时	径向载重 P 方向 (N)	68.6
	轴向载重 A, B 方向 (N)	58.8

●注1)~注4)相关请参照P.309。

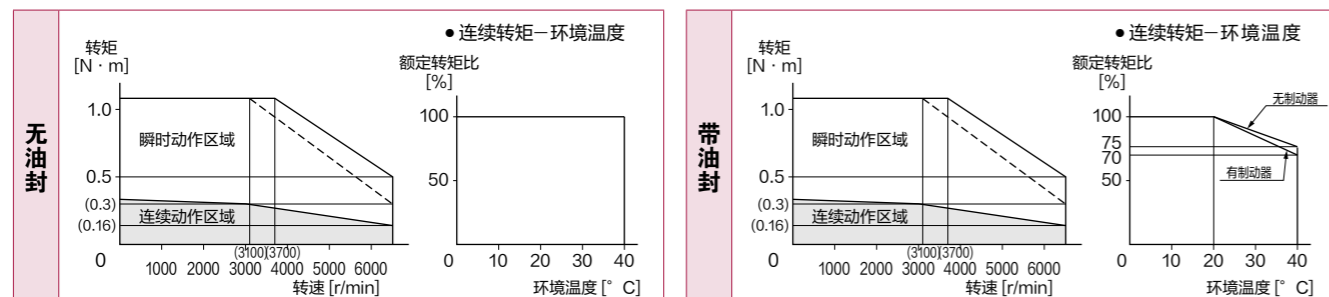
●驱动器外形尺寸图请参照P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC100 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.155	P.155	P.155	P.156	P.156	P.156
连接器型 (IP67)	P.157	P.157	P.157	P.158	P.158	P.158

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MHMF012L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 通用通信型 *2 位置控制型 *2
	外形标识	A 型
	电源设备容量 (kVA)	0.5
额定功率 (W)	100	
额定转矩 (N·m)	0.32	
堵转转矩 (N·m)	0.33	
瞬时最大转矩 (N·m)	1.11	
额定电流 (A (rms))	1.1	
瞬时最大电流 (A (o-p))	5.5	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DV0P4281	无限制 注2)
额定转速 (r/min)	3000	
最高转速 (r/min)	6500	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	0.071
	有制动器	0.074
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)	30 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	0.38 以上
吸引时间 (ms)	35 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.30
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	147
	轴向载重 A 方向 (N)	88
	轴向载重 B 方向 (N)	117.6
运转时	径向载重 P 方向 (N)	68.6
	轴向载重 A, B 方向 (N)	58.8

●注1)~注4)相关请参照P.309。

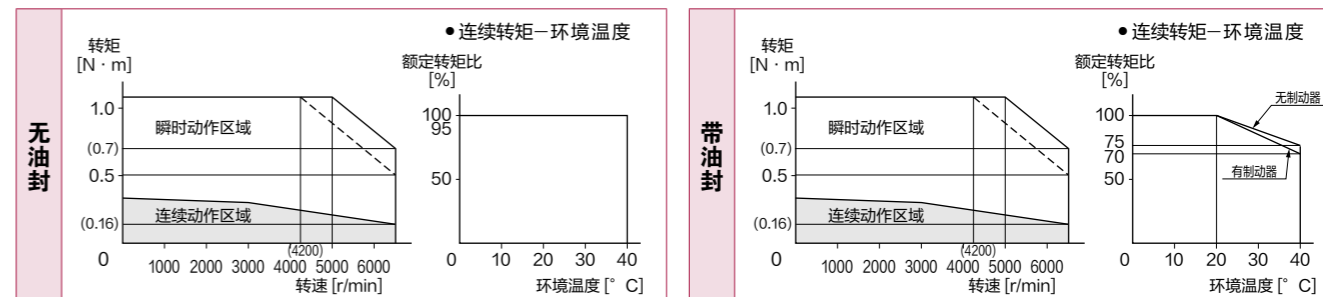
●驱动器外形尺寸图请参照P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.155	P.155	P.155	P.156	P.156	P.156
连接器型 (IP67)	P.157	P.157	P.157	P.158	P.158	P.158

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC100 V 用
电机型号 *1		MHMF021L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 通用通信型 *2 位置控制型 *2
	外形标识	B 型
	电源设备容量 (kVA)	0.5
额定功率 (W)	200	
额定转矩 (N·m)	0.64	
堵转转矩 (N·m)	0.76	
瞬时最大转矩 (N·m)	2.23	
额定电流 (A (rms))	2.1	
瞬时最大电流 (A (o-p))	10.4	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4283	无限制 注2)
额定转速 (r/min)	3000	
最高转速 (r/min)	6500	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.29
	有制动器	0.31
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.6 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.36
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A 方向 (N)	147
	轴向载重 B 方向 (N)	196
运转时	径向载重 P 方向 (N)	245
	轴向载重 A, B 方向 (N)	98

●注1)~注4)相关请参照P.309。

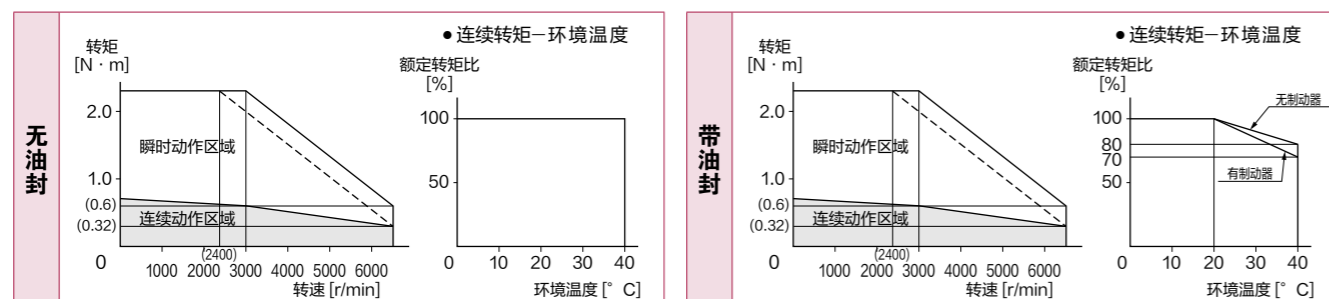
●驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC100 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.159	P.159	P.159	P.160	P.160	P.160
连接器型 (IP67)	P.161	P.161	P.161	P.162	P.162	P.162

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MHMF022L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 通用通信型 *2 位置控制型 *2
	外形标识	A 型
	电源设备容量 (kVA)	0.5
额定功率 (W)	200	
额定转矩 (N·m)	0.64	
堵转转矩 (N·m)	0.76	
瞬时最大转矩 (N·m)	2.23	
额定电流 (A (rms))	1.4	
瞬时最大电流 (A (o-p))	6.9	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4283	无限制 注2)
额定转速 (r/min)	3000	
最高转速 (r/min)	6500	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.29
	有制动器	0.31
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.6 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.36
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A 方向 (N)	147
	轴向载重 B 方向 (N)	196
运转时	径向载重 P 方向 (N)	245
	轴向载重 A, B 方向 (N)	98

●注1)~注4)相关请参照P.309。

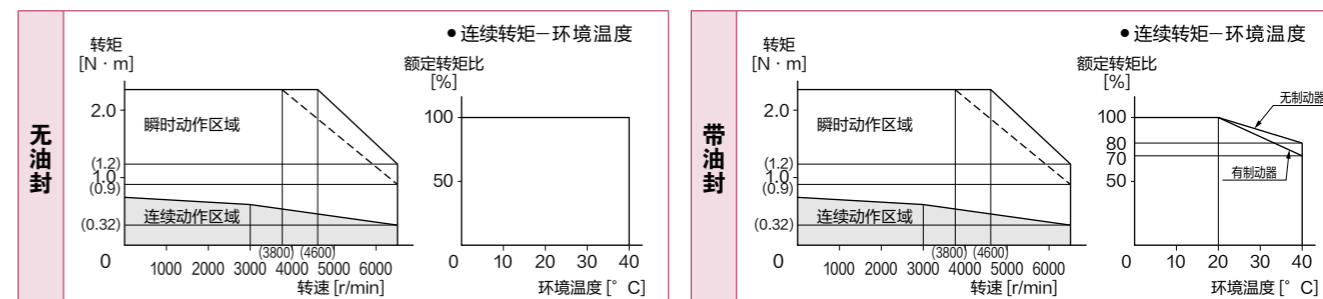
●驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.159	P.159	P.159	P.160	P.160	P.160
连接器型 (IP67)	P.161	P.161	P.161	P.162	P.162	P.162

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC100 V 用
电机型号 *1		MHMF041L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 MCDLT31SF
		通用通信型 *2 MCDLN31SG
		位置控制型 *2 MCDLN31SE
外形标识		C 型
电源设备容量 (kVA)		0.9
额定功率 (W)		400
额定转矩 (N·m)		1.27
堵转转矩 (N·m)		1.40
瞬时最大转矩 (N·m)		4.46
额定电流 (A (rms))		4.1
瞬时最大电流 (A (o-p))		20.3
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4283	无限制 注2)
额定转速 (r/min)		3000
最高转速 (r/min)		6500
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.56
	有制动器	0.58
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
每旋转 1 圈的分辨率		8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.6 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.36
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A 方向 (N)	147
	轴向载重 B 方向 (N)	196
运转时	径向载重 P 方向 (N)	245
	轴向载重 A, B 方向 (N)	98

●注1)~注4)相关请参照P.309。

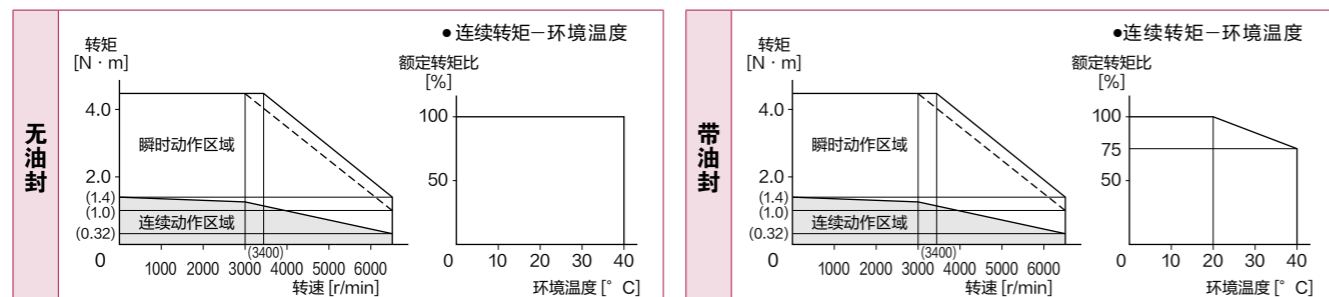
●驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC100 V 时间 (虚线表示电源电压下降 10 % 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.163	P.163	P.163	P.164	P.164	P.164
连接器型 (IP67)	P.165	P.165	P.165	P.166	P.166	P.166

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MHMF042L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 MBDLT25SF
		通用通信型 *2 MBDLN25SG
		位置控制型 *2 MBDLN25SE
外形标识		B 型
电源设备容量 (kVA)		0.9
额定功率 (W)		400
额定转矩 (N·m)		1.27
堵转转矩 (N·m)		1.40
瞬时最大转矩 (N·m)		4.46
额定电流 (A (rms))		2.1
瞬时最大电流 (A (o-p))		10.4
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4283	无限制 注2)
额定转速 (r/min)		3000
最高转速 (r/min)		6500
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.56
	有制动器	0.58
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
每旋转 1 圈的分辨率		8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.6 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.36
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A 方向 (N)	147
	轴向载重 B 方向 (N)	196
运转时	径向载重 P 方向 (N)	245
	轴向载重 A, B 方向 (N)	98

●注1)~注4)相关请参照P.309。

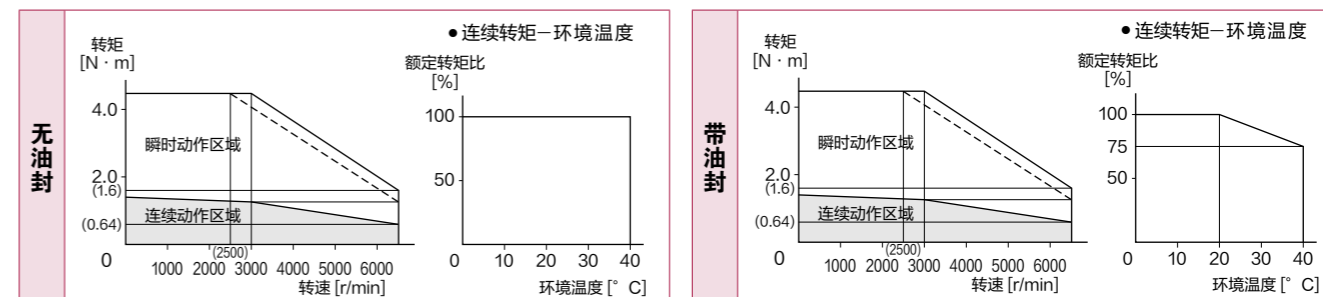
●驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10 % 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.163	P.163	P.163	P.164	P.164	P.164
连接器型 (IP67)	P.165	P.165	P.165	P.166	P.166	P.166

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MHMF082L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 MCDLT35SF
	通用通信型 *2	MCDLN35SG
	位置控制型 *2	MCDLN35SE
外形标识		C 型
电源设备容量 (kVA)		1.8
额定功率 (W)		750
额定转矩 (N·m)		2.39
堵转转矩 (N·m)		2.86
瞬时最大转矩 (N·m)		8.36
额定电流 (A (rms))		3.8
瞬时最大电流 (A (o-p))		18.8
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4283	无限制 注2)
额定转速 (r/min)		3000
最高转速 (r/min)		6000
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	1.56
	有制动器	1.66
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		20 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
每旋转 1 圈的分辨率		8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	3.8 以上
吸引时间 (ms)	70 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.42
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	686
	轴向载重 A 方向 (N)	294
	轴向载重 B 方向 (N)	392
运转时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A, B 方向 (N)	147

●注1)~注4)相关请参照P.309。

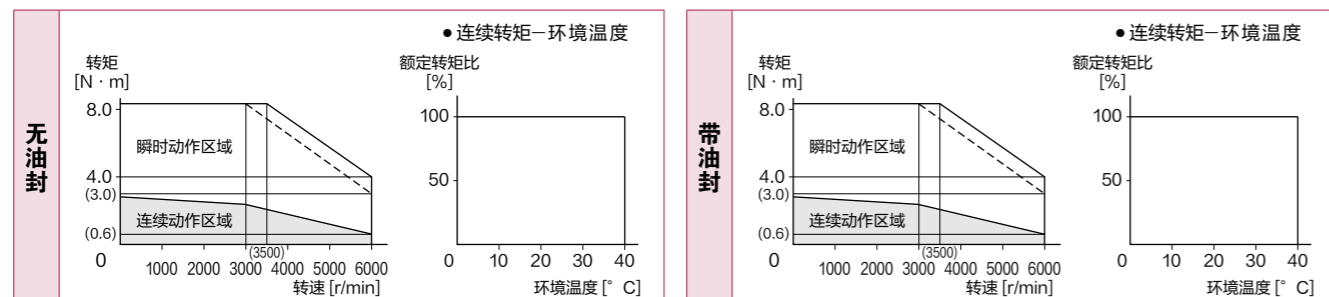
●驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.167	P.167	P.167	P.168	P.168	P.168
连接器型 (IP67)	P.169	P.169	P.169	P.170	P.170	P.170

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MHMF092L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 MDDL55SF
	通用通信型 *2	MDDL55SG
	位置控制型 *2	MDDL55SE
外形标识		D 型
电源设备容量 (kVA)		2.4
额定功率 (W)		1000
额定转矩 (N·m)		3.18
堵转转矩 (N·m)		3.34
瞬时最大转矩 (N·m)		11.1
额定电流 (A (rms))		5.7
瞬时最大电流 (A (o-p))		28.2
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4284	无限制 注2)
额定转速 (r/min)		3000
最高转速 (r/min)		6000
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	2.03
	有制动器	2.13
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		15 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
每旋转 1 圈的分辨率		8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	3.8 以上
吸引时间 (ms)	70 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC (A)	0.42
释放电压 DC (V)	1 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	686
	轴向载重 A 方向 (N)	294
	轴向载重 B 方向 (N)	392
运转时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A, B 方向 (N)	147

●注1)~注4)相关请参照P.309。

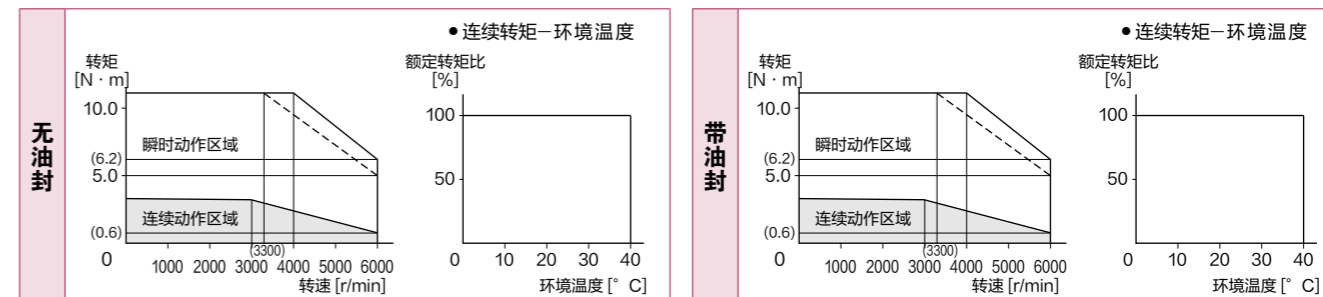
●驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.171	P.171	P.171	P.172	P.172	P.172
连接器型 (IP67)	P.173	P.173	P.173	P.174	P.174	P.174

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1		MHMF102L1□□	
适用驱动器	型号	多功能型	MDDL45SF
		通用通信型 *2	MDDL45SG
	位置控制型 *2	MDDL45SE	
	外形标识		D 型
电源设备容量 (kVA)		2.4	
额定功率 (W)		1000	
额定转矩 (N·m)		4.77	
堵转转矩 (N·m)		5.25	
瞬时最大转矩 (N·m)		14.3	
额定电流 (A (rms))		5.2	
瞬时最大电流 (A (o-p))		22	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4284	无限制 注2)	
额定转速 (r/min)		2000	
最高转速 (r/min)		3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	22.9	
	有制动器	24.1	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		5 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC (A)	0.79
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	490
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

●注1)~注4)相关请参照P.309。

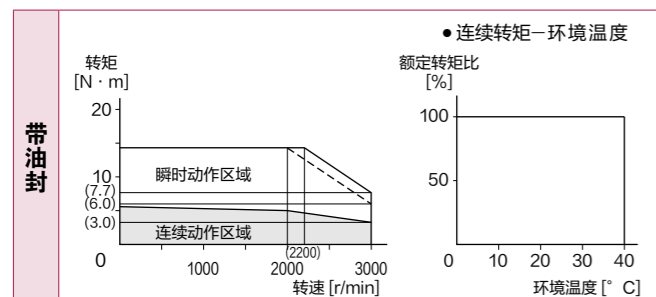
●驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.175		-	P.175	
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.175		-	P.176	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1		MHMF152L1□□	
适用驱动器	型号	多功能型	MDDL55SF
		通用通信型 *2	MDDL55SG
	位置控制型 *2	MDDL55SE	
	外形标识		D 型
电源设备容量 (kVA)		2.9	
额定功率 (W)		1500	
额定转矩 (N·m)		7.16	
堵转转矩 (N·m)		7.52	
瞬时最大转矩 (N·m)		21.5	
额定电流 (A (rms))		8.0	
瞬时最大电流 (A (o-p))		34	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4284	无限制 注2)	
额定转速 (r/min)		2000	
最高转速 (r/min)		3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	33.4	
	有制动器	34.6	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		5 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC (A)	0.79
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	490
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

●注1)~注4)相关请参照P.309。

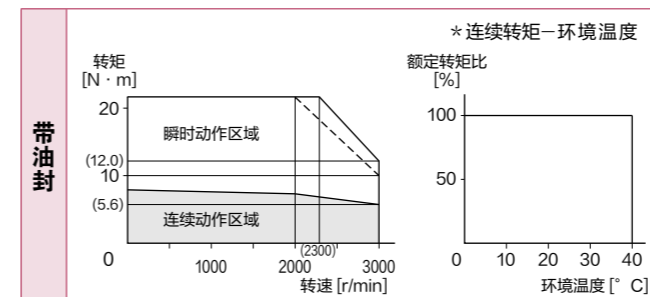
●驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.176		-	P.176	
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.177		-	P.177	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1		MHMF202L1□□	
适用驱动器	型号	多功能型	MEDLT83SF
		通用通信型 *2	MEDLN83SG
	位置控制型 *2	MEDLN83SE	
	外形标识		E 型
电源设备容量 (kVA)		3.8	
额定功率 (W)		2000	
额定转矩 (N·m)		9.55	
堵转转矩 (N·m)		11.5	
瞬时最大转矩 (N·m)		28.6	
额定电流 (A (rms))		12.5	
瞬时最大电流 (A (o-p))		53	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285	无限制 注2)	
额定转速 (r/min)		2000	
最高转速 (r/min)		3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	55.7	
	有制动器	61.0	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		5 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	25.0 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms) 注4)	25 以下
励磁电流 DC (A)	1.29
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	1666
	轴向载重 A 方向 (N)	784
	轴向载重 B 方向 (N)	980
运转时	径向载重 P 方向 (N)	784
	轴向载重 A, B 方向 (N)	343

●注1)~注4)相关请参照P.309。

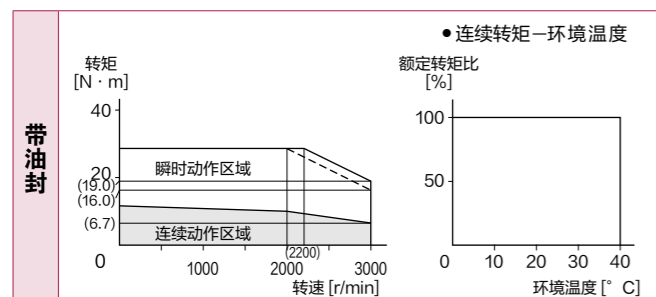
●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.177		-	P.178	
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.178		-	P.178	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1		MHMF302L1□□	
适用驱动器	型号	多功能型	MFDLTA3SF
		通用通信型 *2	MFDLNA3SG
	位置控制型 *2	MFDLNA3SE	
	外形标识		F 型
电源设备容量 (kVA)		5.2	
额定功率 (W)		3000	
额定转矩 (N·m)		14.3	
堵转转矩 (N·m)		17.2	
瞬时最大转矩 (N·m)		43.0	
额定电流 (A (rms))		17.0	
瞬时最大电流 (A (o-p))		72	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)	
额定转速 (r/min)		2000	
最高转速 (r/min)		3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	85.3	
	有制动器	90.7	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		5 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	25.0 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms) 注4)	25 以下
励磁电流 DC (A)	1.29
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	1666
	轴向载重 A 方向 (N)	784
	轴向载重 B 方向 (N)	980
运转时	径向载重 P 方向 (N)	784
	轴向载重 A, B 方向 (N)	343

●注1)~注4)相关请参照P.309。

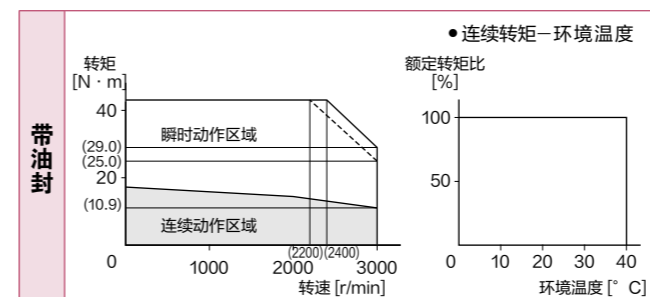
●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.179		-	P.179	
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.179		-	P.180	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MHMF402L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 通用通信型 *2 位置控制型 *2
	外形标识	F 型
	电源设备容量 (kVA)	6.5
额定功率 (W)	4000	
额定转矩 (N·m)	19.1	
堵转转矩 (N·m)	22.0	
瞬时最大转矩 (N·m)	57.3	
额定电流 (A (rms))	20	
瞬时最大电流 (A (o-p))	85	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件 DV0P4285×2并联	无限制 注2) 无限制 注2)
额定转速 (r/min)	2000	
最高转速 (r/min)	3000	
转子惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器 有制动器	104 110
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		5 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	25.0 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms) 注4)	25 以下
励磁电流 DC (A)	1.29
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	1666
	轴向载重 A 方向 (N)	784
	轴向载重 B 方向 (N)	980
运转时	径向载重 P 方向 (N)	784
	轴向载重 A, B 方向 (N)	343

●注1)~注4)相关请参照P.309。

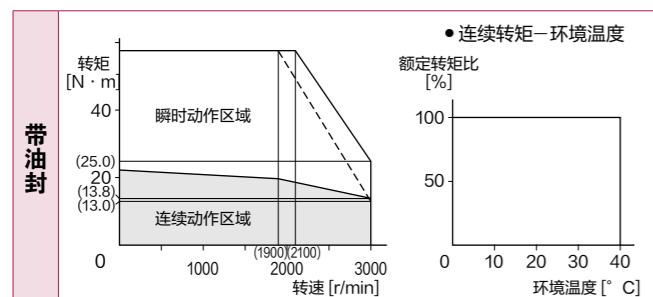
●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-		P.180	-		P.180
编码器连接器型小型 (JN2)	-		P.181	-		P.181

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MHMF502L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 通用通信型 *2 位置控制型 *2
	外形标识	F 型
	电源设备容量 (kVA)	7.8
额定功率 (W)	5000	
额定转矩 (N·m)	23.9	
堵转转矩 (N·m)	26.3	
瞬时最大转矩 (N·m)	71.6	
额定电流 (A (rms))	23.3	
瞬时最大电流 (A (o-p))	99	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件 DV0P4285×2并联	无限制 注2) 无限制 注2)
额定转速 (r/min)	2000	
最高转速 (r/min)	3000	
转子惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器 有制动器	146 151
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		5 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	44.1 以上
吸引时间 (ms)	150 以下
释放时间 (ms) 注4)	30 以下
励磁电流 DC (A)	1.29
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	1666
	轴向载重 A 方向 (N)	784
	轴向载重 B 方向 (N)	980
运转时	径向载重 P 方向 (N)	784
	轴向载重 A, B 方向 (N)	343

●注1)~注4)相关请参照P.309。

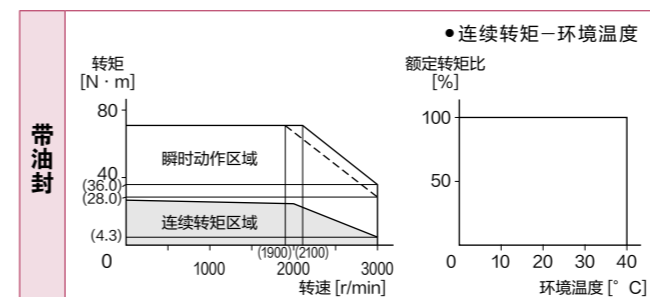
●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-		P.181	-		P.182
编码器连接器型小型 (JN2)	-		P.182	-		P.182

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MHMF752L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 MGDLTC3SF
	通用通信型 *2	-
	位置控制型 *2	-
	外形标识	G 型
电源设备容量 (kVA)		11
额定功率 (W)		7500
额定转矩 (N·m)		47.8
堵转转矩 (N·m)		47.8
瞬时最大转矩 (N·m)		125
额定电流 (A (rms))		(40.2)
瞬时最大电流 (A (o-p))		(154)
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4284	无限制 注2)
额定转速 (r/min)		1500
最高转速 (r/min)		3000
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	272
	有制动器	279
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		5 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
每旋转 1 圈的分辨率		8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	63.0 以上
吸引时间 (ms)	200 以下
释放时间 (ms) 注4)	80 以下
励磁电流 DC (A)	1.29
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	15 以下

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	2058
	轴向载重 A 方向 (N)	980
	轴向载重 B 方向 (N)	1176
运转时	径向载重 P 方向 (N)	1176
	轴向载重 A, B 方向 (N)	490

●注1)~注4)相关请参照P.309。

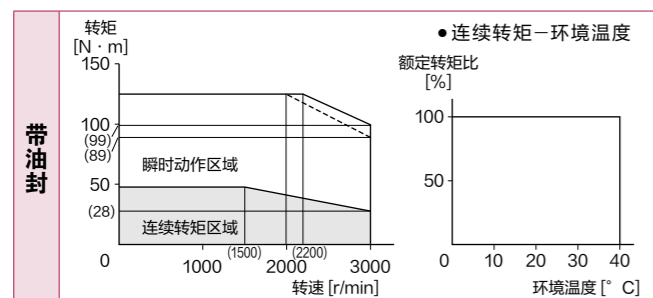
●驱动器外形尺寸图请参照 P.64。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.183	-	-	P.183	-
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.183	-	-	P.184	-

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MDMF102L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 MDDLTC3SF
	通用通信型 *2	MDDLTC3SG
	位置控制型 *2	MDDLTC3SE
	外形标识	D 型
电源设备容量 (kVA)		2.4
额定功率 (W)		1000
额定转矩 (N·m)		4.77
堵转转矩 (N·m)		5.25
瞬时最大转矩 (N·m)		14.3
额定电流 (A (rms))		5.2
瞬时最大电流 (A (o-p))		22
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4284	无限制 注2)
额定转速 (r/min)		2000
最高转速 (r/min)		3000
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	6.18
	有制动器	7.40
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
每旋转 1 圈的分辨率		8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC (A)	0.79
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	490
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

●注1)~注4)相关请参照P.309。

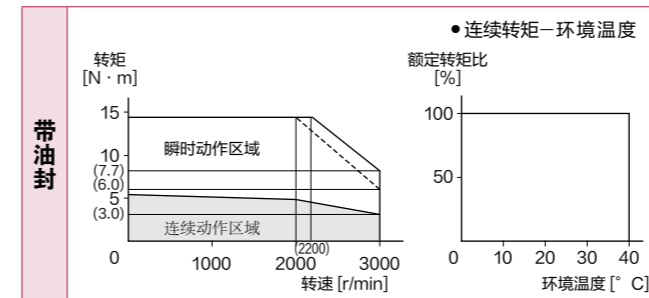
●驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.184	-	-	P.184	-
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.184	-	-	P.185	-

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1		MDMF152L1□□	
适用驱动器	型号	多功能型	MDDL55SF
		通用通信型 *2	MDDL55SG
	位置控制型 *2	MDDL55SE	
	外形标识		D 型
电源设备容量 (kVA)		2.9	
额定功率 (W)		1500	
额定转矩 (N·m)		7.16	
堵转转矩 (N·m)		7.52	
瞬时最大转矩 (N·m)		21.5	
额定电流 (A (rms))		8.0	
瞬时最大电流 (A (o-p))		34	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4284	无限制 注2)	
额定转速 (r/min)		2000	
最高转速 (r/min)		3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	9.16	
	有制动器	10.4	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC (A)	0.79
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	490
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

●注1)~注4)相关请参照P.309。

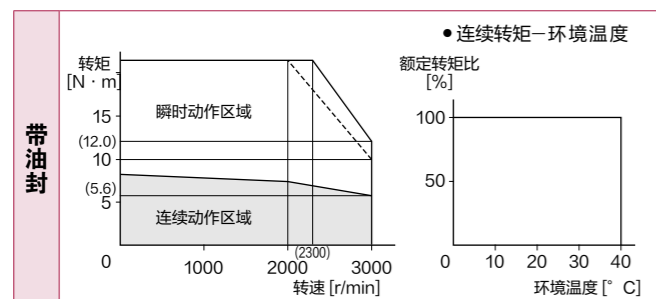
●驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.185		-	P.186	
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.186		-	P.186	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1		MDMF202L1□□	
适用驱动器	型号	多功能型	MEDLT83SF
		通用通信型 *2	MEDLN83SG
	位置控制型 *2	MEDLN83SE	
	外形标识		E 型
电源设备容量 (kVA)		3.8	
额定功率 (W)		2000	
额定转矩 (N·m)		9.55	
堵转转矩 (N·m)		10.0	
瞬时最大转矩 (N·m)		28.6	
额定电流 (A (rms))		9.9	
瞬时最大电流 (A (o-p))		42	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285	无限制 注2)	
额定转速 (r/min)		2000	
最高转速 (r/min)		3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	12.1	
	有制动器	13.3	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC (A)	0.79
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	490
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

●注1)~注4)相关请参照P.309。

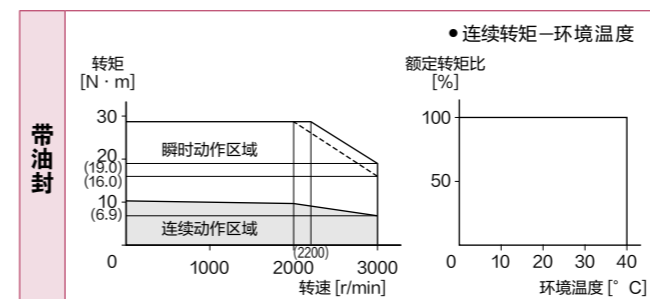
●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.187		-	P.187	
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.187		-	P.188	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MDMF302L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 通用通信型 *2 位置控制型 *2
	外形标识	F 型
	电源设备容量 (kVA)	
额定功率 (W)		3000
额定转矩 (N·m)		14.3
堵转转矩 (N·m)		15.0
瞬时最大转矩 (N·m)		43.0
额定电流 (A (rms))		16.4
瞬时最大电流 (A (o-p))		70
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)
额定转速 (r/min)		2000
最高转速 (r/min)		3000
转子惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	18.6
	有制动器	19.6
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
每旋转 1 圈的分辨率		8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	22.0 以上
吸引时间 (ms)	110 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC (A)	0.90
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	784
	轴向载重 A, B 方向 (N)	343

●注1)~注4)相关请参照P.309。

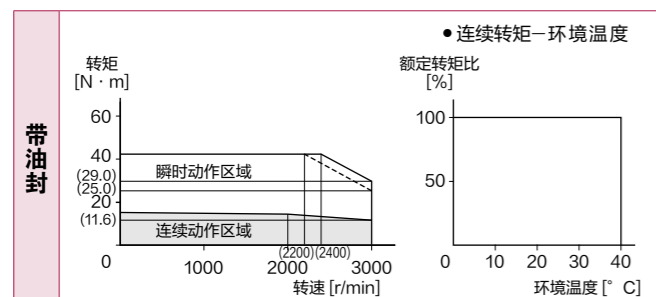
●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.188		-	P.188	
编码器连接器型 小型 (JN2)	-	P.189		-	P.189	

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MDMF402L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 通用通信型 *2 位置控制型 *2
	外形标识	F 型
	电源设备容量 (kVA)	
额定功率 (W)		4000
额定转矩 (N·m)		19.1
堵转转矩 (N·m)		22.0
瞬时最大转矩 (N·m)		57.3
额定电流 (A (rms))		20.0
瞬时最大电流 (A (o-p))		85
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)
额定转速 (r/min)		2000
最高转速 (r/min)		3000
转子惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	46.9
	有制动器	52.3
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
每旋转 1 圈的分辨率		8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	25.0 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms) 注4)	25 以下
励磁电流 DC (A)	1.29
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	1666
	轴向载重 A 方向 (N)	784
	轴向载重 B 方向 (N)	980
运转时	径向载重 P 方向 (N)	784
	轴向载重 A, B 方向 (N)	343

●注1)~注4)相关请参照P.309。

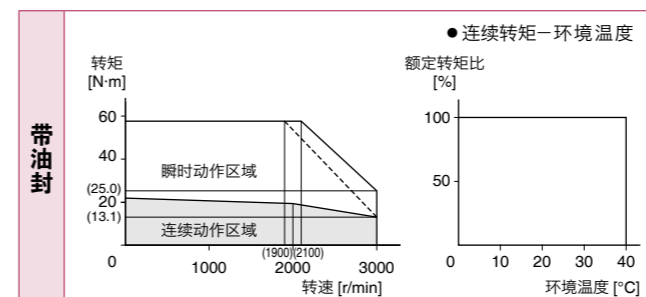
●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.189		-	P.189	
编码器连接器型 小型 (JN2)	-	P.190		-	P.190	

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1		MDMF502L1□□	
适用驱动器	型号	多功能型	MFDLTB3SF
		通用通信型 *2	MFDLNB3SG
		位置控制型 *2	MFDLNB3SE
		外形标识	F 型
电源设备容量 (kVA)		7.8	
额定功率 (W)		5000	
额定转矩 (N·m)		23.9	
堵转转矩 (N·m)		26.3	
瞬时最大转矩 (N·m)		71.6	
额定电流 (A (rms))		23.3	
瞬时最大电流 (A (o-p))		99	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)	
额定转速 (r/min)		2000	
最高转速 (r/min)		3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	58.2	
	有制动器	63.0	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
每旋转 1 圈的分辨率		8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	44.1 以上
吸引时间 (ms)	150 以下
释放时间 (ms) 注4)	30 以下
励磁电流 DC (A)	1.29
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	1666
	轴向载重 A 方向 (N)	784
	轴向载重 B 方向 (N)	980
运转时	径向载重 P 方向 (N)	784
	轴向载重 A, B 方向 (N)	343

●注1)~注4)相关请参照P.309。

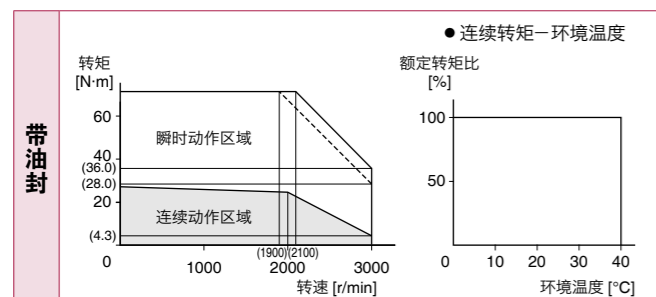
●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.191		-	P.191	
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.191		-	P.192	

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1		MDMF752L1□□	
适用驱动器	型号	多功能型	MGDLTC3SF
		通用通信型 *2	-
		位置控制型 *2	-
		外形标识	G 型
电源设备容量 (kVA)		11	
额定功率 (W)		7500	
额定转矩 (N·m)		47.8	
堵转转矩 (N·m)		47.8	
瞬时最大转矩 (N·m)		125	
额定电流 (A (rms))		(40.2)	
瞬时最大电流 (A (o-p))		(154)	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)	
额定转速 (r/min)		1500	
最高转速 (r/min)		3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	122	
	有制动器	127	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
每旋转 1 圈的分辨率		8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	63.0 以上
吸引时间 (ms)	200 以下
释放时间 (ms) 注4)	80 以下
励磁电流 DC (A)	1.29
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	15 以下

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	2058
	轴向载重 A 方向 (N)	980
	轴向载重 B 方向 (N)	1176
运转时	径向载重 P 方向 (N)	1176
	轴向载重 A, B 方向 (N)	490

●注1)~注4)相关请参照P.309。

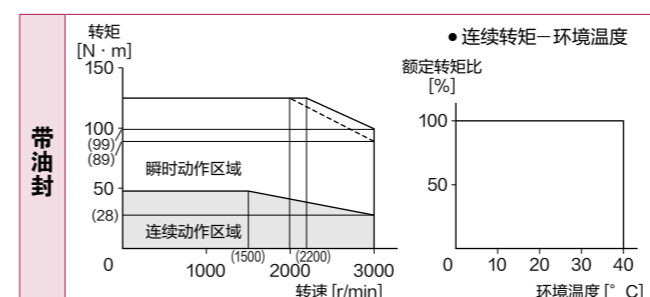
●驱动器外形尺寸图请参照 P.64。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.192	-	-	P.192	-
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.193	-	-	P.193	-

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MDMFC12L1□□
适用驱动器	型号	MHDLTE3SF
	多功能型	-
	通用通信型 *2	-
	位置控制型 *2	-
外形标识		H 型
电源设备容量 (kVA)		15
额定功率 (W)		11000
额定转矩 (N·m)		70.0
堵转转矩 (N·m)		70.0
瞬时最大转矩 (N·m)		175
额定电流 (A (rms))		57.1
瞬时最大电流 (A (o-p))		(209)
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)
额定转速 (r/min)		1500
最高转速 (r/min)		2000
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	205
	有制动器	214
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
每旋转 1 圈的分辨率		8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	100 以上
吸引时间 (ms)	300 以下
释放时间 (ms) 注4)	140 以下
励磁电流 DC (A)	1.08
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	15 以下

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	4508
	轴向载重 A 方向 (N)	1470
	轴向载重 B 方向 (N)	2648
运转时	径向载重 P 方向 (N)	2254
	轴向载重 A, B 方向 (N)	686

●注1)~注4)相关请参照P.309。

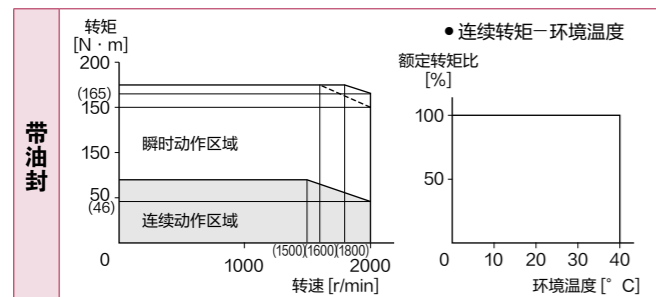
●驱动器外形尺寸图请参照 P.65。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.193	-	-	P.194	-
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.194	-	-	P.194	-

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MDMFC52L1□□
适用驱动器	型号	MHDLTE3SF
	多功能型	-
	通用通信型 *2	-
	位置控制型 *2	-
外形标识		H 型
电源设备容量 (kVA)		20
额定功率 (W)		15000
额定转矩 (N·m)		95.5
堵转转矩 (N·m)		95.5
瞬时最大转矩 (N·m)		224
额定电流 (A (rms))		(65.8)
瞬时最大电流 (A (o-p))		(225)
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)
额定转速 (r/min)		1500
最高转速 (r/min)		2000
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	280
	有制动器	289
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
每旋转 1 圈的分辨率		8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	100 以上
吸引时间 (ms)	300 以下
释放时间 (ms) 注4)	140 以下
励磁电流 DC (A)	1.08
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	15 以下

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	4508
	轴向载重 A 方向 (N)	1470
	轴向载重 B 方向 (N)	2646
运转时	径向载重 P 方向 (N)	2254
	轴向载重 A, B 方向 (N)	686

●注1)~注4)相关请参照P.309。

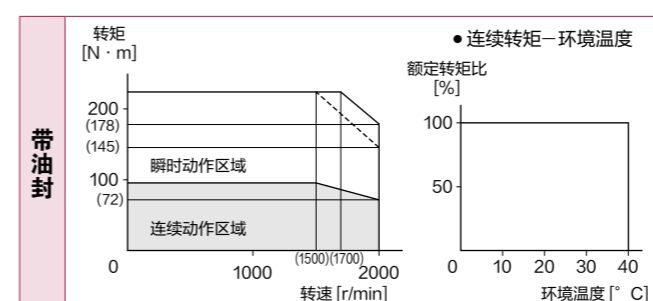
●驱动器外形尺寸图请参照 P.65。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.195	-	-	P.195	-
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.195	-	-	P.196	-

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1		MDMFD22L1□□	
适用驱动器	型号	多功能型	MHDLTF3SF
		通用通信型 *2	-
		位置控制型 *2	-
		外形标识	H 型
电源设备容量	(kVA)	28	
额定功率	(W)	22000	
额定转矩	(N·m)	140	
堵转转矩	(N·m)	140	
瞬时最大转矩	(N·m)	350	
额定电流	(A (rms))	(80.9)	
瞬时最大电流	(A (o-p))	(294)	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	1500	
最高转速	(r/min)	2000	
转子惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	431	
	有制动器	455	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	200 以上
吸引时间 (ms)	300 以下
释放时间 (ms) 注4)	150 以下
励磁电流 DC (A)	1.72
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	15 以下

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	4508
	轴向载重 A 方向 (N)	1470
	轴向载重 B 方向 (N)	2648
运转时	径向载重 P 方向 (N)	2254
	轴向载重 A, B 方向 (N)	686

●注1)~注4)相关请参照P.309。

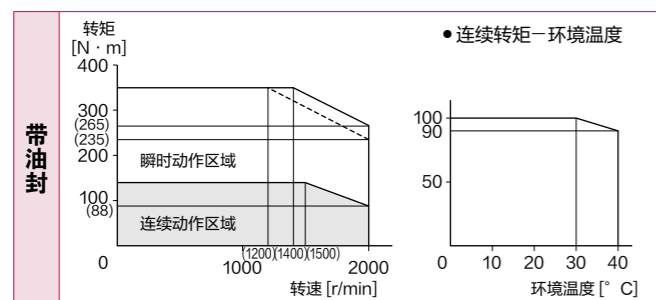
●驱动器外形尺寸图请参照 P.65。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.196	-	-	P.196	-
编码器连接器型 小型 (JN2)	-	P.197	-	-	P.197	-

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1		MGMF092L1□□	
适用驱动器	型号	多功能型	MDDLTF3SF
		通用通信型 *2	MDDLN45SG
		位置控制型 *2	MDDLN45SE
		外形标识	D 型
电源设备容量	(kVA)	2.0	
额定功率	(W)	850	
额定转矩	(N·m)	5.41	
堵转转矩	(N·m)	5.41	
瞬时最大转矩	(N·m)	14.3	
额定电流	(A (rms))	5.9	
瞬时最大电流	(A (o-p))	22	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4284	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	1500	
最高转速	(r/min)	3000	
转子惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	6.18	
	有制动器	7.40	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC (A)	0.79
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24±2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	686
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

●注1)~注4)相关请参照P.309。

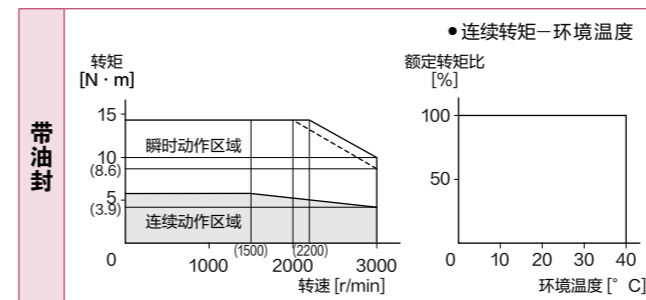
●驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.197	-	-	P.198	-
编码器连接器型 小型 (JN2)	-	P.198	-	-	P.198	-

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MGMF132L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 通用通信型 *2 位置控制型 *2
	外形标识	D 型
	多功能型	MDDL55SF
通用通信型 *2	MDDL55SG	
位置控制型 *2	MDDL55SE	
电源设备容量 (kVA)		2.6
额定功率 (W)		1300
额定转矩 (N·m)		8.28
堵转转矩 (N·m)		8.28
瞬时最大转矩 (N·m)		23.3
额定电流 (A (rms))		9.3
瞬时最大电流 (A (o-p))		37
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4284	无限制 注2)
额定转速 (r/min)		1500
最高转速 (r/min)		3000
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	9.16
	有制动器	10.4
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC (A)	0.79
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	686
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

●注1)~注4)相关请参照P.309。

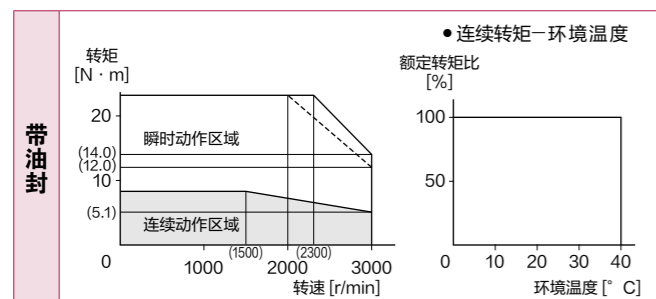
●驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.199		-	P.199	
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.199		-	P.200	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MGMF182L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 通用通信型 *2 位置控制型 *2
	外形标识	E 型
	多功能型	MEDLT83SF
通用通信型 *2	MEDLN83SG	
位置控制型 *2	MEDLN83SE	
电源设备容量 (kVA)		3.4
额定功率 (W)		1800
额定转矩 (N·m)		11.5
堵转转矩 (N·m)		11.5
瞬时最大转矩 (N·m)		28.7
额定电流 (A (rms))		11.8
瞬时最大电流 (A (o-p))		42
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)
额定转速 (r/min)		1500
最高转速 (r/min)		3000
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	12.1
	有制动器	13.3
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC (A)	0.79
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	686
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

●注1)~注4)相关请参照P.309。

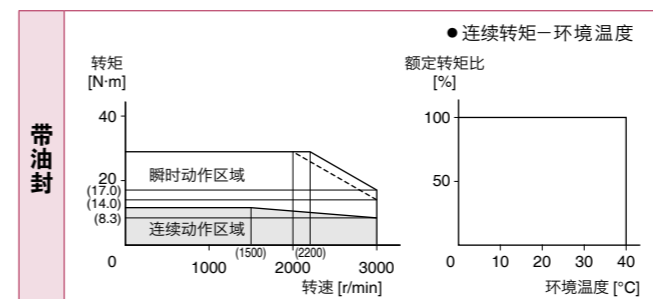
●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.200		-	P.200	
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.201		-	P.201	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1		MGMF242L1□□	
适用驱动器	型号	多功能型	MEDLT93SF
		通用通信型 *2	MEDLN93SG
	位置控制型 *2	MEDLN93SE	
外形标识		E 型	
电源设备容量 (kVA)		4.5	
额定功率 (W)		2400	
额定转矩 (N·m)		15.3	
堵转转矩 (N·m)		15.3	
瞬时最大转矩 (N·m)		45.2	
额定电流 (A (rms))		16.0	
瞬时最大电流 (A (o-p))		67	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)	
额定转速 (r/min)		1500	
最高转速 (r/min)		3000	
转子惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	46.9	
	有制动器	52.3	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
每旋转 1 圈的分辨率		8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	25.0 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms) 注4)	25 以下
励磁电流 DC (A)	1.29
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	1666
	轴向载重 A 方向 (N)	784
	轴向载重 B 方向 (N)	980
运转时	径向载重 P 方向 (N)	1176
	轴向载重 A, B 方向 (N)	490

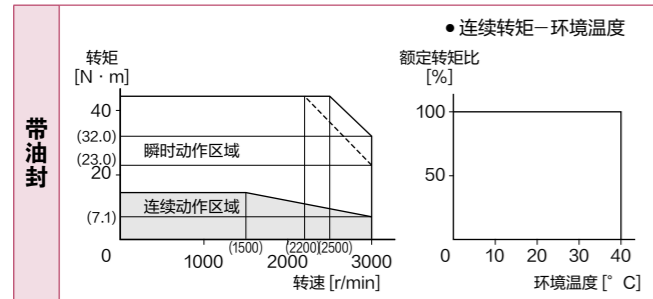
●注1)~注4)相关请参照P.309。

●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。
*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.201		-	P.202	
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.202		-	P.202	

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1		MGMF292L1□□	
适用驱动器	型号	多功能型	MFDLTB3SF
		通用通信型 *2	MFDLNB3SG
	位置控制型 *2	MFDLNB3SE	
外形标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)		5.0	
额定功率 (W)		2900	
额定转矩 (N·m)		18.5	
堵转转矩 (N·m)		18.5	
瞬时最大转矩 (N·m)		45.2	
额定电流 (A (rms))		19.3	
瞬时最大电流 (A (o-p))		67	
再生制动频率 (次/分) 注1	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)	
额定转速 (r/min)		1500	
最高转速 (r/min)		3000	
转子惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	46.9	
	有制动器	52.3	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
每旋转 1 圈的分辨率		8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	25.0 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms) 注4)	25 以下
励磁电流 DC (A)	1.29
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	1666
	轴向载重 A 方向 (N)	784
	轴向载重 B 方向 (N)	980
运转时	径向载重 P 方向 (N)	1176
	轴向载重 A, B 方向 (N)	490

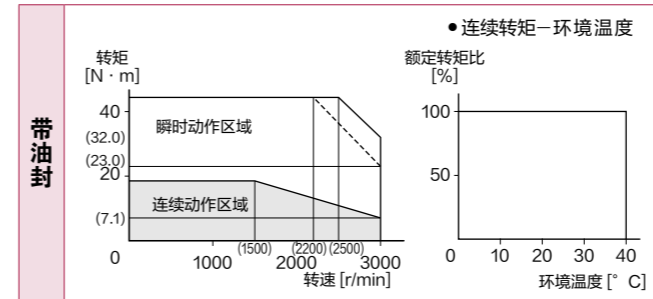
●注1)~注4)相关请参照P.309。

●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。
*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型大型 (JL10)	-	P.203		-	P.203	
编码器连接器型小型 (JN2)	-	P.204		-	P.204	

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MGMF442L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 MFDLTB3SF
	通用通信型 *2	MFDLNB3SG
	位置控制型 *2	MFDLNB3SE
外形标识		F 型
电源设备容量	(kVA)	7.0
额定功率	(W)	4400
额定转矩	(N·m)	28.0
堵转转矩	(N·m)	28.0
瞬时最大转矩	(N·m)	70.0
额定电流	(A (rms))	27.2
瞬时最大电流	(A (o-p))	96
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)
额定转速	(r/min)	1500
最高转速	(r/min)	3000
转子惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	58.2
	有制动器	63.0
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
每旋转 1 圈的分辨率		8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
不能用于旋转中电机的制动。

静摩擦转矩 (N·m)	44.1 以上
吸引时间 (ms)	150 以下
释放时间 (ms) 注4)	30 以下
励磁电流 DC (A)	1.29
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24±2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	1666
	轴向载重 A 方向 (N)	784
	轴向载重 B 方向 (N)	980
运转时	径向载重 P 方向 (N)	1470
	轴向载重 A, B 方向 (N)	490

●注1)~注4)相关请参照P.309。

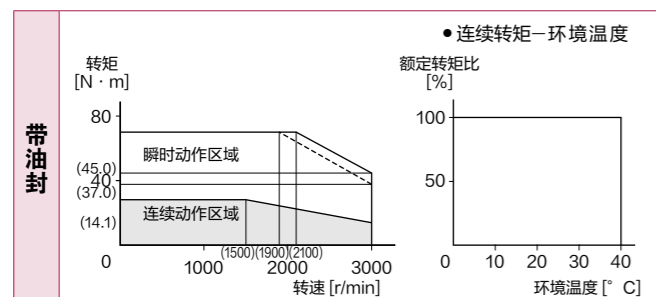
●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.204		-	P.204	
编码器连接器型 小型 (JN2)	-	P.205		-	P.205	

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1		MGMF552L1□□
适用驱动器	型号	多功能型 MGDLTC3SF
	通用通信型 *2	-
	位置控制型 *2	-
外形标识		G 型
电源设备容量	(kVA)	8.5
额定功率	(W)	5500
额定转矩	(N·m)	35.0
堵转转矩	(N·m)	35.0
瞬时最大转矩	(N·m)	102
额定电流	(A (rms))	(39.8)
瞬时最大电流	(A (o-p))	(164)
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)
额定转速	(r/min)	1500
最高转速	(r/min)	3000
转子惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	83.0
	有制动器	88.0
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
每旋转 1 圈的分辨率		8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
不能用于旋转中电机的制动。

静摩擦转矩 (N·m)	63.0 以上
吸引时间 (ms)	200 以下
释放时间 (ms) 注4)	80 以下
励磁电流 DC (A)	1.29
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	15 以下

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	2058
	轴向载重 A 方向 (N)	980
	轴向载重 B 方向 (N)	1176
运转时	径向载重 P 方向 (N)	1176
	轴向载重 A, B 方向 (N)	490

●注1)~注4)相关请参照P.309。

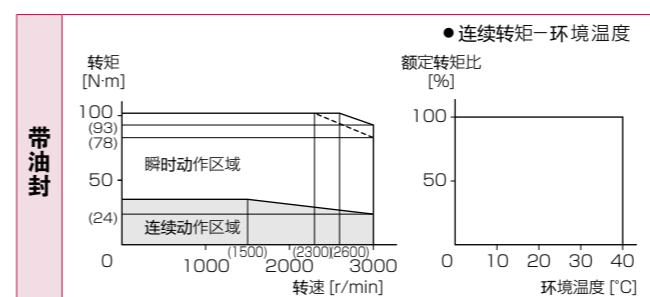
●驱动器外形尺寸图请参照 P.64。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.22。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.205	-	-	P.206	-
编码器连接器型 小型 (JN2)	-	P.206	-	-	P.206	-

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

MSMF 50 W

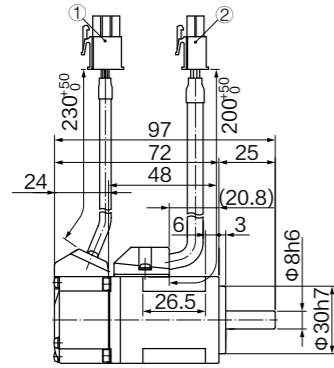
导线型 (IP65) · 无制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

●电机型号 质量:0.32 kg

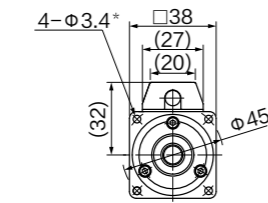
①编码器用连接器
②电机用连接器

电压	轴规格	无油封	有油封
100 V	直轴	MSMF5AZL1A2	MSMF5AZL1C2
	带键带螺纹轴	MSMF5AZL1S2	MSMF5AZL1U2
200 V	直轴	MSMF5AZL1A2	MSMF5AZL1C2
	带键带螺纹轴	MSMF5AZL1S2	MSMF5AZL1U2

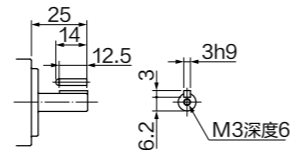
●可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



*请使用带六角孔的螺栓安装。



轴端规格
(带键带螺纹轴时)



[单位: mm]

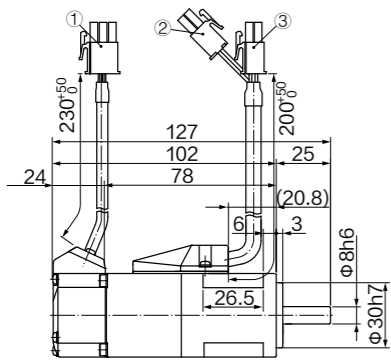
导线型 (IP65) · 有制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

●电机型号 质量:0.53 kg

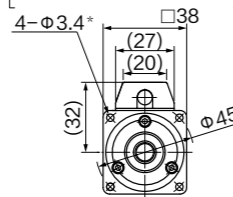
①编码器用连接器
②制动器用连接器
③电机用连接器

电压	轴规格	无油封	有油封
100 V	直轴	MSMF5AZL1B2	MSMF5AZL1D2
	带键带螺纹轴	MSMF5AZL1T2	MSMF5AZL1V2
200 V	直轴	MSMF5AZL1B2	MSMF5AZL1D2
	带键带螺纹轴	MSMF5AZL1T2	MSMF5AZL1V2

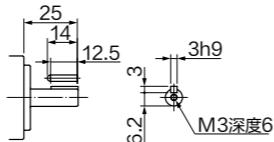
●可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



*请使用带六角孔的螺栓安装。



轴端规格
(带键带螺纹轴时)



[单位: mm]

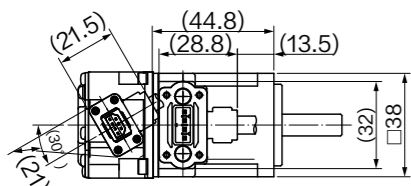
连接器型 (IP67) · 无制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

●电机型号

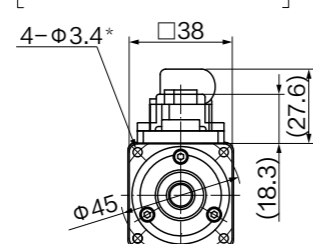
①编码器用连接器
②电机用连接器

电压	轴规格	无油封	有油封
100 V	直轴	MSMF5AZL1A1	MSMF5AZL1C1
	带键带螺纹轴	MSMF5AZL1S1	MSMF5AZL1U1
200 V	直轴	MSMF5AZL1A1	MSMF5AZL1C1
	带键带螺纹轴	MSMF5AZL1S1	MSMF5AZL1U1

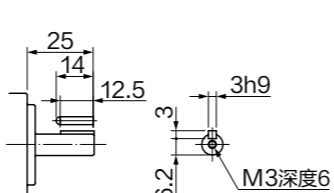
●可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



*请使用带六角孔的螺栓安装。



轴端规格
(带键带螺纹轴时)



[单位: mm]

※ 电机规格、转矩特性请参照 P.67、P.68。

MSMF 50 W

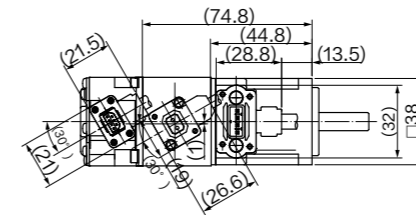
连接器型 (IP67) · 有制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

●电机型号 质量:0.53 kg

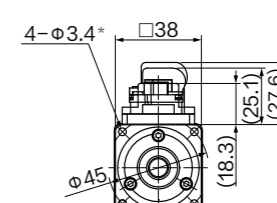
①编码器用连接器
②制动器用连接器
③电机用连接器

电压	轴规格	无油封	有油封
100 V	直轴	MSMF5AZL1B1	MSMF5AZL1D1
	带键带螺纹轴	MSMF5AZL1T1	MSMF5AZL1V1
200 V	直轴	MSMF5AZL1B1	MSMF5AZL1D1
	带键带螺纹轴	MSMF5AZL1T1	MSMF5AZL1V1

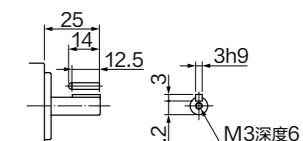
●可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



*请使用带六角孔的螺栓安装。



轴端规格
(带键带螺纹轴时)



[单位: mm]

MSMF 100 W

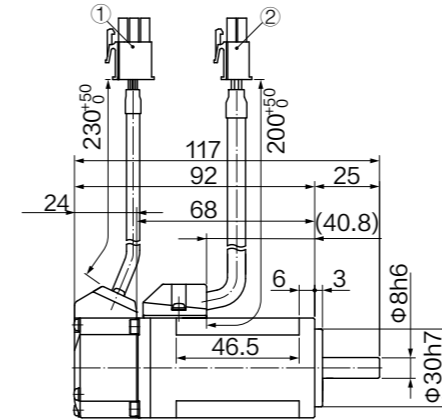
导线型 (IP65) · 无制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

●电机型号 质量:0.47 kg

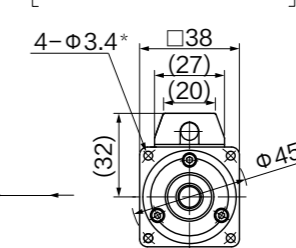
①编码器用连接器
②电机用连接器

电压	轴规格	无油封	有油封
100 V	直轴	MSMF011L1A2	MSMF011L1C2
	带键带螺纹轴	MSMF011L1S2	MSMF011L1V2
200 V	直轴	MSMF012L1A2	MSMF012L1C2
	带键带螺纹轴	MSMF012L1S2	MSMF012L1V2

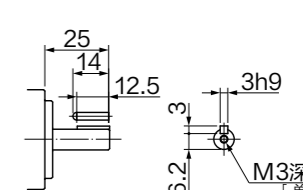
●可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



*请使用带六角孔的螺栓安装。



轴端规格
(带键带螺纹轴时)



[单位: mm]

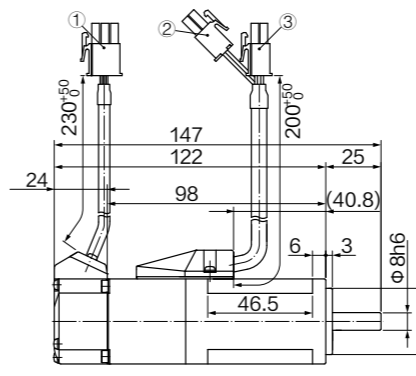
导线型 (IP65) · 有制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

●电机型号 质量:0.68 kg

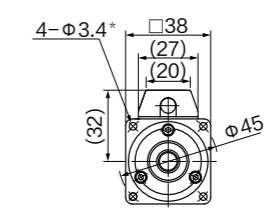
①编码器用连接器
②制动器用连接器
③电机用连接器

电压	轴规格	无油封	有油封
100 V	直轴	MSMF011L1B2	MSMF011L1D2
	带键带螺纹轴	MSMF011L1T2	MSMF011L1V2
200 V	直轴	MSMF012L1B2	MSMF012L1D2
	带键带螺纹轴	MSMF012L1T2	MSMF012L1V2

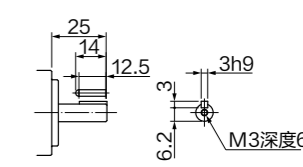
●可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



*请使用带六角孔的螺栓安装。



轴端规格
(带键带螺纹轴时)

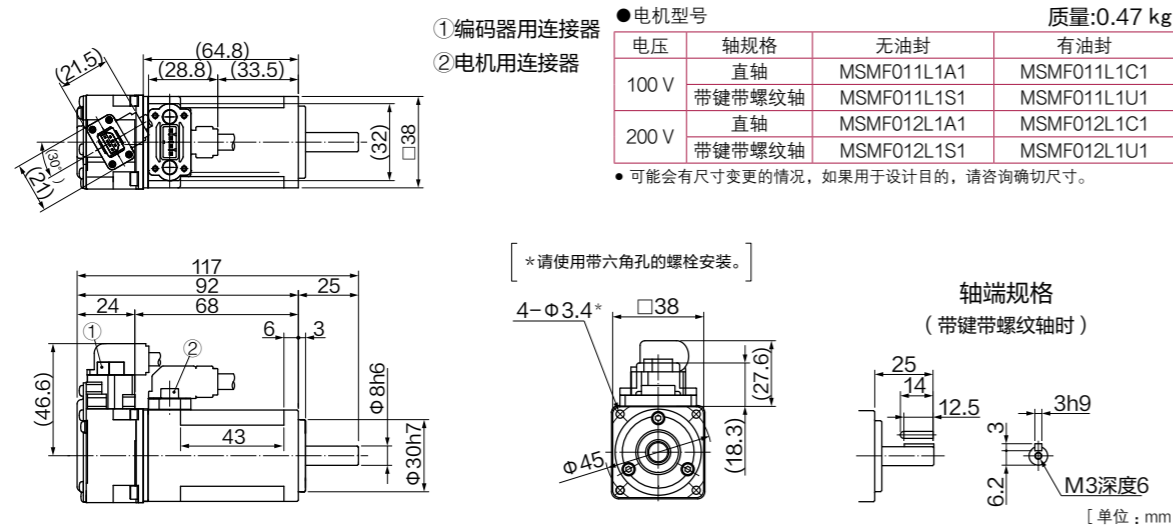


[单位: mm]

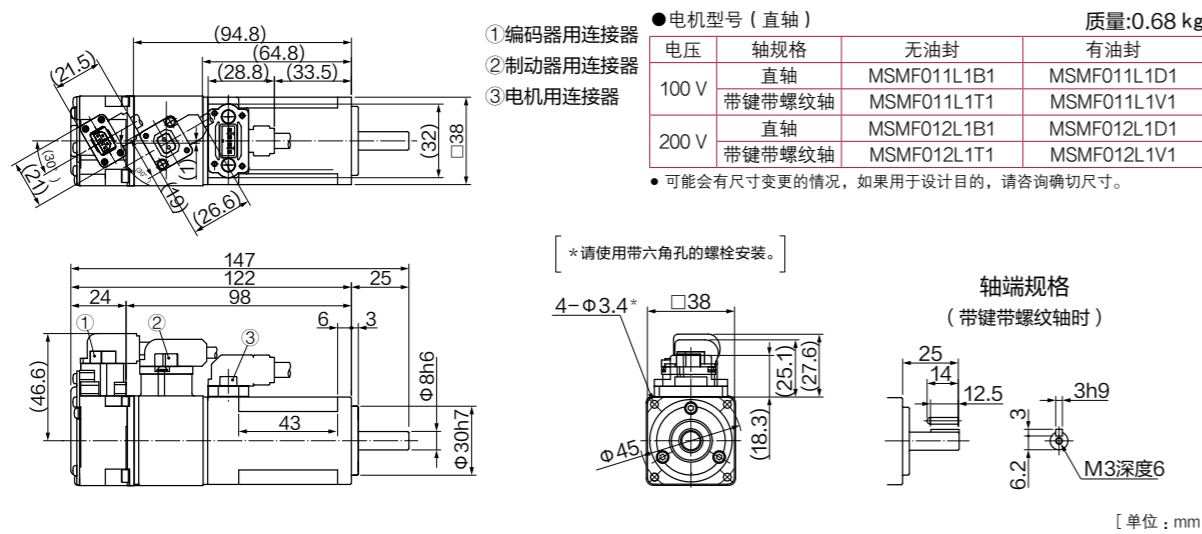
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.67 ~ P.70。

MSMF 100 W

连接器型 (IP67) · 无制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

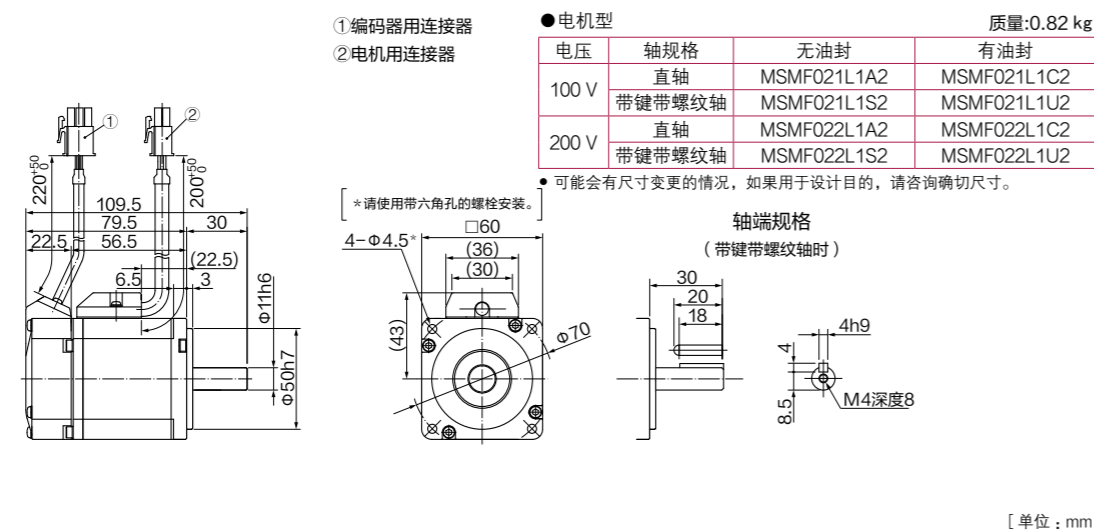


连接器型 (IP67) · 有制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴



MSMF 200 W

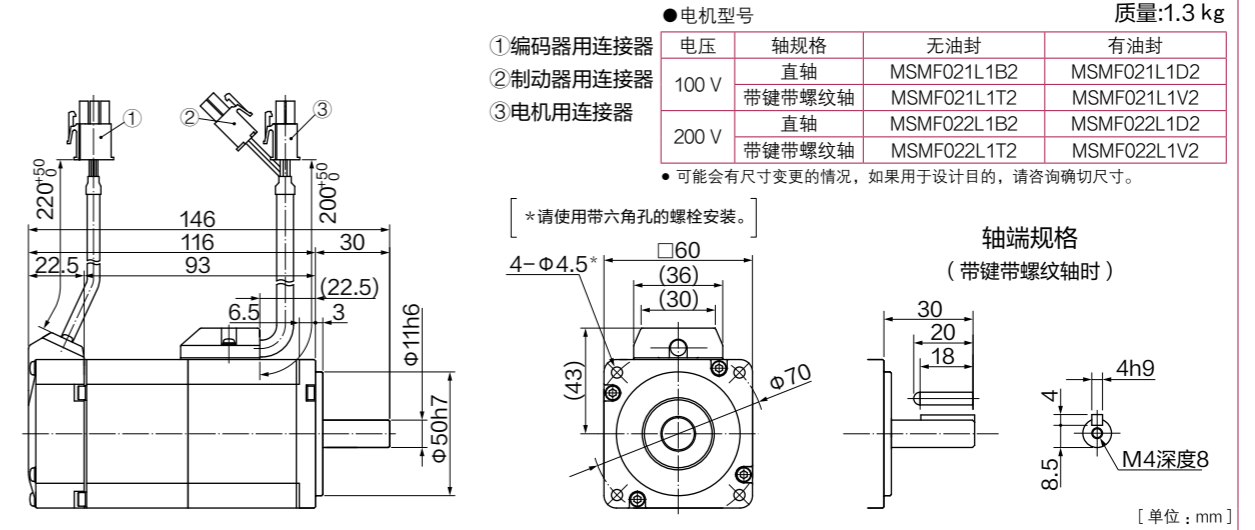
导线型 (IP65) · 无制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴



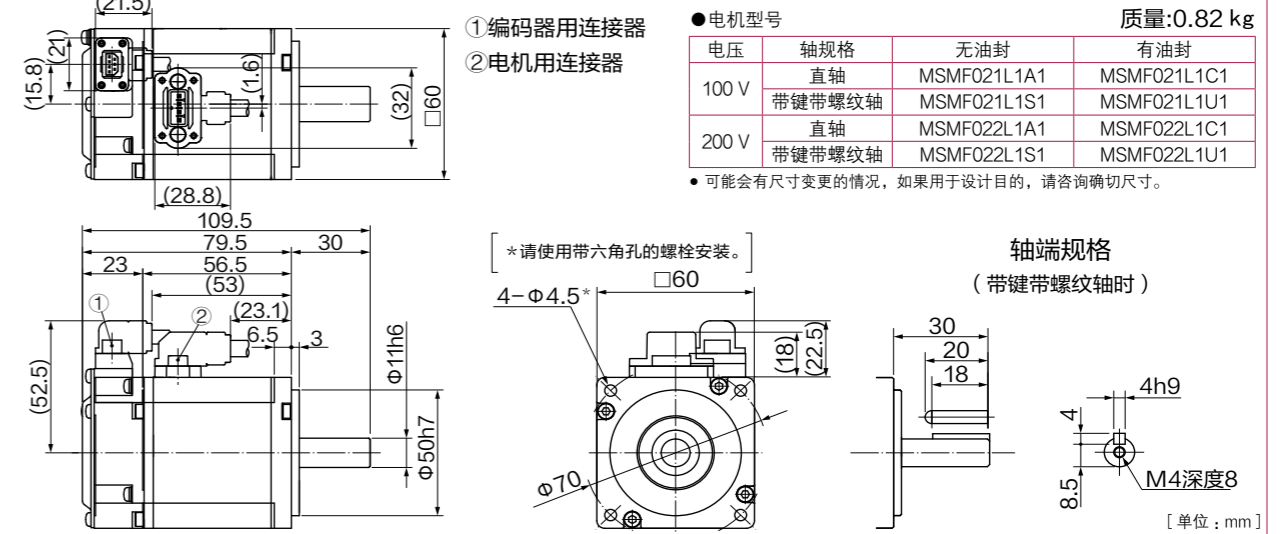
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.69 ~ P.72。

MSMF 200 W

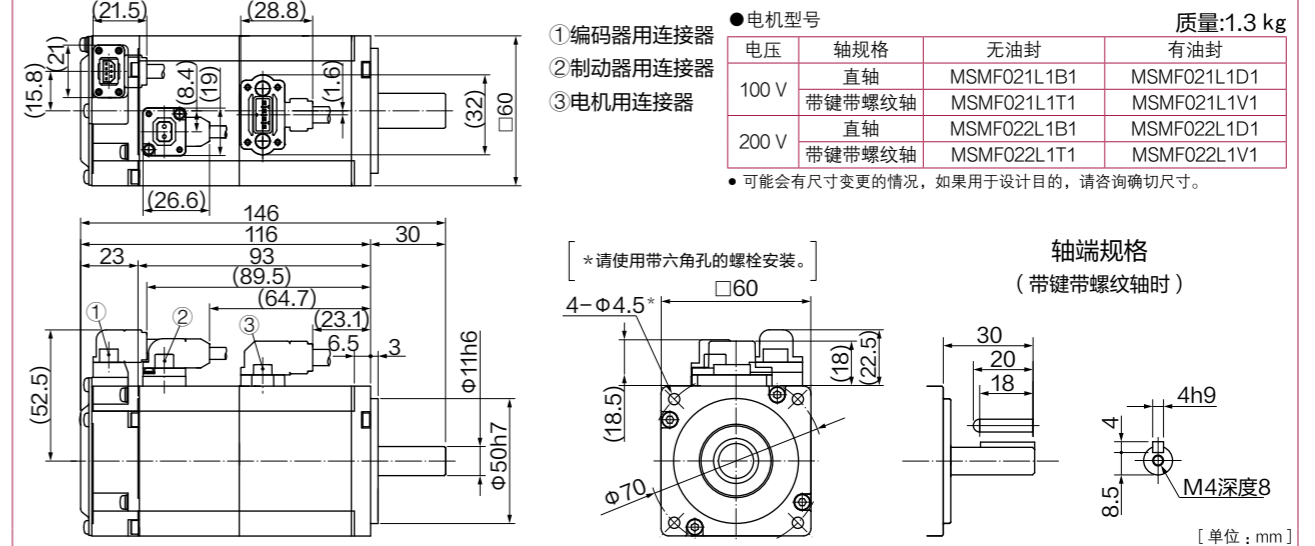
导线型 (IP65) · 有制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴



连接器型 (IP67) · 无制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴



连接器型 (IP67) · 有制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴



※ 电机规格、转矩特性请参照 P.71、P.72。

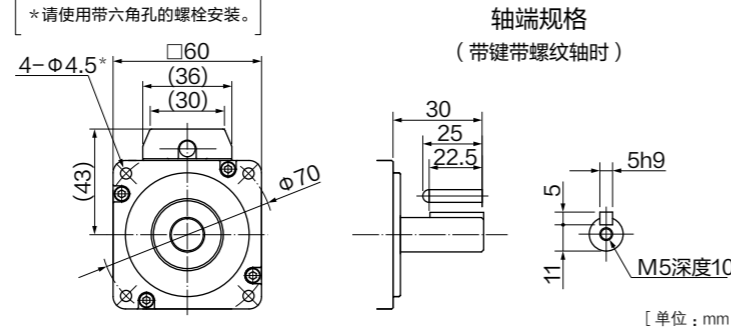
MSMF 400 W

导线型 (IP65) · 无制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

质量:1.2 kg

●电机型号		轴规格		无油封	有油封
①编码器用连接器	②电机用连接器	100 V	直轴	MSMF041L1A2	MSMF041L1C2
		带键带螺纹轴	MSMF041L1S2	MSMF041L1U2	
①编码器用连接器	②电机用连接器	200 V	直轴	MSMF042L1A2	MSMF042L1C2
		带键带螺纹轴	MSMF042L1S2	MSMF042L1U2	

*可能会有尺寸变更的情况,如果用于设计目的,请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

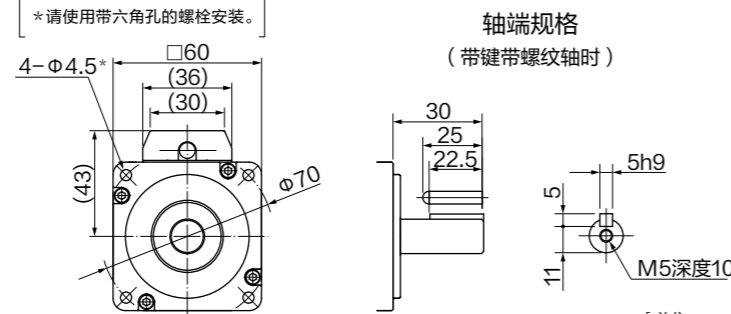
[单位: mm]

导线型 (IP65) · 有制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

质量:1.7 kg

●电机型号		轴规格		无油封	有油封	
①编码器用连接器	②制动器用连接器	③电机用连接器	100 V	直轴	MSMF041L1B2	MSMF041L1D2
			带键带螺纹轴	MSMF041L1T2	MSMF041L1V2	
①编码器用连接器	②制动器用连接器	③电机用连接器	200 V	直轴	MSMF042L1B2	MSMF042L1D2
			带键带螺纹轴	MSMF042L1T2	MSMF042L1V2	

*可能会有尺寸变更的情况,如果用于设计目的,请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

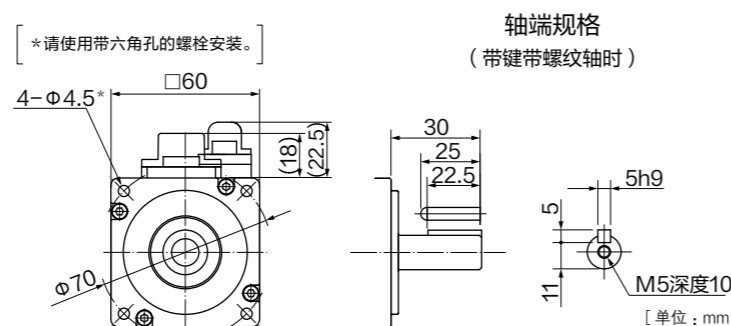
[单位: mm]

连接器型 (IP67) · 无制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

质量:1.2 kg

●电机型号 (直轴)		轴规格		无油封	有油封
①编码器用连接器	②电机用连接器	100 V	直轴	MSMF041L1A1	MSMF041L1C1
		带键带螺纹轴	MSMF041L1S1	MSMF041L1U1	
①编码器用连接器	②电机用连接器	200 V	直轴	MSMF042L1A1	MSMF042L1C1
		带键带螺纹轴	MSMF042L1S1	MSMF042L1U1	

*可能会有尺寸变更的情况,如果用于设计目的,请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

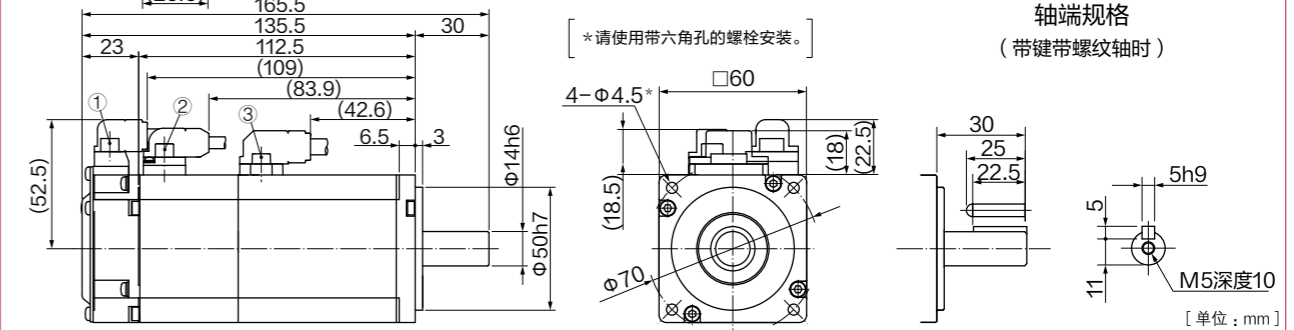
MSMF 400 W

连接器型 (IP67) · 有制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

质量:1.7 kg

●电机型号		轴规格		无油封	有油封	
①编码器用连接器	②制动器用连接器	③电机用连接器	100 V	直轴	MSMF041L1B1	MSMF041L1D1
			带键带螺纹轴	MSMF041L1T1	MSMF041L1V1	
①编码器用连接器	②制动器用连接器	③电机用连接器	200 V	直轴	MSMF042L1B1	MSMF042L1D1
			带键带螺纹轴	MSMF042L1T1	MSMF042L1V1	

*可能会有尺寸变更的情况,如果用于设计目的,请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

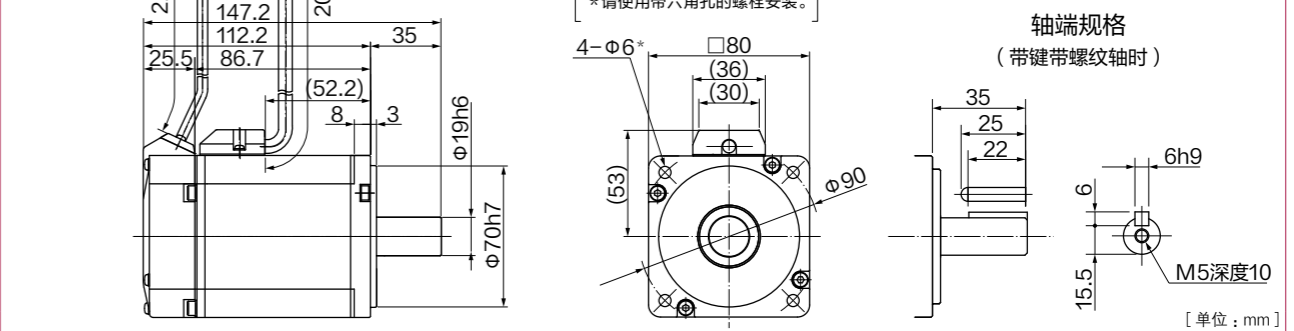
MSMF 750 W

导线型 (IP65) · 无制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

质量:2.3 kg

●电机型号		轴规格		无油封	有油封
①编码器用连接器	②电机用连接器	200 V	直轴	MSMF082L1A2	MSMF082L1C2
		带键带螺纹轴	MSMF082L1S2	MSMF082L1U2	

*可能会有尺寸变更的情况,如果用于设计目的,请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

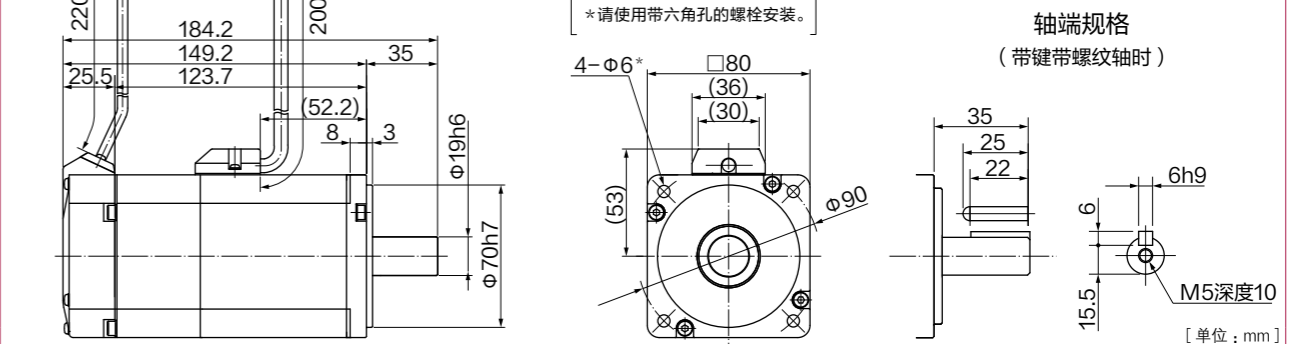
[单位: mm]

导线型 (IP65) · 有制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

质量:3.1 kg

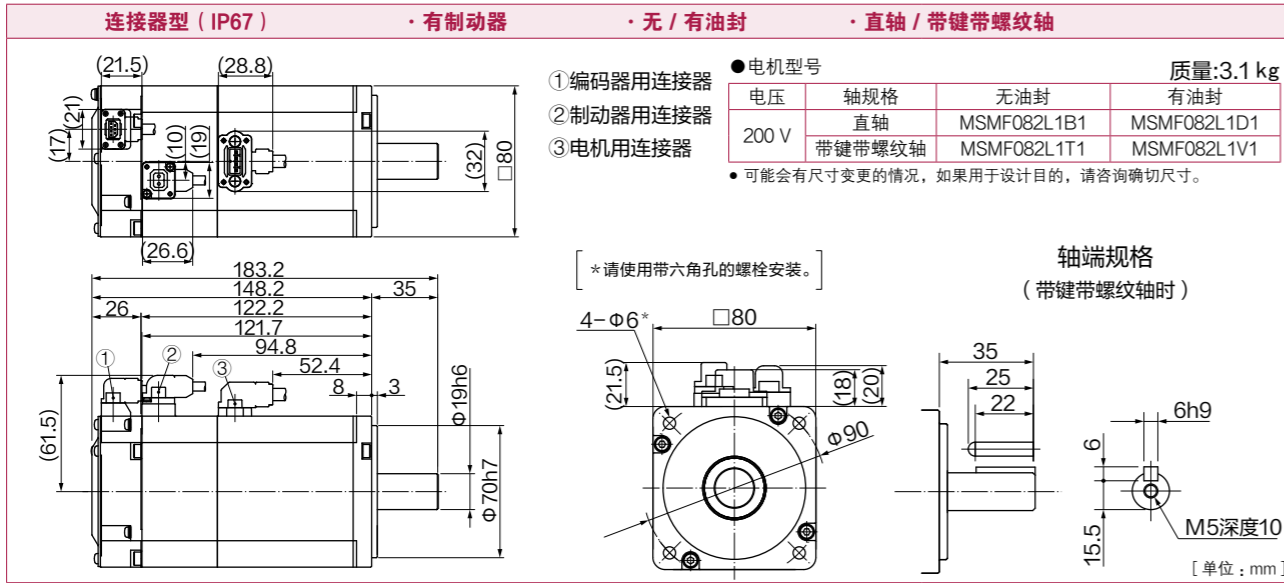
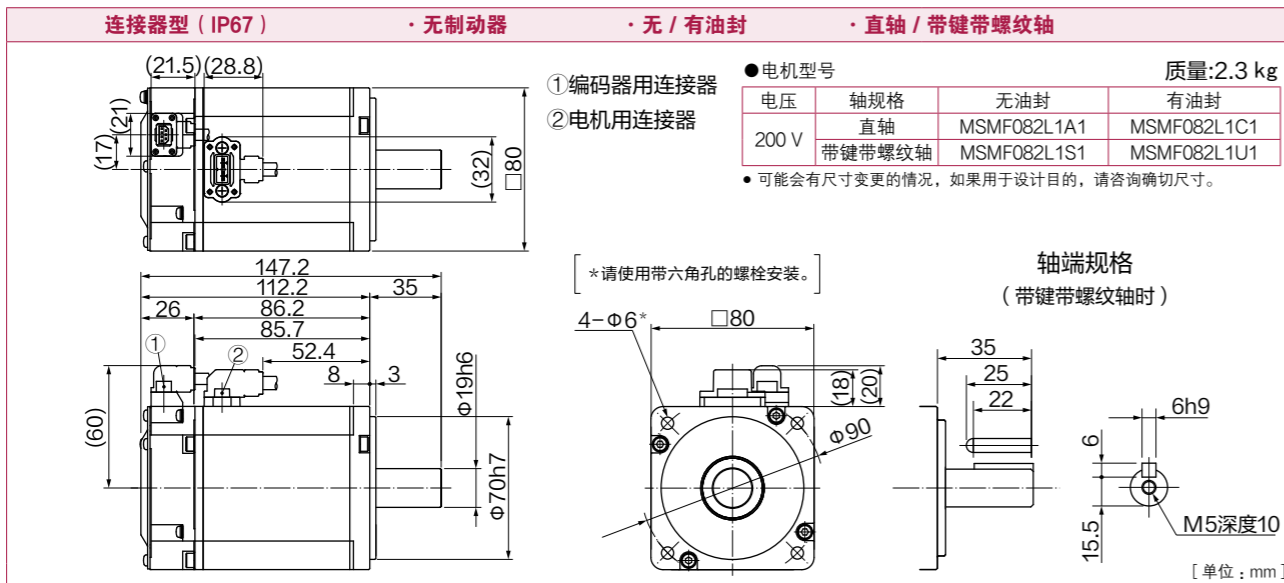
●电机型号		轴规格		无油封	有油封	
①编码器用连接器	②制动器用连接器	③电机用连接器	200 V	直轴	MSMF082L1B2	MSMF082L1D2
			带键带螺纹轴	MSMF082L1T2	MSMF082L1V2	

*可能会有尺寸变更的情况,如果用于设计目的,请咨询确切尺寸。

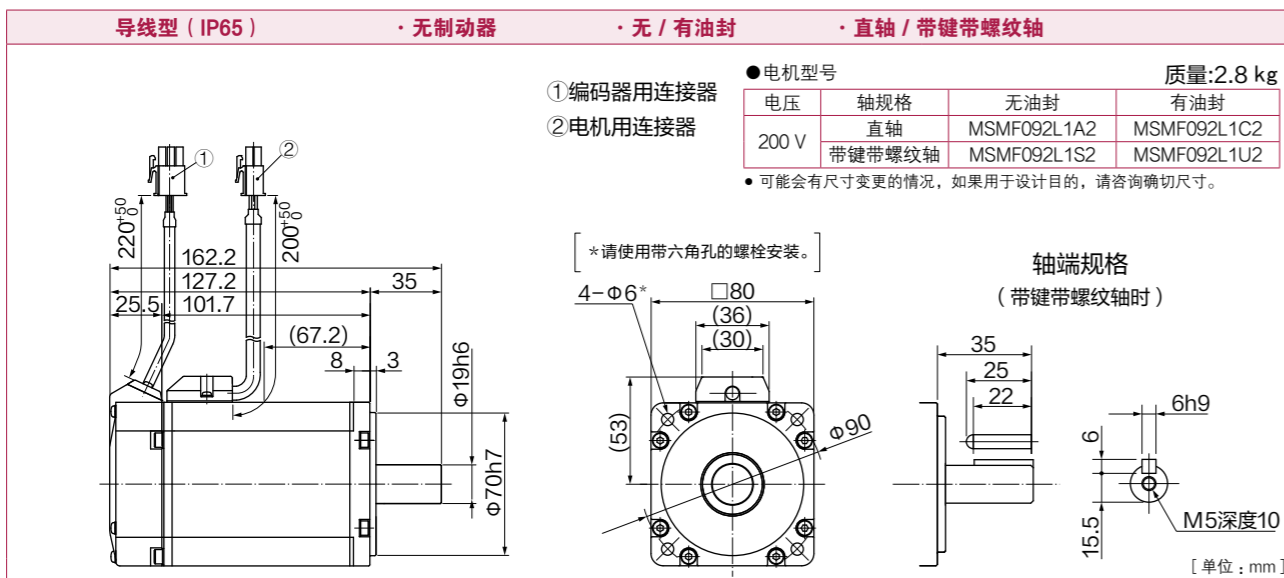
轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

MSMF 750 W

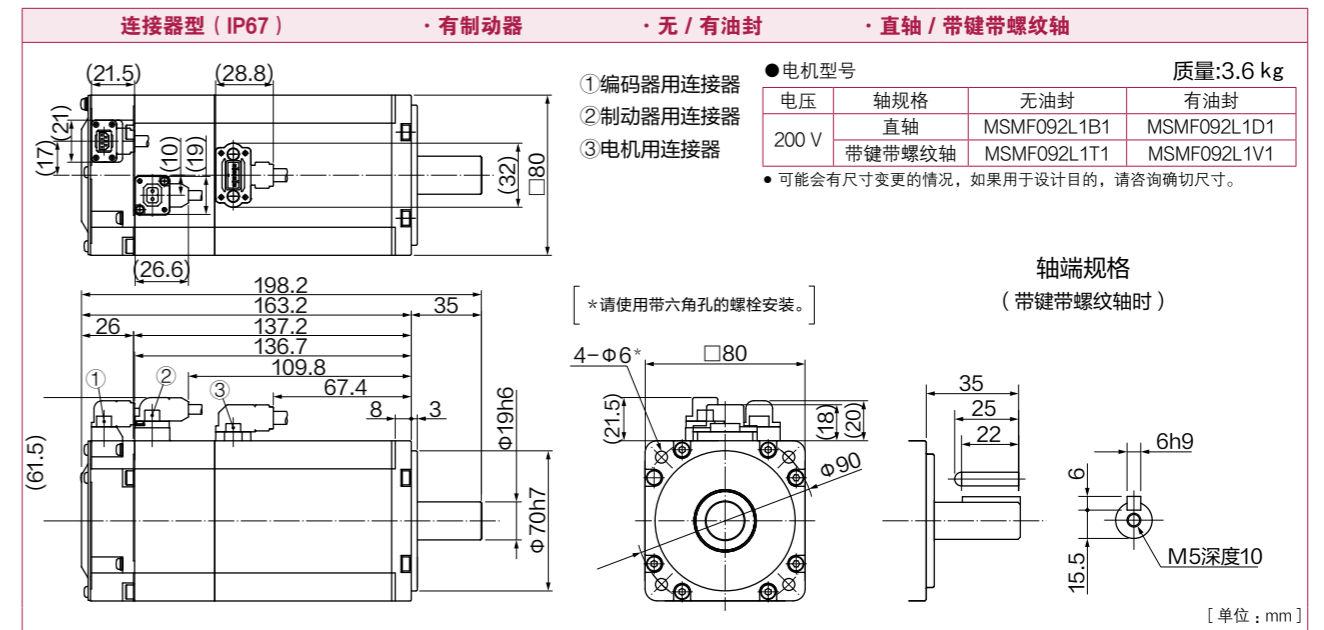
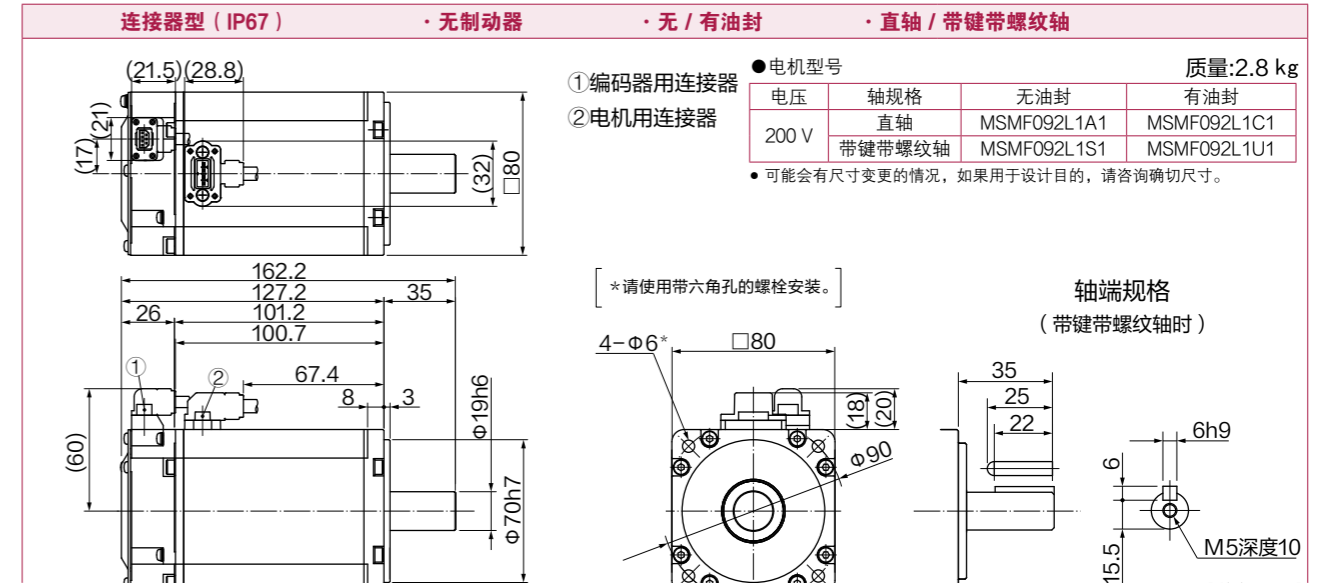
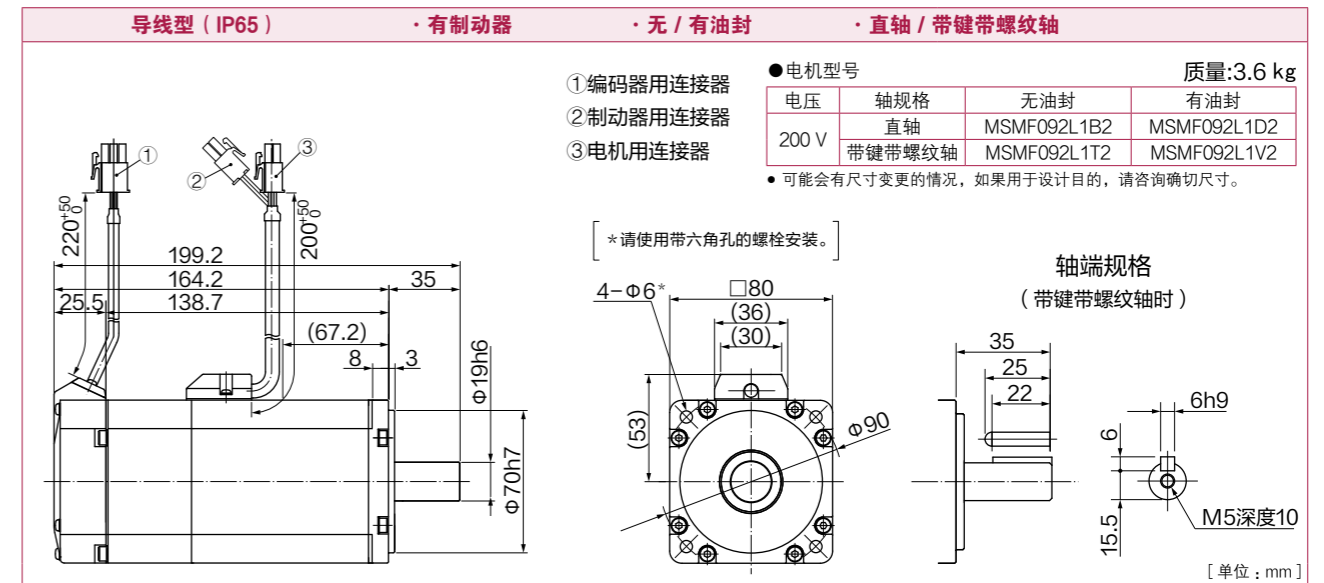


MSMF 1000 W



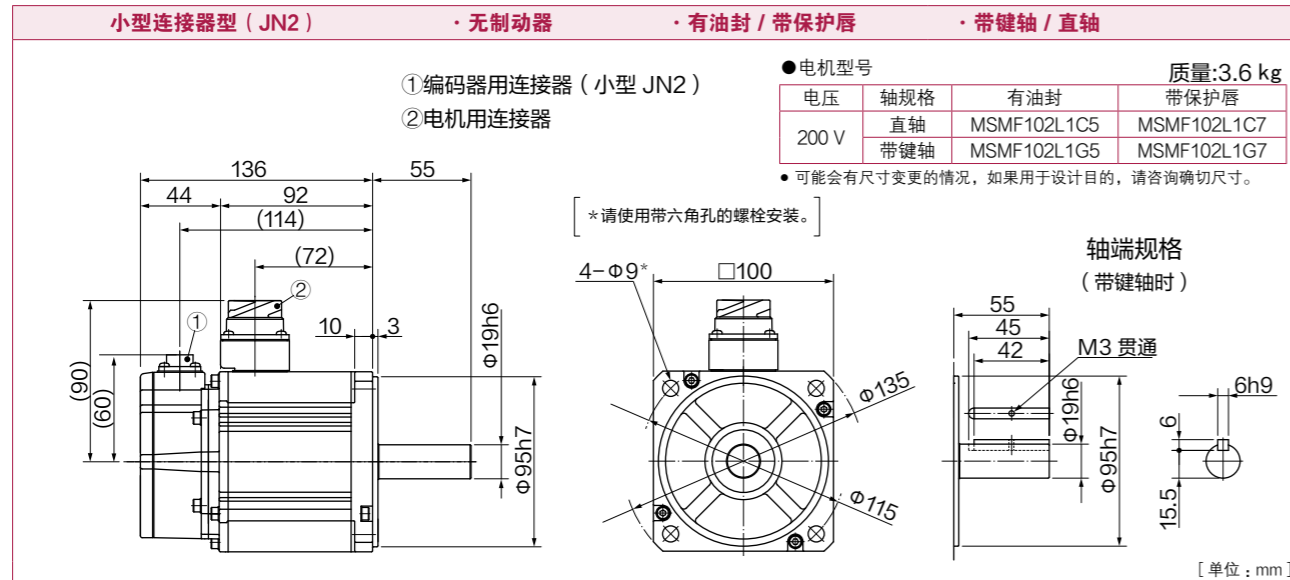
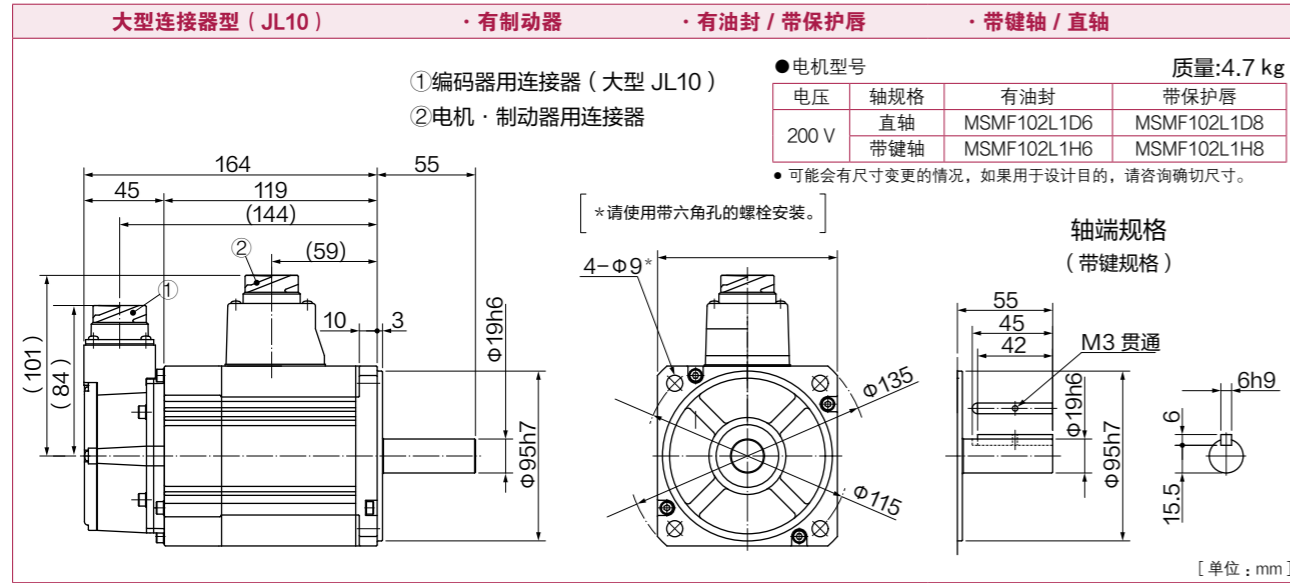
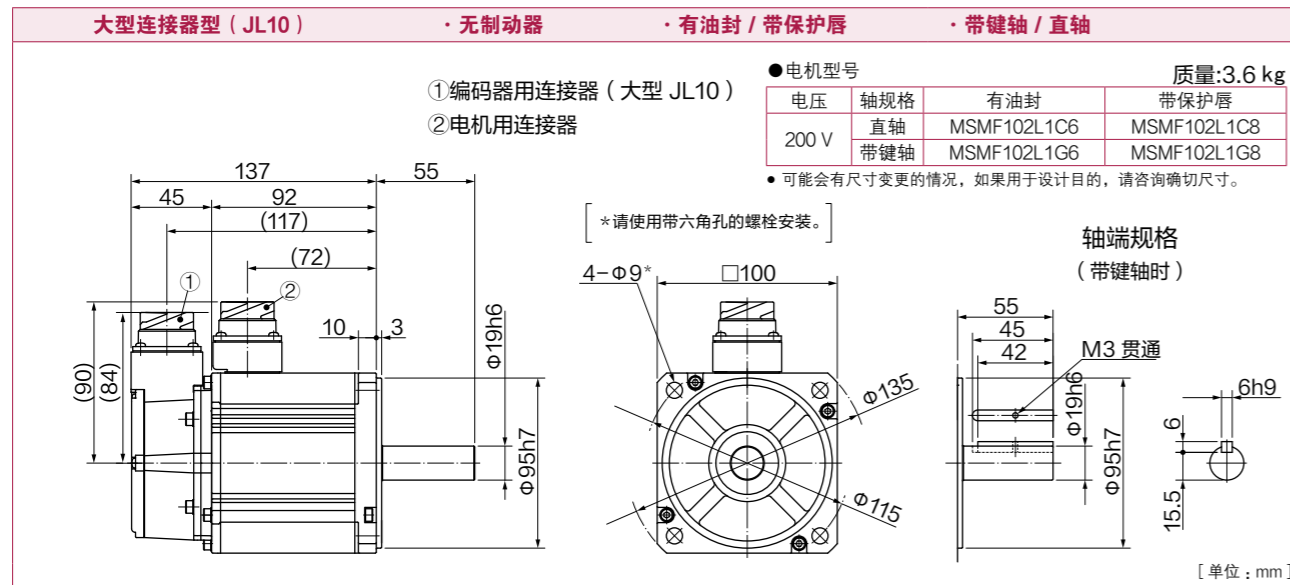
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.75、P.76。

MSMF 1000 W

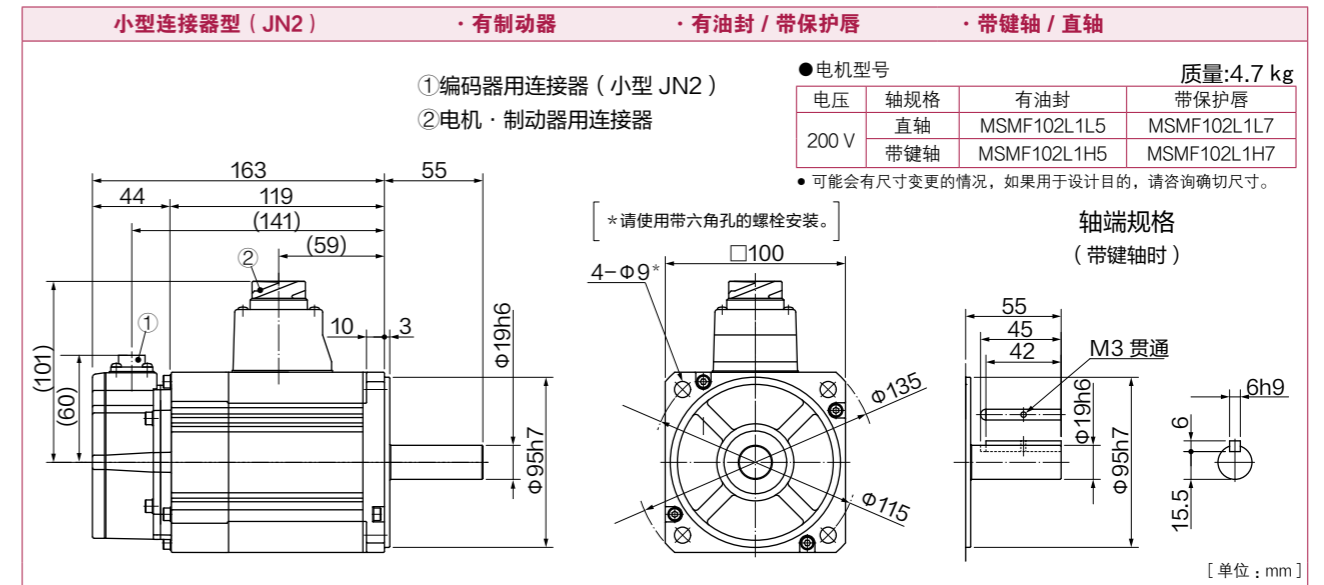


※ 电机规格、转矩特性请参照 P.76。

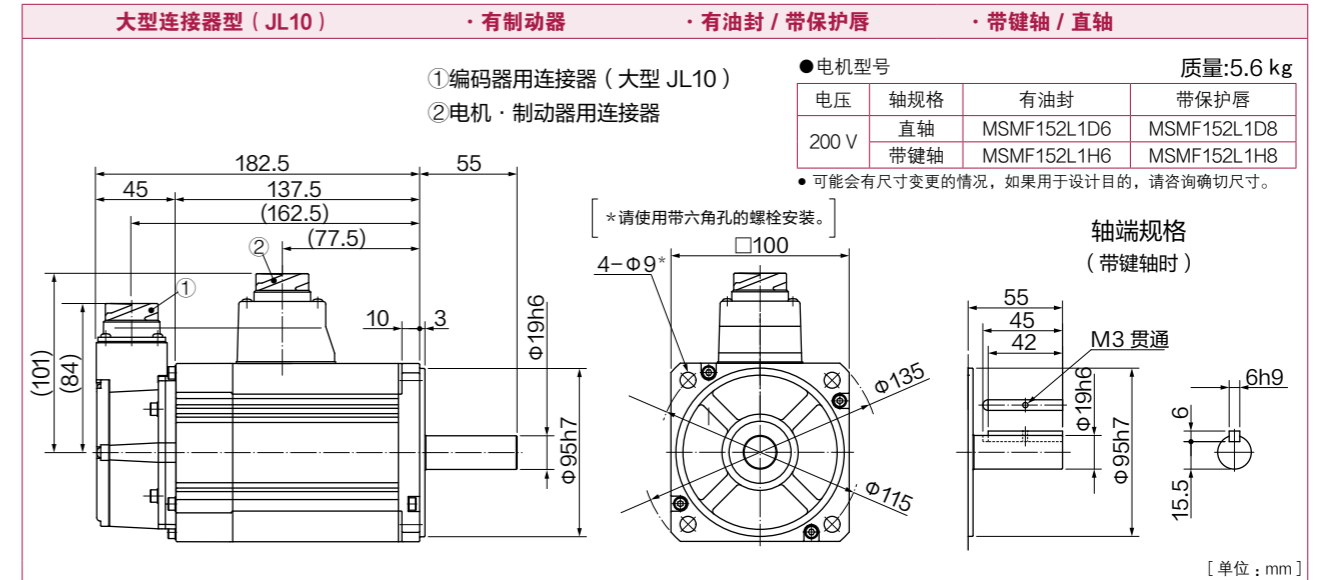
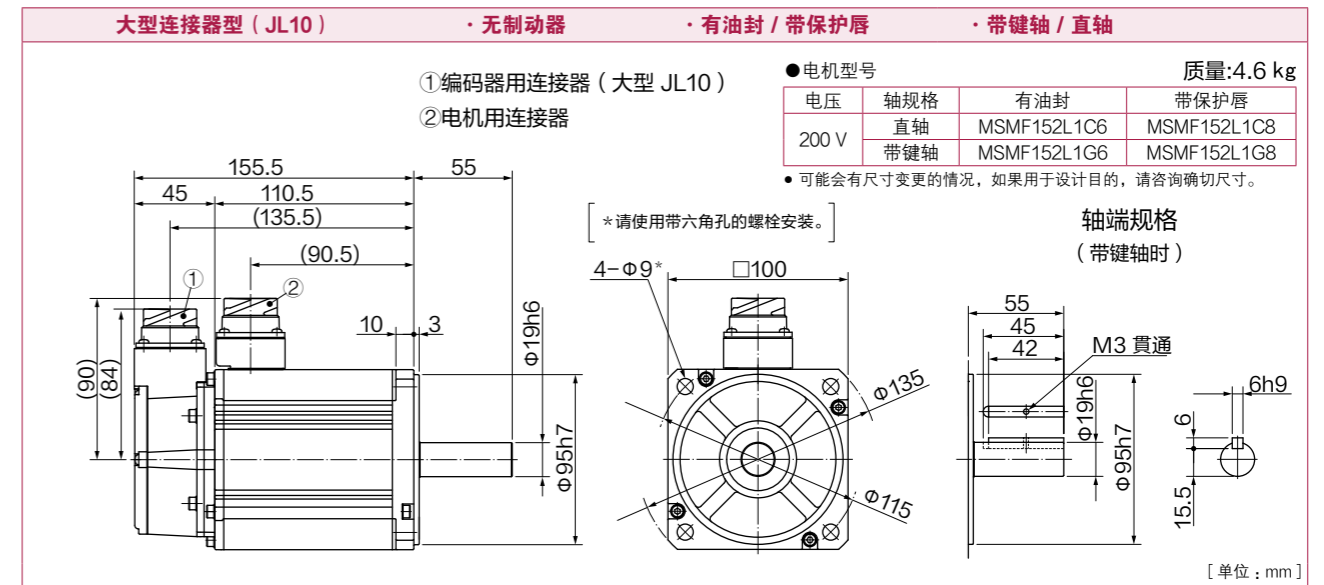
MSMF 1.0 kW



MSMF 1.0 kW



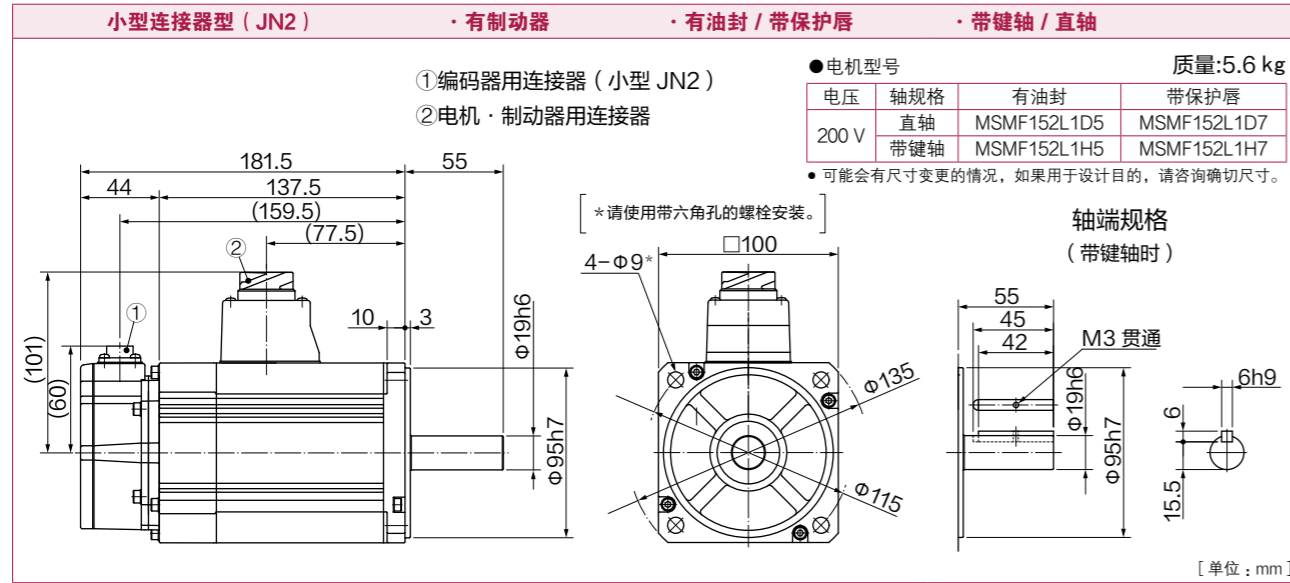
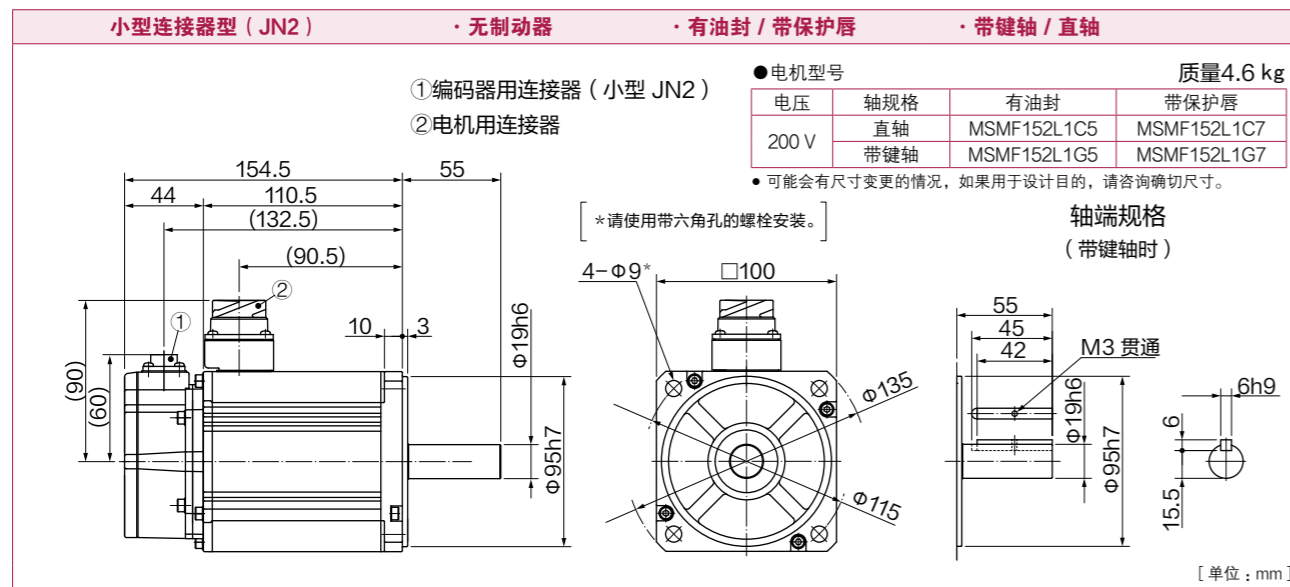
MSMF 1.5 kW



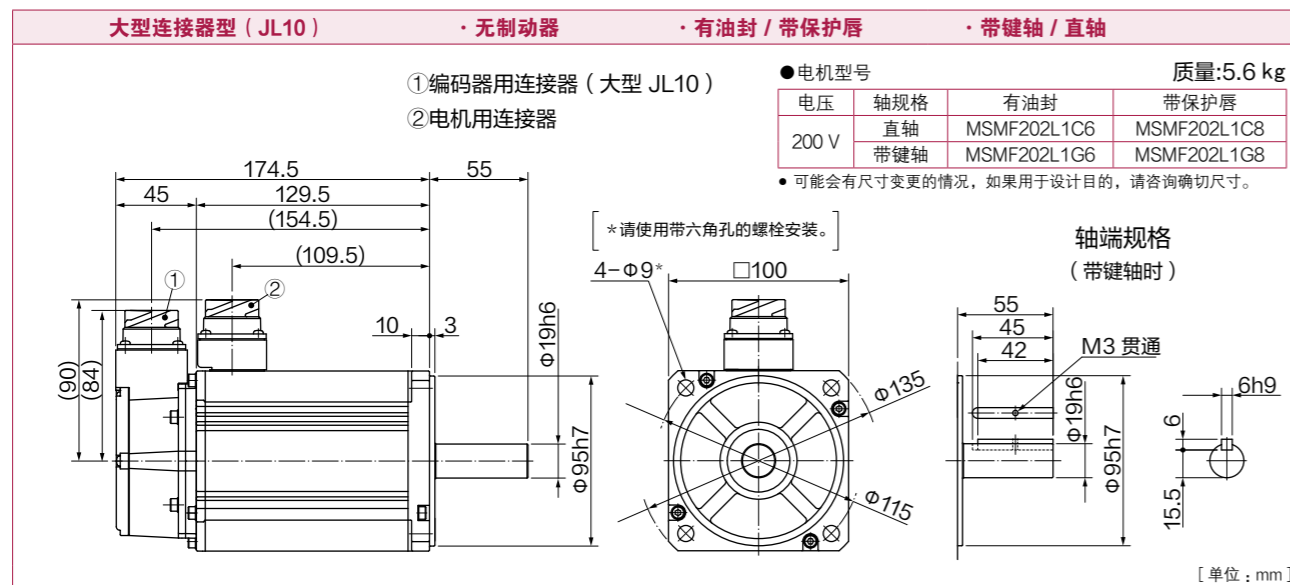
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.77。

※ 电机规格、转矩特性请参照 P.77、P.78。

MSMF 1.5 kW

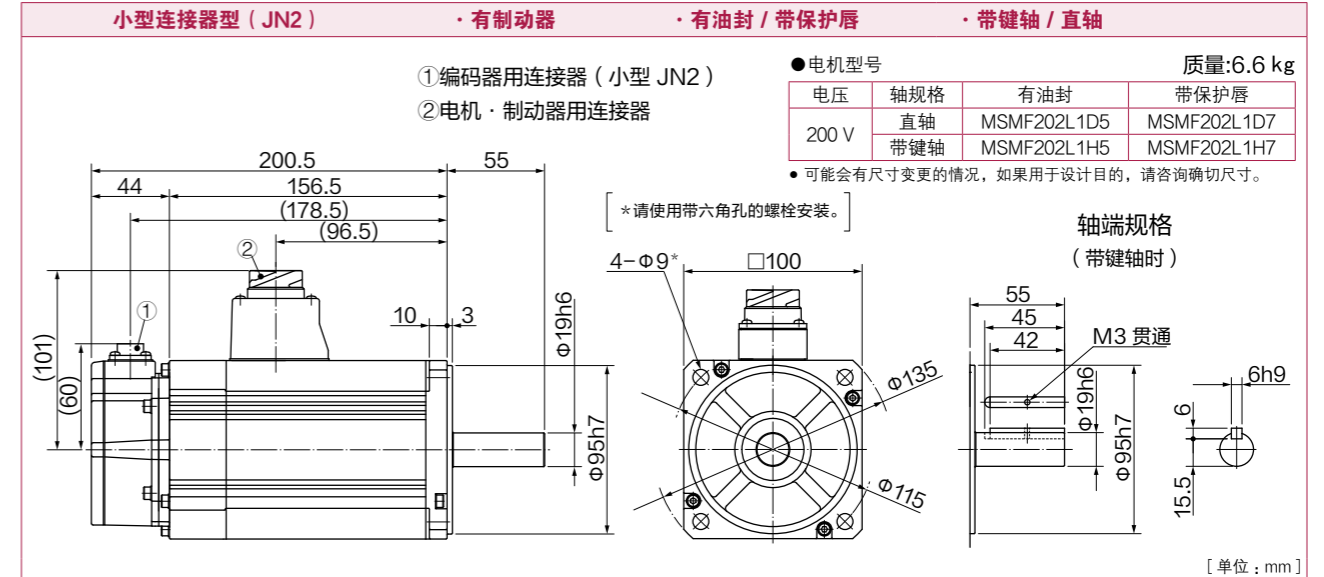
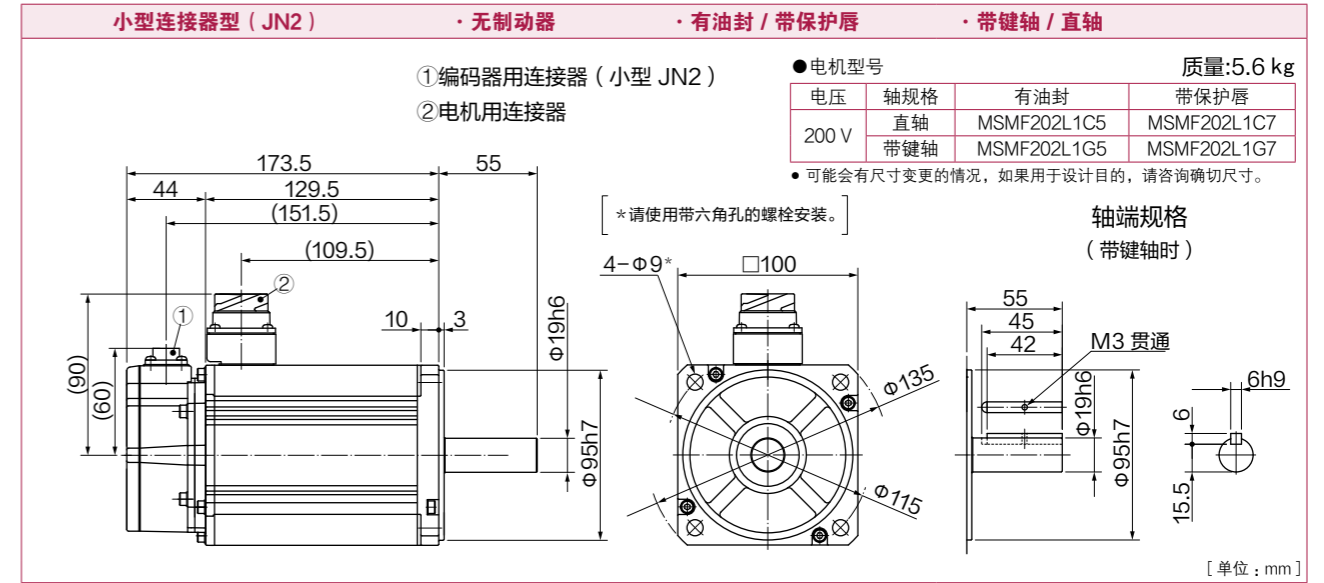
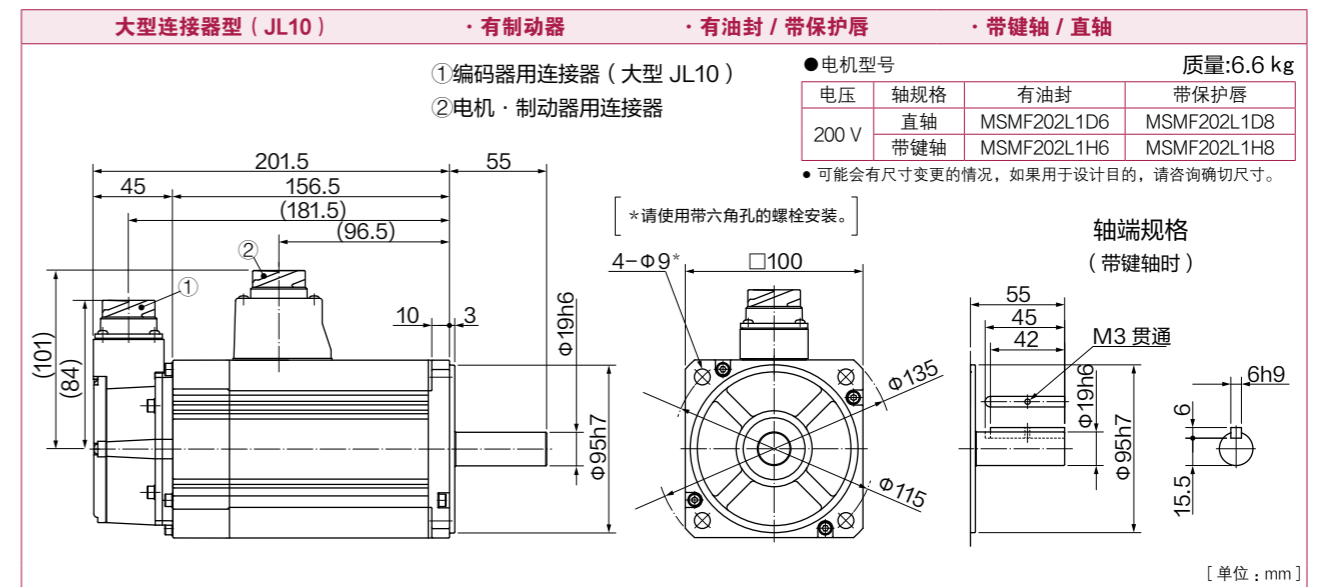


MSMF 2.0 kW



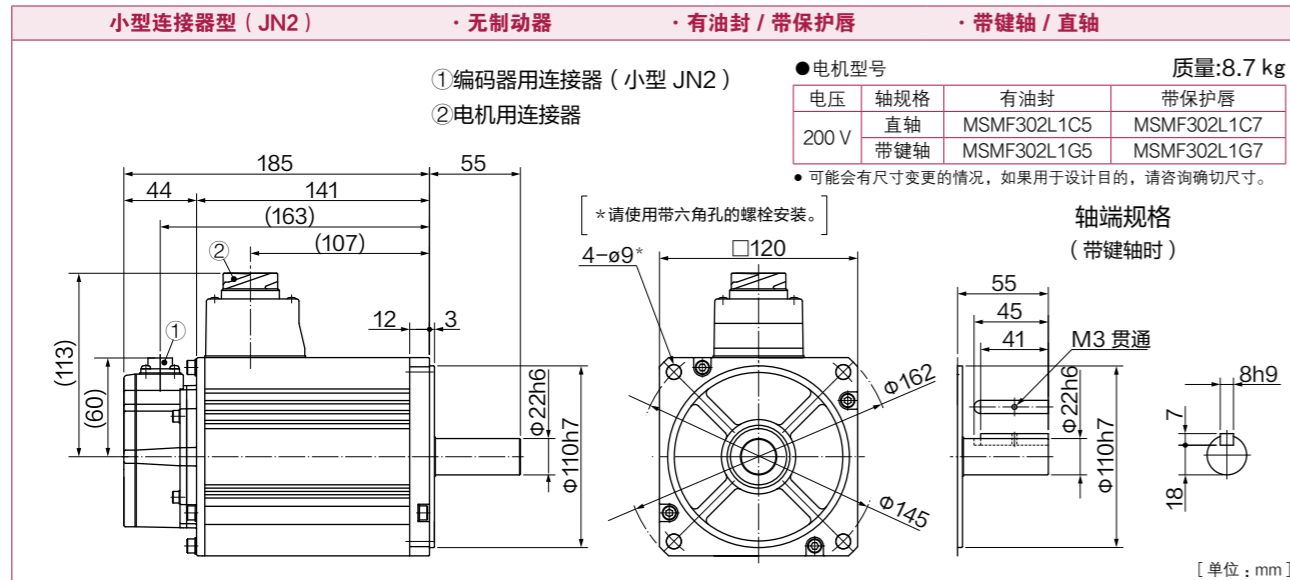
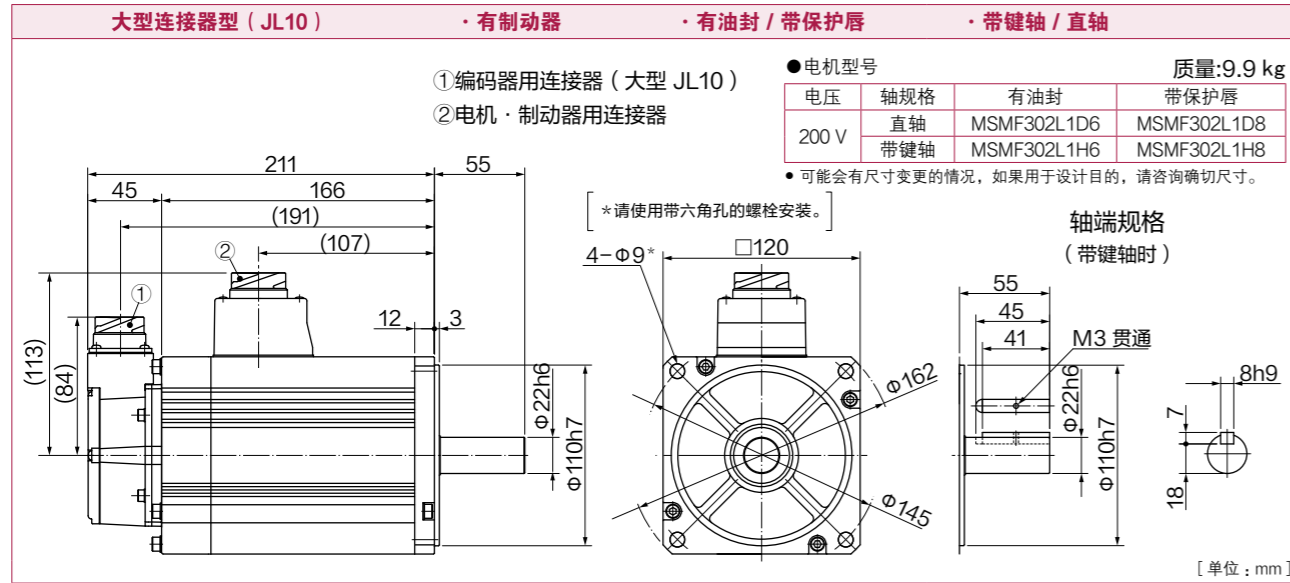
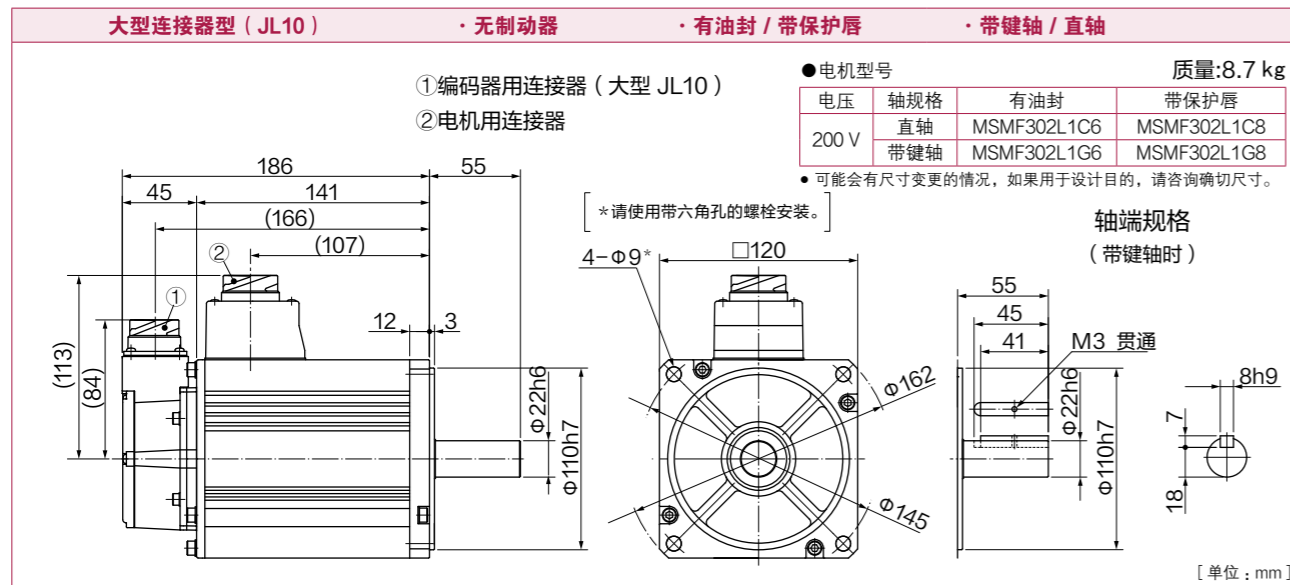
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.78、P.79。

MSMF 2.0 kW

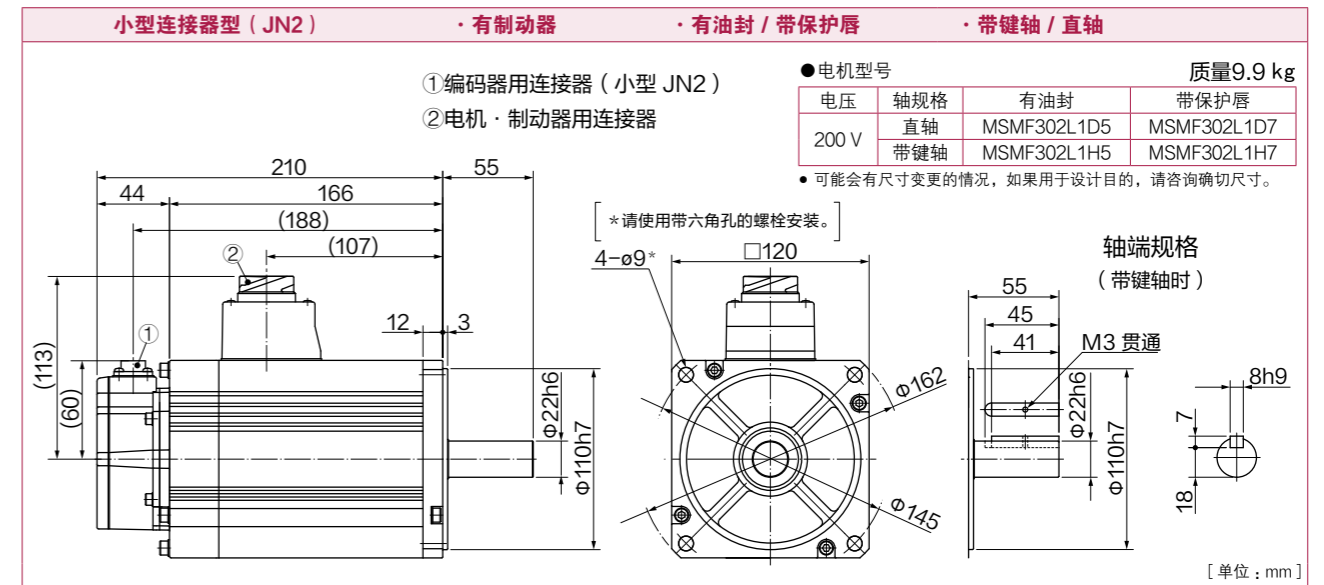


※ 电机规格、转矩特性请参照 P.79。

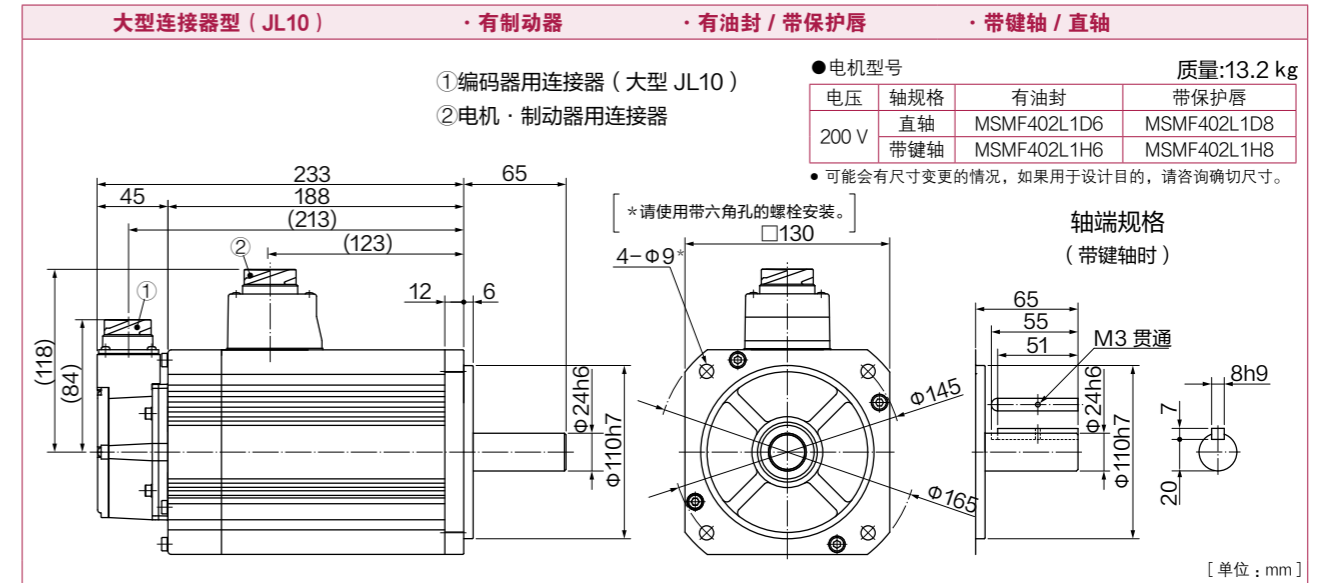
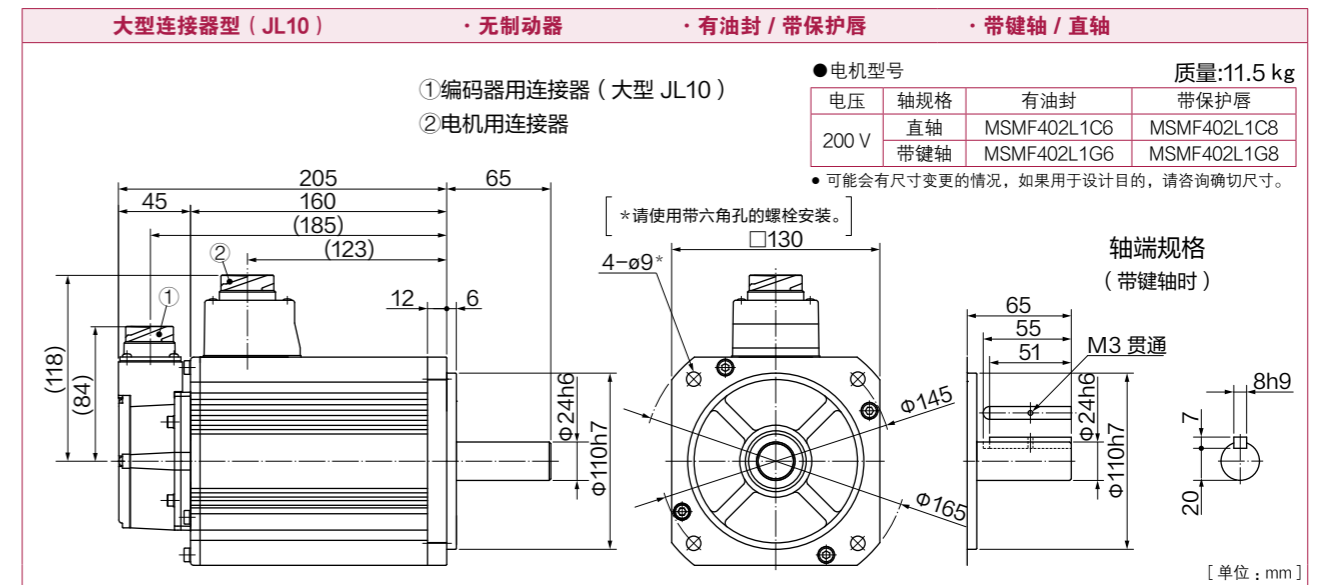
MSMF 3.0 kW



MSMF 3.0 kW



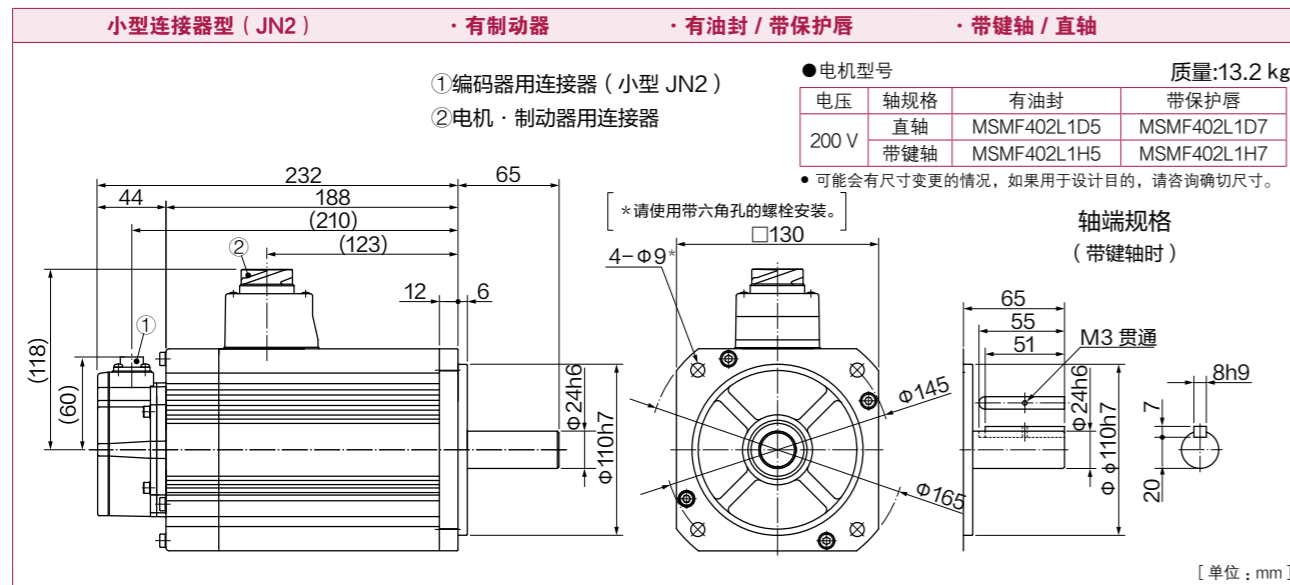
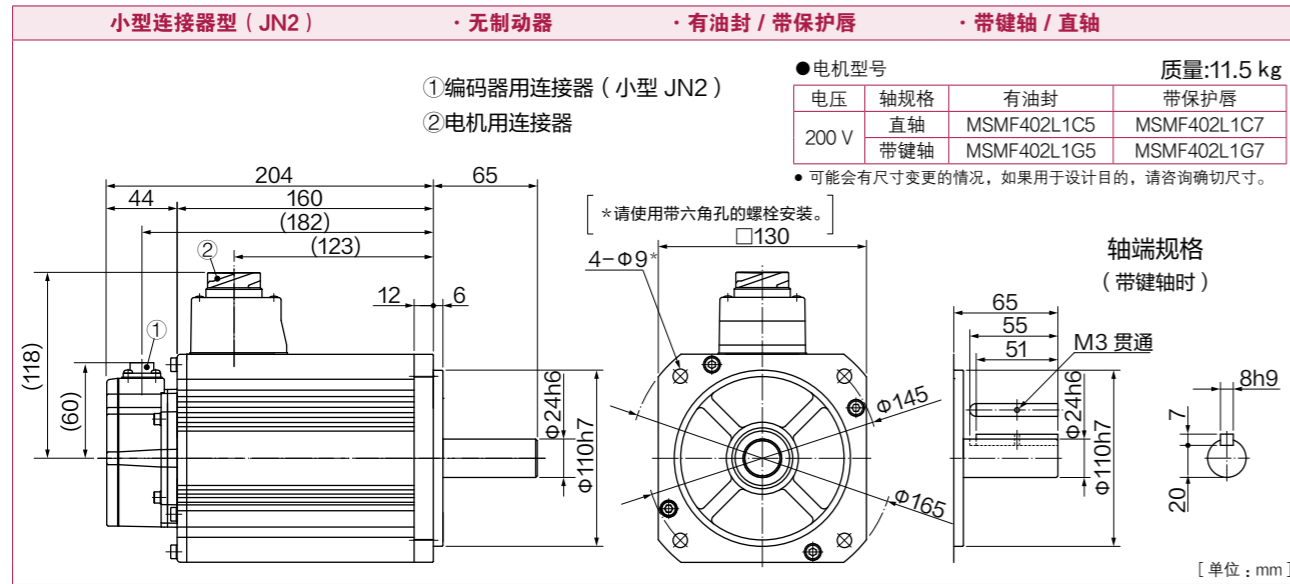
MSMF 4.0 kW



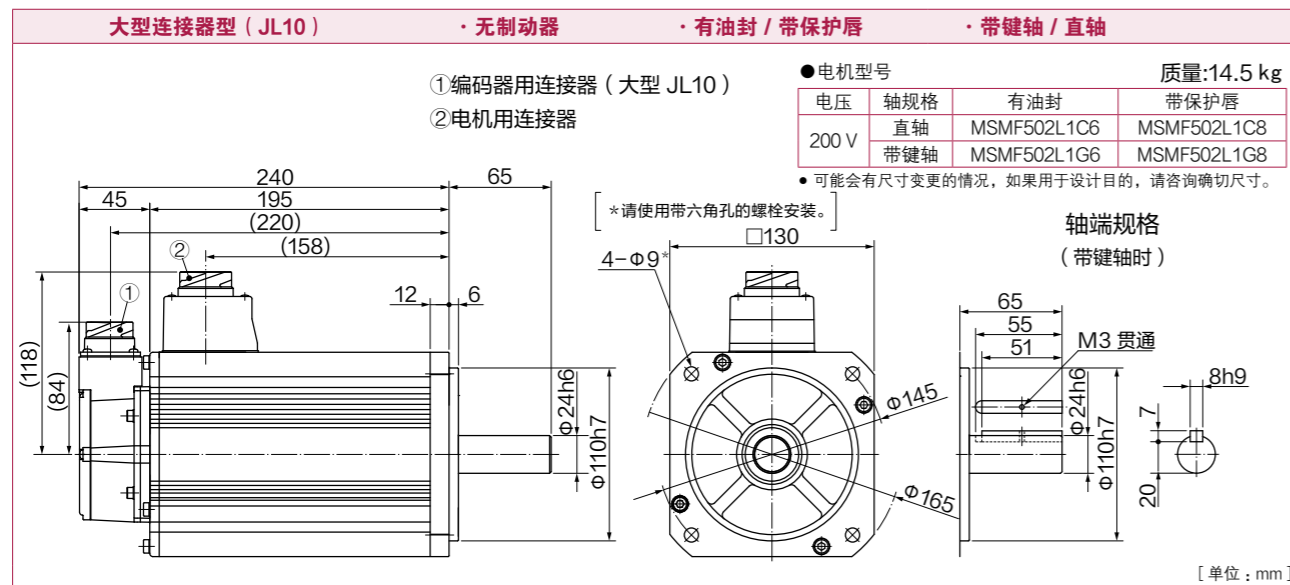
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.80。

※ 电机规格、转矩特性请参照 P.80、P.81。

MSMF 4.0 kW

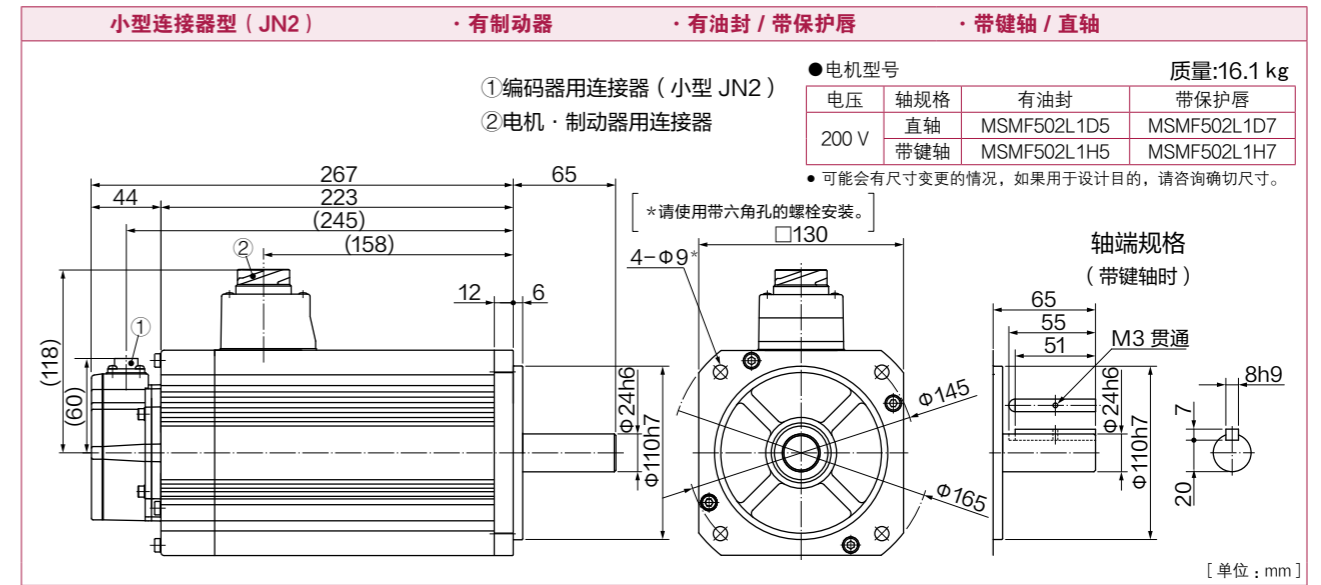
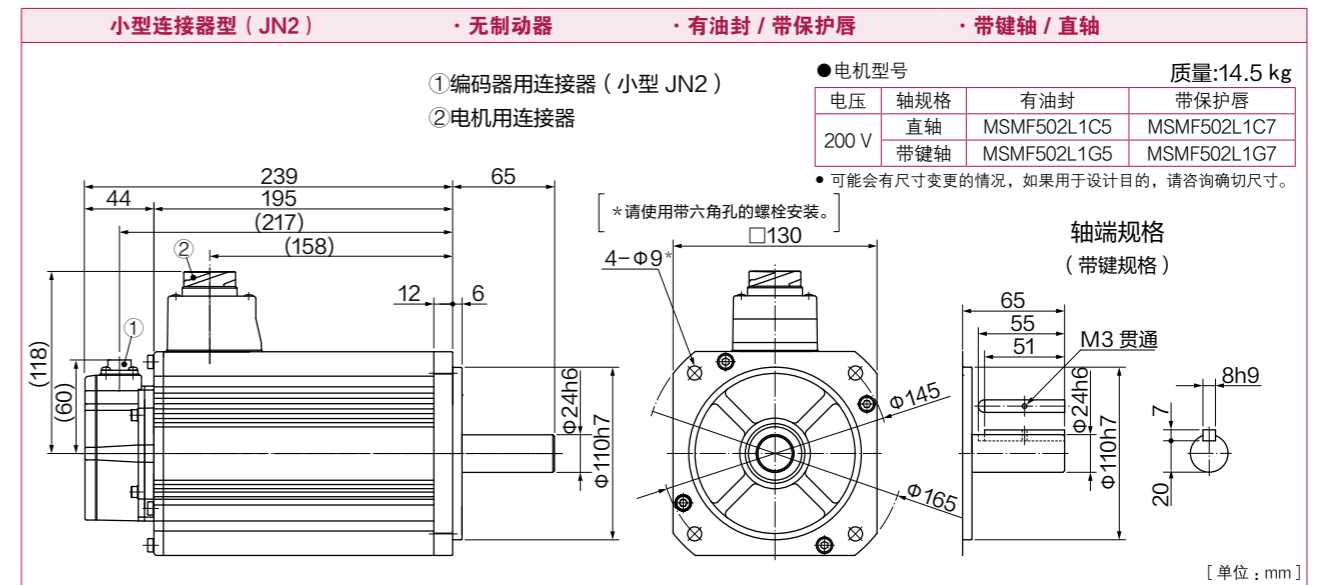
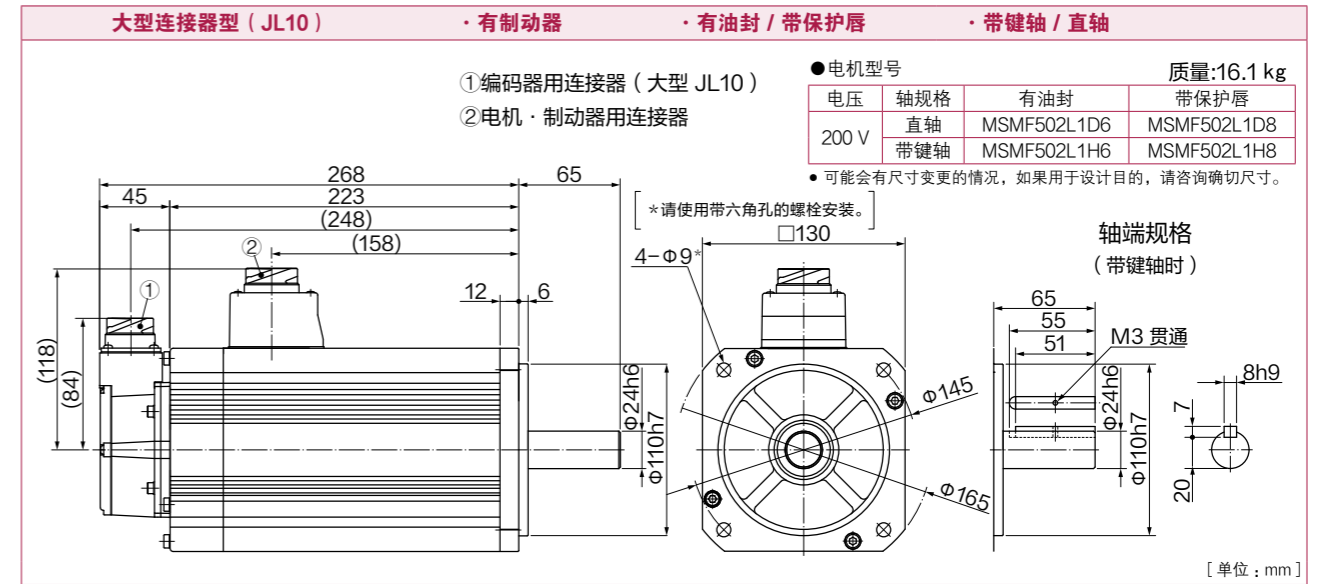


MSMF 5.0 kW



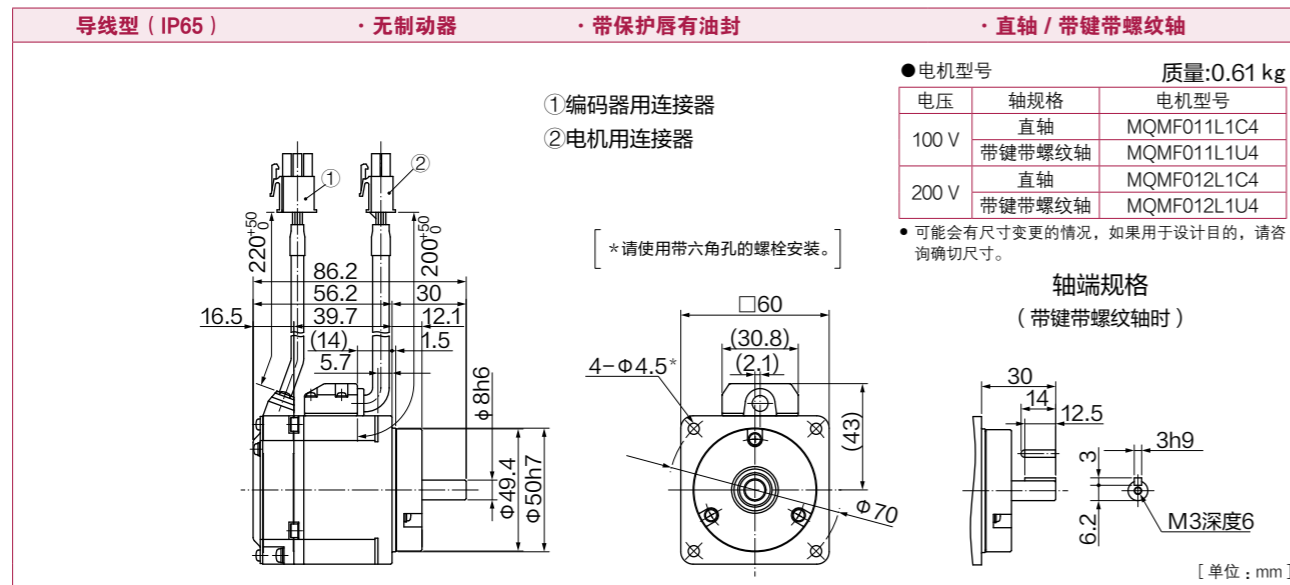
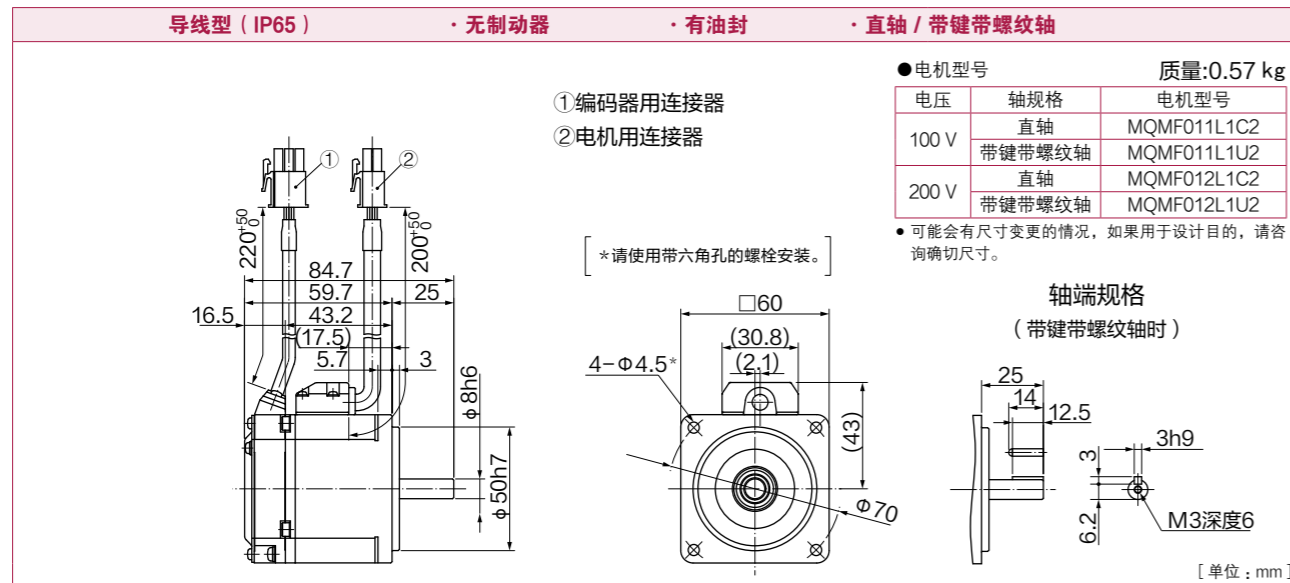
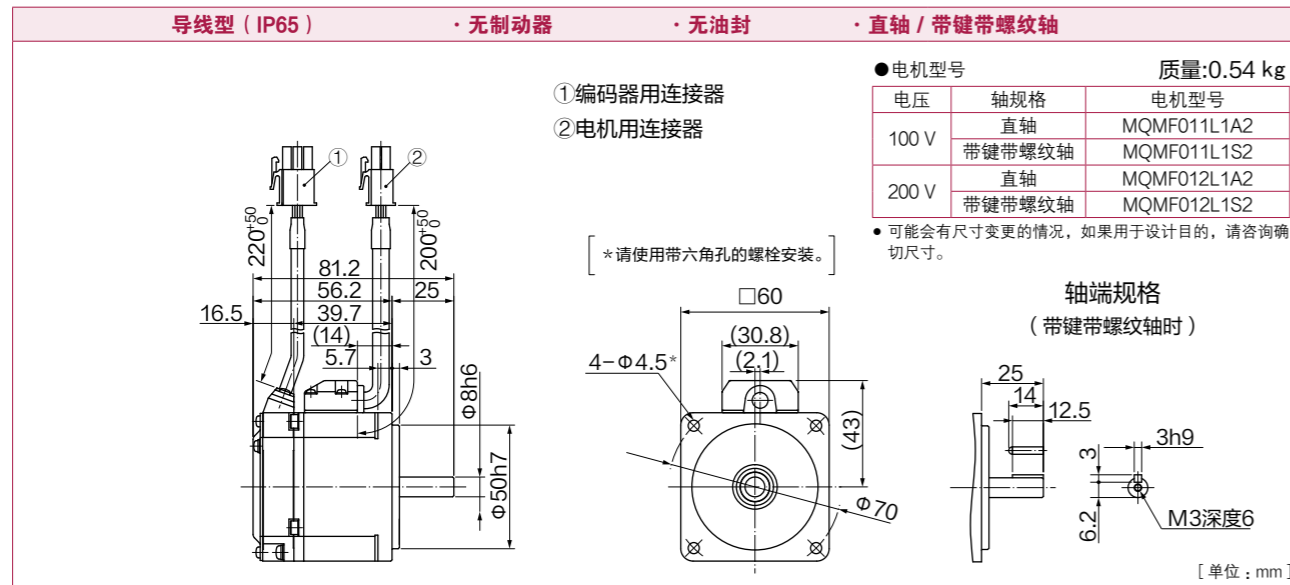
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.81、P.82。

MSMF 5.0 kW



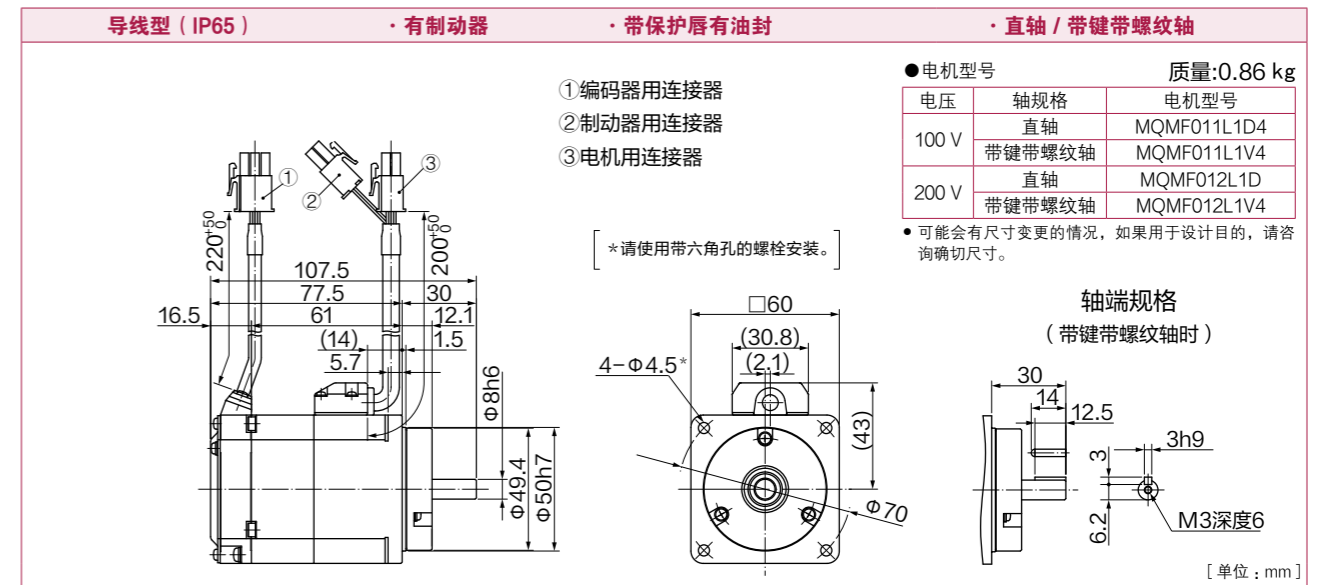
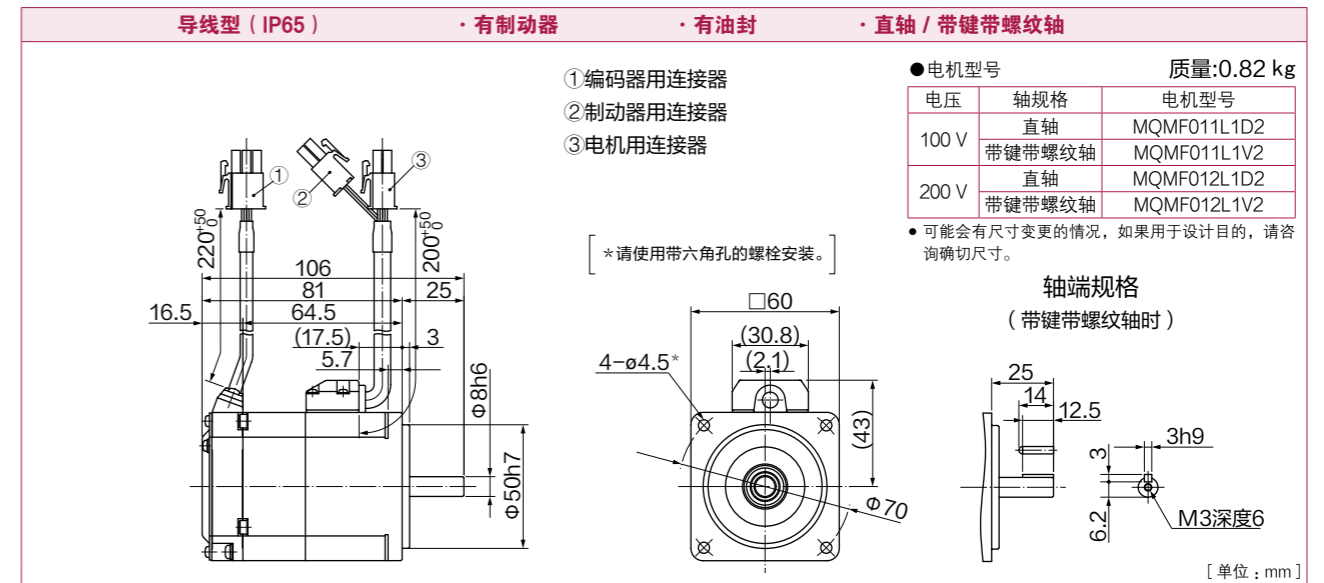
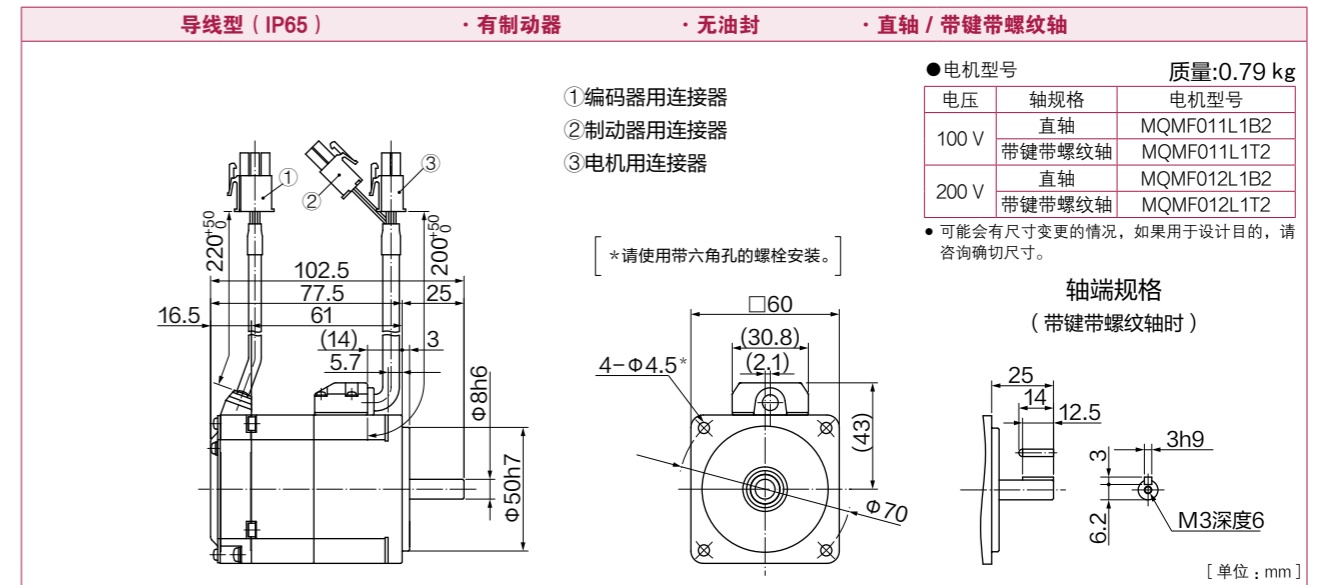
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.82。

MQMF 100 W



※ 电机规格、转矩特性请参照 P.83、P.84。

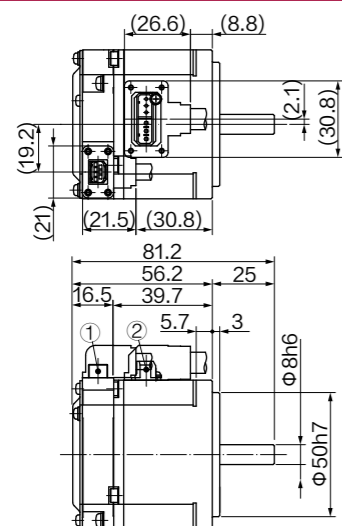
MQMF 100 W



※ 电机规格、转矩特性请参照 P.83、P.84。

MQMF 100 W

连接器型 (IP67) · 无制动器 · 无油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

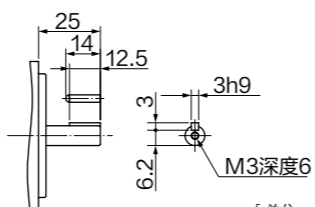
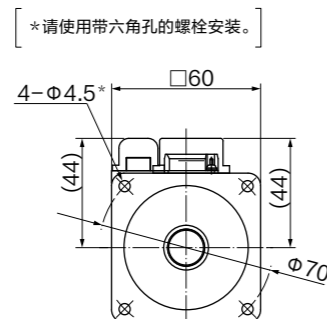


- ① 编码器用连接器
② 电机用连接器

● 电机型号 质量:0.54 kg

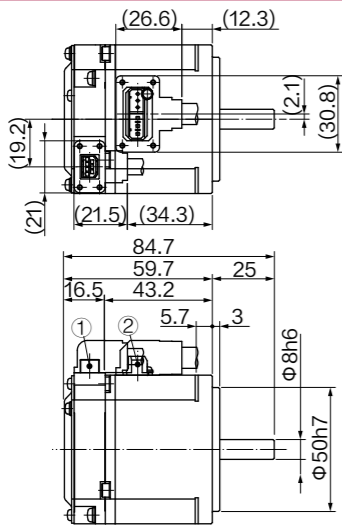
电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MQMF011L1A1
	带键带螺纹轴	MQMF011L1S1
200 V	直轴	MQMF012L1A1
	带键带螺纹轴	MQMF012L1S1

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

连接器型 (IP67) · 无制动器 · 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

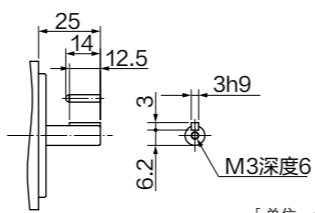
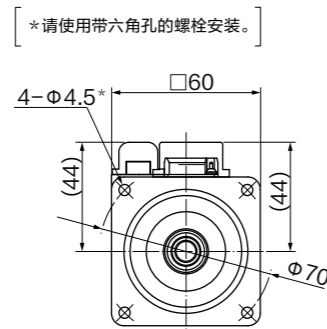


- ① 编码器用连接器
② 电机用连接器

● 电机型号 质量:0.57 kg

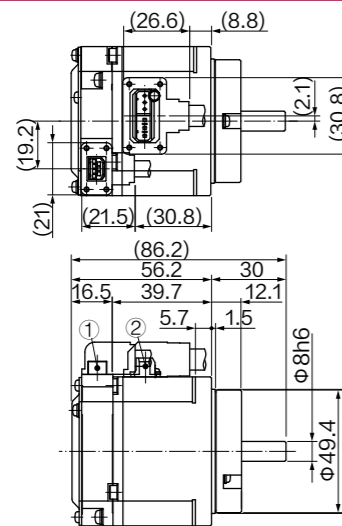
电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MQMF011L1C1
	带键带螺纹轴	MQMF011L1U1
200 V	直轴	MQMF012L1C1
	带键带螺纹轴	MQMF012L1U1

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

连接器型 (IP67) · 无制动器 · 带保护唇有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

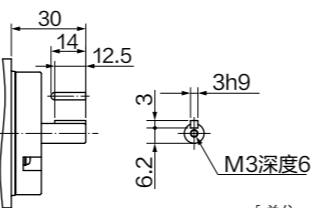
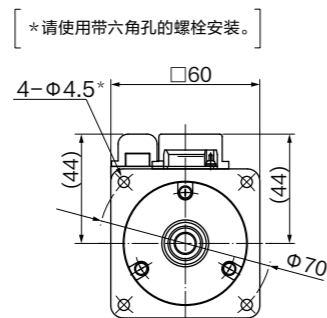


- ① 编码器用连接器
② 电机用连接器

● 电机型号 质量:0.61 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MQMF011L1C3
	带键带螺纹轴	MQMF011L1U3
200 V	直轴	MQMF012L1C3
	带键带螺纹轴	MQMF012L1U3

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

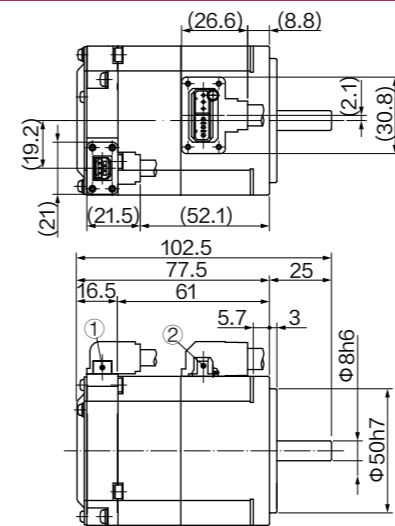
轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

※ 电机规格、转矩特性请参照 P.83、P.84。

MQMF 100 W

连接器型 (IP67) · 有制动器 · 无油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

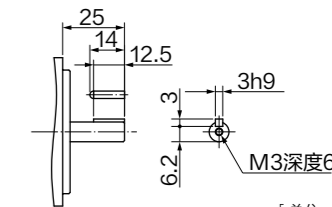
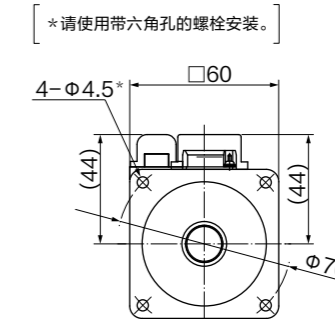


- ① 编码器用连接器
② 电机·制动器用连接器

● 电机型号 质量:0.79 kg

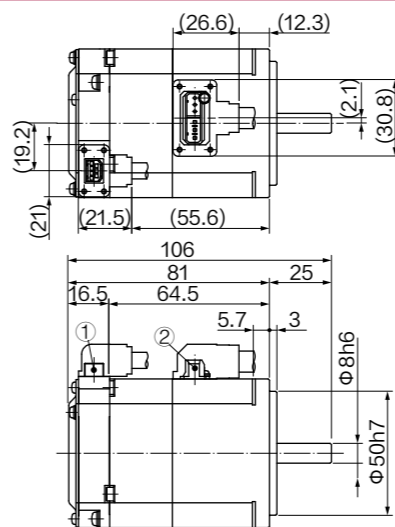
电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MQMF011L1B1
	带键带螺纹轴	MQMF011L1T1
200 V	直轴	MQMF012L1B1
	带键带螺纹轴	MQMF012L1T1

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

连接器型 (IP67) · 有制动器 · 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

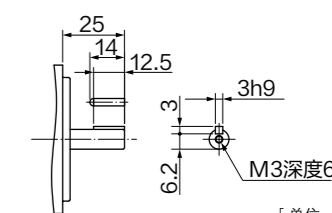
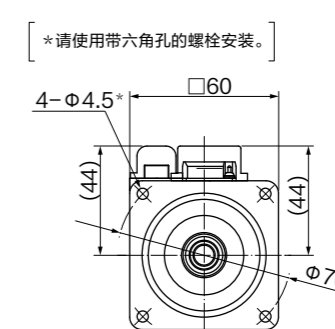


- ① 编码器用连接器
② 电机·制动器用连接器

● 电机型号 质量:0.82 kg

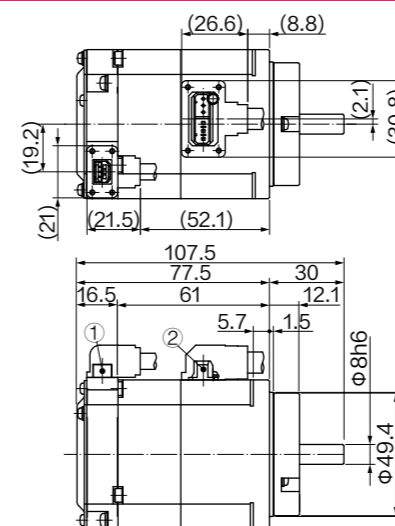
电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MQMF011L1D1
	带键带螺纹轴	MQMF011L1V1
200 V	直轴	MQMF012L1D1
	带键带螺纹轴	MQMF012L1V1

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

连接器型 (IP67) · 有制动器 · 带保护唇有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

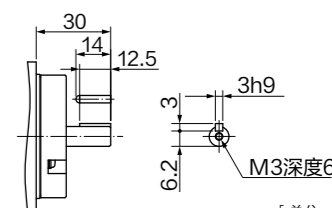
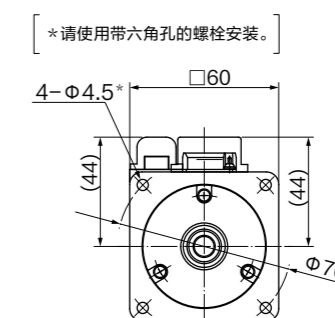


- ① 编码器用连接器
② 电机·制动器用连接器

● 电机型号 质量:0.86 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MQMF011L1D3
	带键带螺纹轴	MQMF011L1V3
200 V	直轴	MQMF012L1D3
	带键带螺纹轴	MQMF012L1V3

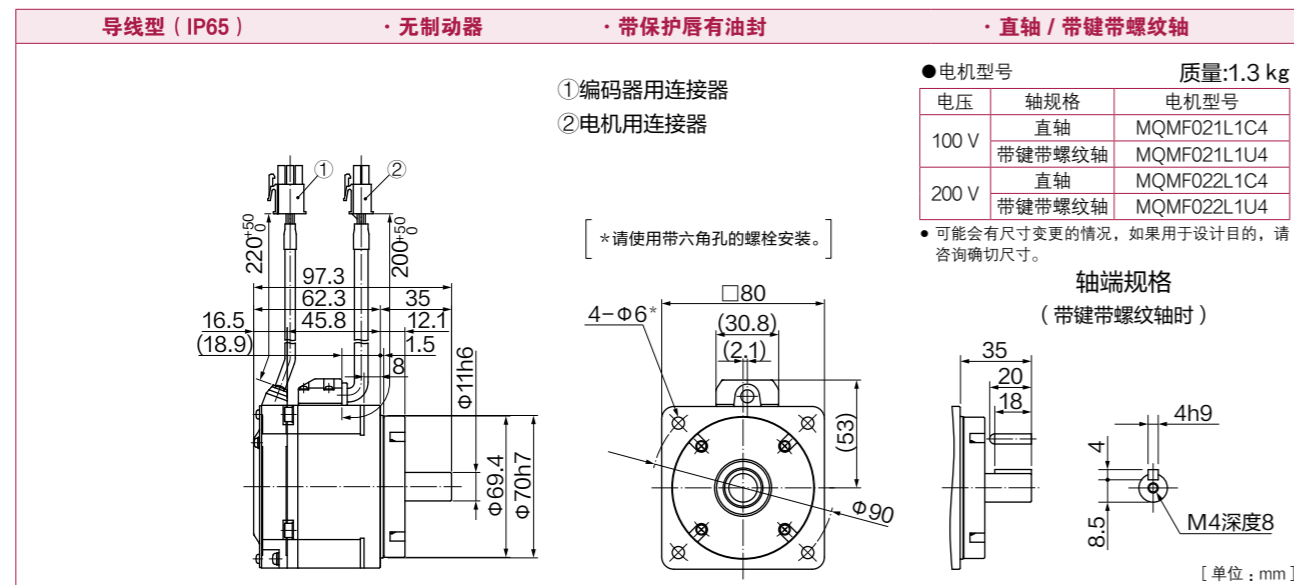
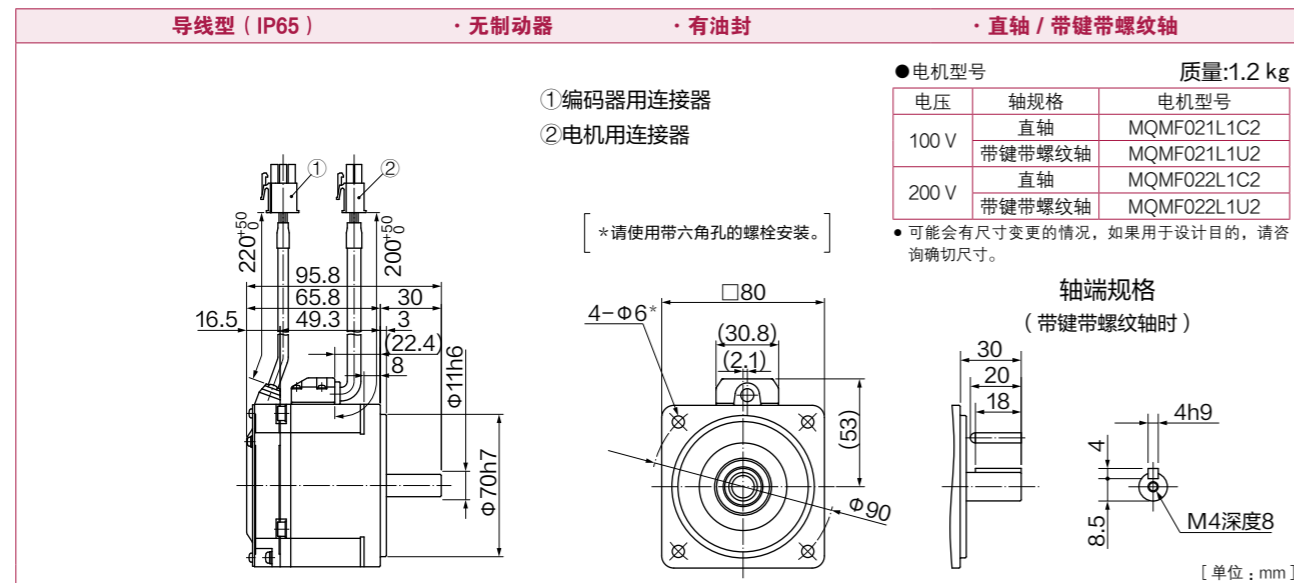
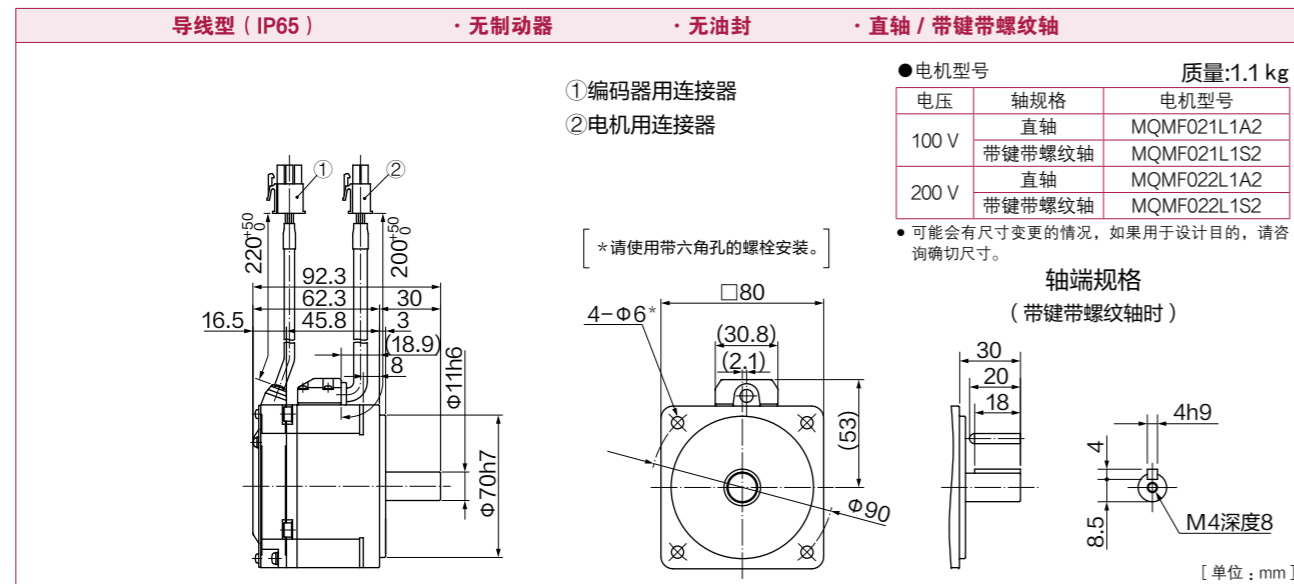
● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

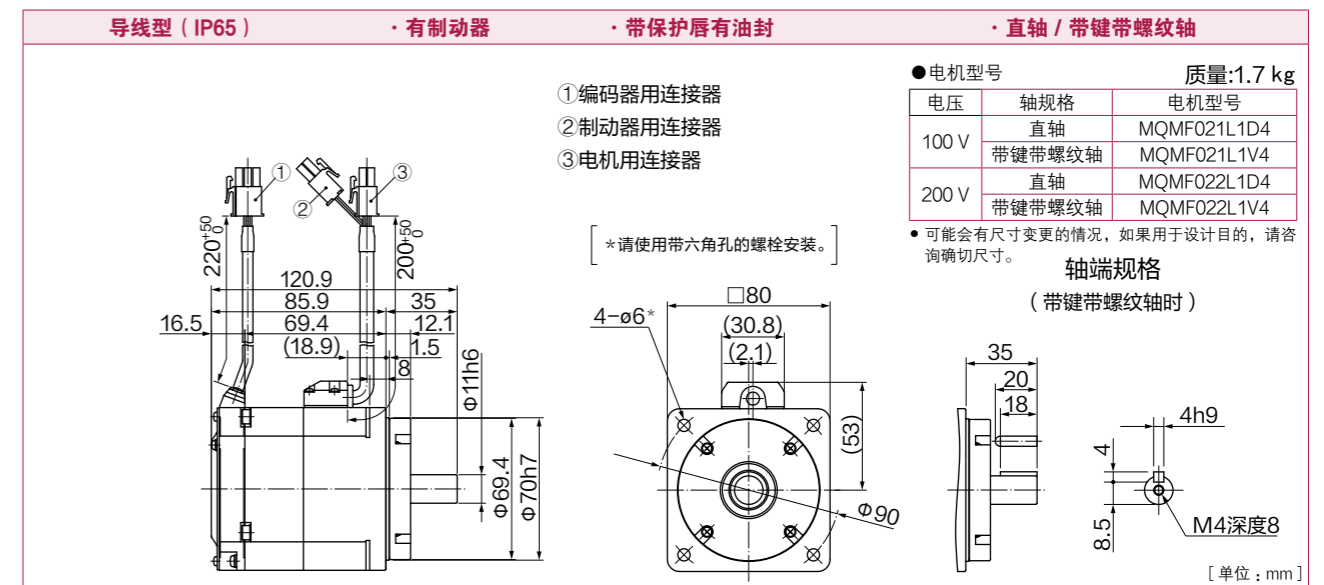
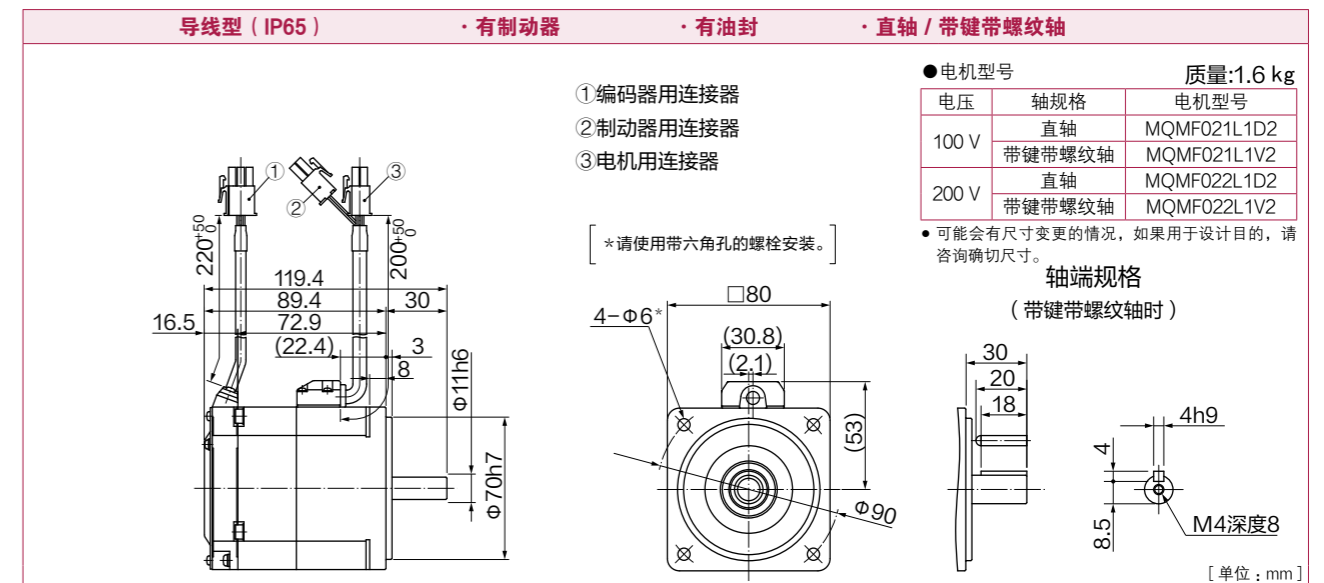
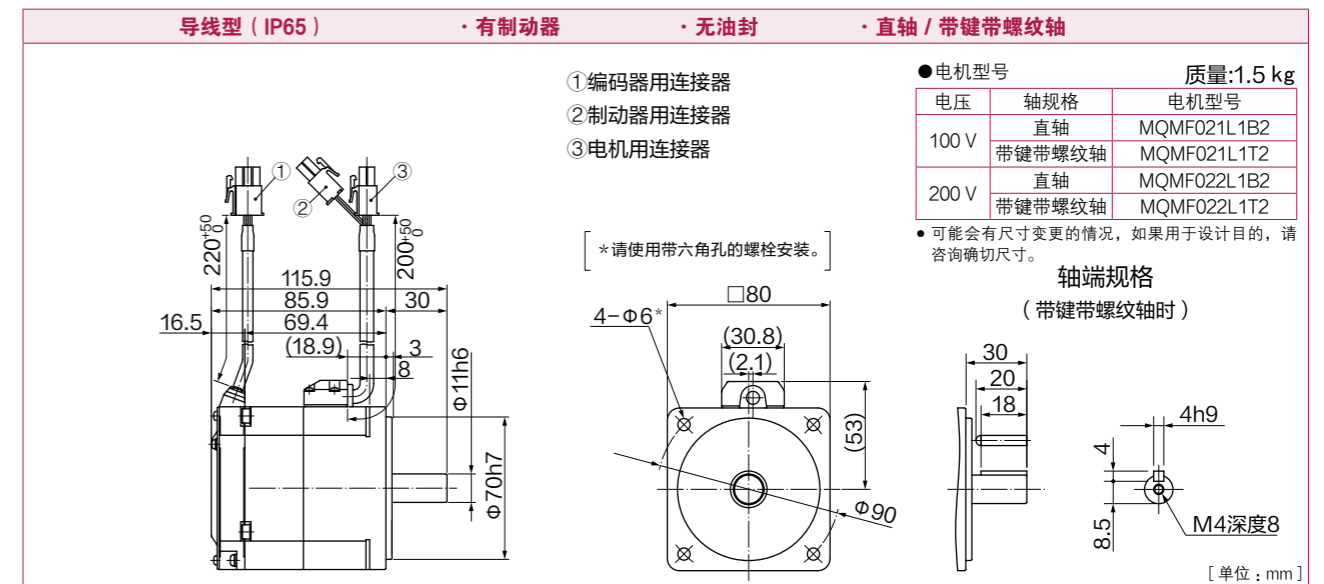
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.83、P.84。

MQMF 200 W



※ 电机规格、转矩特性请参照 P.85、P.86。

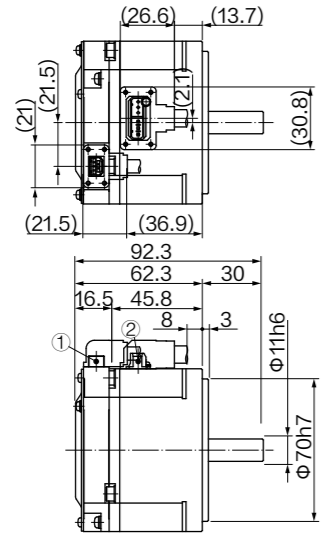
MQMF 200 W



※ 电机规格、转矩特性请参照 P.85、P.86。

MQMF 200 W

连接器型 (IP67) · 无制动器 · 无油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

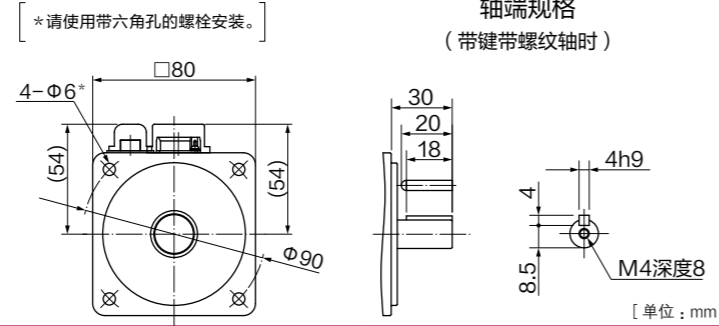


- ① 编码器用连接器
② 电机用连接器

● 电机型号 质量: 1.1 kg

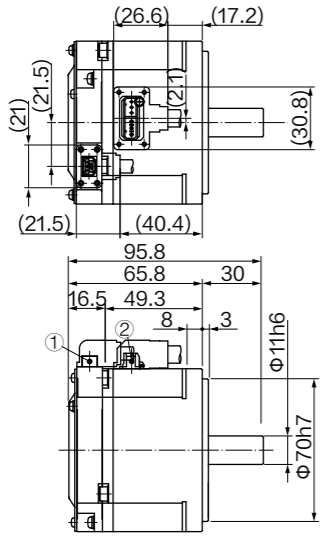
电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MQMF021L1A1
	带键带螺纹轴	MQMF021L1S1
200 V	直轴	MQMF022L1A1
	带键带螺纹轴	MQMF022L1S1

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

连接器型 (IP67) · 无制动器 · 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

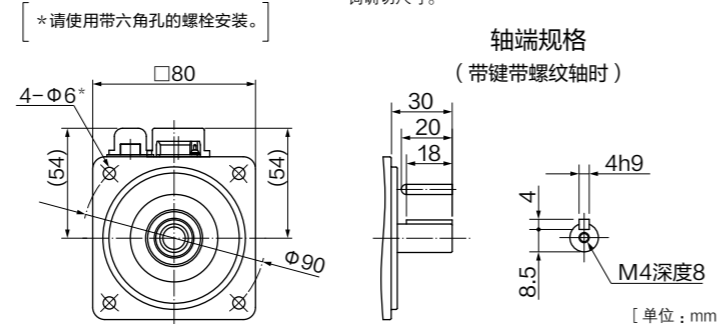


- ① 编码器用连接器
② 电机用连接器

● 电机型号 质量: 1.2 kg

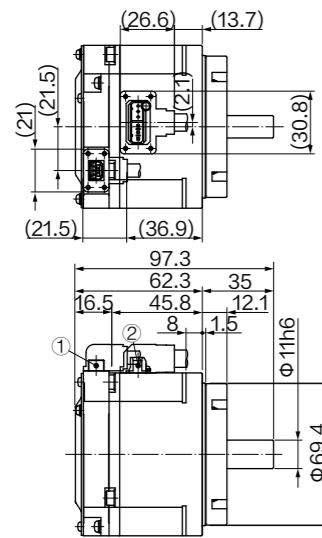
电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MQMF021L1C1
	带键带螺纹轴	MQMF021L1U1
200 V	直轴	MQMF022L1C1
	带键带螺纹轴	MQMF022L1U1

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

连接器型 (IP67) · 无制动器 · 带保护唇有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

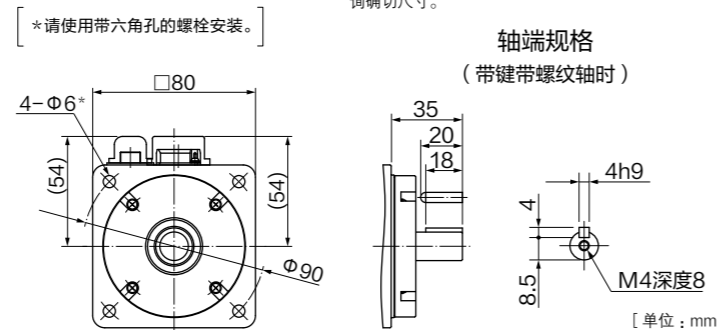


- ① 编码器用连接器
② 电机用连接器

● 电机型号 (直轴) 质量: 1.3 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MQMF021L1C3
	带键带螺纹轴	MQMF021L1U3
200 V	直轴	MQMF022L1C3
	带键带螺纹轴	MQMF022L1U3

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

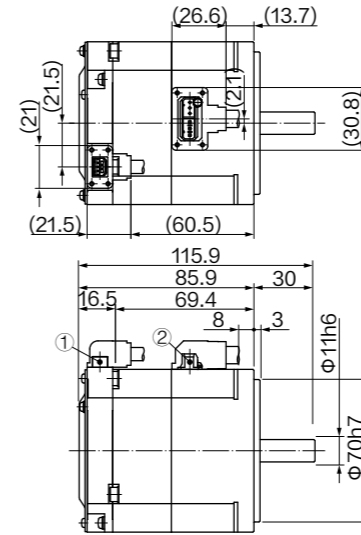
轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

※ 电机规格、转矩特性请参照 P.85、P.86。

MQMF 200 W

连接器型 (IP67) · 有制动器 · 无油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

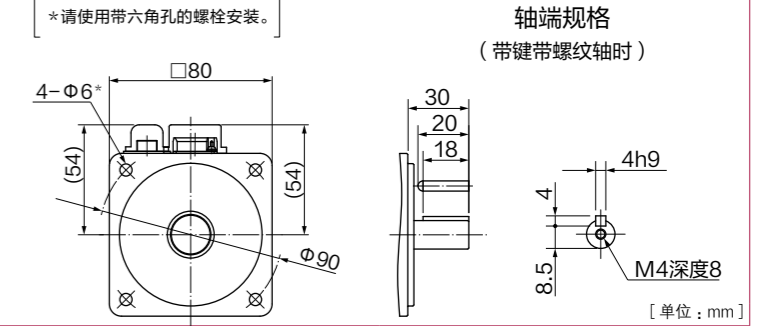


- ① 编码器用连接器
② 电机·制动器用连接器

● 电机型号 质量: 1.5 kg

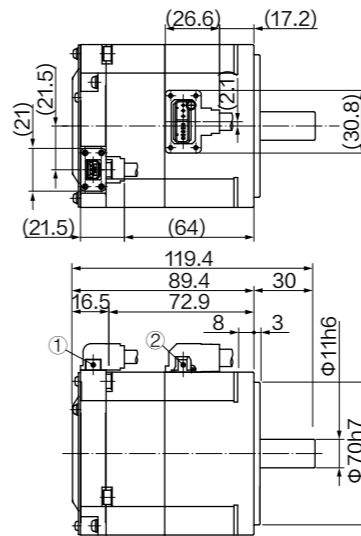
电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MQMF021L1B1
	带键带螺纹轴	MQMF021L1T1
200 V	直轴	MQMF022L1B1
	带键带螺纹轴	MQMF022L1T1

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

连接器型 (IP67) · 有制动器 · 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

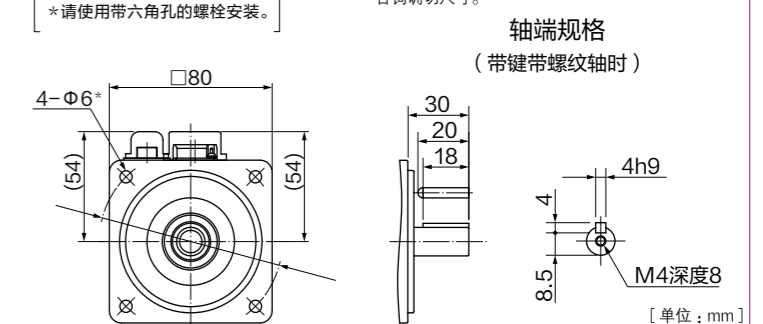


- ① 编码器用连接器
② 电机·制动器用连接器

● 电机型号 质量: 1.6 kg

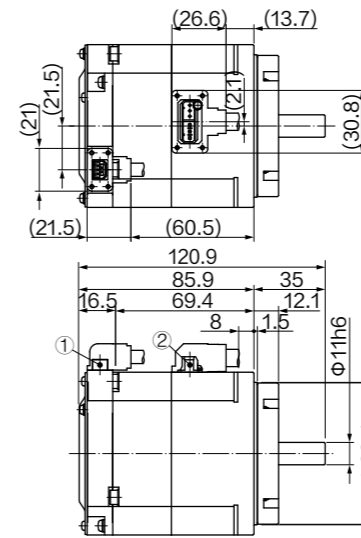
电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MQMF021L1D1
	带键带螺纹轴	MQMF021L1V1
200 V	直轴	MQMF022L1D1
	带键带螺纹轴	MQMF022L1V1

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

连接器型 (IP67) · 有制动器 · 带保护唇有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

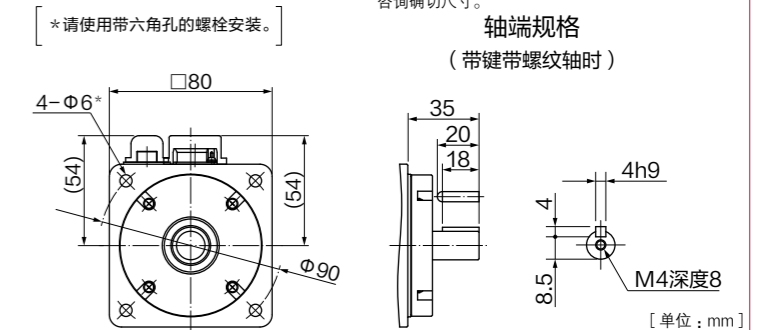


- ① 编码器用连接器
② 电机·制动器用连接器

● 电机型号 质量: 1.7 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MQMF021L1D3
	带键带螺纹轴	MQMF021L1V3
200 V	直轴	MQMF022L1D3
	带键带螺纹轴	MQMF022L1V3

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

※ 电机规格、转矩特性请参照 P.85、P.86。

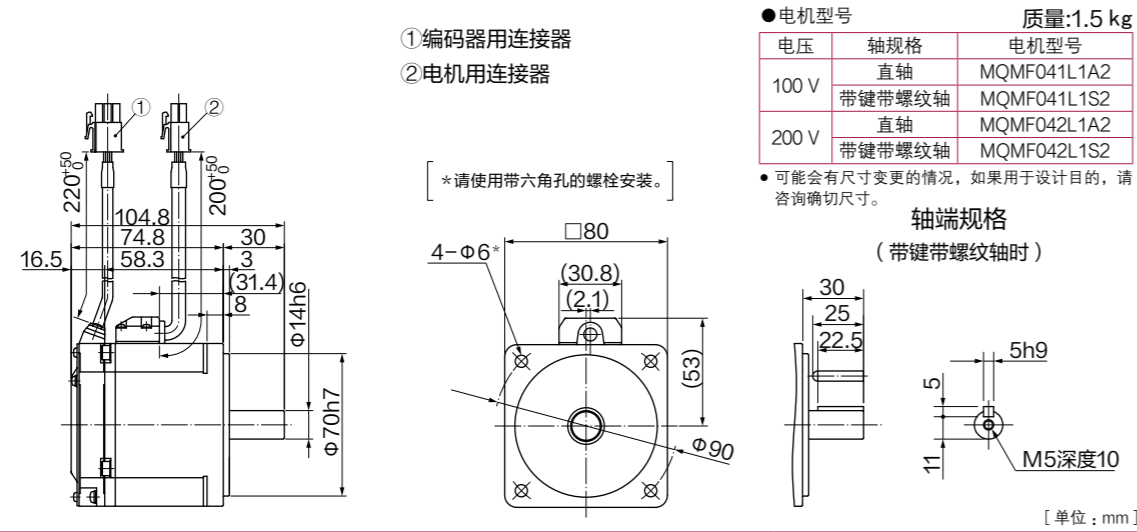
MQMF 400 W

导线型 (IP65)

· 无制动器

· 无油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

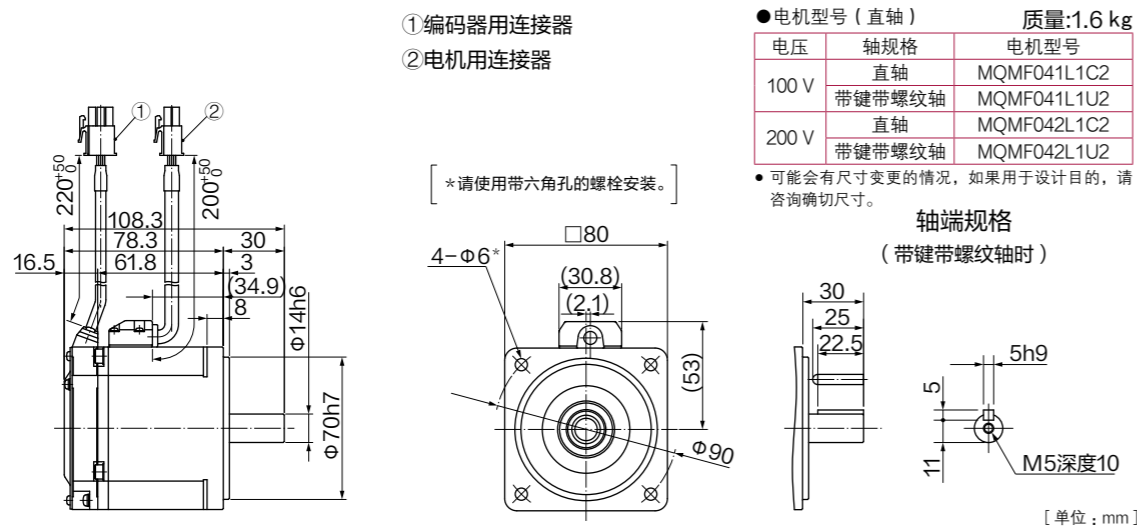


导线型 (IP65)

· 无制动器

· 有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

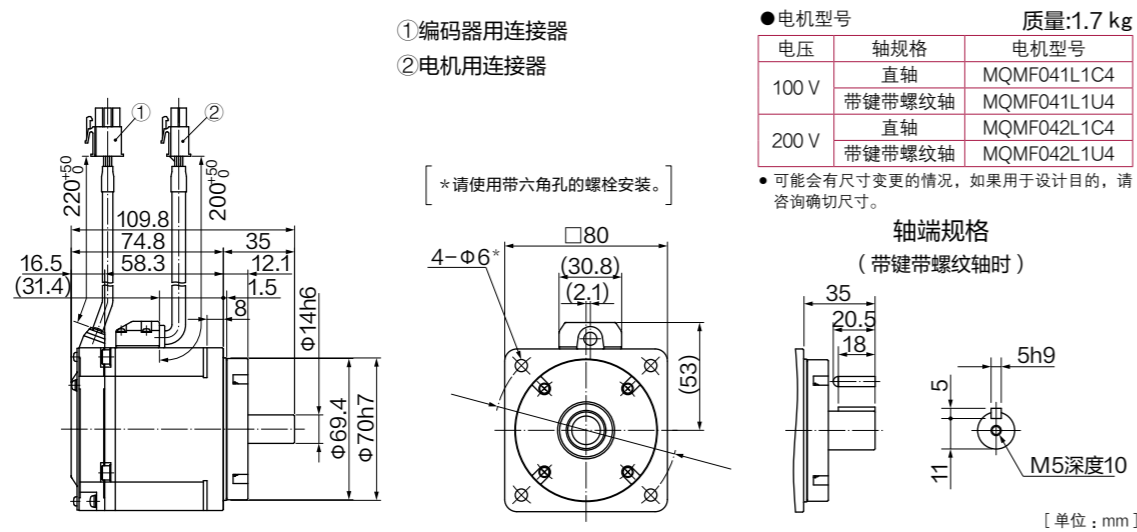


导线型 (IP65)

· 无制动器

· 带保护唇有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴



※ 电机规格、转矩特性请参照 P.87、P.88。

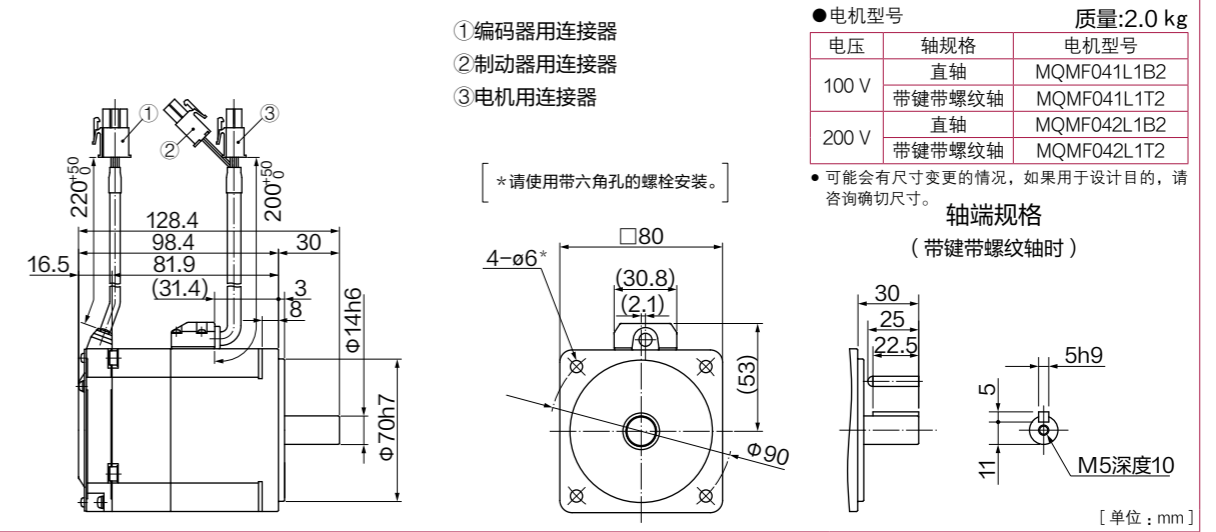
MQMF 400 W

导线型 (IP65)

· 有制动器

· 无油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

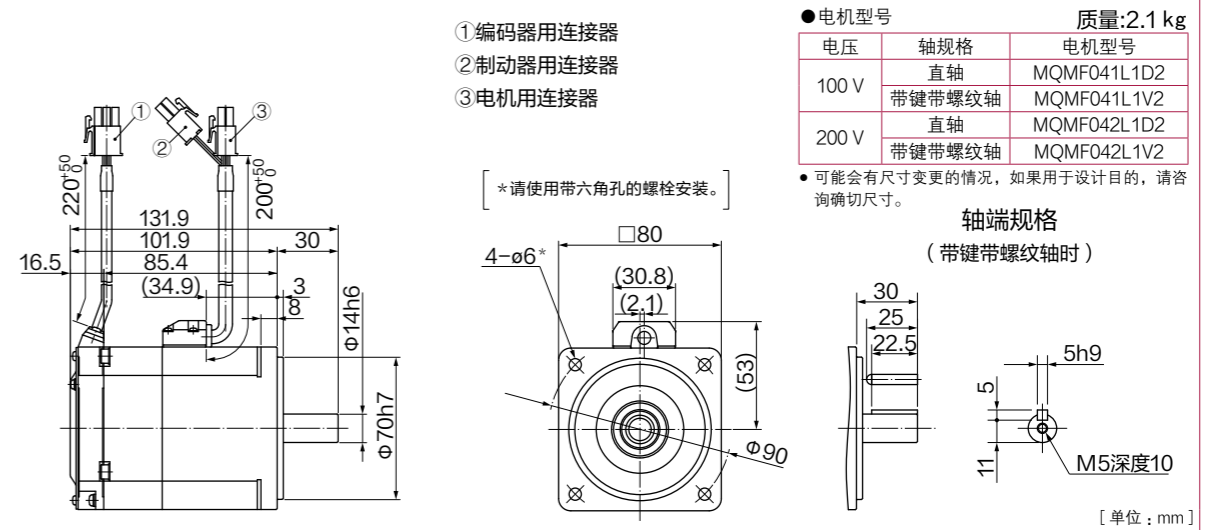


导线型 (IP65)

· 有制动器

· 有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

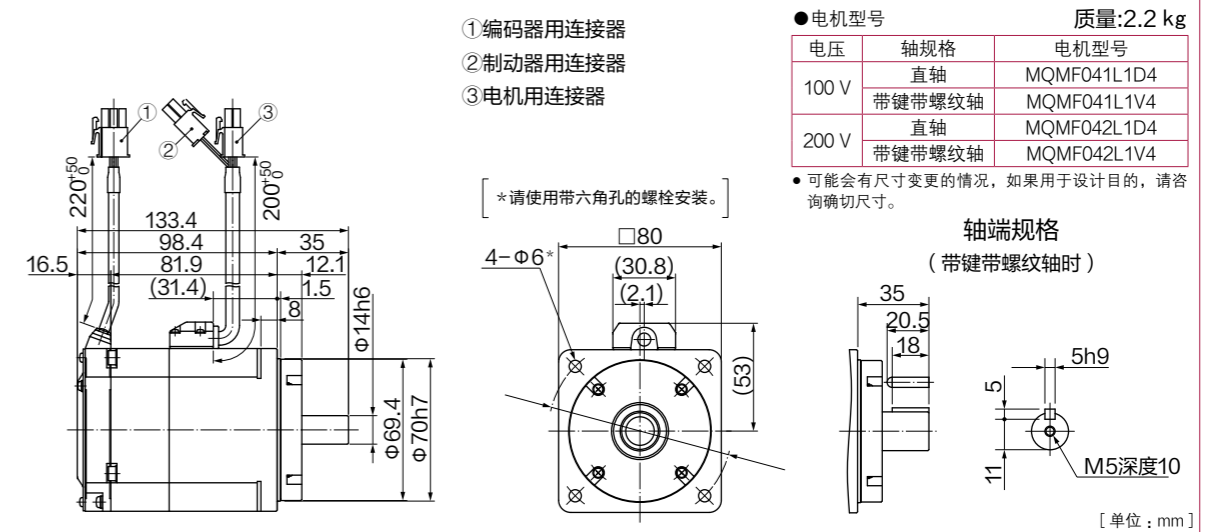


导线型 (IP65)

· 有制动器

· 带保护唇有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴



※ 电机规格、转矩特性请参照 P.87、P.88。

MQMF 400 W

连接器型 (IP67) · 无制动器 · 无油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

① 编码器用连接器
② 电机用连接器

● 电机型号 质量: 1.5 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MQMF041L1A1
	带键带螺纹轴	MQMF041L1S1
200 V	直轴	MQMF042L1A1
	带键带螺纹轴	MQMF042L1S1

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

* 请使用带六角孔的螺栓安装。

轴端规格 (带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

连接器型 (IP67) · 无制动器 · 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

① 编码器用连接器
② 电机用连接器

● 电机型号 质量: 1.6 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MQMF041L1C1
	带键带螺纹轴	MQMF041L1U1
200 V	直轴	MQMF042L1C1
	带键带螺纹轴	MQMF042L1U1

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

* 请使用带六角孔的螺栓安装。

轴端规格 (带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

连接器型 (IP67) · 无制动器 · 带保护唇有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

① 编码器用连接器
② 电机用连接器

● 电机型号 质量: 1.7 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MQMF041L1C3
	带键带螺纹轴	MQMF041L1U3
200 V	直轴	MQMF042L1C3
	带键带螺纹轴	MQMF042L1U3

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

* 请使用带六角孔的螺栓安装。

轴端规格 (带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

※ 电机规格、转矩特性请参照 P.87、P.88。

MQMF 400 W

连接器型 (IP67) · 有制动器 · 无油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

① 编码器用连接器
② 电机·制动器用连接器

● 电机型号 质量: 2.0 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MQMF041L1B1
	带键带螺纹轴	MQMF041L1T1
200 V	直轴	MQMF042L1B1
	带键带螺纹轴	MQMF042L1T1

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

* 请使用带六角孔的螺栓安装。

轴端规格 (带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

连接器型 (IP67) · 有制动器 · 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

① 编码器用连接器
② 电机·制动器用连接器

● 电机型号 质量: 2.1 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MQMF041L1D1
	带键带螺纹轴	MQMF041L1V1
200 V	直轴	MQMF042L1D1
	带键带螺纹轴	MQMF042L1V1

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

* 请使用带六角孔的螺栓安装。

轴端规格 (带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

连接器型 (IP67) · 有制动器 · 带保护唇有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

① 编码器用连接器
② 电机·制动器用连接器

● 电机型号 质量: 2.2 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MQMF041L1D3
	带键带螺纹轴	MQMF041L1V3
200 V	直轴	MQMF042L1D3
	带键带螺纹轴	MQMF042L1V3

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

* 请使用带六角孔的螺栓安装。

轴端规格 (带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

※ 电机规格、转矩特性请参照 P.87、P.88。

A6 系列

A6 系列选购部件

A6 N 系列

A6 B 系列

特别订购

相关信息

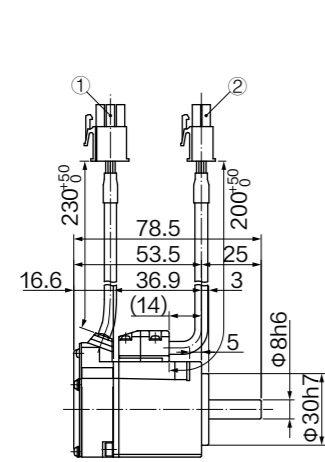
MHMF 50 W

导线型 (IP65)

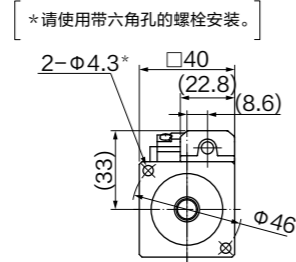
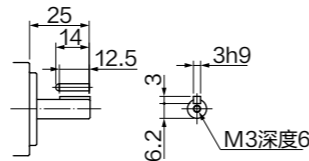
· 无制动器

· 无油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴



- ① 编码器用连接器
- ② 电机用连接器

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

● 电机型号 质量:0.29 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF5AZL1A2
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1S2
200 V	直轴	MHMF5AZL1A2
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1S2

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

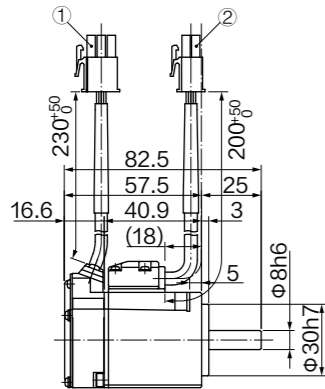
[单位: mm]

导线型 (IP65)

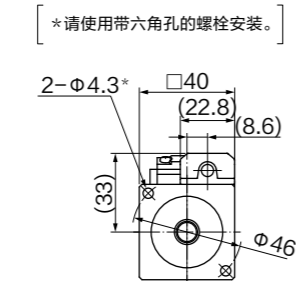
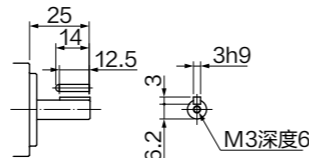
· 无制动器

· 有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴



- ① 编码器用连接器
- ② 电机用连接器

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

● 电机型号 质量:0.31 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF5AZL1C2
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1U2
200 V	直轴	MHMF5AZL1C2
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1U2

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

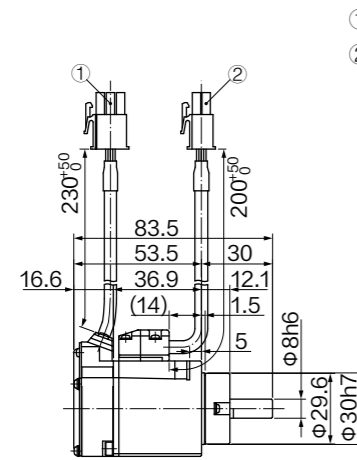
[单位: mm]

导线型 (IP65)

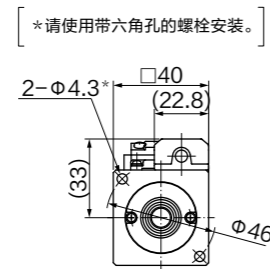
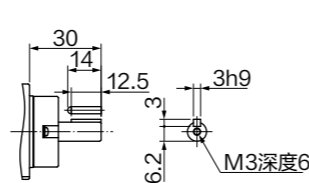
· 无制动器

· 带保护唇有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴



- ① 编码器用连接器
- ② 电机用连接器

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

● 电机型号 质量:0.32 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF5AZL1C4
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1U4
200 V	直轴	MHMF5AZL1C4
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1U4

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

[单位: mm]

※ 电机规格、转矩特性请参照 P.89、P.90。

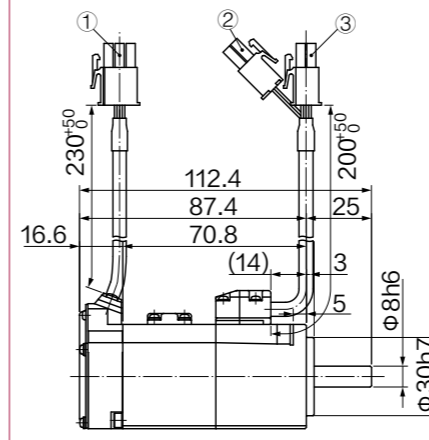
MHMF 50 W

导线型 (IP65)

· 有制动器

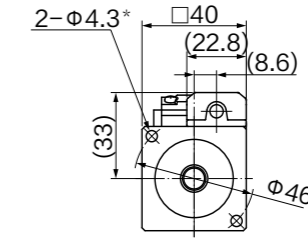
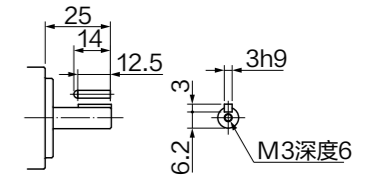
· 无油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴



- ① 编码器用连接器
- ② 制动器用连接器
- ③ 电机用连接器

* 请使用带六角孔的螺栓安装。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

● 电机型号 质量:0.51 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF5AZL1B2
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1T2
200 V	直轴	MHMF5AZL1B2
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1T2

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

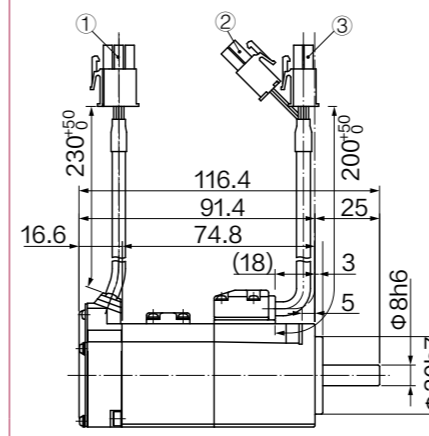
[单位: mm]

导线型 (IP65)

· 有制动器

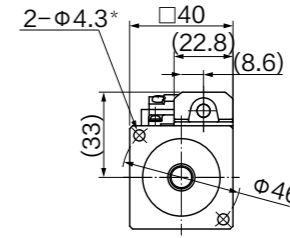
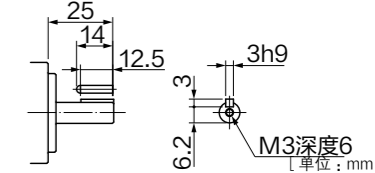
· 有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴



- ① 编码器用连接器
- ② 制动器用连接器
- ③ 电机用连接器

* 请使用带六角孔的螺栓安装。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

● 电机型号 质量:0.53 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF5AZL1D2
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1V2
200 V	直轴	MHMF5AZL1D2
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1V2

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

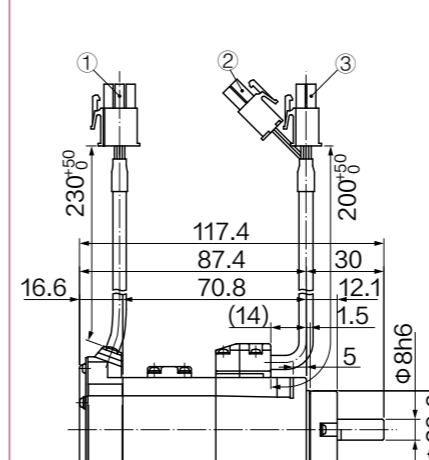
[单位: mm]

导线型 (IP65)

· 有制动器

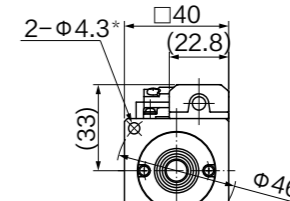
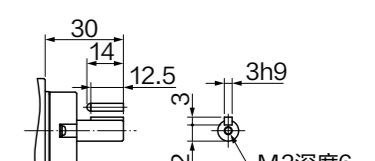
· 带保护唇有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴



- ① 编码器用连接器
- ② 制动器用连接器
- ③ 电机用连接器

* 请使用带六角孔的螺栓安装。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

● 电机型号 质量:0.54 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF5AZL1D4
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1V4
200 V	直轴	MHMF5AZL1D4
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1V4

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

[单位: mm]

※ 电机规格、转矩特性请参照 P.89、P.90。

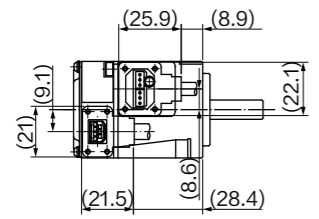
MHMF 50 W

连接器型 (IP67)

· 无制动器

· 无油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

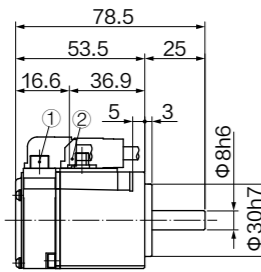


- ① 编码器用连接器
② 电机用连接器

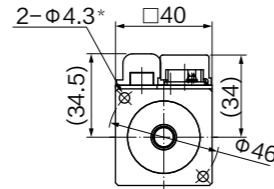
● 电机型号 质量:0.29 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF5AZL1A1
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1S1
200 V	直轴	MHMF5AZL1A1
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1S1

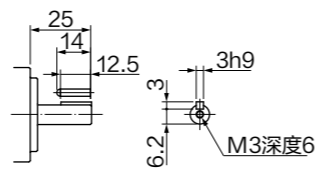
● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



※ 请使用带六角孔的螺栓安装。



轴端规格
(带键带螺纹轴时)



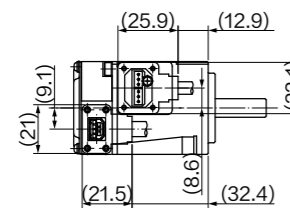
[单位: mm]

连接器型 (IP67)

· 无制动器

· 有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

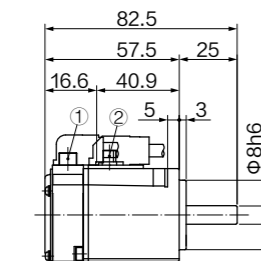


- ① 编码器用连接器
② 电机用连接器

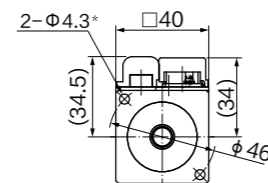
● 电机型号 质量:0.31 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF5AZL1C1
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1U1
200 V	直轴	MHMF5AZL1C1
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1U1

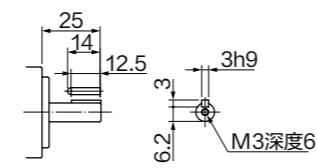
● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



※ 请使用带六角孔的螺栓安装。



轴端规格
(带键带螺纹轴时)



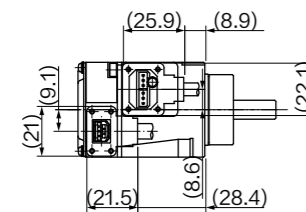
[单位: mm]

连接器型 (IP67)

· 无制动器

· 带保护唇有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

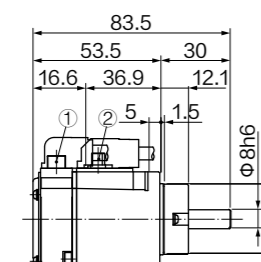


- ① 编码器用连接器
② 电机用连接器

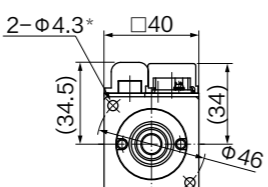
● 电机型号 质量:0.32 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF5AZL1C3
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1U3
200 V	直轴	MHMF5AZL1C3
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1U3

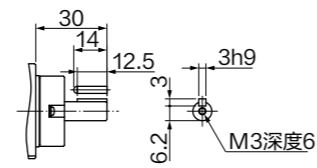
● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



※ 请使用带六角孔的螺栓安装。



轴端规格
(带键带螺纹轴时)



[单位: mm]

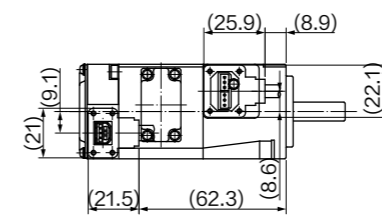
MHMF 50 W

连接器型 (IP67)

· 有制动器

· 无油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

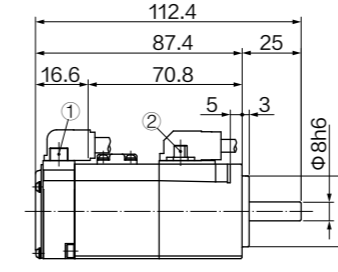


- ① 编码器用连接器
② 电机·制动器用连接器

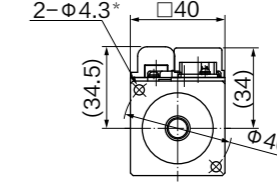
● 电机型号 质量:0.51 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF5AZL1B1
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1T1
200 V	直轴	MHMF5AZL1B1
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1T1

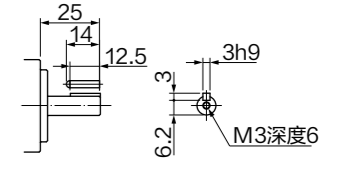
● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



※ 请使用带六角孔的螺栓安装。



轴端规格
(带键带螺纹轴时)



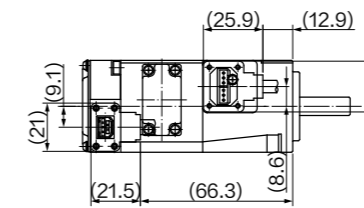
[单位: mm]

连接器型 (IP67)

· 有制动器

· 有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

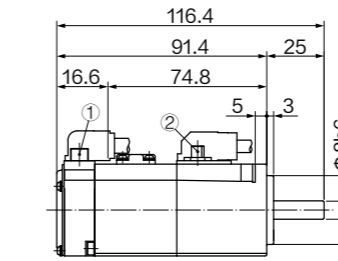


- ① 编码器用连接器
② 电机·制动器用连接器

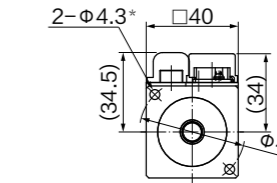
● 电机型号 质量:0.53 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF5AZL1D1
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1V1
200 V	直轴	MHMF5AZL1D1
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1V1

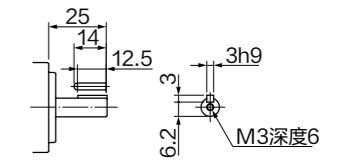
● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



※ 请使用带六角孔的螺栓安装。



轴端规格
(带键带螺纹轴时)



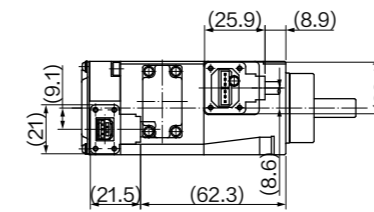
[单位: mm]

连接器型 (IP67)

· 有制动器

· 带保护唇有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

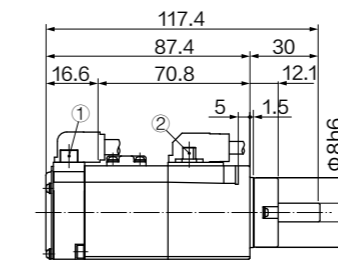


- ① 编码器用连接器
② 电机·制动器用连接器

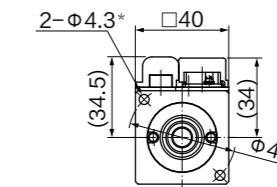
● 电机型号 质量:0.54 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF5AZL1D3
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1V3
200 V	直轴	MHMF5AZL1D3
	带键带螺纹轴	MHMF5AZL1V3

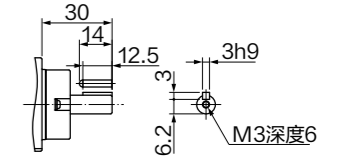
● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



※ 请使用带六角孔的螺栓安装。

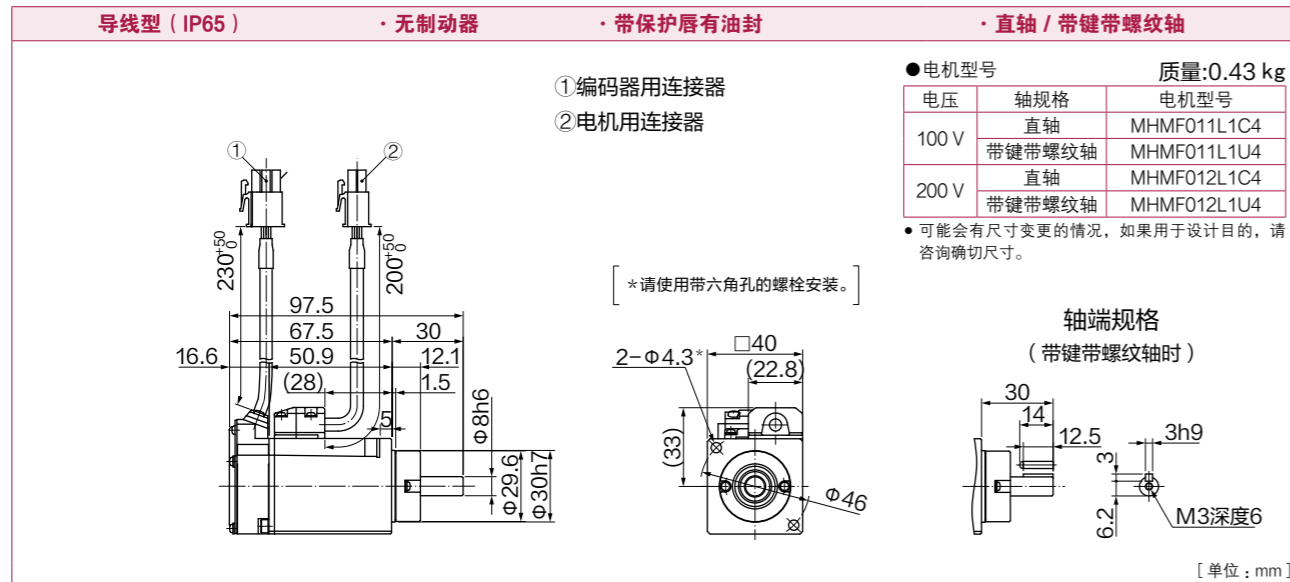
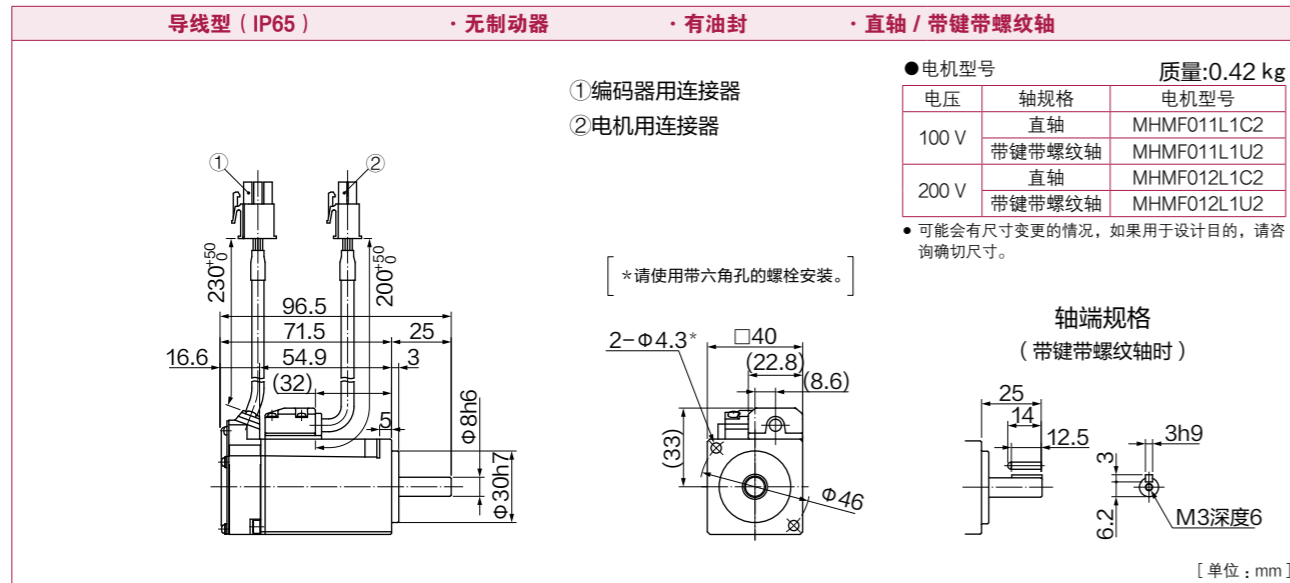
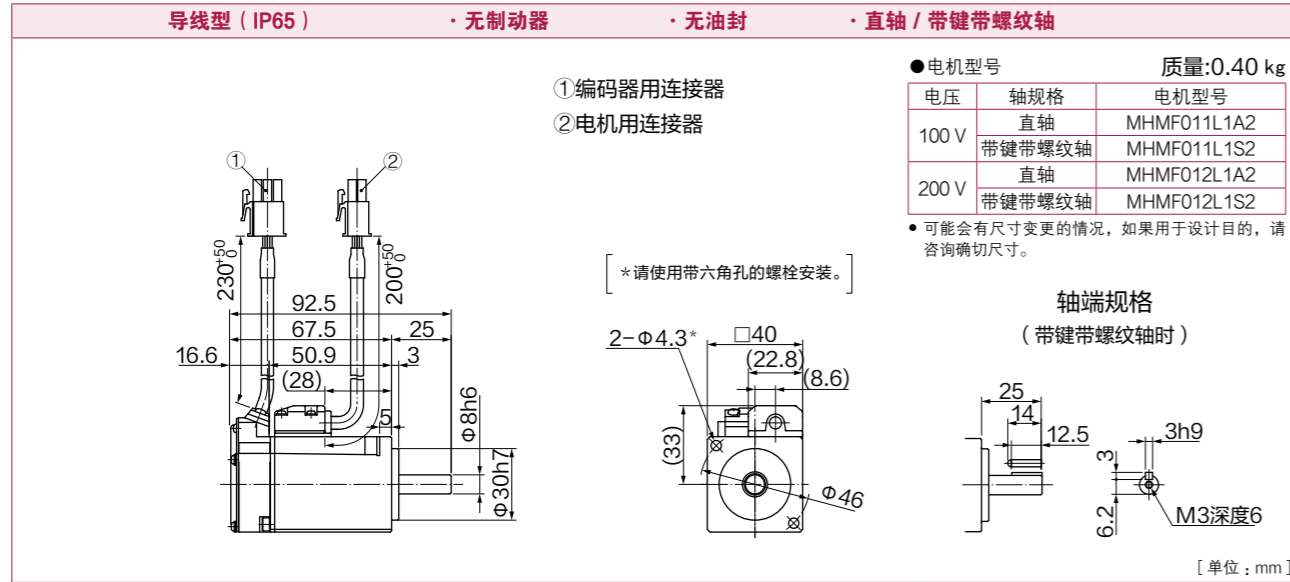


轴端规格
(带键带螺纹轴时)



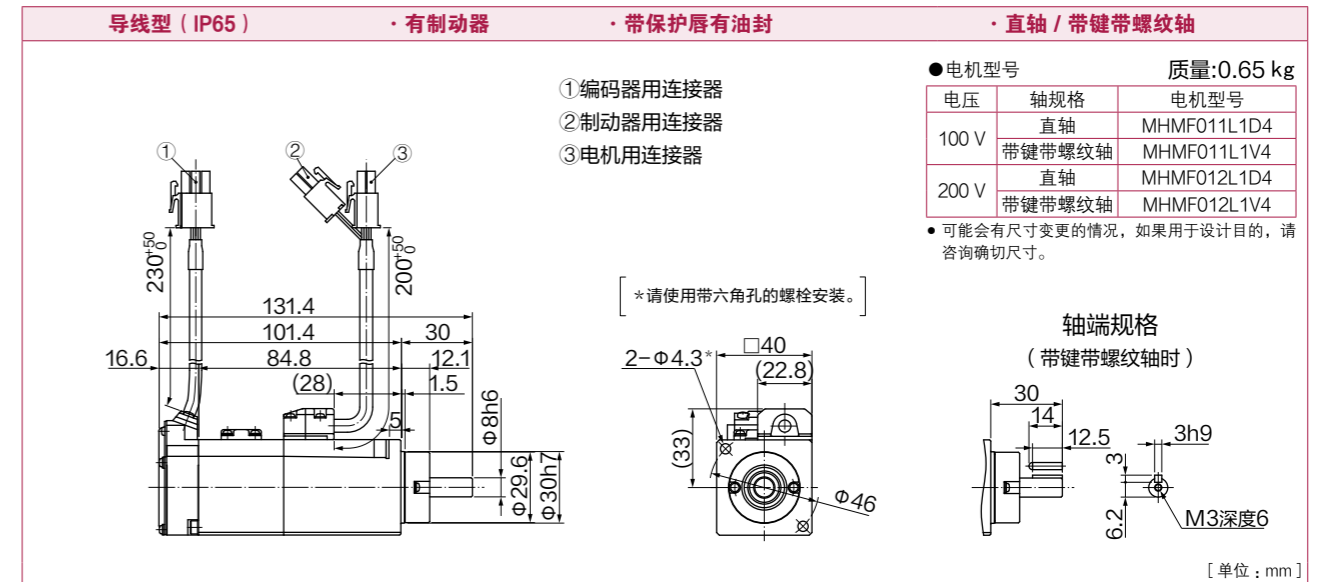
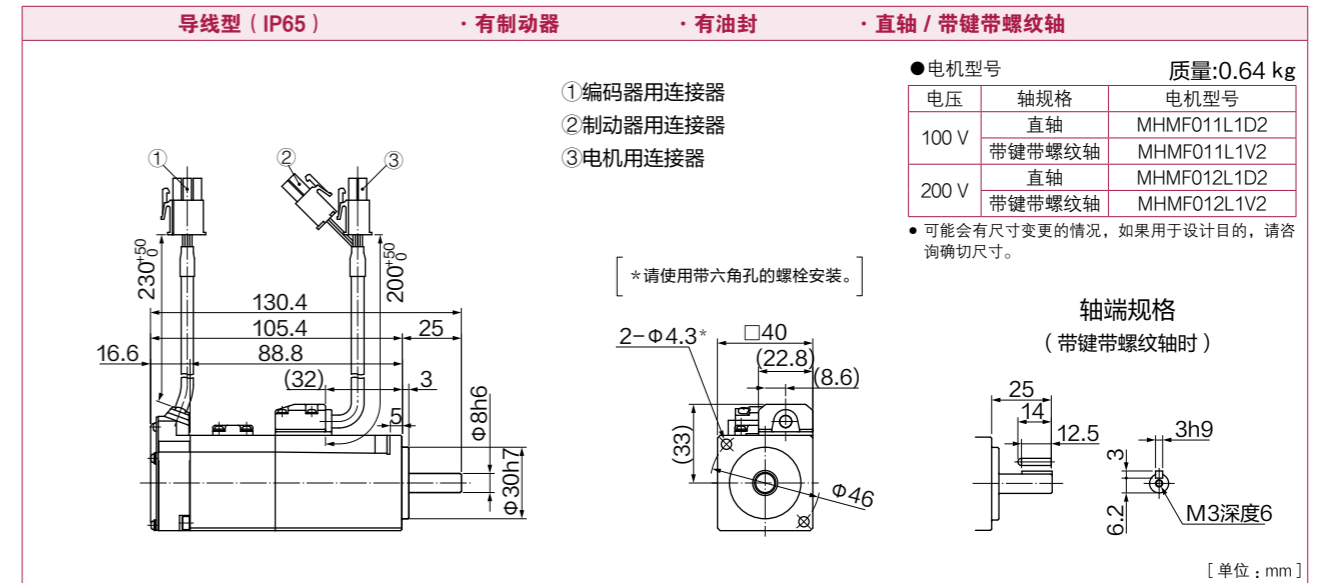
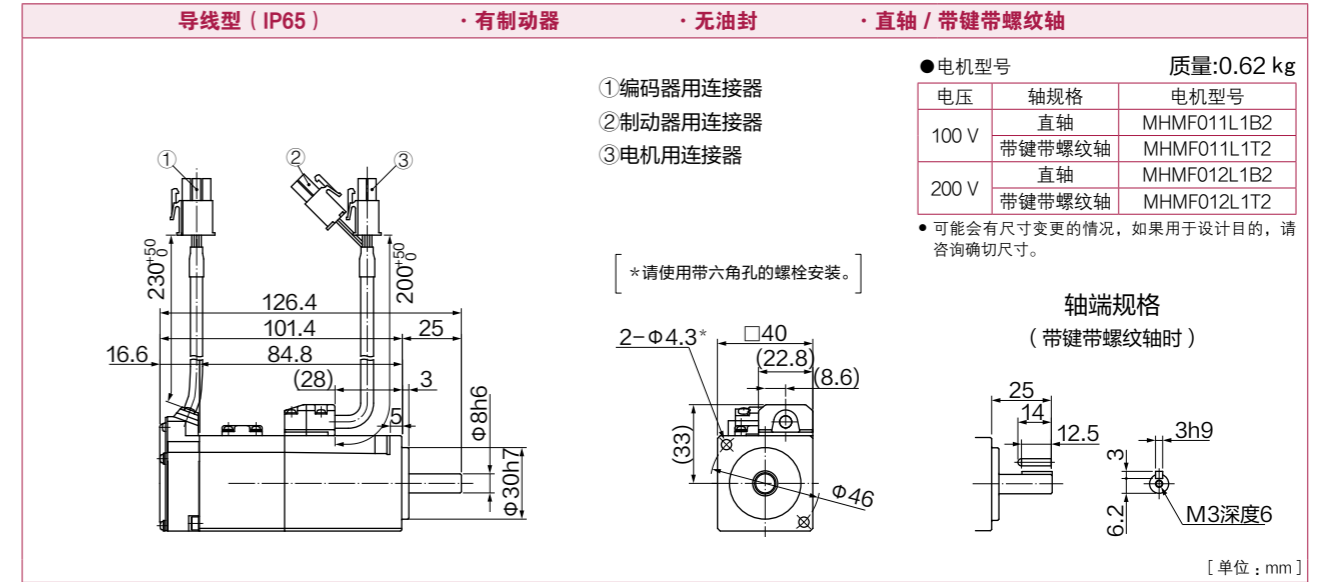
[单位: mm]

MHMF 100 W



※ 电机规格、转矩特性请参照 P.91、P.92。

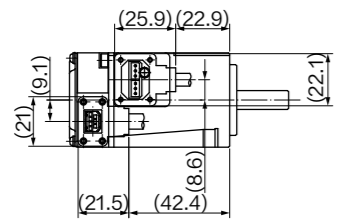
MHMF 100 W



※ 电机规格、转矩特性请参照 P.91、P.92。

MHMF 100 W

连接器型 (IP67) · 无制动器 · 无油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

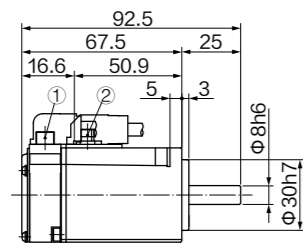


- ① 编码器用连接器
- ② 电机用连接器

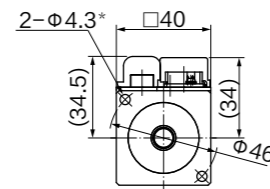
● 电机型号 质量:0.40 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF011L1A1
	带键带螺纹轴	MHMF011L1S1
200 V	直轴	MHMF012L1A1
	带键带螺纹轴	MHMF012L1S1

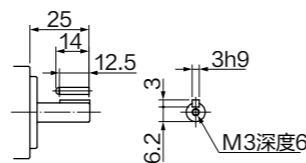
● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



* 请使用带六角孔的螺栓安装。

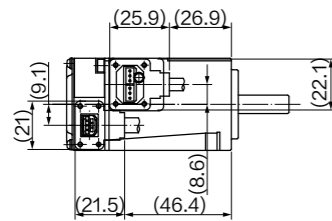


轴端规格
(带键带螺纹轴时)



[单位: mm]

连接器型 (IP67) · 无制动器 · 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

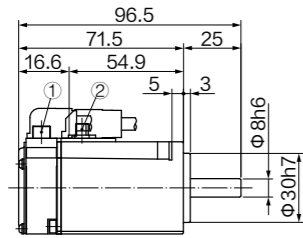


- ① 编码器用连接器
- ② 电机用连接器

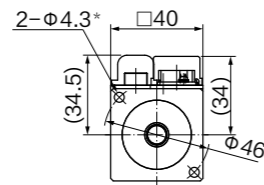
● 电机型号 质量:0.42 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF011L1C1
	带键带螺纹轴	MHMF011L1U1
200 V	直轴	MHMF012L1C1
	带键带螺纹轴	MHMF012L1U1

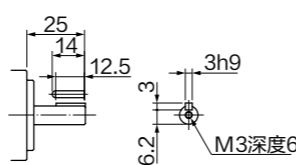
● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



* 请使用带六角孔的螺栓安装。

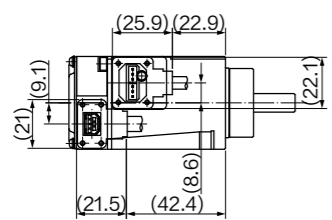


轴端规格
(带键带螺纹轴时)



[单位: mm]

连接器型 (IP67) · 无制动器 · 带保护唇有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

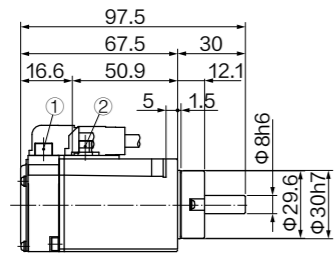


- ① 编码器用连接器
- ② 电机用连接器

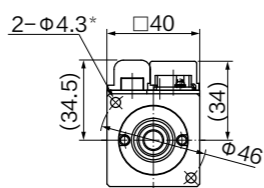
● 电机型号 质量:0.43 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF011L1C3
	带键带螺纹轴	MHMF011L1U3
200 V	直轴	MHMF012L1C3
	带键带螺纹轴	MHMF012L1U3

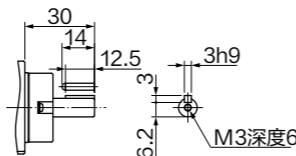
● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



* 请使用带六角孔的螺栓安装。



轴端规格
(带键带螺纹轴时)

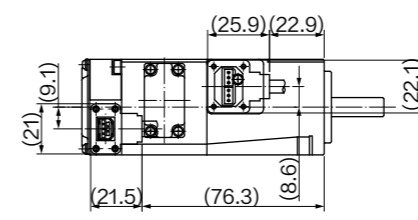


[单位: mm]

※ 电机规格、转矩特性请参照 P.91、P.92。

MHMF 100 W

连接器型 (IP67) · 有制动器 · 无油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

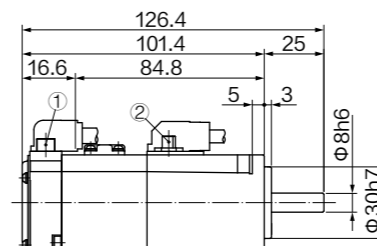


- ① 编码器用连接器
- ② 电机·制动器用连接器

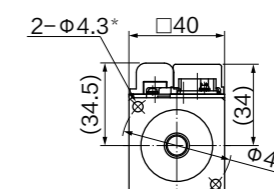
● 电机型号 质量:0.62 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF011L1B1
	带键带螺纹轴	MHMF011L1T1
200 V	直轴	MHMF012L1B1
	带键带螺纹轴	MHMF012L1T1

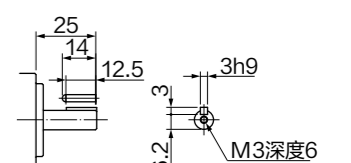
● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



* 请使用带六角孔的螺栓安装。

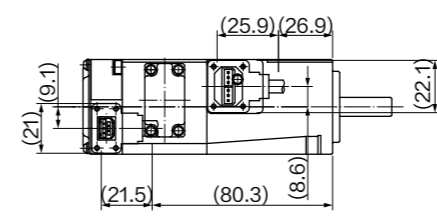


轴端规格
(带键带螺纹轴时)



[单位: mm]

连接器型 (IP67) · 有制动器 · 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

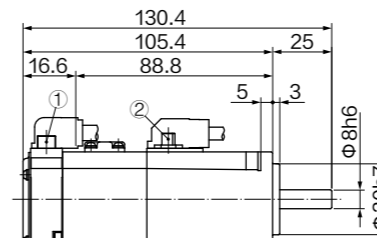


- ① 编码器用连接器
- ② 电机·制动器用连接器

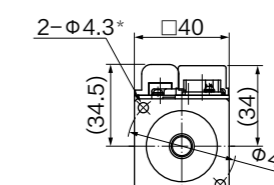
● 电机型号 质量:0.64 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF011L1D1
	带键带螺纹轴	MHMF011L1V1
200 V	直轴	MHMF012L1D1
	带键带螺纹轴	MHMF012L1V1

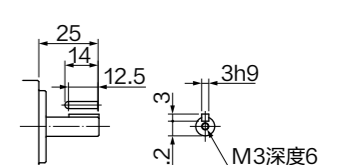
● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



* 请使用带六角孔的螺栓安装。

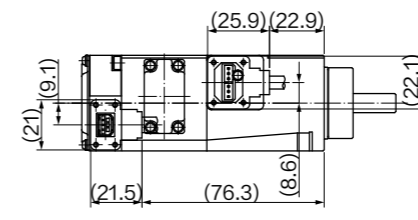


轴端规格
(带键带螺纹轴时)



[单位: mm]

连接器型 (IP67) · 有制动器 · 带保护唇有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

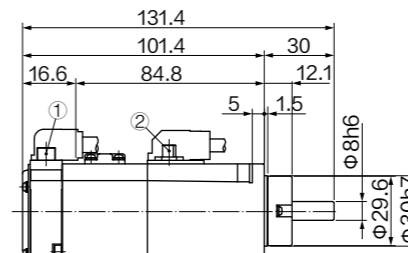


- ① 编码器用连接器
- ② 电机·制动器用连接器

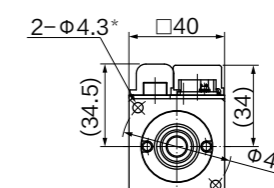
● 电机型号 质量:0.65 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF011L1D3
	带键带螺纹轴	MHMF011L1V3
200 V	直轴	MHMF012L1D3
	带键带螺纹轴	MHMF012L1V3

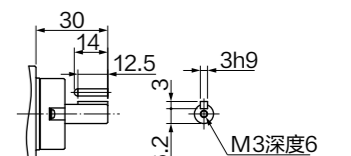
● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



* 请使用带六角孔的螺栓安装。



轴端规格
(带键带螺纹轴时)



[单位: mm]

※ 电机规格、转矩特性请参照 P.91、P.92。

MHMF 200 W

导线型 (IP65) · 无制动器 · 无油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

① 编码器用连接器
② 电机用连接器

● 电机型号 质量: 0.75 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF021L1A2
	带键带螺纹轴	MHMF021L1S2
200 V	直轴	MHMF022L1A2
	带键带螺纹轴	MHMF022L1S2

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

导线型 (IP65) · 无制动器 · 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

① 编码器用连接器
② 电机用连接器

● 电机型号 质量: 0.78 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF021L1C2
	带键带螺纹轴	MHMF021L1U2
200 V	直轴	MHMF022L1C2
	带键带螺纹轴	MHMF022L1U2

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

导线型 (IP65) · 无制动器 · 带保护唇有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

① 编码器用连接器
② 电机用连接器

● 电机型号 质量: 0.81 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF021L1C4
	带键带螺纹轴	MHMF021L1U4
200 V	直轴	MHMF022L1C4
	带键带螺纹轴	MHMF022L1U4

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

※ 电机规格、转矩特性请参照 P.93、P.94。

MHMF 200 W

导线型 (IP65) · 有制动器 · 无油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

① 编码器用连接器
② 制动器用连接器
③ 电机用连接器

● 电机型号 质量: 1.1 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF021L1B2
	带键带螺纹轴	MHMF021L1B2
200 V	直轴	MHMF022L1B2
	带键带螺纹轴	MHMF022L1B2

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

导线型 (IP65) · 有制动器 · 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

① 编码器用连接器
② 制动器用连接器
③ 电机用连接器

● 电机型号 质量: 1.2 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF021L1D2
	带键带螺纹轴	MHMF021L1V2
200 V	直轴	MHMF022L1D2
	带键带螺纹轴	MHMF022L1V2

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

导线型 (IP65) · 有制动器 · 带保护唇有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

① 编码器用连接器
② 制动器用连接器
③ 电机用连接器

● 电机型号 质量: 1.2 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF021L1D4
	带键带螺纹轴	MHMF021L1V4
200 V	直轴	MHMF022L1D4
	带键带螺纹轴	MHMF022L1V4

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

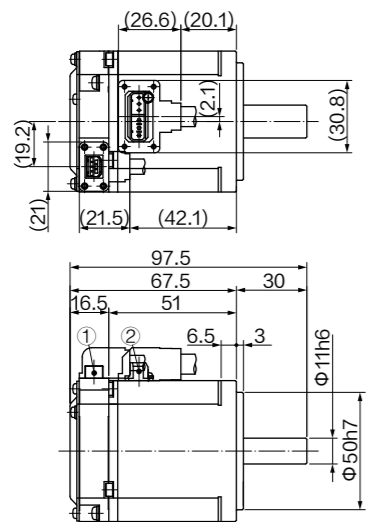
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.93、P.94。

连接器型 (IP67)

· 无制动器

· 无油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴



- ① 编码器用连接器
- ② 电机用连接器

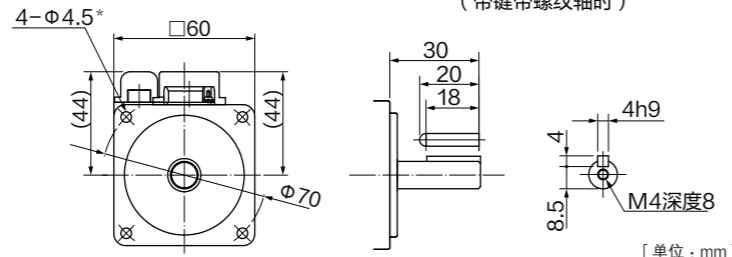
● 电机型号 质量: 0.75 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF021L1A1
	带键带螺纹轴	MHMF021L1S1
200 V	直轴	MHMF022L1A1
	带键带螺纹轴	MHMF022L1S1

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

* 请使用带六角孔的螺栓安装。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

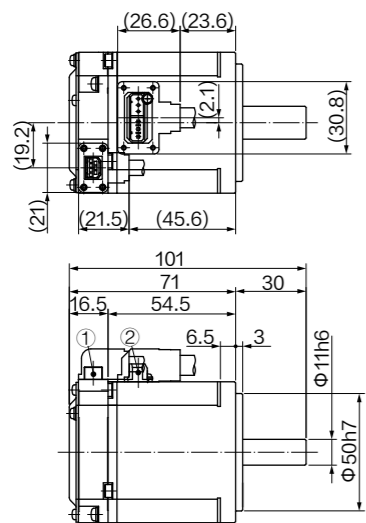


连接器型 (IP67)

· 无制动器

· 有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴



- ① 编码器用连接器
- ② 电机用连接器

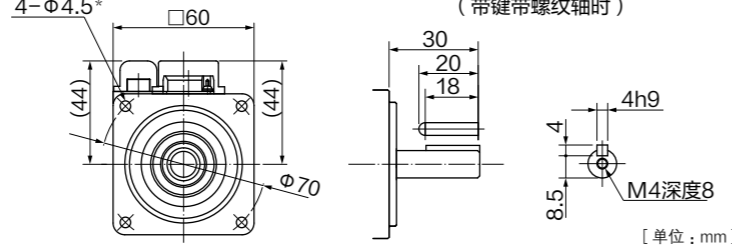
● 电机型号 质量: 0.78 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF021L1C1
	带键带螺纹轴	MHMF021L1U1
200 V	直轴	MHMF022L1C1
	带键带螺纹轴	MHMF022L1U1

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

* 请使用带六角孔的螺栓安装。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

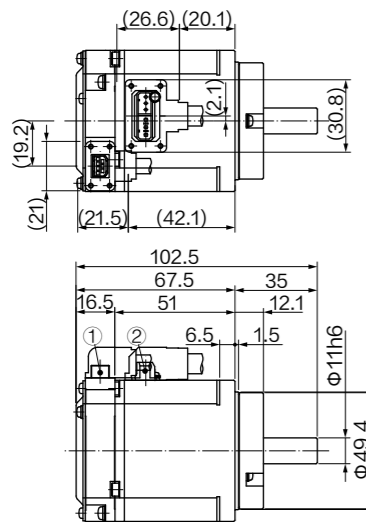


连接器型 (IP67)

· 无制动器

· 带保护唇有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴



- ① 编码器用连接器
- ② 电机用连接器

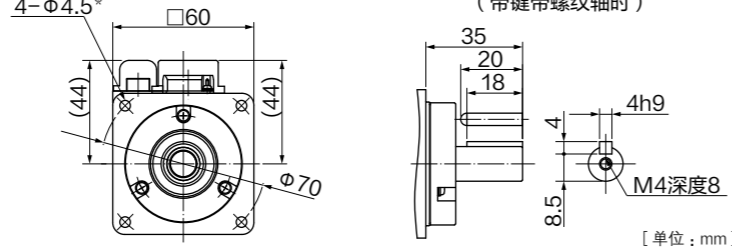
● 电机型号 质量: 0.81 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF021L1C3
	带键带螺纹轴	MHMF021L1U3
200 V	直轴	MHMF022L1C3
	带键带螺纹轴	MHMF022L1U3

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

* 请使用带六角孔的螺栓安装。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

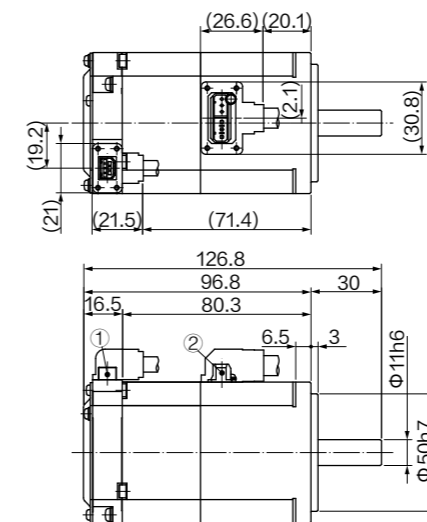


连接器型 (IP67)

· 有制动器

· 无油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴



- ① 编码器用连接器
- ② 电机·制动器用连接器

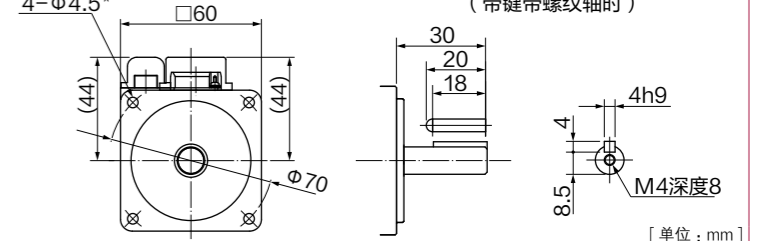
● 电机型号 质量: 1.1 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF021L1B1
	带键带螺纹轴	MHMF021L1T1
200 V	直轴	MHMF022L1B1
	带键带螺纹轴	MHMF022L1T1

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

* 请使用带六角孔的螺栓安装。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

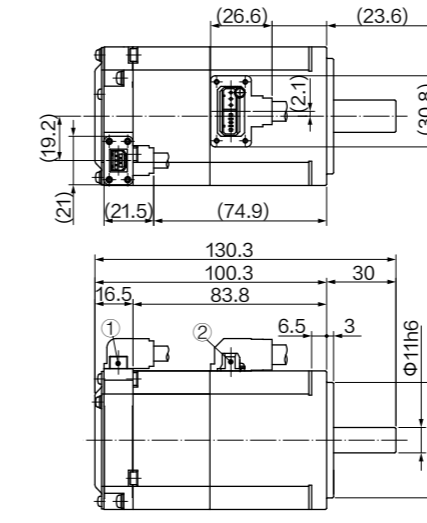


连接器型 (IP67)

· 有制动器

· 有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴



- ① 编码器用连接器
- ② 电机·制动器用连接器

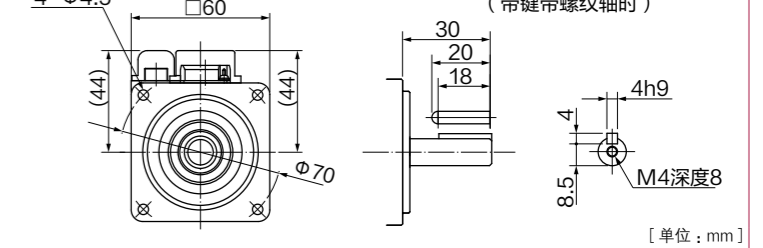
● 电机型号 质量: 1.2 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF021L1D1
	带键带螺纹轴	MHMF021L1V1
200 V	直轴	MHMF022L1D1
	带键带螺纹轴	MHMF022L1V1

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

* 请使用带六角孔的螺栓安装。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

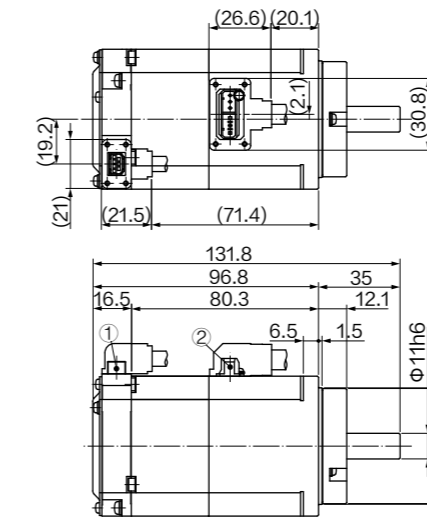


连接器型 (IP67)

· 有制动器

· 带保护唇有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴



- ① 编码器用连接器
- ② 电机·制动器用连接器

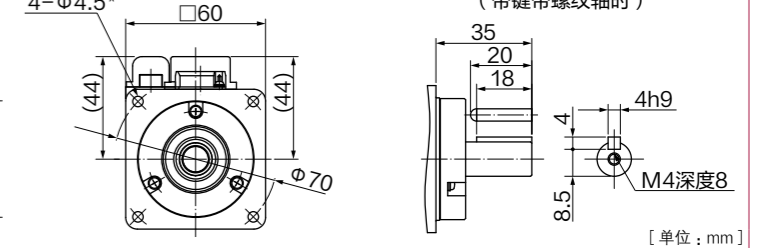
● 电机型号 质量: 1.2 kg

电压	轴规格	电机型号
100 V	直轴	MHMF021L1D3
	带键带螺纹轴	MHMF021L1V3
200 V	直轴	MHMF022L1D3
	带键带螺纹轴	MHMF022L1V3

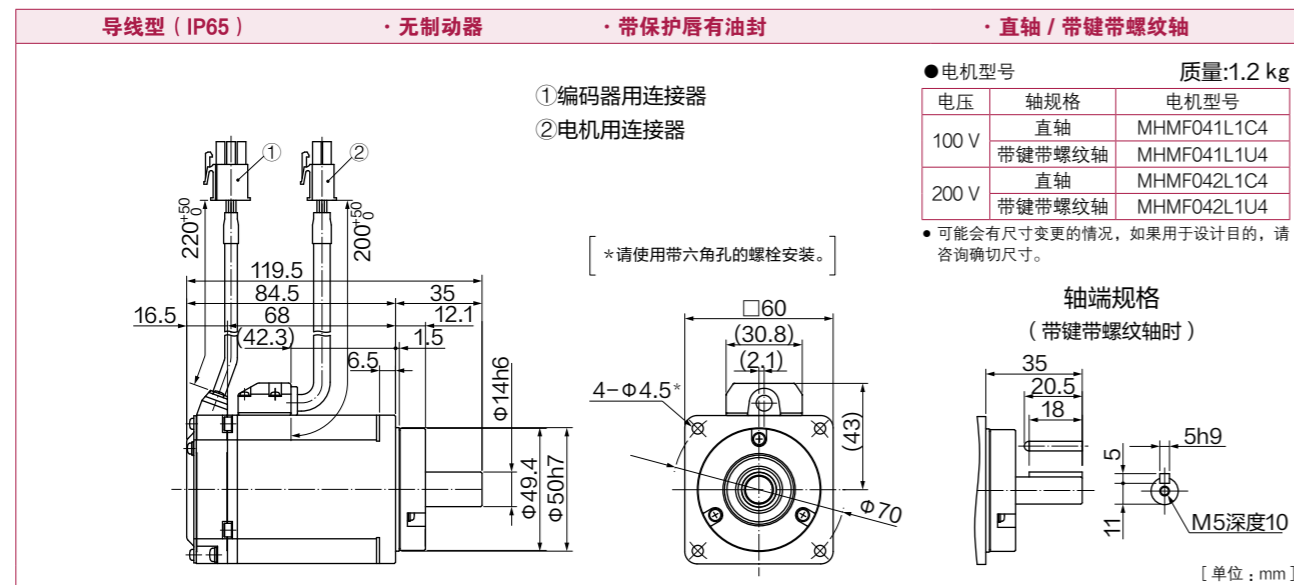
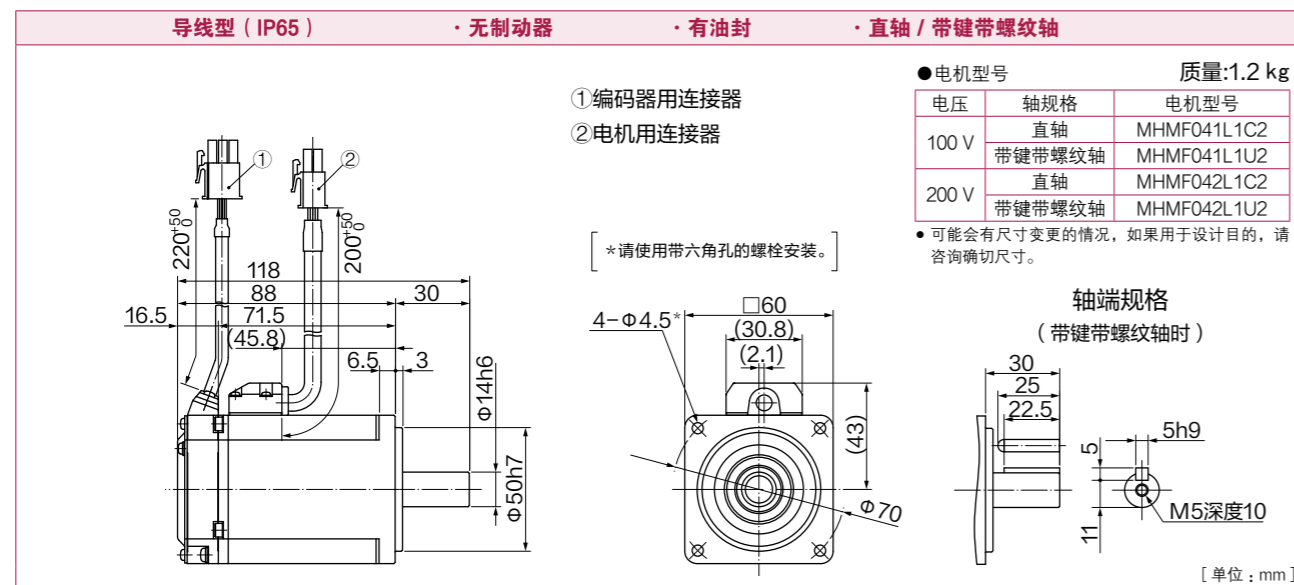
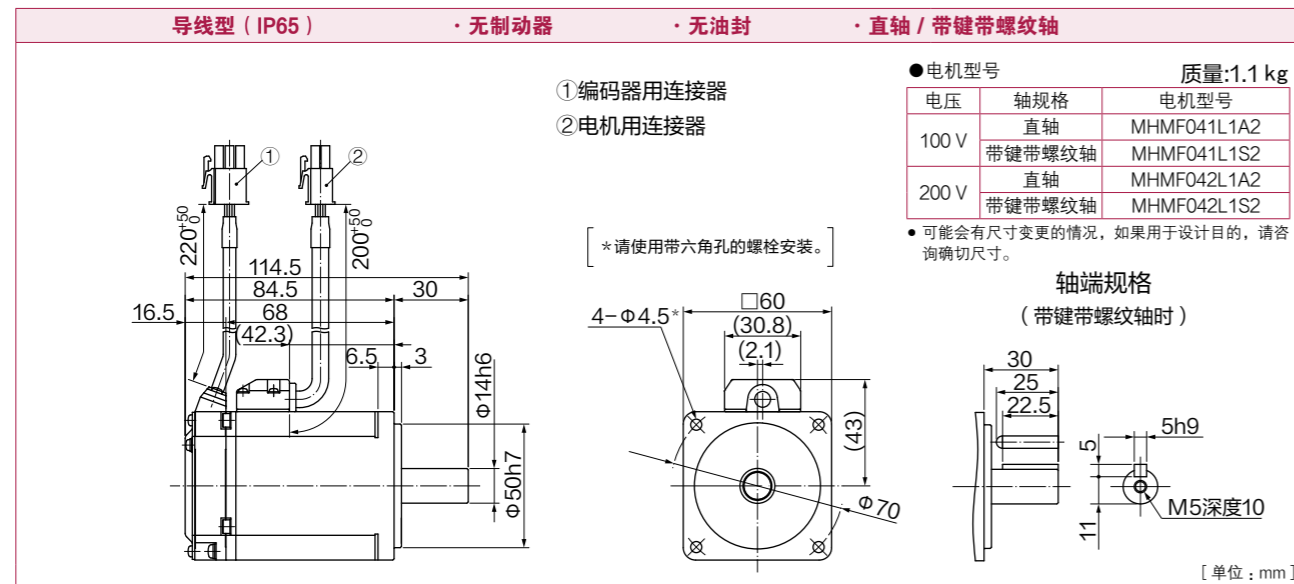
● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

* 请使用带六角孔的螺栓安装。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

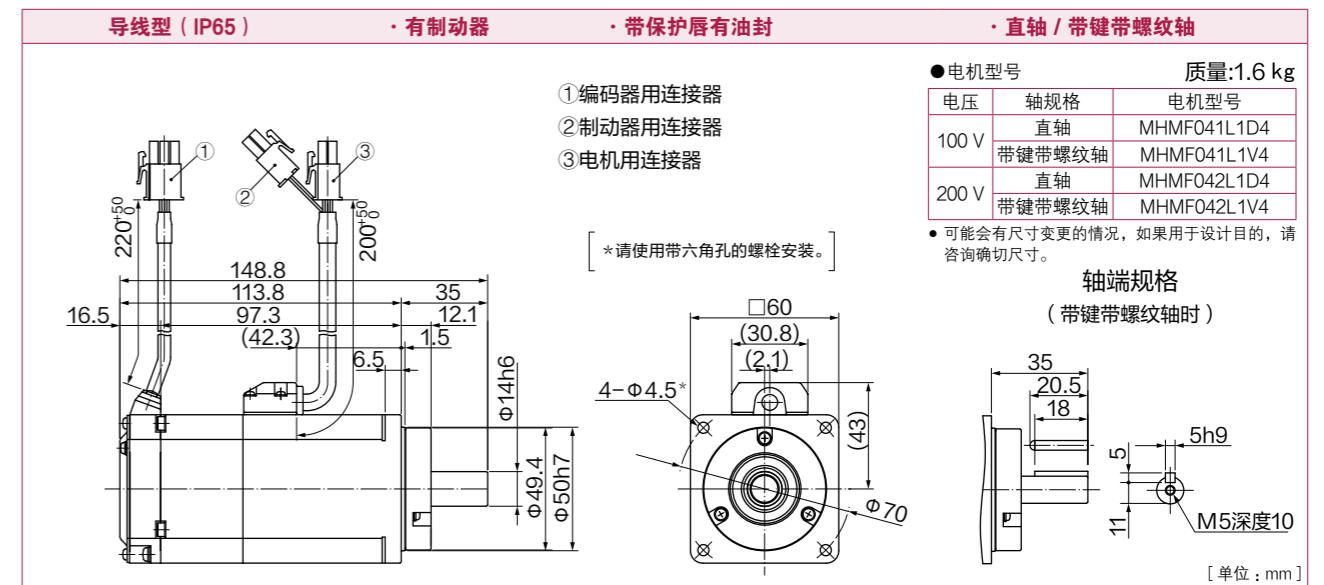
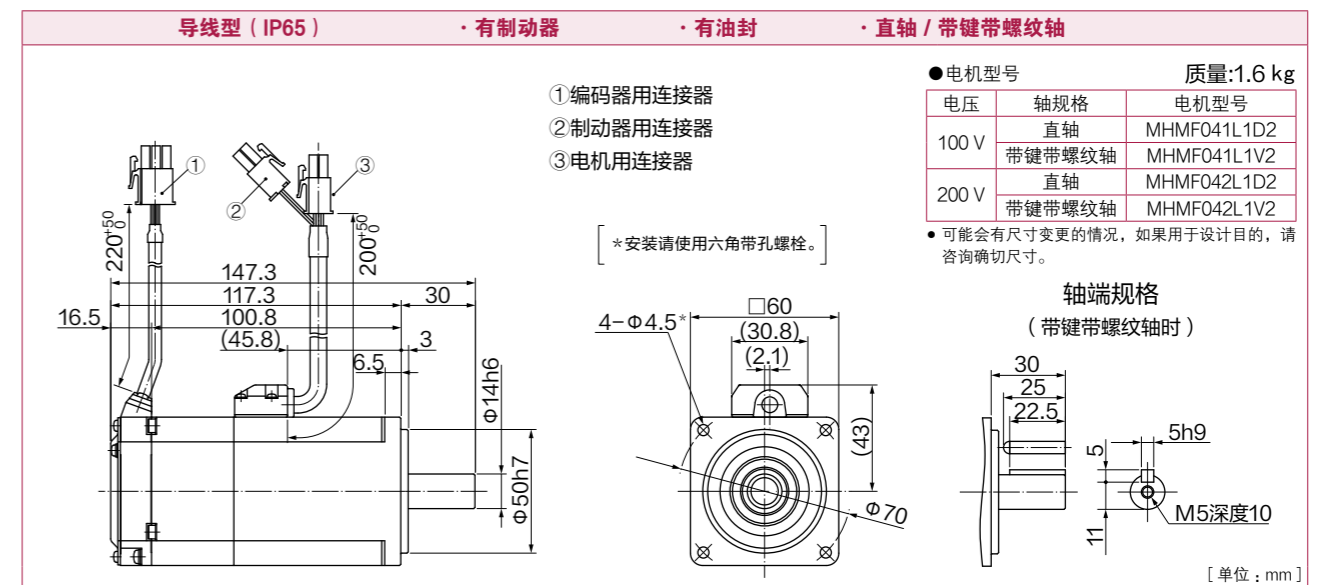
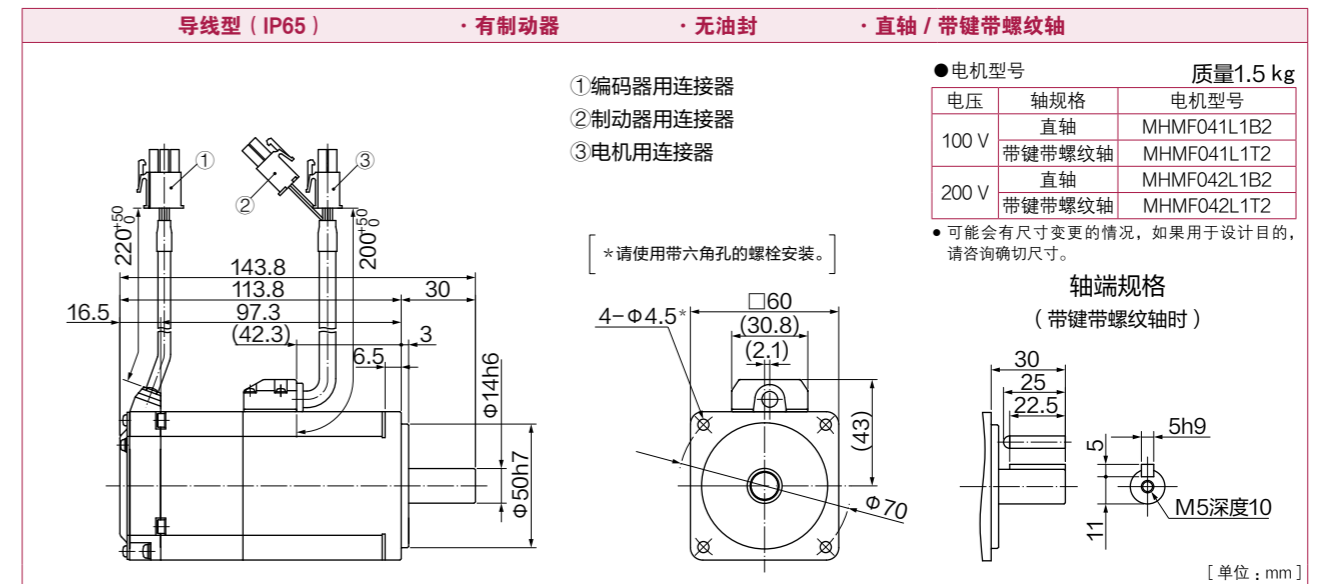


MHMF 400 W



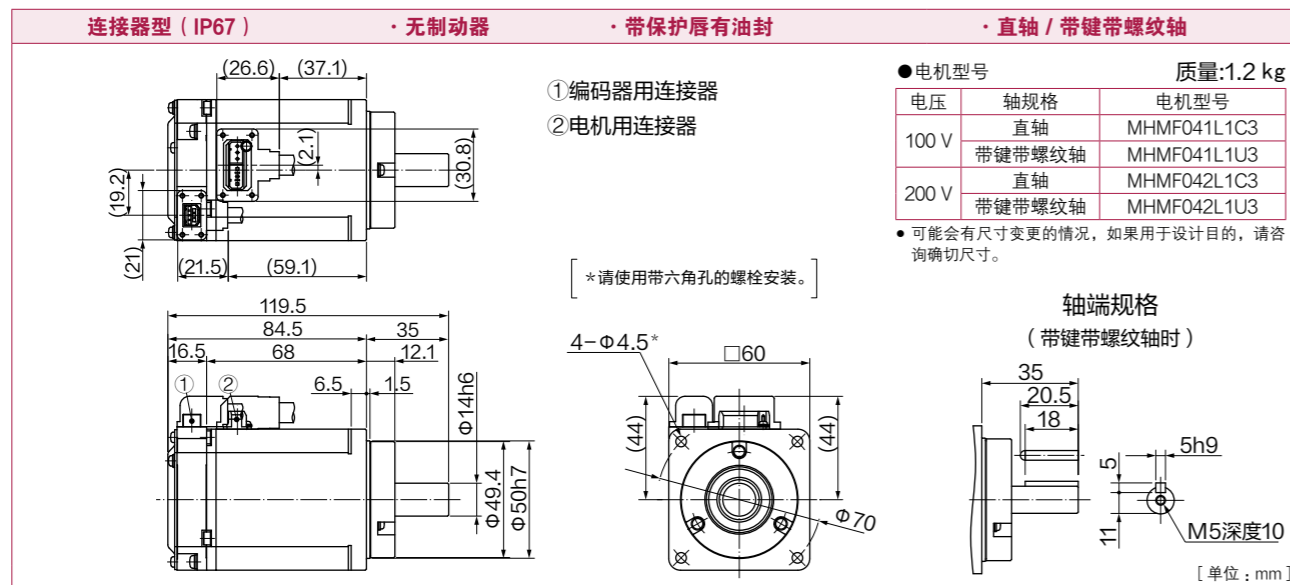
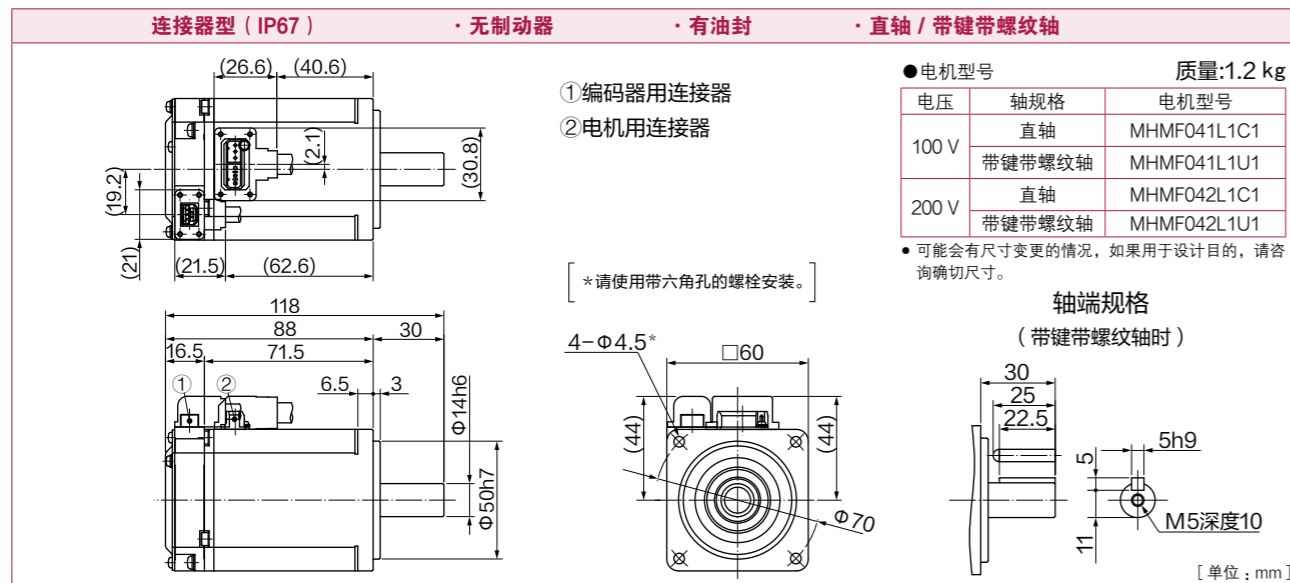
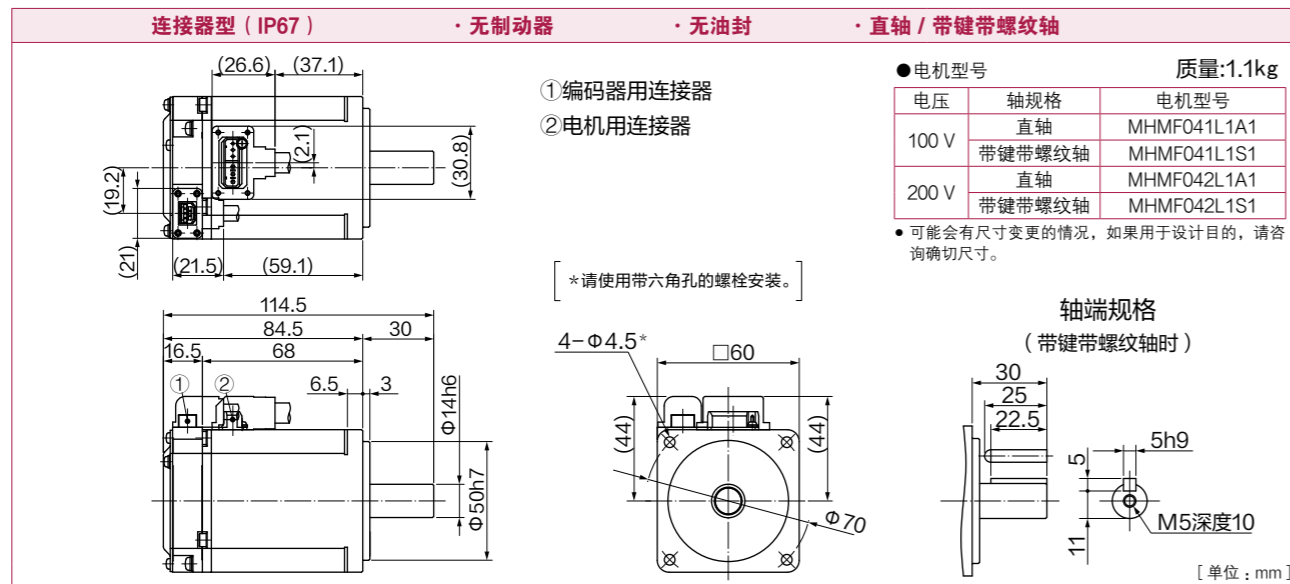
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.95、P.96。

MHMF 400 W



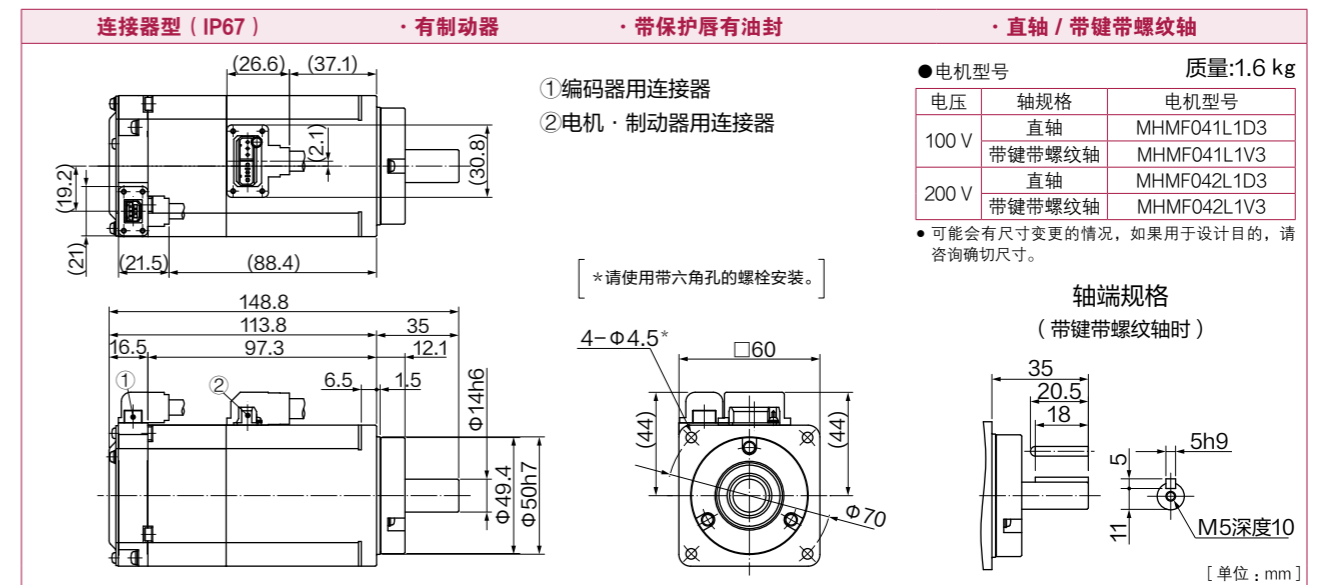
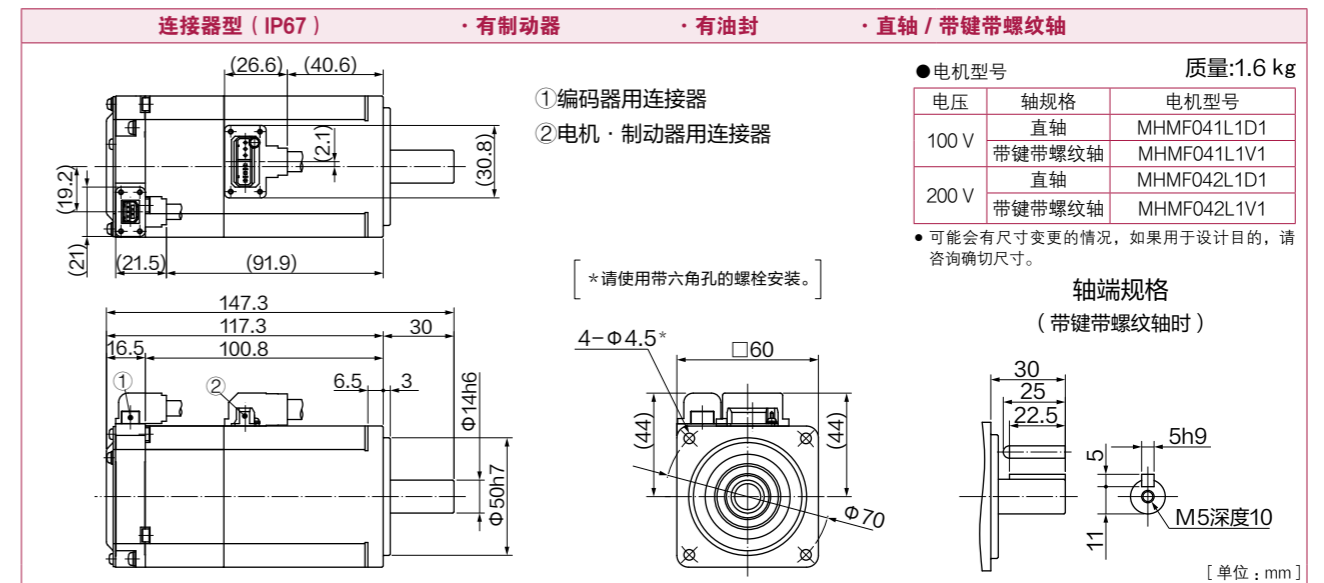
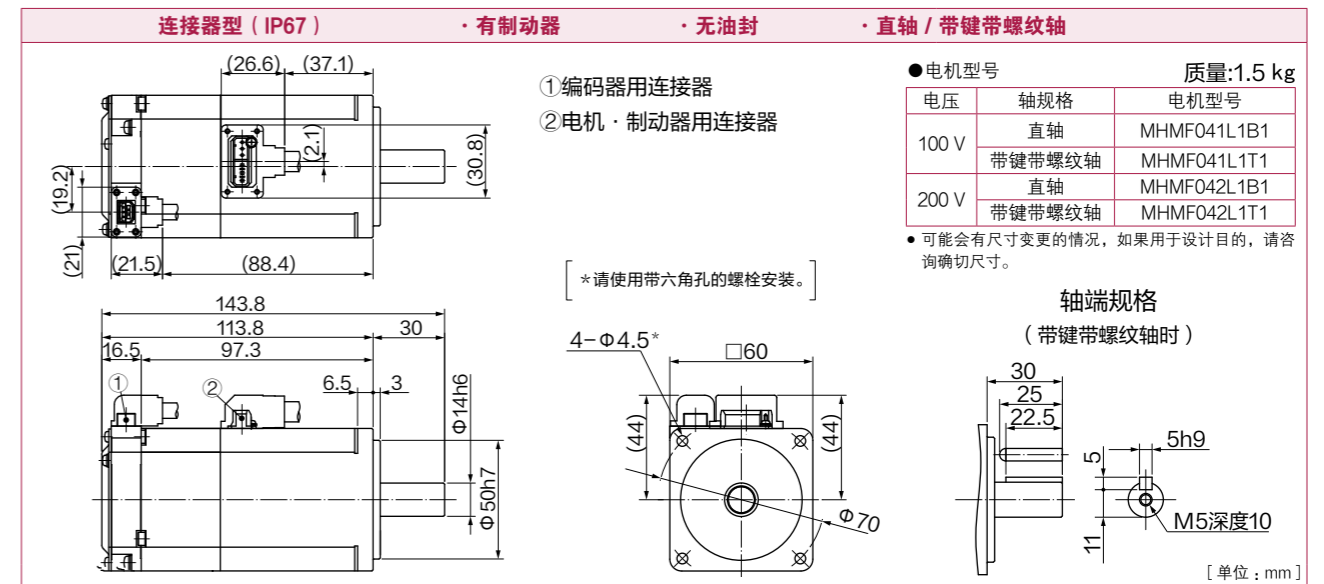
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.95、P.96。

MHMF 400 W



※ 电机规格、转矩特性请参照 P.95、P.96。

MHMF 400 W



※ 电机规格、转矩特性请参照 P.95、P.96。

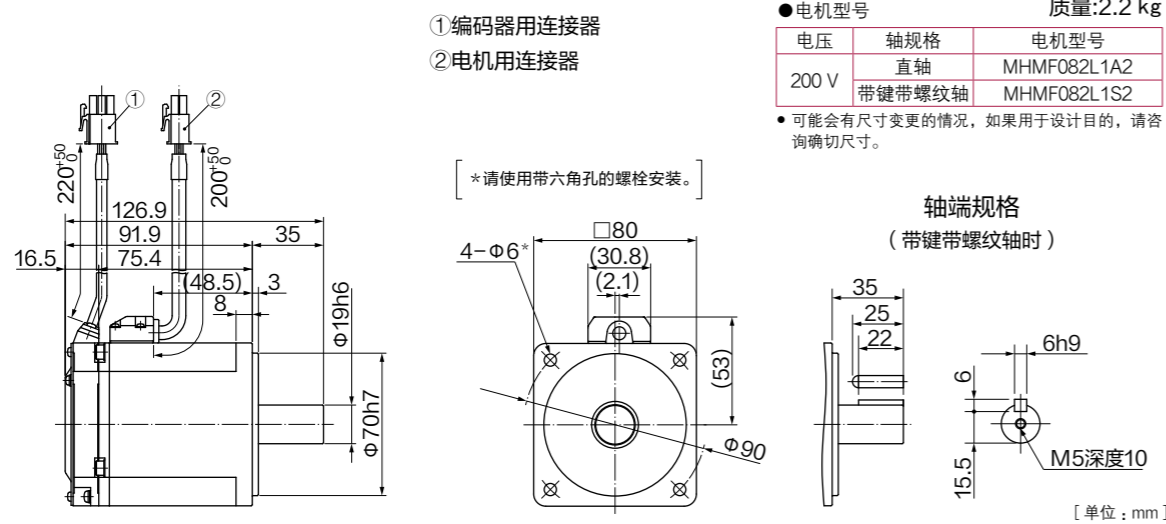
MHMF 750 W

导线型 (IP65)

· 无制动器

· 无油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

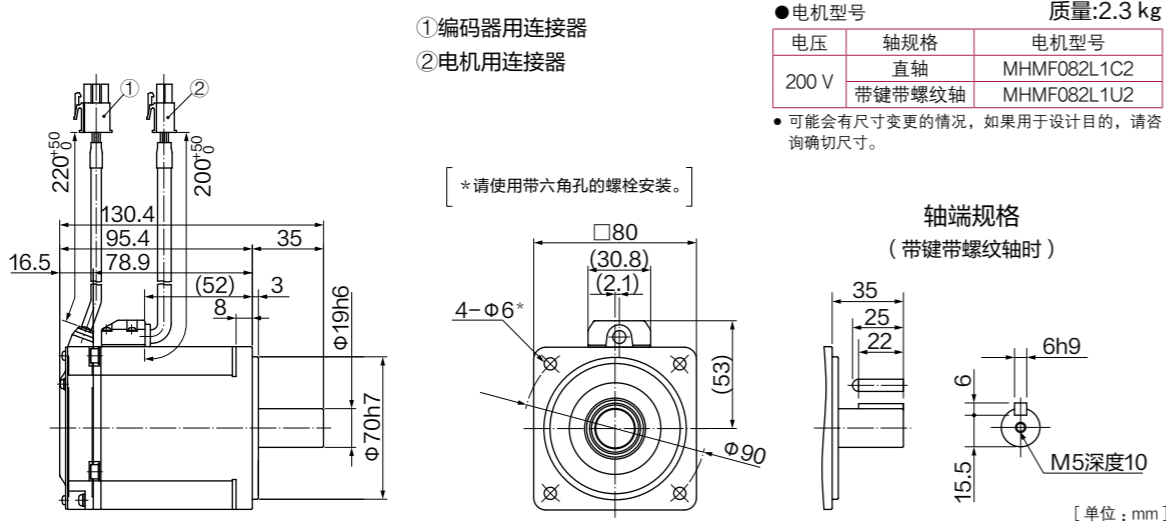


导线型 (IP65)

· 无制动器

· 有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

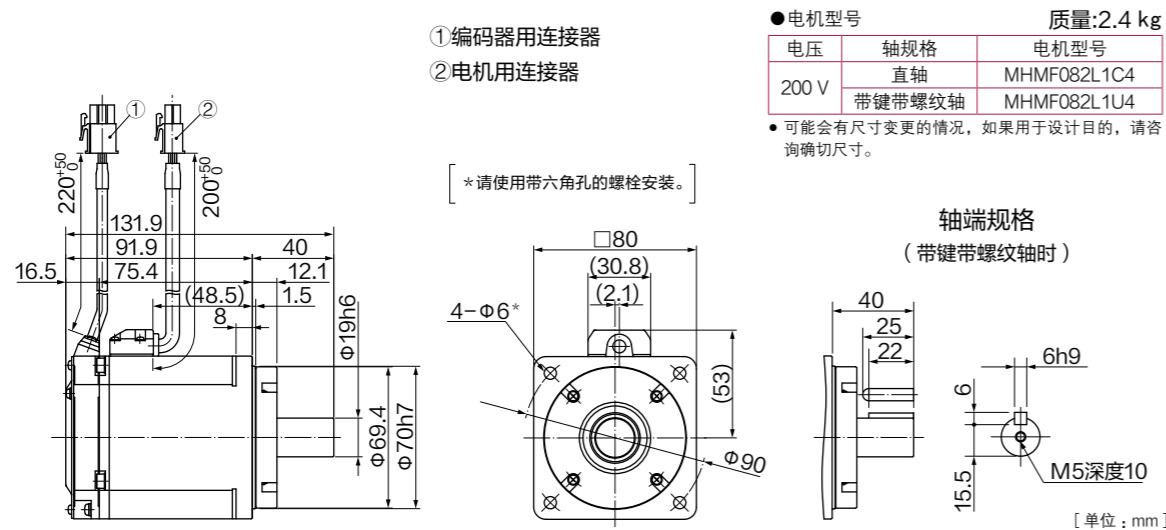


导线型 (IP65)

· 无制动器

· 带保护唇有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴



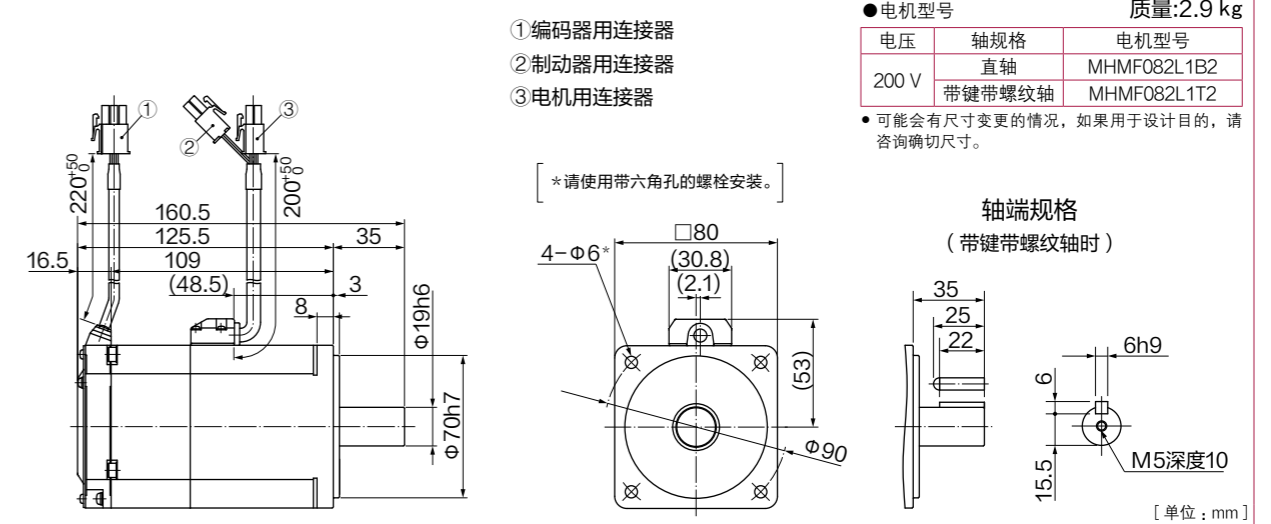
MHMF 750 W

导线型 (IP65)

· 有制动器

· 无油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

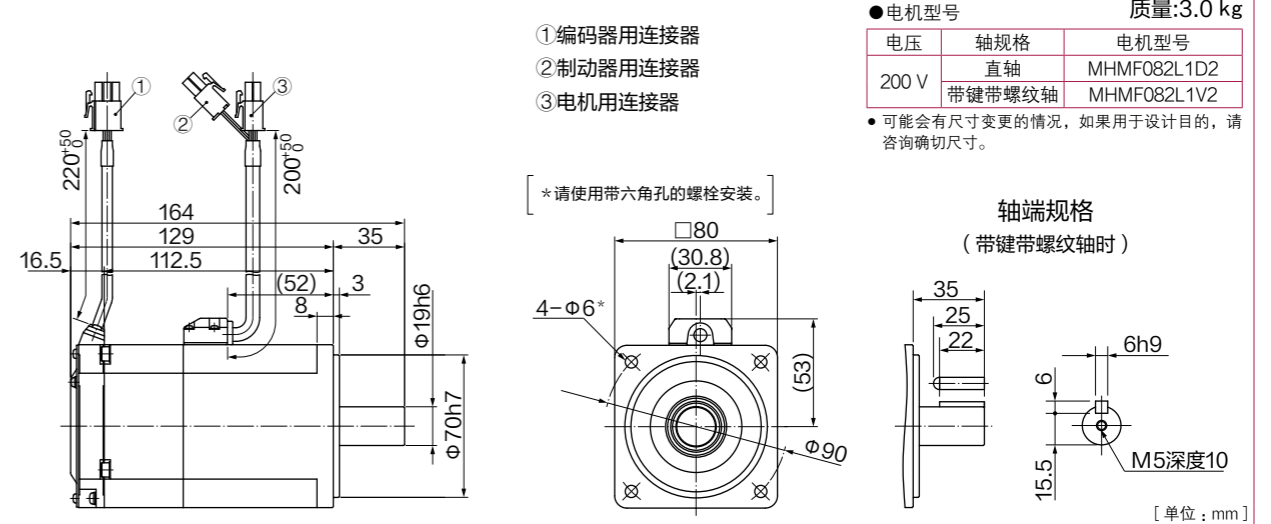


导线型 (IP65)

· 有制动器

· 有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

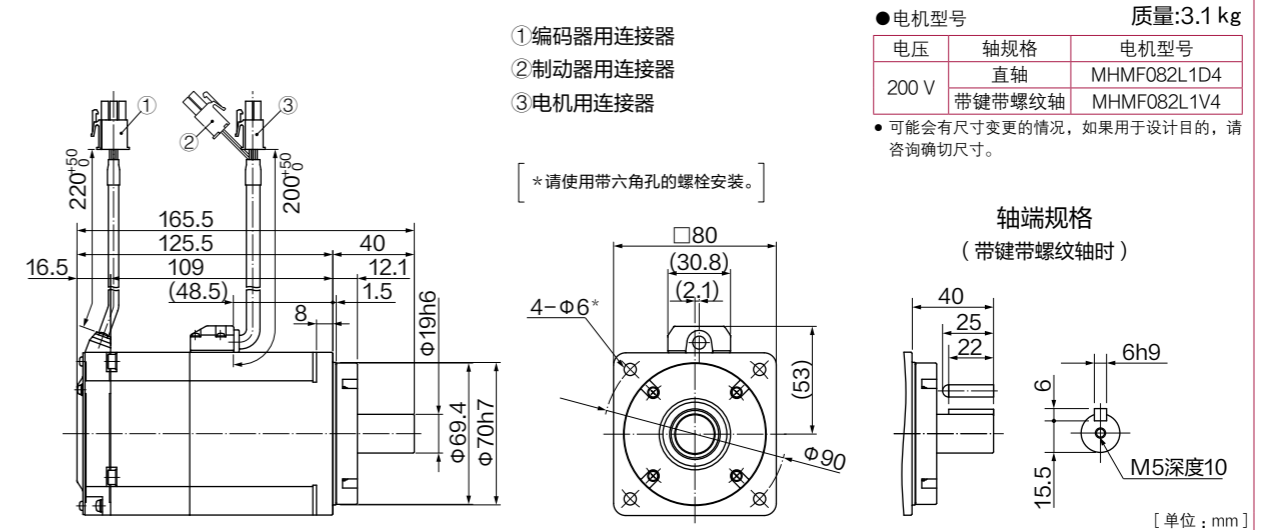


导线型 (IP65)

· 有制动器

· 带保护唇有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴



MHMF 750 W

连接器型 (IP67) · 无制动器 · 无油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

①编码器用连接器
②电机用连接器

●电机型号 质量:2.2 kg

电压	轴规格	电机型号
200 V	直轴	MHMF082L1A1
	带键带螺纹轴	MHMF082L1S1

●可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

*请使用带六角孔的螺栓安装。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

连接器型 (IP67) · 无制动器 · 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

①编码器用连接器
②电机用连接器

●电机型号 质量:2.3 kg

电压	轴规格	电机型号
200 V	直轴	MHMF082L1C1
	带键带螺纹轴	MHMF082L1U1

●可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

*请使用带六角孔的螺栓安装。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

连接器型 (IP67) · 无制动器 · 带保护唇有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

①编码器用连接器
②电机用连接器

●电机型号 质量:2.4 kg

电压	轴规格	电机型号
200 V	直轴	MHMF082L1C3
	带键带螺纹轴	MHMF082L1U3

●可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

*请使用带六角孔的螺栓安装。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

※ 电机规格、转矩特性请参照 P.97。

MHMF 750 W

连接器型 (IP67) · 有制动器 · 无油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

①编码器用连接器
②电机·制动器用连接器

●电机型号 质量:2.9 kg

电压	轴规格	电机型号
200 V	直轴	MHMF082L1B1
	带键带螺纹轴	MHMF082L1T1

●可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

*请使用带六角孔的螺栓安装。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

连接器型 (IP67) · 有制动器 · 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

①编码器用连接器
②电机·制动器用连接器

●电机型号 质量:3.0 kg

电压	轴规格	电机型号
200 V	直轴	MHMF082L1D1
	带键带螺纹轴	MHMF082L1V1

●可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

*请使用带六角孔的螺栓安装。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

连接器型 (IP67) · 有制动器 · 带保护唇有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

①编码器用连接器
②电机·制动器用连接器

●电机型号 质量:3.1 kg

电压	轴规格	电机型号
200 V	直轴	MHMF082L1D3
	带键带螺纹轴	MHMF082L1U3

●可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

*请使用带六角孔的螺栓安装。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

※ 电机规格、转矩特性请参照 P.97。

A6 系列

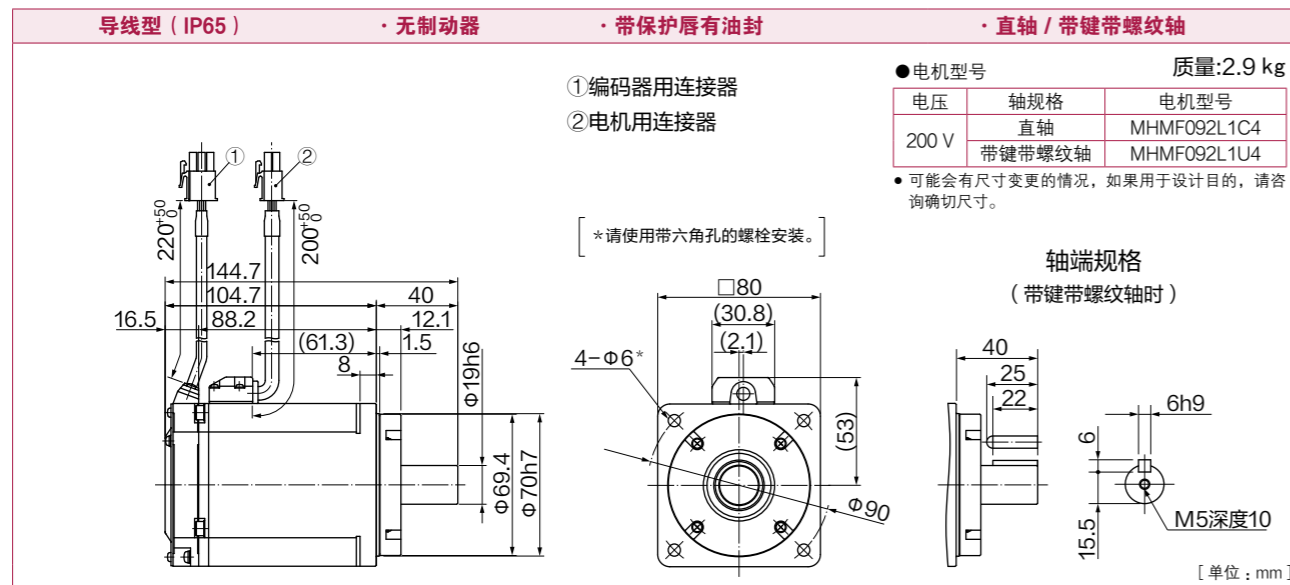
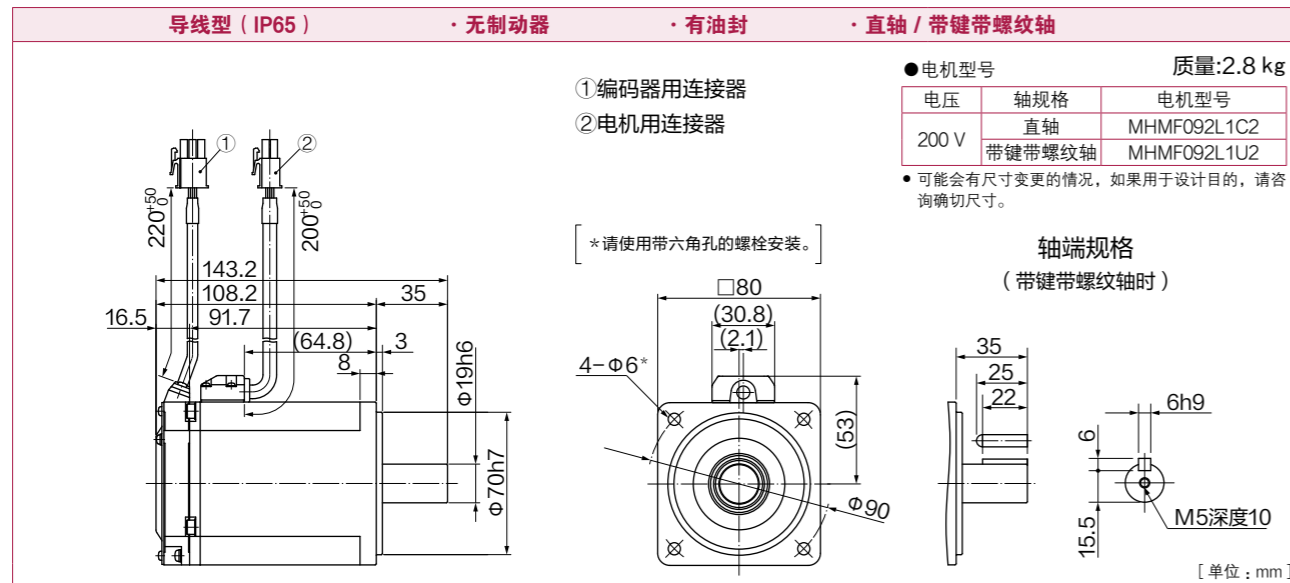
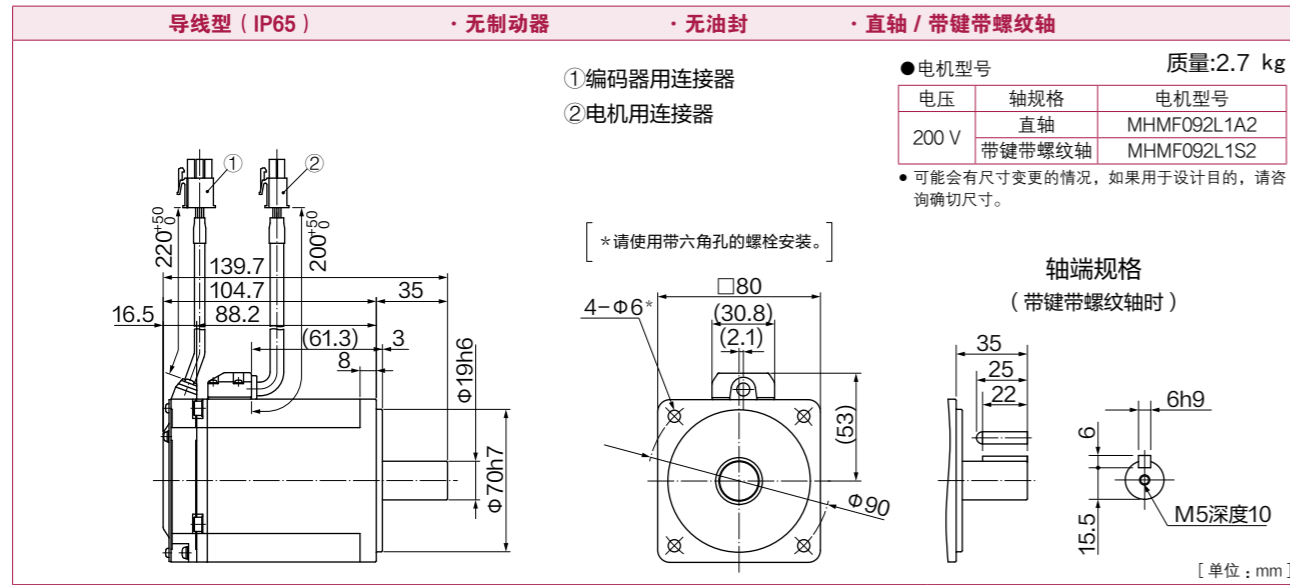
A6 系列选购部件

A6 N 系列

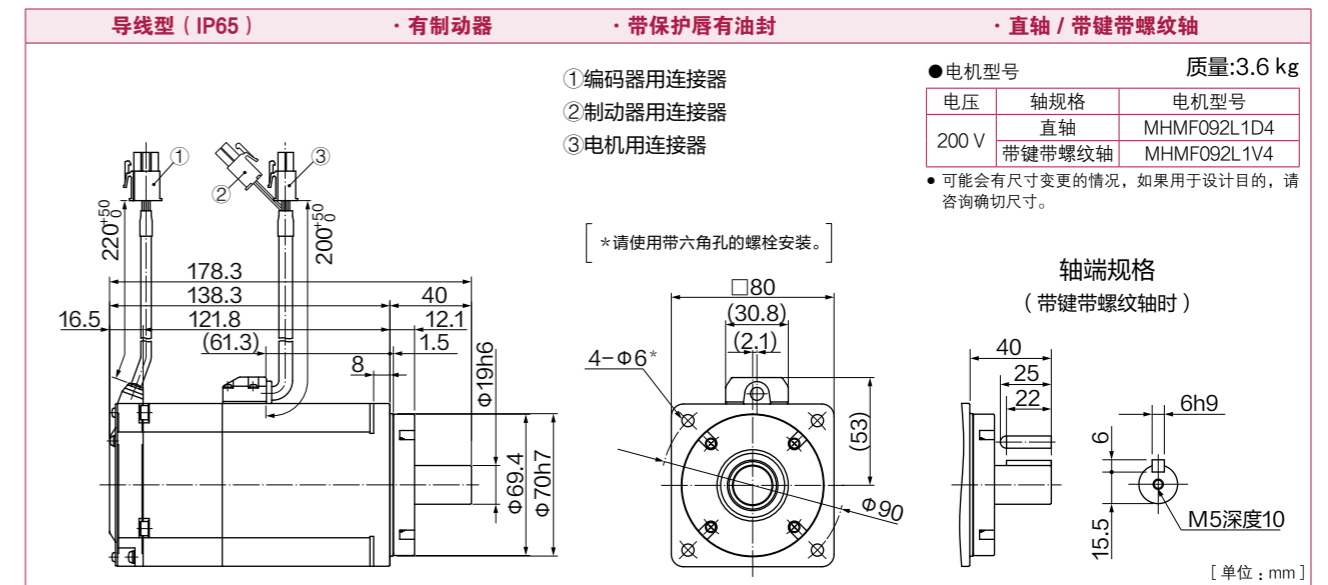
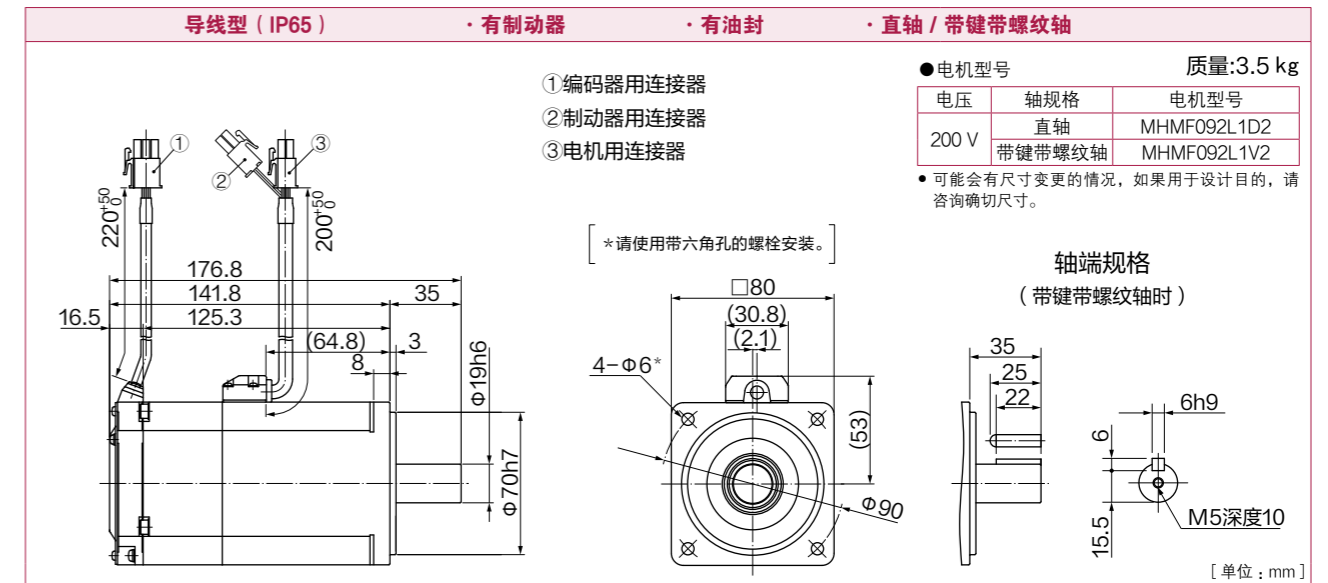
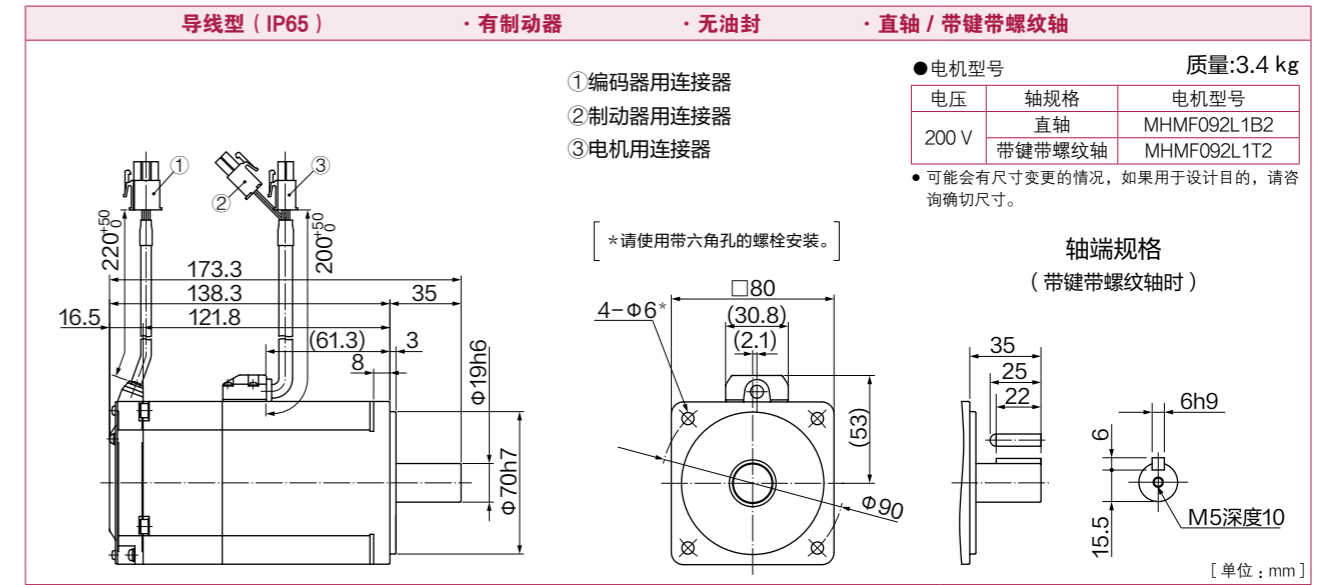
A6 B 系列

特别订购

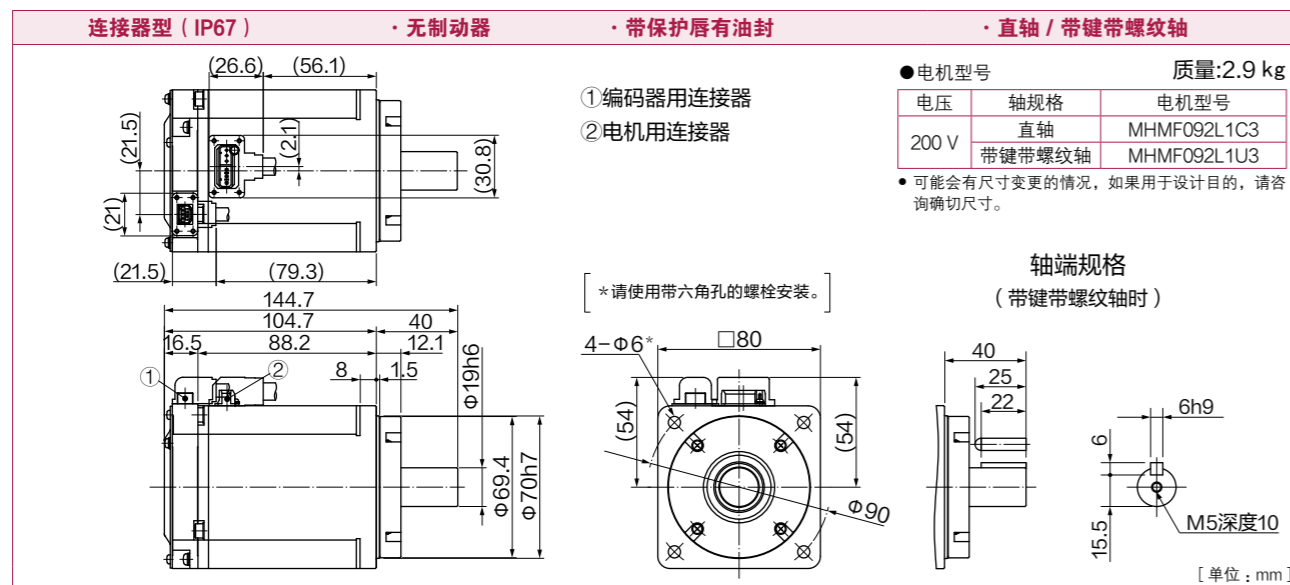
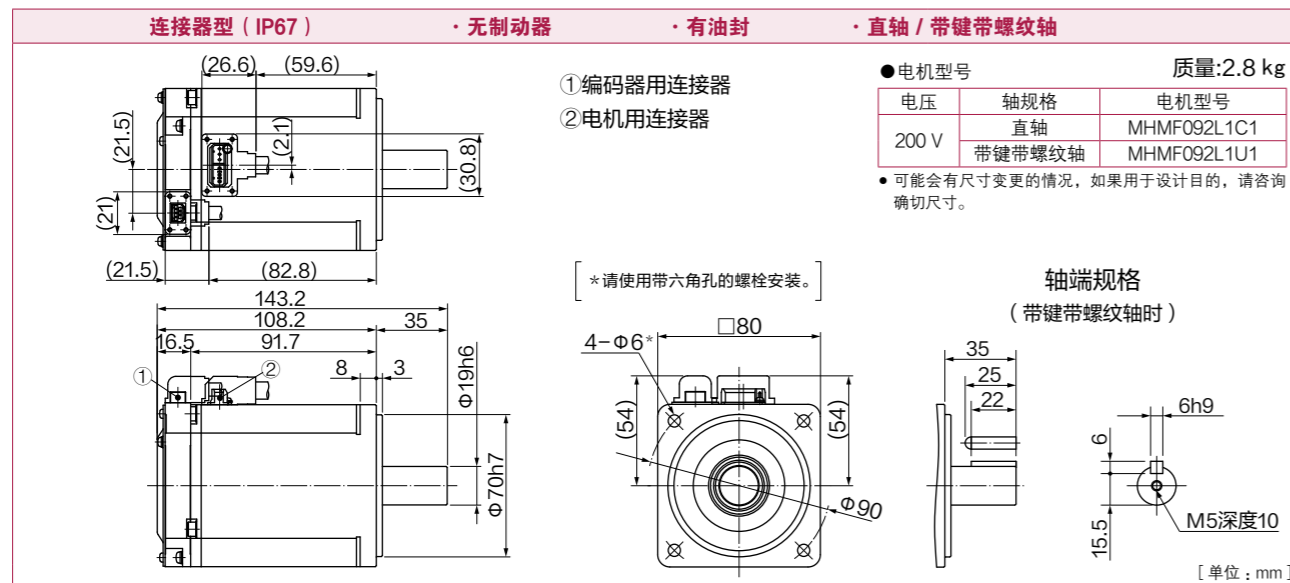
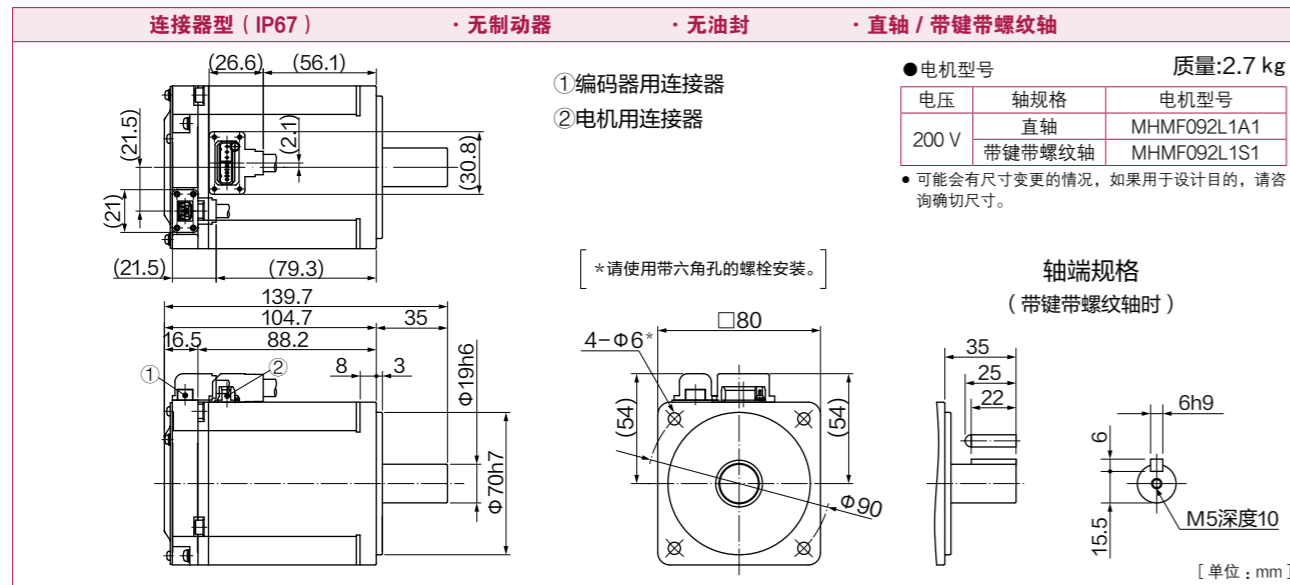
相关信息



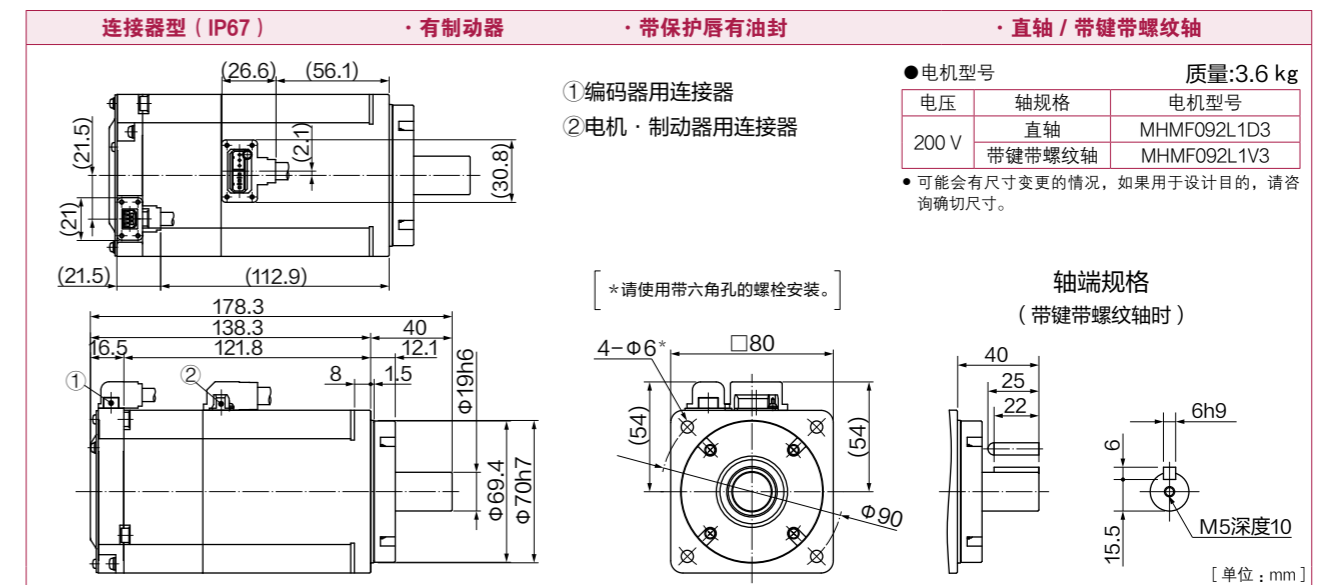
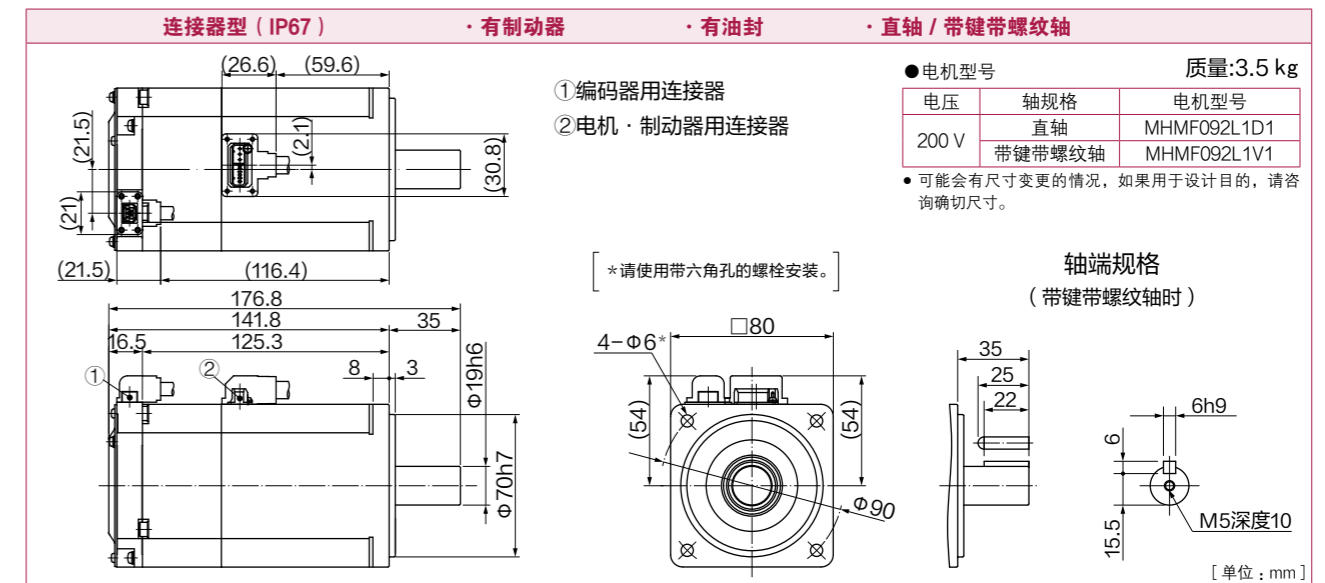
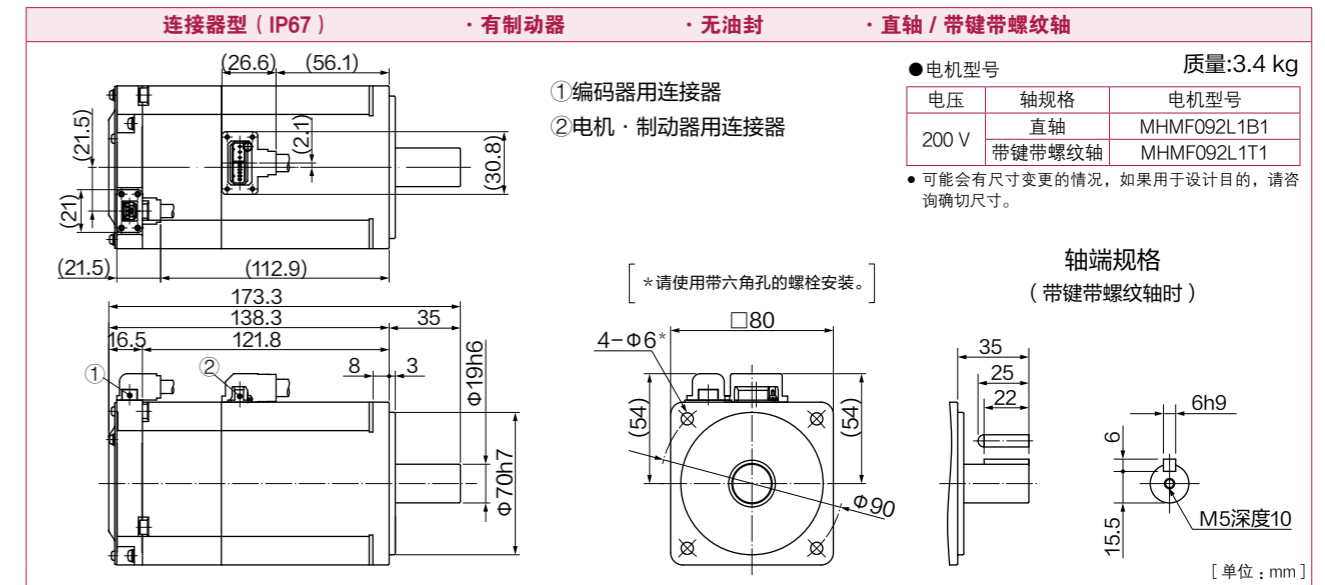
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.98。



※ 电机规格、转矩特性请参照 P.98。

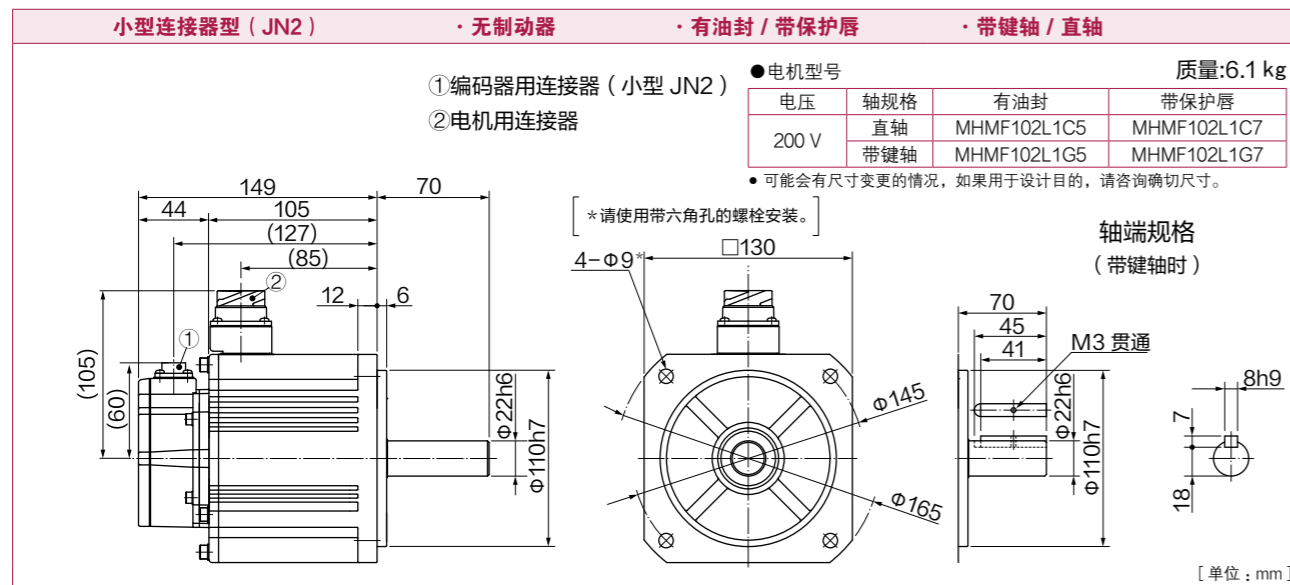
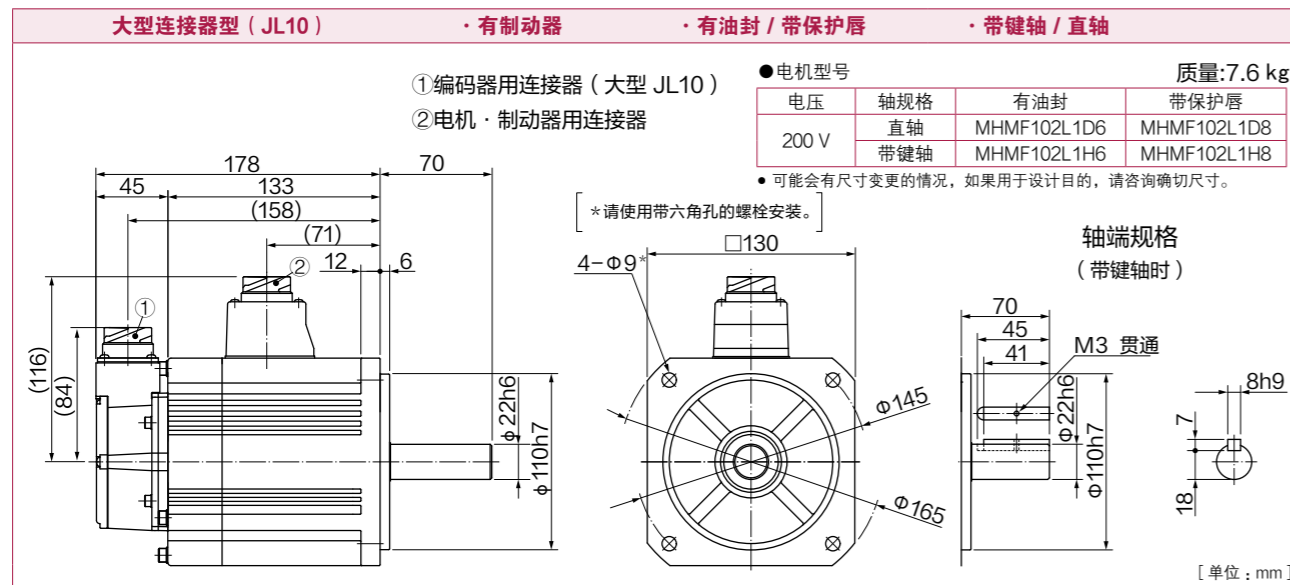
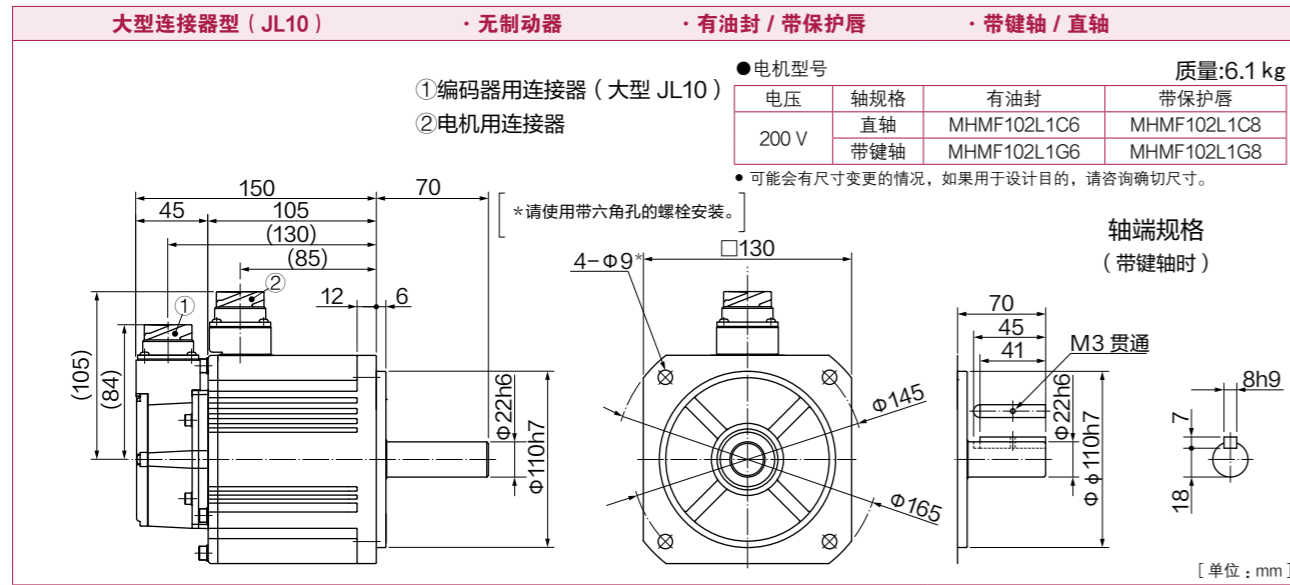


※ 电机规格、转矩特性请参照 P.98。



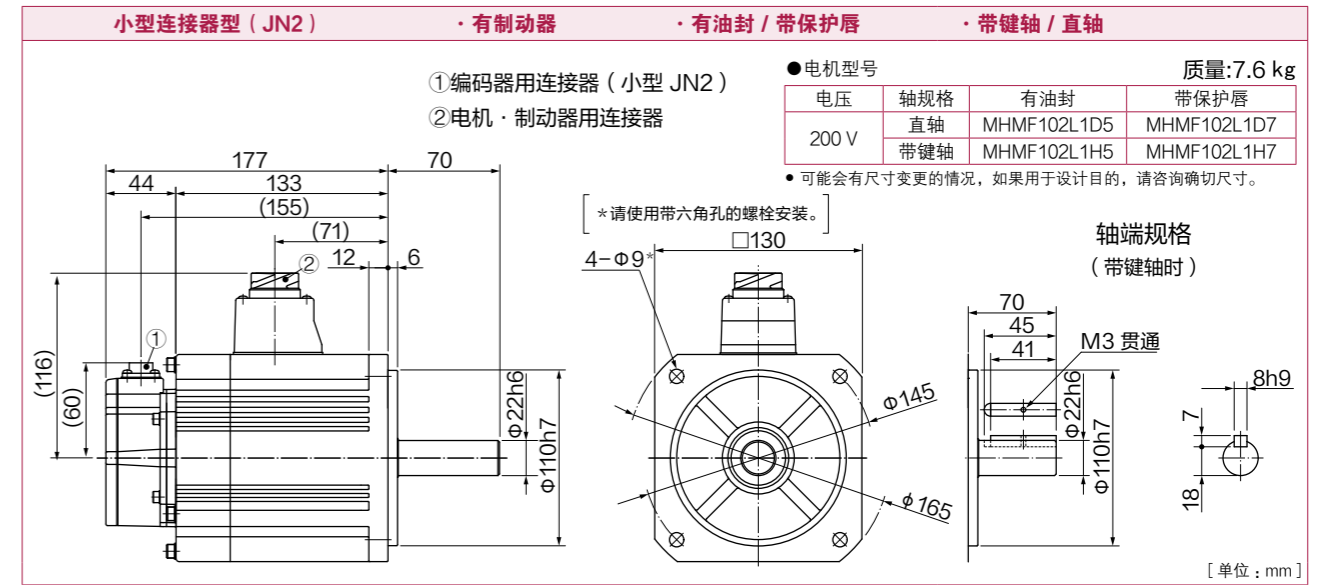
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.98。

MHMF 1.0 kW

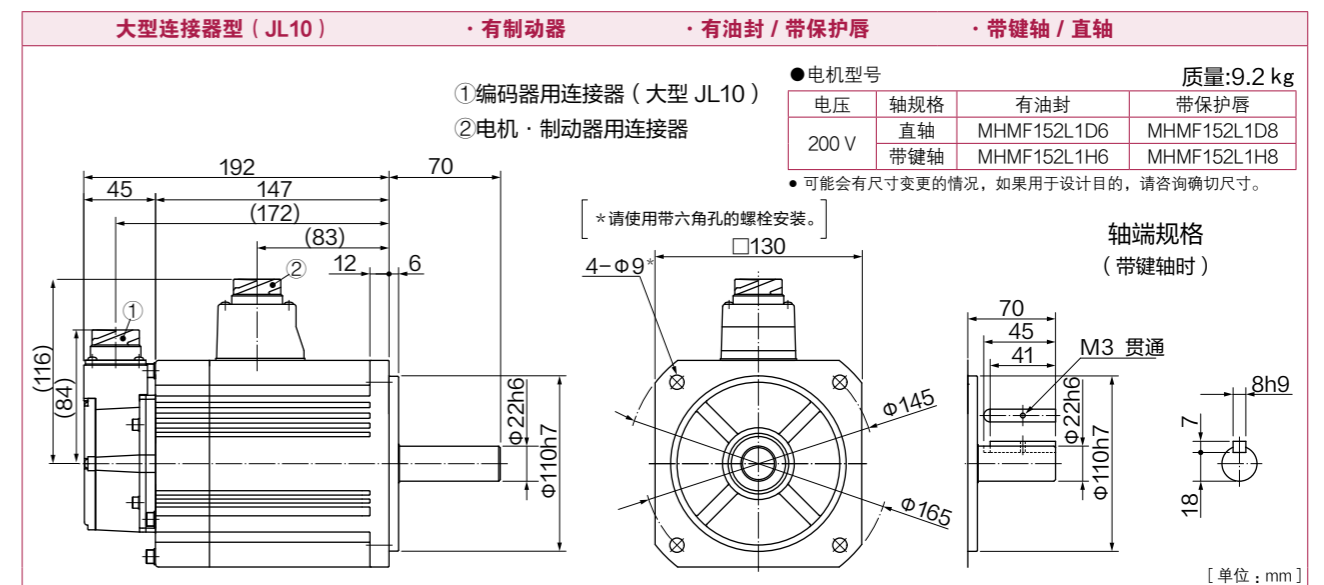
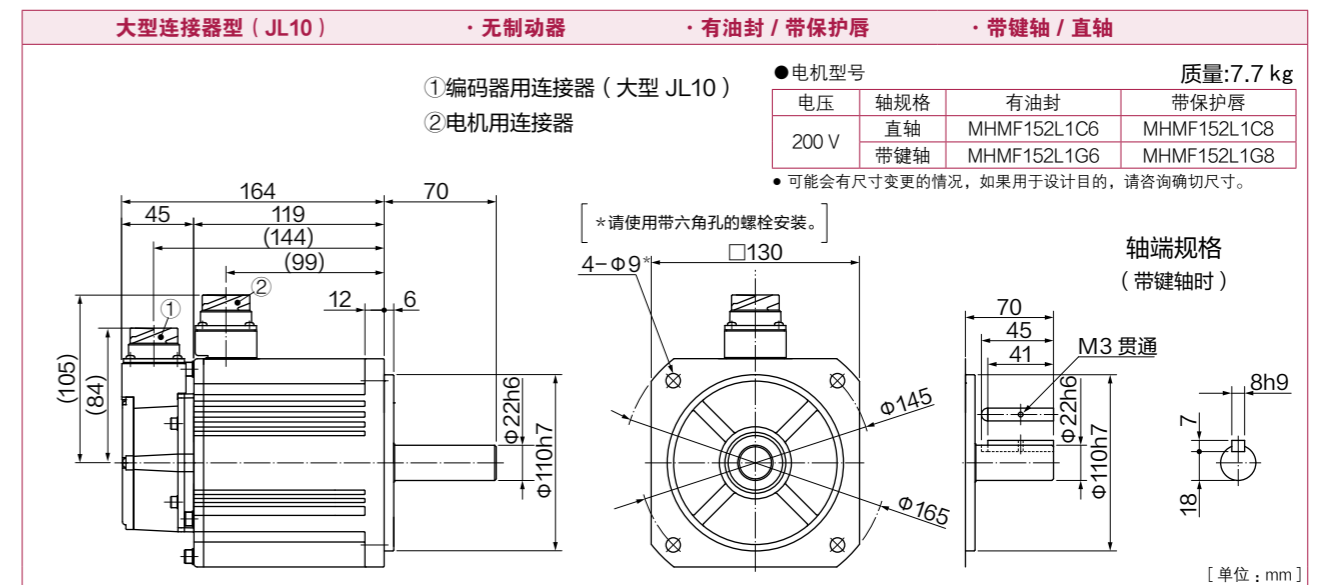


※ 电机规格、转矩特性请参照 P.99.

MHMF 1.0 kW

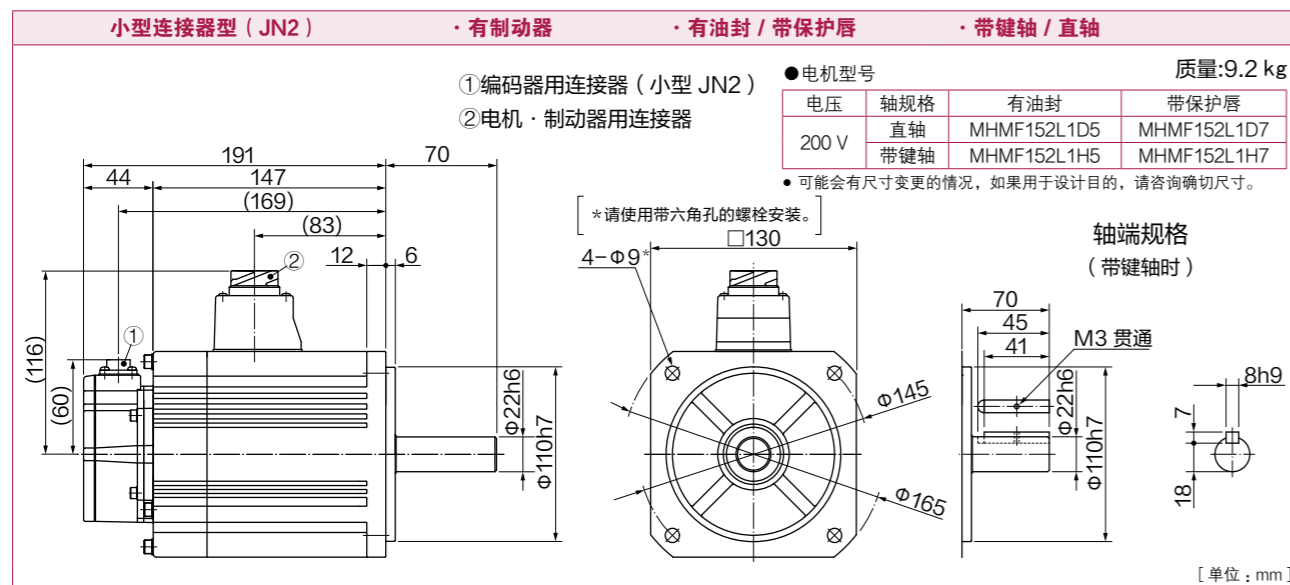
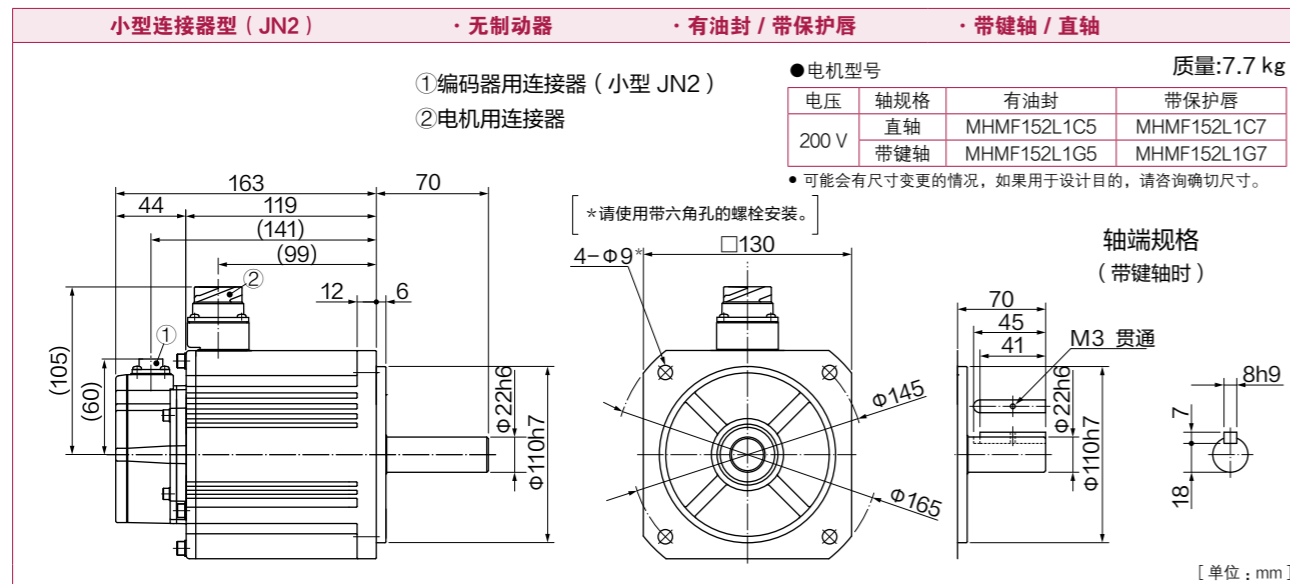


MHMF 1.5 kW

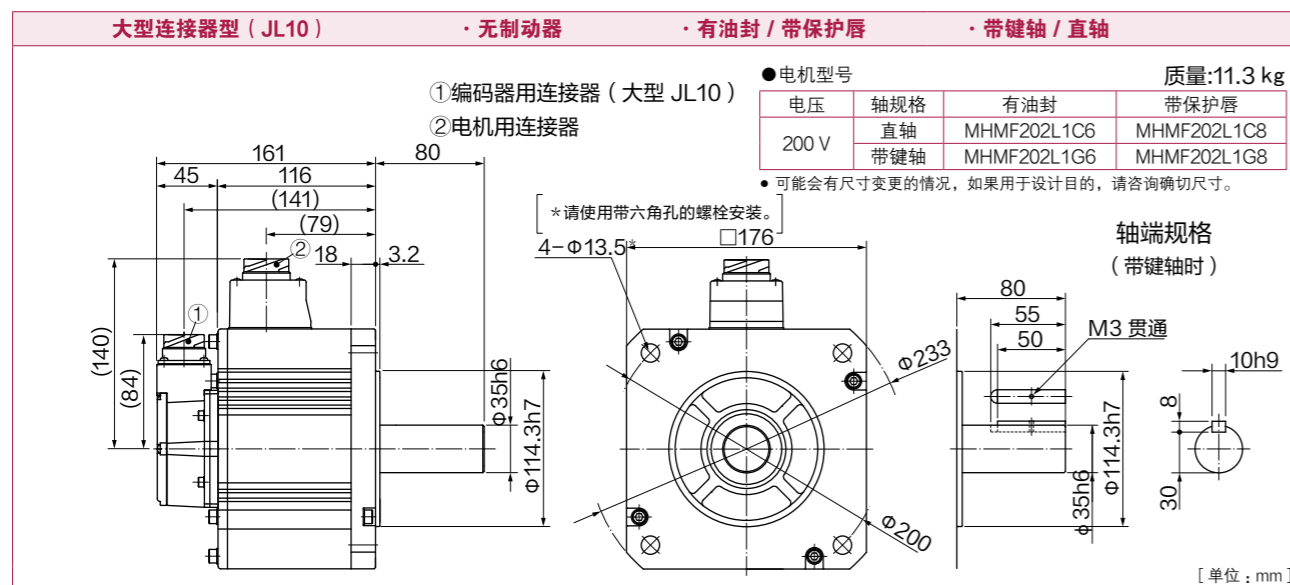


※ 电机规格、转矩特性请参照 P.99、P.100.

MHMF 1.5 kW

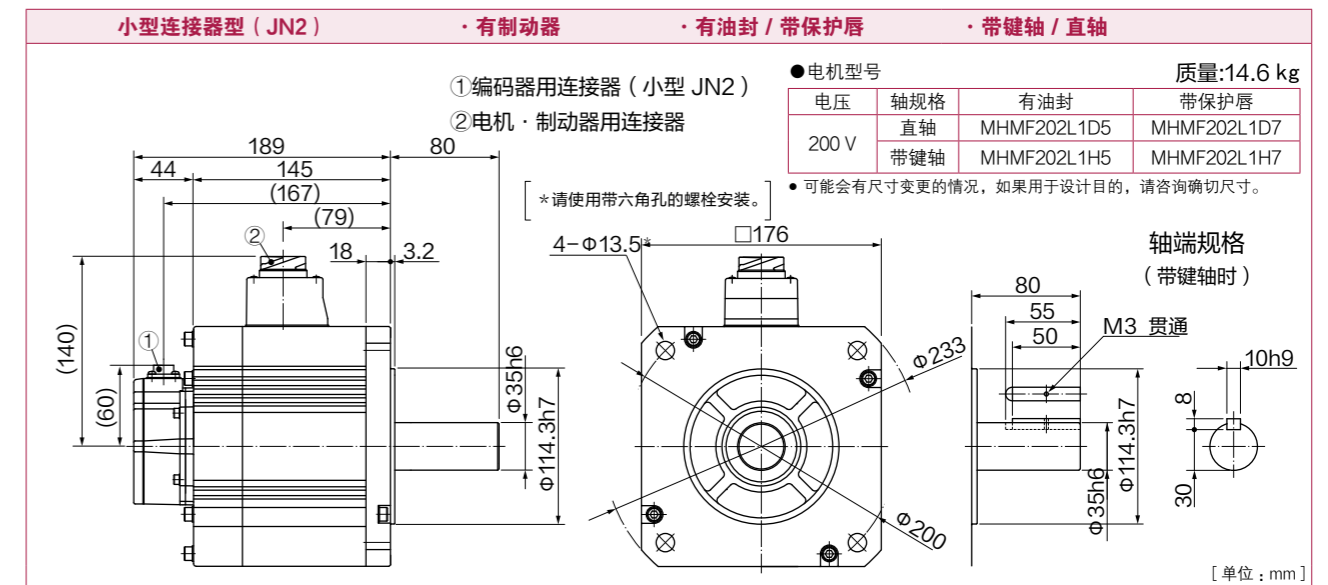
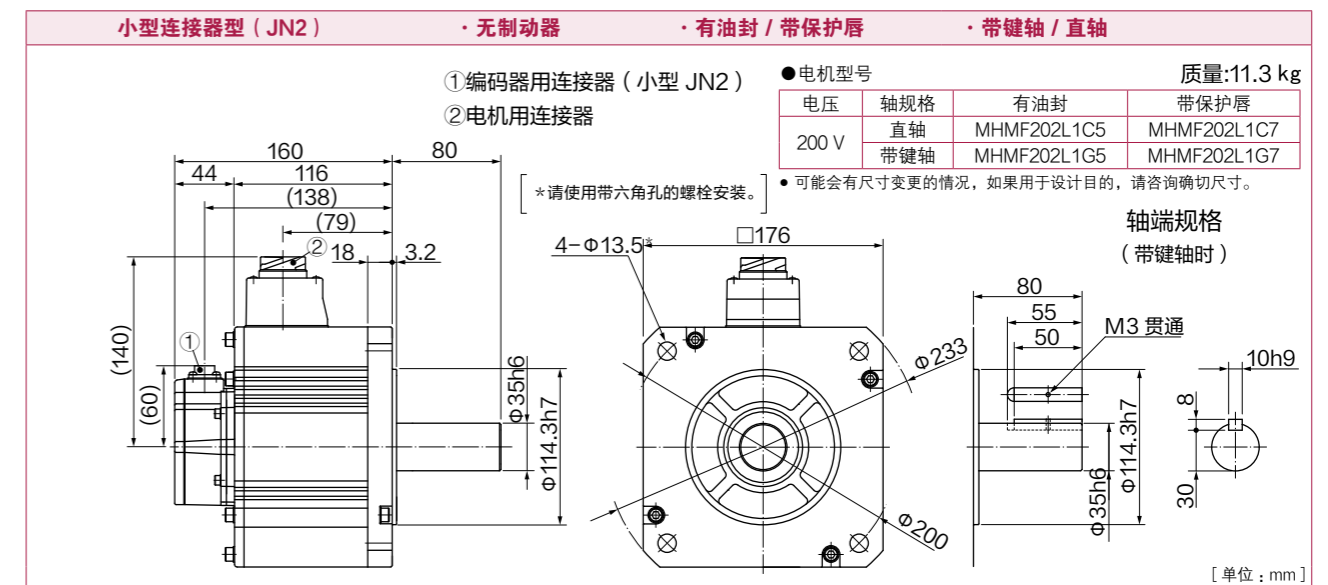
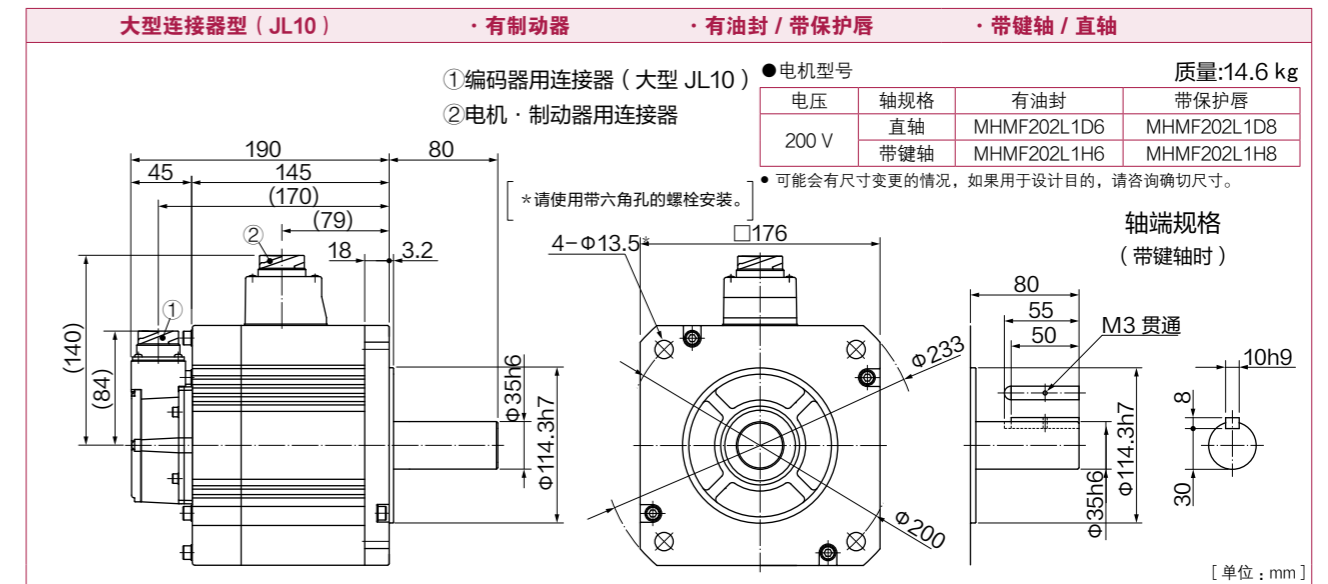


MHMF 2.0 kW



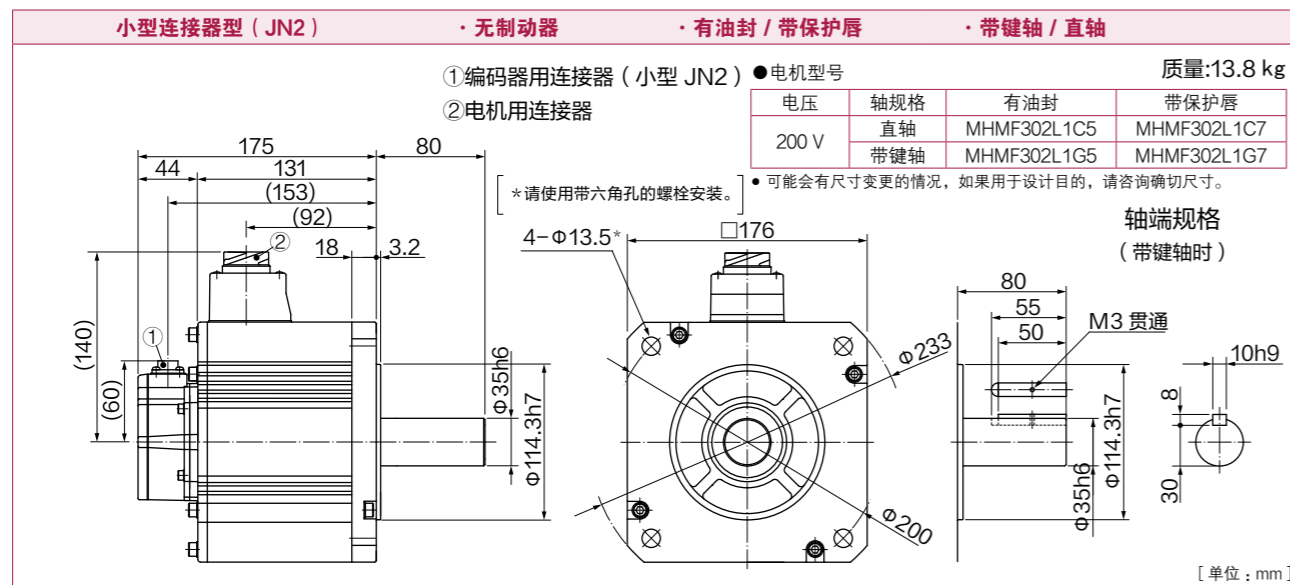
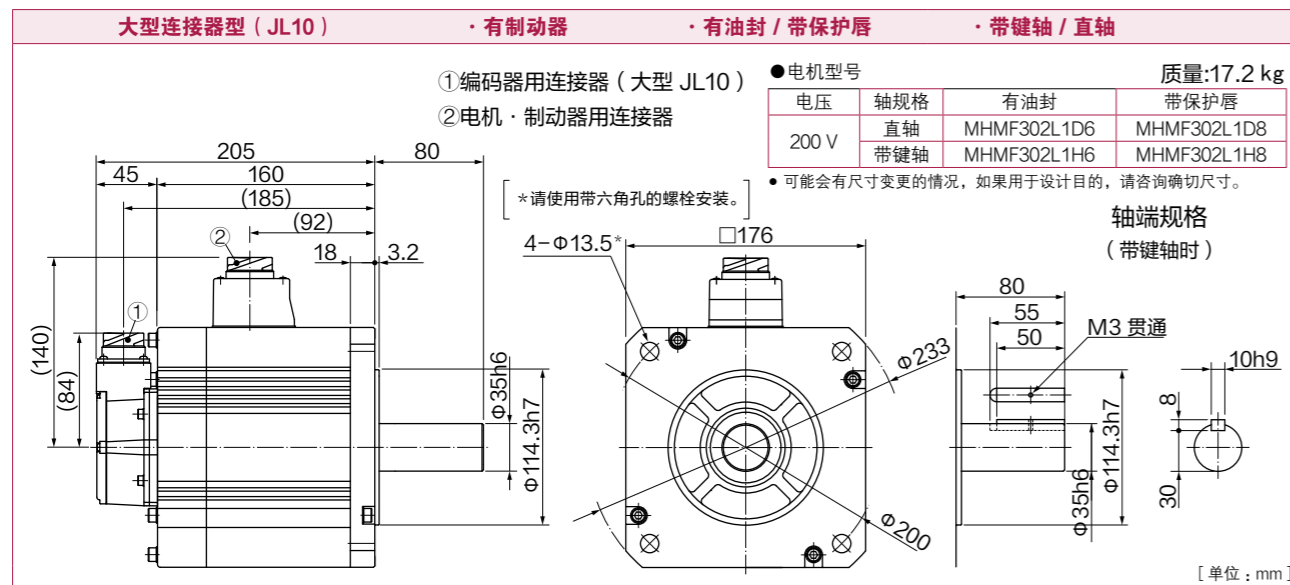
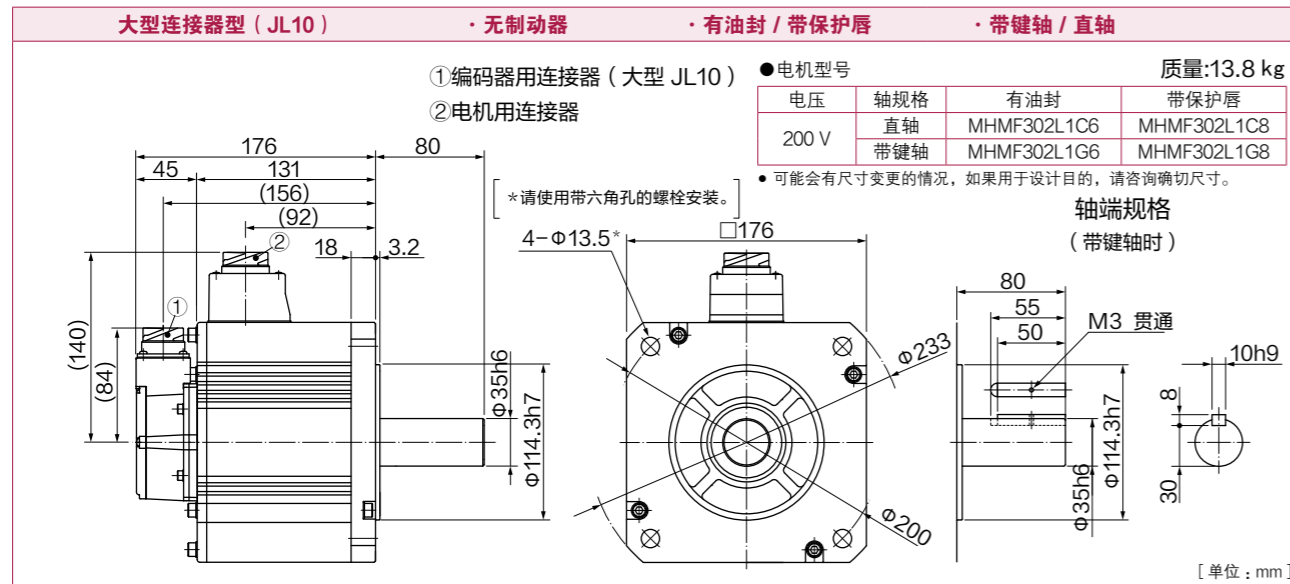
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.100、P.101。

MHMF 2.0 kW

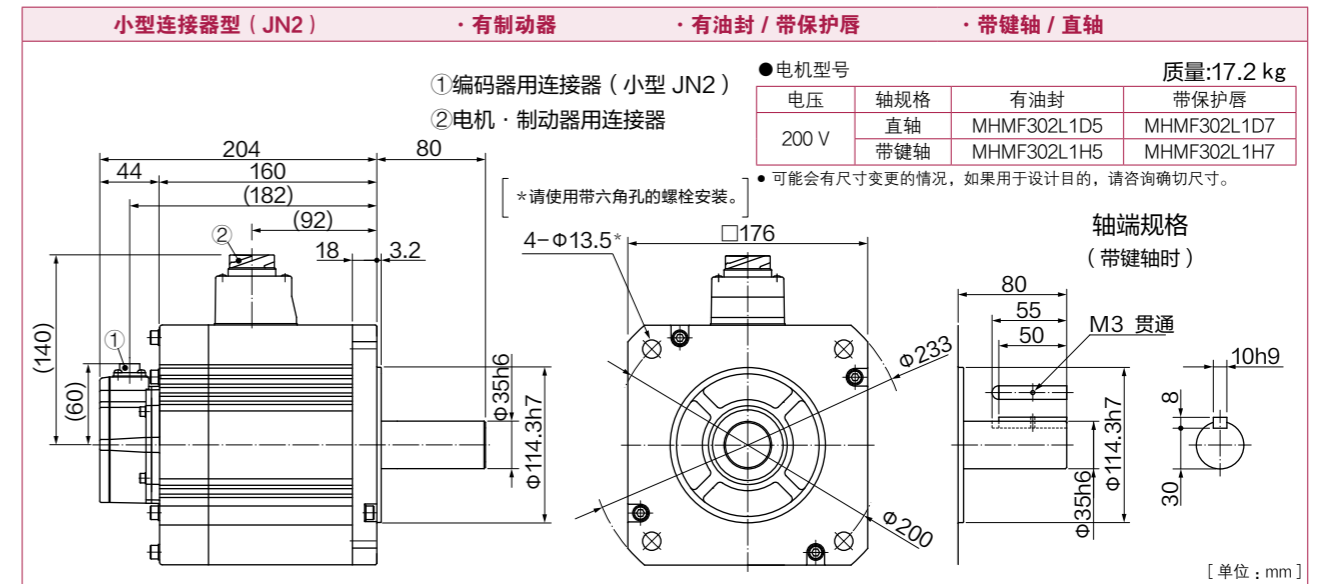


※ 电机规格、转矩特性请参照 P.101。

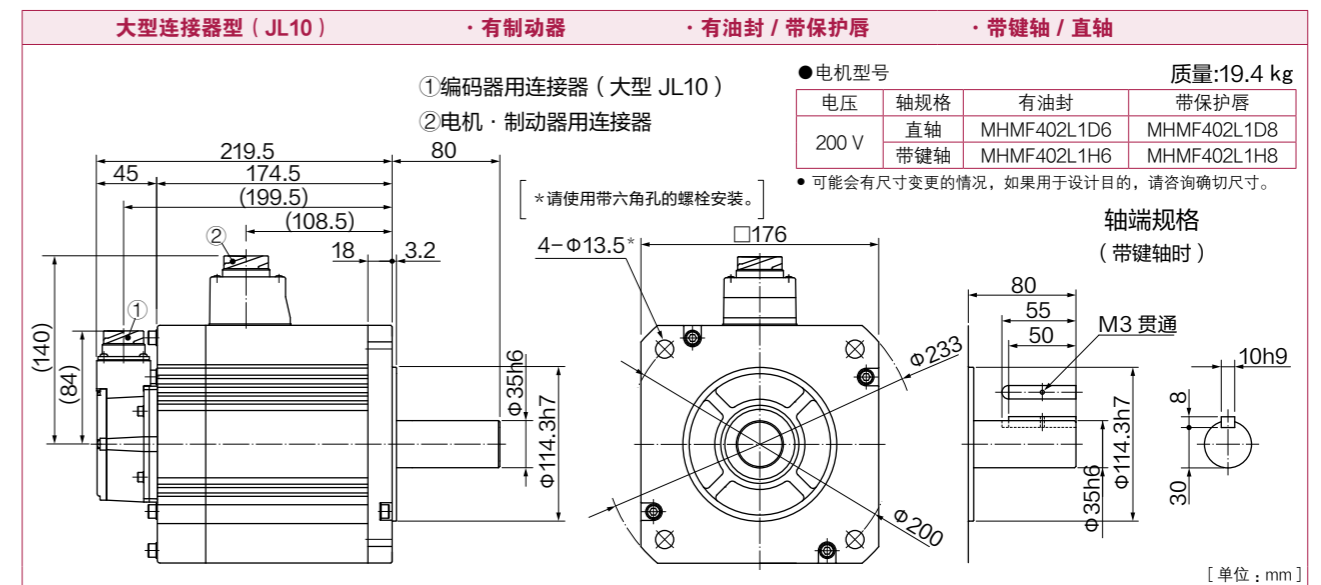
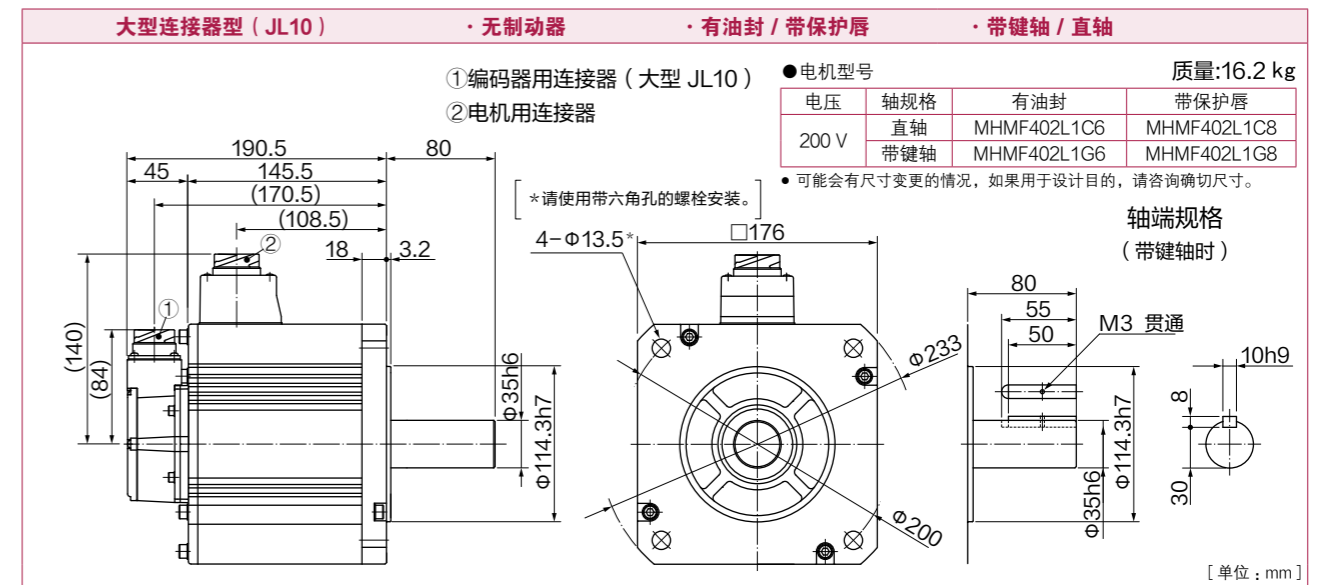
MHMF 3.0 kW



MHMF 3.0 kW



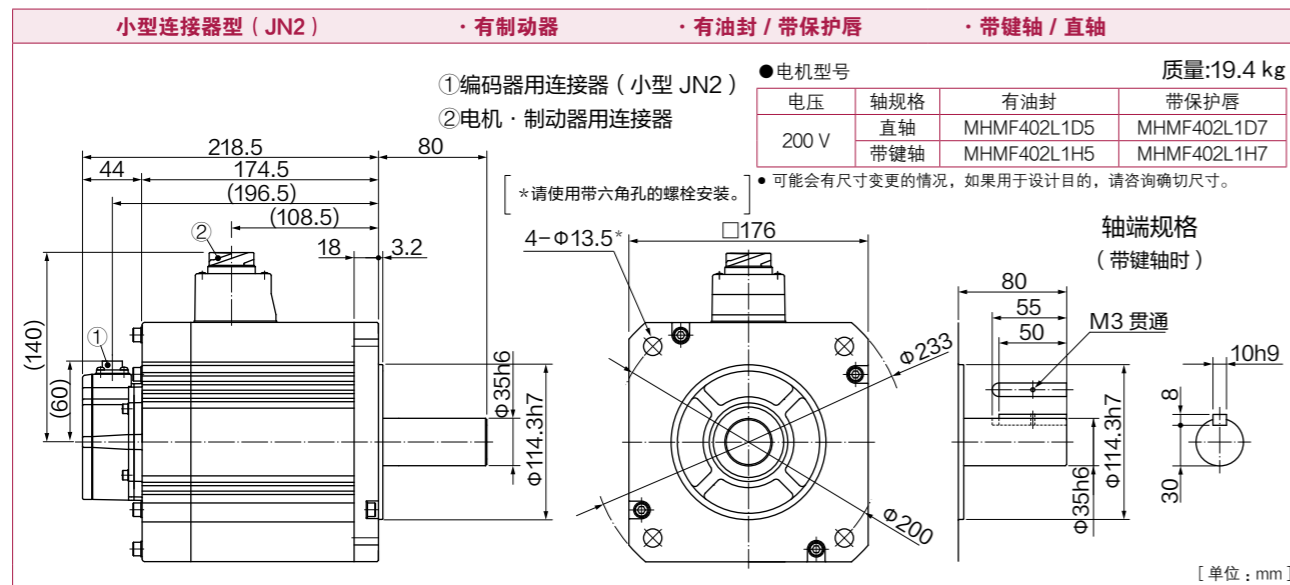
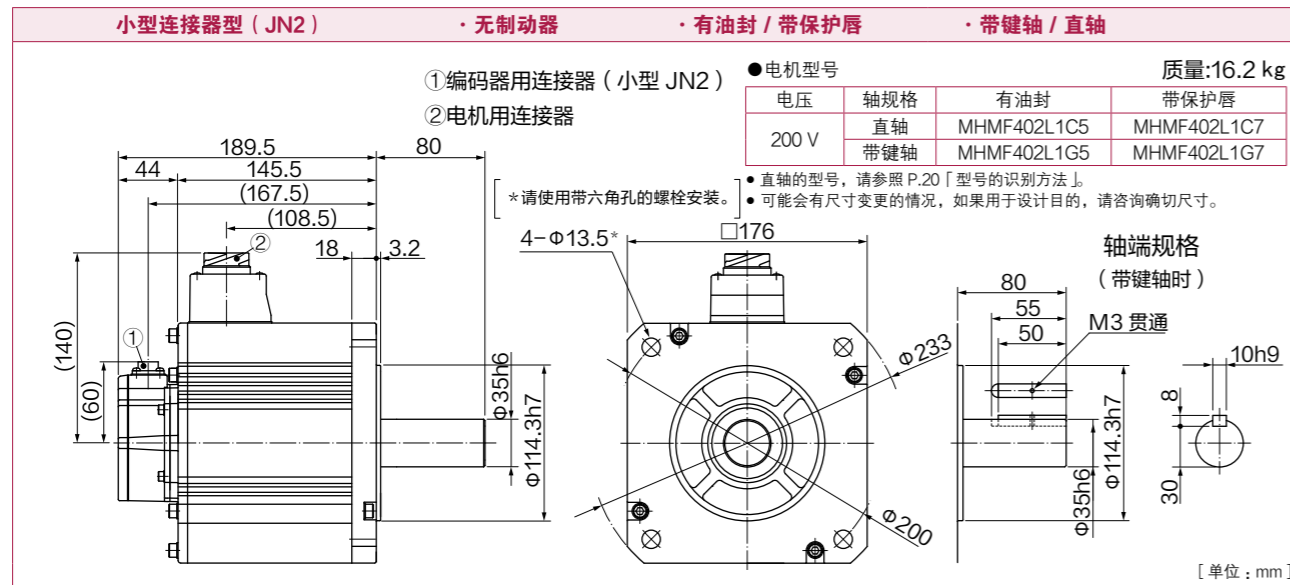
MHMF 4.0 kW



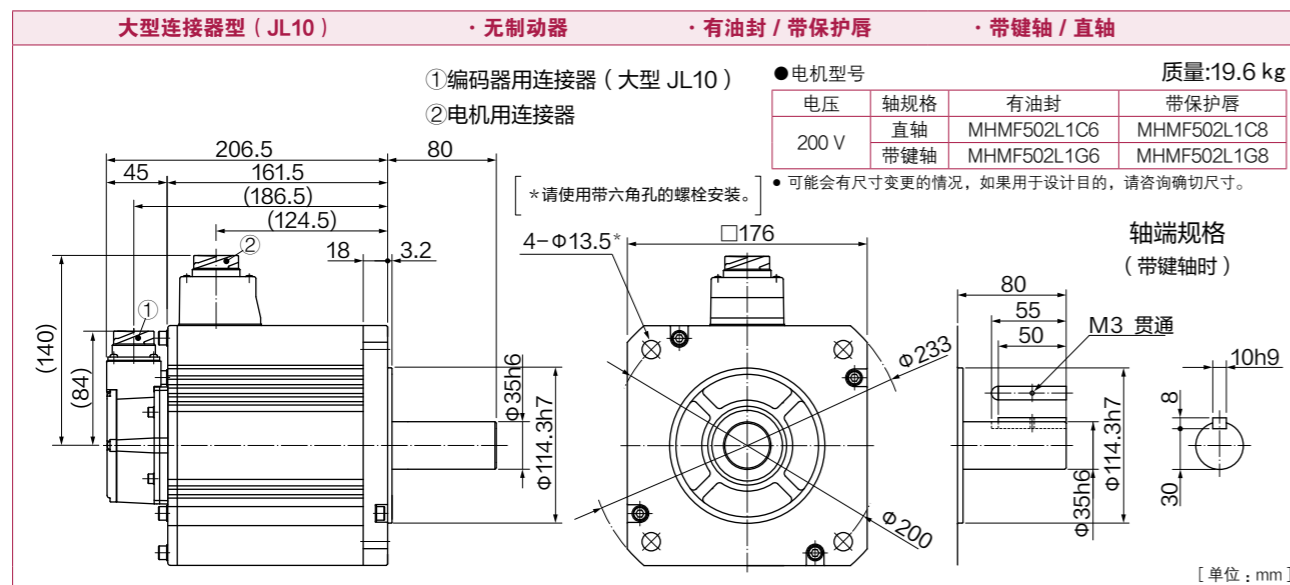
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.102。

※ 电机规格、转矩特性请参照 P.102、P.103。

MHMF 4.0 kW

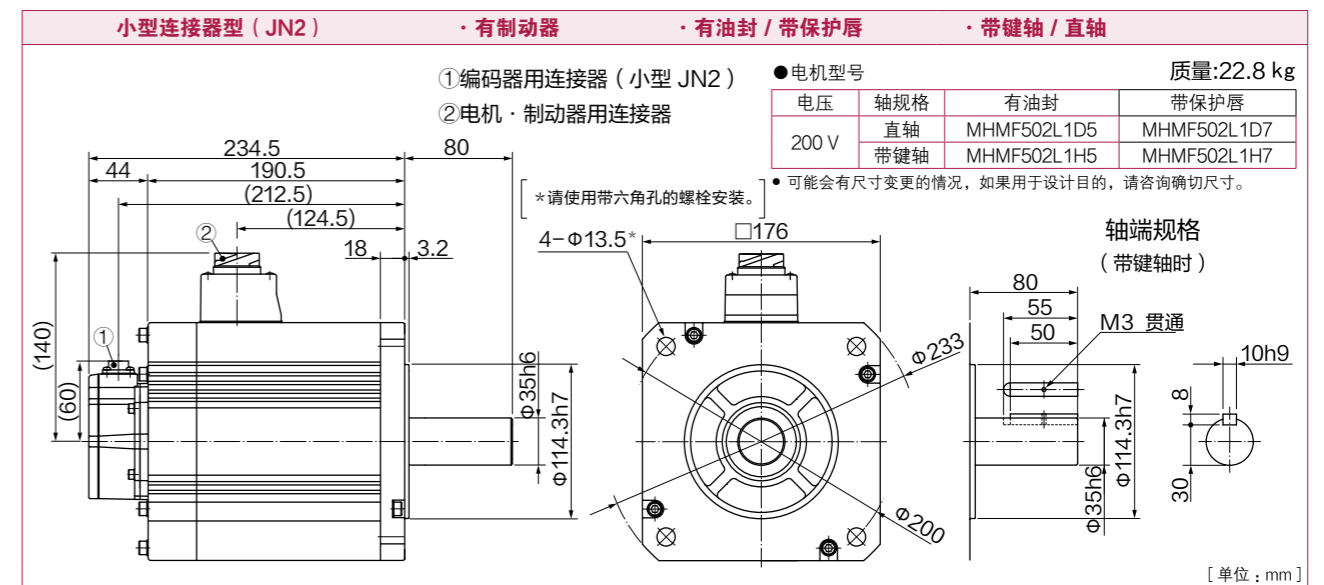
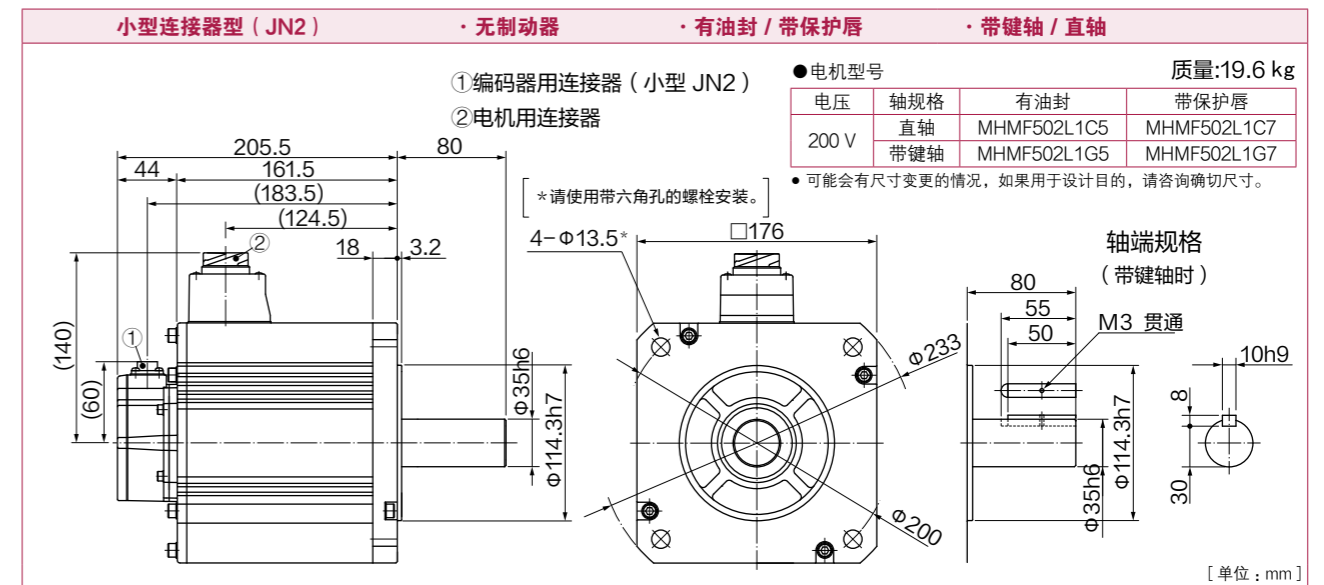
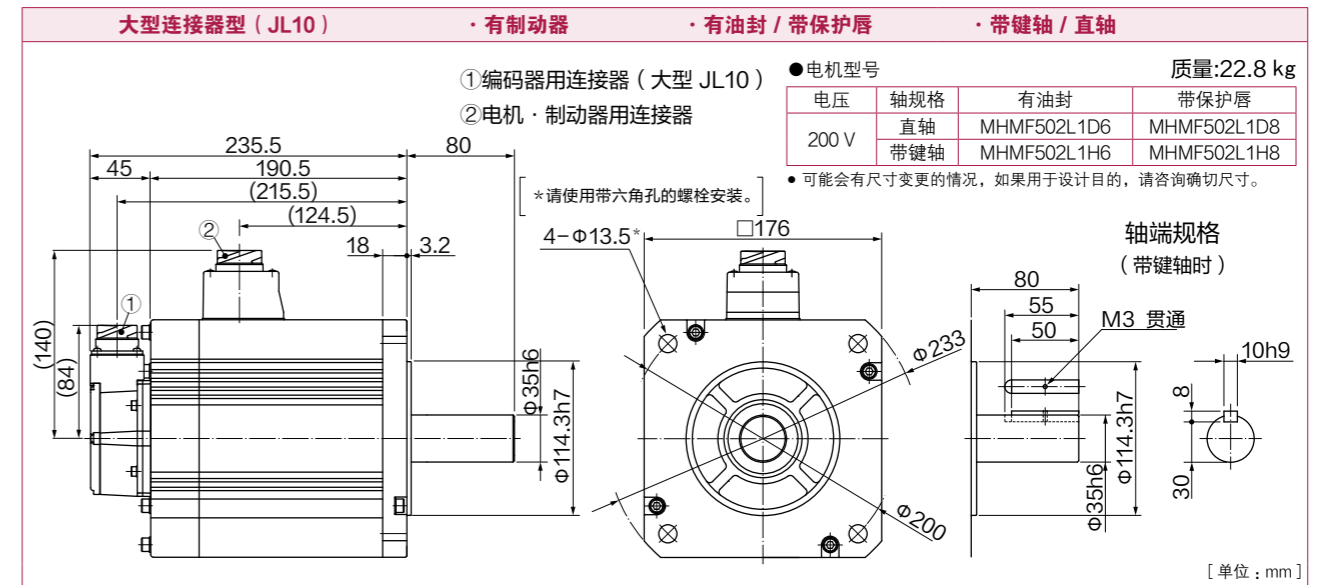


MHMF 5.0 kW



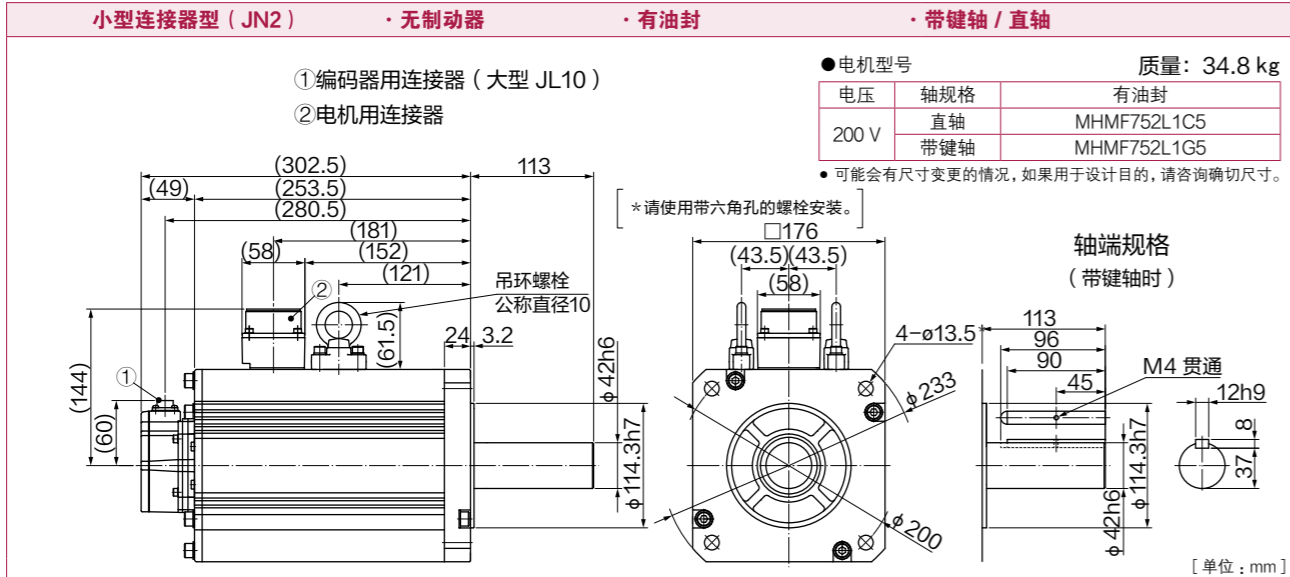
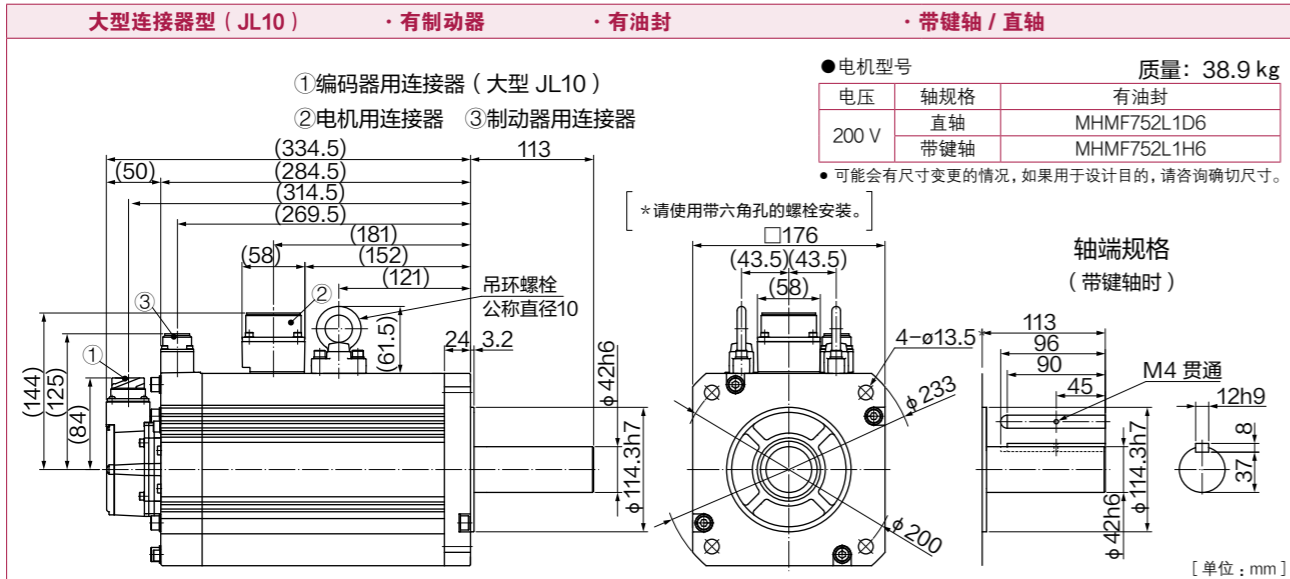
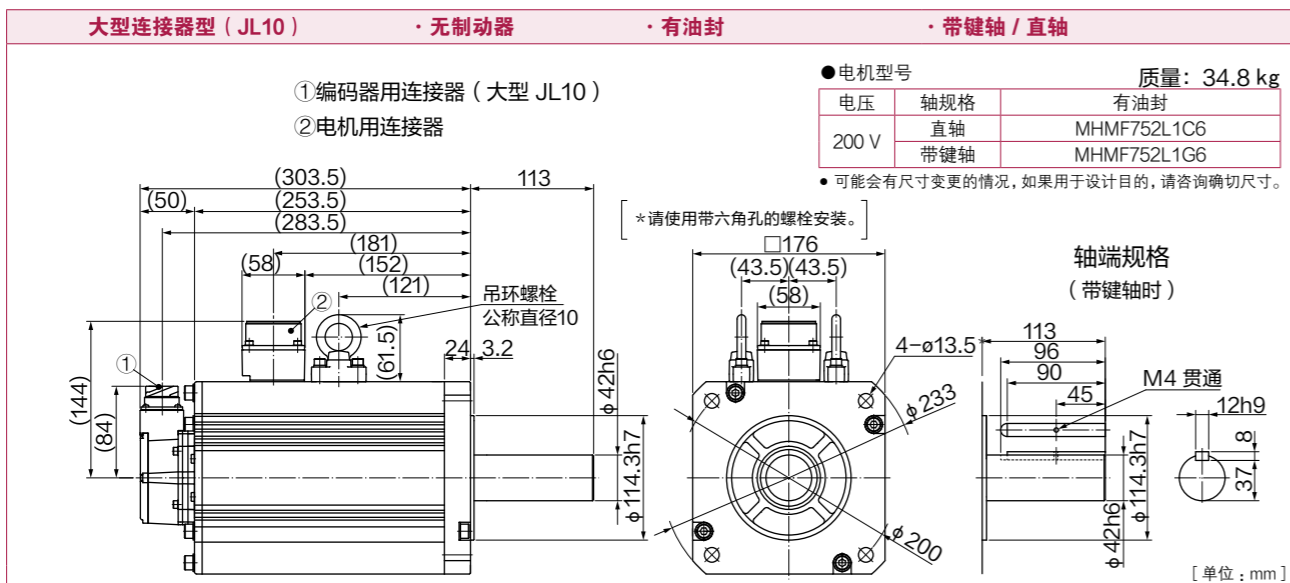
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.103、P.104。

MHMF 5.0 kW

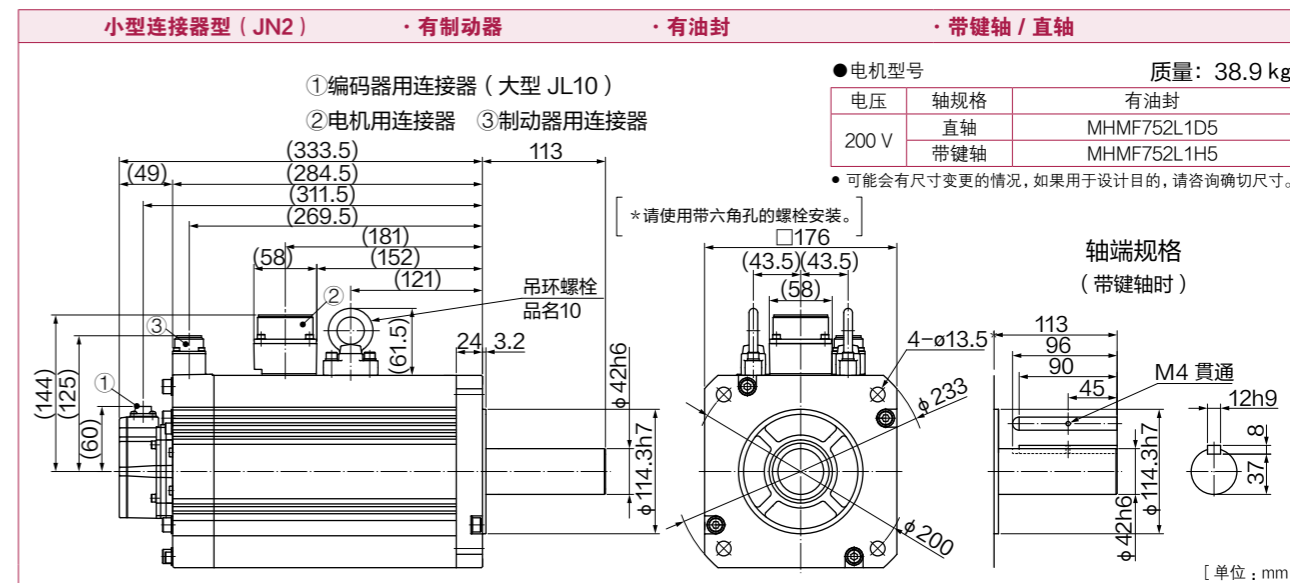


※ 电机规格、转矩特性请参照 P.104。

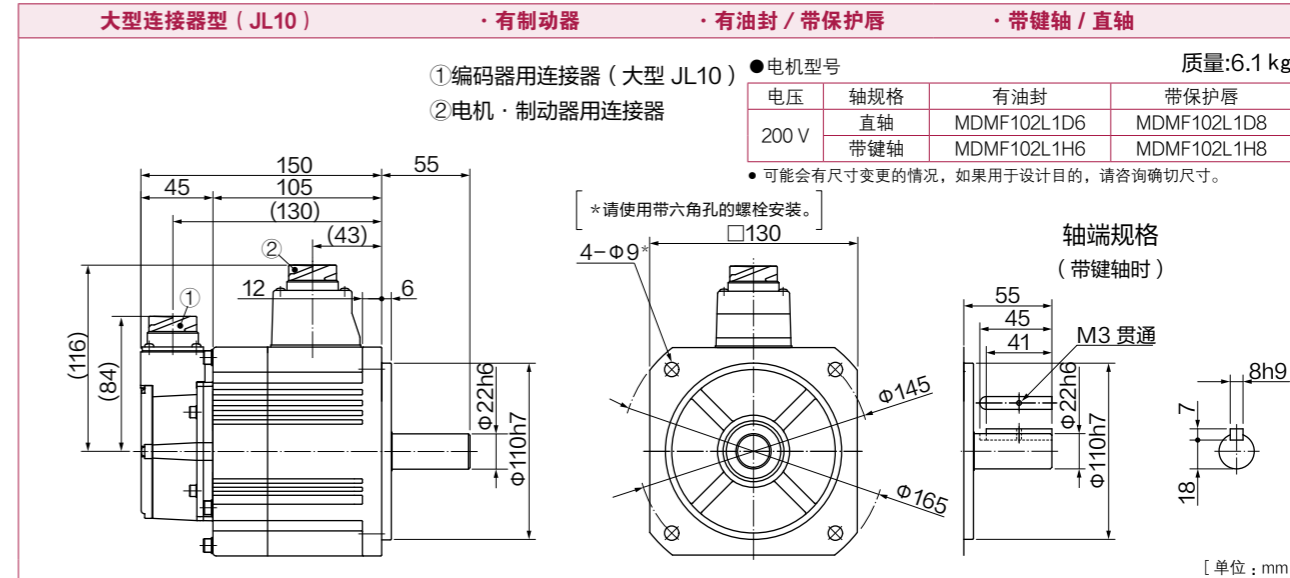
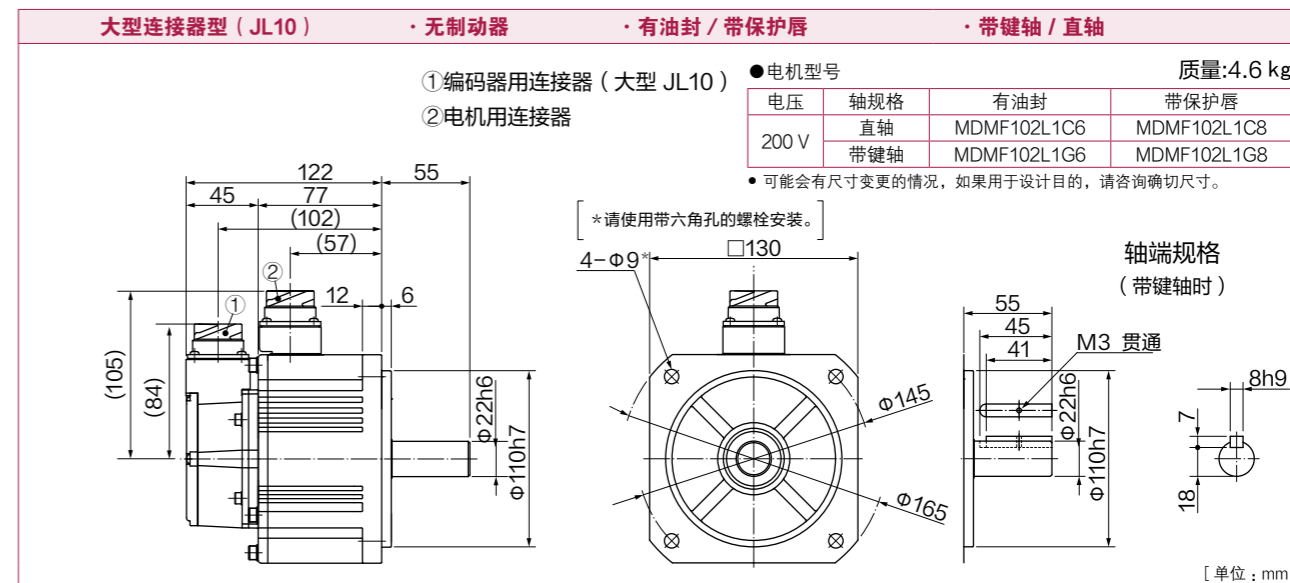
MHMF 7.5 kW



MHMF 7.5 kW



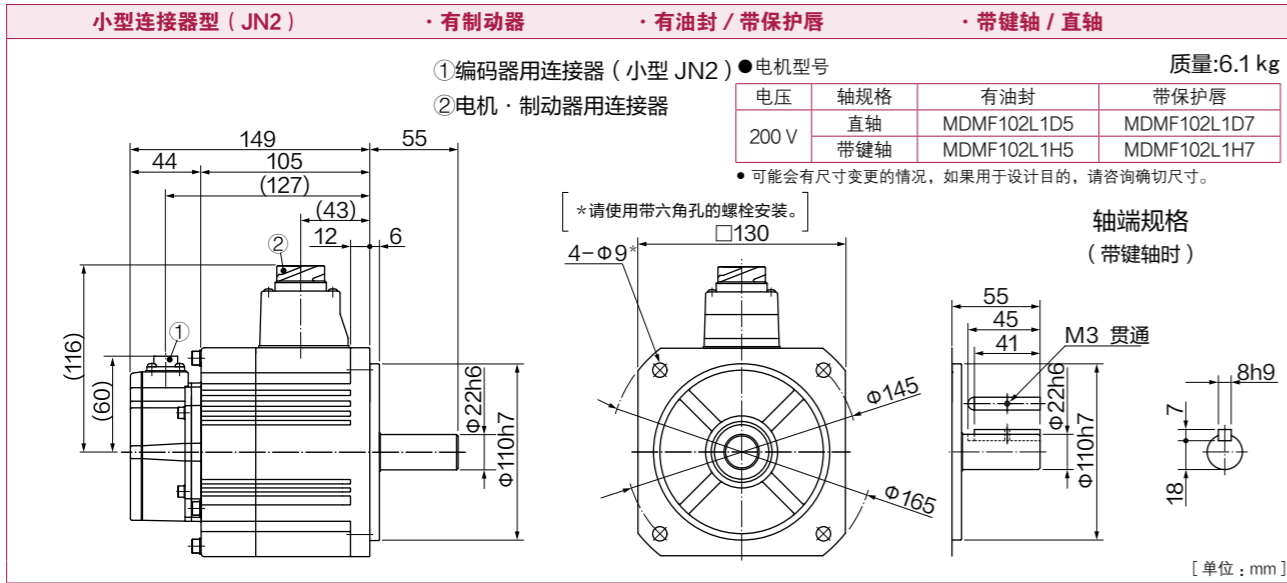
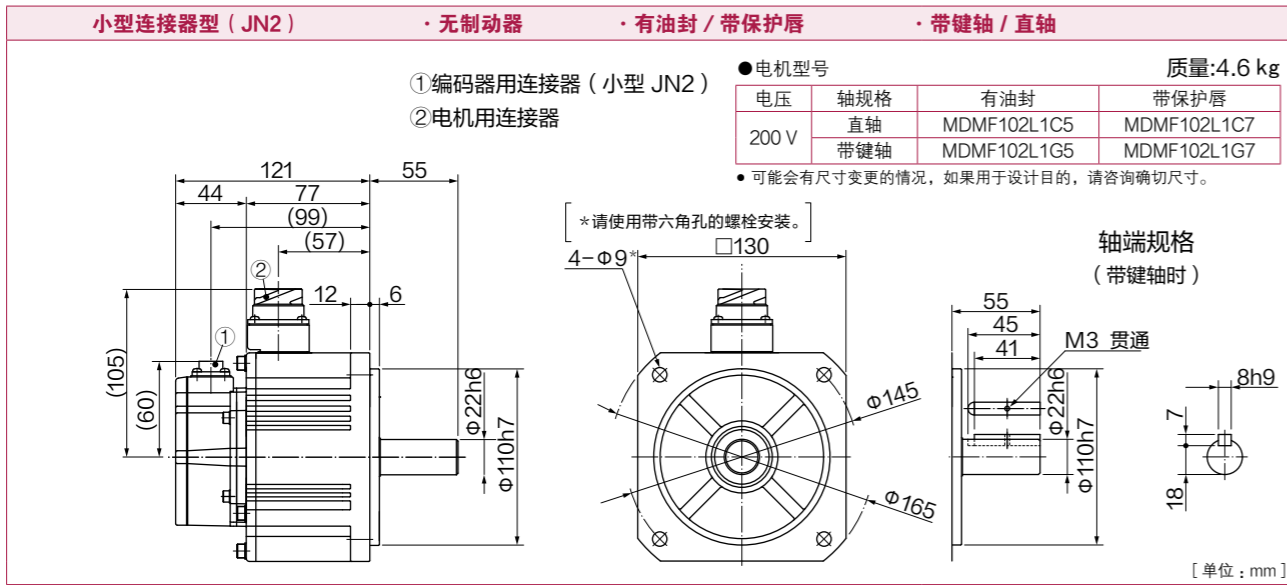
MDMF 1.0 kW



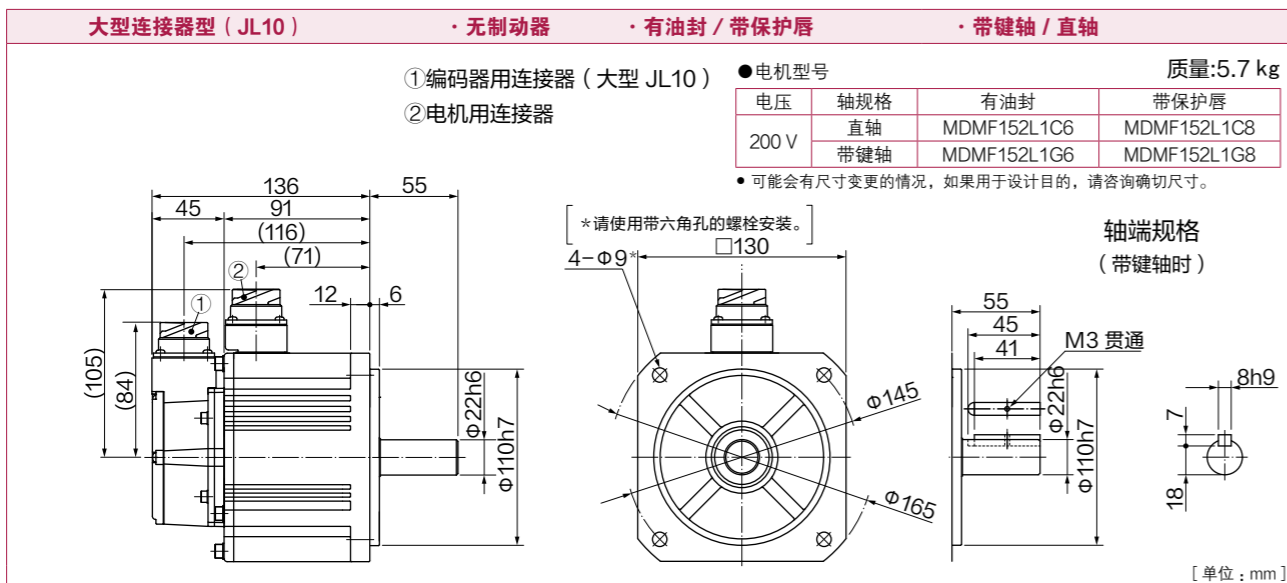
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.105。

※ 电机规格、转矩特性请参照 P.105、P.106。

MDMF 1.0 kW

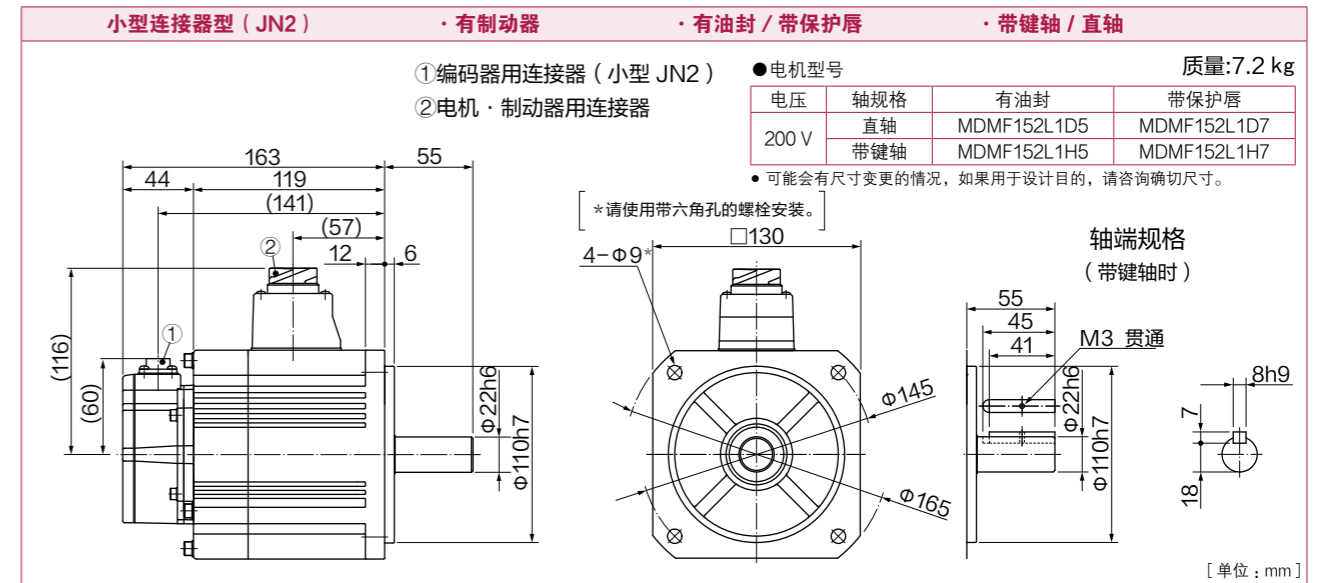
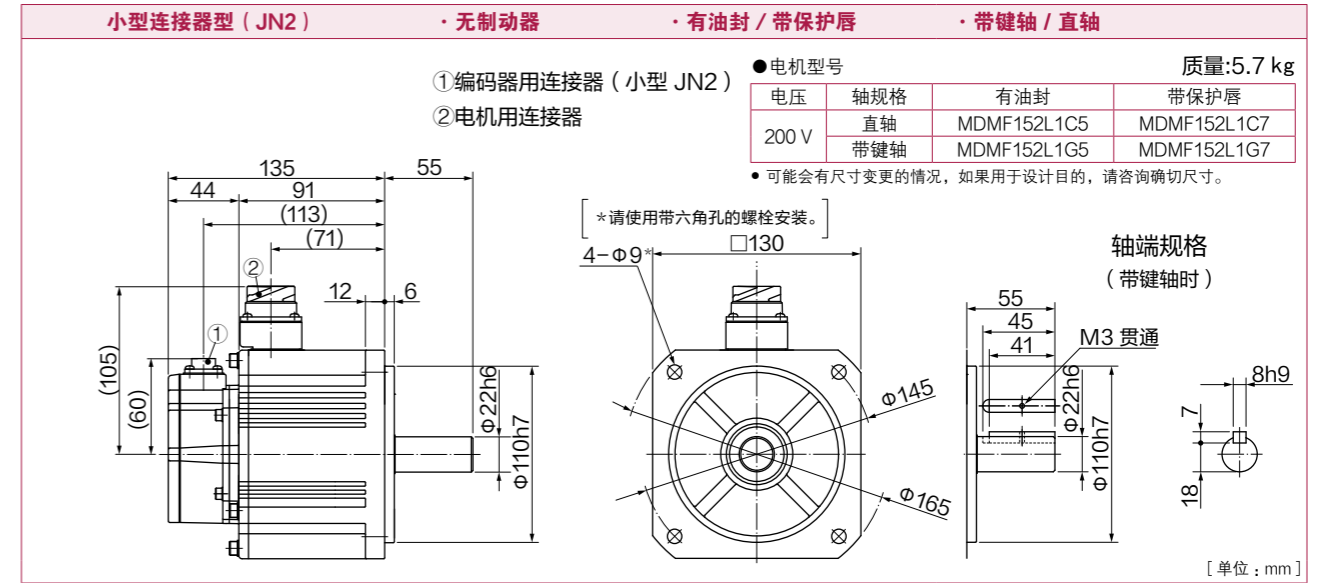
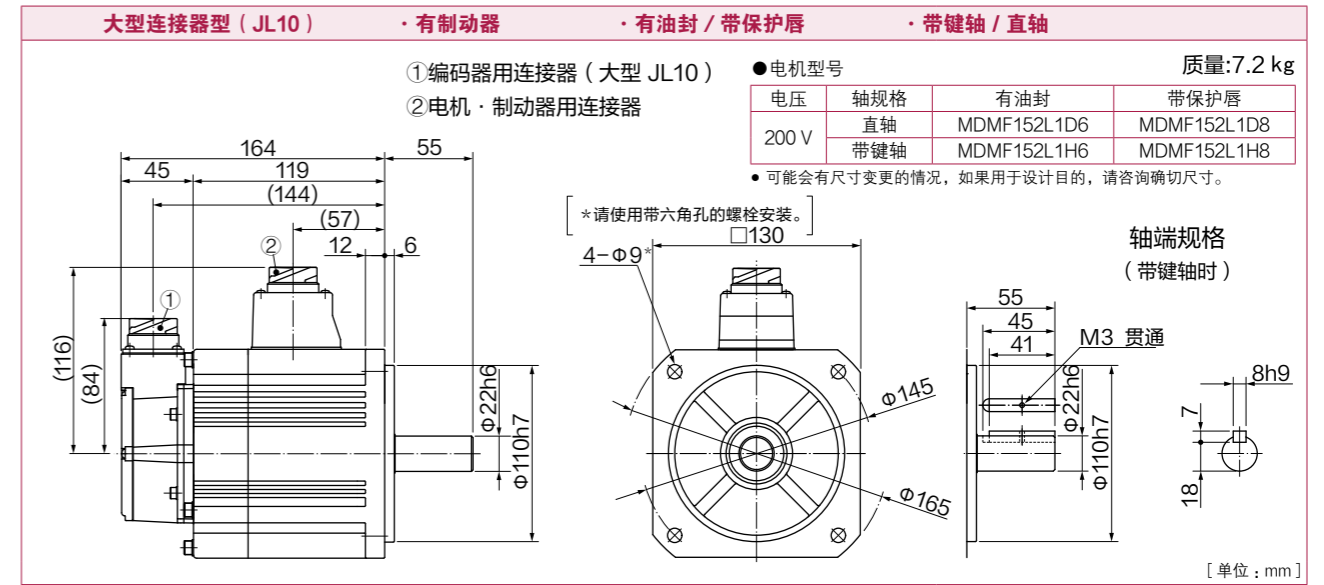


MDMF 1.5 kW



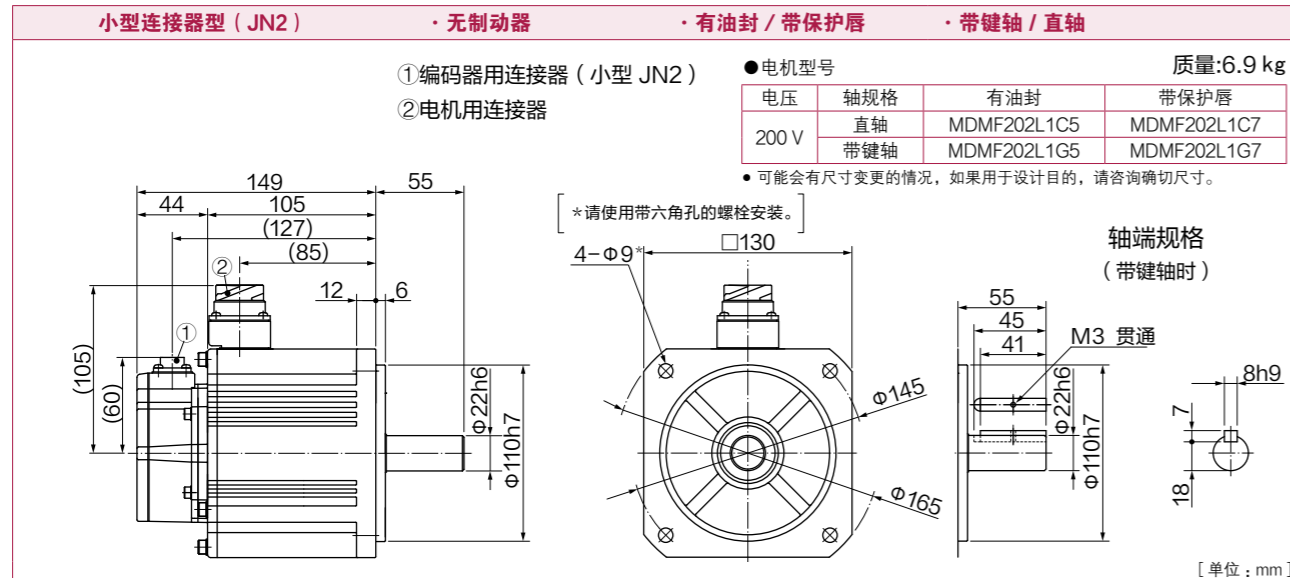
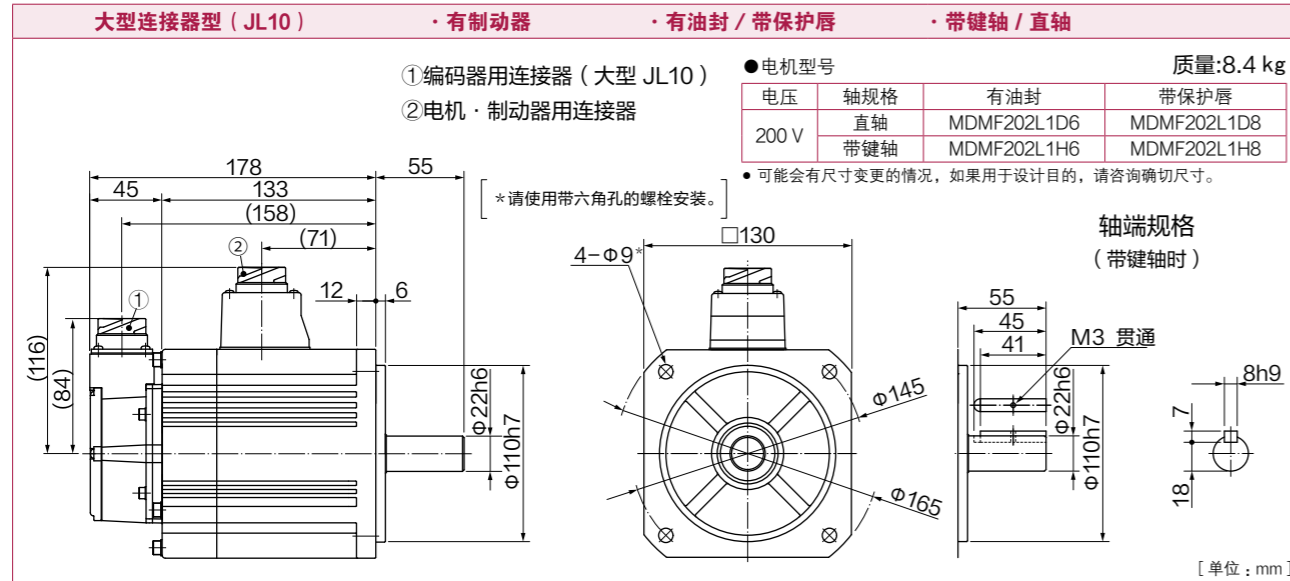
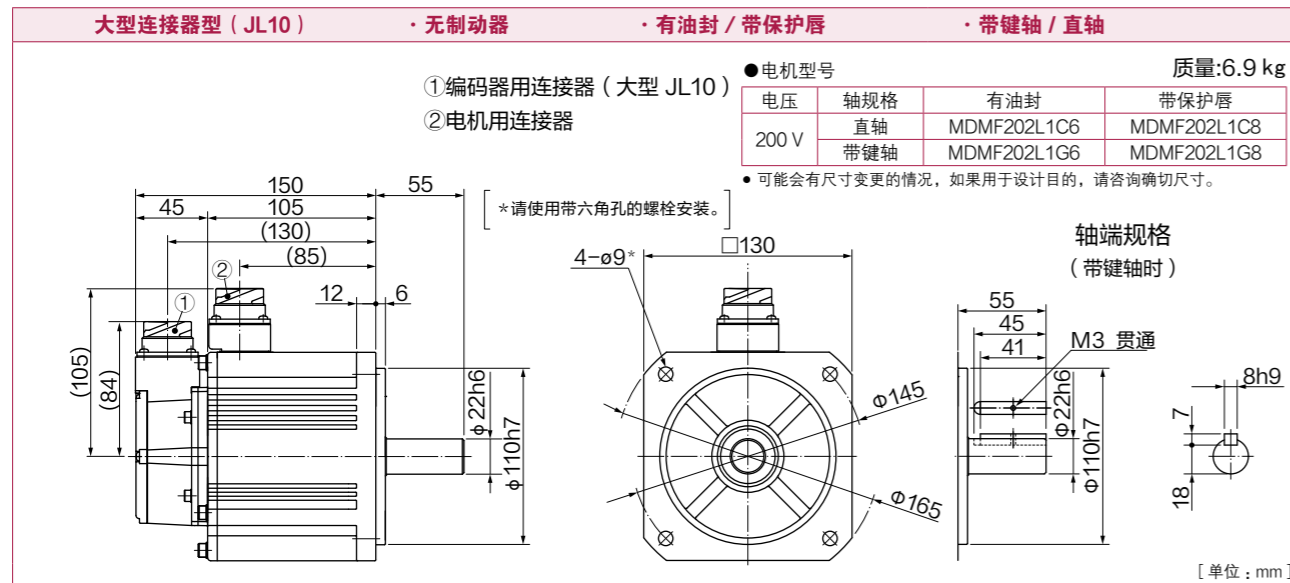
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.106、P.107。

MDMF 1.5 kW



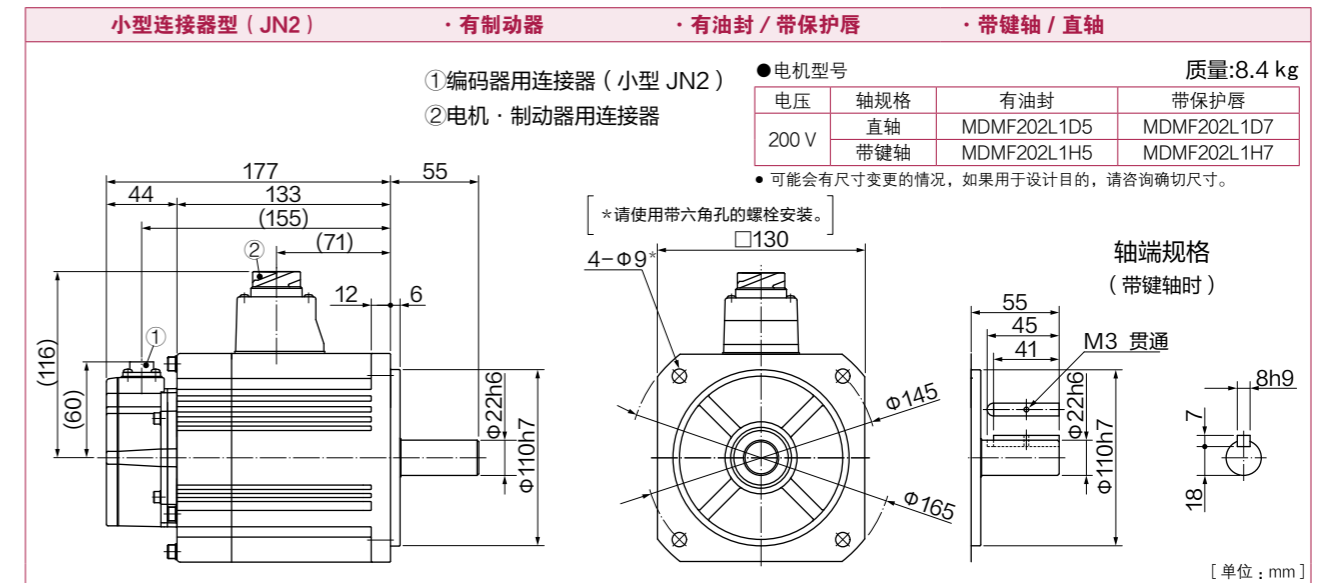
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.107。

MDMF 2.0 kW

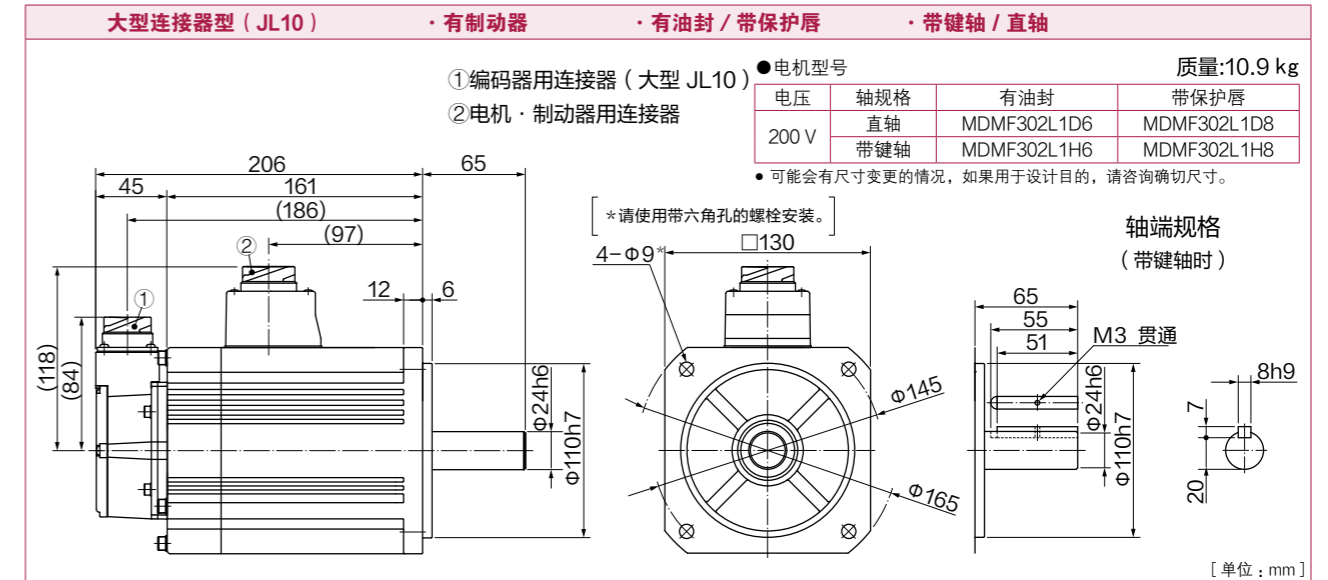
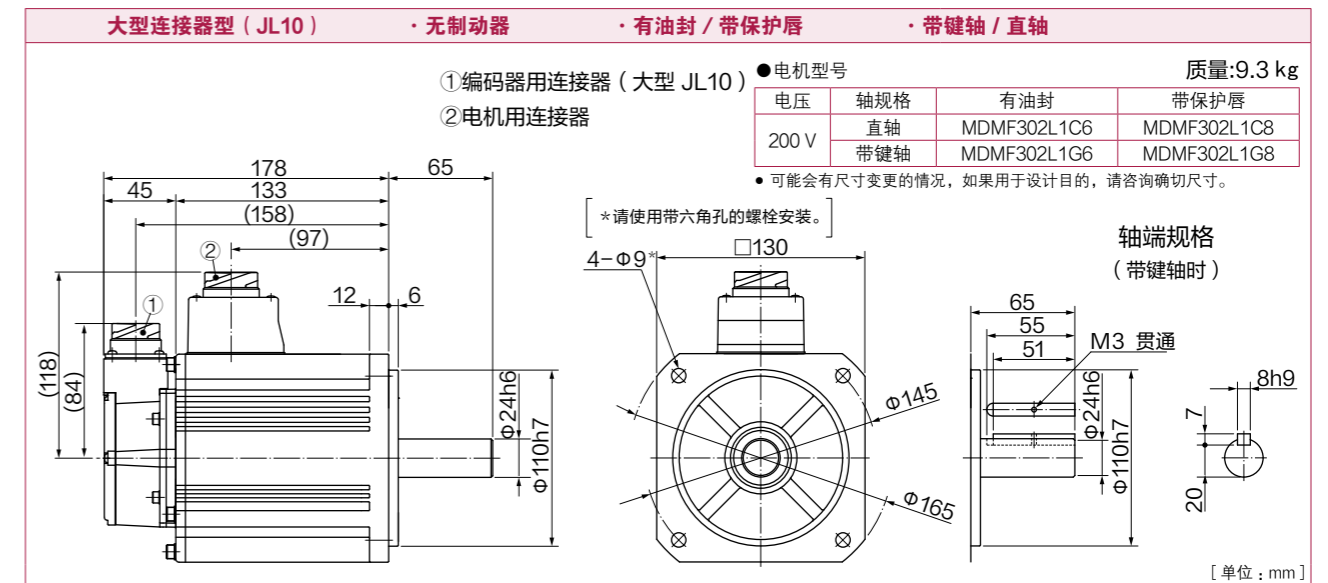


※ 电机规格、转矩特性请参照 P.108。

MDMF 2.0 kW

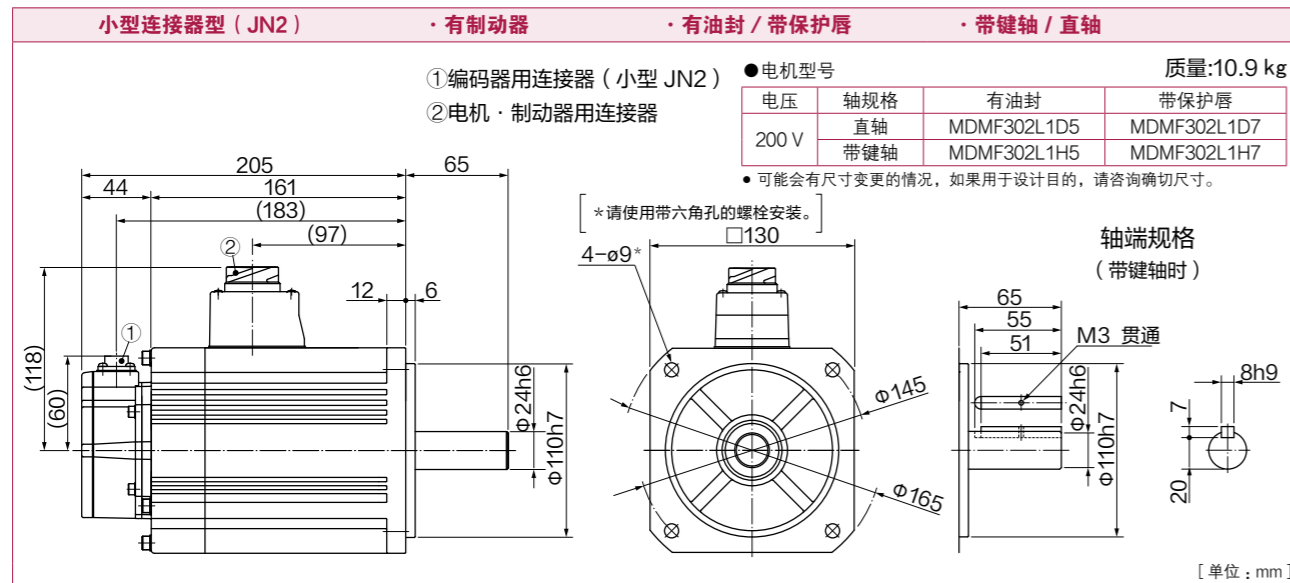
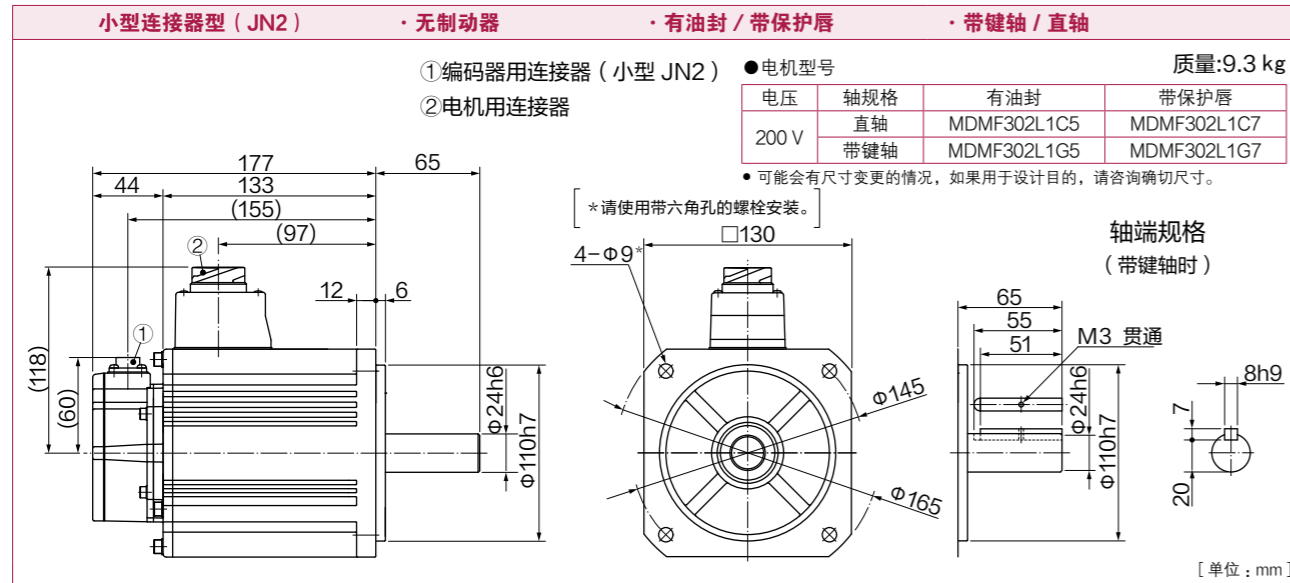


MDMF 3.0 kW

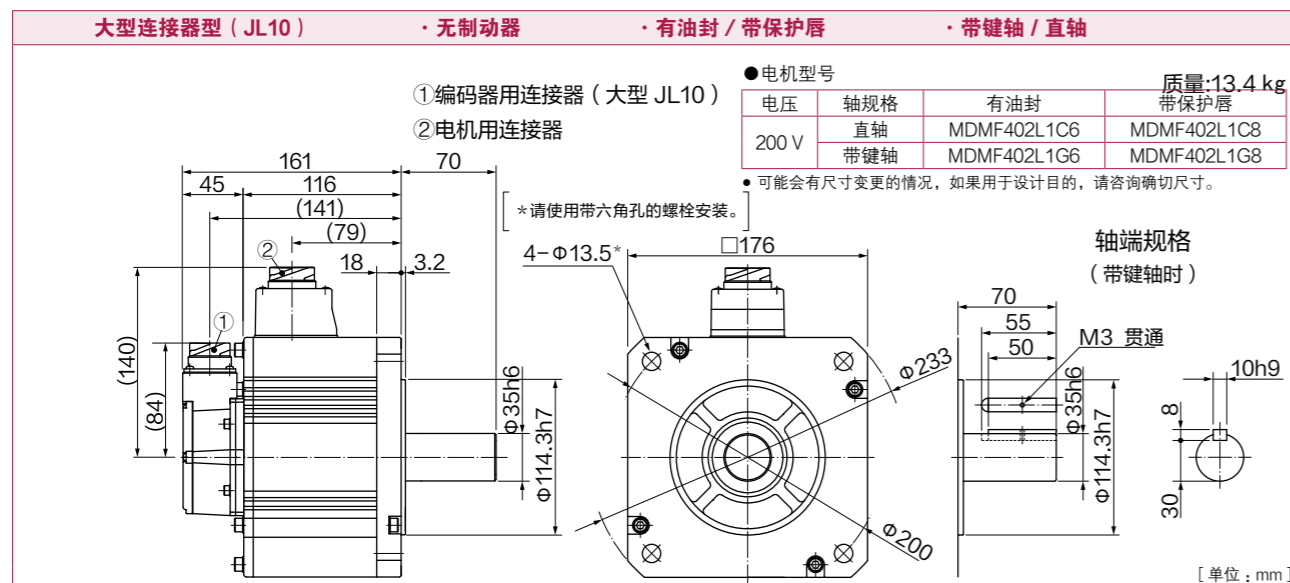


※ 电机规格、转矩特性请参照 P.108、P.109。

MDMF 3.0 kW

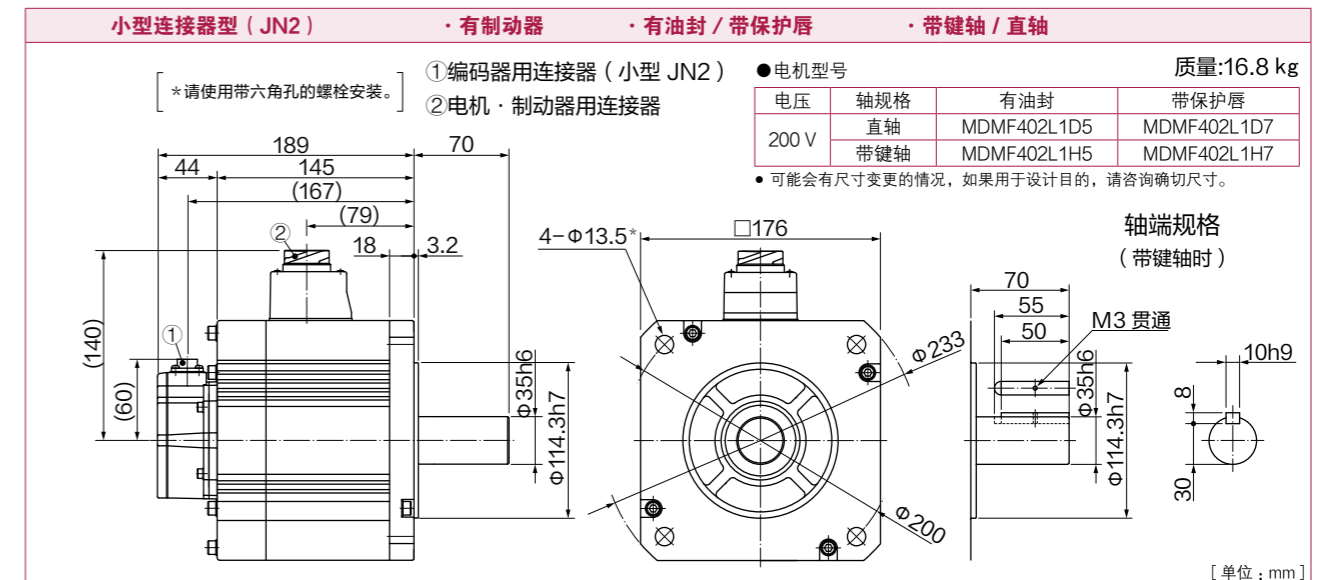
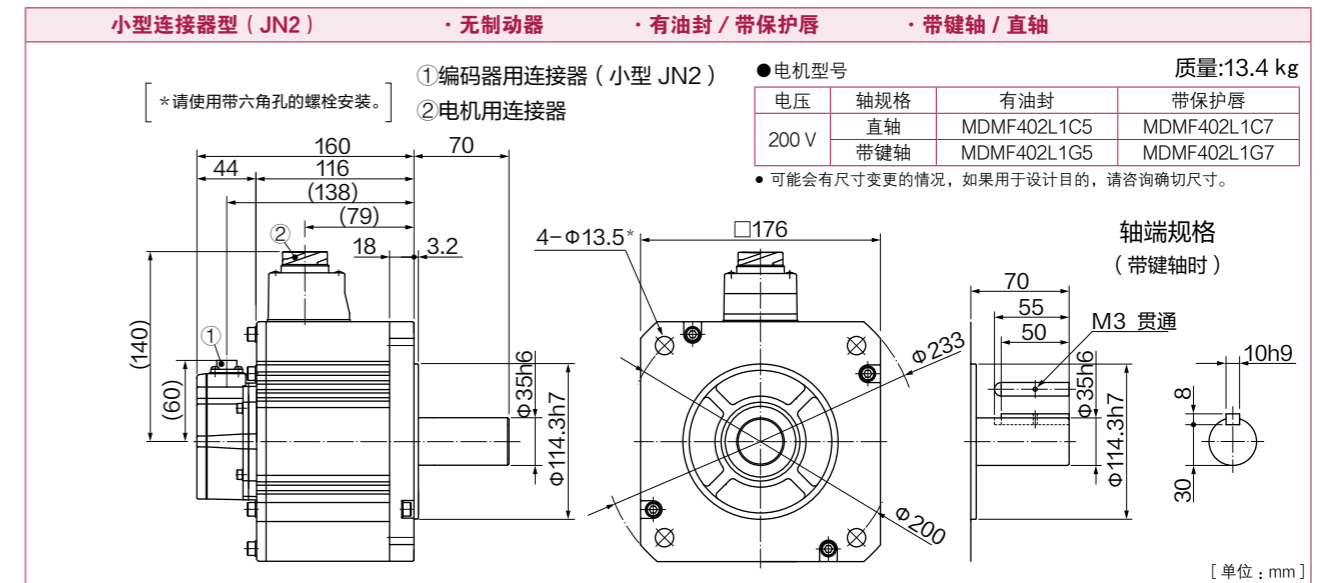
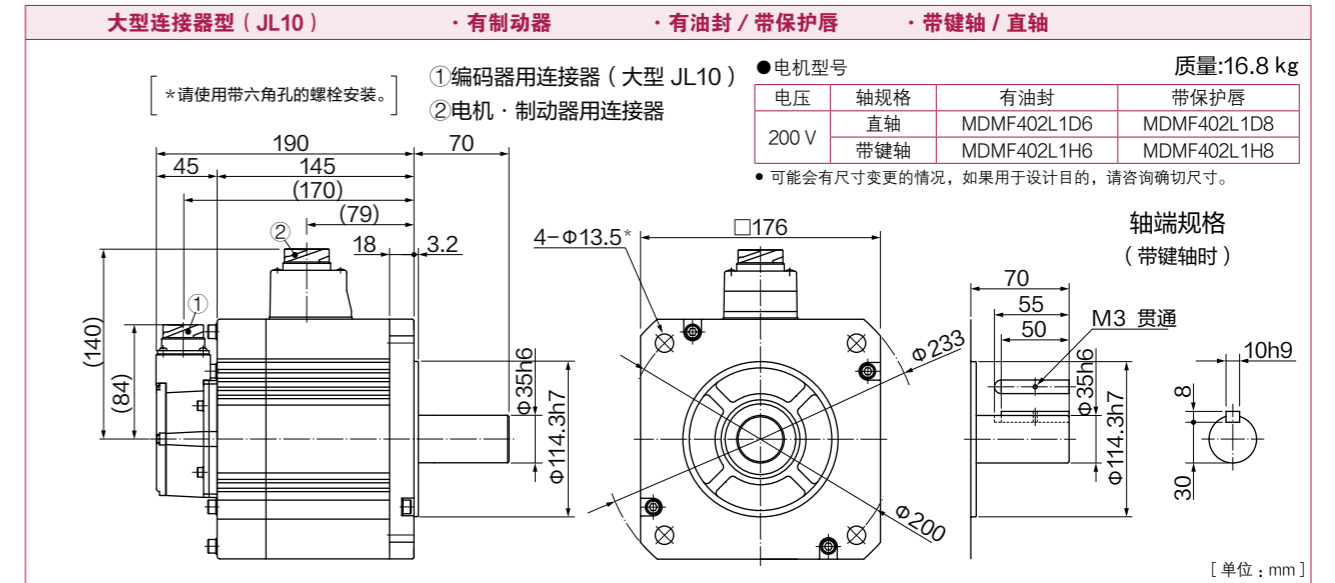


MDMF 4.0 kW



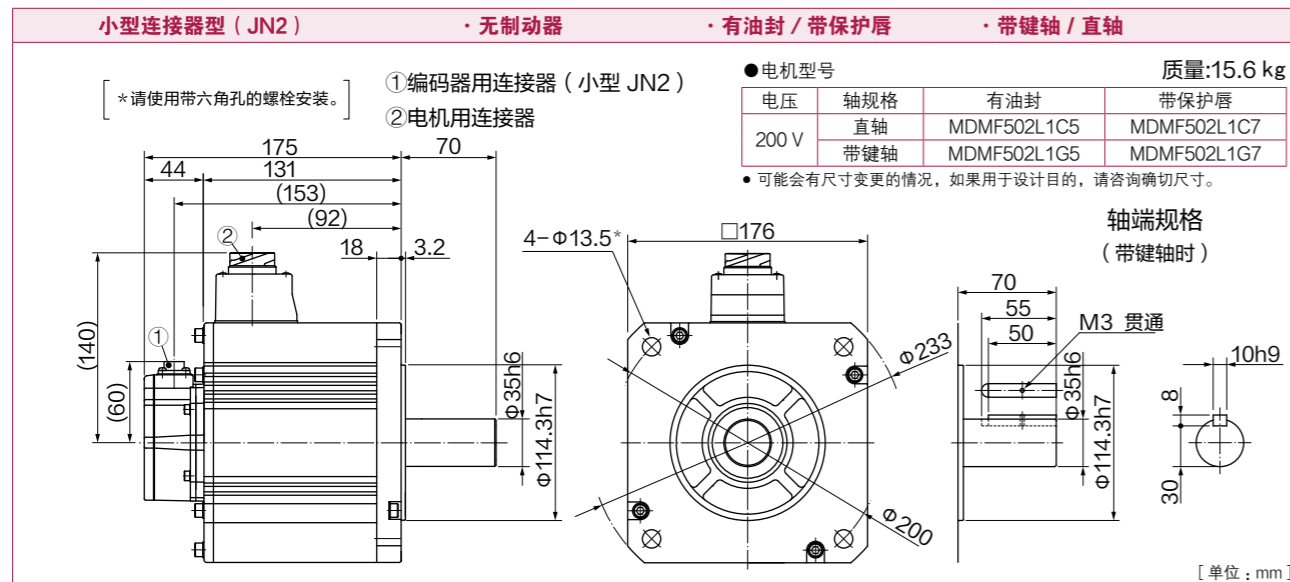
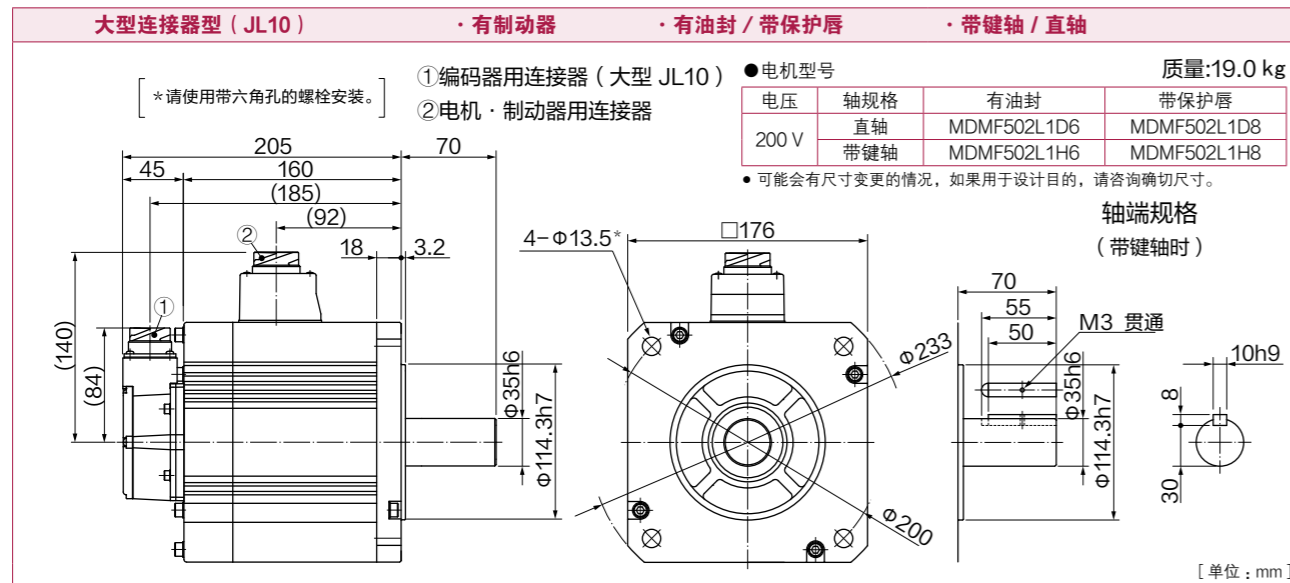
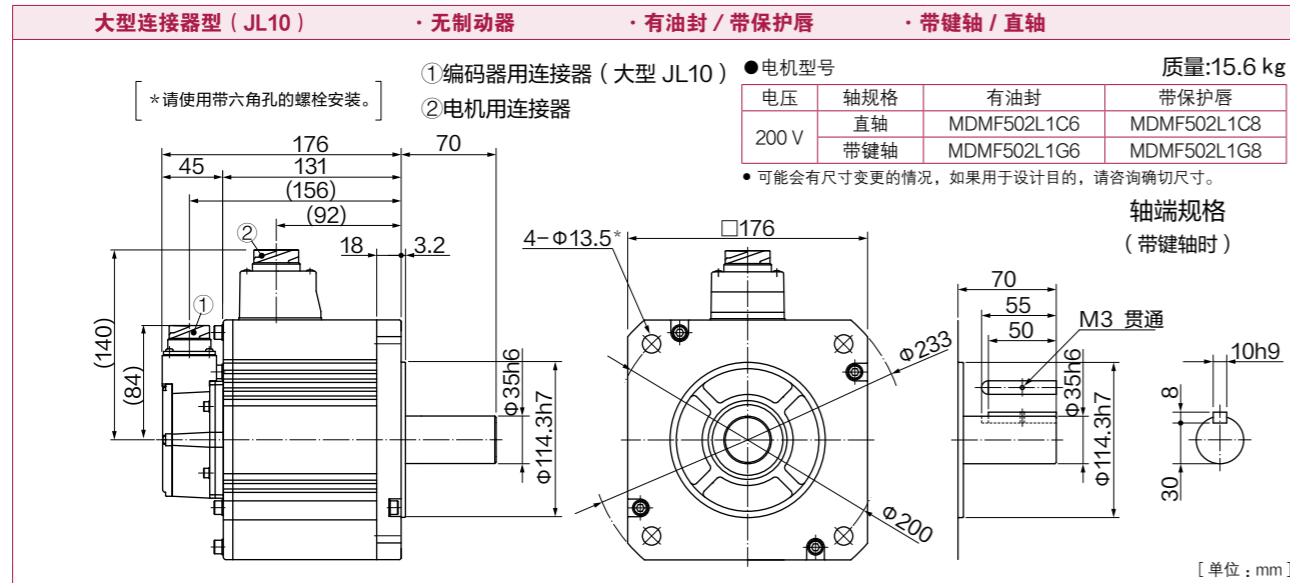
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.109、P.110。

MDMF 4.0 kW

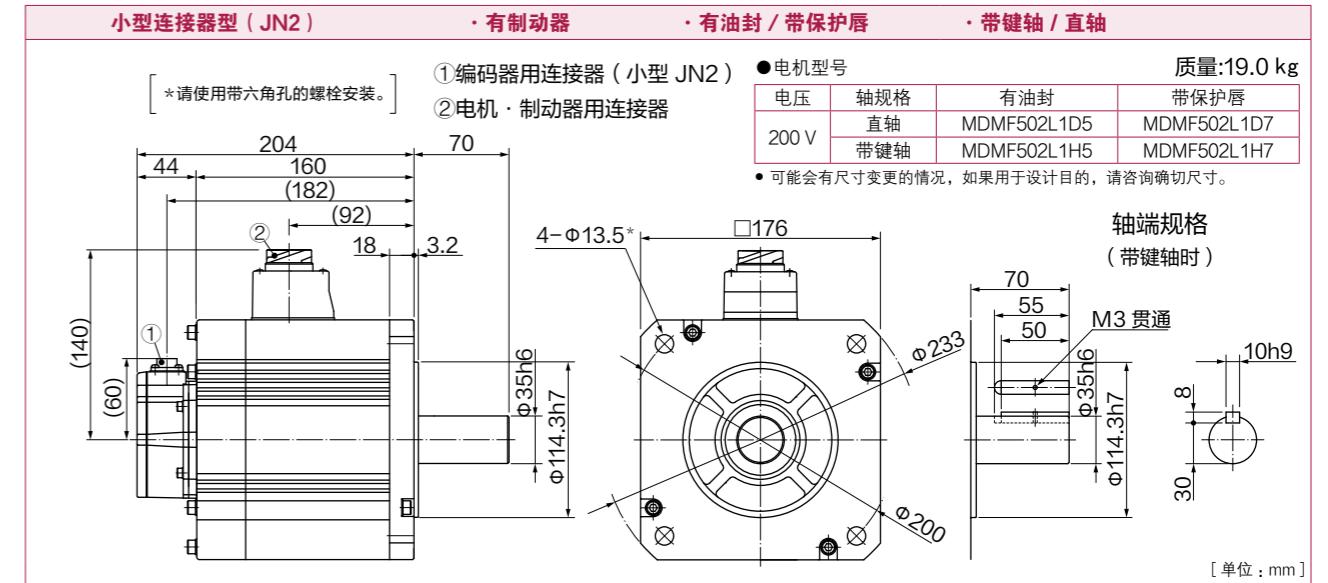


※ 电机规格、转矩特性请参照 P.110。

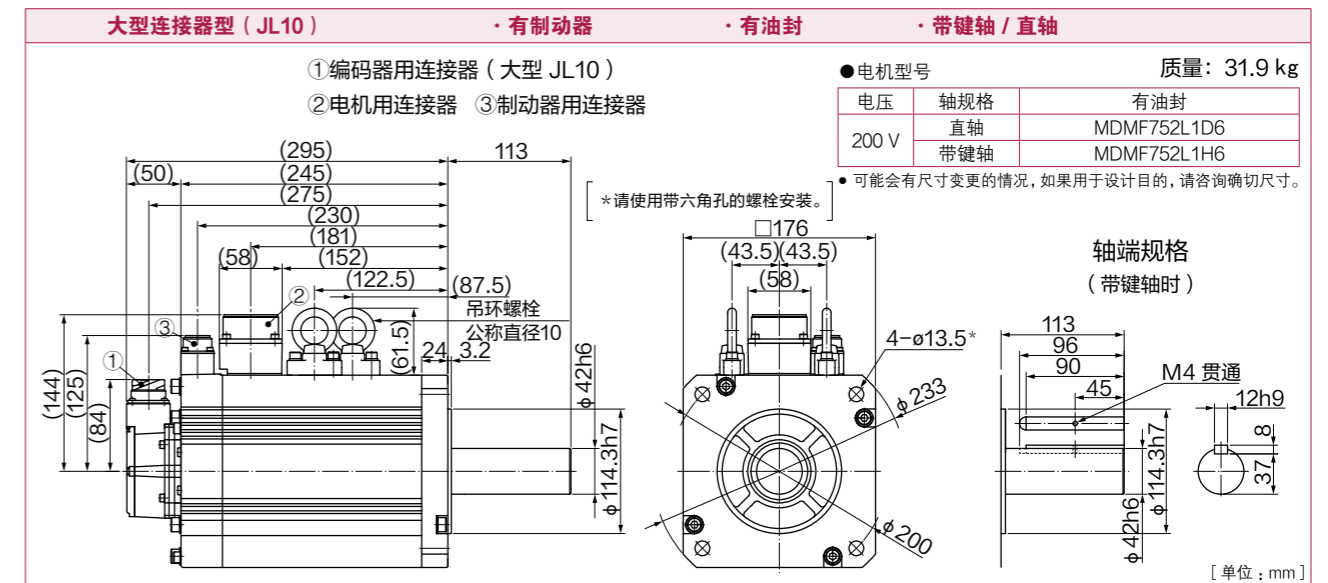
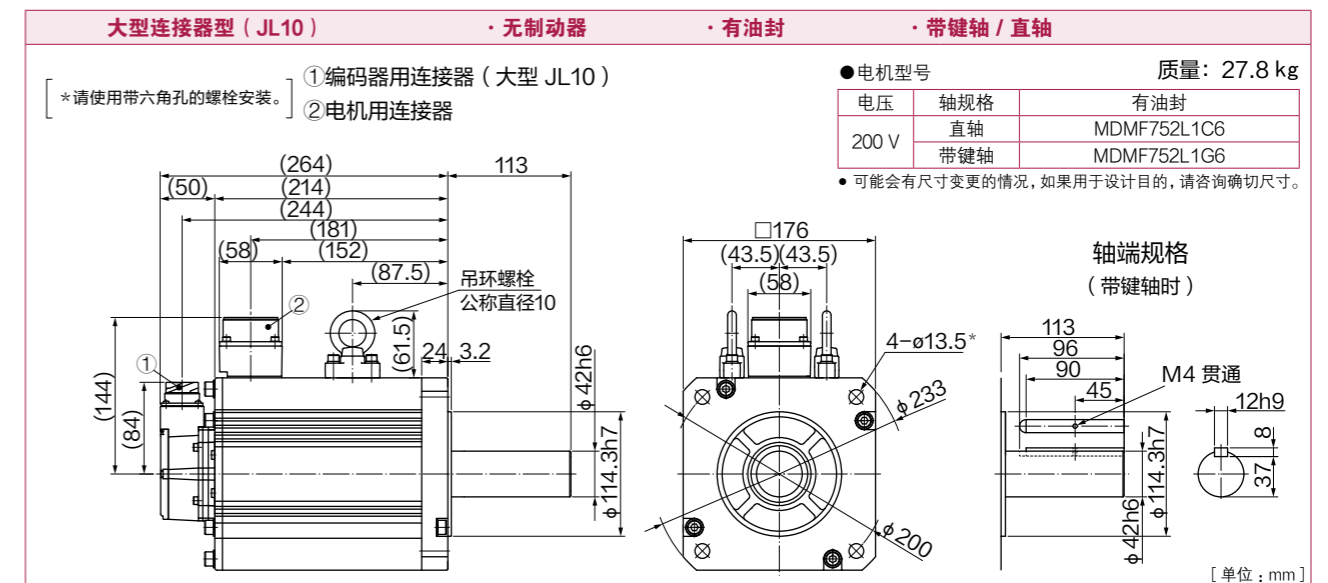
MDMF 5.0 kW



MDMF 5.0 kW



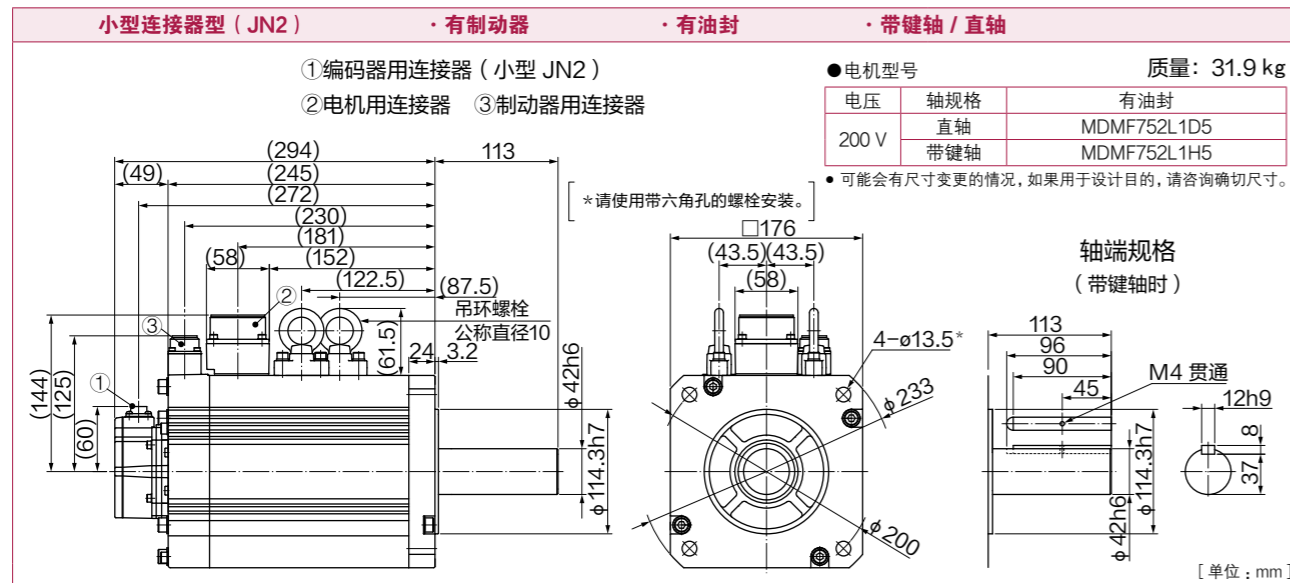
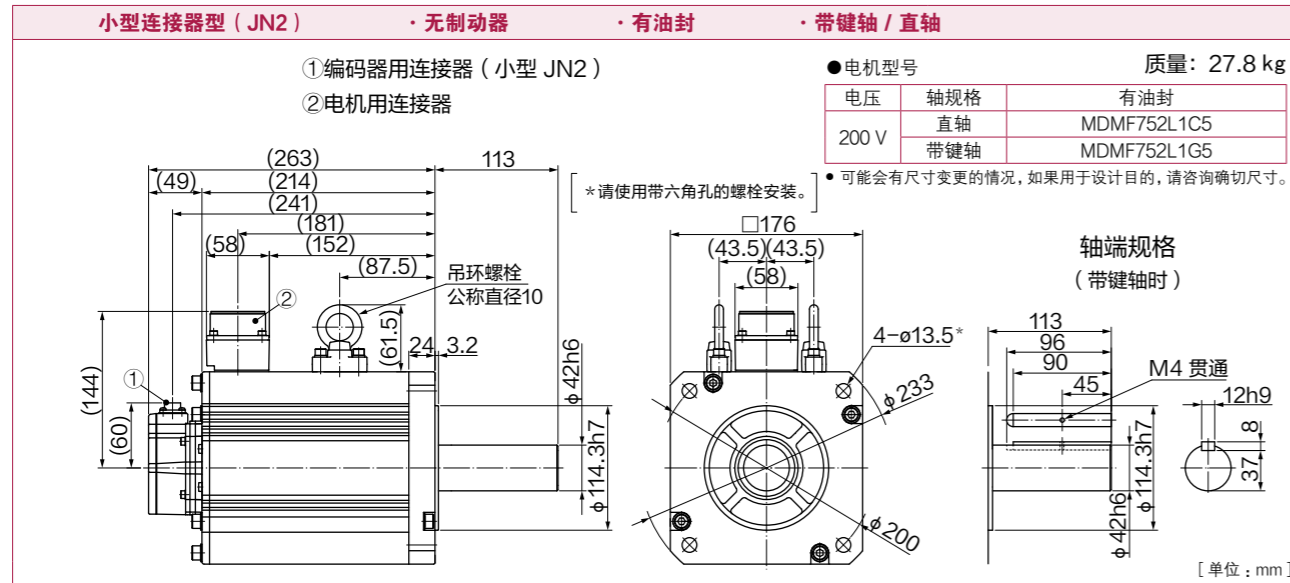
MDMF 7.5 kW



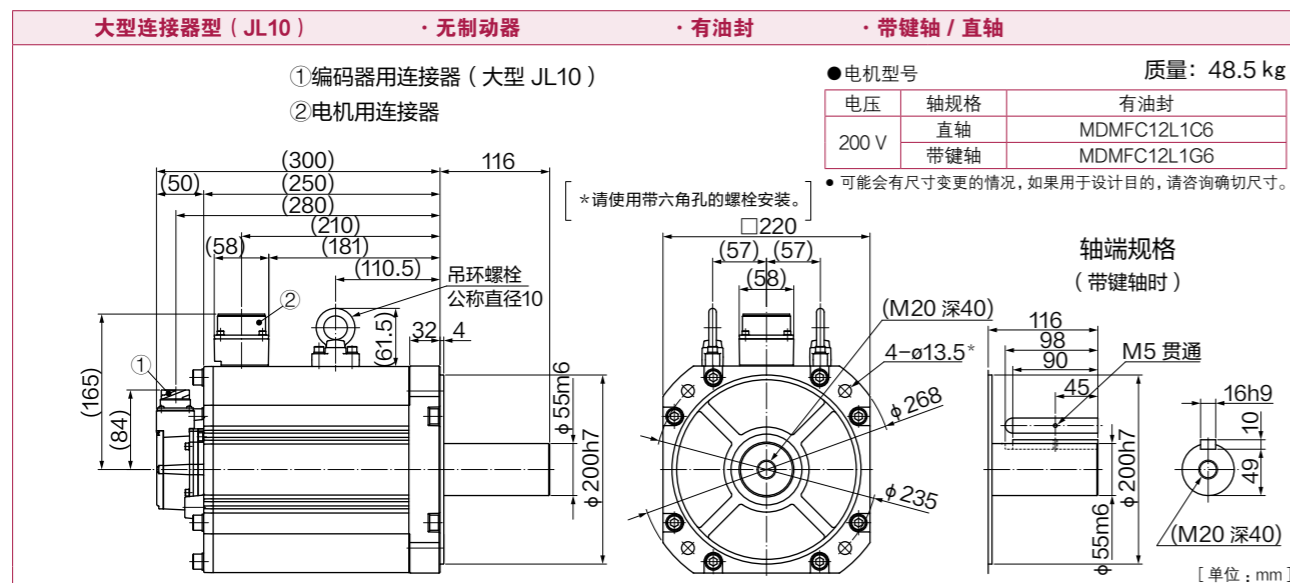
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.111.

※ 电机规格、转矩特性请参照 P.111、P.112.

MDMF 7.5 kW

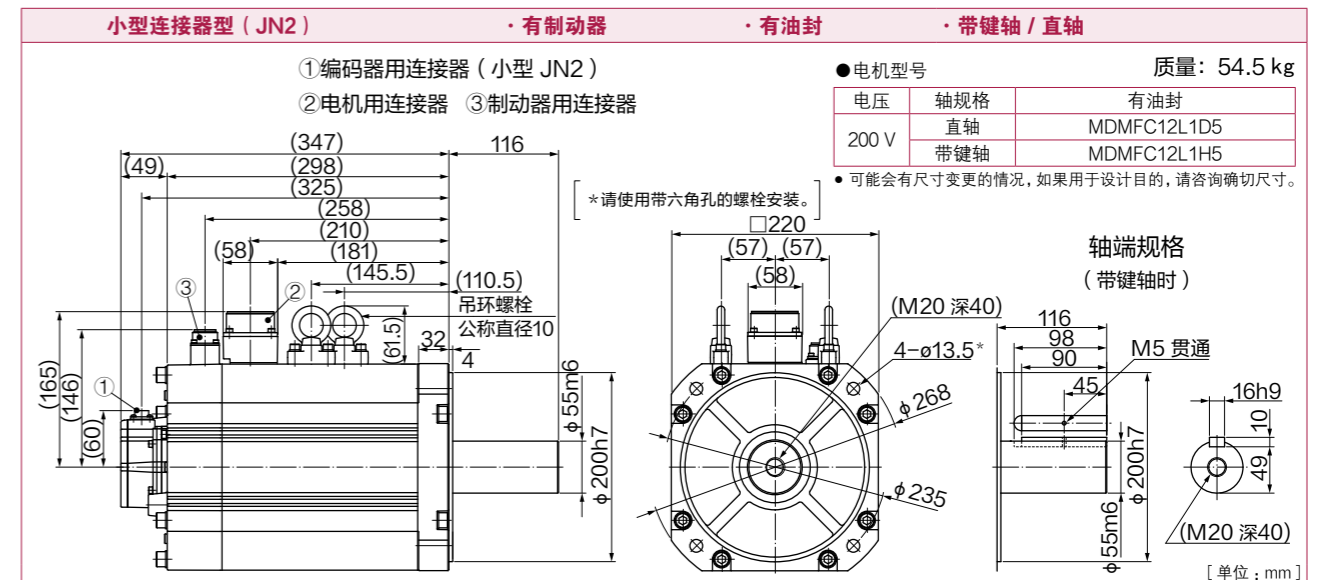
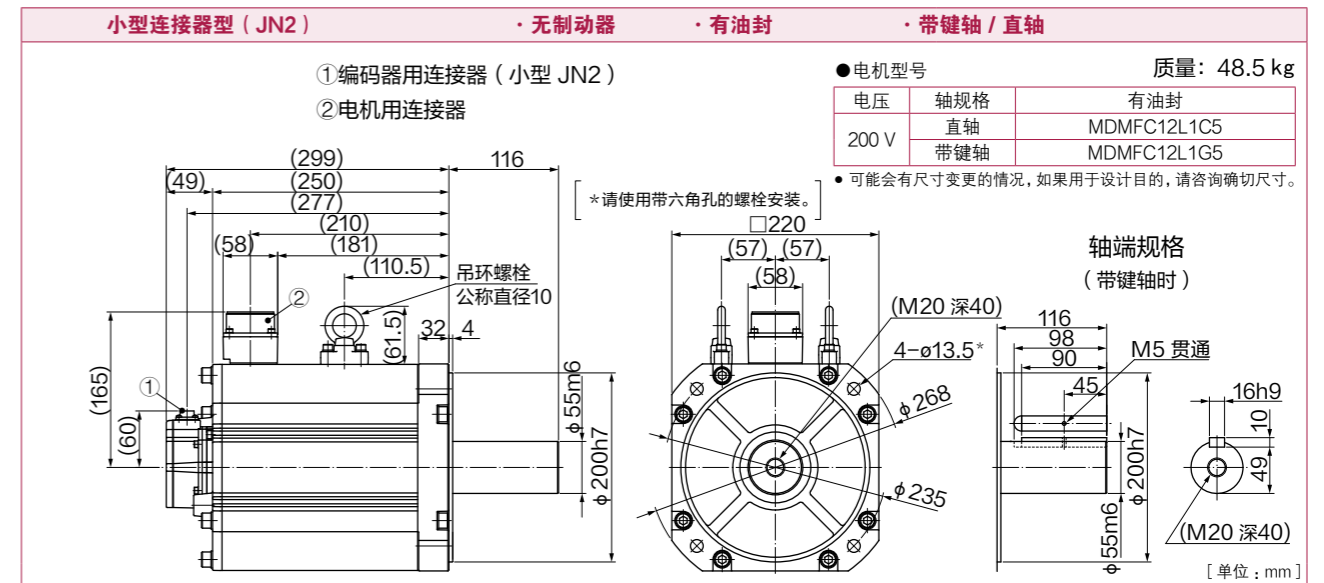
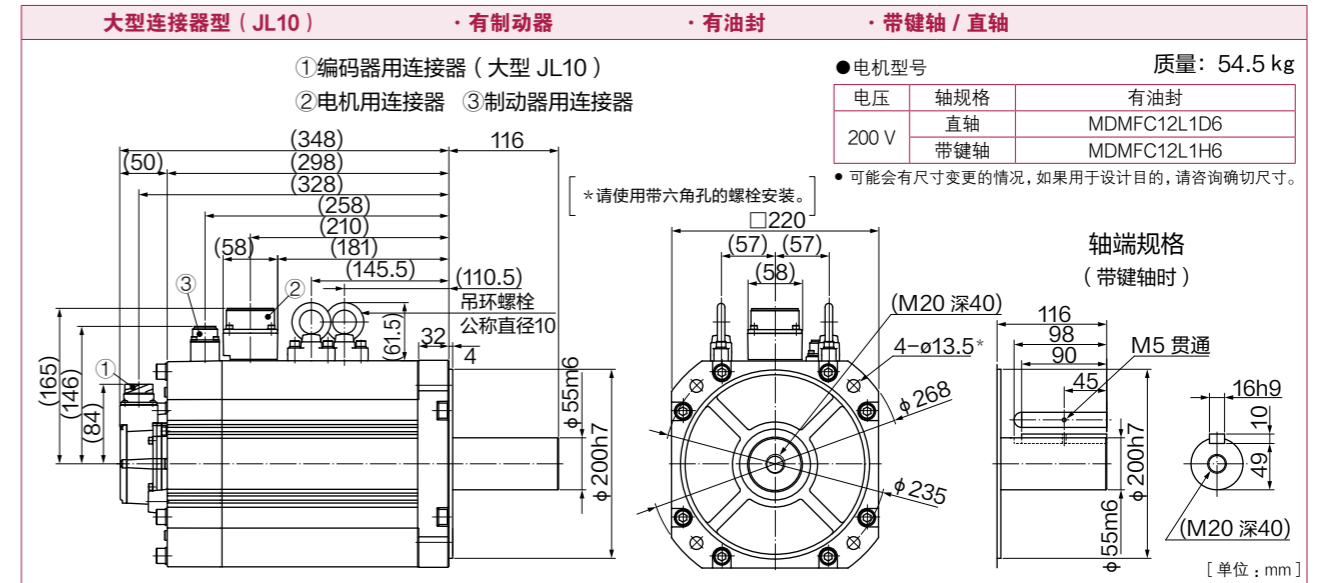


MDMF 11.0 kW



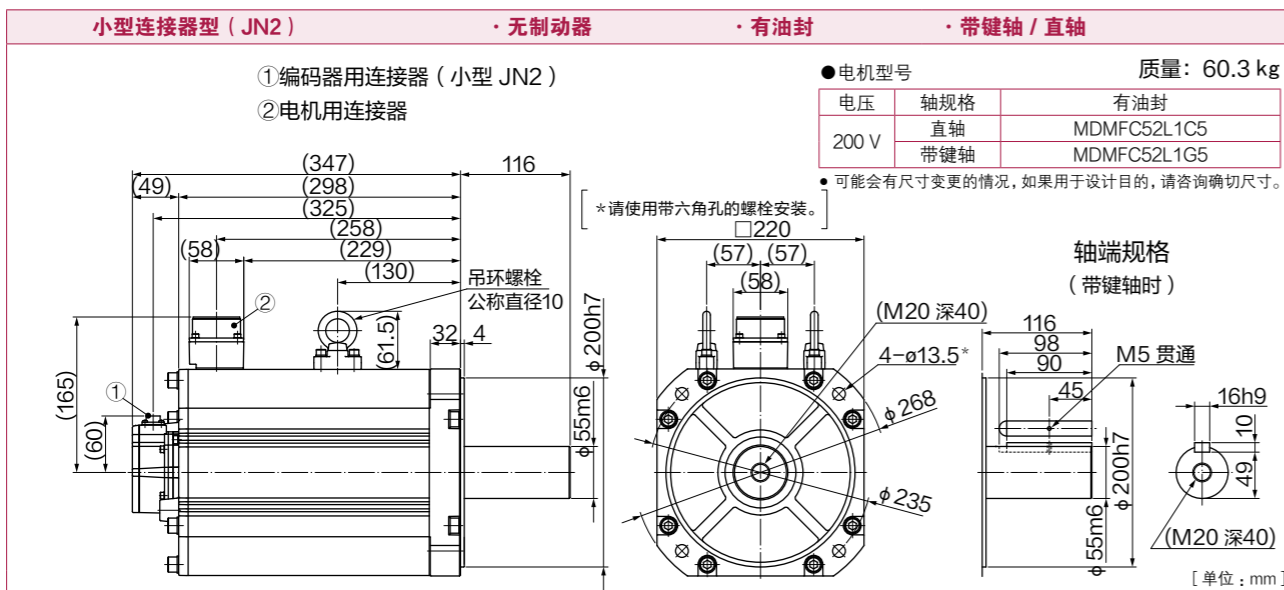
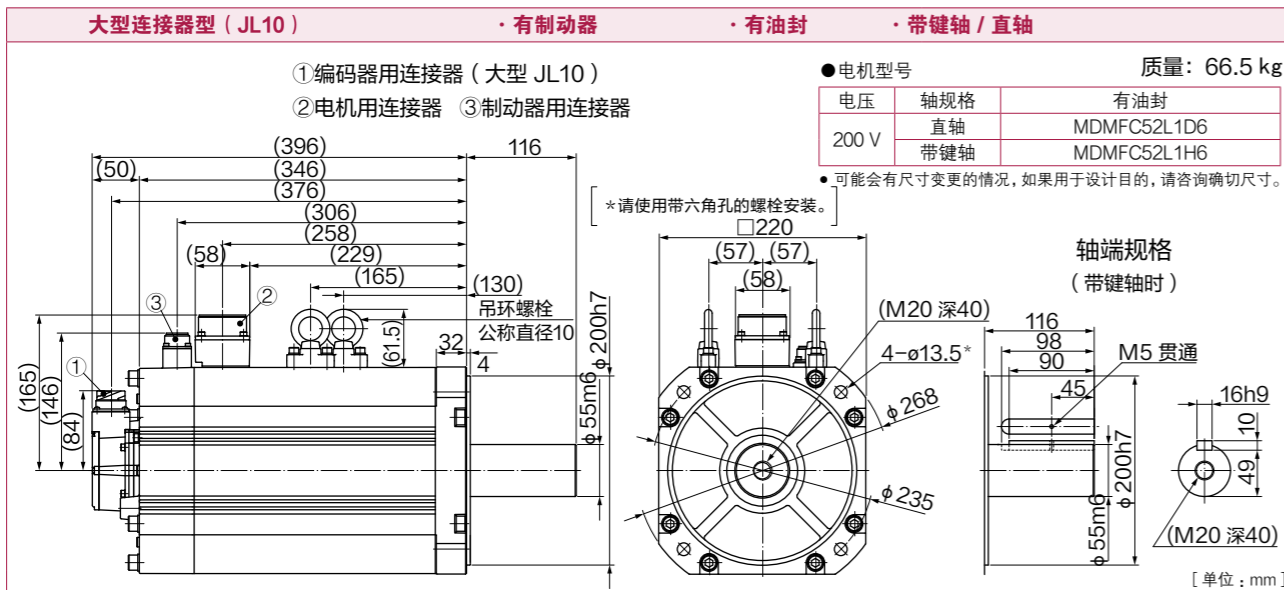
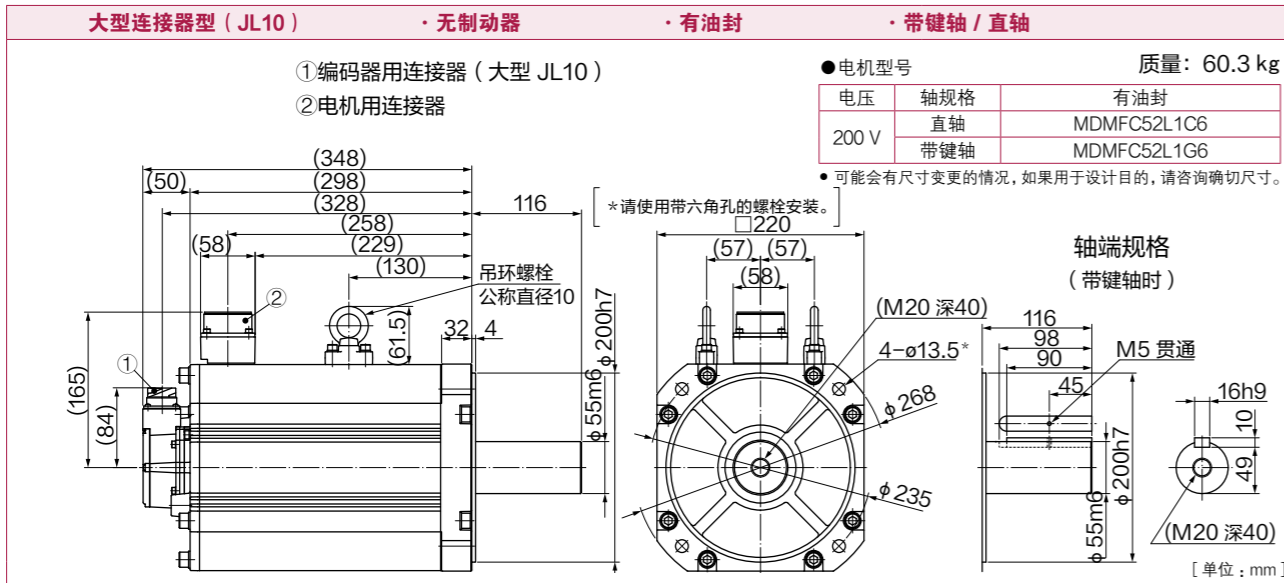
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.112、P.113。

MDMF 11.0 kW



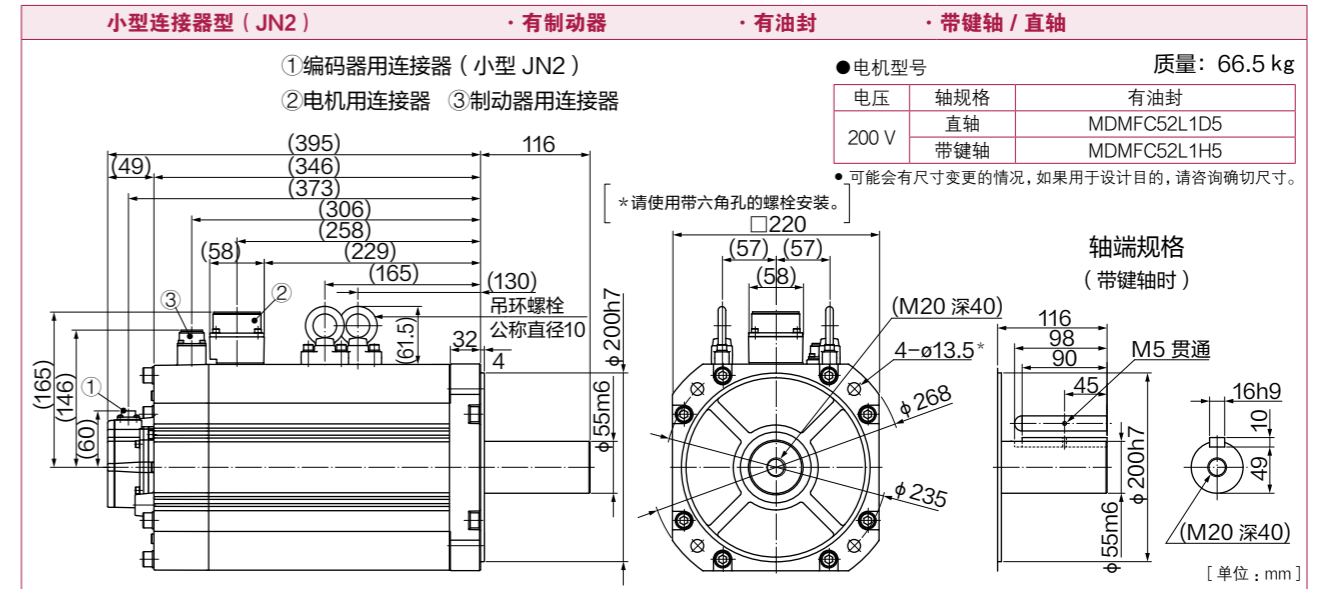
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.113。

MDMF 15.0 kW

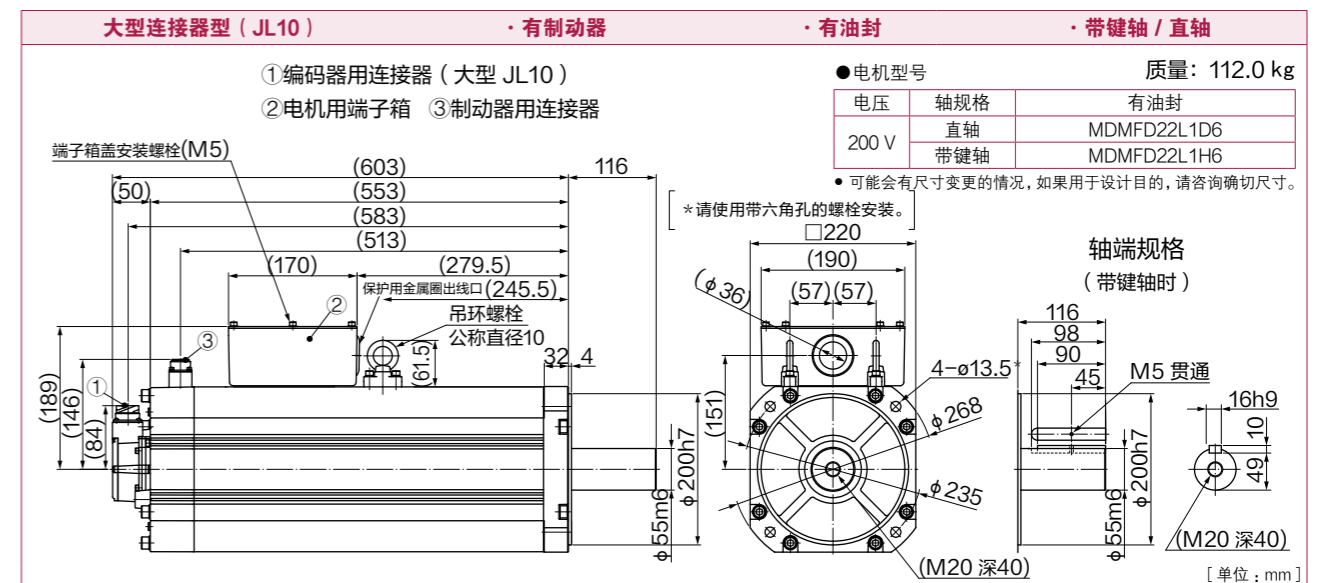
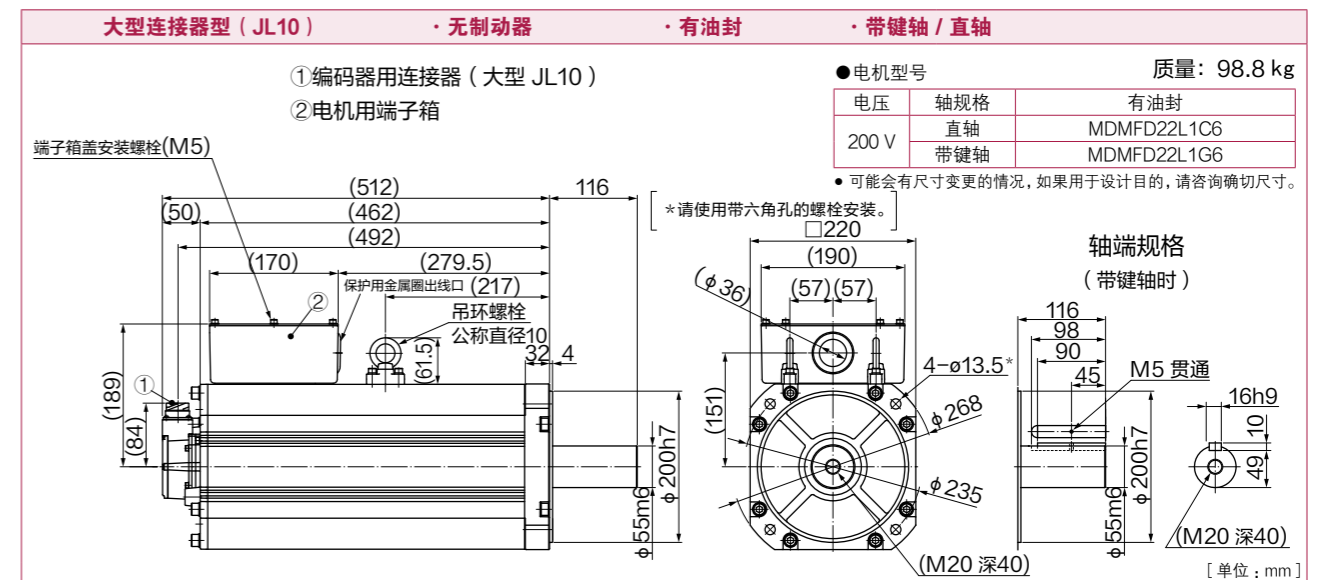


※ 电机规格、转矩特性请参照 P.114.

MDMF 15.0 kW

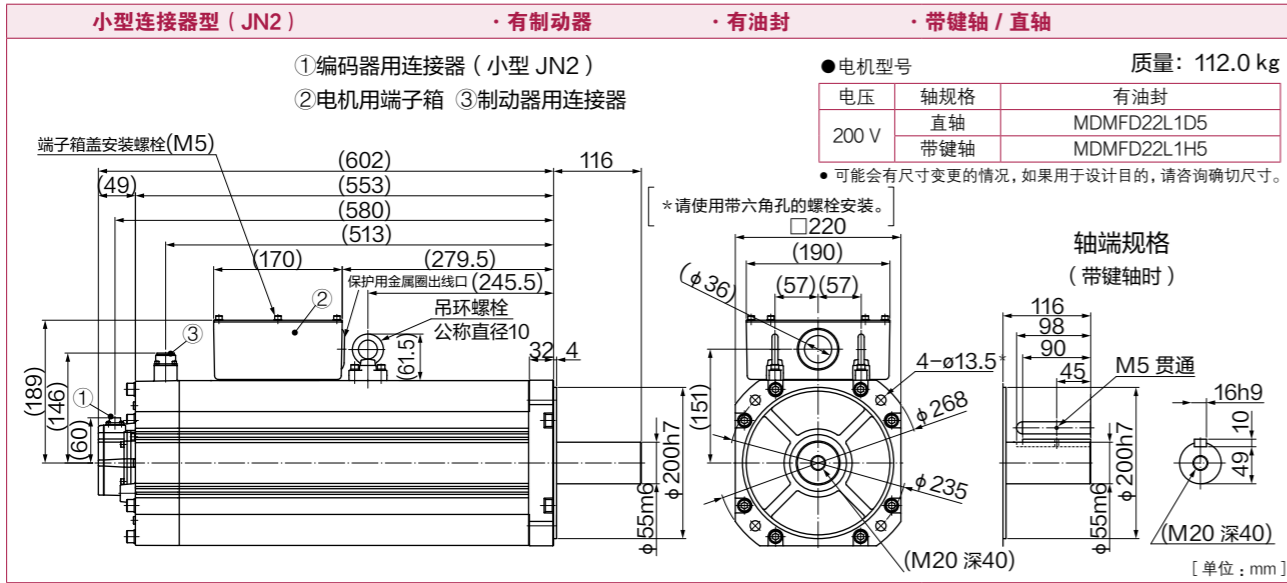
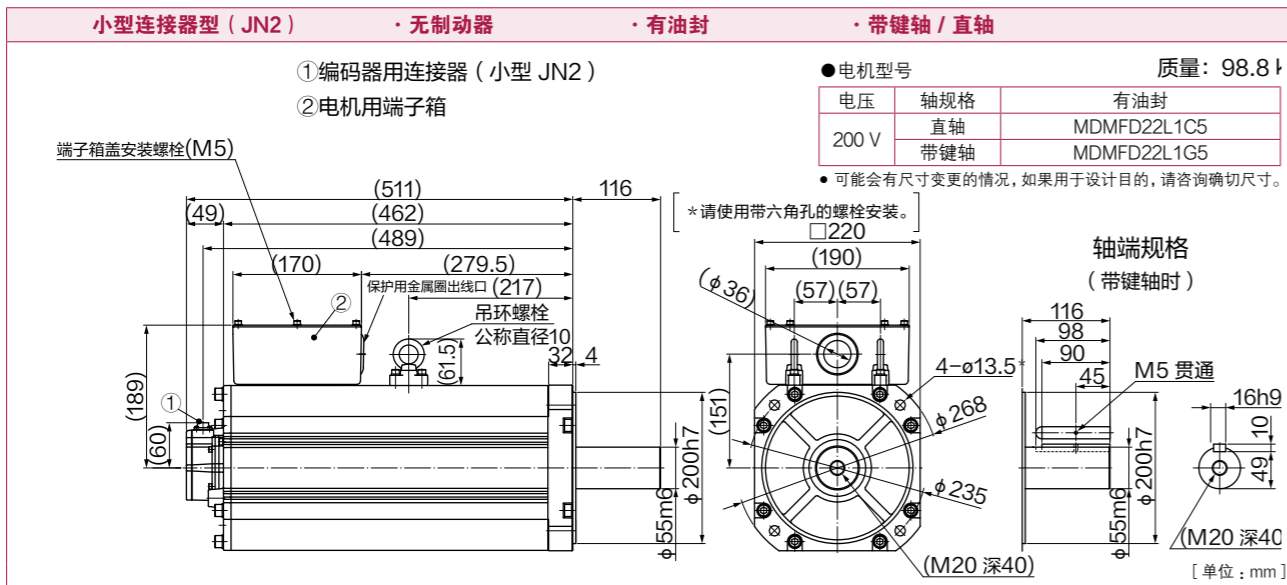


MDMF 22.0 kW

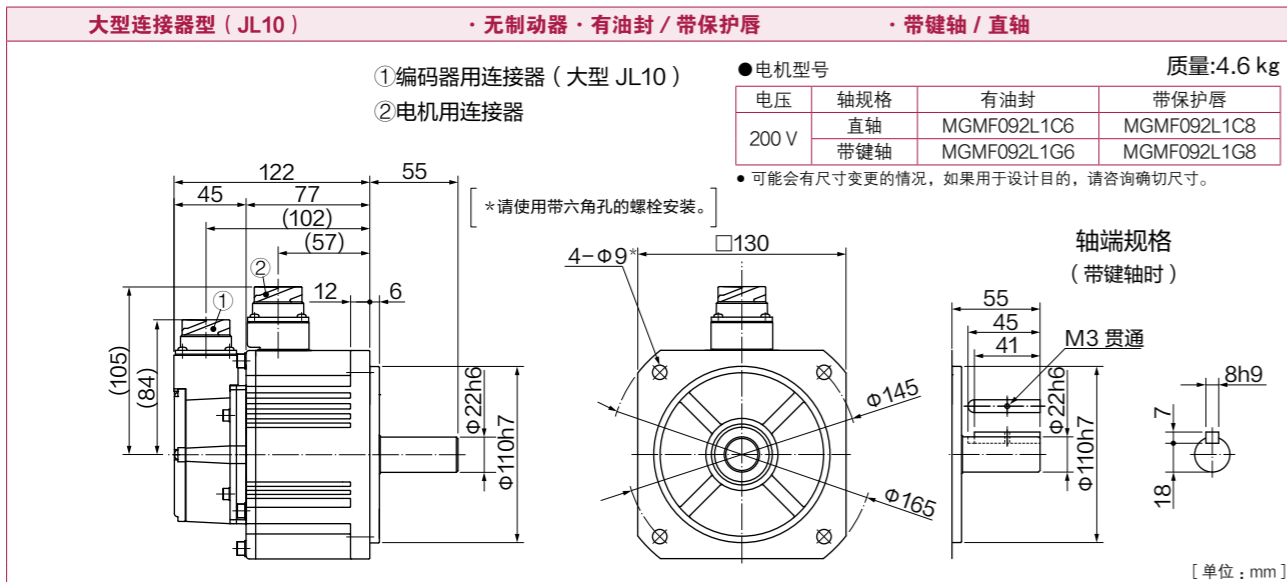


※ 电机规格、转矩特性请参照 P.114、P.115.

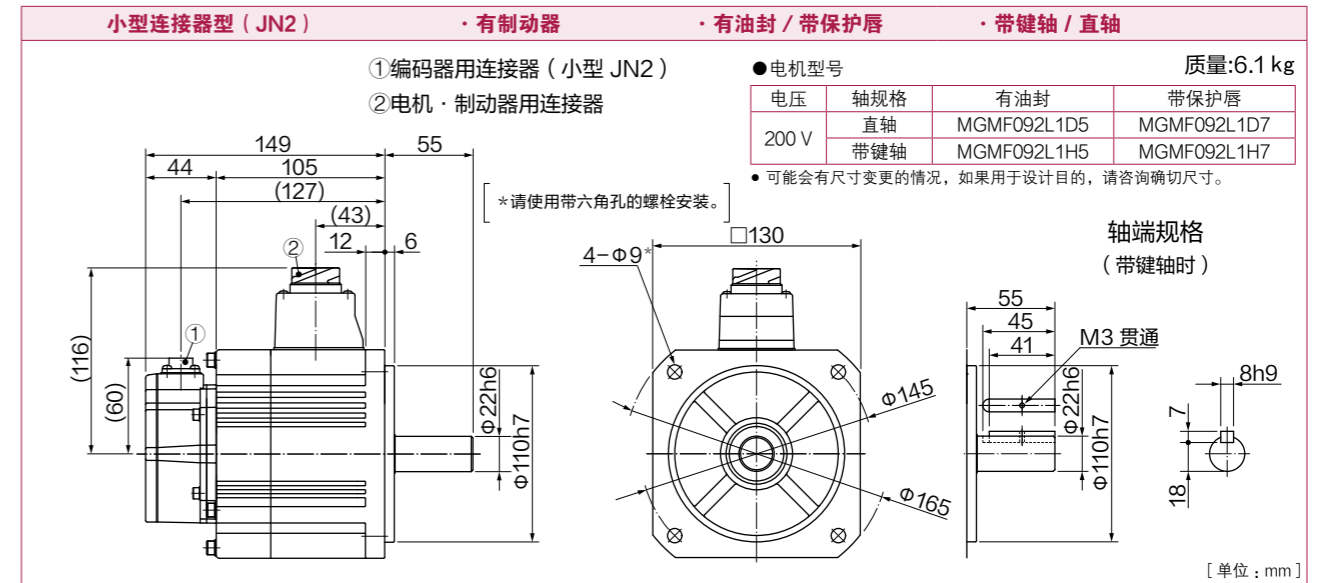
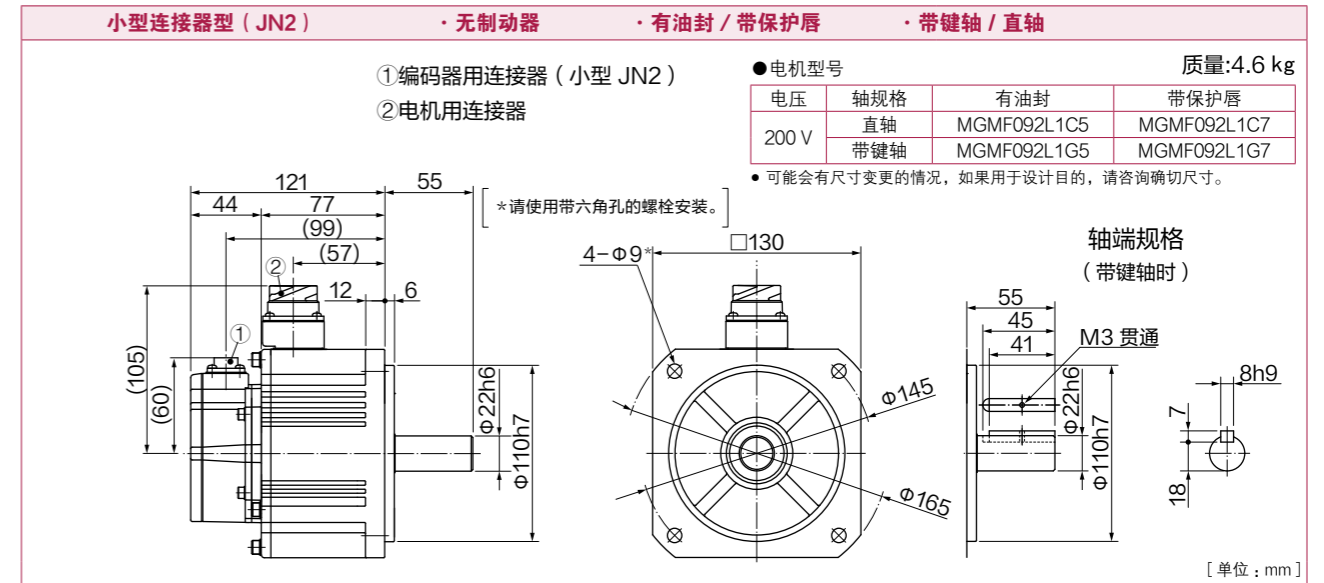
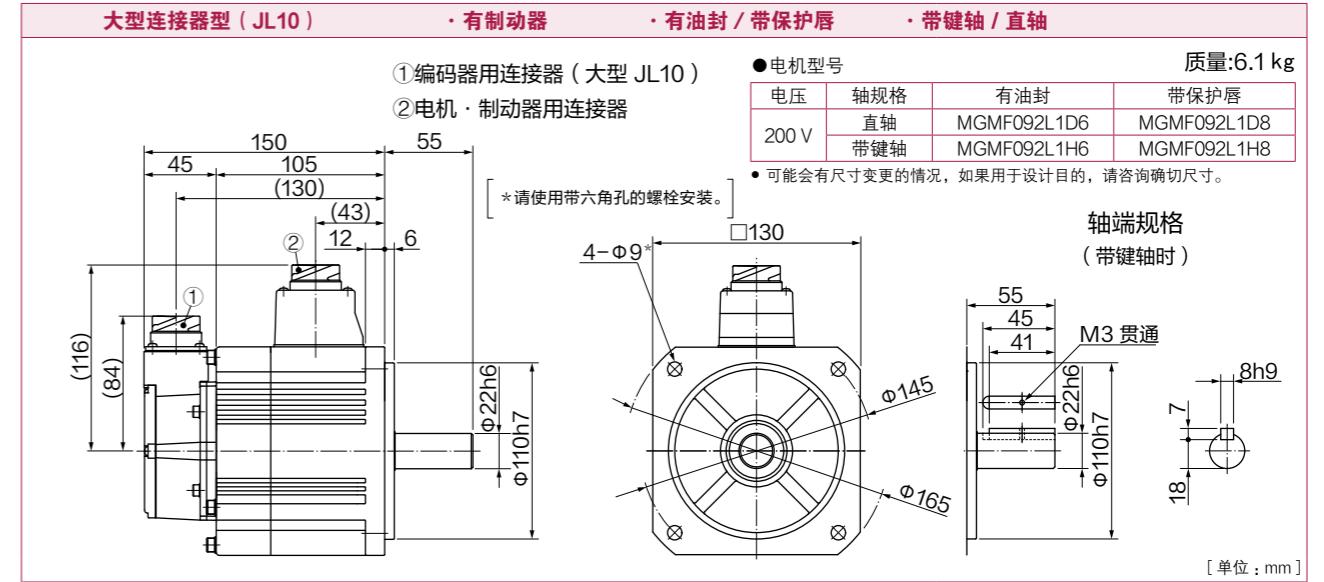
MDMF 22.0 kW



MGMF 0.85 kW

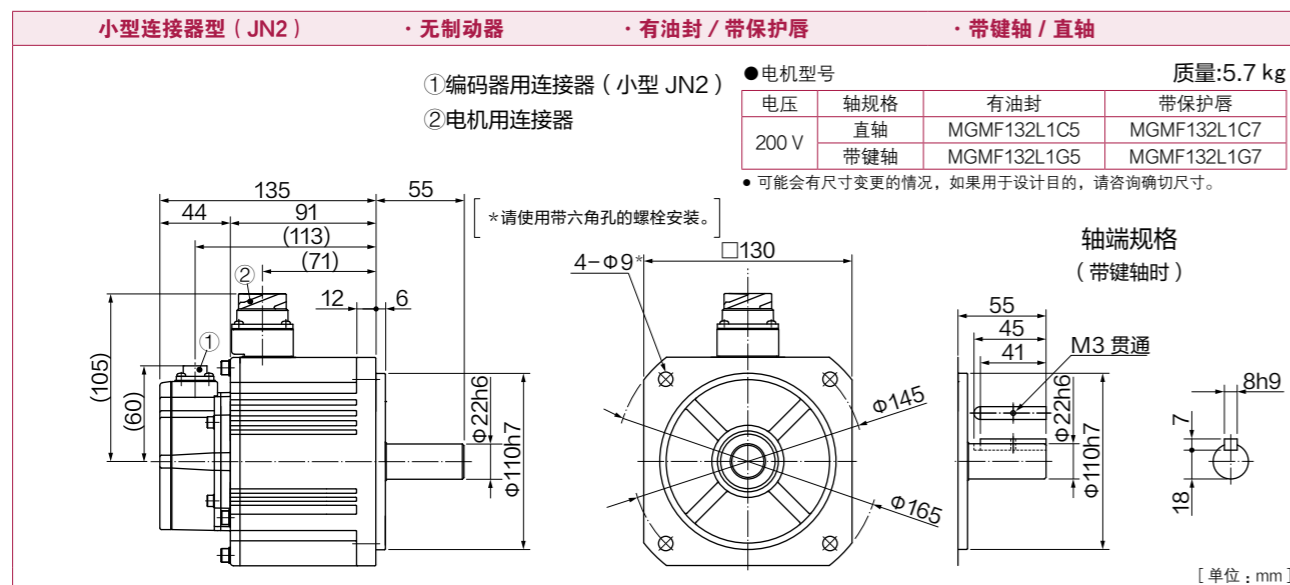
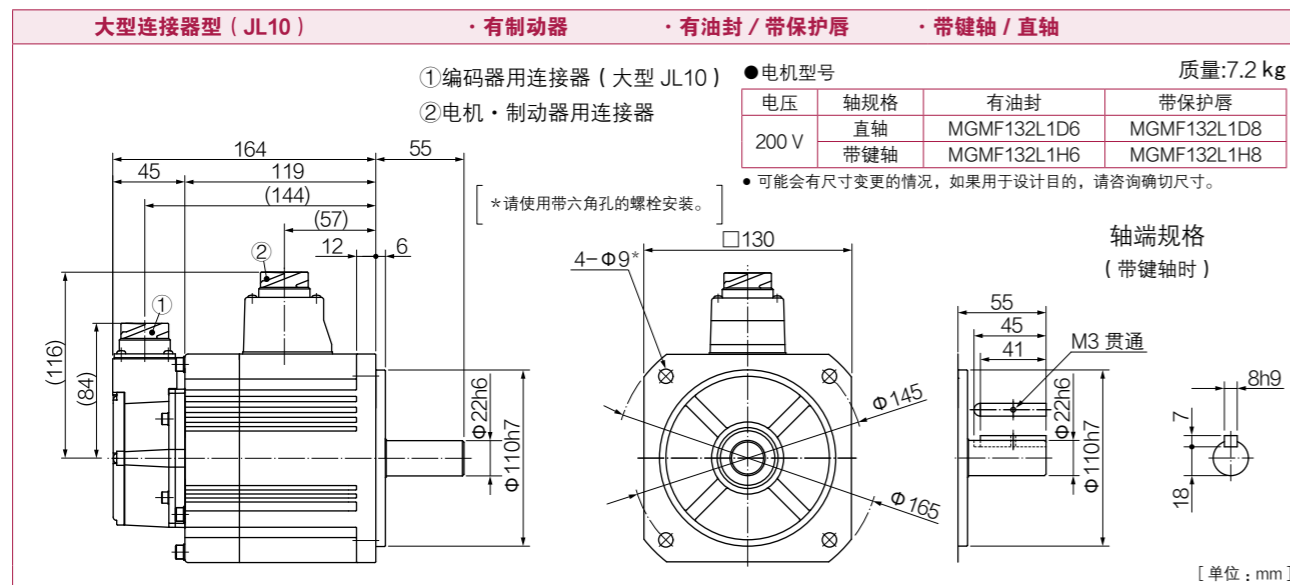
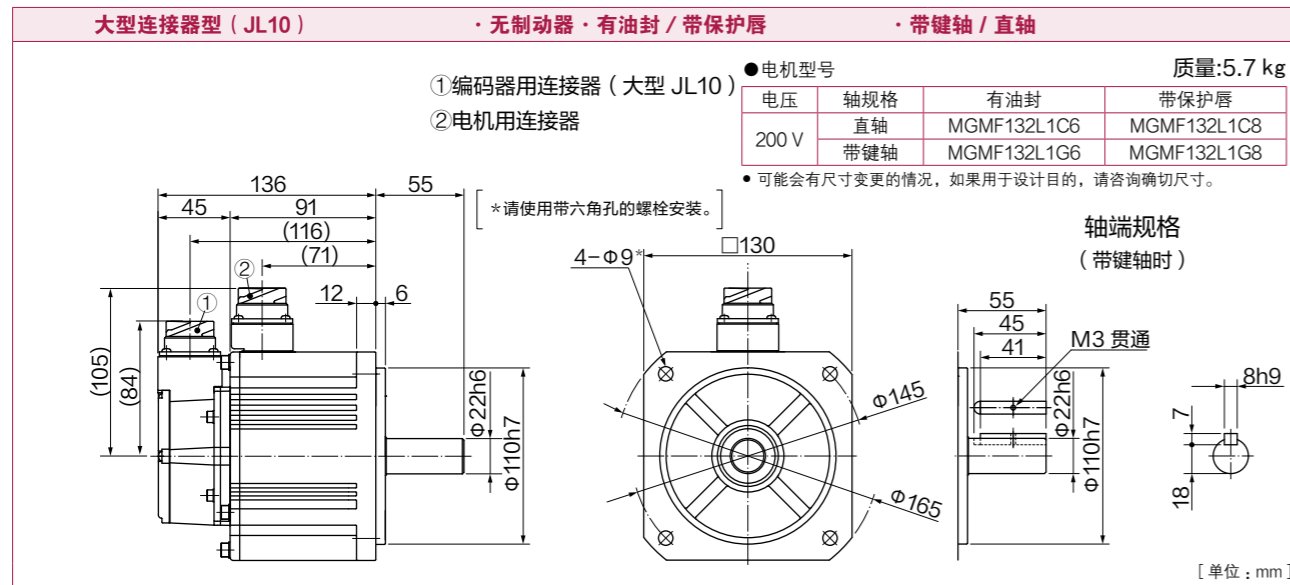


※ 电机规格、转矩特性请参照 P.115、P.116。



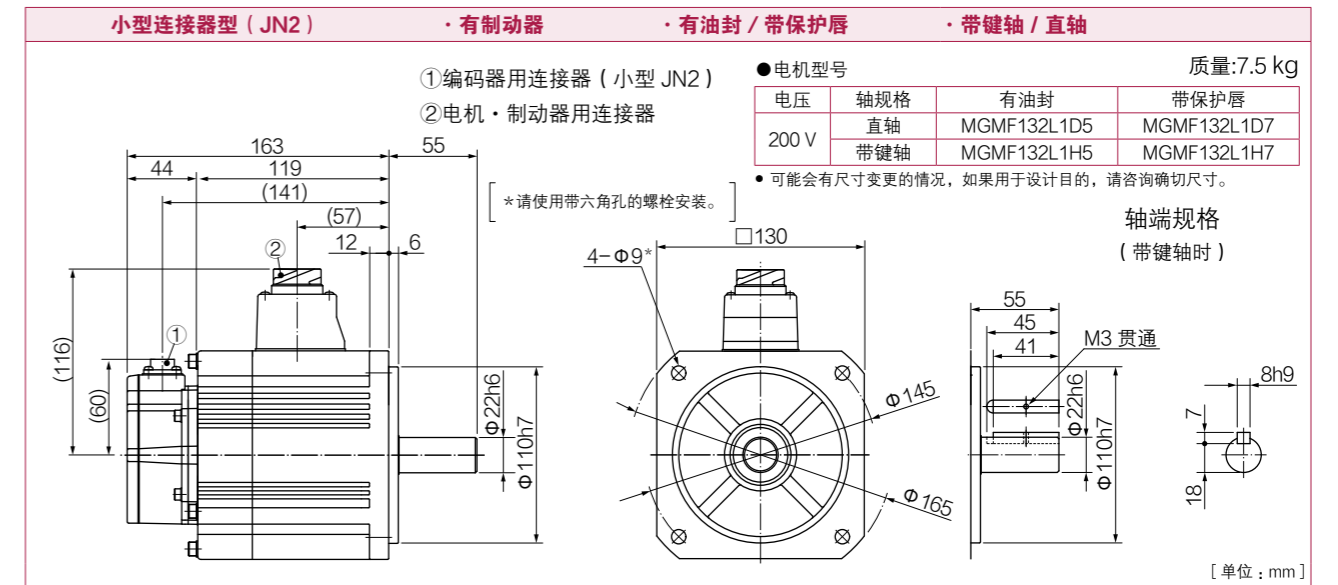
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.116。

MGMF 1.3 kW

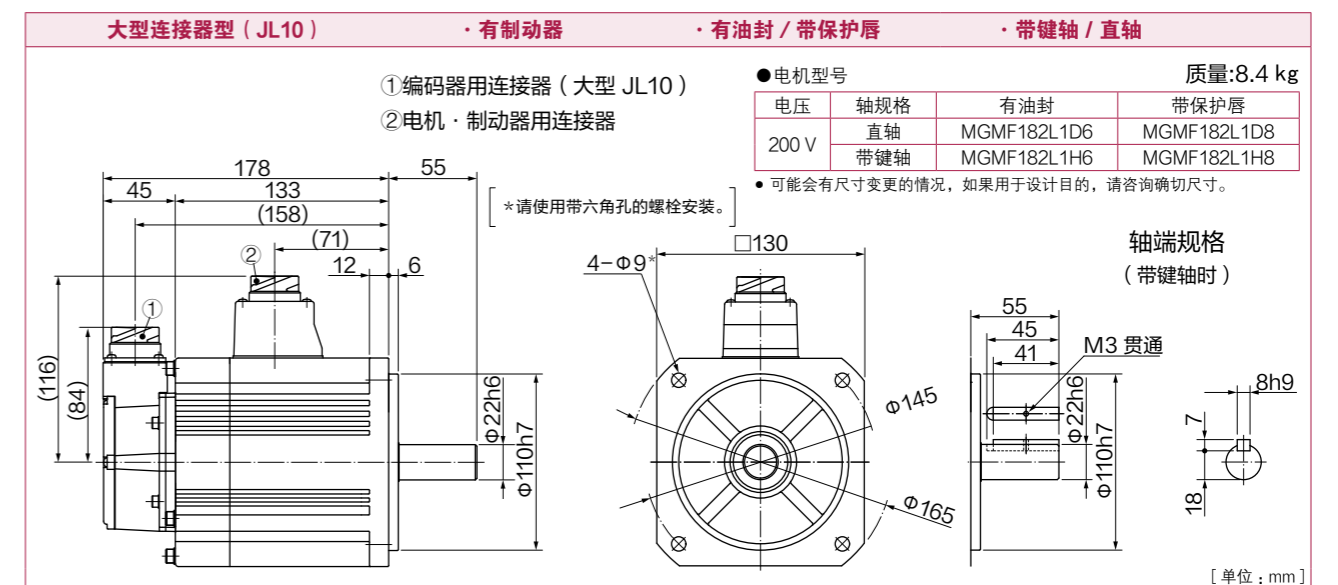
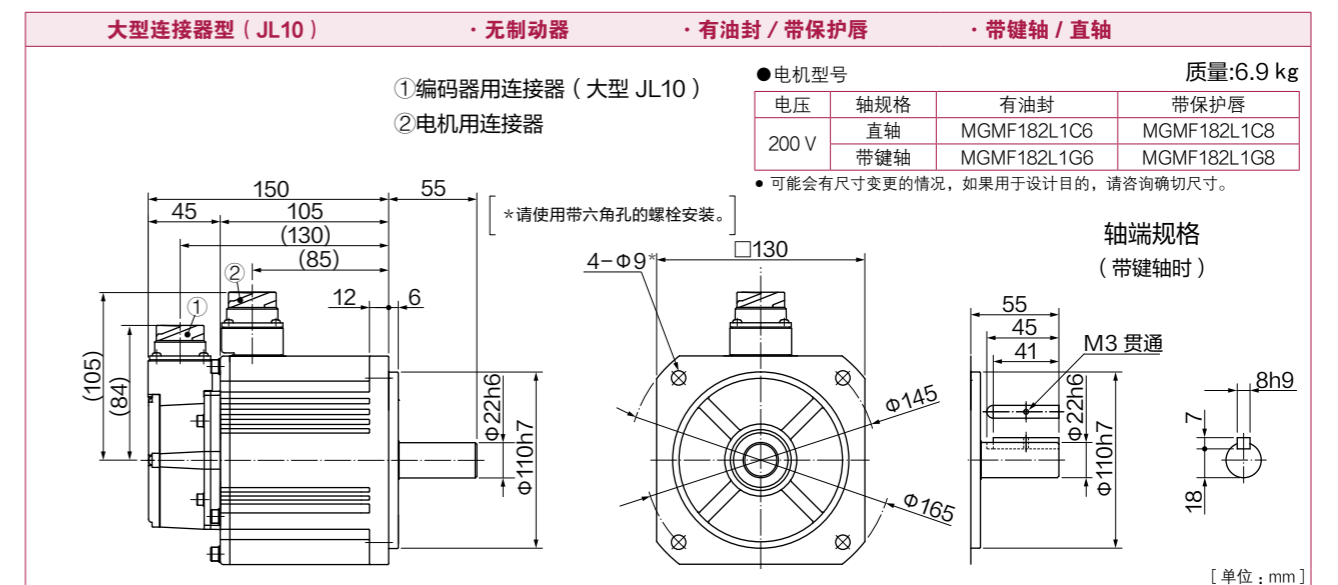


※ 电机规格、转矩特性请参照 P.117。

MGMF 1.3 kW

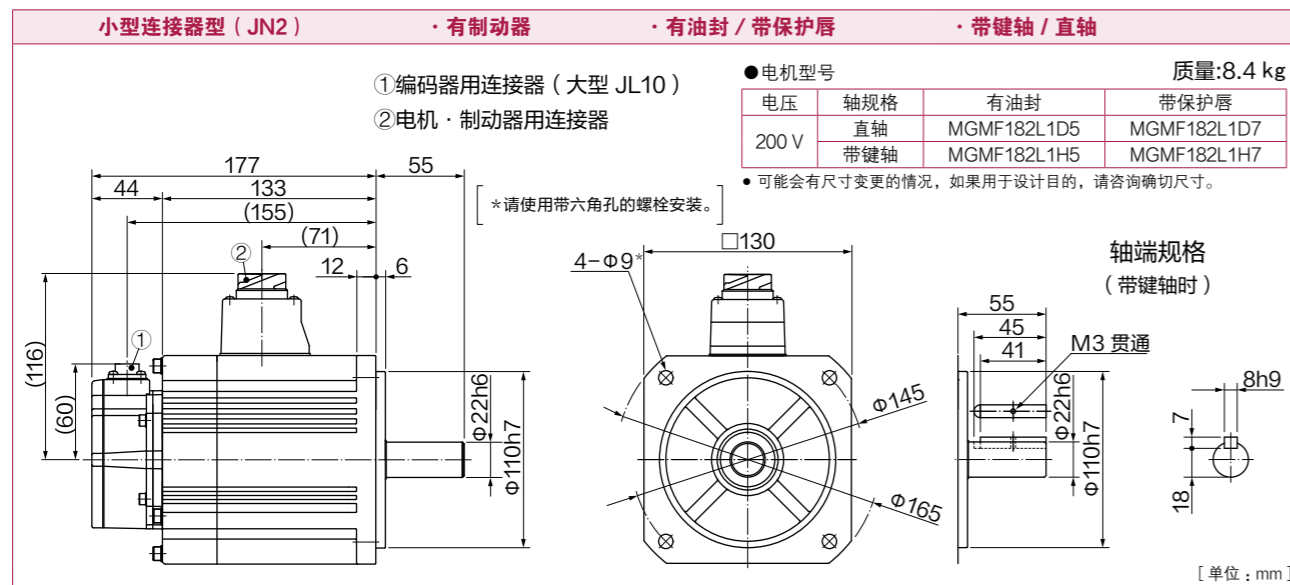
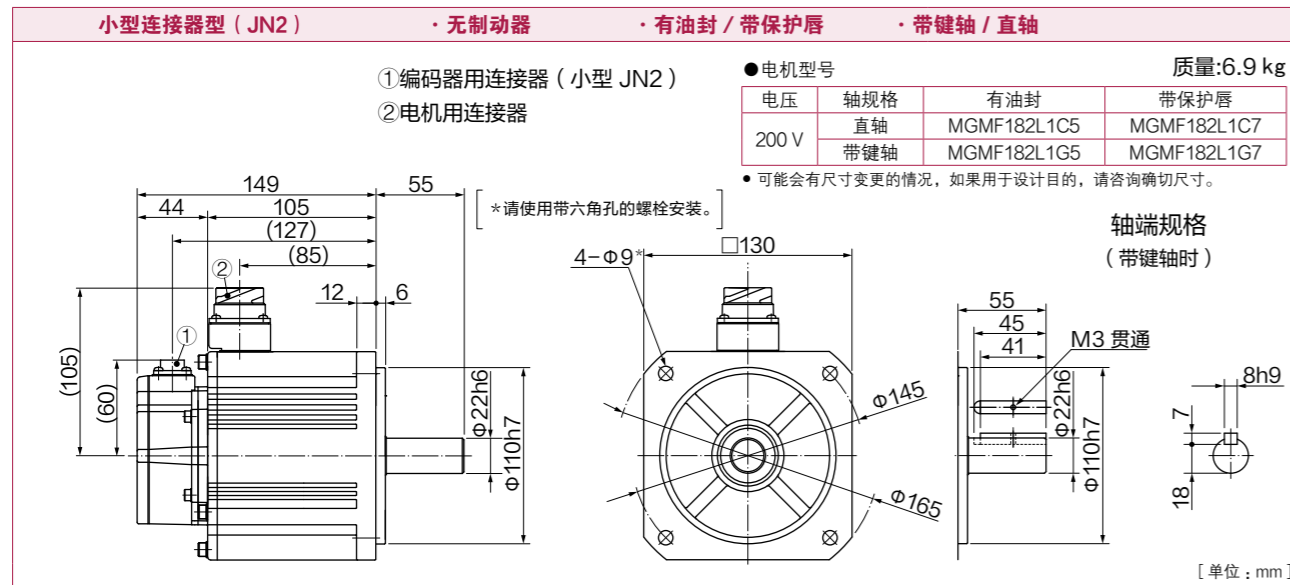


MGMF 1.8 kW

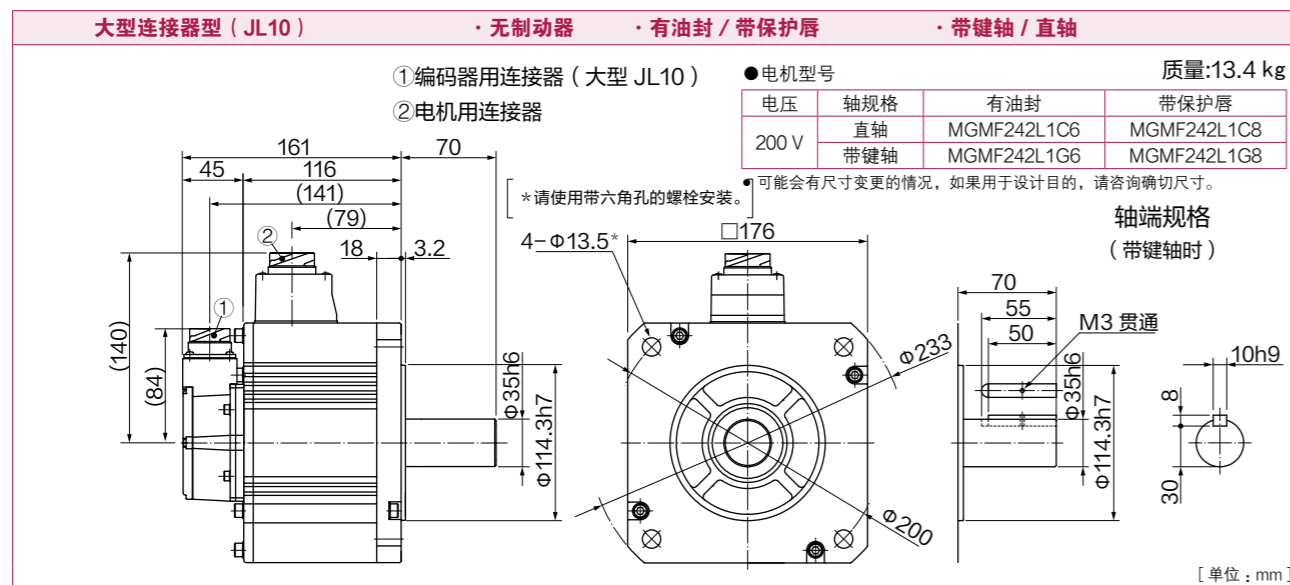


※ 电机规格、转矩特性请参照 P.117、P.118。

MGMF 1.8 kW

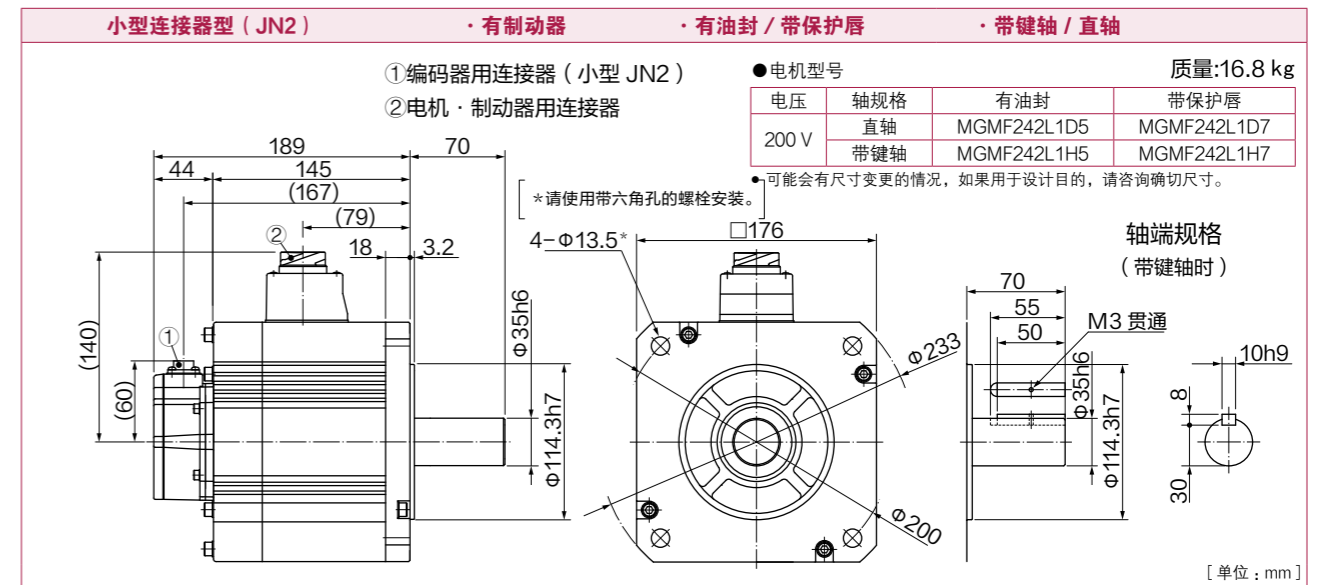
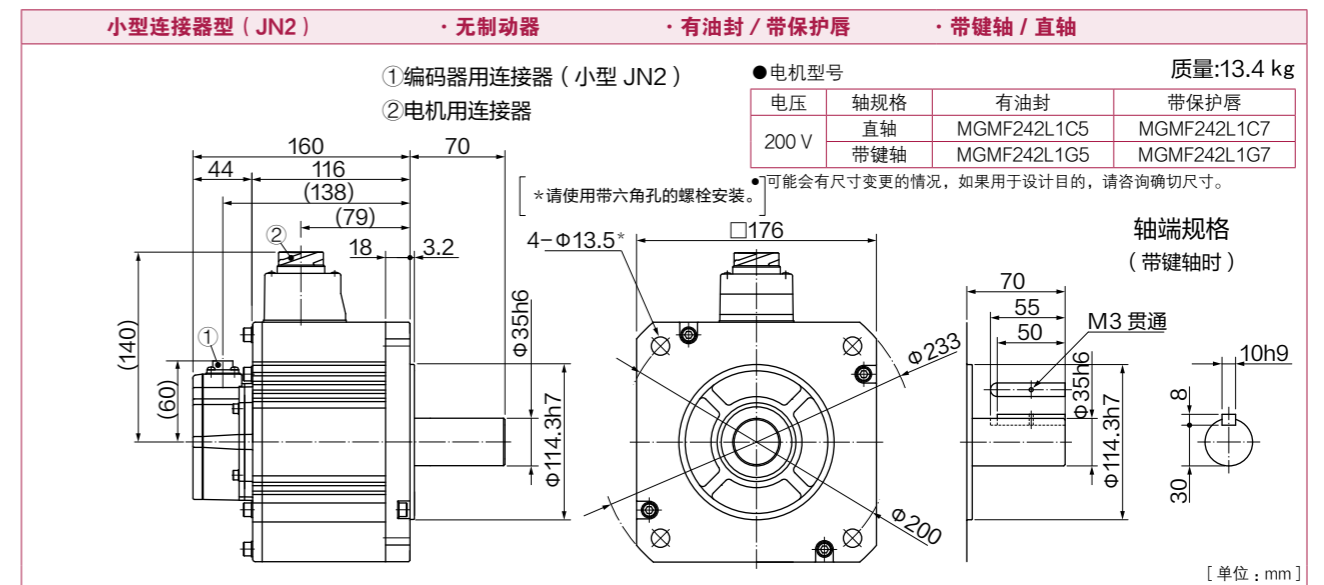
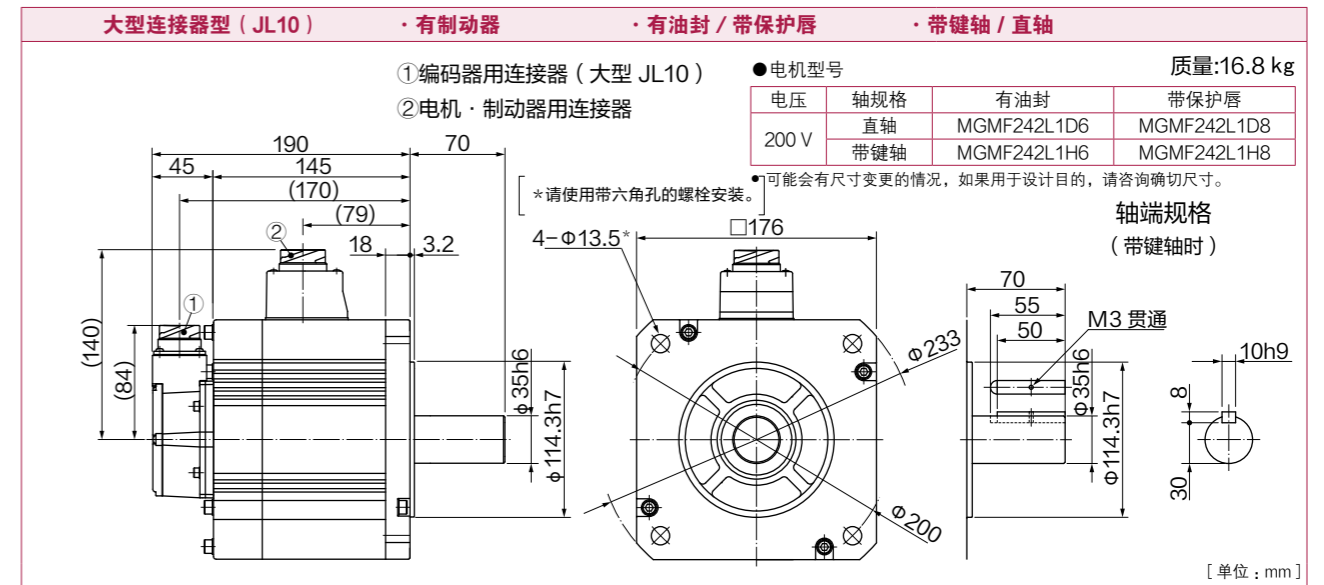


MGMF 2.4 kW



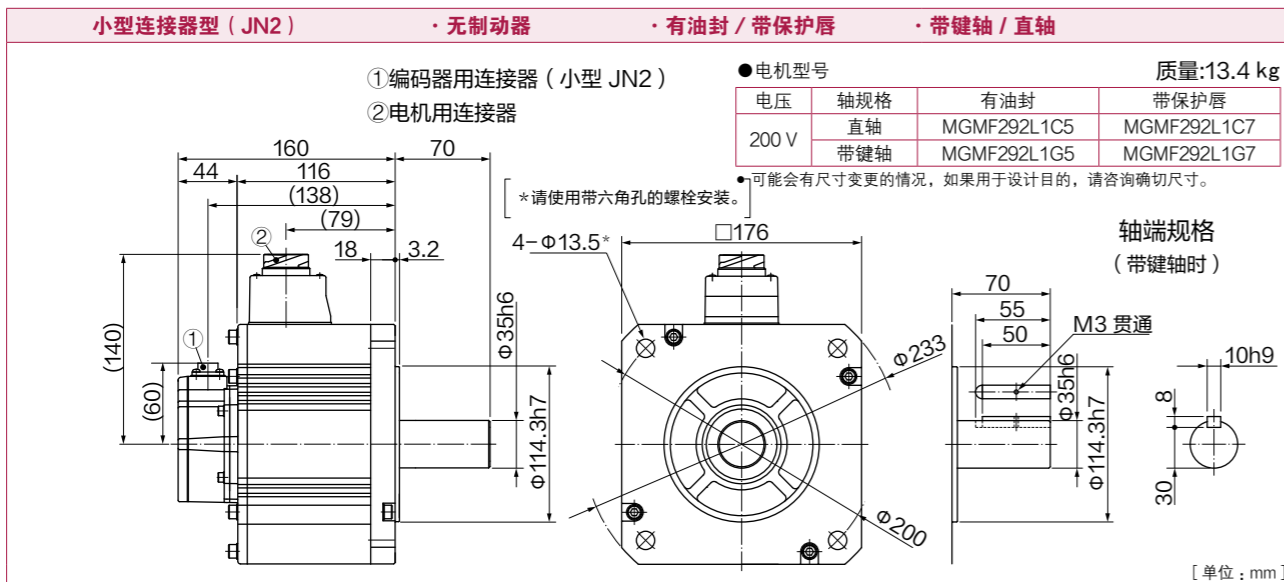
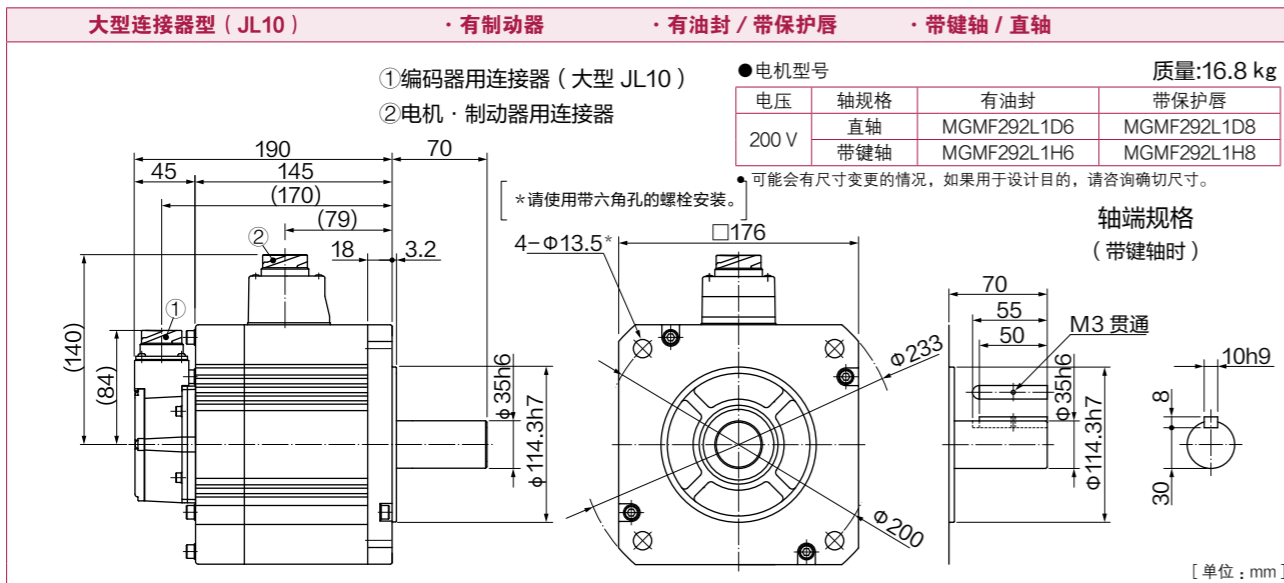
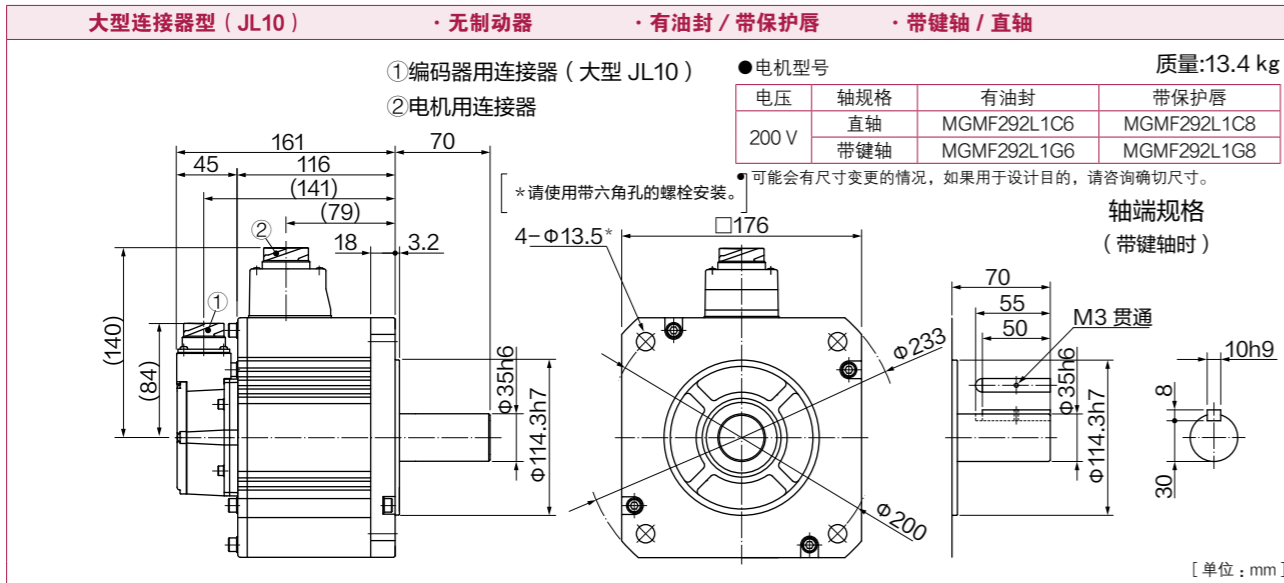
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.118、P.119。

MGMF 2.4 kW

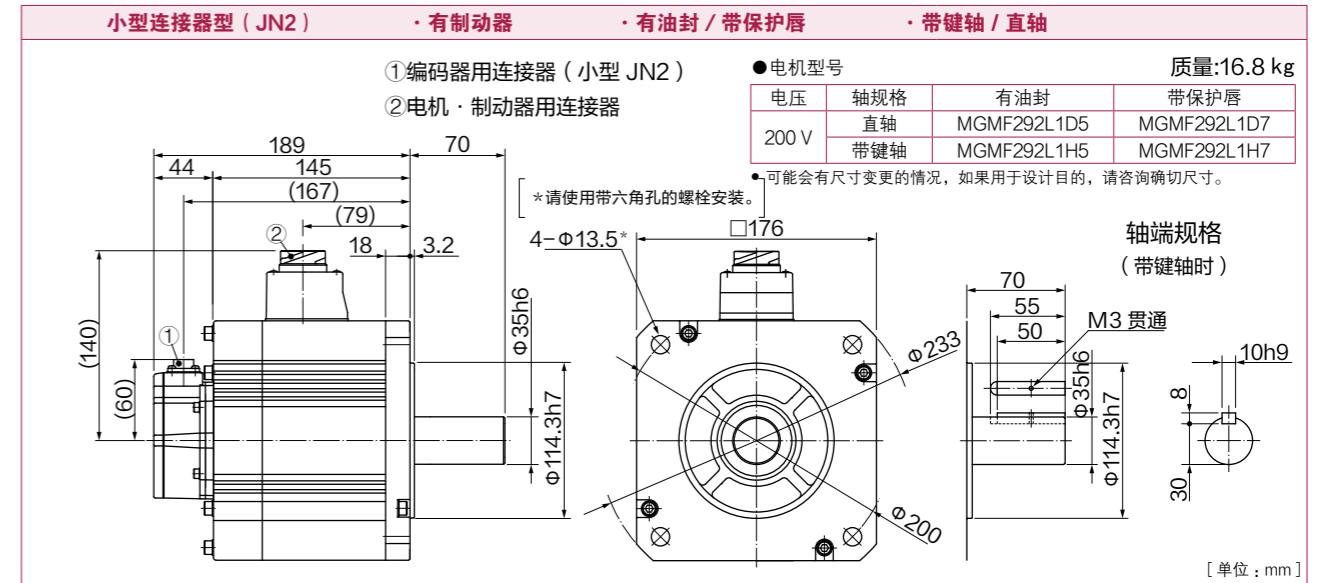


※ 电机规格、转矩特性请参照 P.119。

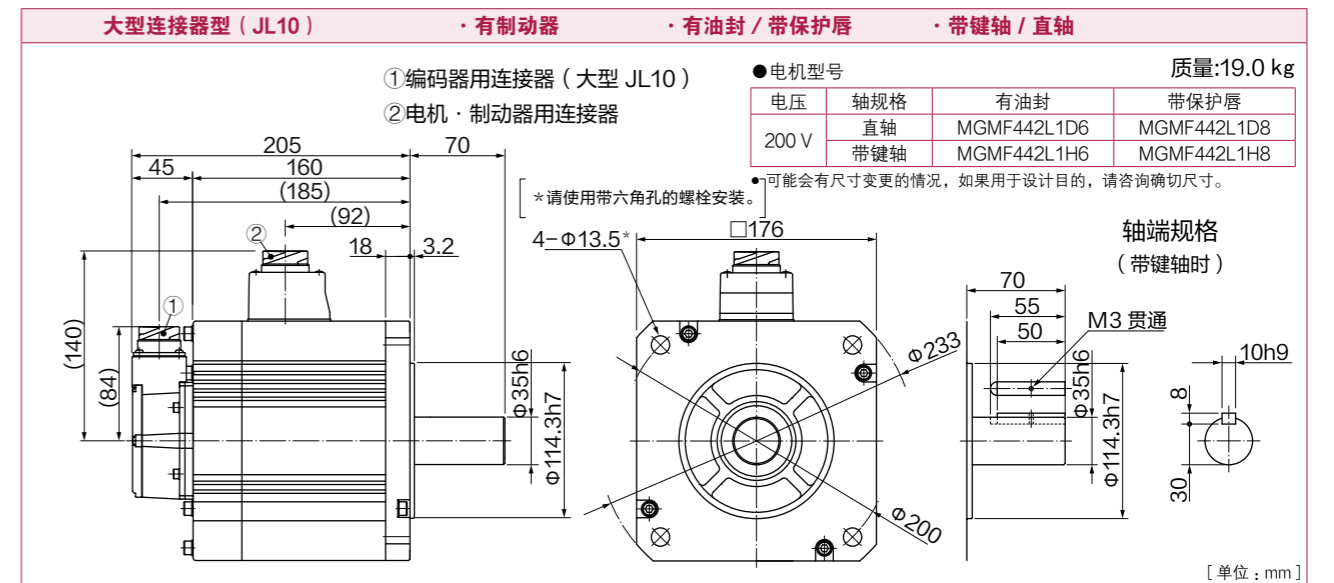
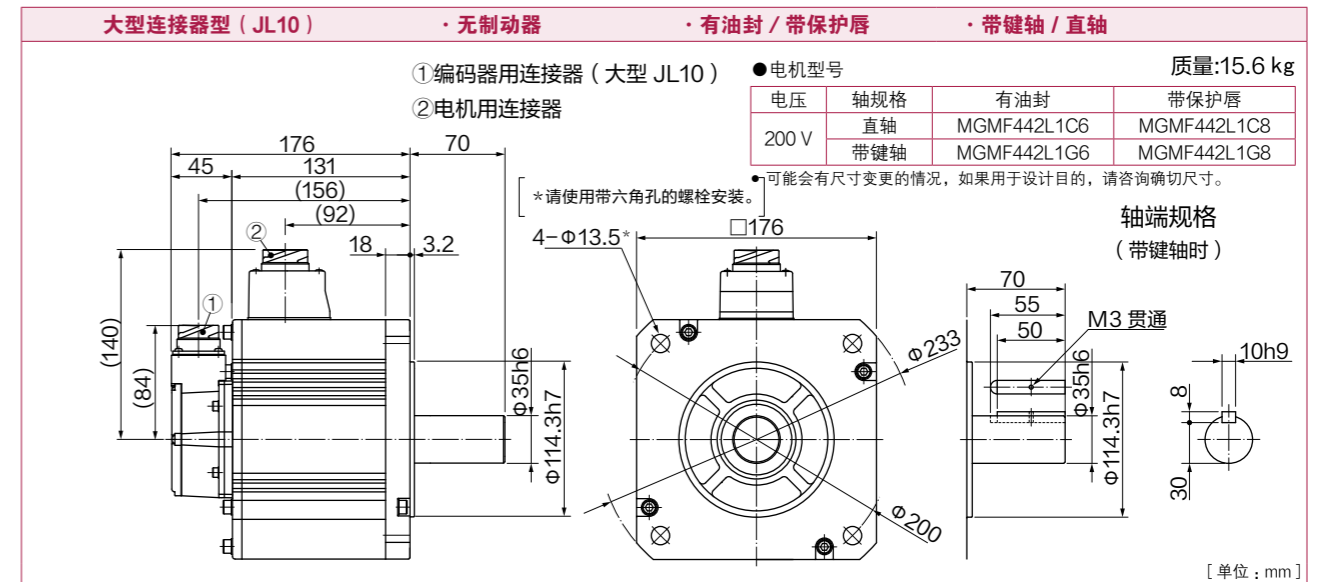
MGMF 2.9 kW



MGMF 2.9 kW



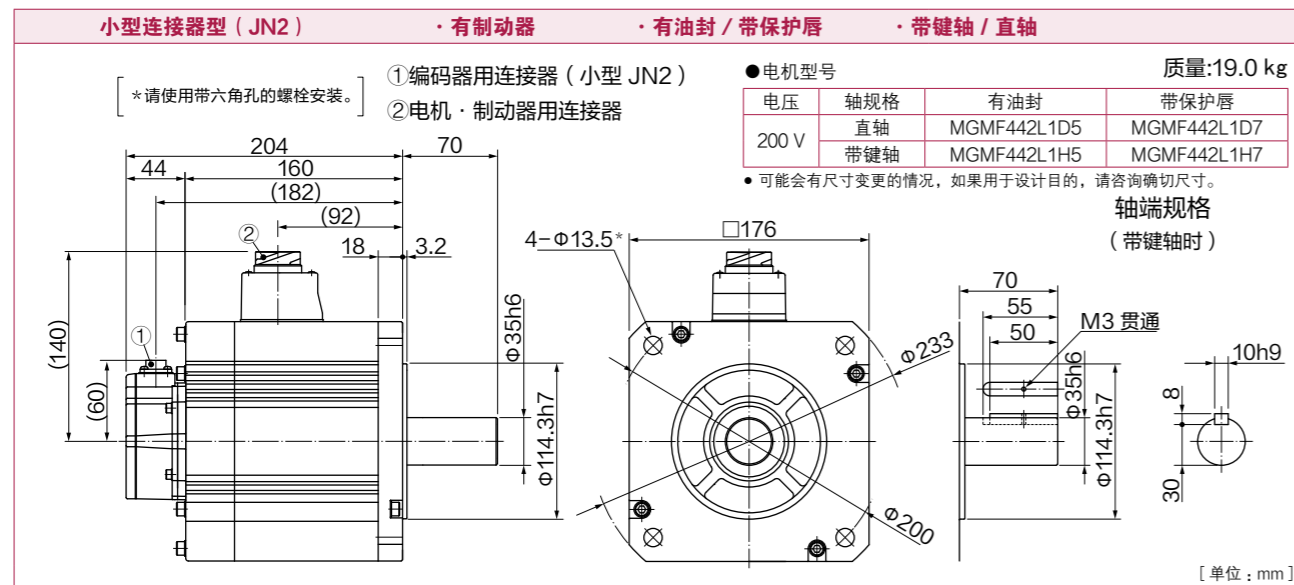
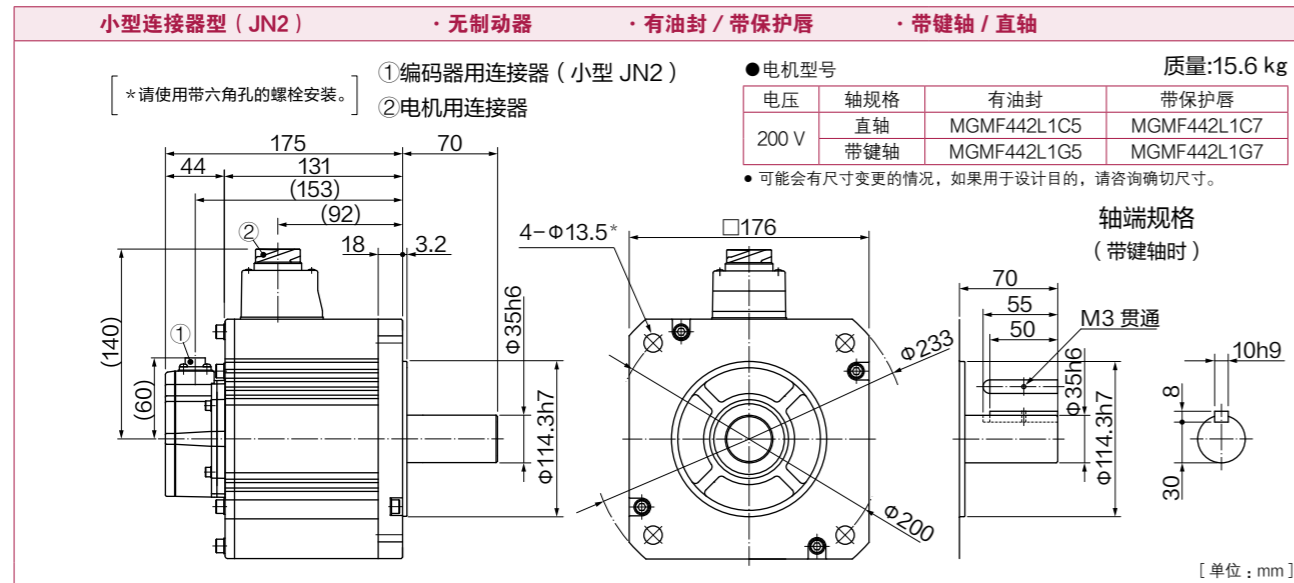
MGMF 4.4 kW



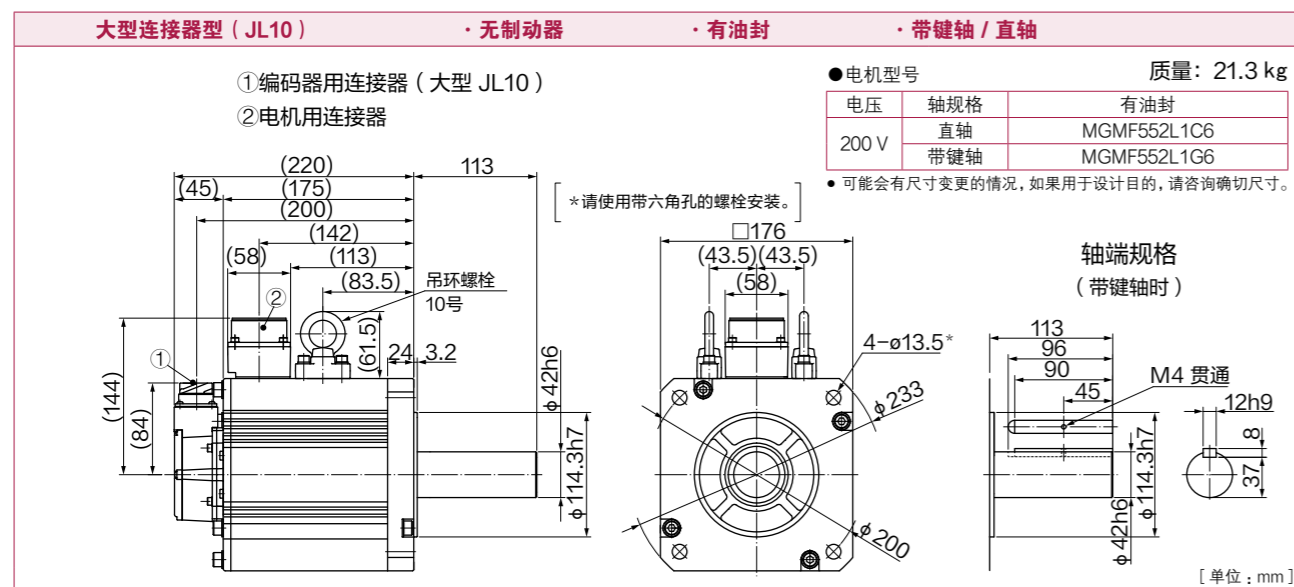
※ 电机规格、转矩特性请参照 P.120。

※ 电机规格、转矩特性请参照 P.120、P.121。

MGMF 4.4 kW



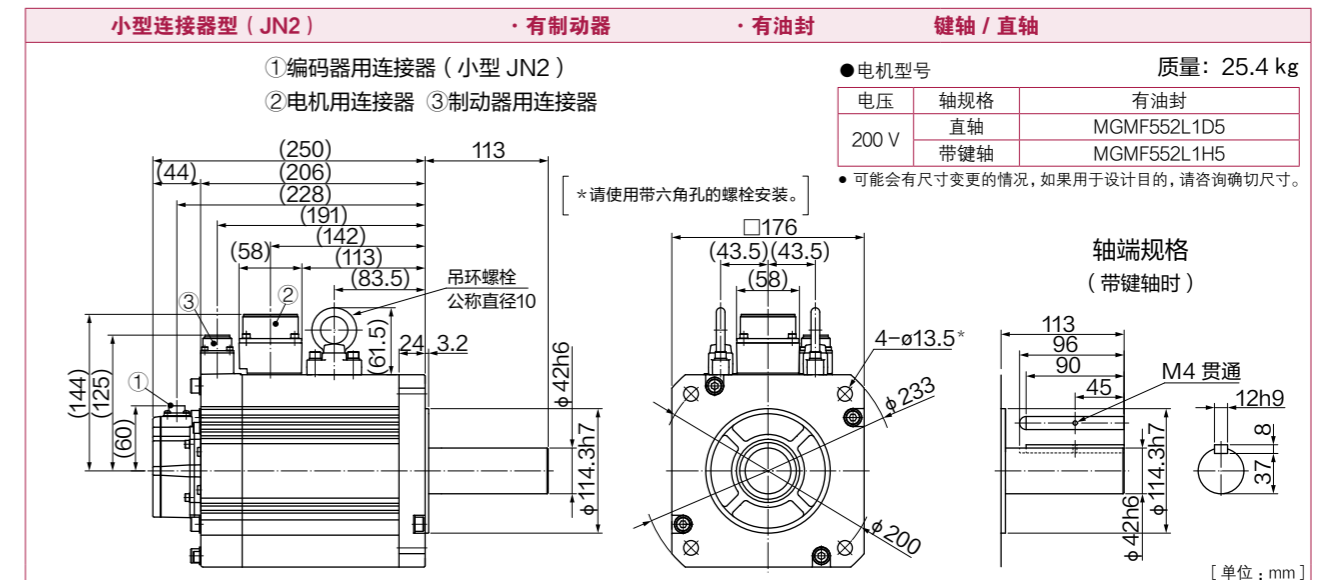
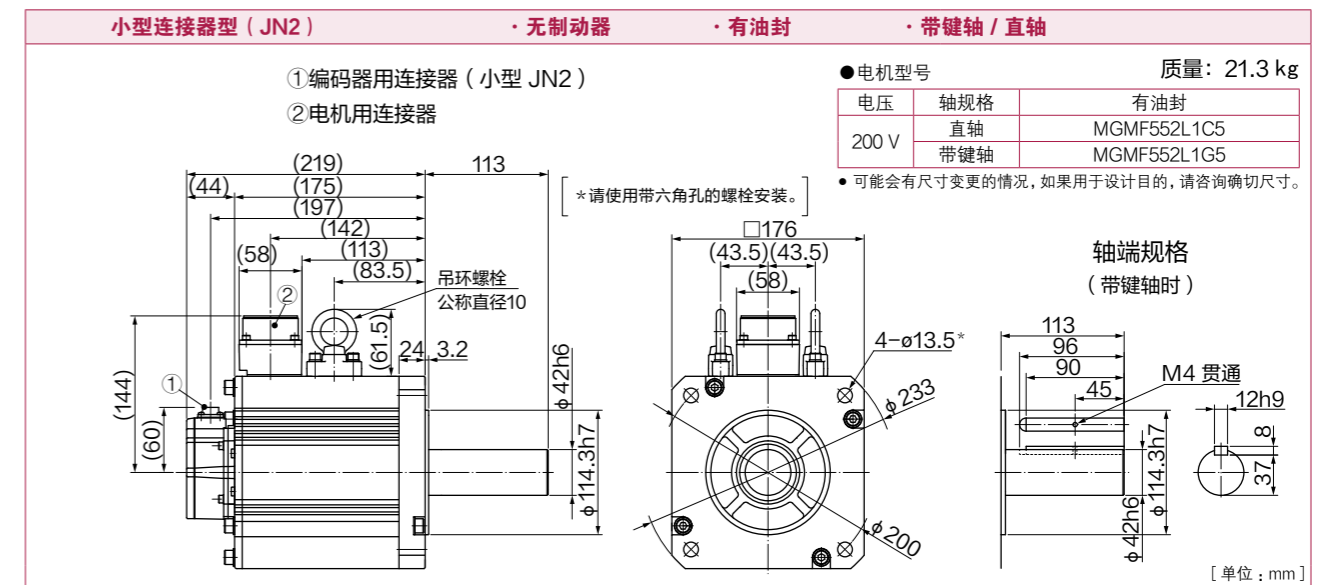
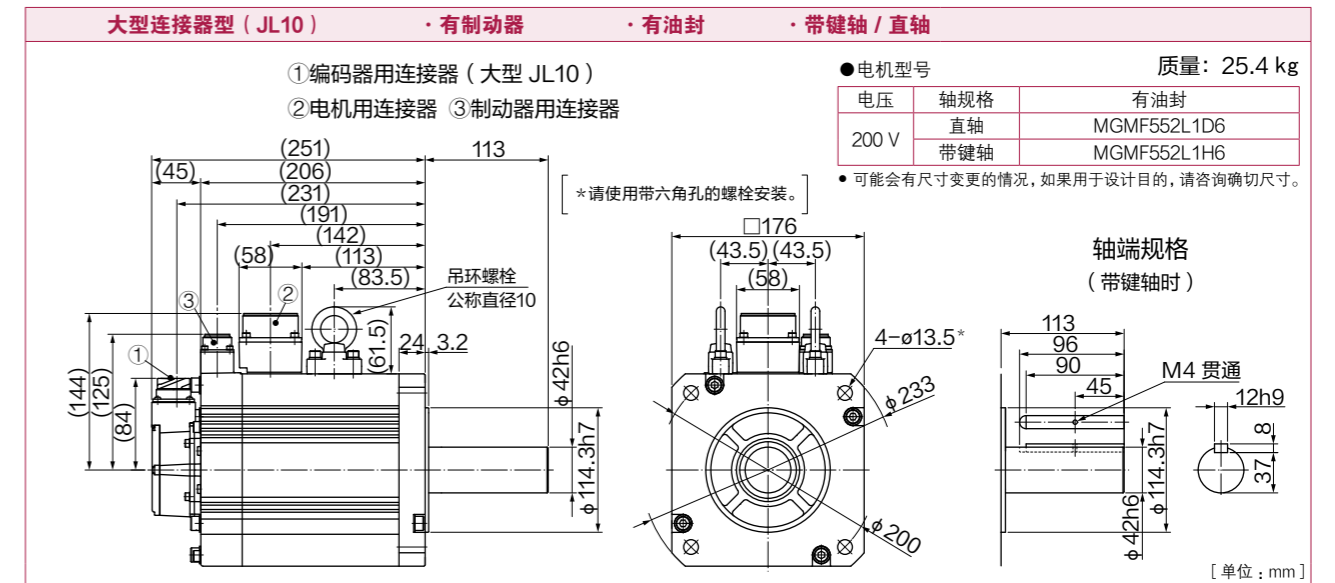
MGMF 5.5 kW



* 电机规格、转矩特性请参照 P.121、P.122。

MGMF 5.5 kW

MGMF 5.5 kW



* 电机规格、转矩特性请参照 P.122。

特 长

- 产品阵容的保护等级 IP67 型：1.0 kW ~ 7.5 kW
- 最高转速 6500 r/min(MHMF 50 W ~ 400 W)
- 低惯量：MSMF ~ 高惯量：MHMF
- 齿槽转矩：额定转矩比 0.5 % (代表值)
- 23bit 绝对式编码器 (分辨率：8388608 脉冲)

电机阵容

□80 mm 以下	 <p>MSMF 低惯量</p> <p>最高转速：6000 r/min 额定转速：3000 r/min 功率：50 W ~ 1000 W 防护等级：IP65；导线型</p>	 <p>MQMF 中惯量 (中惯量扁平型)</p> <p>最高转速：6500 r/min 额定转速：3000 r/min 功率：100 W ~ 400 W 防护等级：IP65；导线型</p>	 <p>MHMF 高惯量</p> <p>最高转速：6500 r/min 6000 r/min (750 W, 1000 W) 额定转速：3000 r/min 功率：50 W ~ 1000 W 防护等级：IP65；导线型</p>
	 <p>MSMF 低惯量</p> <p>最高转速：5000 r/min 4500 r/min (4.0 kW, 5.0 kW) 额定转速：3000 r/min 功率：1.0 kW ~ 5.0 kW 防护等级：IP67</p>	 <p>MDMF 中惯量</p> <p>最高转速：3000 r/min 额定转速：2000 r/min 1500 r/min (7.5 kW) 功率：1.0 kW ~ 7.5 kW 防护等级：IP67</p>	
□100 mm 以上	 <p>MGMF (低速大转矩) 中惯量</p> <p>最高转速：3000 r/min 额定转速：1500 r/min 功率：0.85 kW ~ 5.5 kW 防护等级：IP67</p>	 <p>MHMF 高惯量</p> <p>最高转速：3000 r/min 额定转速：2000 r/min 1500 r/min (7.5 kW) 功率：1.0 kW ~ 7.5 kW 防护等级：IP67</p>	

<提示> 请避免将电机或装有电机的设备出口到日本，或通过日本出口到其它地区。

目录

MSMF(200 V)
50 W ~ 5.0 kW P.217 ~

MQMF(200 V)
100 W ~ 400 W P.229 ~

MHMF(200 V)
50 W ~ 7.5 kW P.232 ~

MDMF(200 V)
1.0 kW ~ 7.5 kW P.245 ~

MGMF(200 V)
0.85 kW ~ 5.5 kW P.252 ~

外形尺寸图

MSMF (50 W ~ 1000 W) P.259 ~

MSMF (1.0 kW ~ 5.0 kW) P.263 ~

MQMF (100 W ~ 400 W) P.267 ~

MHMF (50 W ~ 1000 W) P.273 ~

MHMF (1.0 kW ~ 7.5 kW) P.285 ~

MDMF (1.0 kW ~ 7.5 kW) P.289 ~

MGMF (0.85 kW ~ 5.5 kW) P.294 ~

带减速机的伺服电机 P.299

电机规格补充

环境条件 P.309

规格备注相关 P.309

输出轴的容许载重 P.310

电机内置保持制动器 P.310

* 电机和驱动器的匹配型号请参照 P.209~P.216。

* 各部件的匹配型号请参照 P.421~。

伺服电机

M S M F 5 A 2 L 1 A 2 * ← 特殊规格

① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦

① 类型

符号	类型
MSM	低惯量 50 W ~ 5.0 kW
MQM	中惯量 100 W ~ 400 W
MDM	中惯量 1.0 kW ~ 7.5 kW
MGM	中惯量 0.85 kW ~ 5.5 kW
MHM	高惯量 50 W ~ 7.5 kW

② 系列

符号	系列名
F	A6 家族

③ 电机额定功率

符号	额定功率	符号	额定功率
5A	50 W	18	1.8 kW
01	100 W	20	2.0 kW
02	200 W	24	2.4 kW
04	400 W	29	2.9 kW
08	750 W	30	3.0 kW
09	0.85 kW, 1000 W (□130) (□80)	40	4.0 kW
		44	4.4 kW
10	1.0 kW	50	5.0 kW
13	1.3 kW	55	5.5 kW
15	1.5 kW	75	7.5 kW

④ 电压规格

符号	规格
2	200 V
Z	100 V/200 V 共用 (仅限 50 W)

⑤ 旋转编码器规格

符号	方式	脉冲数	分辨率	导线
L	绝对式	23bit	8388608	7 线

<提示>

作为增量式系统使用时 (不使用多圈数据)，请不要连接绝对式编码器用电池。

⑥ 设计顺序

符号	规格
1	标准品

⑦ 电机构造：□80 mm 以下 导线型 IP65
MSMF 50 W ~ 1000 W

符号		轴规格		保持制动器		油封	
		直轴	带键带螺纹	无	有	无	有
A	2	●	●	●	●		
B	2	●		●	●	●	
C	2	●		●		●	
D	2	●			●	●	
S	2		●	●		●	
T	2		●	●	●		
U	2		●	●		●	
V	2	●	●	●	●	●	●

⑦ 电机构造：□80 mm 以下 导线型 IP65
MHMF 50 W ~ 1000 W
MQMF 100 W ~ 400 W

符号		轴规格		保持制动器		油封		
		直轴	带键带螺纹	无	有	无	有	有带保护唇
A	2	●	●	●	●			
B	2	●		●	●	●		
C	2	●		●		●		
C	4	●		●			●	
D	2	●			●	●		
D	4	●			●		●	
S	2		●	●		●		
T	2		●	●	●			
U	2		●	●		●		
U	4		●	●			●	
V	2	●	●	●	●	●	●	●
V	4	●	●	●	●			●

⑦ 电机构造：□100 mm 以上 编码器连接型：JL10 IP67
MSMF, MHMF, MDMF, MG MF

符号		轴规格		保持制动器		油封		
		直轴	带键	无	有	有	有带保护唇	
C	6	●		●		●		
C	8	●		●			●	
D	6	●			●	●		
D	8	●			●		●	
G	6		●	●		●		
G	8		●	●			●	
H	6		●		●	●		
H	8		●		●		●	

* 编码器连接器 JL10 也适用于带螺纹孔型。

伺服驱动器

M A D L N 1 5 S E * * * ← 特殊规格

① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦

① 外形型号符号

符号	型号名	符号	型号名
MAD	A 型	MED	E 型
MBD	B 型	MFD	F 型
MCD	C 型	MGD	G 型
MDD	D 型		

② 系列

符号	系列名
L	A6 家族

③ 安全功能

符号	规格
N	无安全功能
T	有安全功能

④ 功率元件的最大电流

符号	电流	符号	电流
0	6 A	8	60 A
1	8 A	9	80 A
2	12 A	A	100 A
3	22 A	B	120 A
4	24 A	C	160 A
5	40 A		

⑤ 电源电压规格

符号	规格
3	三相 200 V
5	单相 / 三相 200 V

⑥ I/F 规格

符号	规格	符号	规格
S	模拟 / 脉冲	E	位置控制型 (脉冲列专用)
		F	多功能型 (脉冲、模拟、全闭环)
		G	通用通信型 (脉冲列专用)

⑦ 功能区分

电机					驱动器			电源设备容量 容量 额定 负载时 (kVA)	选购部件 ▶ 登载页面 P.312~										
电机系列	电源电压	功率 (W)	型号注1)	规格外形尺寸图 (页)	A6 SF系列多功能型 (速度·位置·转矩) 全闭环类型	A6 SG系列RS485通信型/A6 SE系列位置控制型 (脉冲信号输入) 注2)注4)	尺寸图外形型号		编码器电缆注3)		电机电缆注3)		制动器电缆注3)	外置再生电阻	电抗器 (单相) (三相)	噪音滤波器 (单相) (三相)			
									23bit 绝对式		无制动器	带制动器					固定用电缆	可动用电线	可动用电线
									使用绝对式系统时 (带电池盒)注5)	使用增量式系统时 (无电池盒)									
低惯量 MSMF (导线型) 3000 r/min IP65	单相/三相 200 V	50	MSMF5AZL1 □ 2M	217·259	MADLT05SF	MADLN05S ◇	A型★	约0.5	MFECA 0* * 0EAE (固定电缆)	MFECA 0* * 0EAD (固定电缆)	MFMCA 0* * 0EED	MFMCB 0* * 0GET 注6)	DV0P4281	DV0P227 DV0P220	DV0P4170 DV0PM20042				
		100	MSMF012L1 □ 2M	218·259	MADLT05SF	MADLN05S ◇													
		200	MSMF022L1 □ 2M	219·260	MADLT15SF	MADLN15S ◇													
		400	MSMF042L1 □ 2M	220·261	MBDLT25SF	MBDLN25S ◇	B型★	约0.9								DV0P4283	DV0P228 DV0P220	DV0PM20042	
		750	MSMF082L1 □ 2M	221·261	MCDLT35SF	MCDLN35S ◇	C型	约1.8											
		1000	MSMF092L1 □ 2M	222·262	MDDLT45SF	MDDL45S ◇	D型	约2.4											DV0P4284
中惯量 (扁平型) MQMF (导线型) 3000 r/min IP65	单相/三相 200 V	100	MQMF012L1 □ 2M MQMF012L1 □ 4M	229·267	MADLT05SF	MADLN05S ◇	A型★	约0.5	MFECA 0* * 0EAE (固定电缆)	MFECA 0* * 0EAD (固定电缆)	MFMCA 0* * 0EED	MFMCB 0* * 0GET 注6)	DV0P4281	DV0P227 DV0P220	DV0P4170 DV0PM20042				
		200	MQMF022L1 □ 2M MQMF022L1 □ 4M	230·269	MADLT15SF	MADLN15S ◇													
		400	MQMF042L1 □ 2M MQMF042L1 □ 4M	231·271	MBDLT25SF	MBDLN25S ◇	B型★	约0.9								DV0P4283	DV0P228 DV0P220		
高惯量 MHMF (导线型) 3000 r/min IP65	单相/三相 200 V	50	MHMF5AZL1 □ 2M MHMF5AZL1 □ 4M	232·273	MADLT05SF	MADLN05S ◇	A型★	约0.5	MFECA 0* * 0EAE (固定电缆)	MFECA 0* * 0EAD (固定电缆)	MFMCA 0* * 0EED	MFMCB 0* * 0GET 注6)	DV0P4281	DV0P227 DV0P220	DV0P4170 DV0PM20042				
		100	MHMF012L1 □ 2M MHMF012L1 □ 4M	233·275	MADLT05SF	MADLN05S ◇													
		200	MHMF022L1 □ 2M MHMF022L1 □ 4M	234·277	MADLT15SF	MADLN15S ◇													
		400	MHMF042L1 □ 2M MHMF042L1 □ 4M	235·279	MBDLT25SF	MBDLN25S ◇	B型★	约0.9								DV0P4283	DV0P228 DV0P220	DV0PM20042	
		750	MHMF082L1 □ 2M MHMF082L1 □ 4M	236·281	MCDLT35SF	MCDLN35S ◇	C型	约1.8											
		1000	MHMF092L1 □ 2M MHMF092L1 □ 4M	237·283	MDDLT55SF	MDDL55S ◇	D型	约2.4											DV0P4284

★A、B型驱动器无内置再生电阻。有再生能量产生时，请准备选购部件的外置再生电阻。

注1) □表示电机构造。(详情请参照 P.208「型号的识别方法」)

注2) ◇表示驱动器功能。(详情请参照 P.208「型号的识别方法」)

注3) * * 表示电缆长度 (03/3 m, 05/5 m, 10/10 m, 20/20 m)。(例: 3 m 时为「MFECA0030EAE」。)

注4) A6 SE 系列(位置控制专用型)不支持绝对式系统, 只支持增量式系统。

注5) 23bit绝对式编码器用电缆(有电池盒)没有附带电池, 另需绝对式编码器用电池「DV0P2990」。

注6) 带制动器的电机需要制动器电缆和电机电缆。

A6 系列

A6 系列选购部件

A6 N 系列

A6 B 系列
特别订购

相关信息

电机					驱动器			电源设备容量 额定 (负载时) (kVA)	选购部件 ▶ 登载页面 P.312~												
电机系列	电源电压	功率 (W)	型号 注1)	规格外形尺寸图 (页)	A6 SF系列 多功能型 (速度·位置·转矩) 全闭环类型	A6 SG系列 RS485 通信型 /A6 SE系列 位置控制型 (脉冲信号输入) 注2) 注4)	尺寸图 外形 型号		编码器电缆 注 3,5)		电机电缆 注 3,5)		外置 再生电阻	电抗器 (单相 / 三相)	噪音滤波器						
									JL10(大型) 卡扣式 (N/MS 锁紧式)		JL10 卡扣式 (JL04 锁紧式)										
									23bit 绝对式		无制动器	带制动器									
									使用绝对式 系统时 (带电池盒) 注7)	使用增量式 系统时 (无电池盒)											
								固定用电缆		可动用电缆											
低惯量 MSMF (大型 JL10) 3000 r/min IP67	单相/三相 200 V	1000	MSMF102 L1 □ 6M MSMF102 L1 □ 8M	223 · 263	MDDL55SF	MDDL55S ◇	D型	MFECA 0* * 0EPE MFECA 0* * 0ESE	MFECA 0* * 0EPD MFECA 0* * 0ESD	MFMCD 0* * 2EUD MFMCD 0* * 2ECD	MFMCA 0* * 2FUD MFMCA 0* * 2FCD	DV0P4284	DV0P228 / DV0P222	DV0P4220							
		1500	MSMF152 L1 □ 6M MSMF152 L1 □ 8M	224 · 263	MDDL55SF	MDDL55S ◇									DV0P225	DV0P223	DV0P224				
	三相 200 V	2000	MSMF202 L1 □ 6M MSMF202 L1 □ 8M	225 · 264	MEDLT83SF	MEDLN83S ◇	E型			MFECA 0* * 0EPE MFECA 0* * 0ESE	MFECA 0* * 0EPD MFECA 0* * 0ESD	MFMCA 0* * 3EUT MFMCA 0* * 3ECT	MFMCA 0* * 3FUT MFMCA 0* * 3FCT	DV0P4285 注6)	DV0P223	DV0P223	DV0PM20043				
		3000	MSMF302 L1 □ 6M MSMF302 L1 □ 8M	226 · 265	MFDLTA3SF	MFDLNA3S ◇												F型	约5.2	约6.5	约7.8
		4000	MSMF402 L1 □ 6M MSMF402 L1 □ 8M	227 · 265	MFDLTB3SF	MFDLNB3S ◇															
		5000	MSMF502 L1 □ 6M MSMF502 L1 □ 8M	228 · 266	MFDLTB3SF	MFDLNB3S ◇												约7.8			
中惯量 MDMF (大型 JL10) 2000 r/min IP67	单相/三相 200 V	1000	MDMF102 L1 □ 6M MDMF102 L1 □ 8M	245 · 289	MDDL45SF	MDDL45S ◇	D型	MFECA 0* * 0EPE MFECA 0* * 0ESE	MFECA 0* * 0EPD MFECA 0* * 0ESD	MFMCD 0* * 2EUD MFMCD 0* * 2ECD	MFMCA 0* * 2FUD MFMCA 0* * 2FCD	DV0P4284	DV0P228 / DV0P222	DV0P4220							
		1500	MDMF152 L1 □ 6M MDMF152 L1 □ 8M	246 · 290	MDDL55SF	MDDL55S ◇									DV0P225	DV0P223	DV0P224				
	三相 200 V	2000	MDMF202 L1 □ 6M MDMF202 L1 □ 8M	247 · 291	MEDLT83SF	MEDLN83S ◇	E型			MFECA 0* * 0EPE MFECA 0* * 0ESE	MFECA 0* * 0EPD MFECA 0* * 0ESD	MFMCA 0* * 3EUT MFMCA 0* * 3ECT	MFMCA 0* * 3FUT MFMCA 0* * 3FCT	DV0P4285 注6)	DV0P223	DV0P223	DV0PM20043				
		3000	MDMF302 L1 □ 6M MDMF302 L1 □ 8M	248 · 291	MFDLTA3SF	MFDLNA3S ◇												F型	约5.2	约6.5	约7.8
		4000	MDMF402 L1 □ 6M MDMF402 L1 □ 8M	249 · 292	MFDLTB3SF	MFDLNB3S ◇															
		5000	MDMF502 L1 □ 6M MDMF502 L1 □ 8M	250 · 293	MFDLTB3SF	MFDLNB3S ◇												约7.8			

注 1) □表示电机构造。(详情请参照 P.208「型号的识别方法」)

注 2) ◇表示驱动器功能。(详情请参照 P.208「型号的识别方法」)

注 3) * * 表示电缆长度 (03/3 m, 05/ 5 m, 10/10 m, 20/20 m)。

(例 : 3 m 时为「MFECA0030EPE」)

注 4) A6 SE 系列 (位置控制专用型) 不支持绝对式系统, 只支持增量式系统。

注 5) 编码器电缆、电机电缆所用类型为 JL10, 可支持卡扣式。

同时可支持以往的 N/MS、JL04V 锁紧式。

注 6) 其它的组合详情请参照 P.349。

注 7) 23bit绝对式编码器用电缆(有电池盒)没有附带电池, 另需绝对式编码器用电池「DV0P2990」。

电机					驱动器				选购部件 ▶ 登载页面 P.312~							
电机系列	电源电压	功率 (W)	型号注1)	规格外形尺寸图 (页)	A6 SF系列多功能型 (速度·位置·转矩全闭环类型)	A6 SG系列 RS485 通信型 / A6 SE系列 位置控制型 (脉冲信号输入) 注2) 注4)	尺寸图外形型号	电源设备容量 (额定负载时) (kVA)	编码器电缆 注 3,5)		电机电缆 注 3,5)		外置再生电阻	电抗器 (单相 / 三相)	噪音滤波器	
									JL10(大型) 卡扣式 (N/MS 锁紧式)		JL10 卡扣式 (JL04 锁紧式)					
									23bit 绝对式		无制动器	带制动器				
									使用绝对式系统时 (带电池盒) 注7)	使用增量式系统时 (无电池盒)						
固定用电线		可动用电线														
中惯量 MGMF (大型 JL10) (低速大转矩) 1500 r/min IP67	单相/三相 200 V	850	MGMF092 L1 □ 6M MGMF092 L1 □ 8M	252294	MDDLTL45SF	MDDLNL45S ◇	D型	约2.0	MFECA 0 * * 0EPE MFECA 0 * * 0ESE	MFECA 0 * * 0EPD MFECA 0 * * 0ESD	MFMCD 0 * * 2EUD	MFMCA 0 * * 2FUD	DVOP4284	DVOP228 / DVOP221	DVOP4220	
		1300	MGMF132 L1 □ 6M MGMF132 L1 □ 8M	253295	MDDLTL55SF	MDDLNL55S ◇					约2.6	MFMCD 0 * * 2ECD	MFMCA 0 * * 2FCD	DVOP4284	DVOPM20047 / DVOP222	DVOP4220
	三相 200 V	1800	MGMF182 L1 □ 6M MGMF182 L1 □ 8M	254295	MEDLT83SF	MEDLNL83S ◇	E型	约3.4			MFCE 0 * * 3EUT MFCE 0 * * 3ECT	MFCD 0 * * 3FUT MFCD 0 * * 3FCT	DVOP4285	DVOP223	DVOPM20043	
		2400	MGMF242 L1 □ 6M MGMF242 L1 □ 8M	255296	MEDLT93SF	MEDLNL93S ◇	E型	约4.5						DVOP224		
		2900	MGMF292 L1 □ 6M MGMF292 L1 □ 8M	256297	MFDLTB3SF	MFDLNLB3S ◇	F型	约5.0						DVOP4285 2个并联		DVOP3410
		4400	MGMF442 L1 □ 6M MGMF442 L1 □ 8M	257297	MFDLTB3SF	MFDLNLB3S ◇		约7.0						DVOP225		
高惯量 MHMF (大型 JL10) 2000 r/min IP67	单相/三相 200 V	1000	MHMF102 L1 □ 6M MHMF102 L1 □ 8M	238285	MDDLTL45SF	MDDLNL45S ◇	D型	约2.4	MFCE 0 * * 2EUD MFCE 0 * * 2ECD	MFCD 0 * * 2FUD MFCD 0 * * 2FCD	DVOP4284	DVOP228 / DVOP222	DVOP4220			
		1500	MHMF152 L1 □ 6M MHMF152 L1 □ 8M	239285	MDDLTL55SF	MDDLNL55S ◇						约2.9		DVOPM20047 / DVOP222		
	三相 200 V	2000	MHMF202 L1 □ 6M MHMF202 L1 □ 8M	240286	MEDLT83SF	MEDLNL83S ◇	E型	约3.8			DVOP4285 注6)	DVOP223	DVOPM20043			
		3000	MHMF302 L1 □ 6M MHMF302 L1 □ 8M	241287	MFDLTA3SF	MFDLNLTA3S ◇	F型	约5.2			MFCA 0 * * 3EUT MFCA 0 * * 3ECT	MFCD 0 * * 3FUT MFCD 0 * * 3FCT	DVOP4285 2个并联	DVOP224	DVOP3410	
		4000	MHMF402 L1 □ 6M MHMF402 L1 □ 8M	242287	MFDLTB3SF	MFDLNLB3S ◇		约6.5						DVOP225		
		5000	MHMF502 L1 □ 6M MHMF502 L1 □ 8M	243288	MFDLTB3SF	MFDLNLB3S ◇		约7.8								

注 1) □表示电机构造。(详情请参照 P.208「型号的识别方法」)

注 2) ◇表示驱动器功能。(详情请参照 P.208「型号的识别方法」)

注 3) * * 表示电缆长度 (03/3 m, 05/5 m, 10/10 m, 20/20 m)。

(例: 3 m 时为「MFECA0030EPE」)

注 4) A6 SE 系列 (位置控制专用型) 不支持绝对式系统, 只支持增量式系统。

注 5) 编码器电缆、电机电缆所用类型为 JL10, 可支持卡扣式。

同时可支持以往的 N/MS、JL04V 锁紧式。

注 6) 其它的组合详情请参照 P.349。

注 7) 23bit绝对式编码器用电缆(有电池盒)没有附带电池, 另需绝对式编码器用电池「DVOP2990」。

电机					驱动器				选购部件 ▶ 登载页面 P.312~							
电机系列	电源电压	功率 (W)	型号 注1)	规格外形尺寸图 (页)	A6 SF系列 多功能型 (速度·位置·转矩 全闭环类型)	A6 SG系列 RS485 通信型 /A6 SE系列 位置控制型 (脉冲信号输入)	尺寸图外形型号	电源设备容量 (额定负载时) (kVA)	编码器电缆 注 2,3)		电机电缆		外置再生电阻	电抗器 (单相/三相)	噪声滤波器	
									JL10(大型) 卡扣式 (N/MS 锁紧式)		注 6)					
		23bit 绝对式		无制动器	带制动器	外置再生电阻		电抗器 (单相/三相)		噪声滤波器						
		使用绝对式系统时 (带电池盒) 注4)	使用增量式系统时 (无电池盒)													
		固定用电缆														
中惯量	MDMF (大型 JL10) 1500 r/min IP67	三相 200 V	7500	MDMF752L1 □ 6M	251 · 293	MGDLTC3SF	-	G型	约11			注6)	注6)	DV0P4285 3个并联	- 注5)	HF3080C-SZA (推荐部品) P.389
	MGMF (大型 JL10) (低速大转矩) 1500 r/min IP67	三相 200 V	5500	MGMF552L1 □ 6M	258 · 298	MGDLTC3SF	-	G型	约8.5	MFECA 0* * 0EPE / MFECA 0* * 0ESE	MFECA 0* * 0EPD / MFECA 0* * 0ESD	注6)	注6)	DV0P4285 3个并联	- 注5)	HF3080C-SZA (推荐部品) P.389
高惯量	MHMF (大型 JL10) 1500 r/min IP67	三相 200 V	7500	MHMF752L1 □ 6M	244 · 289	MGDLTC3SF	-	G型	约11			注6)	注6)	DV0P4285 3个并联	- 注5)	HF3080C-SZA (推荐部品) P.389

■ 关于动态制动器

G型内置 / 外置、H型外置

内置 / { 外置 } 动态制动器电阻的能力标准是容许最大惯量 (负载惯量是相对转子惯量的 10 倍) 即从额定转速到紧急停止连续 3 次。

超出此条件以上使用时, 可能会造成电阻断线、动态制动器失效。

推荐电阻: 1.2Ω 400 W以上 × 3 个

咨询处: (株) 磐城无线研究所 TEL 044-833-4311

■ 连接器套件 (选购部件) 构成部品 注6)

电机	驱动器		选购部件型号 电机·编码器 连接用 连接器套件	编码器电缆		电机电缆		制动器电缆	
	型号	连接端子		电机侧	驱动器侧	电机侧	驱动器侧	电机侧	制动器用电源
MDMF 7.5 kW MGMF 5.5 kW MHMF 7.5 kW	G	M5	DV0PM20107	大型连接器 卡扣式	连接器 X6 用	连接器锁紧式	(用户自备) M5 圆端子	无	(用户自备)
			DV0PM20108					连接器锁紧式	
			DV0PM20111	无					
			DV0PM20112	连接器锁紧式					

注 1) □表示电机构造。(详情请参照 P.208「型号的识别方法」)

注 2) * * 表示电缆长度 (03/3 m, 05/5 m, 10/10 m, 20/20 m)。(例: 3 m 时为「MFECA0030EPE」)

注 3) 编码器电缆、电机电缆所用类型为 JL10, 可支持卡扣式。同时可支持以往的 N/MS、JL04V 锁紧式。

注 4) 23bit绝对式编码器用电缆(有电池盒)没有附带电池, 另需绝对式编码器用电池「DV0P2990」。

注 5) 电抗器由用户自备。

注 6) 连接器套件有推荐的选购部件。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65	MSMF5AZL1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MADLT05SF
		通用通信型 *2	MADLN05SG
		位置控制型 *2	MADLN05SE
	外形标识	A 型	
电源设备容量	(kVA)	0.5	
额定功率	(W)	50	
额定转矩	(N·m)	0.16	
堵转转矩	(N·m)	0.16	
瞬时最大转矩	(N·m)	0.48	
额定电流	(A(rms))	1.1	
瞬时最大电流	(A(o-p))	4.7	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DV0P4281	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	6000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.026	
	有制动器	0.029	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	0.294 以上
吸引时间 (ms)	35 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC(A)	0.30
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 1.2

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	147
	轴向载重 A 方向 (N)	88.0
	轴向载重 B 方向 (N)	117.6
运转时	径向载重 P 方向 (N)	68.6
	轴向载重 A, B 方向 (N)	58.8

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

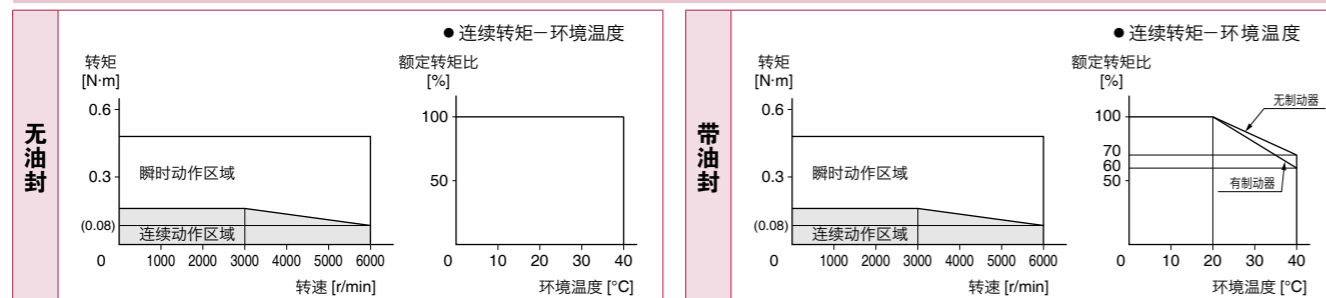
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的 □□ 表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压 : AC200 V 时 (虚线表示电源下降 10 % 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
导线型 (IP65)	P.259			P.259		

※ 注意 : 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。
请避免将电机或装有电机的设备出口到日本, 或通过日本出口到其它地区。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65	MSMF012L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MADLT05SF
		通用通信型 *2	MADLN05SG
		位置控制型 *2	MADLN05SE
	外形标识	A 型	
电源设备容量	(kVA)	0.5	
额定功率	(W)	100	
额定转矩	(N·m)	0.32	
堵转转矩	(N·m)	0.32	
瞬时最大转矩	(N·m)	0.95	
额定电流	(A(rms))	1.1	
瞬时最大电流	(A(o-p))	4.7	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DV0P4281	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	6000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.048	
	有制动器	0.051	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	0.294 以上
吸引时间 (ms)	35 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC(A)	0.30
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 1.2

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	147
	轴向载重 A 方向 (N)	88.0
	轴向载重 B 方向 (N)	117.6
运转时	径向载重 P 方向 (N)	68.6
	轴向载重 A, B 方向 (N)	58.8

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

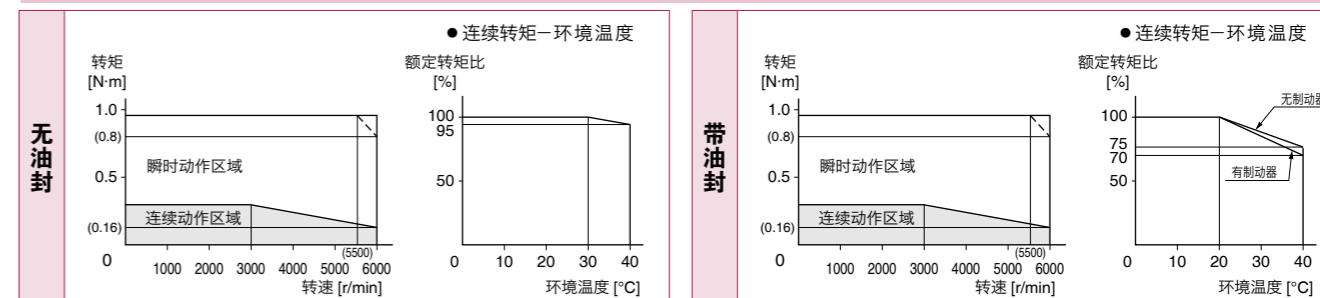
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的 □□ 表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压 : AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10 % 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
导线型 (IP65)	P.259			P.260		

※ 注意 : 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65	MSMF022L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MADLT15SF
		通用通信型 *2	MADLN15SG
		位置控制型 *2	MADLN15SE
		外形标识	A 型
电源设备容量	(kVA)	0.5	
额定功率	(W)	200	
额定转矩	(N·m)	0.64	
堵转转矩	(N·m)	0.64	
瞬时最大转矩	(N·m)	1.91	
额定电流	(A(rms))	1.5	
瞬时最大电流	(A(o-p))	6.5	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4283	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	6000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	0.14	
	有制动器	0.17	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.27 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms) 注4)	15 以下
励磁电流 DC(A)	0.36
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 1.2

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A 方向 (N)	147
	轴向载重 B 方向 (N)	196
运转时	径向载重 P 方向 (N)	245
	轴向载重 A, B 方向 (N)	98.0

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

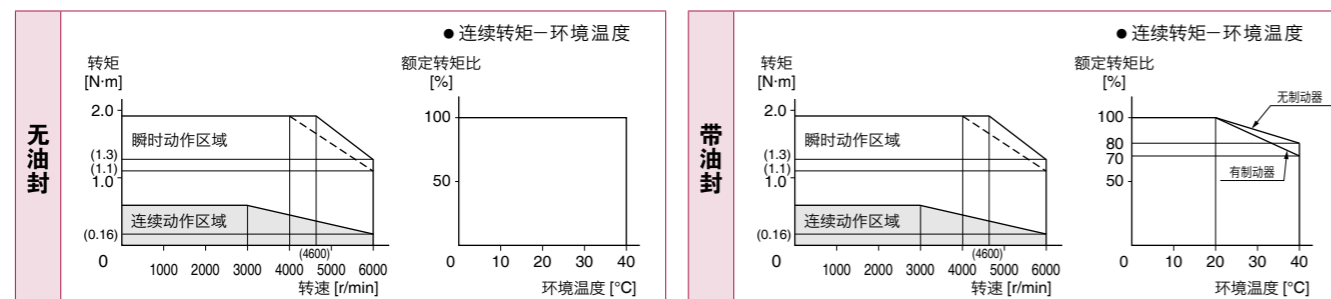
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.260			P.260		

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。
请避免将电机或装有电机的设备出口到日本, 或通过日本出口到其它地区。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65	MSMF042L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MBDLT25SF
		通用通信型 *2	MBDLN25SG
		位置控制型 *2	MBDLN25SE
		外形标识	B 型
电源设备容量	(kVA)	0.9	
额定功率	(W)	400	
额定转矩	(N·m)	1.27	
堵转转矩	(N·m)	1.27	
瞬时最大转矩	(N·m)	3.82	
额定电流	(A(rms))	2.4	
瞬时最大电流	(A(o-p))	10.2	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4283	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	6000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	0.27	
	有制动器	0.30	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.27 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms) 注4)	15 以下
励磁电流 DC(A)	0.36
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 1.2

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A 方向 (N)	147
	轴向载重 B 方向 (N)	196
运转时	径向载重 P 方向 (N)	245
	轴向载重 A, B 方向 (N)	98.0

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

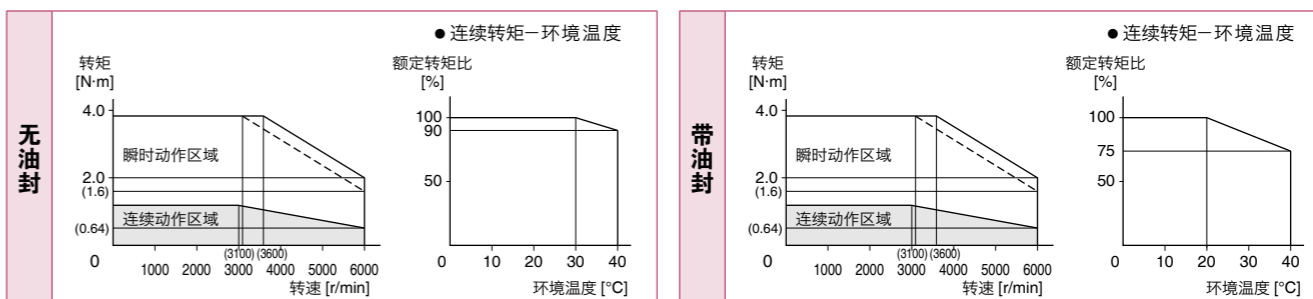
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.261			P.261		

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65	MSMF082L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MCDLT35SF
		通用通信型 *2	MCDLN35SG
		位置控制型 *2	MCDLN35SE
		外形标识	C 型
电源设备容量	(kVA)	1.8	
额定功率	(W)	750	
额定转矩	(N·m)	2.39	
堵转转矩	(N·m)	2.39	
瞬时最大转矩	(N·m)	7.16	
额定电流	(A(rms))	4.1	
瞬时最大电流	(A(o-p))	17.4	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4283	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	6000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.96	
	有制动器	1.06	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		20 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	2.45 以上
吸引时间 (ms)	70 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC(A)	0.42
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 1.2

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	686
	轴向载重 A 方向 (N)	294
	轴向载重 B 方向 (N)	392
运转时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A, B 方向 (N)	147

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

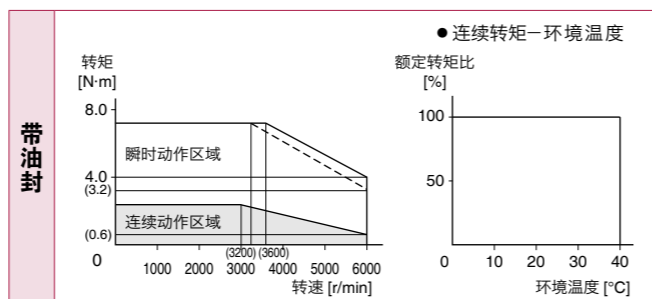
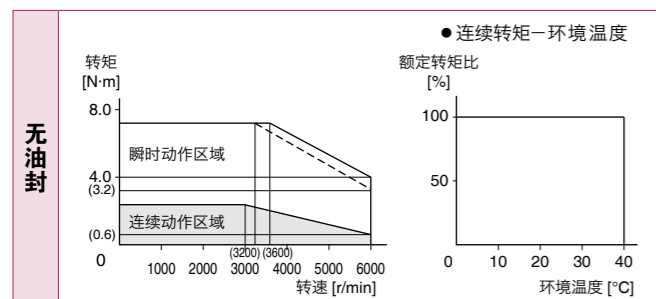
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
导线型 (IP65)	P.261			P.262		

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。
请避免将电机或装有电机的设备出口到日本, 或通过日本出口到其它地区。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65	MSMF092L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MDDLTL45SF
		通用通信型 *2	MDDLNL45SG
		位置控制型 *2	MDDLNL45SE
		外形标识	D 型
电源设备容量	(kVA)	2.4	
额定功率	(W)	1000	
额定转矩	(N·m)	3.18	
堵转转矩	(N·m)	3.18	
瞬时最大转矩	(N·m)	9.55	
额定电流	(A(rms))	5.7	
瞬时最大电流	(A(o-p))	24.2	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4284	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	6000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	1.26	
	有制动器	1.36	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		15 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	3.80 以上
吸引时间 (ms)	70 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC(A)	0.42
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	686
	轴向载重 A 方向 (N)	294
	轴向载重 B 方向 (N)	392
运转时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A, B 方向 (N)	147

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

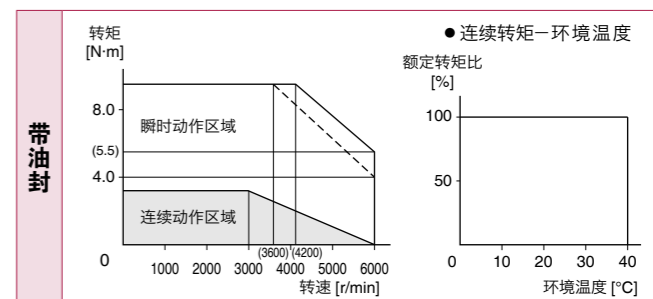
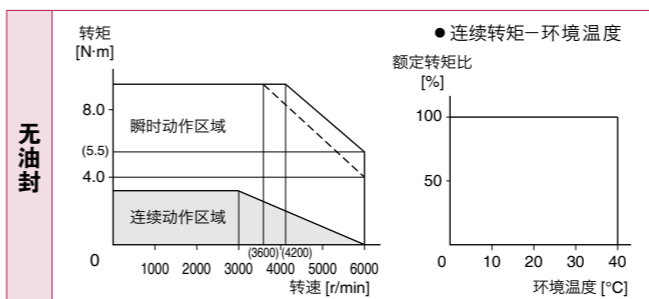
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
导线型 (IP65)	P.262			P.262		

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MSMF102L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MDDL T55SF
		通用通信型 *2	MDDL N55SG
		位置控制型 *2	MDDL N55SE
	外形标识	D 型	
电源设备容量	(kVA)	2.4	
额定功率	(W)	1000	
额定转矩	(N·m)	3.18	
堵转转矩	(N·m)	3.82	
瞬时最大转矩	(N·m)	9.55	
额定电流	(A(rms))	6.6	
瞬时最大电流	(A(o-p))	28	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4284	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	2.15	
	有制动器	2.47	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		15 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	8.0 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms) 注4)	15 以下
励磁电流 DC(A)	0.81
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	490
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

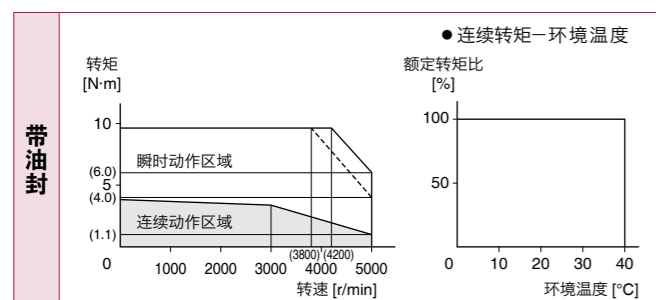
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.263		-	P.263	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。
请避免将电机或装有电机的设备出口到日本, 或通过日本出口到其它地区。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MSMF152L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MDDL T55SF
		通用通信型 *2	MDDL N55SG
		位置控制型 *2	MDDL N55SE
	外形标识	D 型	
电源设备容量	(kVA)	2.9	
额定功率	(W)	1500	
额定转矩	(N·m)	4.77	
堵转转矩	(N·m)	5.72	
瞬时最大转矩	(N·m)	14.3	
额定电流	(A(rms))	8.2	
瞬时最大电流	(A(o-p))	35	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4284	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	3.10	
	有制动器	3.45	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		15 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	8.0 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms) 注4)	15 以下
励磁电流 DC(A)	0.81
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	490
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

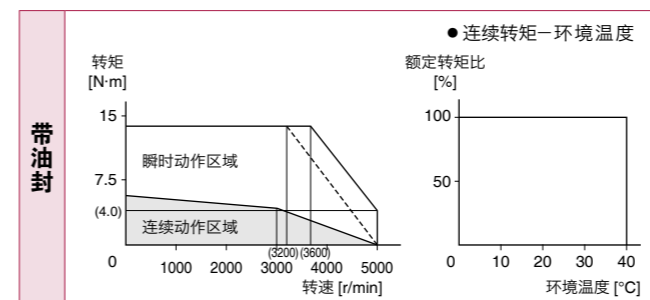
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.263		-	P.264	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MSMF202L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MEDLT83SF
		通用通信型 *2	MEDLN83SG
		位置控制型 *2	MEDLN83SE
	外形标识	E 型	
电源设备容量	(kVA)	3.8	
额定功率	(W)	2000	
额定转矩	(N·m)	6.37	
堵转转矩	(N·m)	7.64	
瞬时最大转矩	(N·m)	19.1	
额定电流	(A(rms))	11.3	
瞬时最大电流	(A(o-p))	48	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	4.06	
	有制动器	4.41	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		15 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	8.0 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms) 注4)	15 以下
励磁电流 DC(A)	0.81
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	490
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

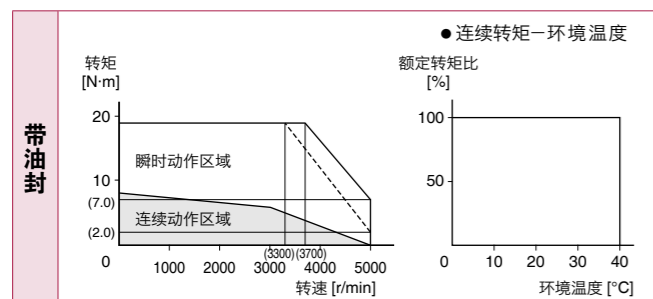
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.264		-	P.264	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。
请避免将电机或装有电机的设备出口到日本, 或通过日本出口到其它地区。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MSMF302L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MFDLTA3SF
		通用通信型 *2	MFDLNA3SG
		位置控制型 *2	MFDLNA3SE
	外形标识	F 型	
电源设备容量	(kVA)	5.2	
额定功率	(W)	3000	
额定转矩	(N·m)	9.55	
堵转转矩	(N·m)	11.0	
瞬时最大转矩	(N·m)	28.6	
额定电流	(A(rms))	18.1	
瞬时最大电流	(A(o-p))	77	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285 × 2 并联	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	7.04	
	有制动器	7.38	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		15 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	12.0 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms) 注4)	15 以下
励磁电流 DC(A)	0.81
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	490
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

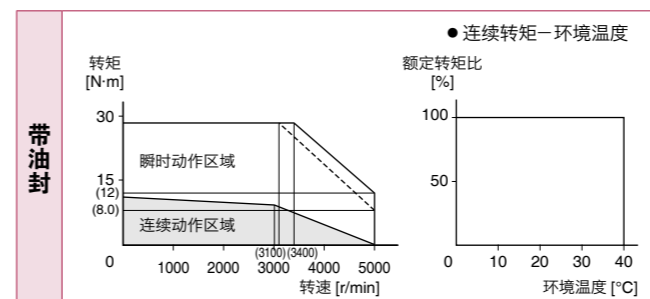
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.265		-	P.265	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MSMF402L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MFDLTB3SF
		通用通信型 *2	MFDLNB3SG
		位置控制型 *2	MFDLNB3SE
	外形标识	F 型	
电源设备容量	(kVA)	6.5	
额定功率	(W)	4000	
额定转矩	(N·m)	12.7	
堵转转矩	(N·m)	15.2	
瞬时最大转矩	(N·m)	38.2	
额定电流	(A(rms))	19.6	
瞬时最大电流	(A(o-p))	83	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	4500	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	14.4	
	有制动器	15.6	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		15 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	16.2 以上
吸引时间 (ms)	110 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC(A)	0.90
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	784
	轴向载重 A, B 方向 (N)	343

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

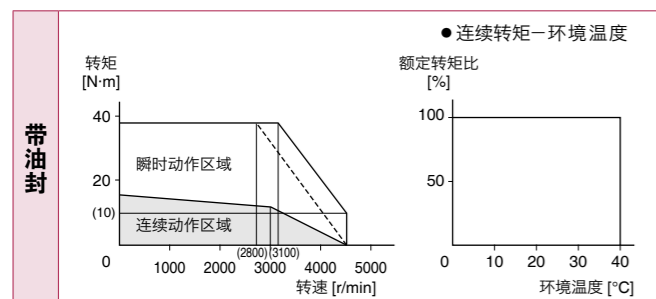
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.265		-	P.266	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。
请避免将电机或装有电机的设备出口到日本, 或通过日本出口到其它地区。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MSMF502L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MFDLTB3SF
		通用通信型 *2	MFDLNB3SG
		位置控制型 *2	MFDLNB3SE
	外形标识	F 型	
电源设备容量	(kVA)	7.8	
额定功率	(W)	5000	
额定转矩	(N·m)	15.9	
堵转转矩	(N·m)	19.1	
瞬时最大转矩	(N·m)	47.7	
额定电流	(A(rms))	24.0	
瞬时最大电流	(A(o-p))	102	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	4500	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	19.0	
	有制动器	20.2	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		15 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	22.0 以上
吸引时间 (ms)	110 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC(A)	0.90
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	784
	轴向载重 A, B 方向 (N)	343

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

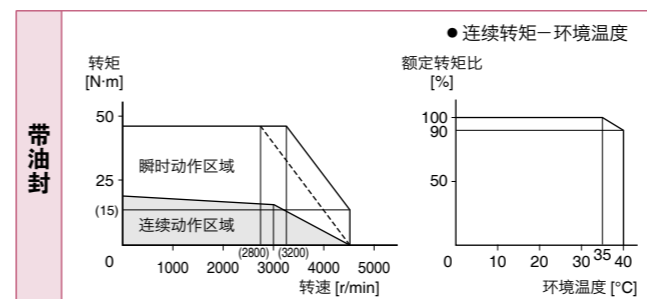
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.266		-	P.266	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

·更多信息, 请联系本公司。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MQMF012L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MADLT05SF
		通用通信型 *2	MADLN05SG
		位置控制型 *2	MADLN05SE
		外形标识	A 型
电源设备容量	(kVA)	0.5	
额定功率	(W)	100	
额定转矩	(N·m)	0.32	
堵转转矩	(N·m)	0.33	
瞬时最大转矩	(N·m)	1.11	
额定电流	(A(rms))	1.1	
瞬时最大电流	(A(o-p))	5.5	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4281	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	6500	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.15	
	有制动器	0.18	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		20 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	0.39 以上
吸引时间 (ms)	15 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC(A)	0.30
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	147
	轴向载重 A 方向 (N)	88
	轴向载重 B 方向 (N)	117.6
运转时	径向载重 P 方向 (N)	68.6
	轴向载重 A, B 方向 (N)	58.8

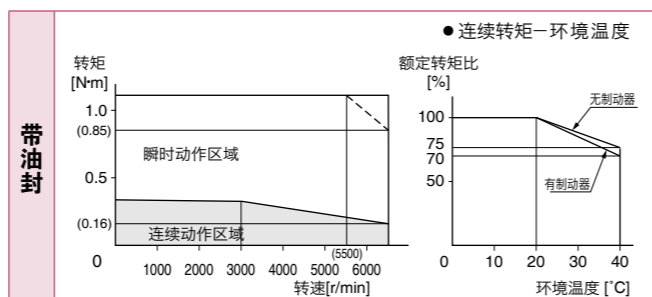
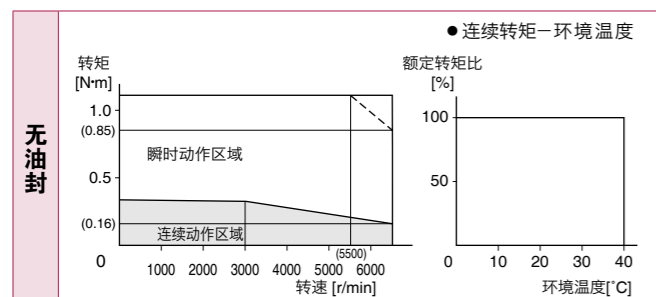
●注1)~注4) 相关请参照 P.309。

●驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
导线型 (IP65)	P.267	P.267	P.267	P.268	P.268	P.268

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

请避免将电机或装有电机的设备出口到日本, 或通过日本出口到其它地区。

·更多信息, 请联系本公司。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65	MQMF022L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MADLT15SF
		通用通信型 *2	MADLN15SG
		位置控制型 *2	MADLN15SE
		外形标识	A 型
电源设备容量	(kVA)	0.5	
额定功率	(W)	200	
额定转矩	(N·m)	0.64	
堵转转矩	(N·m)	0.76	
瞬时最大转矩	(N·m)	2.23	
额定电流	(A(rms))	1.4	
瞬时最大电流	(A(o-p))	6.9	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4283	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	6500	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.50	
	有制动器	0.59	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		20 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.6 以上
吸引时间 (ms)	70 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC(A)	0.36
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A 方向 (N)	147
	轴向载重 B 方向 (N)	196
运转时	径向载重 P 方向 (N)	245
	轴向载重 A, B 方向 (N)	98

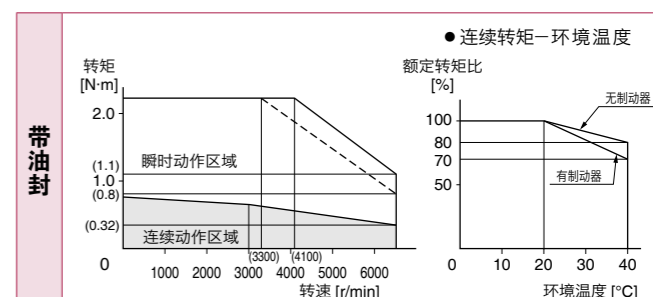
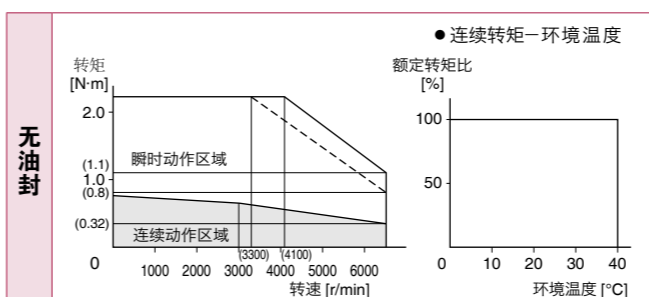
●注1)~注4) 相关请参照 P.309。

●驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
导线型 (IP65)	P.269			P.270		

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65	MQMF042L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MBDLT25SF
		通用通信型 *2	MBDLN25SG
		位置控制型 *2	MBDLN25SE
		外形标识	B 型
电源设备容量	(kVA)	0.9	
额定功率	(W)	400	
额定转矩	(N·m)	1.27	
堵转转矩	(N·m)	1.40	
瞬时最大转矩	(N·m)	4.46	
额定电流	(A(rms))	2.1	
瞬时最大电流	(A(o-p))	10.4	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4283	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	6500	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.98	
	有制动器	1.06	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		20 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.6 以上
吸引时间 (ms)	70 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC(A)	0.36
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A 方向 (N)	147
	轴向载重 B 方向 (N)	196
运转时	径向载重 P 方向 (N)	245
	轴向载重 A, B 方向 (N)	98

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

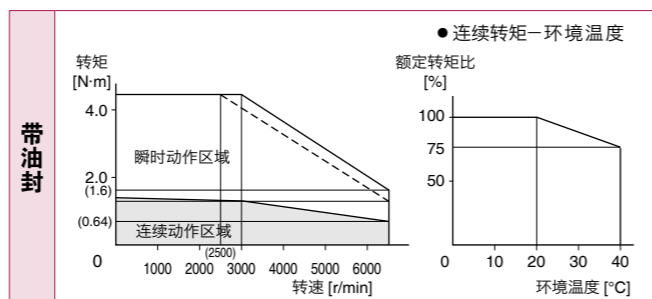
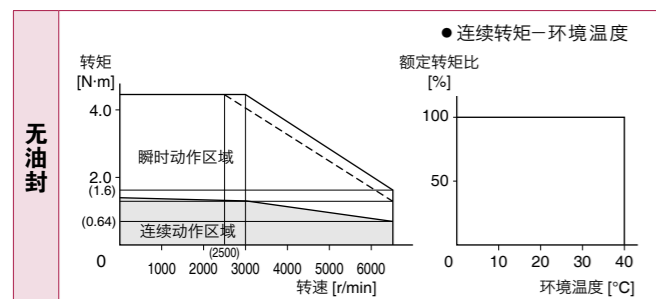
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
导线型 (IP65)	P.271			P.272		

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。
请避免将电机或装有电机的设备出口到日本, 或通过日本出口到其它地区。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65	MHMF5AZL1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MADLT05SF
		通用通信型 *	MADLN05SG
		位置控制型 *2	MADLN05SE
		外形标识	A 型
电源设备容量	(kVA)	0.5	
额定功率	(W)	50	
额定转矩	(N·m)	0.16	
堵转转矩	(N·m)	0.18	
瞬时最大转矩	(N·m)	0.56	
额定电流	(A(rms))	1.1	
瞬时最大电流	(A(o-p))	5.5	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4281	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	6500	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.038	
	有制动器	0.042	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	0.38 以上
吸引时间 (ms)	35 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC(A)	0.30
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	147
	轴向载重 A 方向 (N)	88
	轴向载重 B 方向 (N)	117.6
运转时	径向载重 P 方向 (N)	68.6
	轴向载重 A, B 方向 (N)	49

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

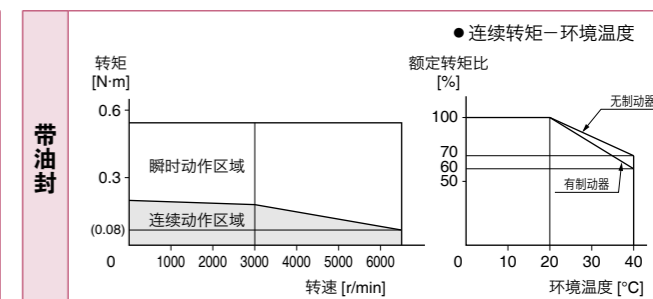
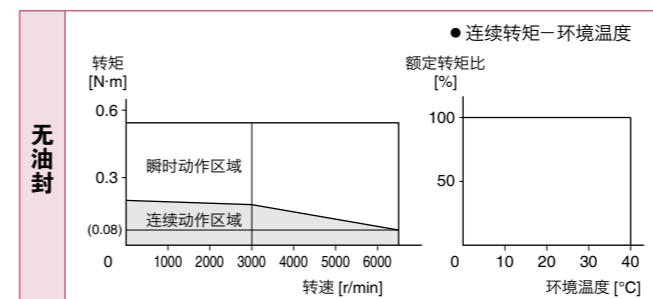
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
导线型 (IP65)	P.273			P.274		

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65	MHMF012L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MADLT05SF
		通用通信型 *2	MADLN05SG
		位置控制型 *2	MADLN05SE
	外形标识	A 型	
电源设备容量	(kVA)	0.5	
额定功率	(W)	100	
额定转矩	(N·m)	0.32	
堵转转矩	(N·m)	0.33	
瞬时最大转矩	(N·m)	1.11	
额定电流	(A(rms))	1.1	
瞬时最大电流	(A(o-p))	5.5	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4281	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	6500	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.071	
	有制动器	0.074	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	0.38 以上
吸引时间 (ms)	35 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC(A)	0.30
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	147
	轴向载重 A 方向 (N)	88
	轴向载重 B 方向 (N)	117.6
运转时	径向载重 P 方向 (N)	68.6
	轴向载重 A, B 方向 (N)	58.8

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

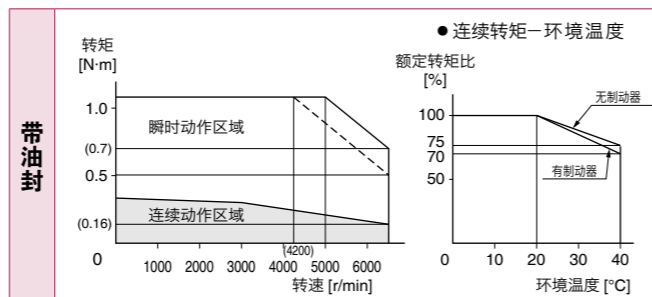
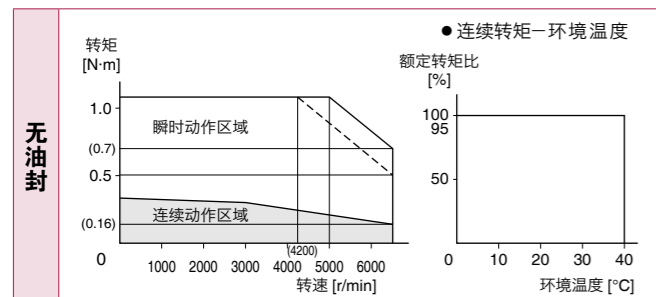
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
导线型 (IP65)	P.275			P.276		

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。
请避免将电机或装有电机的设备出口到日本, 或通过日本出口到其它地区。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65	MHMF022L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MADLT15SF
		通用通信型 *2	MADLN15SG
		位置控制型 *2	MADLN15SE
	外形标识	A 型	
电源设备容量	(kVA)	0.5	
额定功率	(W)	200	
额定转矩	(N·m)	0.64	
堵转转矩	(N·m)	0.76	
瞬时最大转矩	(N·m)	2.23	
额定电流	(A(rms))	1.4	
瞬时最大电流	(A(o-p))	6.9	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4283	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	6500	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.29	
	有制动器	0.31	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.6 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC(A)	0.36
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A 方向 (N)	147
	轴向载重 B 方向 (N)	196
运转时	径向载重 P 方向 (N)	245
	轴向载重 A, B 方向 (N)	98

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

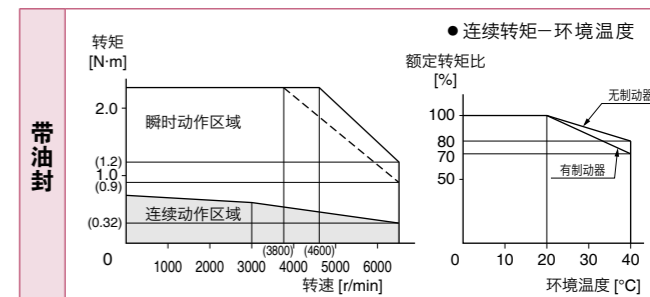
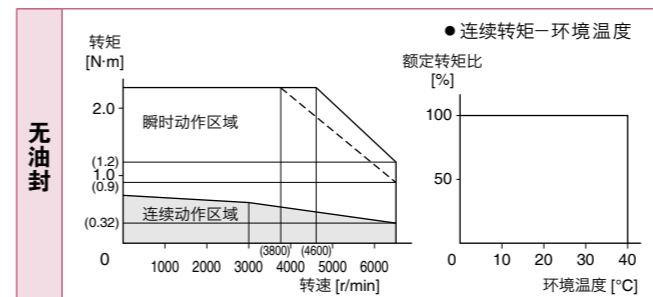
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
导线型 (IP65)	P.277			P.278		

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65	MHMF042L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MBDLT25SF
		通用通信型 *2	MBDLN25SG
		位置控制型 *2	MBDLN25SE
	外形标识	B 型	
电源设备容量	(kVA)	0.9	
额定功率	(W)	400	
额定转矩	(N·m)	1.27	
堵转转矩	(N·m)	1.40	
瞬时最大转矩	(N·m)	4.46	
额定电流	(A(rms))	2.1	
瞬时最大电流	(A(o-p))	10.4	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4283	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	6500	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	0.56	
	有制动器	0.58	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		30 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.6 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC(A)	0.36
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A 方向 (N)	147
	轴向载重 B 方向 (N)	196
运转时	径向载重 P 方向 (N)	245
	轴向载重 A, B 方向 (N)	98

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

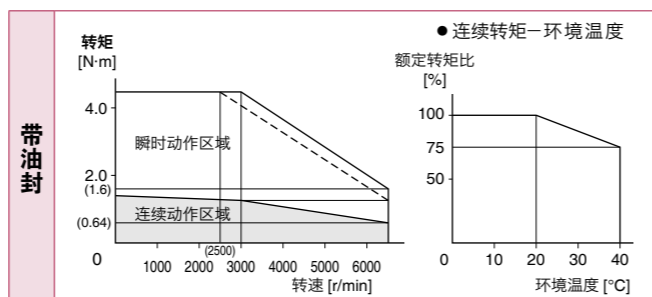
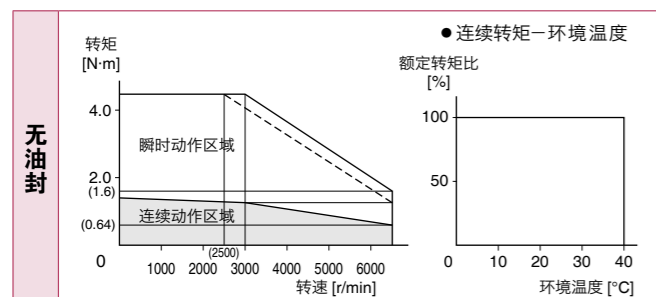
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.61。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
导线型 (IP65)	P.279	P.279	P.279	P.280	P.280	P.280

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。
请避免将电机或装有电机的设备出口到日本, 或通过日本出口到其它地区。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65	MHMF082L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MCDLT35SF
		通用通信型 *2	MCDLN35SG
		位置控制型 *2	MCDLN35SE
	外形标识	C 型	
电源设备容量	(kVA)	1.8	
额定功率	(W)	750	
额定转矩	(N·m)	2.39	
堵转转矩	(N·m)	2.86	
瞬时最大转矩	(N·m)	8.36	
额定电流	(A(rms))	3.8	
瞬时最大电流	(A(o-p))	18.8	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4283	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	6000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	1.56	
	有制动器	1.66	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		20 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	3.8 以上
吸引时间 (ms)	70 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC(A)	0.42
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	686
	轴向载重 A 方向 (N)	294
	轴向载重 B 方向 (N)	392
运转时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A, B 方向 (N)	147

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

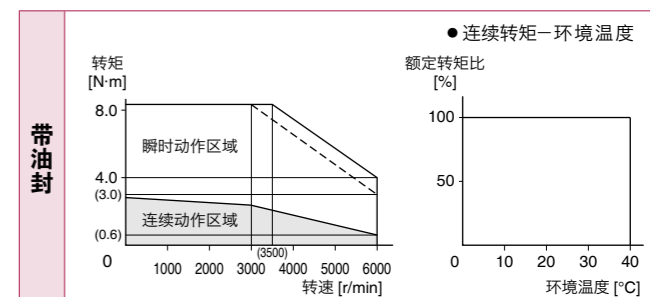
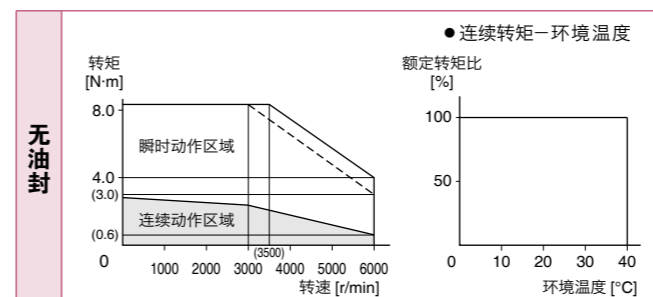
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
导线型 (IP65)	P.281			P.282		

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65	MHMF092L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MDDL55SF
		通用通信型 *2	MDDL55SG
		位置控制型 *2	MDDL55SE
		外形标识	D 型
电源设备容量	(kVA)	2.4	
额定功率	(W)	1000	
额定转矩	(N·m)	3.18	
堵转转矩	(N·m)	3.34	
瞬时最大转矩	(N·m)	11.1	
额定电流	(A(rms))	5.7	
瞬时最大电流	(A(o-p))	28.2	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4284	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	6000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	2.03	
	有制动器	2.13	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		20 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	3.8 以上
吸引时间 (ms)	70 以下
释放时间 (ms) 注4)	20 以下
励磁电流 DC(A)	0.42
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	686
	轴向载重 A 方向 (N)	294
	轴向载重 B 方向 (N)	392
运转时	径向载重 P 方向 (N)	392
	轴向载重 A, B 方向 (N)	147

●注1)~注4) 相关请参照 P.309。

●驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

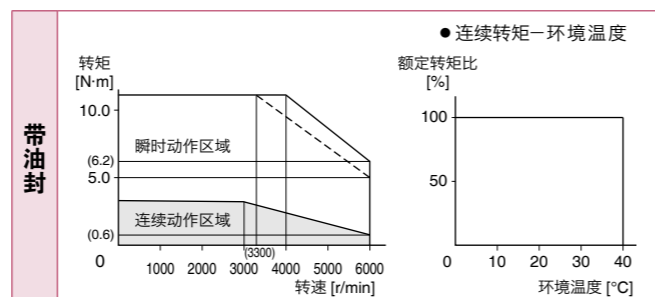
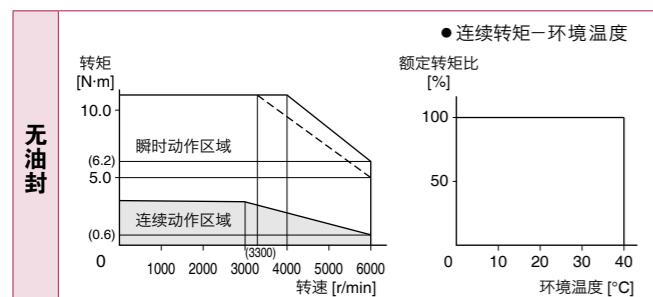
*2 位置控制型与通用通信型的驱动器

为位置控制专用型。

型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键带螺纹轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
导线型 (IP65)	P.283			P.284		

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

请避免将电机或装有电机的设备出口到日本, 或通过日本出口到其它地区。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MHMF102L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MDDL45SF
		通用通信型 *2	MDDL45SG
		位置控制型 *2	MDDL45SE
		外形标识	D 型
电源设备容量	(kVA)	2.4	
额定功率	(W)	1000	
额定转矩	(N·m)	4.77	
堵转转矩	(N·m)	5.25	
瞬时最大转矩	(N·m)	14.3	
额定电流	(A(rms))	5.2	
瞬时最大电流	(A(o-p))	22	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4284	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	22.9	
	有制动器	24.1	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		5 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC(A)	0.79
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	490
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

●注1)~注4) 相关请参照 P.309。

●驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

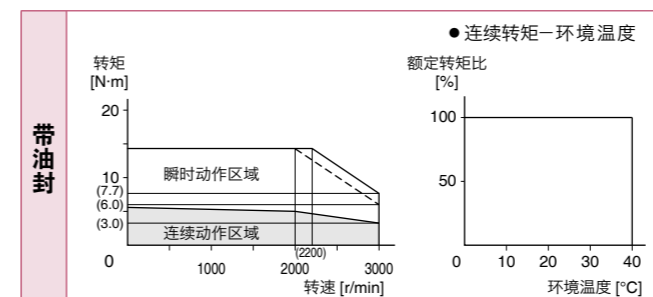
*2 位置控制型与通用通信型的驱动器

为位置控制专用型。

型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-			P.285		

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MHMF152L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MDDL55SF
		通用通信型 *2	MDDL55SG
		位置控制型 *2	MDDL55SE
		外形标识	D 型
电源设备容量	(kVA)	2.9	
额定功率	(W)	1500	
额定转矩	(N·m)	7.16	
堵转转矩	(N·m)	7.52	
瞬时最大转矩	(N·m)	21.5	
额定电流	(A(rms))	8.0	
瞬时最大电流	(A(o-p))	34	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4284	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	33.4	
	有制动器	34.6	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		5 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC(A)	0.79
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	490
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

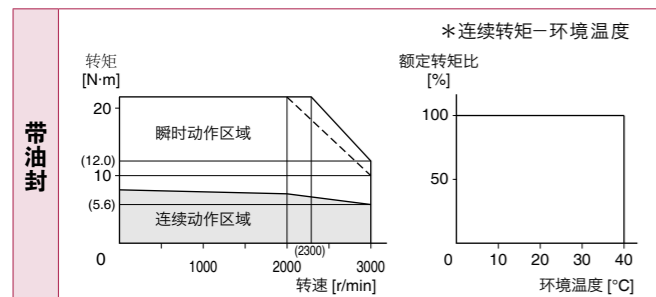
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.285		-	P.286	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。
请避免将电机或装有电机的设备出口到日本, 或通过日本出口到其它地区。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MHMF202L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MEDLT83SF
		通用通信型 *2	MEDLN83SG
		位置控制型 *2	MEDLN83SE
		外形标识	E 型
电源设备容量	(kVA)	3.8	
额定功率	(W)	2000	
额定转矩	(N·m)	9.55	
堵转转矩	(N·m)	11.5	
瞬时最大转矩	(N·m)	28.6	
额定电流	(A(rms))	12.5	
瞬时最大电流	(A(o-p))	53	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	55.7	
	有制动器	61.0	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		5 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	25.0 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms) 注4)	25 以下
励磁电流 DC(A)	1.29
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	1666
	轴向载重 A 方向 (N)	784
	轴向载重 B 方向 (N)	980
运转时	径向载重 P 方向 (N)	784
	轴向载重 A, B 方向 (N)	343

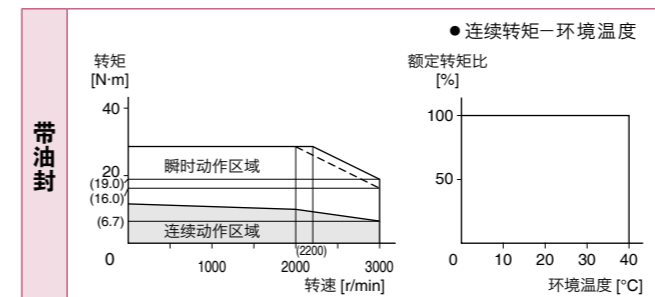
● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

● 驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。
*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.286		-	P.286	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MHMF302L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MFDLTA3SF
		通用通信型 *2	MFDLNA3SG
		位置控制型 *2	MFDLNA3SE
	外形标识	F 型	
电源设备容量	(kVA)	5.2	
额定功率	(W)	3000	
额定转矩	(N·m)	14.3	
堵转转矩	(N·m)	17.2	
瞬时最大转矩	(N·m)	43.0	
额定电流	(A(rms))	17.0	
瞬时最大电流	(A(o-p))	72	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	85.3	
	有制动器	90.7	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		5 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	25.0 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms) 注4)	25 以下
励磁电流 DC(A)	1.29
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	1666
	轴向载重 A 方向 (N)	784
	轴向载重 B 方向 (N)	980
运转时	径向载重 P 方向 (N)	784
	轴向载重 A, B 方向 (N)	343

●注1)~注4) 相关请参照 P.309。

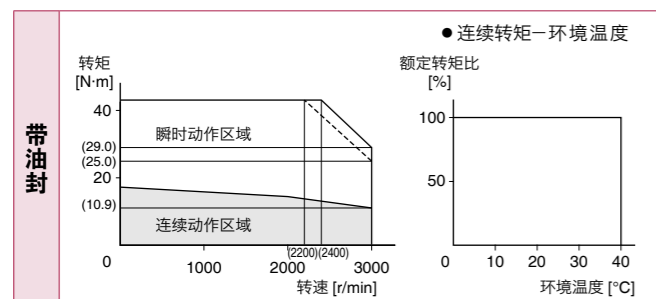
●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.287		-	P.287	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。
请避免将电机或装有电机的设备出口到日本, 或通过日本出口到其它地区。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MHMF402L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MFDLTB3SF
		通用通信型 *2	MFDLNB3SG
		位置控制型 *2	MFDLNB3SE
	外形标识	F 型	
电源设备容量	(kVA)	6.5	
额定功率	(W)	4000	
额定转矩	(N·m)	19.1	
堵转转矩	(N·m)	22.0	
瞬时最大转矩	(N·m)	57.3	
额定电流	(A(rms))	20	
瞬时最大电流	(A(o-p))	85	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	104	
	有制动器	110	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		5 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	25.0 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms) 注4)	25 以下
励磁电流 DC(A)	1.29
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	1666
	轴向载重 A 方向 (N)	784
	轴向载重 B 方向 (N)	980
运转时	径向载重 P 方向 (N)	784
	轴向载重 A, B 方向 (N)	343

●注1)~注4) 相关请参照 P.309。

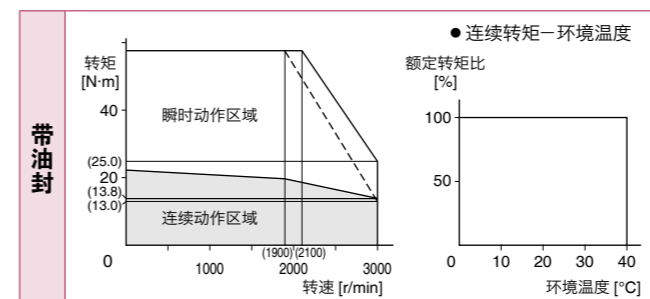
●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.287		-	P.288	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MHMF502L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MFDLTB3SF
		通用通信型 *2	MFDLNB3SG
		位置控制型 *2	MFDLNB3SE
	外形标识	F 型	
电源设备容量	(kVA)	7.8	
额定功率	(W)	5000	
额定转矩	(N·m)	23.9	
堵转转矩	(N·m)	26.3	
瞬时最大转矩	(N·m)	71.6	
额定电流	(A(rms))	23.3	
瞬时最大电流	(A(o-p))	99	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	146	
	有制动器	151	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		5 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率能	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	44.1 以上
吸引时间 (ms)	150 以下
释放时间 (ms) 注4)	30 以下
励磁电流 DC(A)	1.29
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	1666
	轴向载重 A 方向 (N)	784
	轴向载重 B 方向 (N)	980
运转时	径向载重 P 方向 (N)	784
	轴向载重 A, B 方向 (N)	343

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

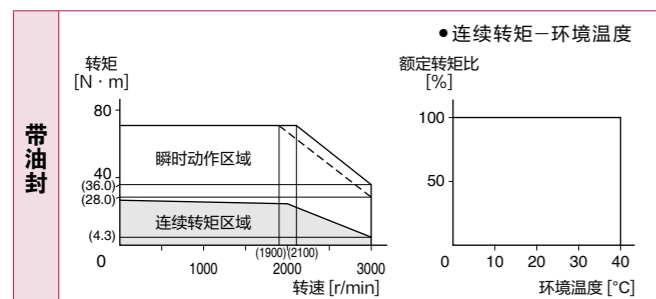
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.288		-	P.288	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。
请避免将电机或装有电机的设备出口到日本, 或通过日本出口到其它地区。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MHMF752L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MGDLTC3SF
		通用通信型 *2	—
		位置控制型 *2	—
	外形标识	G 型	
电源设备容量	(kVA)	11	
额定功率	(W)	7500	
额定转矩	(N·m)	47.8	
堵转转矩	(N·m)	47.8	
瞬时最大转矩	(N·m)	125	
额定电流	(A(rms))	40.2	
瞬时最大电流	(A(o-p))	154	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285×3并联	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	1500	
最高转速	(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	272	
	有制动器	279	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		5 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率能	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	63.0 以上
吸引时间 (ms)	200 以下
释放时间 (ms) 注4)	80 以下
励磁电流 DC(A)	1.29
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	15 以下

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	2058
	轴向载重 A 方向 (N)	980
	轴向载重 B 方向 (N)	1176
运转时	径向载重 P 方向 (N)	1176
	轴向载重 A, B 方向 (N)	490

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

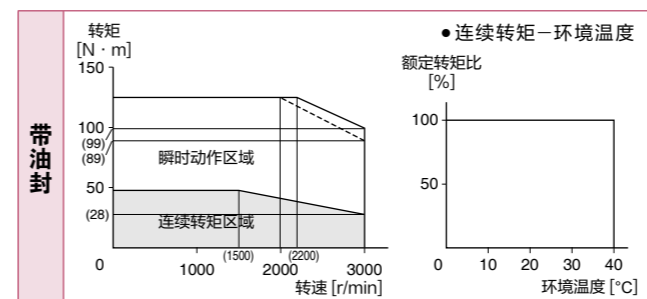
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.289		-	P.289	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MDMF102L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MDDL45SF
		通用通信型 *2	MDDL45SG
		位置控制型 *2	MDDL45SE
	外形标识	D 型	
电源设备容量	(kVA)	2.4	
额定功率	(W)	1000	
额定转矩	(N·m)	4.77	
堵转转矩	(N·m)	5.25	
瞬时最大转矩	(N·m)	14.3	
额定电流	(A(rms))	5.2	
瞬时最大电流	(A(o-p))	22	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4284	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	6.18	
	有制动器	7.40	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC(A)	0.79
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	490
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

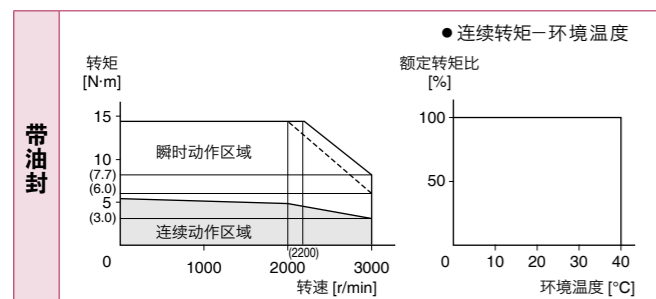
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.289		-	P.290	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。
请避免将电机或装有电机的设备出口到日本, 或通过日本出口到其它地区。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MDMF152L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MDDL55SF
		通用通信型 *2	MDDL55SG
		位置控制型 *2	MDDL55SE
	外形标识	D 型	
电源设备容量	(kVA)	2.9	
额定功率	(W)	1500	
额定转矩	(N·m)	7.16	
堵转转矩	(N·m)	7.52	
瞬时最大转矩	(N·m)	21.5	
额定电流	(A(rms))	8.0	
瞬时最大电流	(A(o-p))	34	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4284	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	9.16	
	有制动器	10.4	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC(A)	0.79
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	490
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

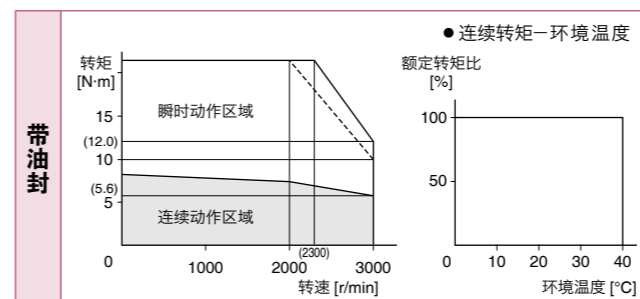
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.290		-	P.290	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MDMF202L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MEDLT83SF
		通用通信型 *2	MEDLN83SG
		位置控制型 *2	MEDLN83SE
	外形标识	E 型	
电源设备容量	(kVA)	3.8	
额定功率	(W)	2000	
额定转矩	(N·m)	9.55	
堵转转矩	(N·m)	10.0	
瞬时最大转矩	(N·m)	28.6	
额定电流	(A(rms))	9.9	
瞬时最大电流	(A(o-p))	42	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	12.1	
	有制动器	13.3	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC(A)	0.79
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	490
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

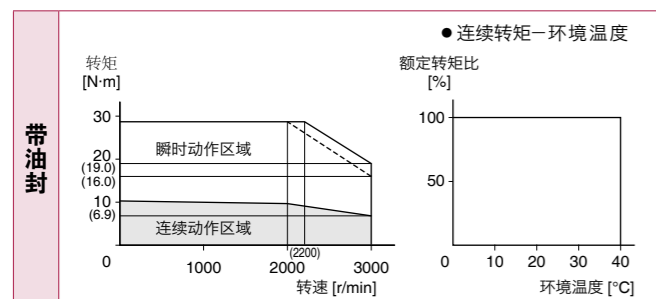
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.291		-	P.291	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。
请避免将电机或装有电机的设备出口到日本, 或通过日本出口到其它地区。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MDMF302L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MFDLTA3SF
		通用通信型 *2	MFDLNA3SG
		位置控制型 *2	MFDLNA3SE
	外形标识	F 型	
电源设备容量	(kVA)	5.2	
额定功率	(W)	3000	
额定转矩	(N·m)	14.3	
堵转转矩	(N·m)	15.0	
瞬时最大转矩	(N·m)	43.0	
额定电流	(A(rms))	16.4	
瞬时最大电流	(A(o-p))	70	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285 × 2 并联	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	18.6	
	有制动器	19.6	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	22.0 以上
吸引时间 (ms)	110 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC(A)	0.90
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	784
	轴向载重 A, B 方向 (N)	343

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

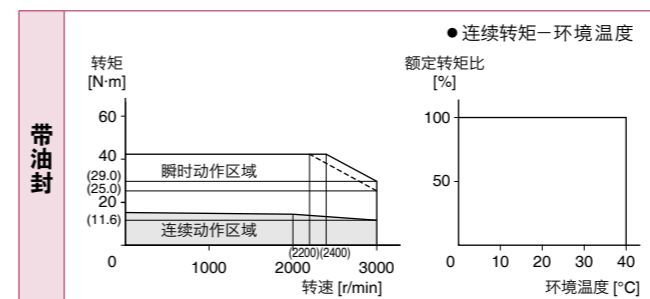
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.291		-	P.292	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MDMF402L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MFDLTB3SF
		通用通信型 *2	MFDLNB3SG
		位置控制型 *2	MFDLNB3SE
	外形标识	F 型	
电源设备容量	(kVA)	6.5	
额定功率	(W)	4000	
额定转矩	(N·m)	19.1	
堵转转矩	(N·m)	22.0	
瞬时最大转矩	(N·m)	57.3	
额定电流	(A(rms))	20.0	
瞬时最大电流	(A(o-p))	85	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	46.9	
	有制动器	52.3	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 注3)		10 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	25.0 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms) 注4)	25 以下
励磁电流 DC(A)	1.29
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	1666
	轴向载重 A 方向 (N)	784
	轴向载重 B 方向 (N)	980
运转时	径向载重 P 方向 (N)	784
	轴向载重 A, B 方向 (N)	343

●注1)~注4) 相关请参照 P.309。

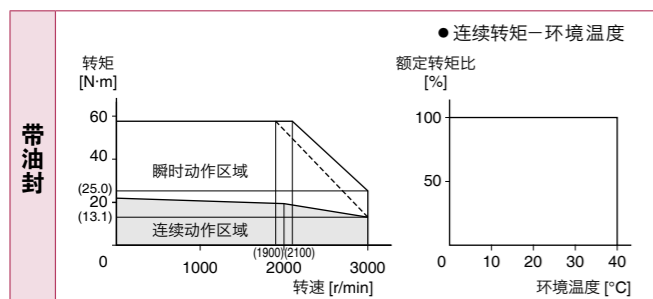
●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.292		-	P.292	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。
请避免将电机或装有电机的设备出口到日本, 或通过日本出口到其它地区。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MDMF502L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MFDLTB3SF
		通用通信型 *2	MFDLNB3SG
		位置控制型 *2	MFDLNB3SE
	外形标识	F 型	
电源设备容量	(kVA)	7.8	
额定功率	(W)	5000	
额定转矩	(N·m)	23.9	
堵转转矩	(N·m)	26.3	
瞬时最大转矩	(N·m)	71.6	
额定电流	(A(rms))	23.3	
瞬时最大电流	(A(o-p))	99	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	58.2	
	有制动器	63.0	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 注3)		10 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	44.1 以上
吸引时间 (ms)	150 以下
释放时间 (ms) 注4)	30 以下
励磁电流 DC(A)	1.29
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	1666
	轴向载重 A 方向 (N)	784
	轴向载重 B 方向 (N)	980
运转时	径向载重 P 方向 (N)	784
	轴向载重 A, B 方向 (N)	343

●注1)~注4) 相关请参照 P.309。

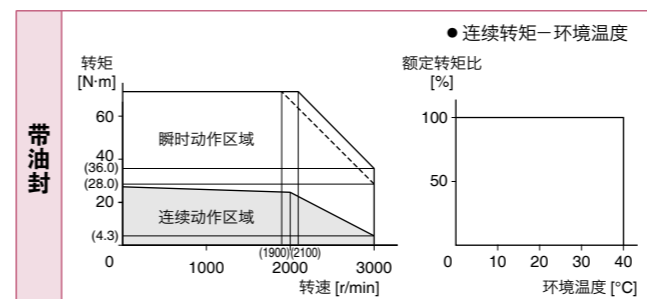
●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.293		-	P.293	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1	IP67	MDMF752L1□□M
适用驱动器	型号	多功能型 通用通信型 *2 位置控制型 *2
	外形标识	MGDLTC3SF — — G 型
	电源设备容量 (kVA)	11
	额定功率 (W)	7500
额定转矩 (N·m)	47.8	
堵转转矩 (N·m)	47.8	
瞬时最大转矩 (N·m)	125	
额定电流 (A(rms))	40.2	
瞬时最大电流 (A(o-p))	154	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)
额定转速 (r/min)	1500	
最高转速 (r/min)	3000	
转子惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	122
	有制动器	127
对应转子惯量的推荐负载惯量比 注3)		10 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	63.0 以上
吸引时间 (ms)	200 以下
释放时间 (ms) 注4)	80 以下
励磁电流 DC(A)	1.29
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	15 以下

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	2058
	轴向载重 A 方向 (N)	980
	轴向载重 B 方向 (N)	1176
运转时	径向载重 P 方向 (N)	1176
	轴向载重 A, B 方向 (N)	490

●注1)~注4) 相关请参照 P.309。

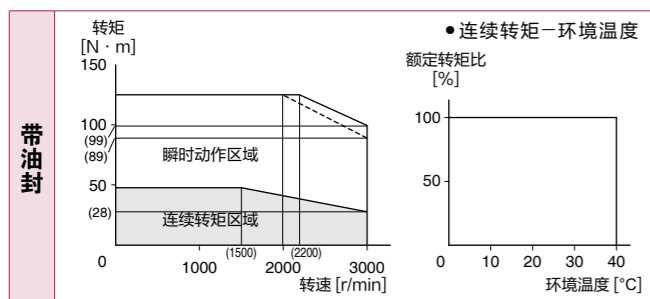
●驱动器外形尺寸图请参照 P.64。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	—	P.293		—	P.294	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。
请避免将电机或装有电机的设备出口到日本, 或通过日本出口到其它地区。

规格

		AC200 V 用
电机型号 *1	IP67	MGMF092L1□□M
适用驱动器	型号	多功能型 通用通信型 *2 位置控制型 *2
	外形标识	MDDLTC45SF MDDLTC45SG MDDLTC45SE D 型
	电源设备容量 (kVA)	2.0
	额定功率 (W)	850
额定转矩 (N·m)	5.41	
堵转转矩 (N·m)	5.41	
瞬时最大转矩 (N·m)	14.3	
额定电流 (A(rms))	5.9	
瞬时最大电流 (A(o-p))	22	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)
	DVOP4284	无限制 注2)
额定转速 (r/min)	1500	
最高转速 (r/min)	3000	
转子惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	6.18
	有制动器	7.40
对应转子惯量的推荐负载惯量比 注3)		10 倍以下
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC(A)	0.79
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	686
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

●注1)~注4) 相关请参照 P.309。

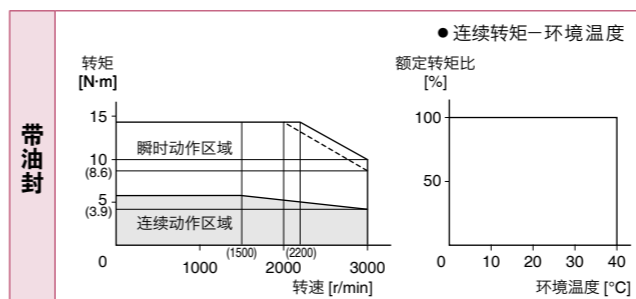
●驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器为位置控制专用型。型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇有油封	无油封	有油封	带保护唇有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	—	P.294		—	P.294	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MGMF132L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MDDL55SF
		通用通信型 *2	MDDL55SG
		位置控制型 *2	MDDL55SE
		外形标识	D 型
电源设备容量	(kVA)	2.6	
额定功率	(W)	1300	
额定转矩	(N·m)	8.28	
堵转转矩	(N·m)	8.28	
瞬时最大转矩	(N·m)	23.3	
额定电流	(A(rms))	9.3	
瞬时最大电流	(A(o-p))	37	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4284	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	1500	
最高转速	(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	9.16	
	有制动器	10.4	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC(A)	0.79
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	686
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

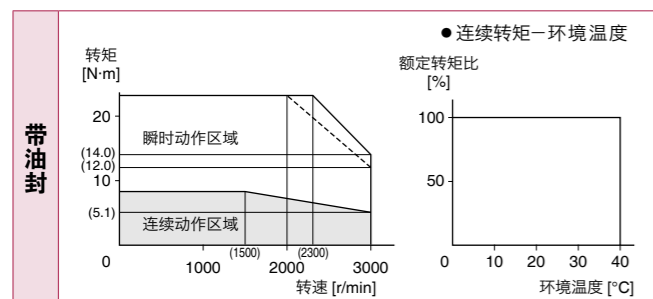
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.62。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.295		-	P.295	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。
请避免将电机或装有电机的设备出口到日本, 或通过日本出口到其它地区。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MGMF182L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MEDLT83SF
		通用通信型 *2	MEDLN83SG
		位置控制型 *2	MEDLN83SE
		外形标识	E 型
电源设备容量	(kVA)	3.4	
额定功率	(W)	1800	
额定转矩	(N·m)	11.5	
堵转转矩	(N·m)	11.5	
瞬时最大转矩	(N·m)	28.7	
额定电流	(A(rms))	11.8	
瞬时最大电流	(A(o-p))	42	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285×2 并联	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	1500	
最高转速	(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	12.1	
	有制动器	13.3	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms) 注4)	50 以下
励磁电流 DC(A)	0.79
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	980
	轴向载重 A 方向 (N)	588
	轴向载重 B 方向 (N)	686
运转时	径向载重 P 方向 (N)	686
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

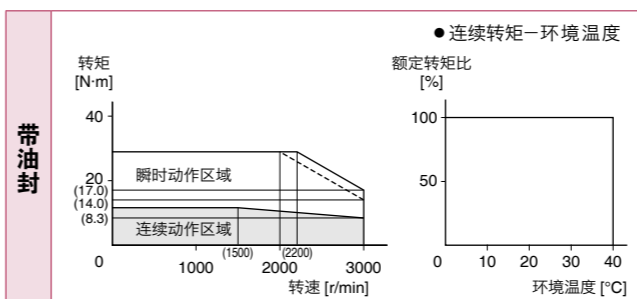
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.295		-	P.296	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MGMF242L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MEDLT93SF
		通用通信型 *2	MEDLN93SG
		位置控制型 *2	MEDLN93SE
	外形标识	E 型	
电源设备容量	(kVA)	4.5	
额定功率	(W)	2400	
额定转矩	(N·m)	15.3	
堵转转矩	(N·m)	15.3	
瞬时最大转矩	(N·m)	45.2	
额定电流	(A(rms))	16.0	
瞬时最大电流	(A(o-p))	67	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	1500	
最高转速	(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	46.9	
	有制动器	52.3	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	25.0 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms) 注4)	25 以下
励磁电流 DC(A)	1.29
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	1666
	轴向载重 A 方向 (N)	784
	轴向载重 B 方向 (N)	980
运转时	径向载重 P 方向 (N)	1176
	轴向载重 A, B 方向 (N)	196

●注1)~注4)相关请参照P.309。

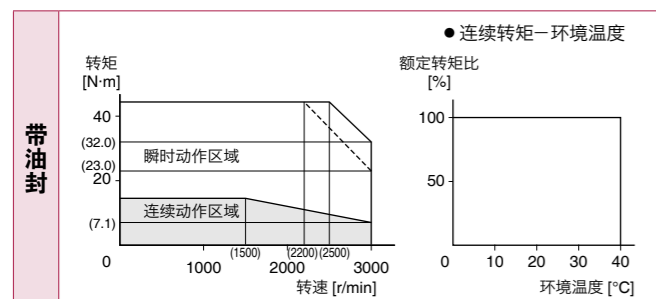
●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	—	P.296		—	P.296	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。
请避免将电机或装有电机的设备出口到日本, 或通过日本出口到其它地区。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MGMF292L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MFDLTB3SF
		通用通信型 *2	MFDLNB3SG
		位置控制型 *2	MFDLNB3SE
	外形标识	F 型	
电源设备容量	(kVA)	5.0	
额定功率	(W)	2900	
额定转矩	(N·m)	18.5	
堵转转矩	(N·m)	18.5	
瞬时最大转矩	(N·m)	45.2	
额定电流	(A(rms))	19.3	
瞬时最大电流	(A(o-p))	67	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	1500	
最高转速	(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	46.9	
	有制动器	52.3	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

●制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	25.0 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms) 注4)	25 以下
励磁电流 DC(A)	1.29
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

●容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	1666
	轴向载重 A 方向 (N)	784
	轴向载重 B 方向 (N)	980
运转时	径向载重 P 方向 (N)	1176
	轴向载重 A, B 方向 (N)	490

●注1)~注4)相关请参照P.309。

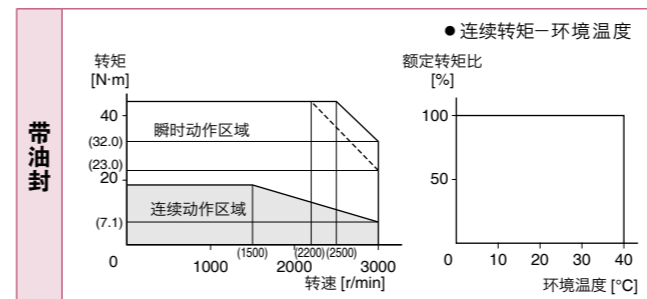
●驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	—	P.297		—	P.297	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MGMF442L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MFDLTB3SF
		通用通信型 *2	MFDLNB3SG
		位置控制型 *2	MFDLNB3SE
		外形标识	F 型
电源设备容量	(kVA)	7.0	
额定功率	(W)	4400	
额定转矩	(N·m)	28.0	
堵转转矩	(N·m)	28.0	
瞬时最大转矩	(N·m)	70.0	
额定电流	(A(rms))	27.2	
瞬时最大电流	(A(o-p))	96	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	1500	
最高转速	(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	58.2	
	有制动器	63.0	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	44.1 以上
吸引时间 (ms)	150 以下
释放时间 (ms) 注4)	30 以下
励磁电流 DC(A)	1.29
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	1666
	轴向载重 A 方向 (N)	784
	轴向载重 B 方向 (N)	980
运转时	径向载重 P 方向 (N)	1470
	轴向载重 A, B 方向 (N)	490

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

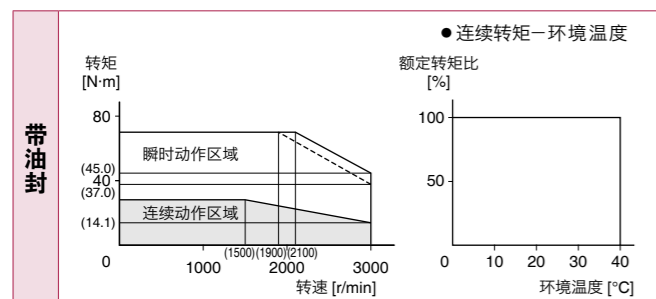
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.63。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.297		-	P.298	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。
请避免将电机或装有电机的设备出口到日本, 或通过日本出口到其它地区。

规格

		AC200 V 用	
电机型号 *1	IP67	MGMF552L1□□M	
适用驱动器	型号	多功能型	MGDLTC3SF
		通用通信型 *2	—
		位置控制型 *2	—
		外形标识	G 型
电源设备容量	(kVA)	8.5	
额定功率	(W)	5500	
额定转矩	(N·m)	35.0	
堵转转矩	(N·m)	35.0	
瞬时最大转矩	(N·m)	102	
额定电流	(A(rms))	39.8	
瞬时最大电流	(A(o-p))	164	
再生制动频率 (次/分 注1)	无选购部件	无限制 注2)	
	DVOP4285×2并联	无限制 注2)	
额定转速	(r/min)	1500	
最高转速	(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m ²)	无制动器	83.0	
	有制动器	88.0	
对应转子惯量的 推荐负载惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转式编码器规格 *3		23bit 绝对式	
	每旋转 1 圈的分辨率	8388608	

● 制动器规格 (详情请参照 P.311)

(保持用制动器励磁后解除抱死。)
(不能用于旋转中电机的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	63.0 以上
吸引时间 (ms)	200 以下
释放时间 (ms) 注4)	80 以下
励磁电流 DC(A)	1.29
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	15 以下

● 容许载重 (详情请参照 P.310)

组装时	径向载重 P 方向 (N)	2058
	轴向载重 A 方向 (N)	980
	轴向载重 B 方向 (N)	1176
运转时	径向载重 P 方向 (N)	1176
	轴向载重 A, B 方向 (N)	490

● 注1)~注4) 相关请参照 P.309。

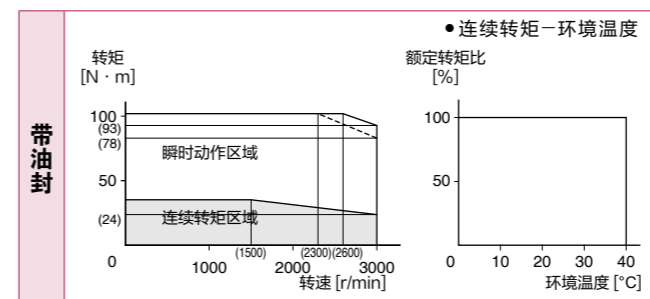
● 驱动器外形尺寸图请参照 P.64。

*1 电机型号中的□□表示电机构造。

*2 位置控制型与通用通信型的驱动器
为位置控制专用型。
型号相关详情请参照 P.208。

*3 作为增量式系统 (不使用多圈数据)
使用时请勿连接绝对式编码器用电池。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200 V 时 (虚线表示电源电压下降 10% 时))



外形尺寸图登载页

电机构造	直轴 / 带键轴					
	无制动器			有制动器		
	无油封	有油封	带保护唇 有油封	无油封	有油封	带保护唇 有油封
编码器连接器型 大型 (JL10)	-	P.298		-	P.298	

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载惯量比后再使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》, 充分确认注意事项后正确使用。

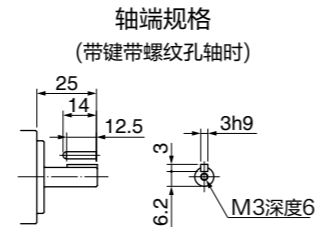
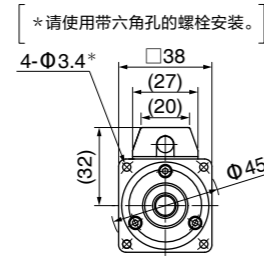
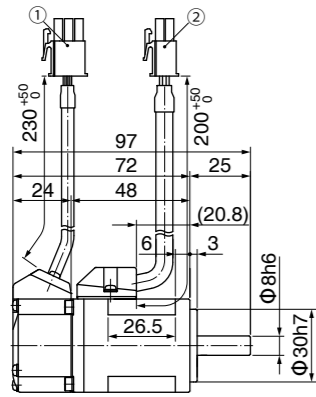
MSMF 50 W

导线型 (IP65) · 无制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

● 电机型号 质量: 0.32 kg

电压	轴	无油封		有油封			
		直轴	带键、带螺纹	MSMF5AZL1A2M	MSMF5AZL1C2M	MSMF5AZL1S2M	MSMF5AZL1U2M
200 V							

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



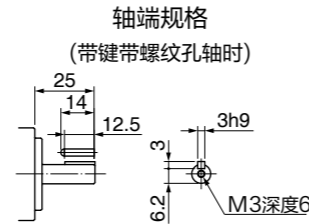
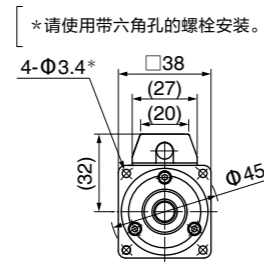
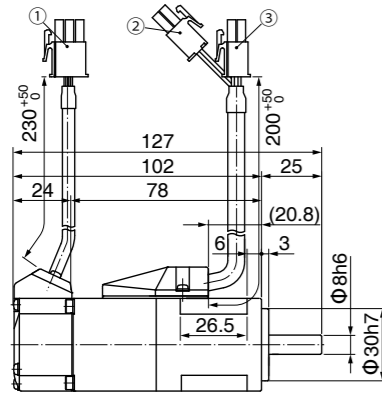
[单位: mm]

导线型 (IP65) · 有制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

● 电机型号 质量: 0.53 kg

电压	轴	无油封		有油封			
		直轴	带键、带螺纹	MSMF5AZL1B2M	MSMF5AZL1D2M	MSMF5AZL1T2M	MSMF5AZL1V2M
200 V							

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



[单位: mm]

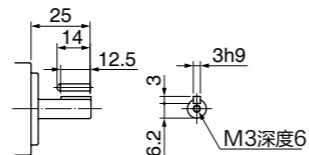
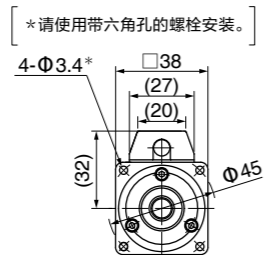
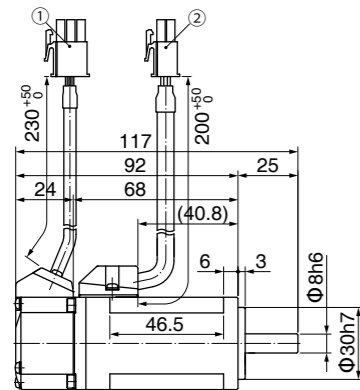
MSMF 100 W

导线型 (IP65) · 无制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

● 电机型号 质量: 0.47 kg

电压	轴	无油封		有油封			
		直轴	带键、带螺纹	MSMF012L1A2M	MSMF012L1C2M	MSMF012L1S2M	MSMF012L1U2M
200 V							

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



[单位: mm]

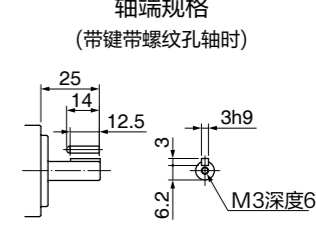
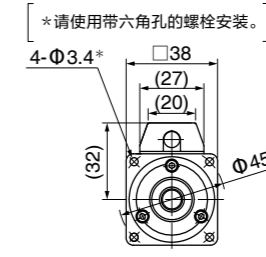
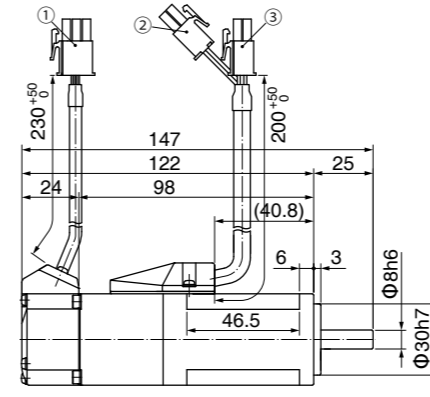
MSMF 100 W

导线型 (IP65) · 有制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

● 电机型号 质量: 0.68 kg

电压	轴	无油封		有油封			
		直轴	带键、带螺纹	MSMF012L1B2M	MSMF012L1D2M	MSMF012L1T2M	MSMF012L1V2M
200 V							

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



[单位: mm]

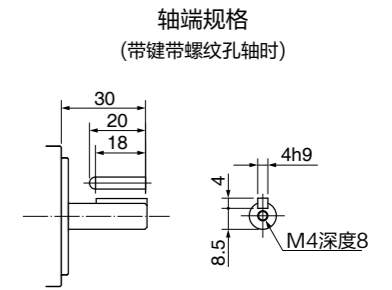
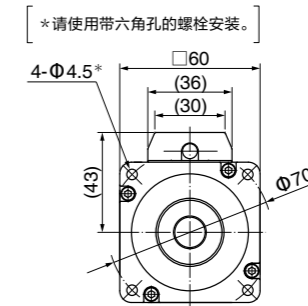
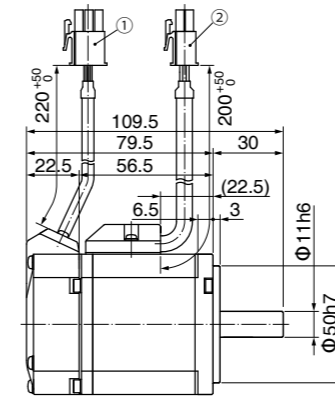
MSMF 200 W

导线型 (IP65) · 无制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

● 电机型号 质量: 0.82 kg

电压	轴	无油封		有油封			
		直轴	带键、带螺纹	MSMF022L1A2M	MSMF022L1C2M	MSMF022L1S2M	MSMF022L1U2M
200 V							

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



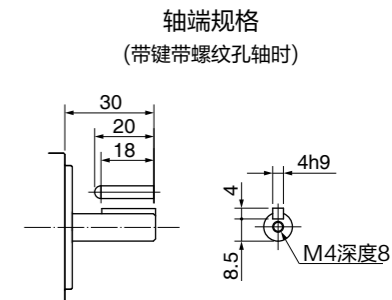
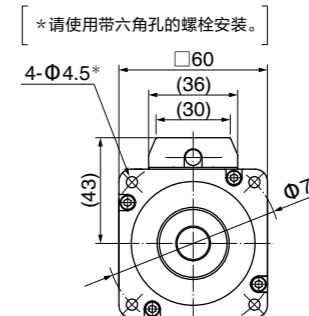
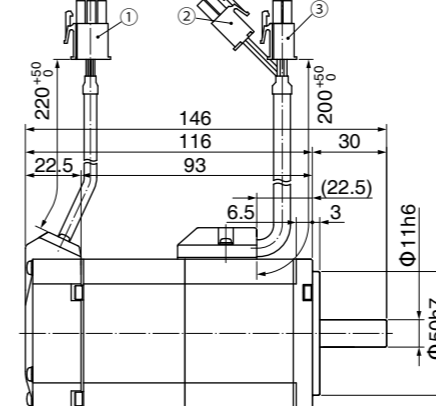
[单位: mm]

导线型 (IP65) · 有制动器 · 无 / 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

● 电机型号 质量: 1.3 kg

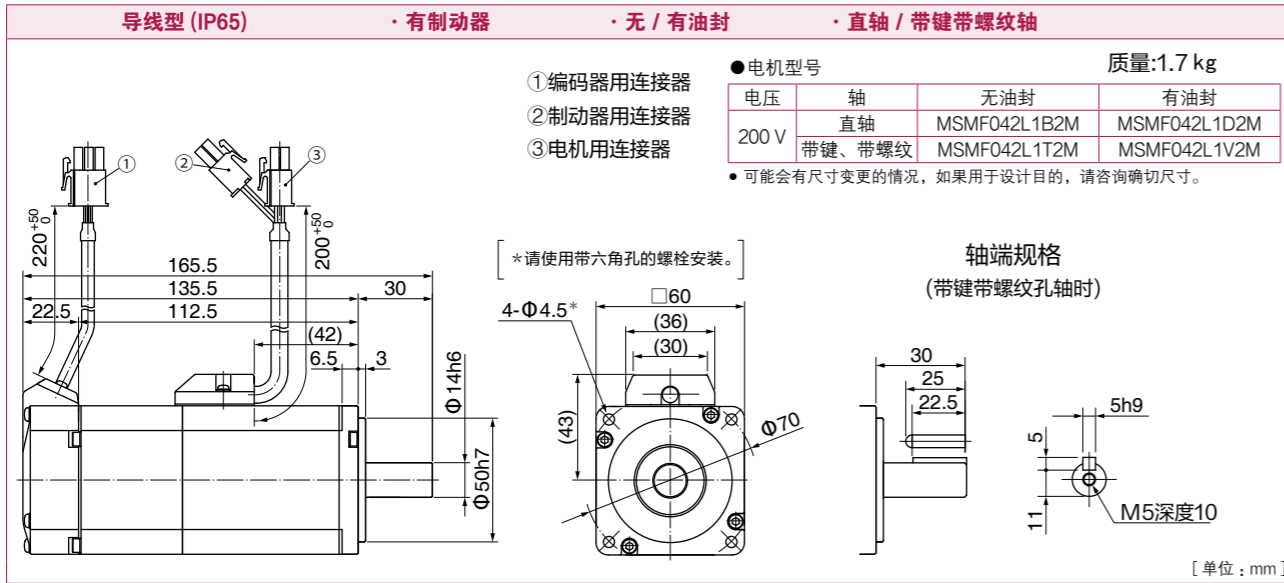
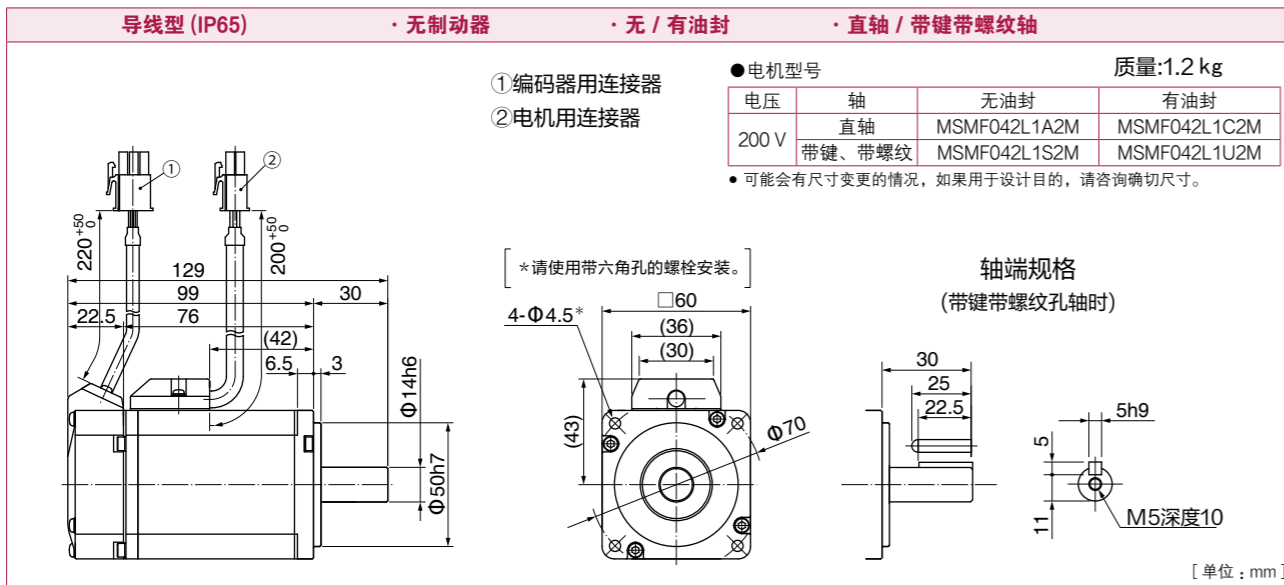
电压	轴	无油封		有油封			
		直轴	带键、带螺纹	MSMF022L1B2M	MSMF022L1D2M	MSMF022L1T2M	MSMF022L1V2M
200 V							

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

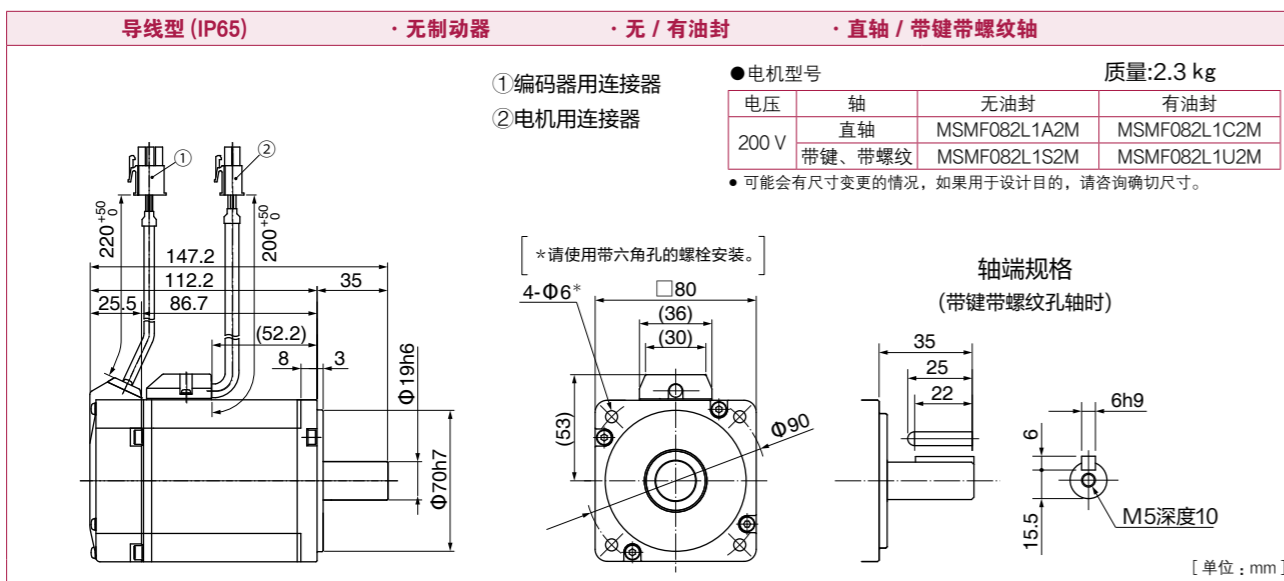


[单位: mm]

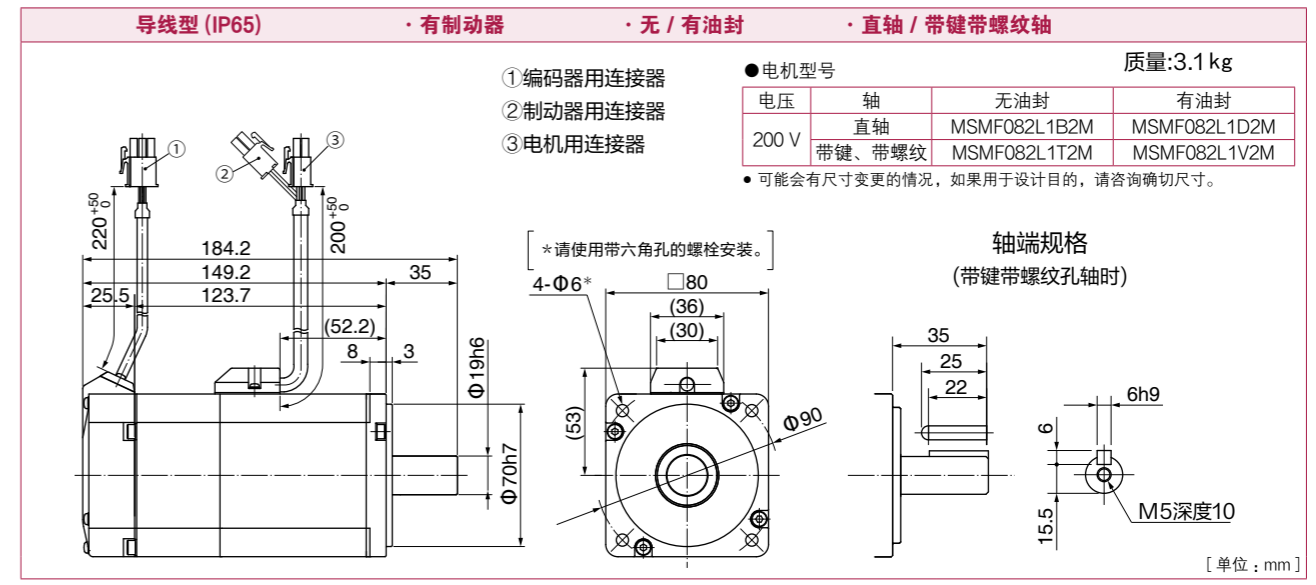
MSMF 400 W



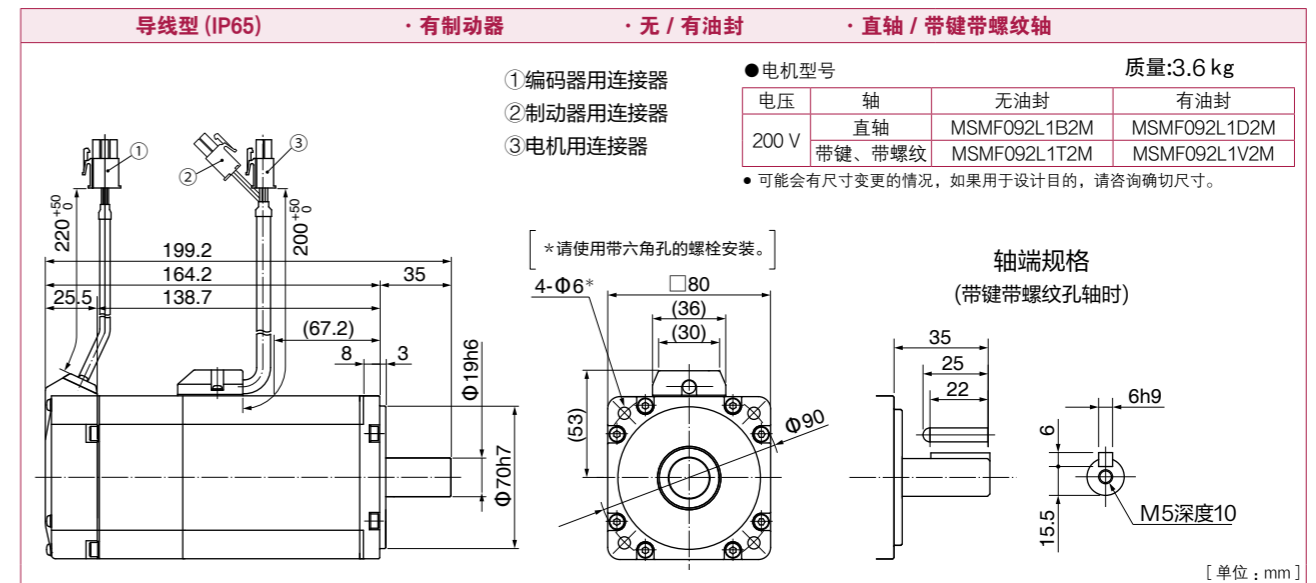
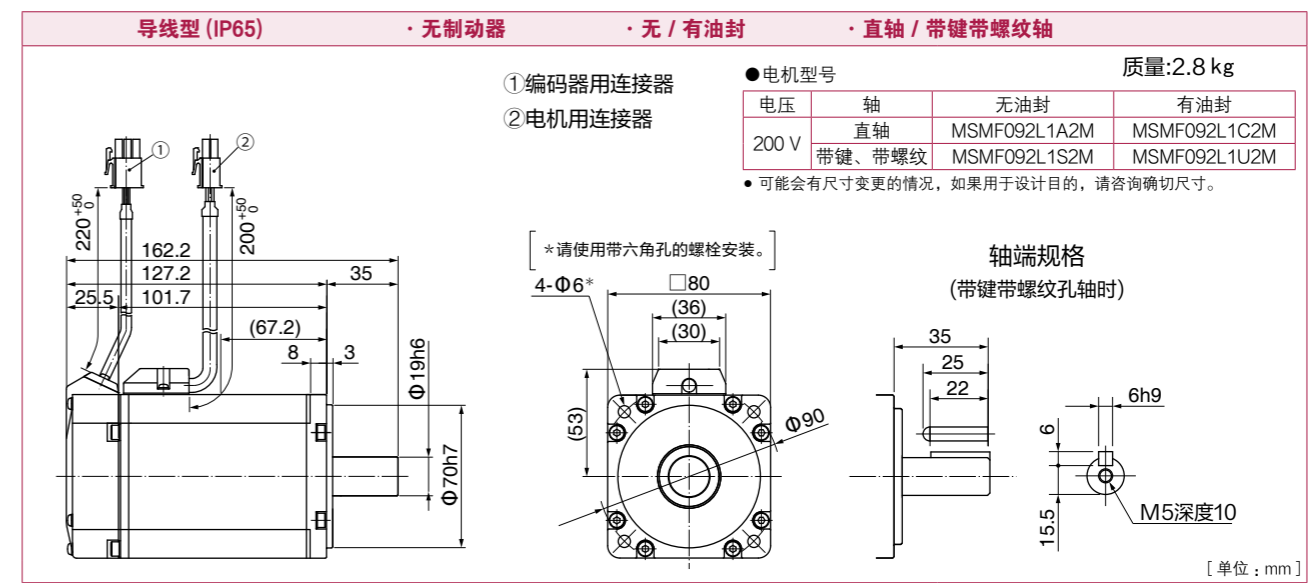
MSMF 750 W



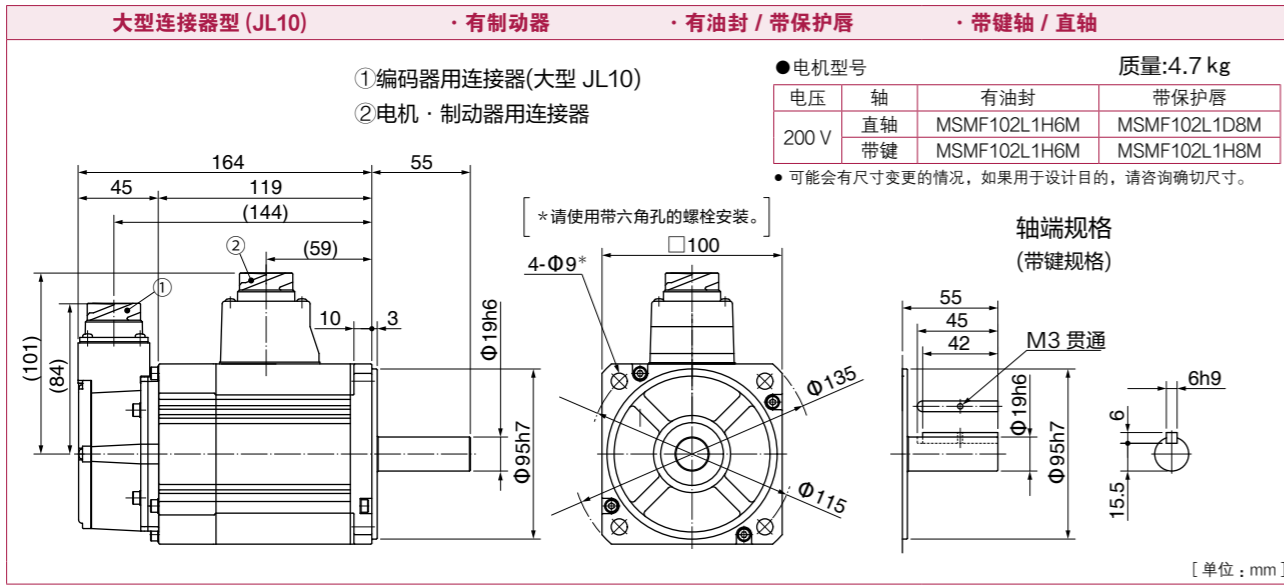
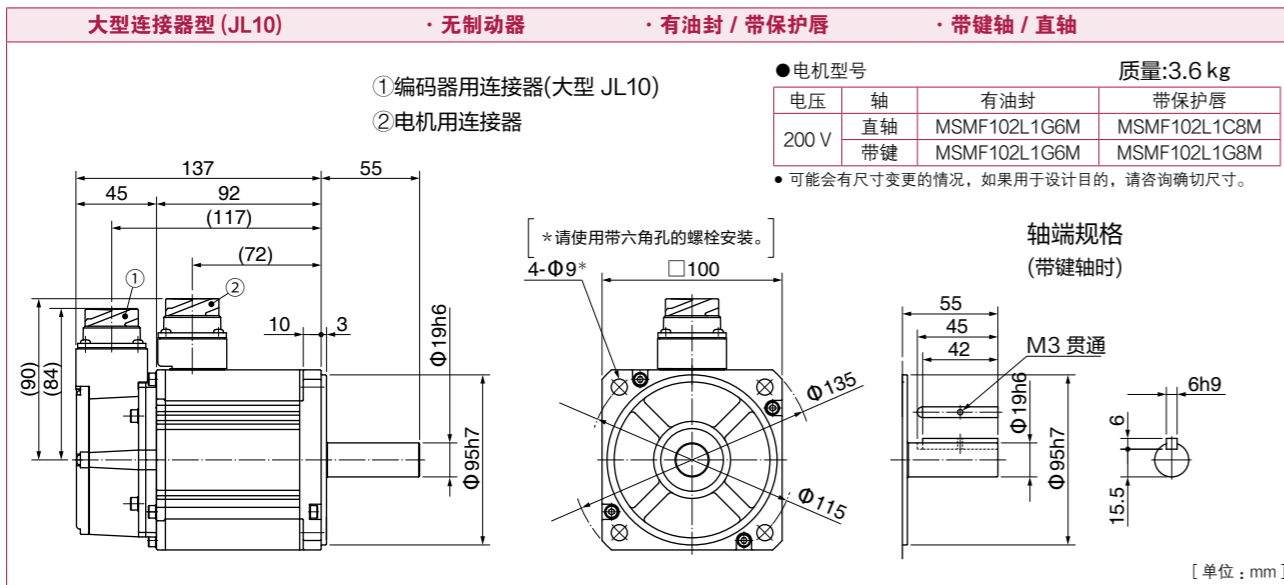
MSMF 750 W



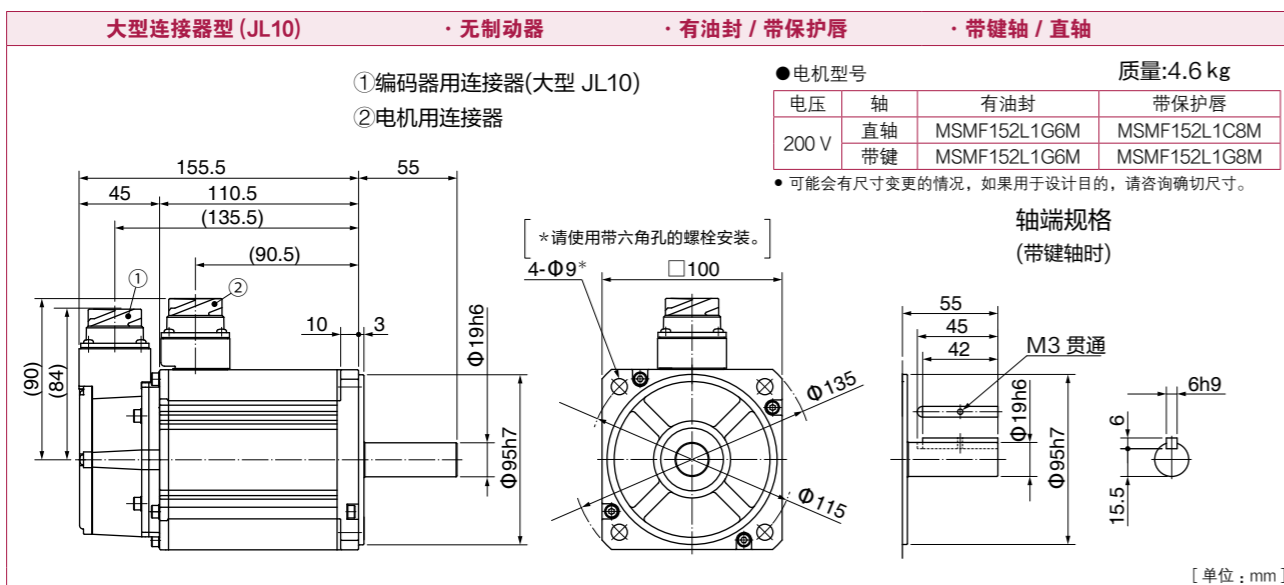
MSMF 1000 W



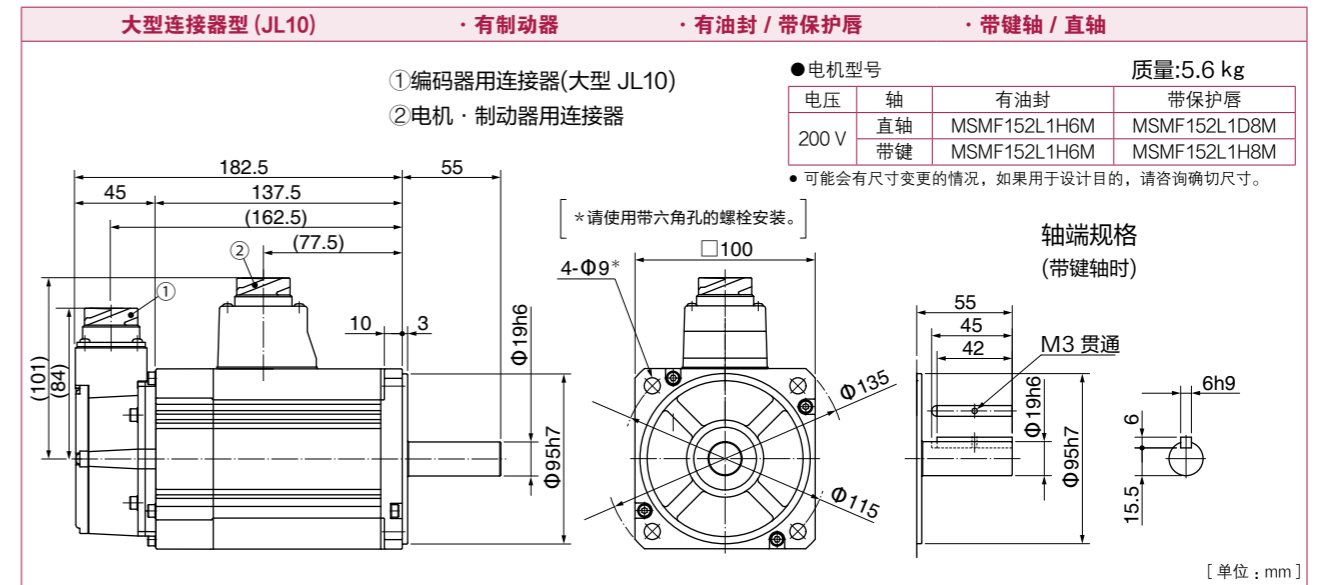
MSMF 1.0 kW



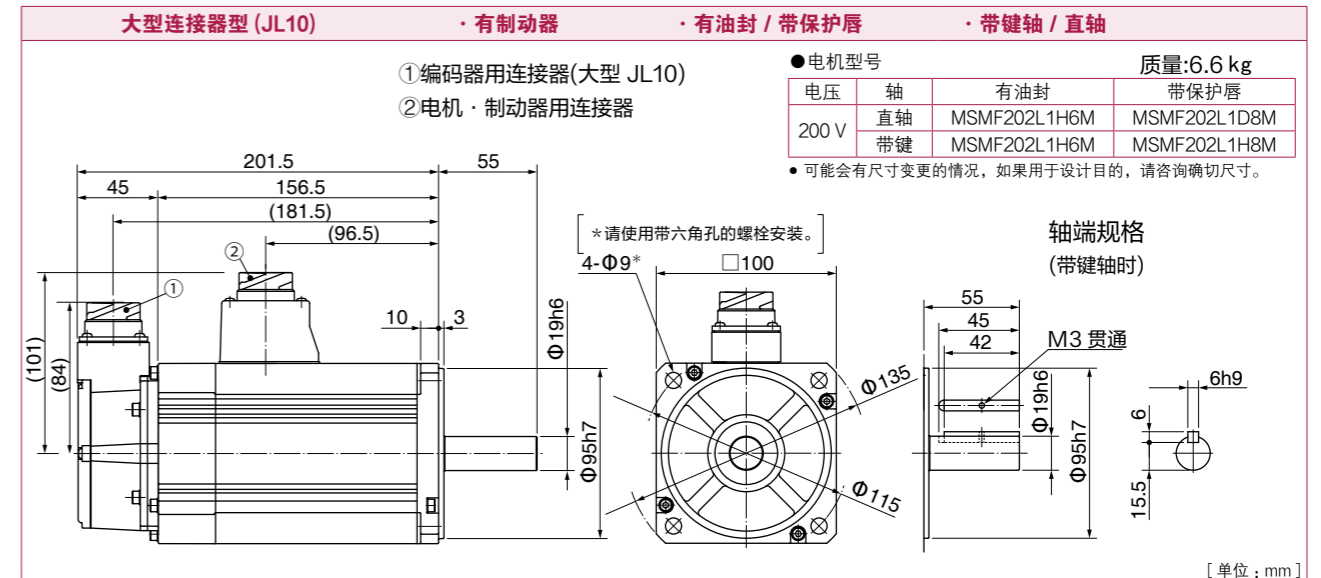
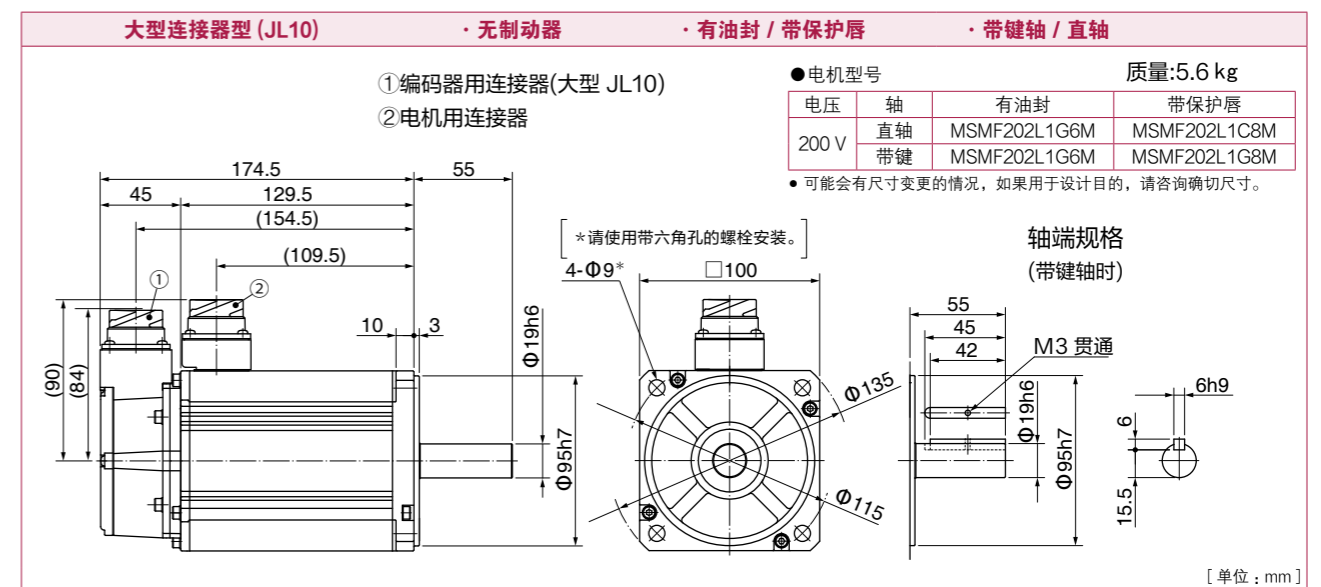
MSMF 1.5 kW



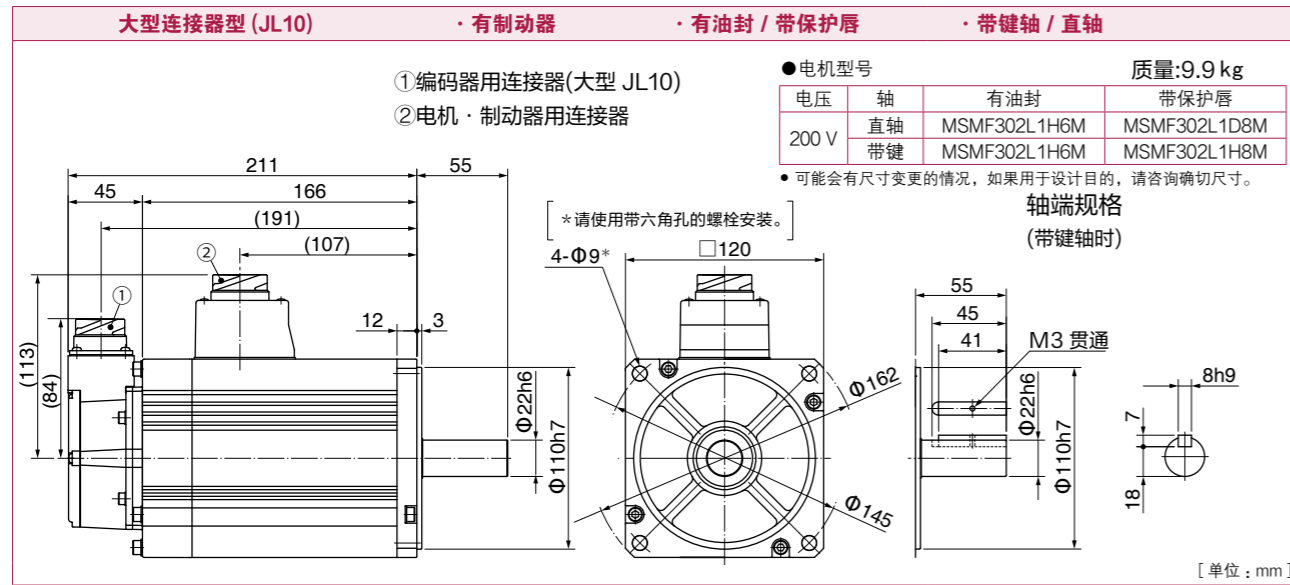
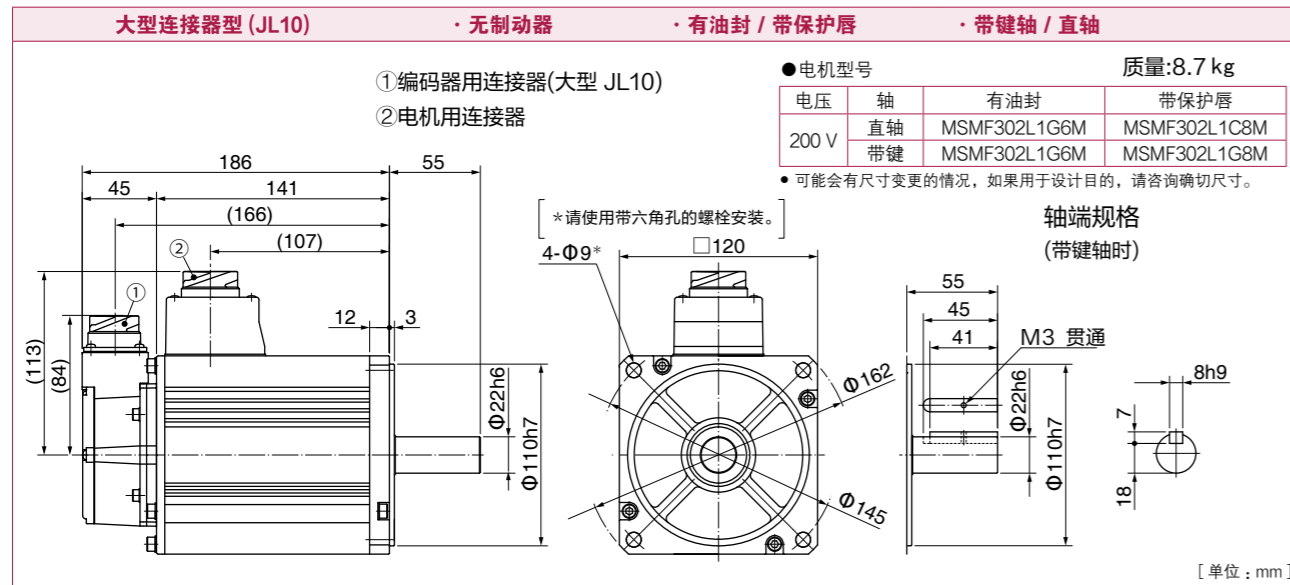
MSMF 1.5 kW



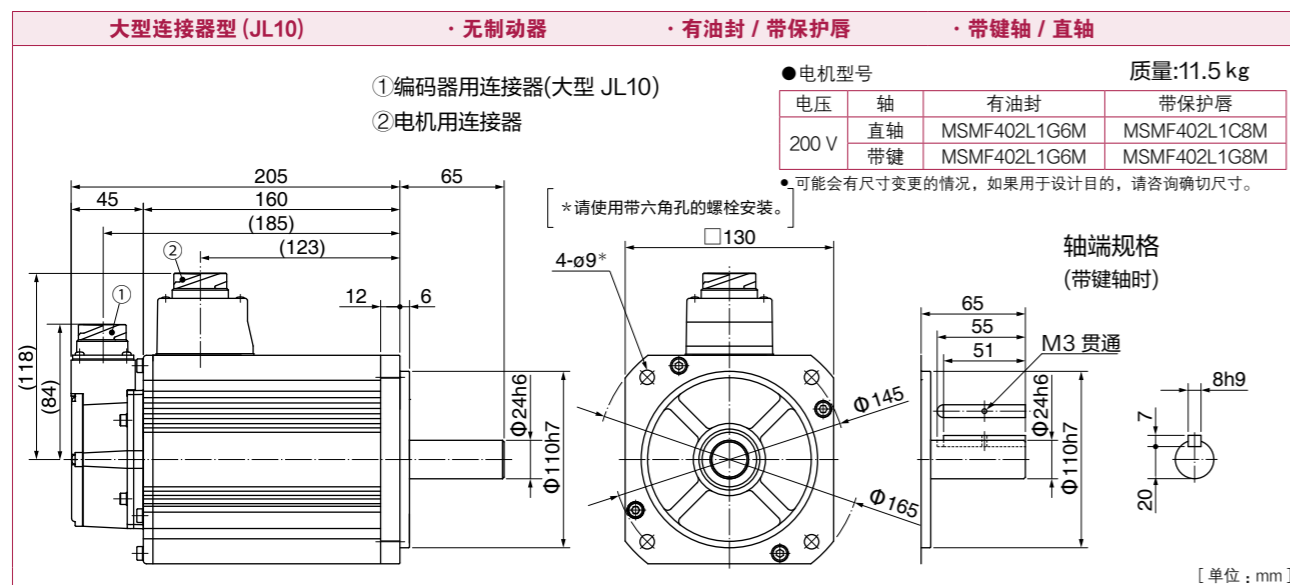
MSMF 2.0 kW



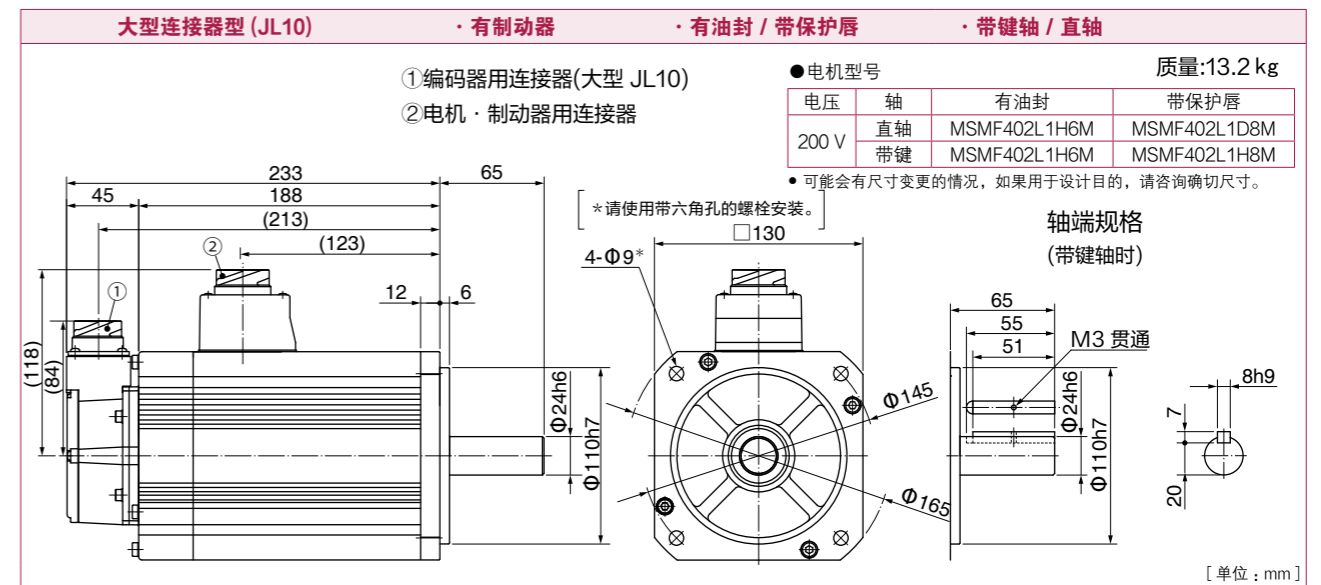
MSMF 3.0 kW



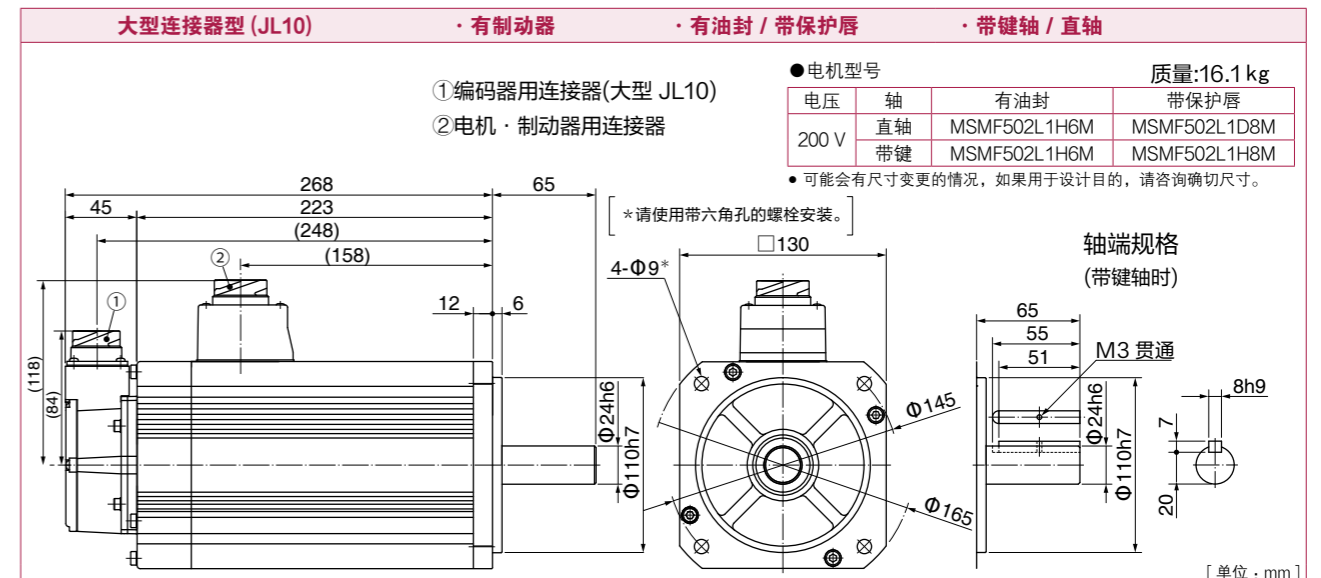
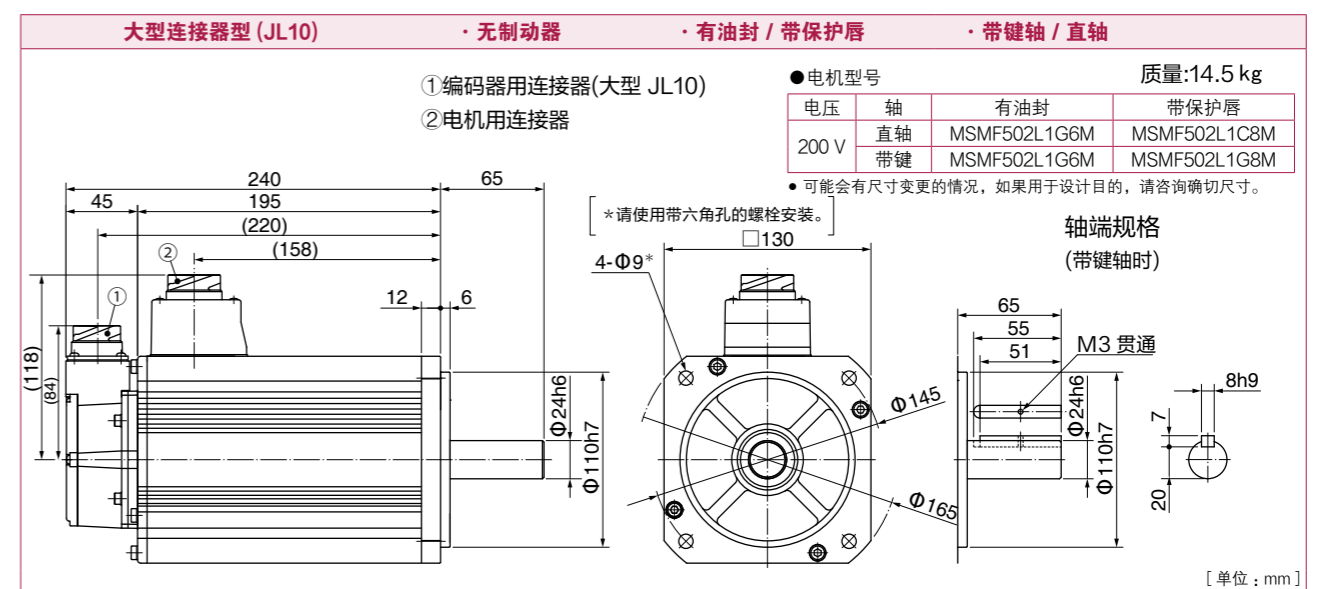
MSMF 4.0 kW



MSMF 4.0 kW

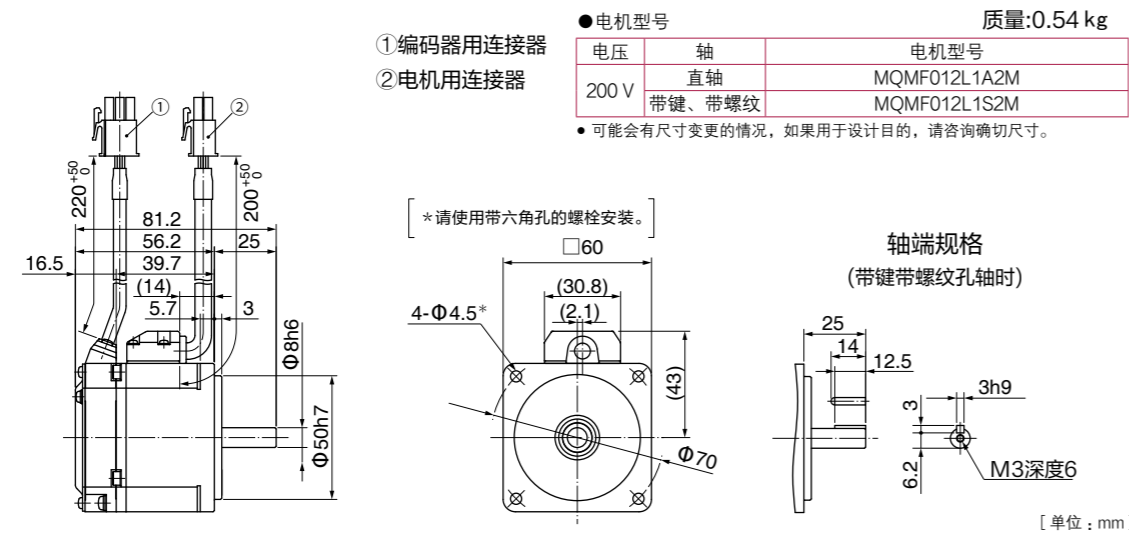


MSMF 5.0 kW

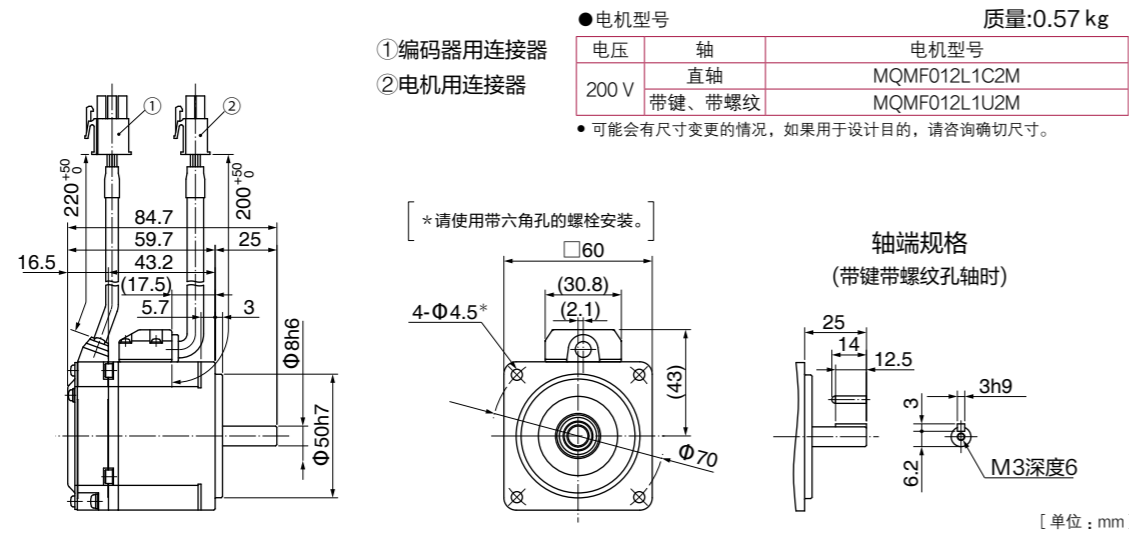


MQMF 100 W

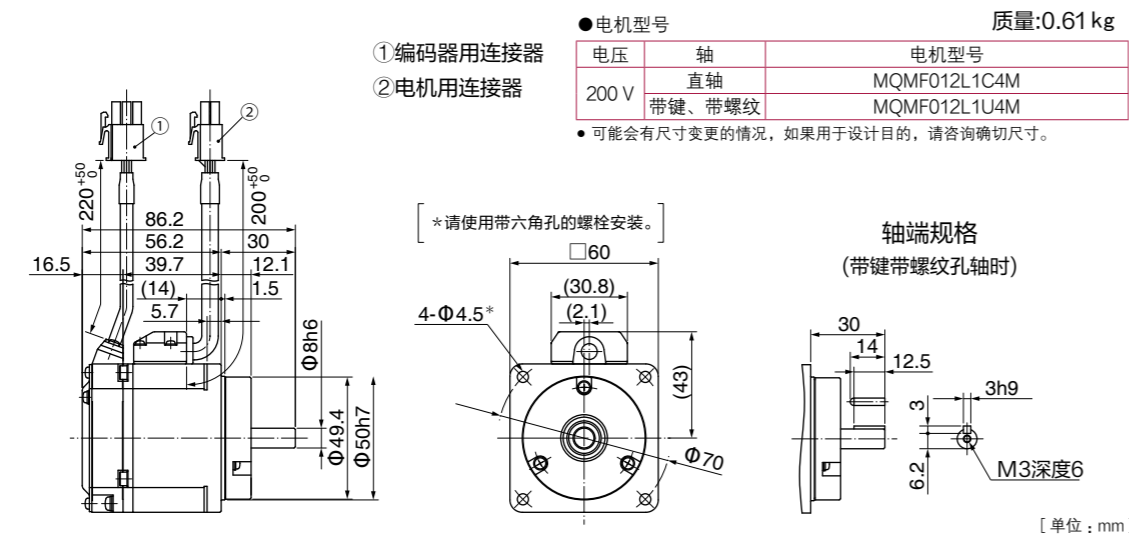
导线型 (IP65) · 无制动器 · 无油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴



导线型 (IP65) · 无制动器 · 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

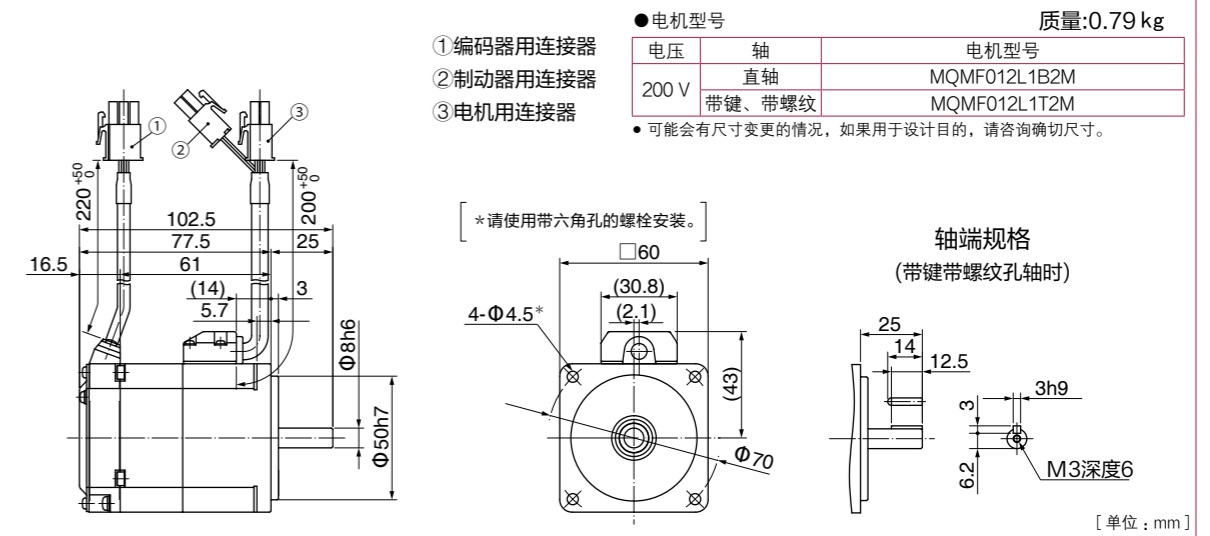


导线型 (IP65) · 无制动器 · 带保护唇有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

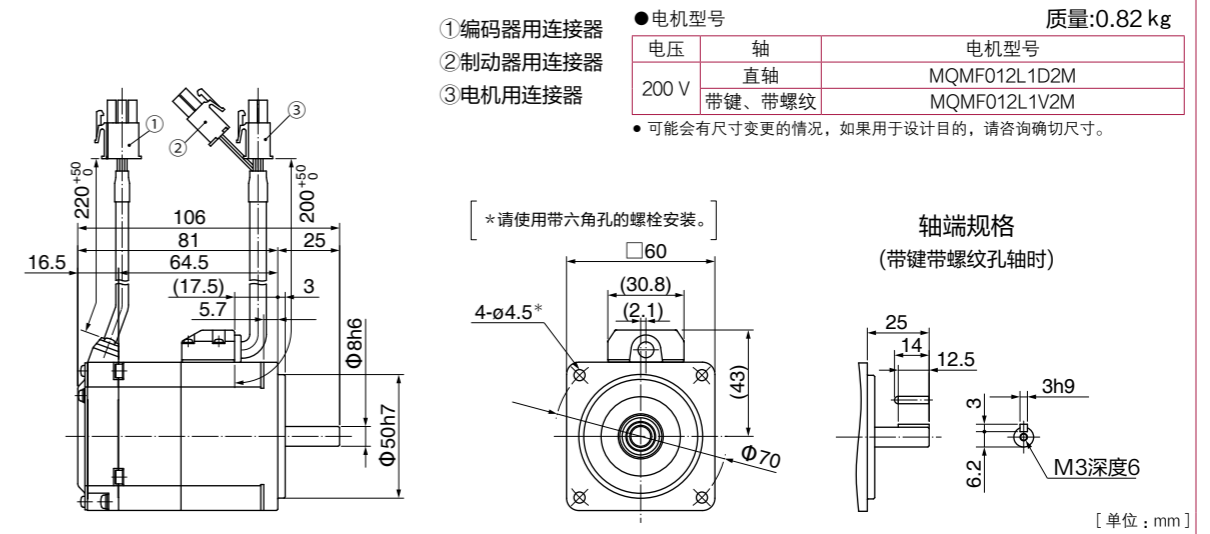


MQMF 100 W

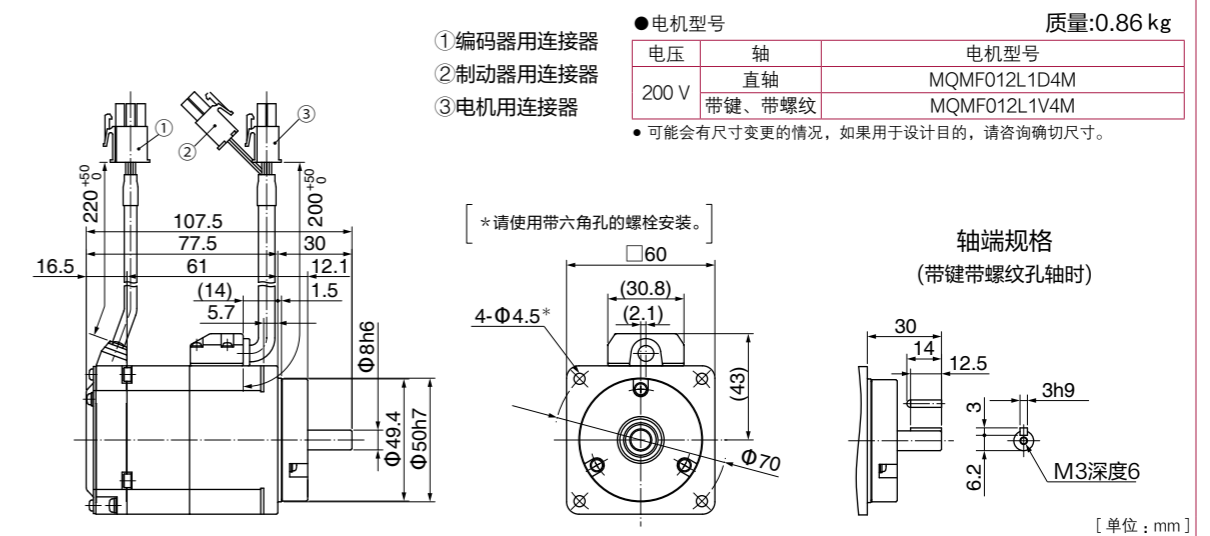
导线型 (IP65) · 有制动器 · 无油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴



导线型 (IP65) · 有制动器 · 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

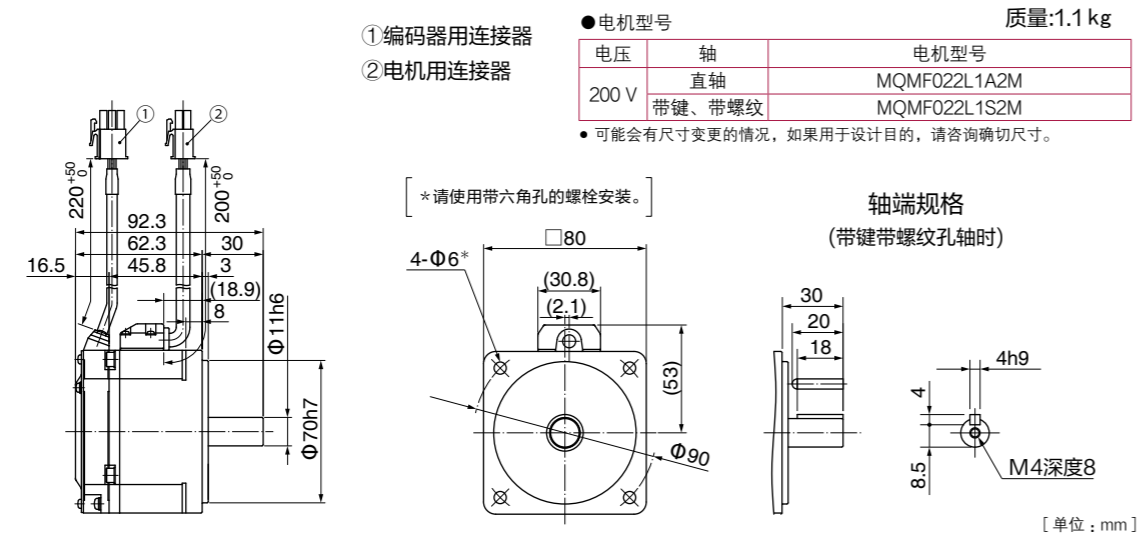


导线型 (IP65) · 有制动器 · 带保护唇有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

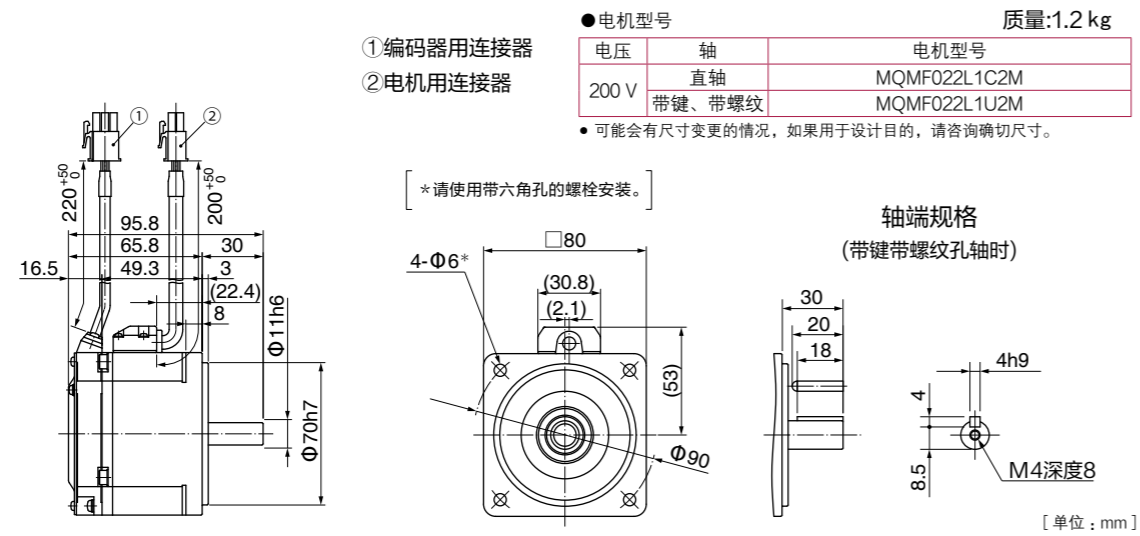


MQMF 200 W

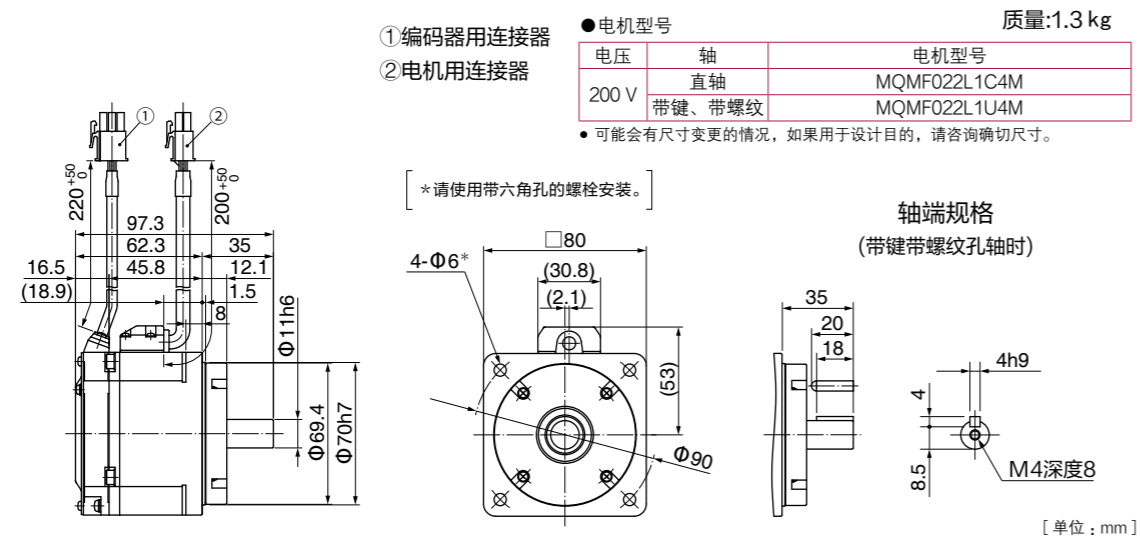
导线型 (IP65) · 无制动器 · 无油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴



导线型 (IP65) · 无制动器 · 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

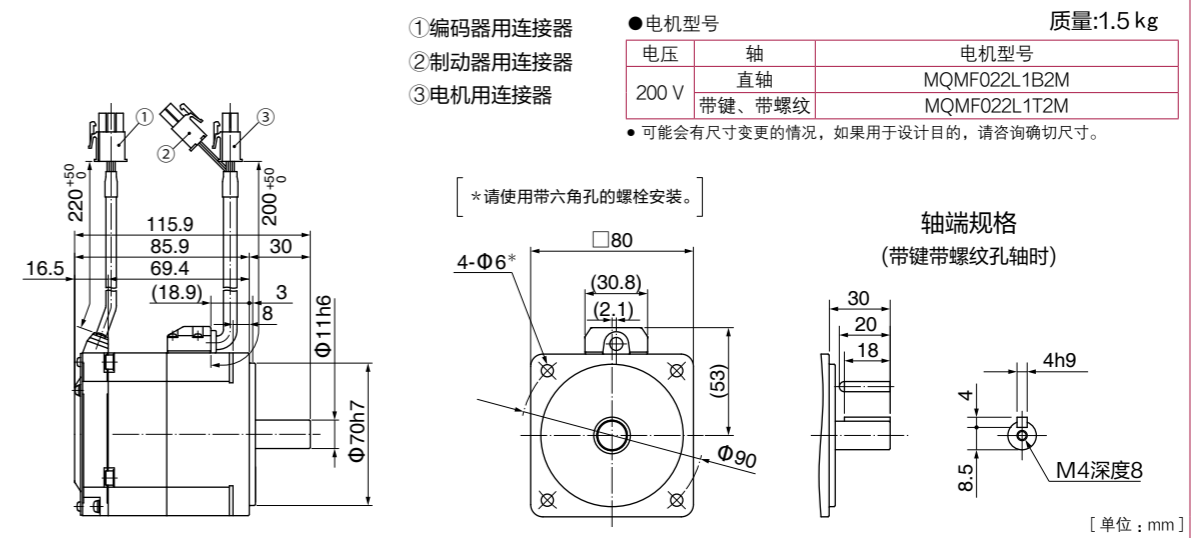


导线型 (IP65) · 无制动器 · 带保护唇有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

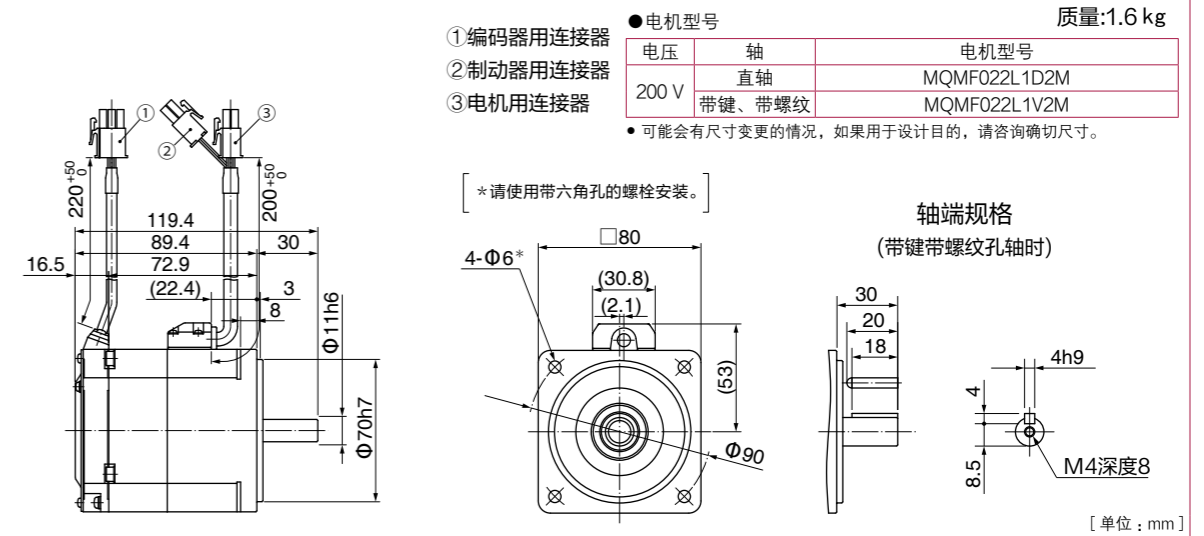


MQMF 200 W

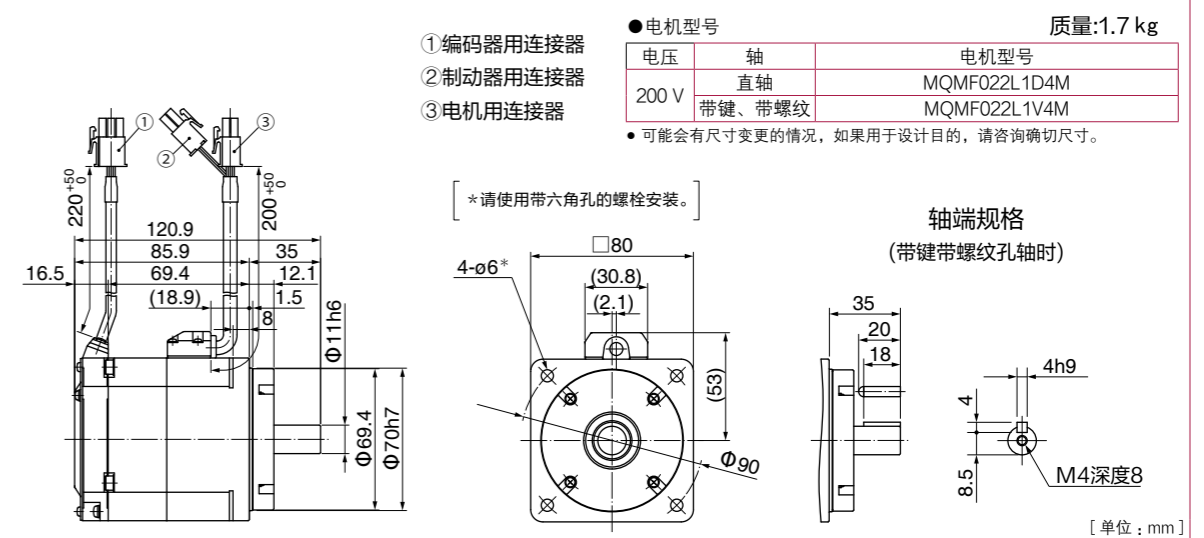
导线型 (IP65) · 有制动器 · 无油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴



导线型 (IP65) · 有制动器 · 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

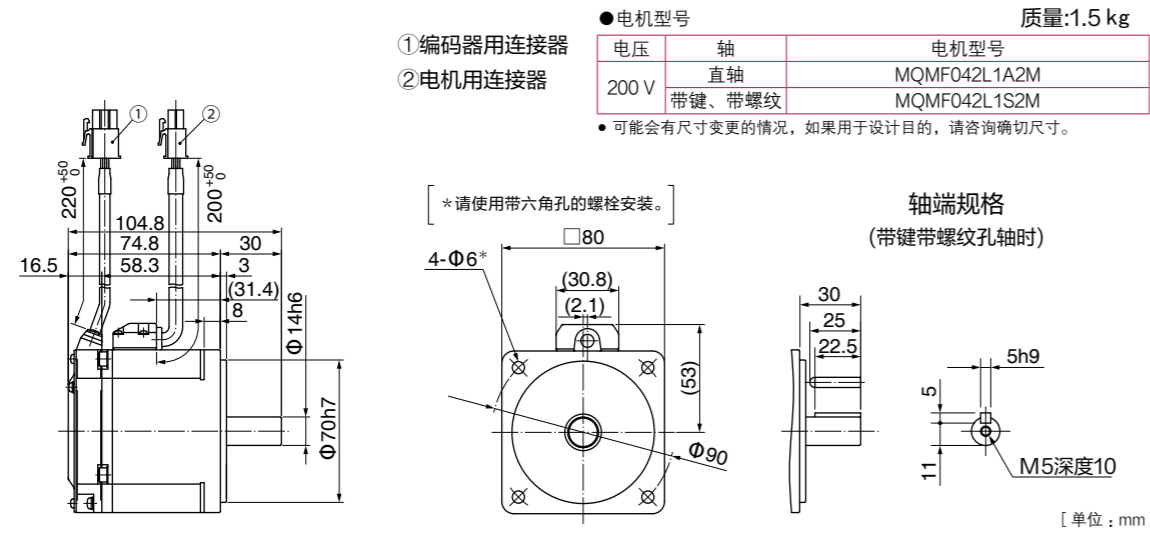


导线型 (IP65) · 有制动器 · 带保护唇有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

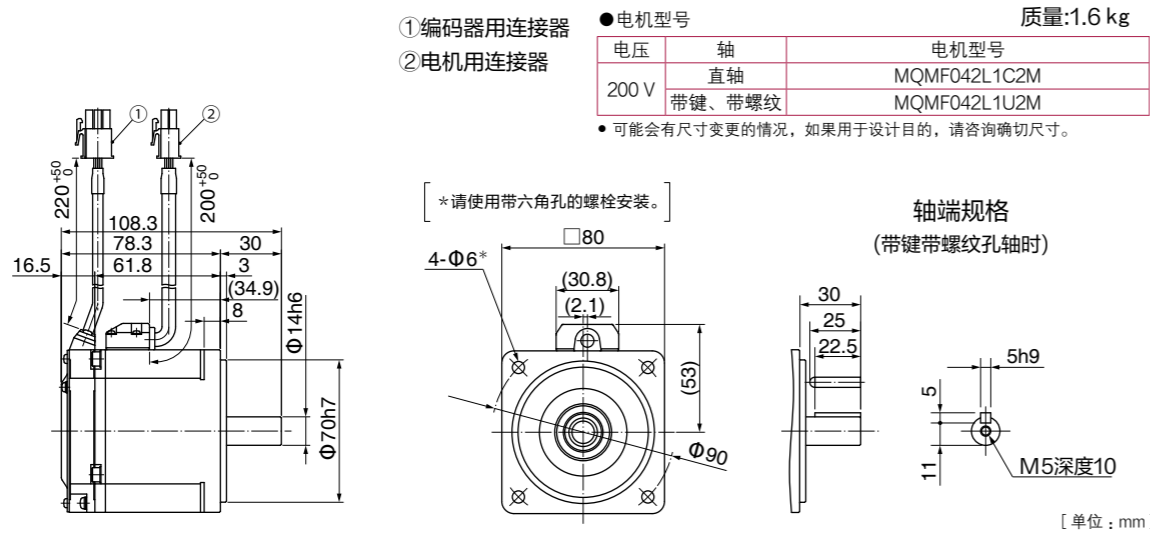


MQMF 400 W

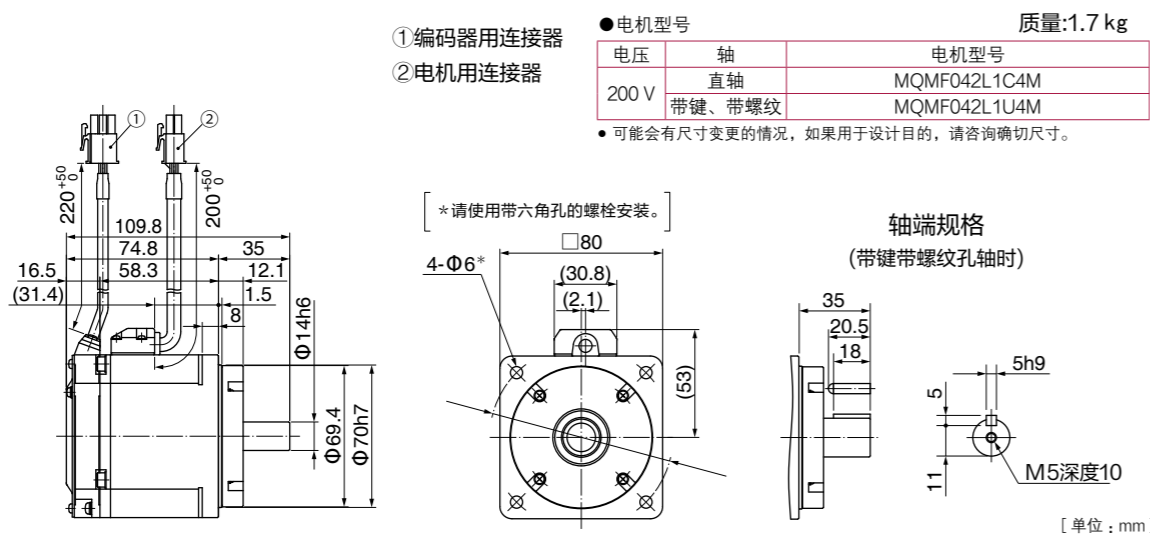
导线型 (IP65) · 无制动器 · 无油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴



导线型 (IP65) · 无制动器 · 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

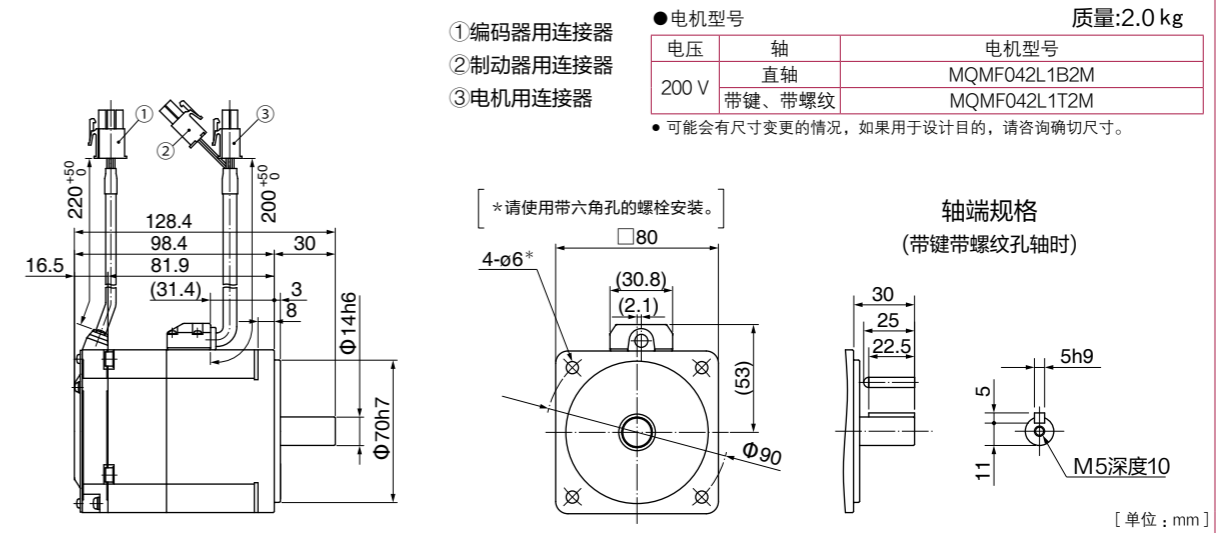


导线型 (IP65) · 无制动器 · 带保护唇有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

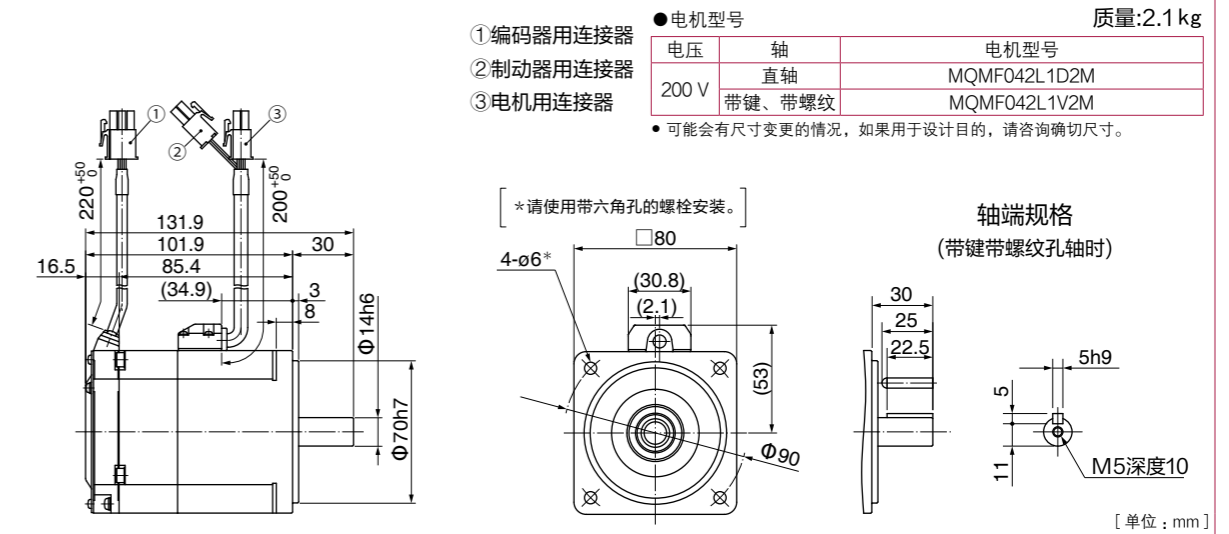


MQMF 400 W

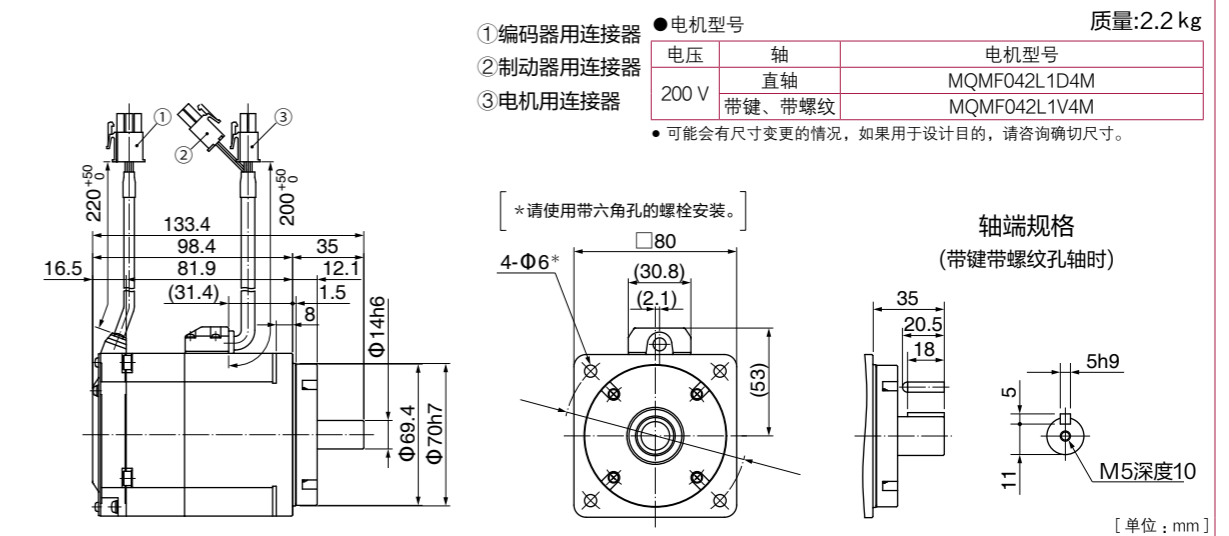
导线型 (IP65) · 有制动器 · 无油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴



导线型 (IP65) · 有制动器 · 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴



导线型 (IP65) · 有制动器 · 带保护唇有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴



MHMF 50 W

导线型 (IP65)

· 无制动器

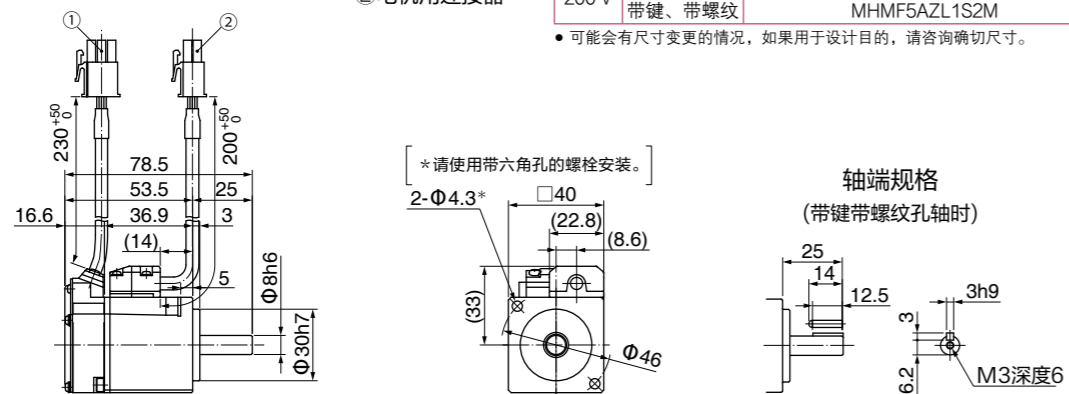
· 无油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

● 电机型号 质量:0.29 kg

电压	轴	电机型号
200 V	直轴	MHMF5AZL1A2M
	带键、带螺纹	MHMF5AZL1S2M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



[单位: mm]

导线型 (IP65)

· 无制动器

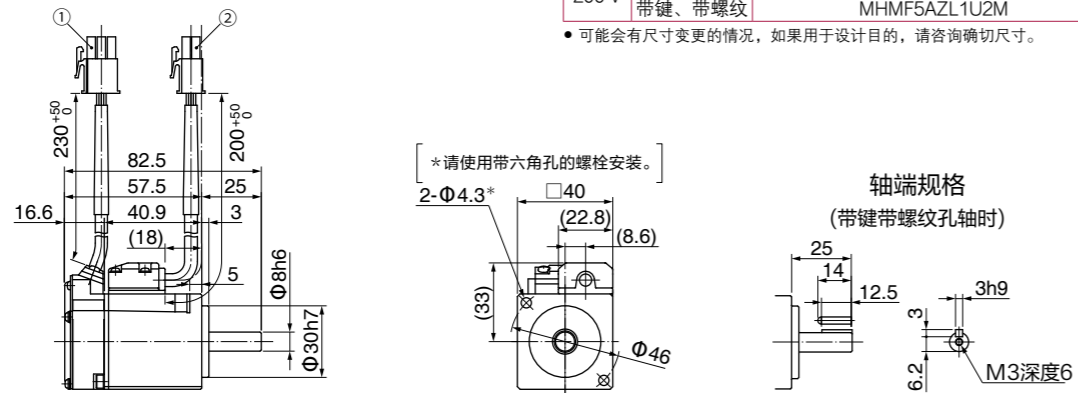
· 有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

● 电机型号 质量:0.31 kg

电压	轴	电机型号
200 V	直轴	MHMF5AZL1C2M
	带键、带螺纹	MHMF5AZL1U2M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



[单位: mm]

导线型 (IP65)

· 无制动器

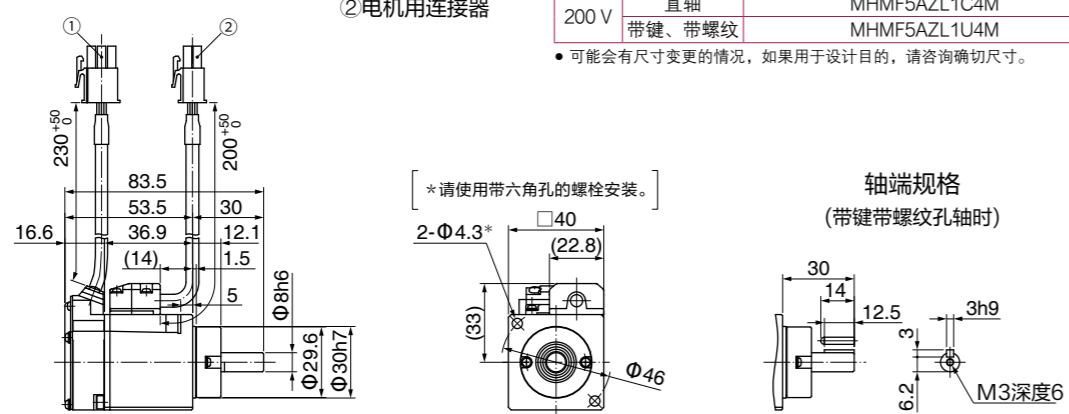
· 带保护唇有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

● 电机型号 质量:0.32 kg

电压	轴	电机型号
200 V	直轴	MHMF5AZL1C4M
	带键、带螺纹	MHMF5AZL1U4M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



[单位: mm]

MHMF 50 W

导线型 (IP65)

· 有制动器

· 无油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

① 编码器用连接器

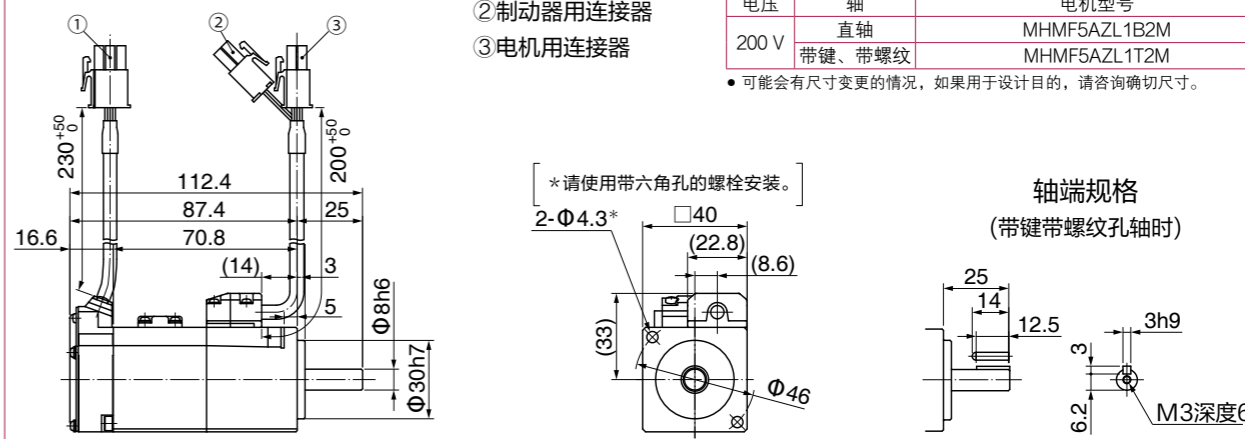
② 制动器用连接器

③ 电机用连接器

● 电机型号 质量:0.51 kg

电压	轴	电机型号
200 V	直轴	MHMF5AZL1B2M
	带键、带螺纹	MHMF5AZL1T2M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



[单位: mm]

导线型 (IP65)

· 有制动器

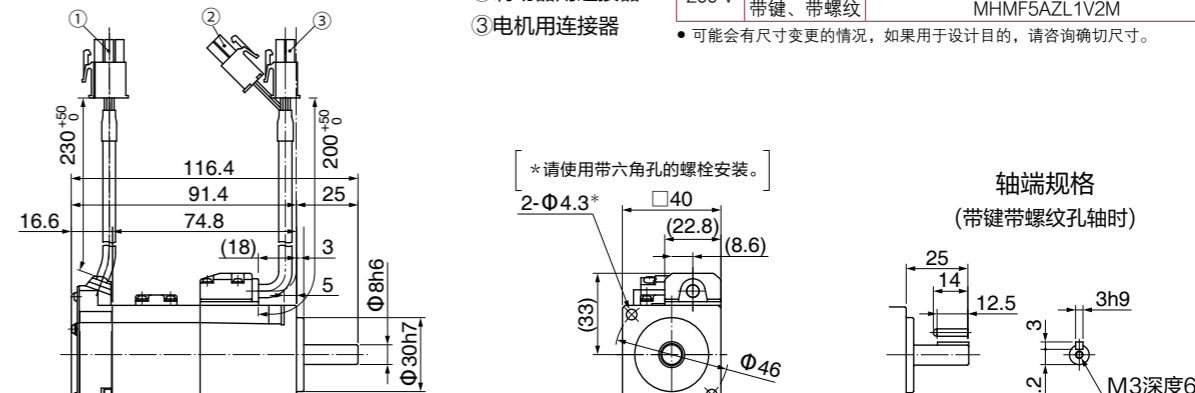
· 有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

● 电机型号 质量:0.53 kg

电压	轴	电机型号
200 V	直轴	MHMF5AZL1D2M
	带键、带螺纹	MHMF5AZL1V2M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



[单位: mm]

导线型 (IP65)

· 有制动器

· 带保护唇有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

① 编码器用连接器

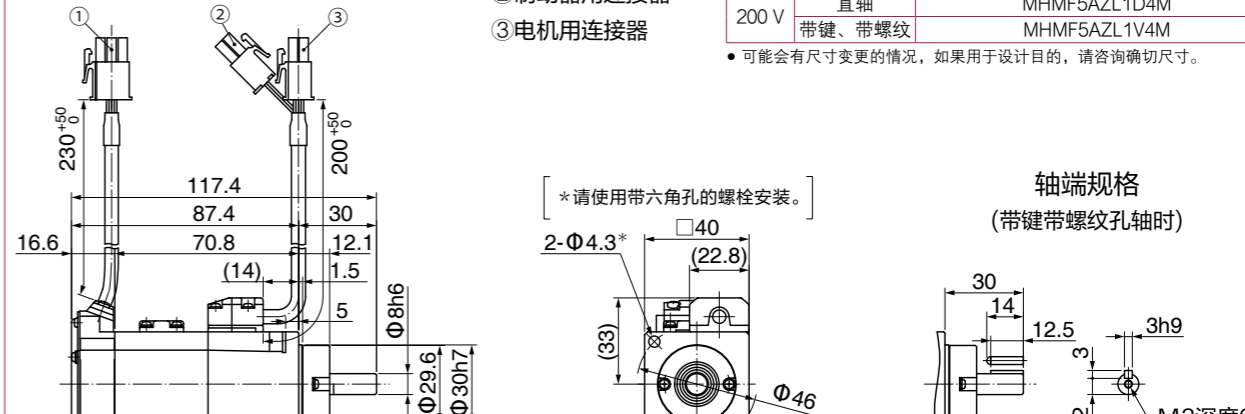
② 制动器用连接器

③ 电机用连接器

● 电机型号 质量:0.54 kg

电压	轴	电机型号
200 V	直轴	MHMF5AZL1D4M
	带键、带螺纹	MHMF5AZL1V4M

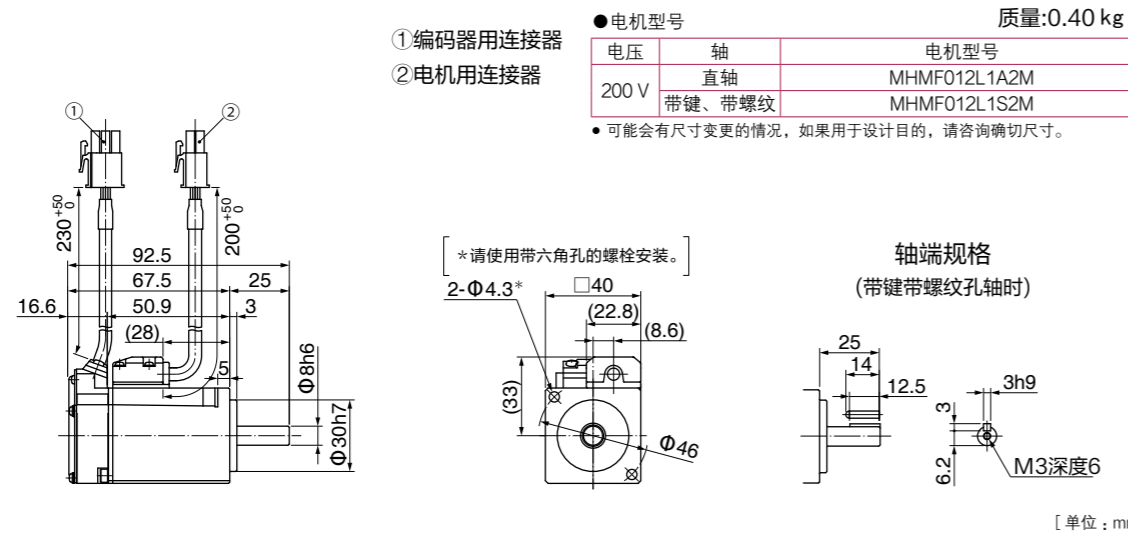
● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



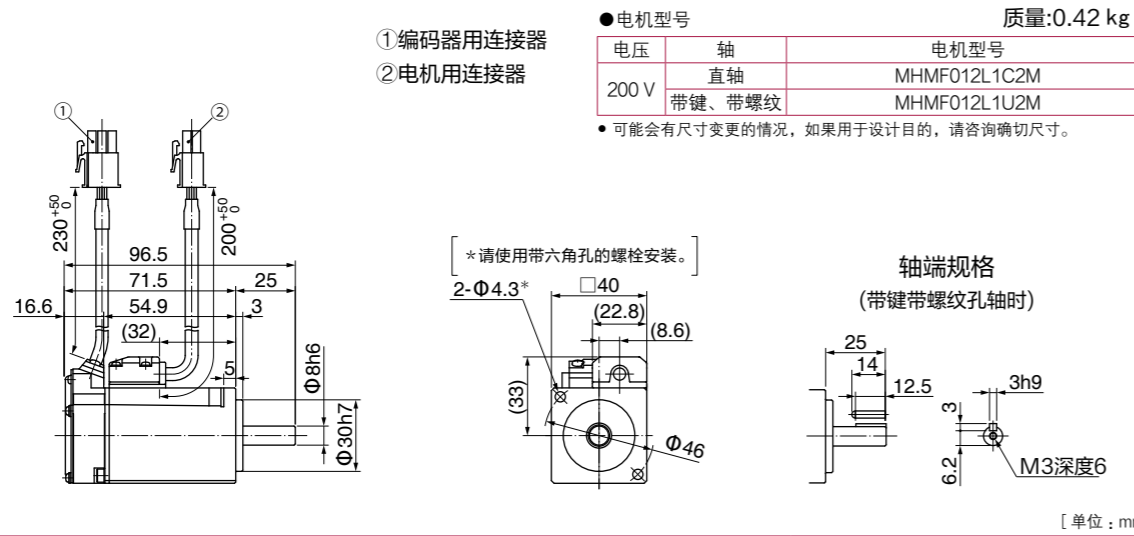
[单位: mm]

MHMF 100 W

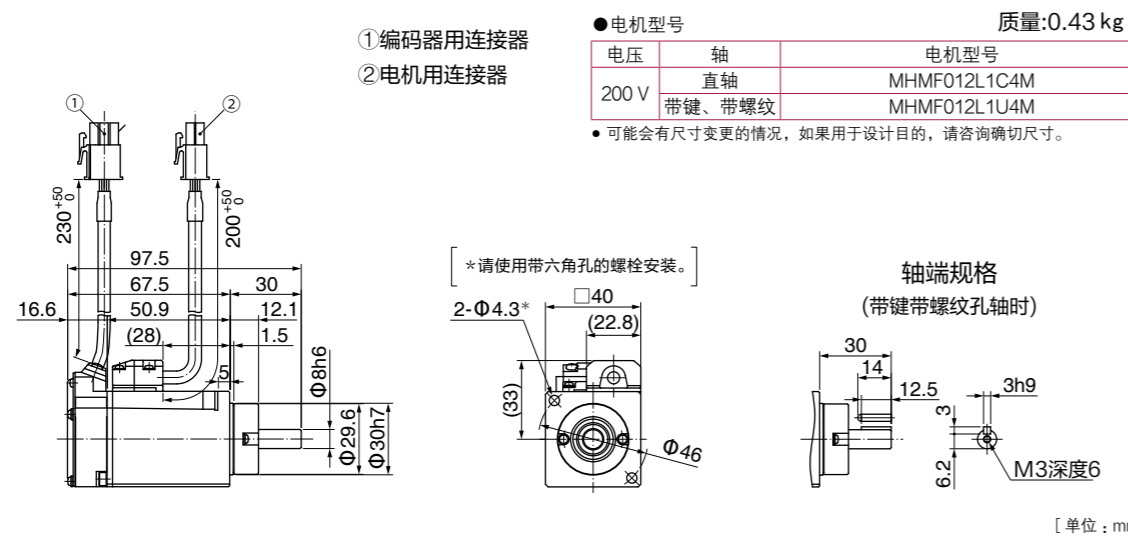
导线型 (IP65) · 无制动器 · 无油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴



导线型 (IP65) · 无制动器 · 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

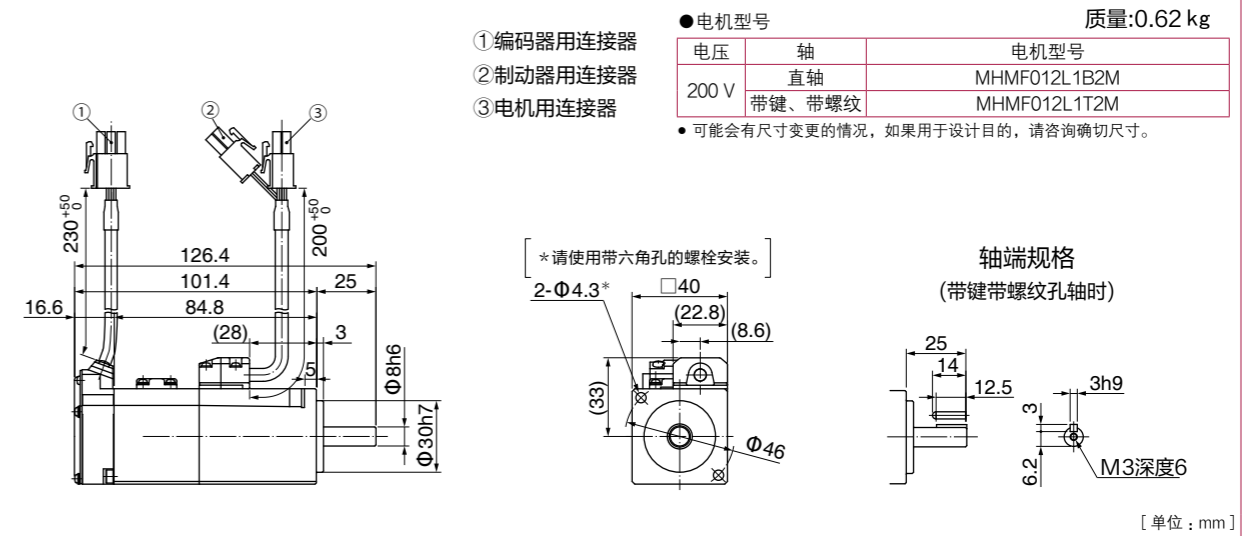


导线型 (IP65) · 无制动器 · 带保护唇有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴

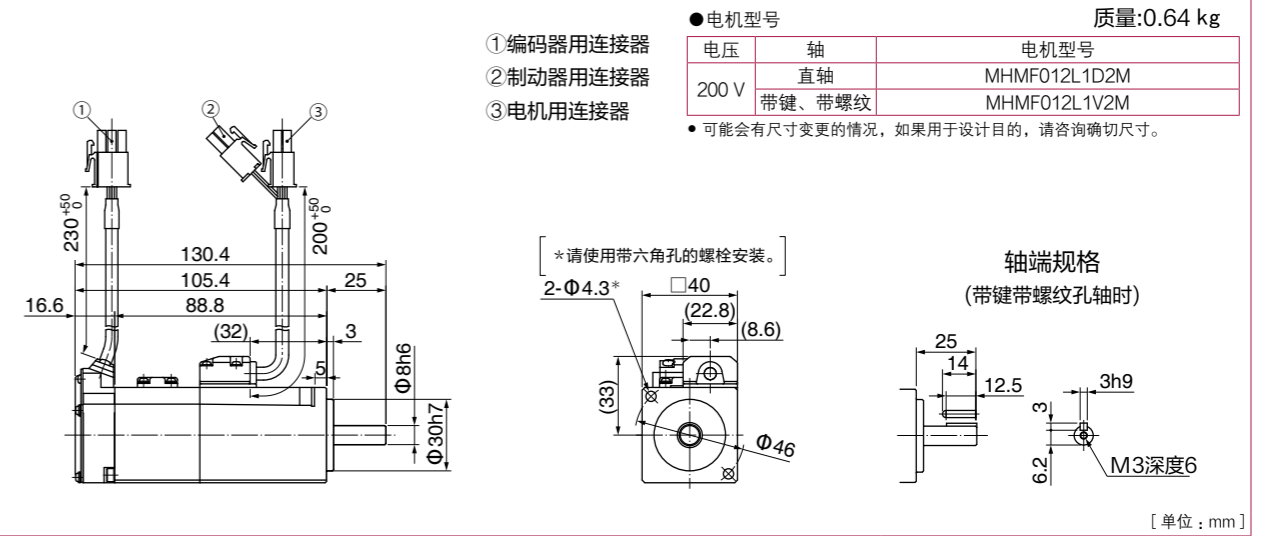


MHMF 100 W

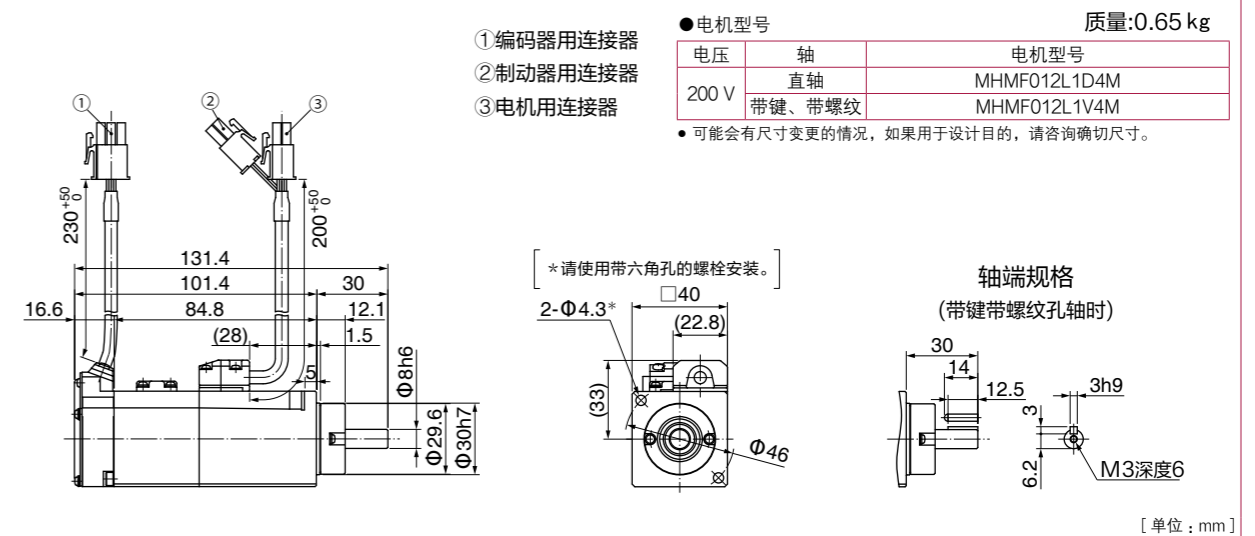
导线型 (IP65) · 有制动器 · 无油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴



导线型 (IP65) · 有制动器 · 有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴



导线型 (IP65) · 有制动器 · 带保护唇有油封 · 直轴 / 带键带螺纹轴



MHMF 200 W

导线型 (IP65)

· 无制动器

· 无油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

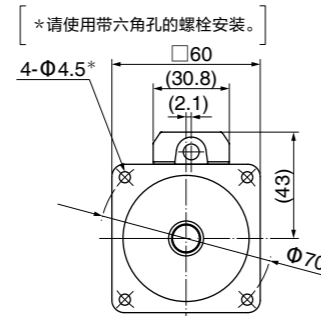
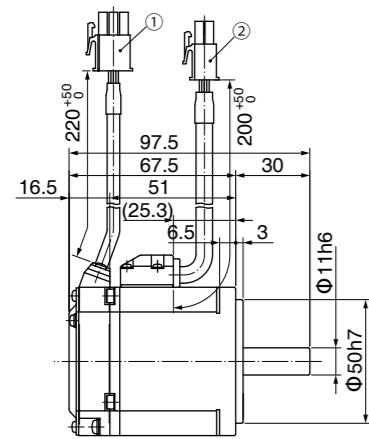
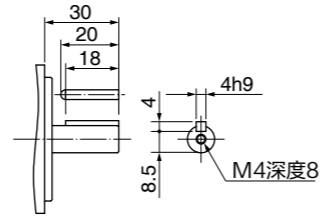
- ① 编码器用连接器
② 电机用连接器

● 电机型号

质量:0.75 kg

电压	轴	电机型号
200 V	直轴	MHMF022L1A2M
	带键、带螺纹	MHMF022L1S2M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

导线型 (IP65)

· 无制动器

· 有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

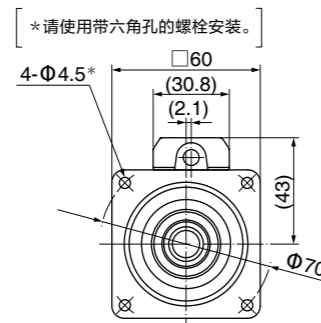
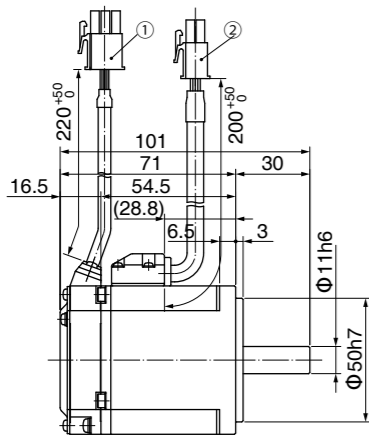
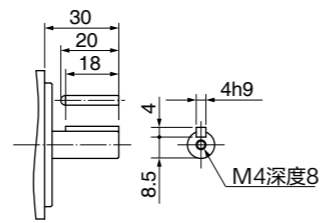
- ① 编码器用连接器
② 电机用连接器

● 电机型号

质量:0.78 kg

电压	轴	电机型号
200 V	直轴	MHMF022L1C2M
	带键、带螺纹	MHMF022L1U2M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

导线型 (IP65)

· 无制动器

· 带保护唇有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

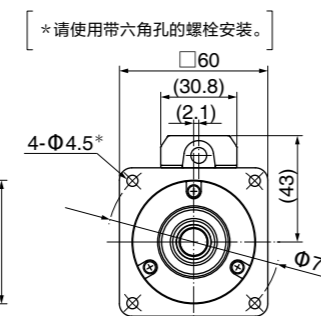
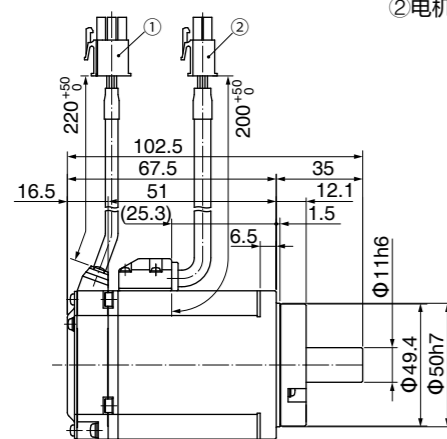
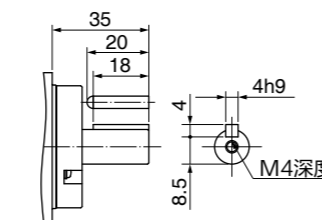
- ① 编码器用连接器
② 电机用连接器

● 电机型号

质量:0.81 kg

电压	轴	电机型号
200 V	直轴	MHMF022L1C4M
	带键、带螺纹	MHMF022L1U4M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

MHMF 200 W

导线型 (IP65)

· 有制动器

· 无油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

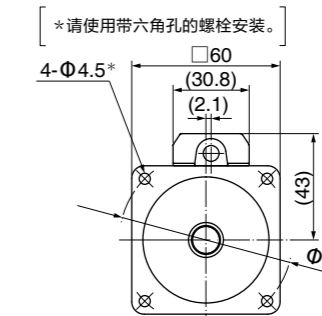
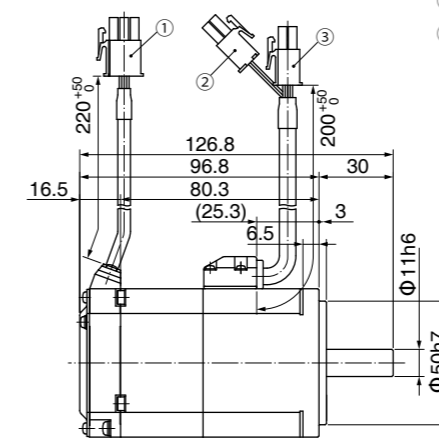
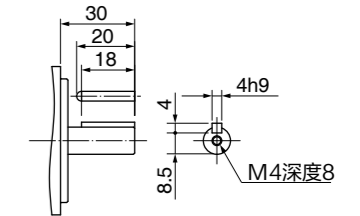
- ① 编码器用连接器
② 制动器用连接器
③ 电机用连接器

● 电机型号

质量:1.1 kg

电压	轴	电机型号
200 V	直轴	MHMF022L1B2M
	带键、带螺纹	MHMF022L1T2M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

导线型 (IP65)

· 有制动器

· 有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

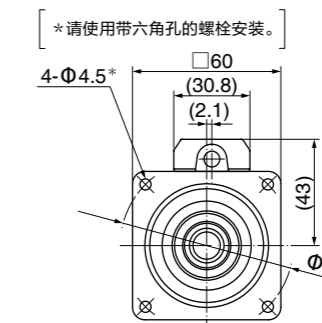
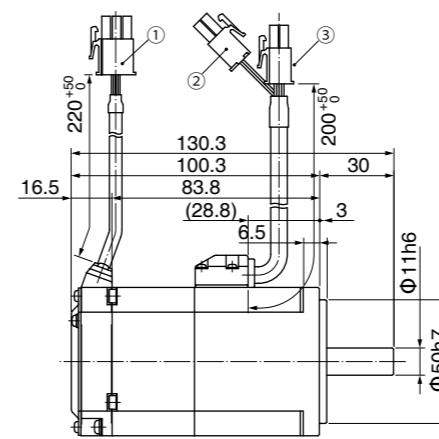
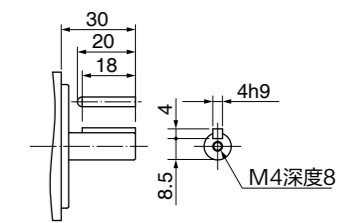
- ① 编码器用连接器
② 制动器用连接器
③ 电机用连接器

● 电机型号

质量:1.2 kg

电压	轴	电机型号
200 V	直轴	MHMF022L1D2M
	带键、带螺纹	MHMF022L1V2M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

导线型 (IP65)

· 有制动器

· 带保护唇有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

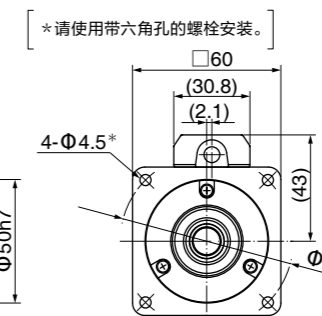
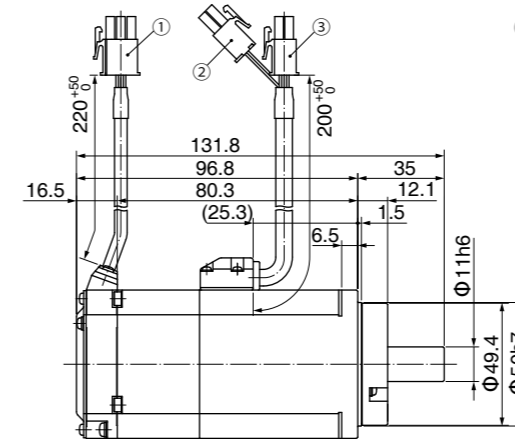
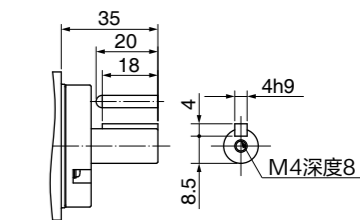
- ① 编码器用连接器
② 制动器用连接器
③ 电机用连接器

● 电机型号

质量:1.2 kg

电压	轴	电机型号
200 V	直轴	MHMF022L1D4M
	带键、带螺纹	MHMF022L1V4M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

轴端规格
(带键带螺纹轴时)

[单位: mm]

MHMF 400 W

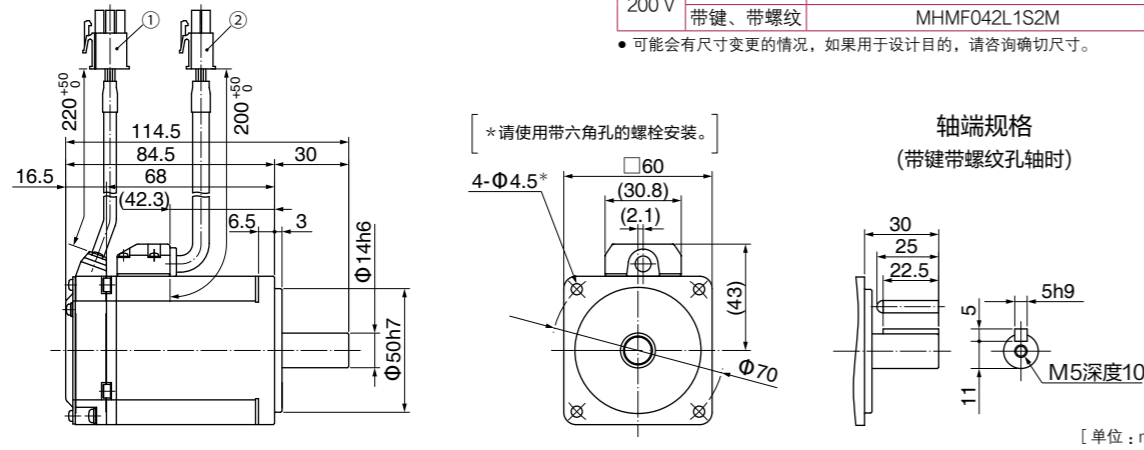
导线型 (IP65)

· 无制动器

· 无油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

- 电机型号 质量: 1.1 kg
- ① 编码器用连接器
② 电机用连接器
- | 电压 | 轴 | 电机型号 |
|-------|--------|--------------|
| 200 V | 直轴 | MHMF042L1A2M |
| | 带键、带螺纹 | MHMF042L1S2M |
- 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



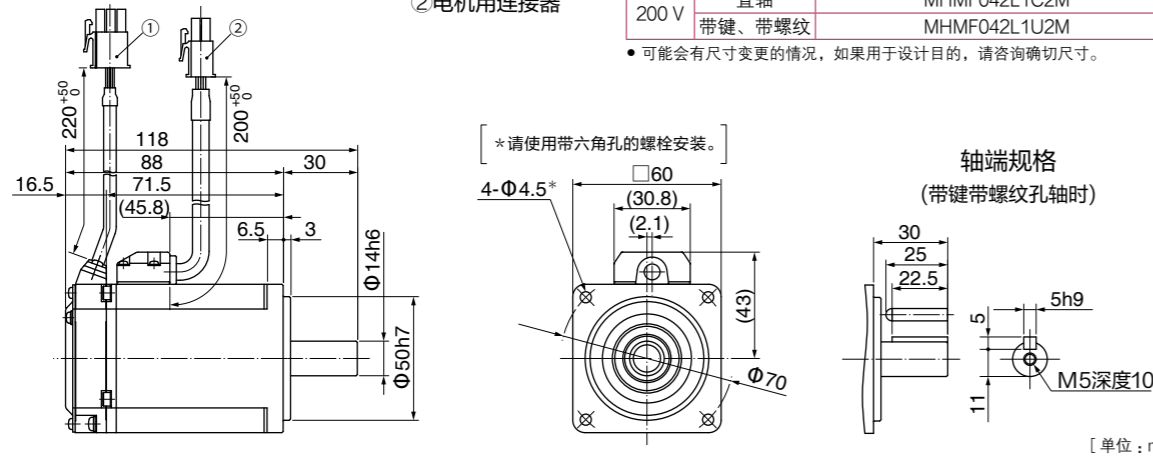
导线型 (IP65)

· 无制动器

· 有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

- 电机型号 质量: 1.2 kg
- ① 编码器用连接器
② 电机用连接器
- | 电压 | 轴 | 电机型号 |
|-------|--------|--------------|
| 200 V | 直轴 | MHMF042L1C2M |
| | 带键、带螺纹 | MHMF042L1U2M |
- 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



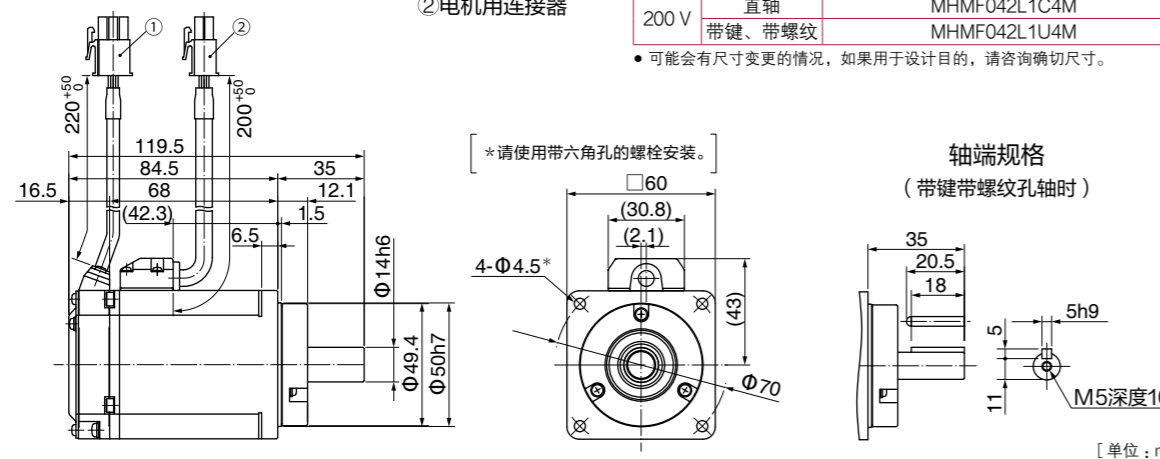
导线型 (IP65)

· 无制动器

· 带保护唇有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

- 电机型号 质量: 1.2 kg
- ① 编码器用连接器
② 电机用连接器
- | 电压 | 轴 | 电机型号 |
|-------|--------|--------------|
| 200 V | 直轴 | MHMF042L1C4M |
| | 带键、带螺纹 | MHMF042L1U4M |
- 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



MHMF 400 W

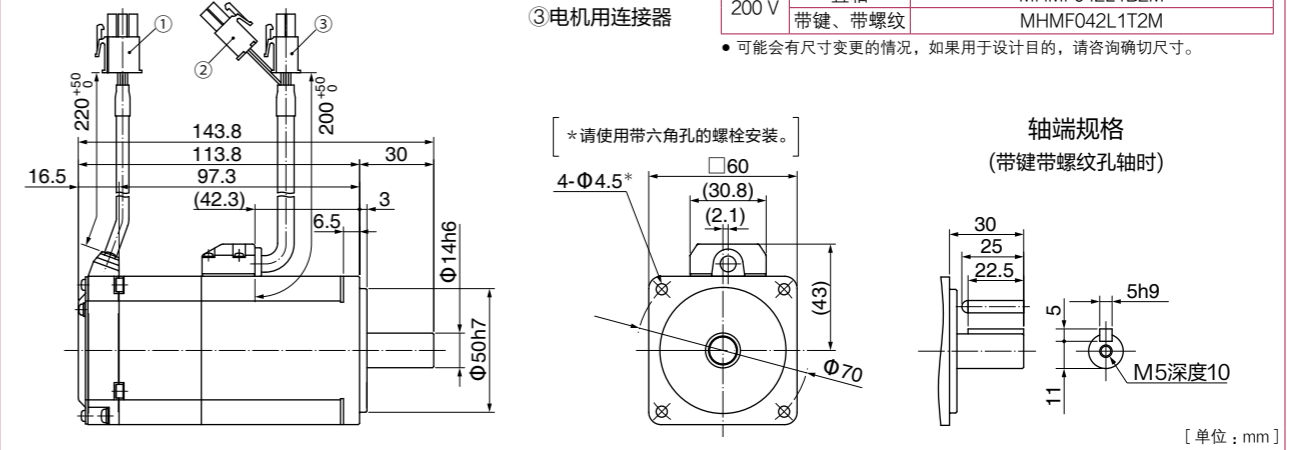
导线型 (IP65)

· 有制动器

· 无油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

- 电机型号 质量: 1.5 kg
- ① 编码器用连接器
② 制动器用连接器
③ 电机用连接器
- | 电压 | 轴 | 电机型号 |
|-------|--------|--------------|
| 200 V | 直轴 | MHMF042L1B2M |
| | 带键、带螺纹 | MHMF042L1T2M |
- 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



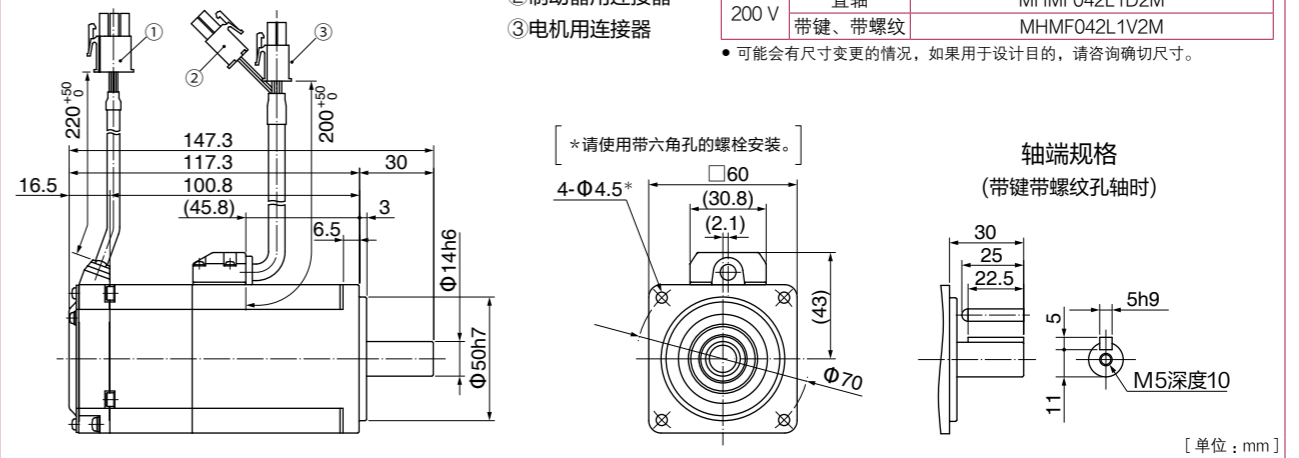
导线型 (IP65)

· 有制动器

· 有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

- 电机型号 质量: 1.6 kg
- ① 编码器用连接器
② 制动器用连接器
③ 电机用连接器
- | 电压 | 轴 | 电机型号 |
|-------|--------|--------------|
| 200 V | 直轴 | MHMF042L1D2M |
| | 带键、带螺纹 | MHMF042L1V2M |
- 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



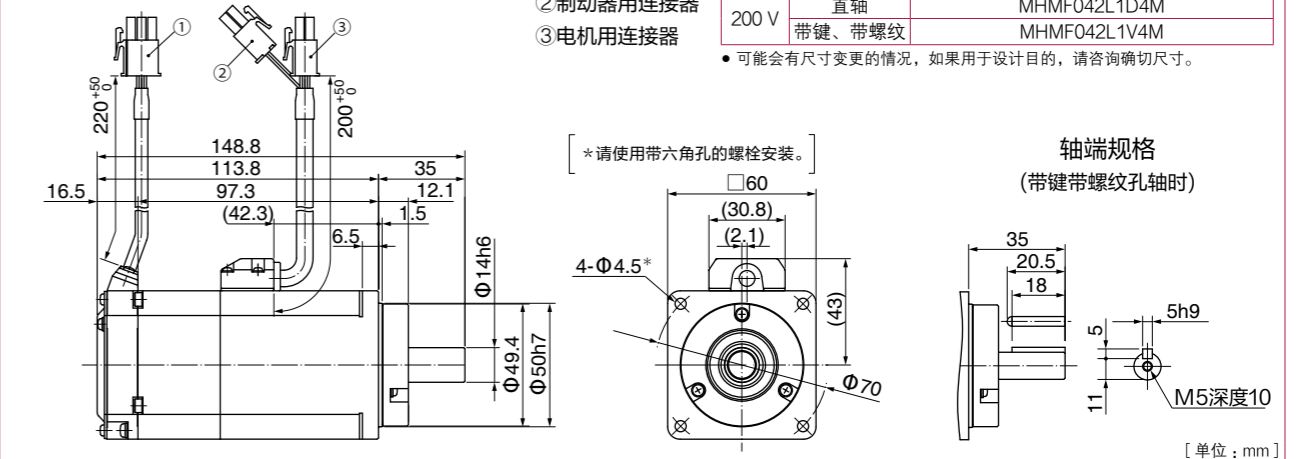
导线型 (IP65)

· 有制动器

· 带保护唇有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

- 电机型号 质量: 1.6 kg
- ① 编码器用连接器
② 制动器用连接器
③ 电机用连接器
- | 电压 | 轴 | 电机型号 |
|-------|--------|--------------|
| 200 V | 直轴 | MHMF042L1D4M |
| | 带键、带螺纹 | MHMF042L1V4M |
- 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



MHMF 750 W

导线型 (IP65)

· 无制动器

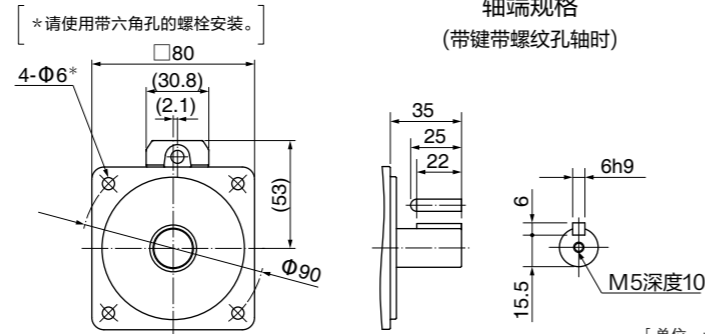
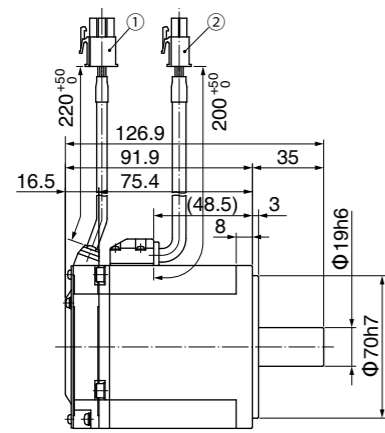
· 无油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

- ① 编码器用连接器
② 电机用连接器

● 电机型号			质量: 2.2 kg
电压	轴	电机型号	
200 V	直轴	MHMF082L1A2M	
	带键、带螺纹	MHMF082L1S2M	

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



导线型 (IP65)

· 无制动器

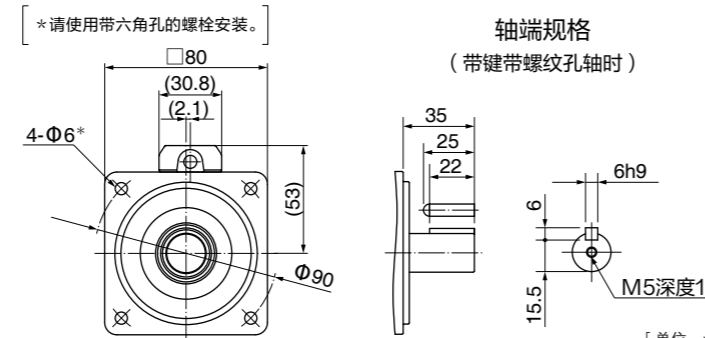
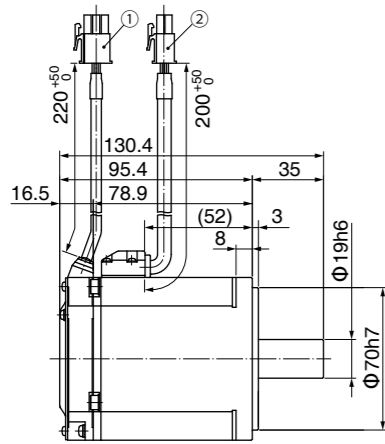
· 有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

- ① 编码器用连接器
② 电机用连接器

● 电机型号			质量: 2.3 kg
电压	轴	电机型号	
200 V	直轴	MHMF082L1C2M	
	带键、带螺纹	MHMF082L1U2M	

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



导线型 (IP65)

· 无制动器

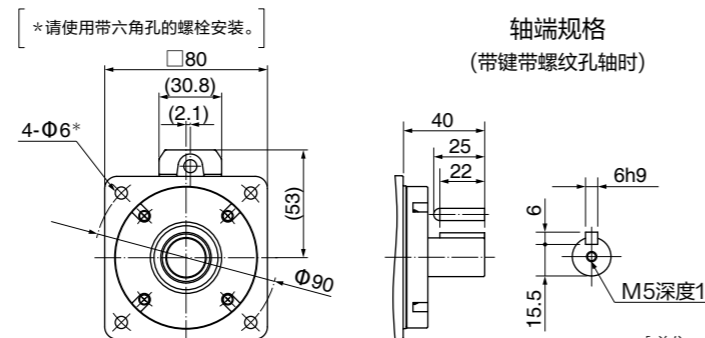
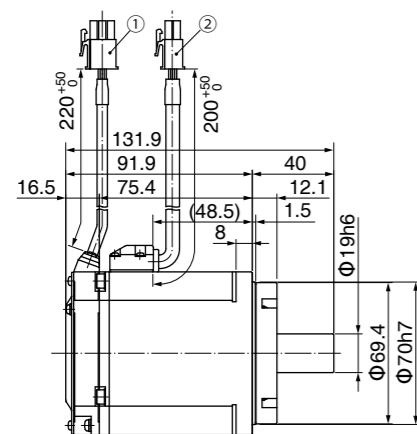
· 带保护唇有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

- ① 编码器用连接器
② 电机用连接器

● 电机型号			质量: 2.4 kg
电压	轴	电机型号	
200 V	直轴	MHMF082L1C4M	
	带键、带螺纹	MHMF082L1U4M	

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



MHMF 750 W

导线型 (IP65)

· 有制动器

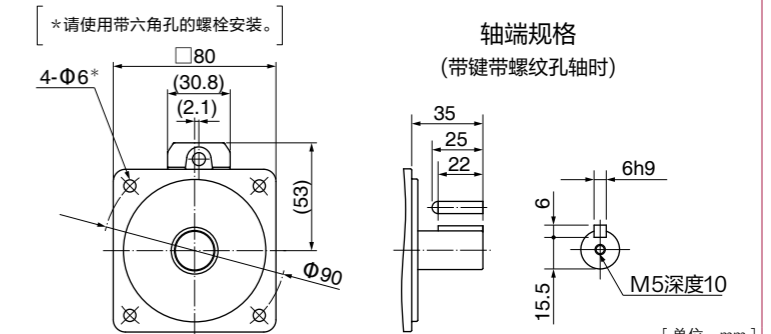
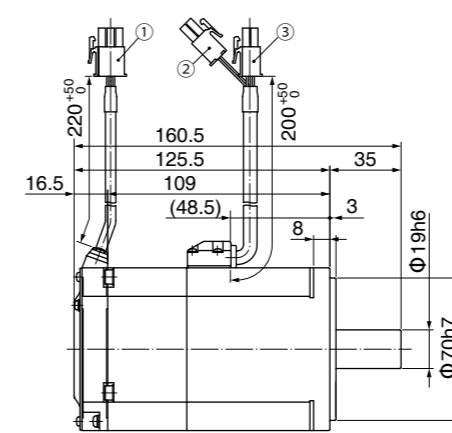
· 无油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

- ① 编码器用连接器
② 制动器用连接器
③ 电机用连接器

● 电机型号			质量: 2.9 kg
电压	轴	电机型号	
200 V	直轴	MHMF082L1B2M	
	带键、带螺纹	MHMF082L1T2M	

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



导线型 (IP65)

· 有制动器

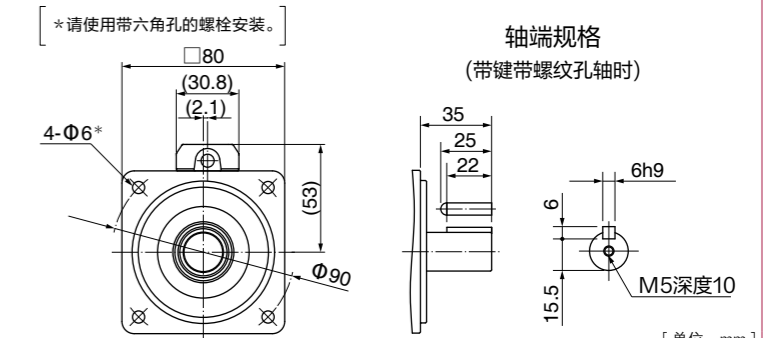
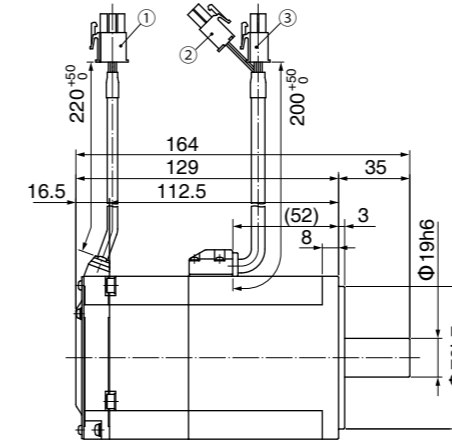
· 有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

- ① 编码器用连接器
② 制动器用连接器
③ 电机用连接器

● 电机型号			质量: 3.0 kg
电压	轴	电机型号	
200 V	直轴	MHMF082L1D2M	
	带键、带螺纹	MHMF082L1V2M	

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



导线型 (IP65)

· 有制动器

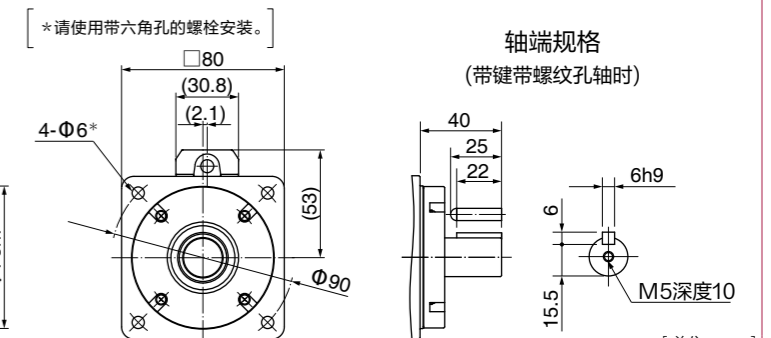
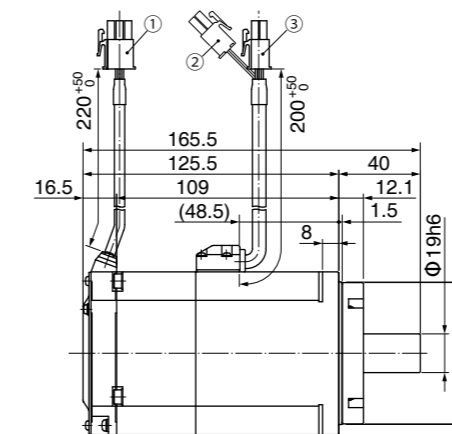
· 带保护唇有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

- ① 编码器用连接器
② 制动器用连接器
③ 电机用连接器

● 电机型号			质量: 3.1 kg
电压	轴	电机型号	
200 V	直轴	MHMF082L1D4M	
	带键、带螺纹	MHMF082L1V4M	

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



MHMF 1000 W

导线型 (IP65)

· 无制动器

· 无油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

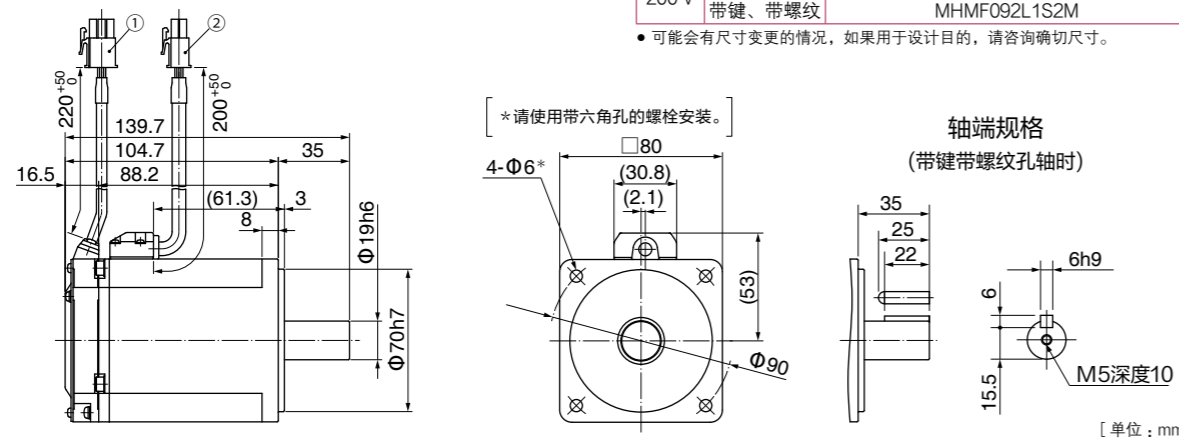
质量: 2.7 kg

- ① 编码器用连接器
② 电机用连接器

● 电机型号

电压	轴	电机型号
200 V	直轴	MHMF092L1A2M
	带键、带螺纹	MHMF092L1S2M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



导线型 (IP65)

· 无制动器

· 有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

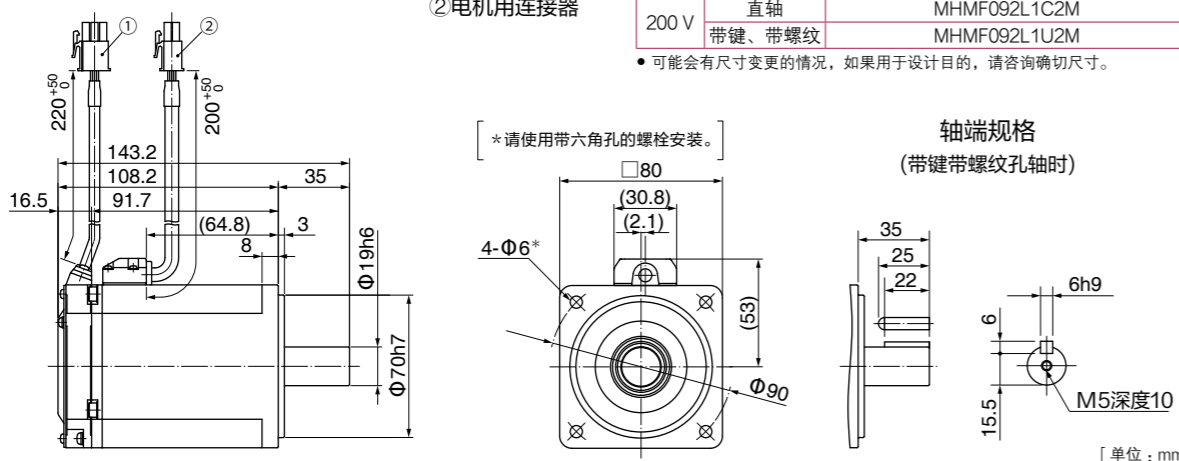
质量: 2.8 kg

- ① 编码器用连接器
② 电机用连接器

● 电机型号

电压	轴	电机型号
200 V	直轴	MHMF092L1C2M
	带键、带螺纹	MHMF092L1U2M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



导线型 (IP65)

· 无制动器

· 带保护唇有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

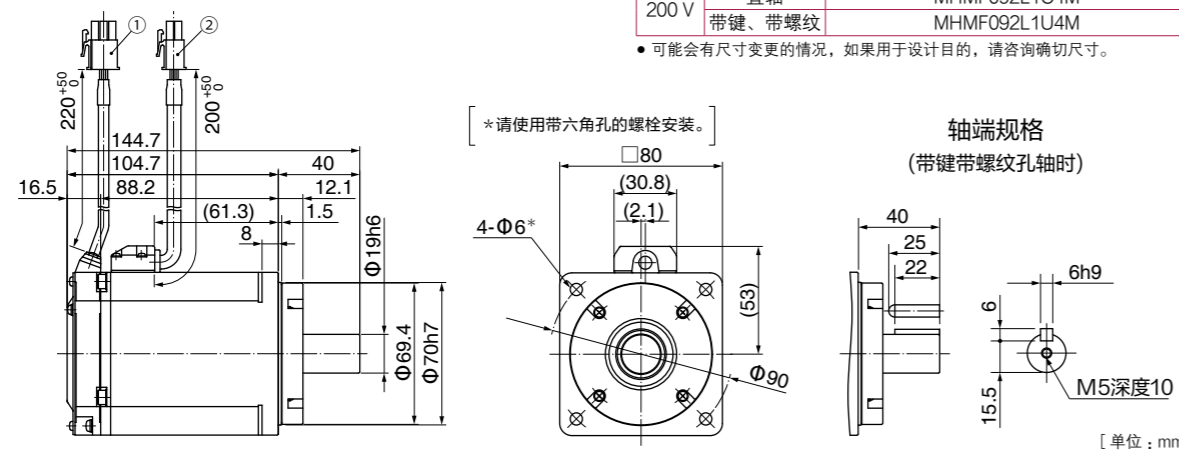
质量: 2.9 kg

- ① 编码器用连接器
② 电机用连接器

● 电机型号

电压	轴	电机型号
200 V	直轴	MHMF092L1C4M
	带键、带螺纹	MHMF092L1U4M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



MHMF 1000 W

导线型 (IP65)

· 有制动器

· 无油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

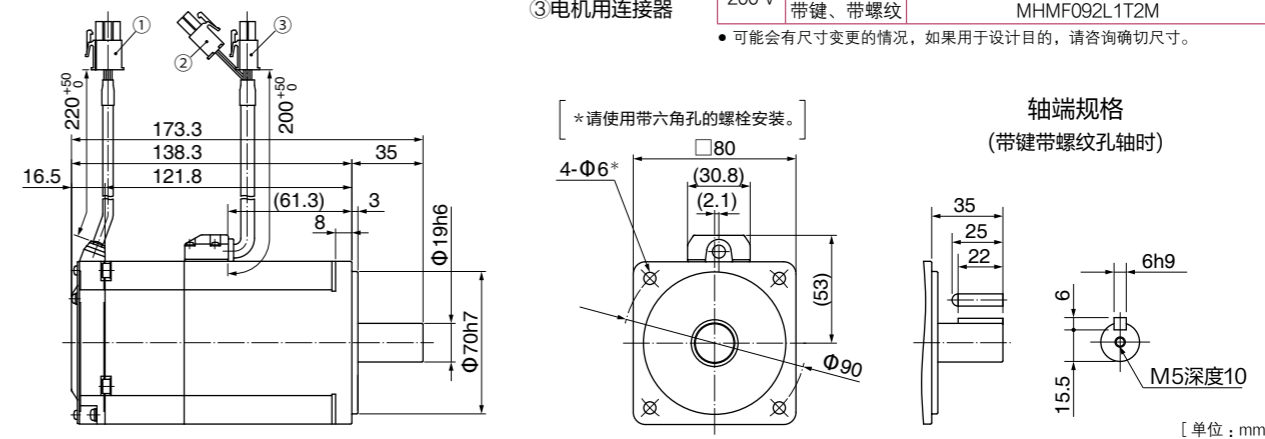
质量: 3.4 kg

- ① 编码器用连接器
② 制动器用连接器
③ 电机用连接器

● 电机型号

电压	轴	电机型号
200 V	直轴	MHMF092L1B2M
	带键、带螺纹	MHMF092L1T2M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



导线型 (IP65)

· 有制动器

· 有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

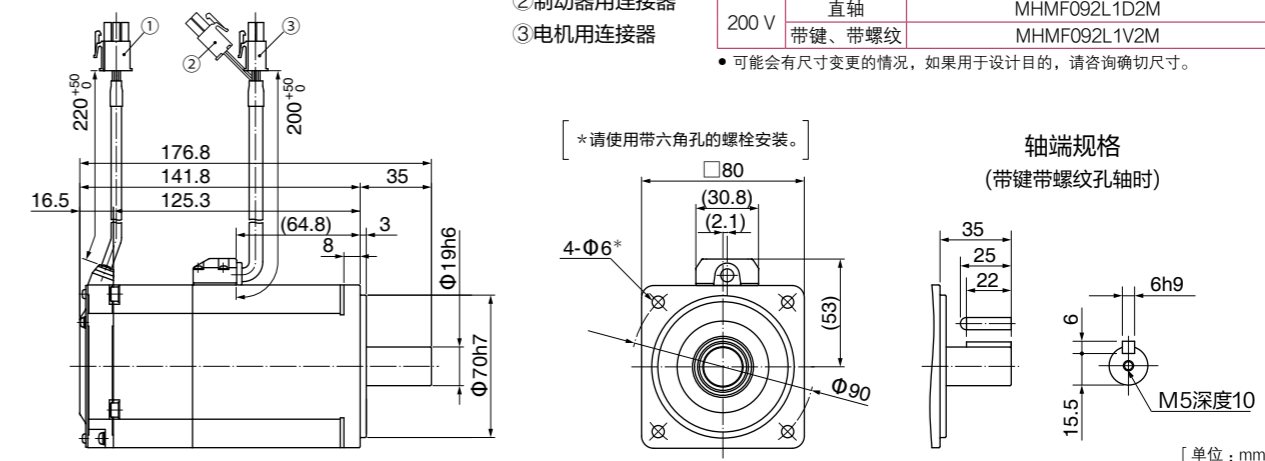
质量: 3.5 kg

- ① 编码器用连接器
② 制动器用连接器
③ 电机用连接器

● 电机型号

电压	轴	电机型号
200 V	直轴	MHMF092L1D2M
	带键、带螺纹	MHMF092L1V2M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



导线型 (IP65)

· 有制动器

· 带保护唇有油封

· 直轴 / 带键带螺纹轴

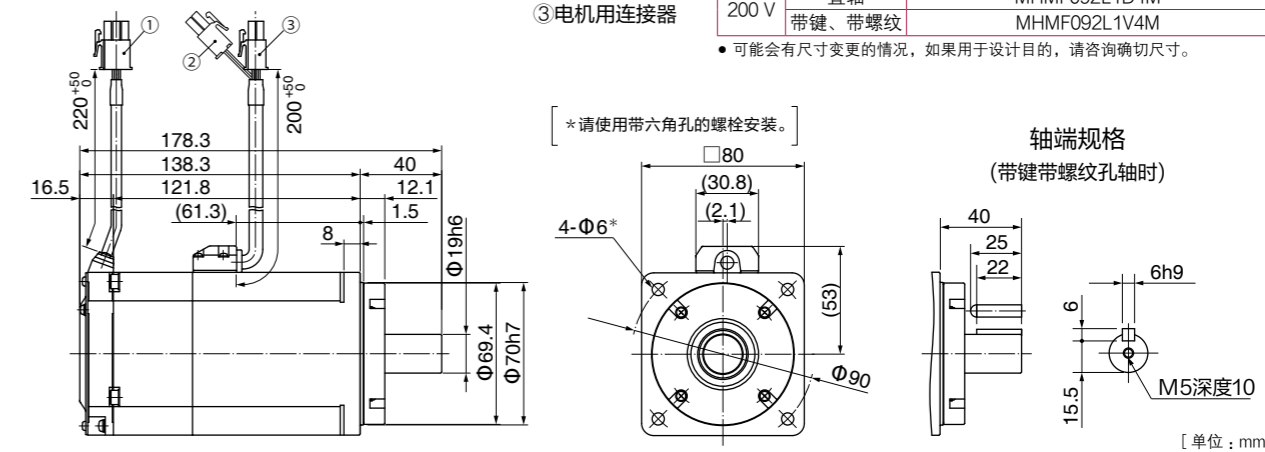
质量: 3.6 kg

- ① 编码器用连接器
② 制动器用连接器
③ 电机用连接器

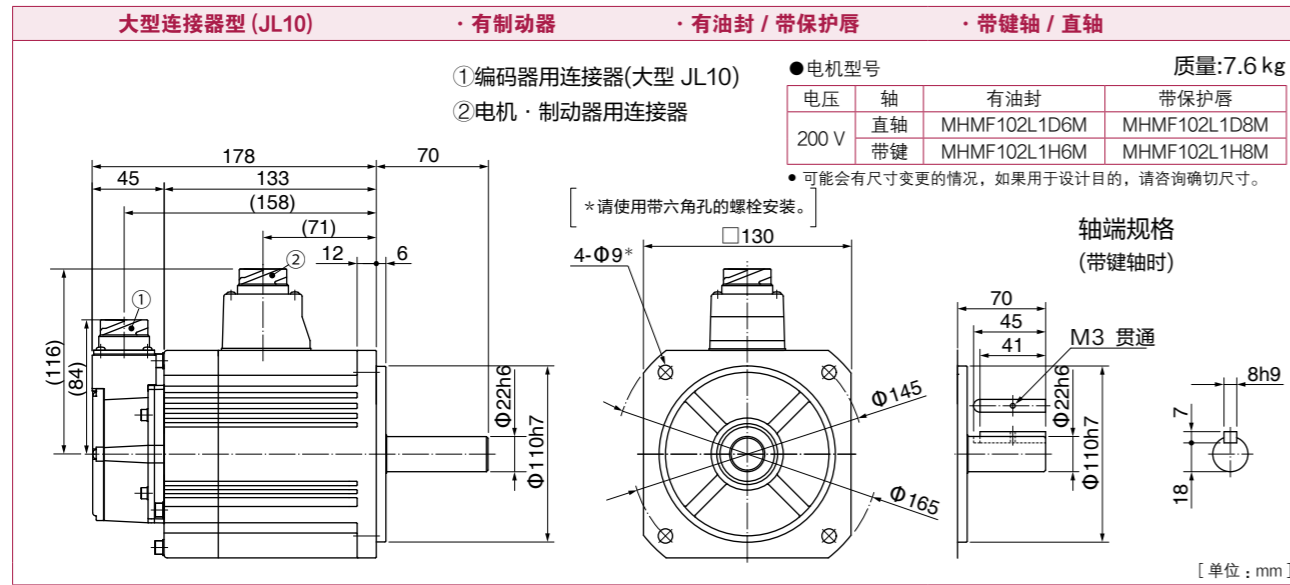
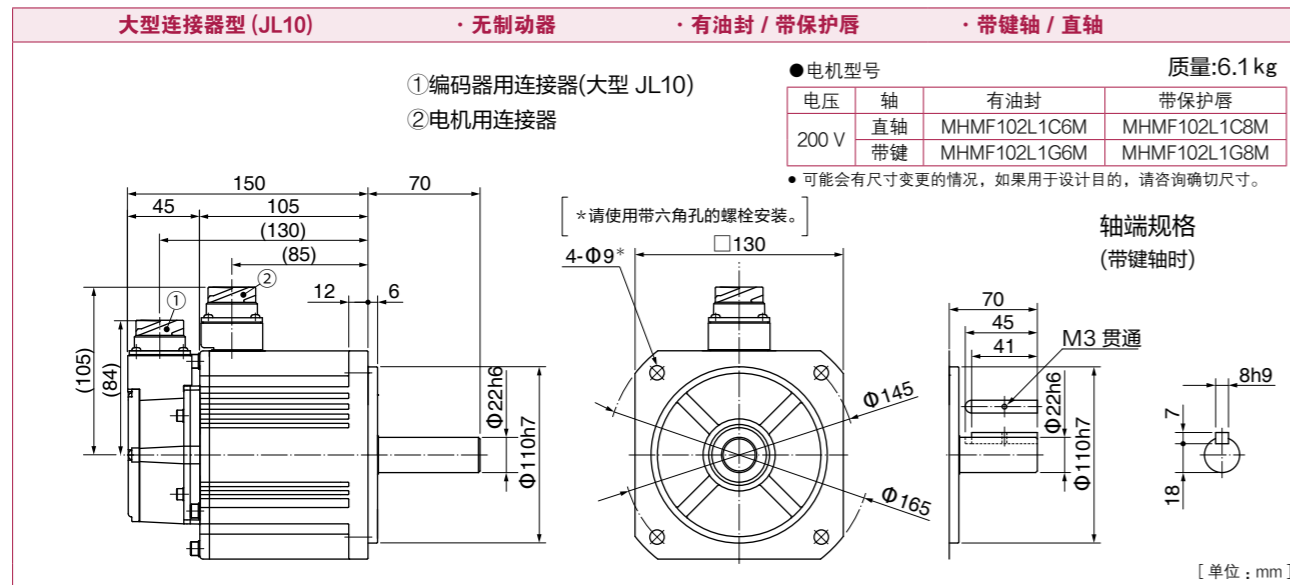
● 电机型号

电压	轴	电机型号
200 V	直轴	MHMF092L1D4M
	带键、带螺纹	MHMF092L1V4M

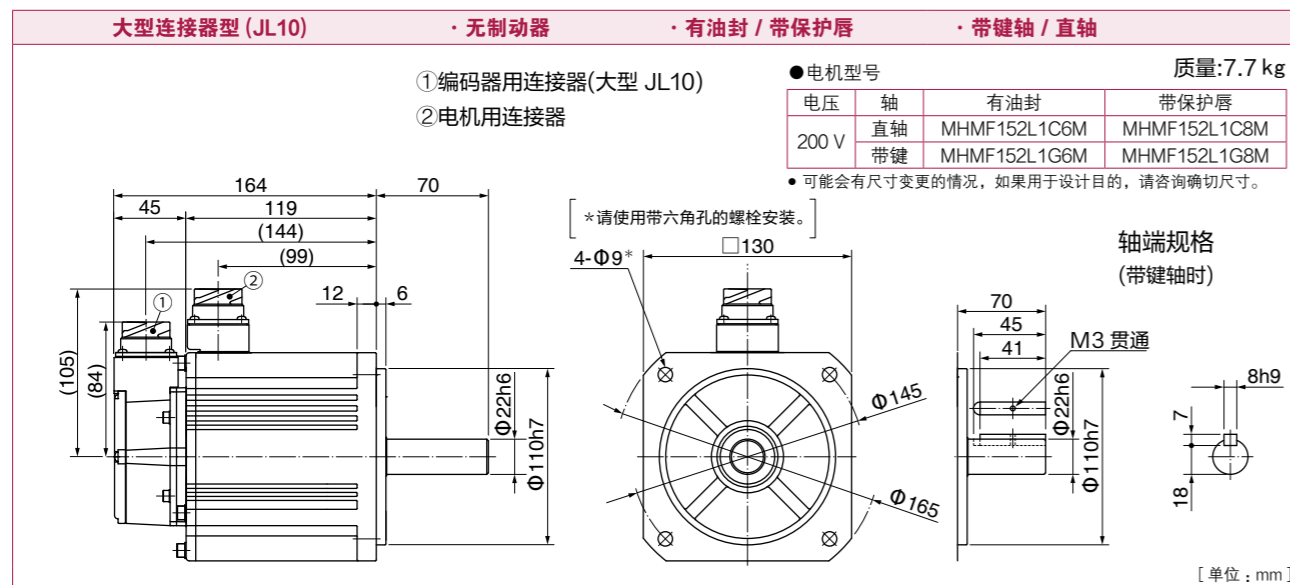
● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



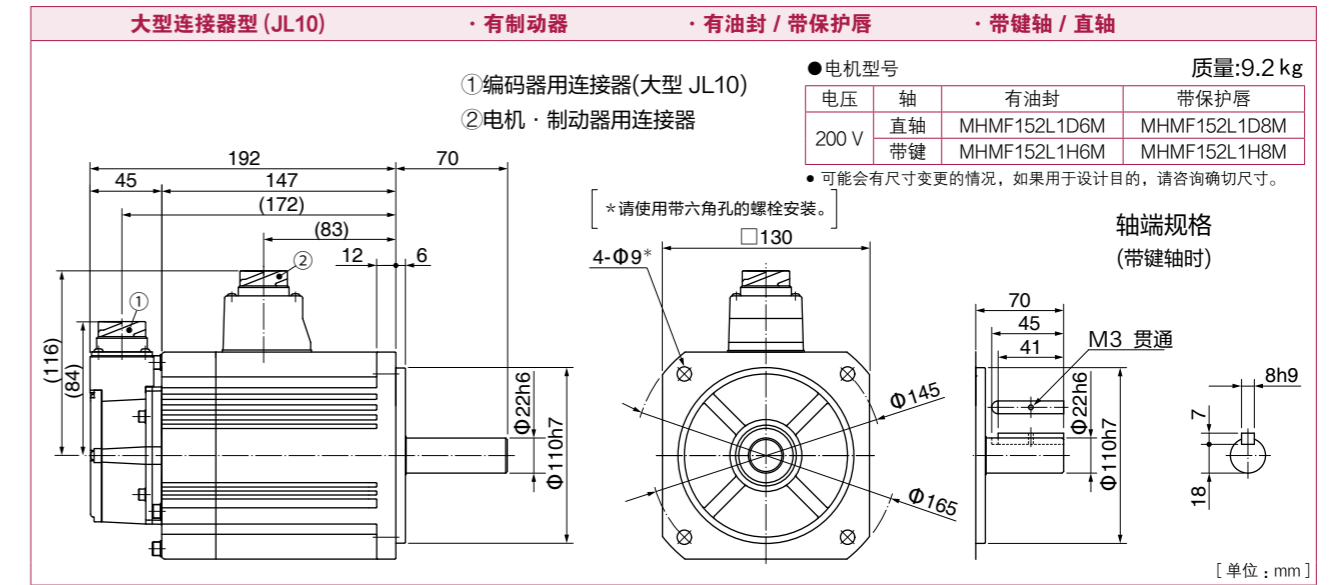
MHMF 1.0 kW



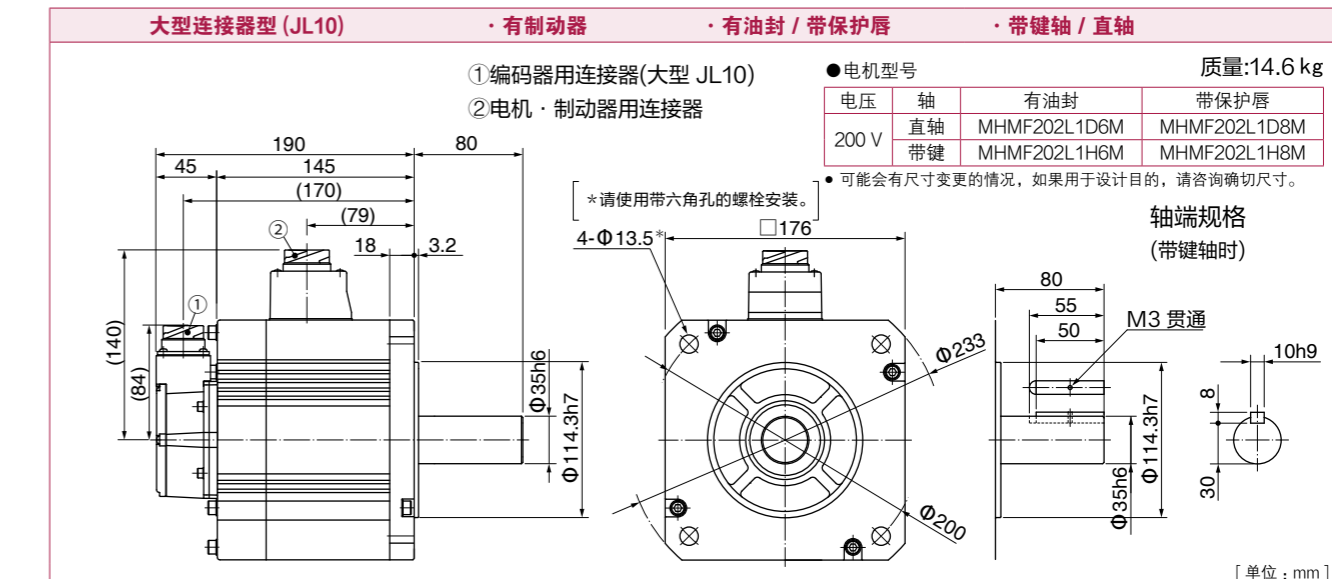
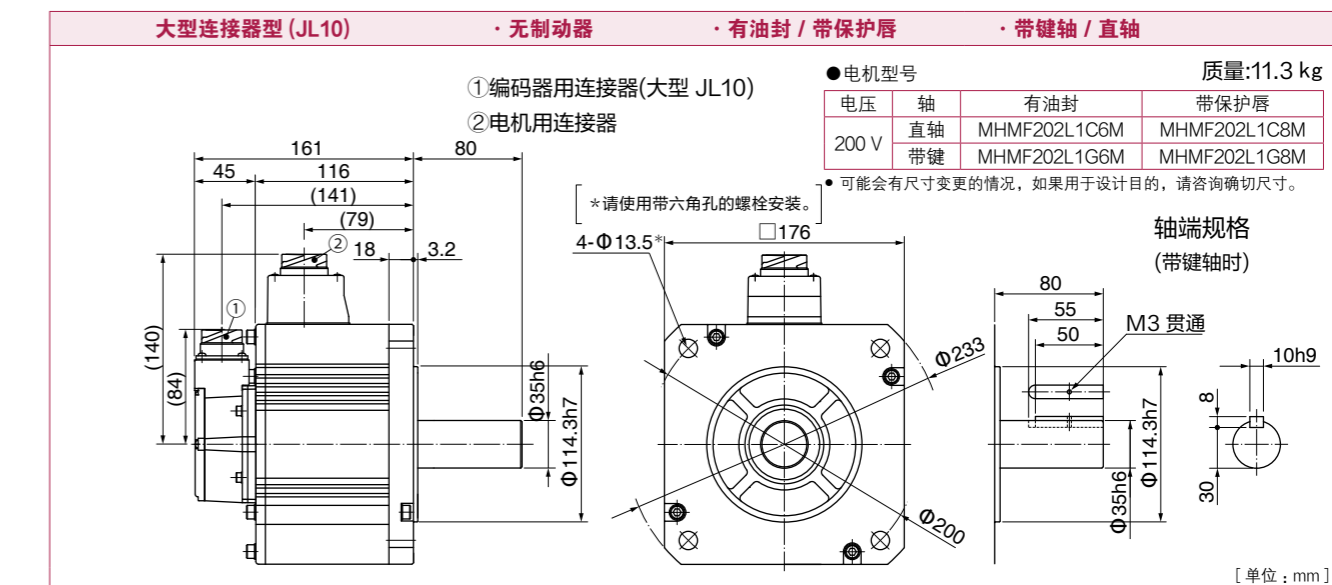
MHMF 1.5 kW



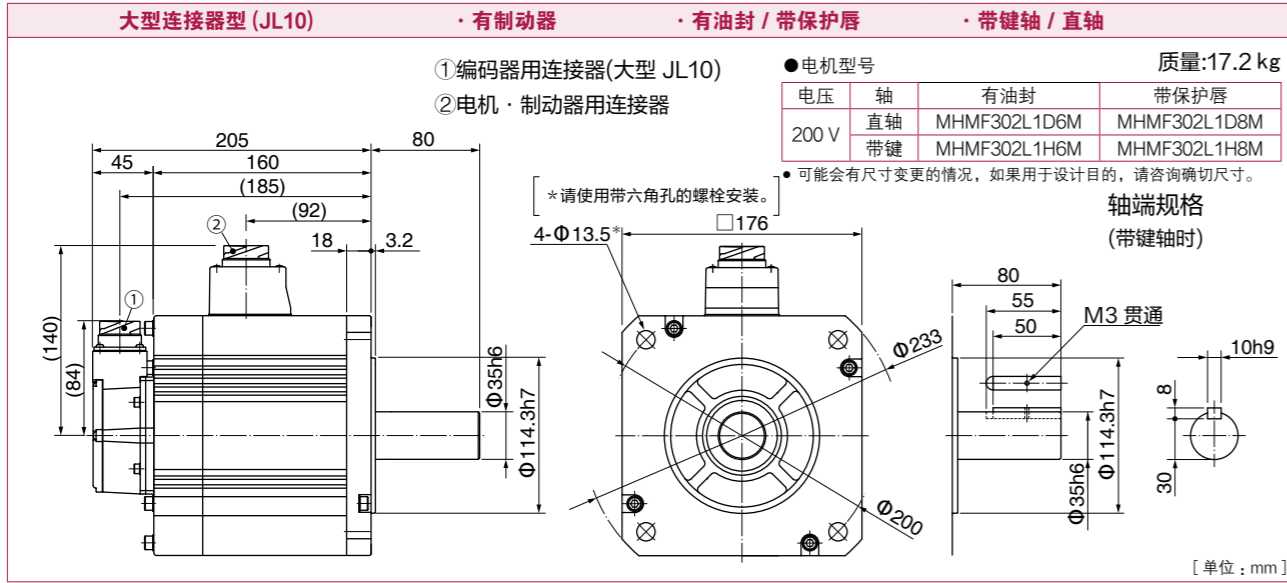
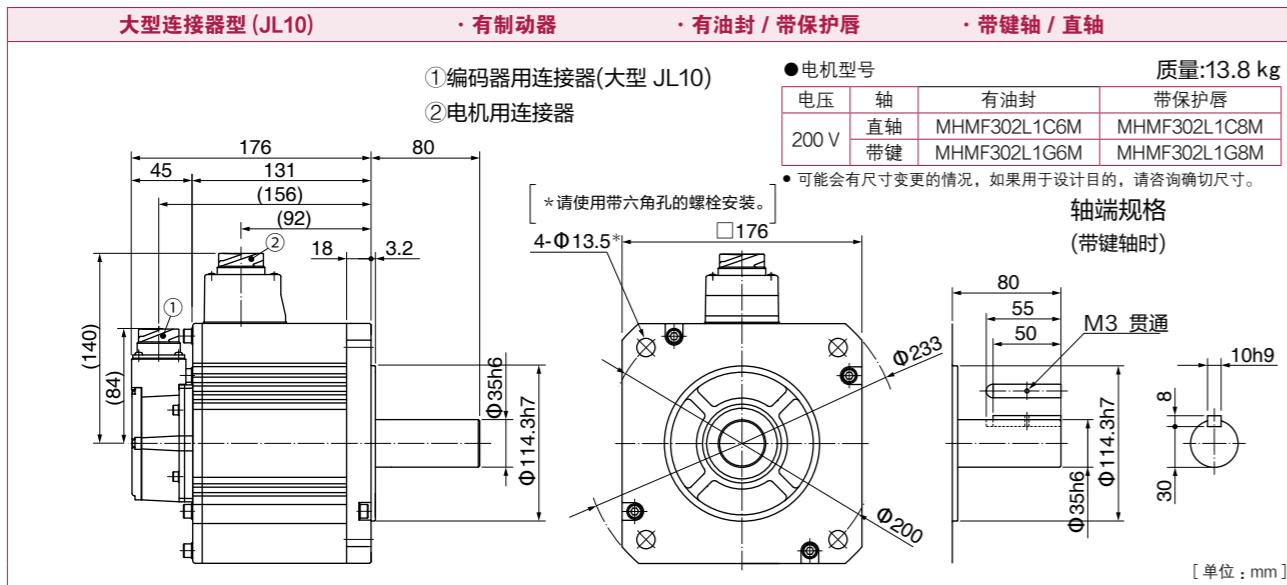
MHMF 1.5 kW



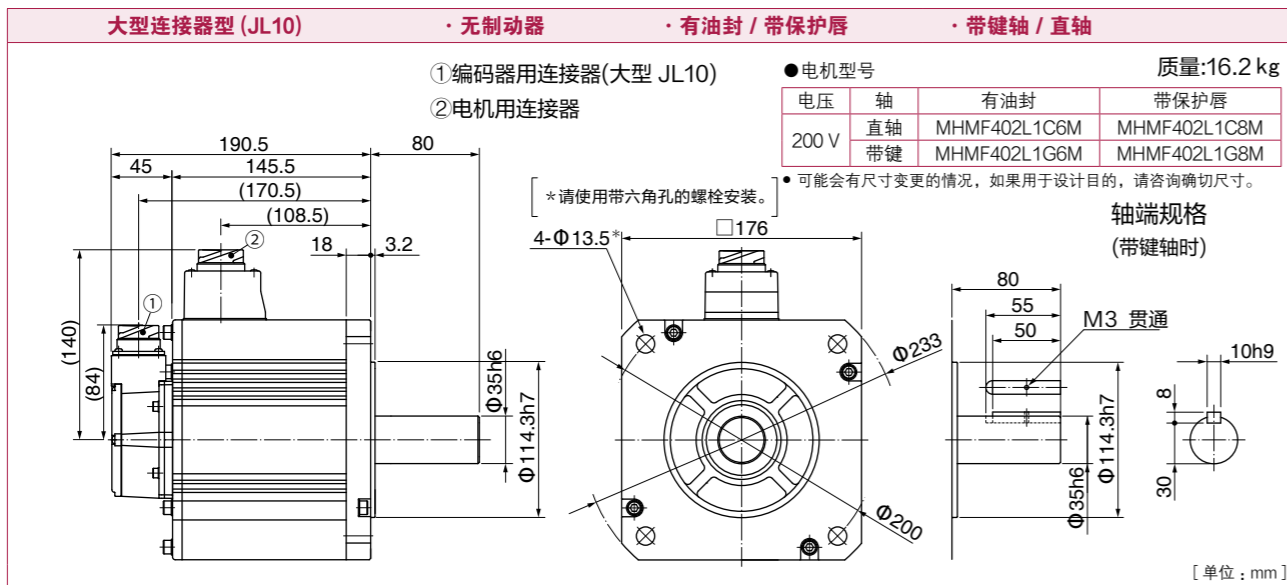
MHMF 2.0 kW



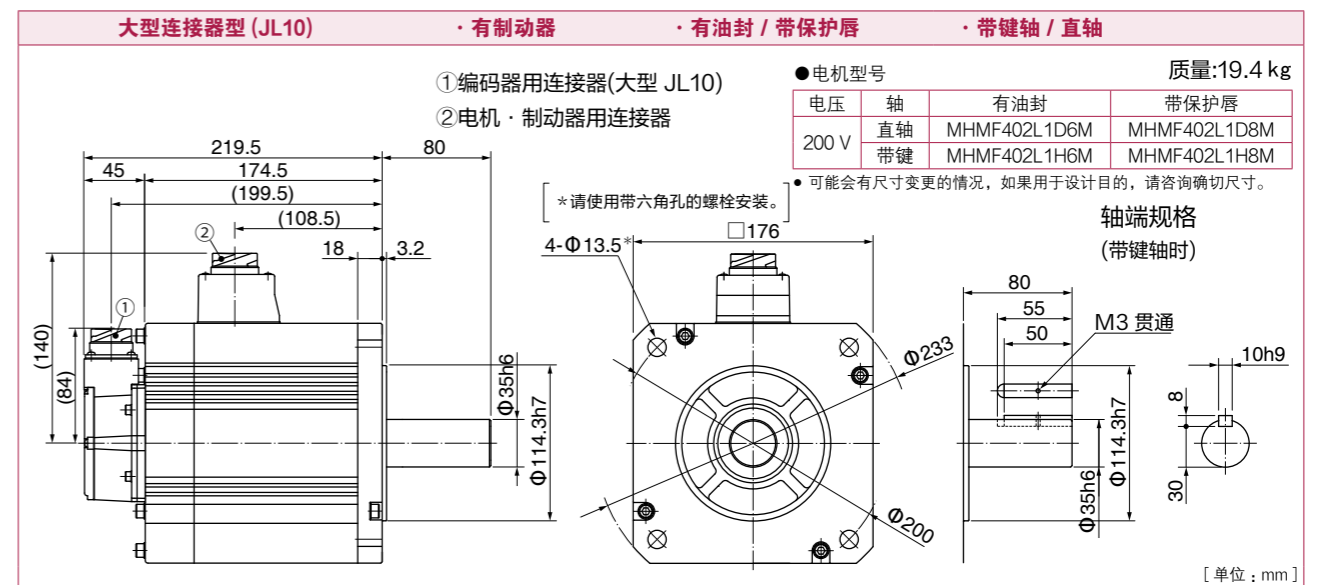
MHMF 3.0 kW



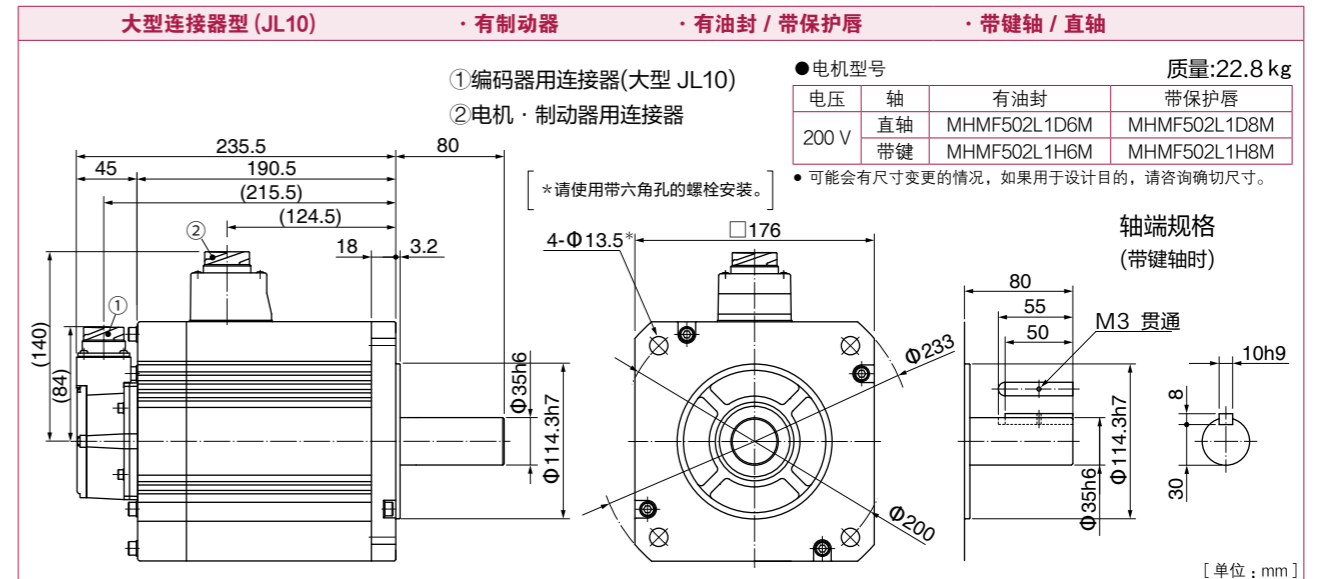
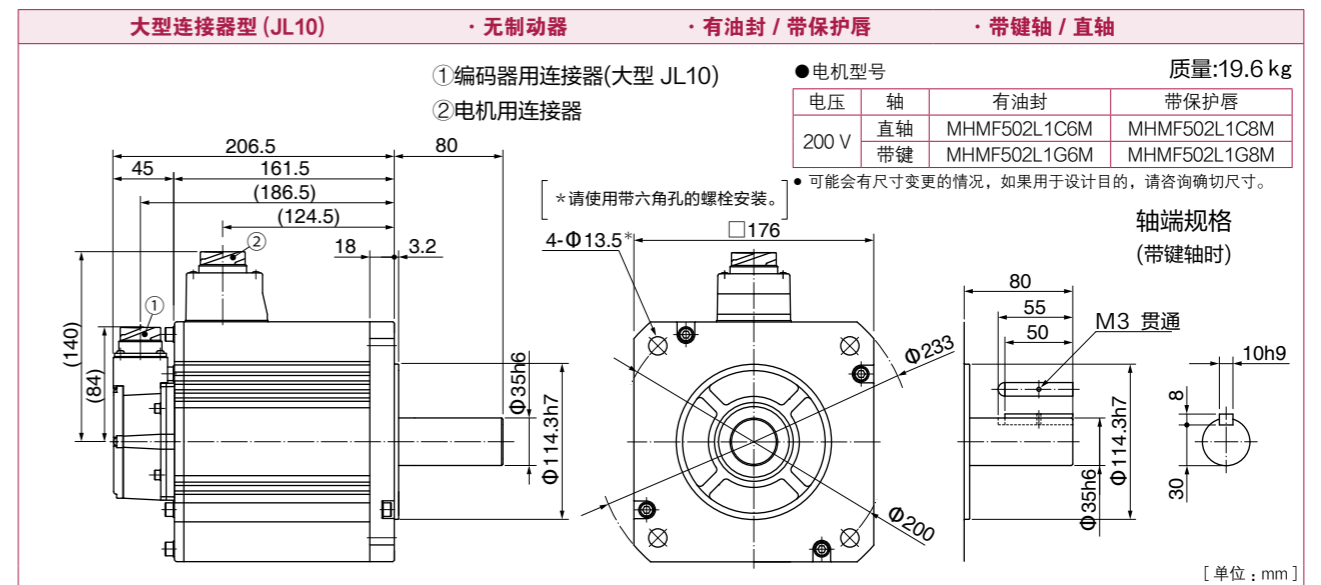
MHMF 4.0 kW



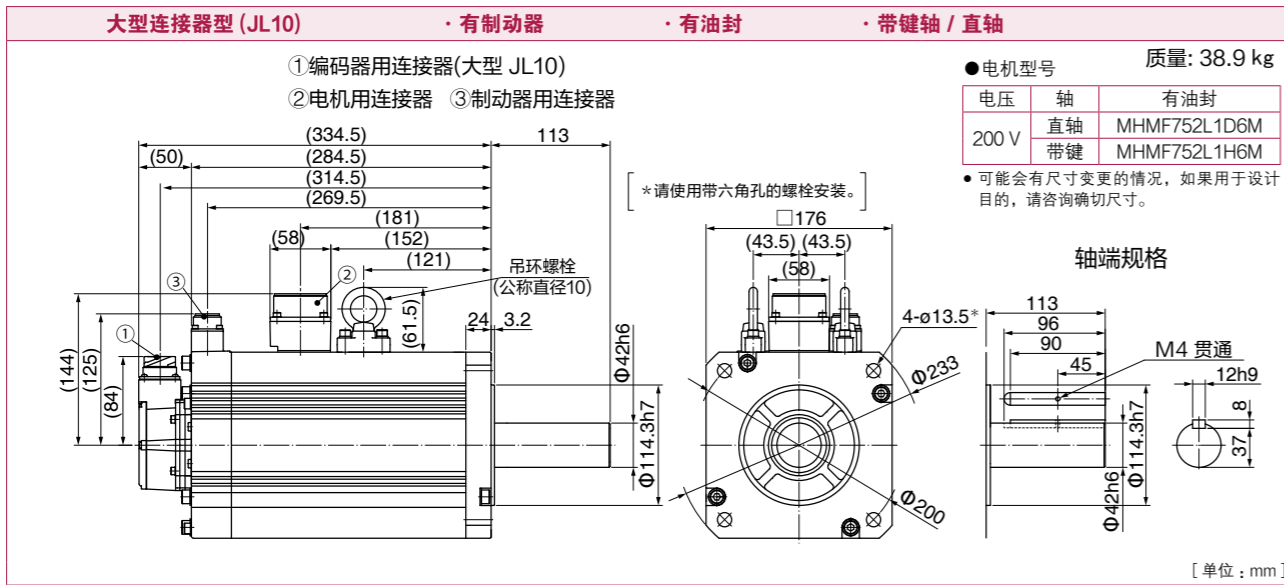
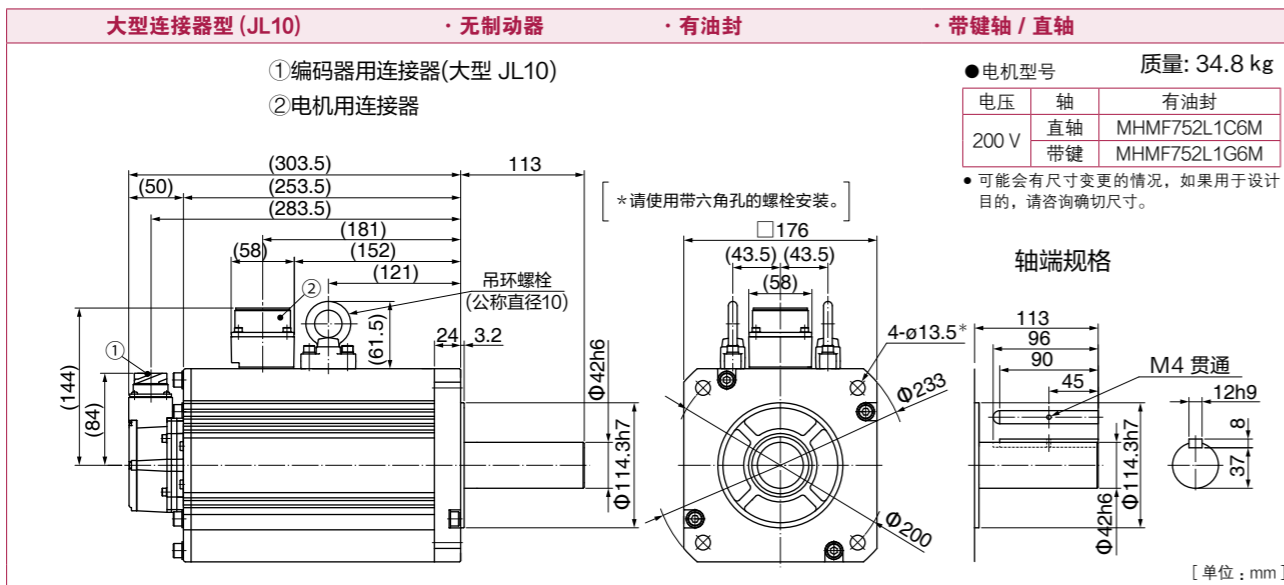
MHMF 4.0 kW



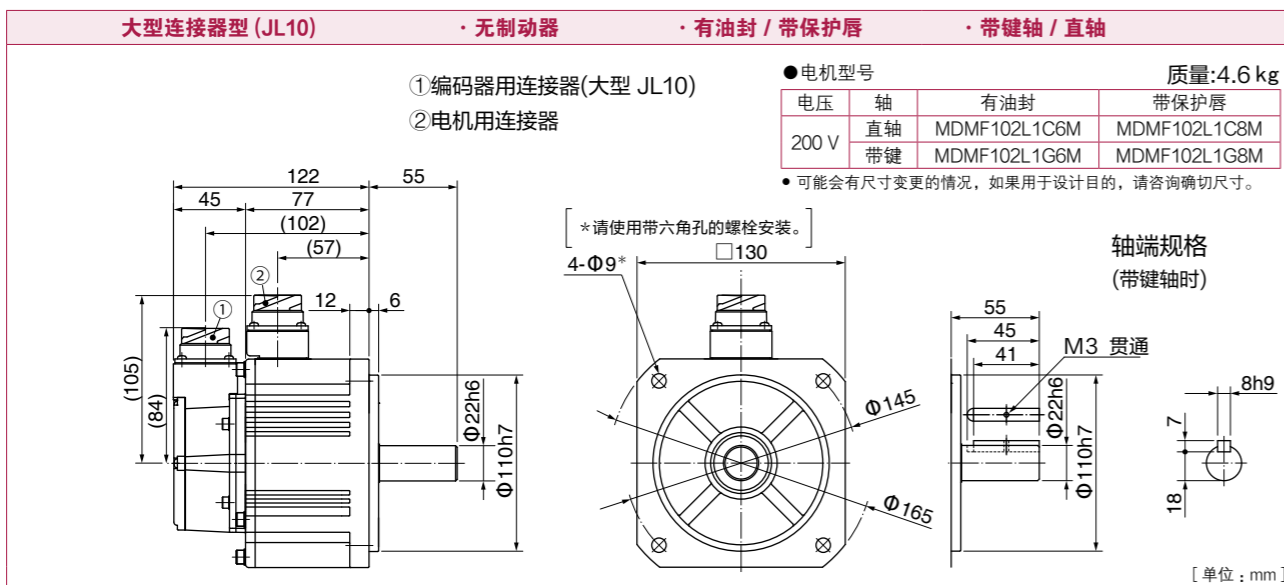
MHMF 5.0 kW



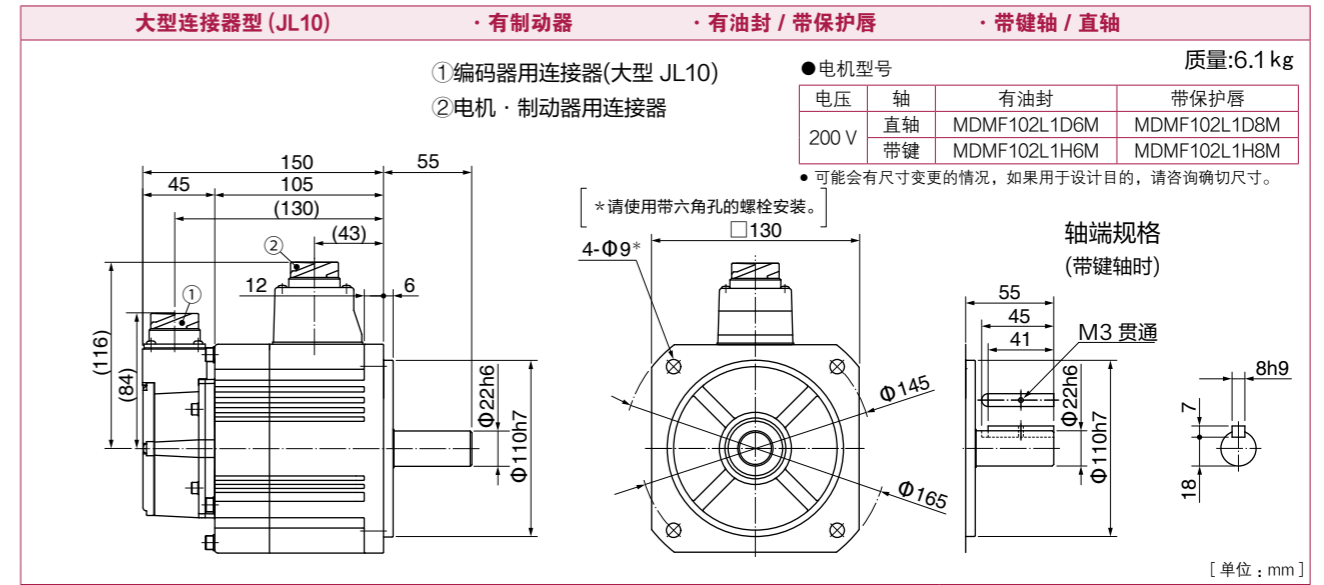
MHMF 7.5 kW



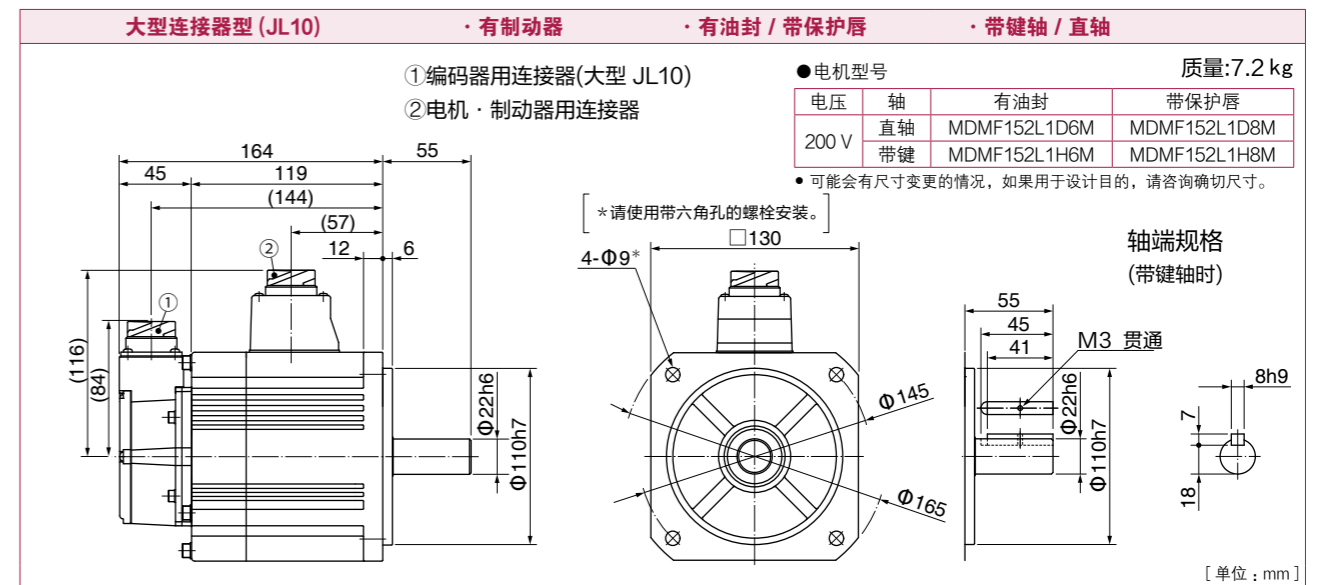
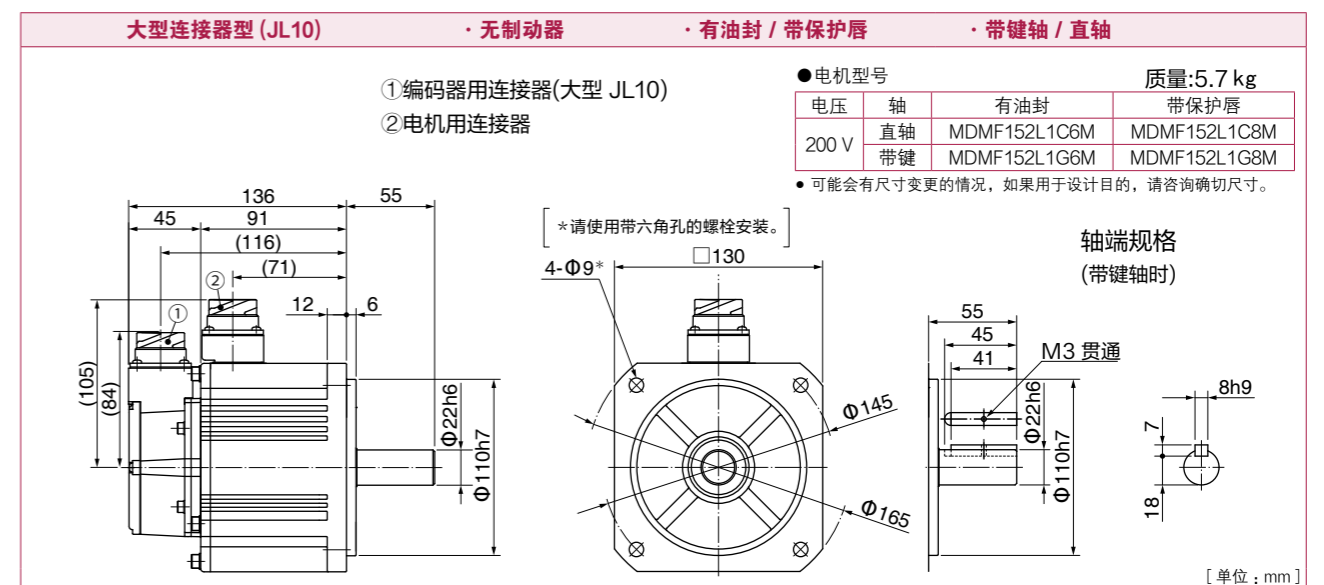
MDMF 1.0 kW



MDMF 1.0 kW



MDMF 1.5 kW



MDMF 2.0 kW

大型连接器型 (JL10)

· 无制动器

· 有油封 / 带保护唇

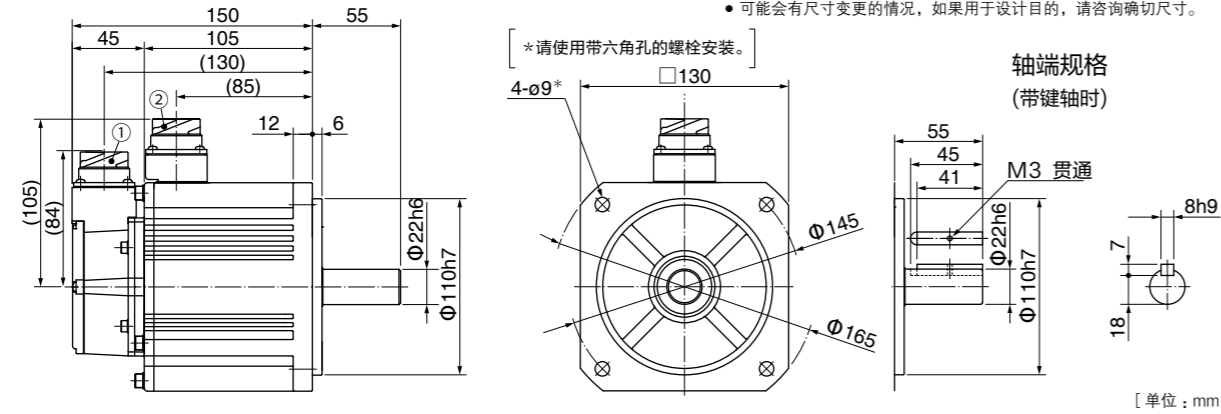
· 带键轴 / 直轴

- ① 编码器用连接器(大型 JL10)
② 电机用连接器

● 电机型号 质量:6.9 kg

电压	轴	有油封	带保护唇
200 V	直轴	MDMF202L1C6M	MDMF202L1C8M
	带键	MDMF202L1G6M	MDMF202L1G8M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



大型连接器型 (JL10)

· 有制动器

· 有油封 / 带保护唇

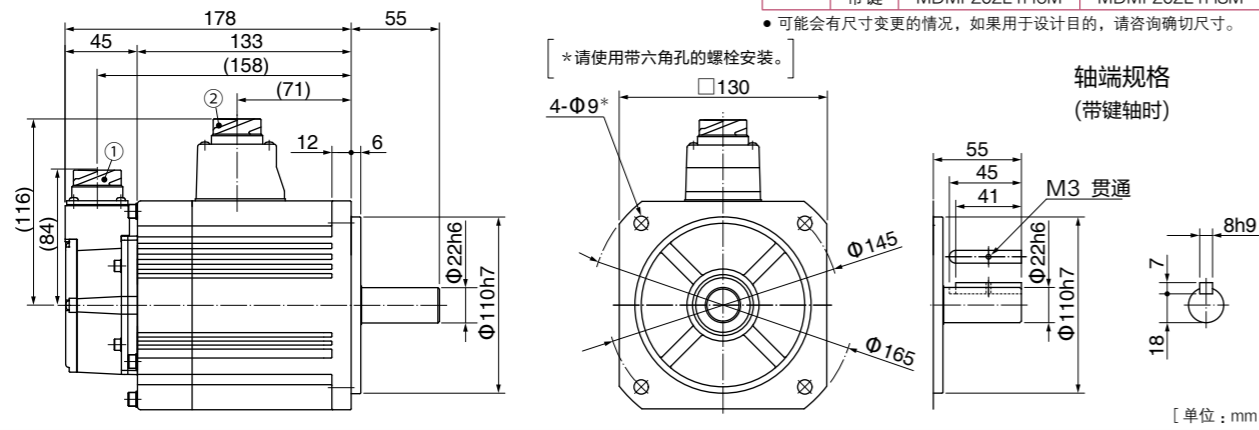
· 带键轴 / 直轴

- ① 编码器用连接器(大型 JL10)
② 电机·制动器用连接器

● 电机型号 质量:8.4 kg

电压	轴	有油封	带保护唇
200 V	直轴	MDMF202L1D6M	MDMF202L1D8M
	带键	MDMF202L1H6M	MDMF202L1H8M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



MDMF 3.0 kW

大型连接器型 (JL10)

· 无制动器

· 有油封 / 带保护唇

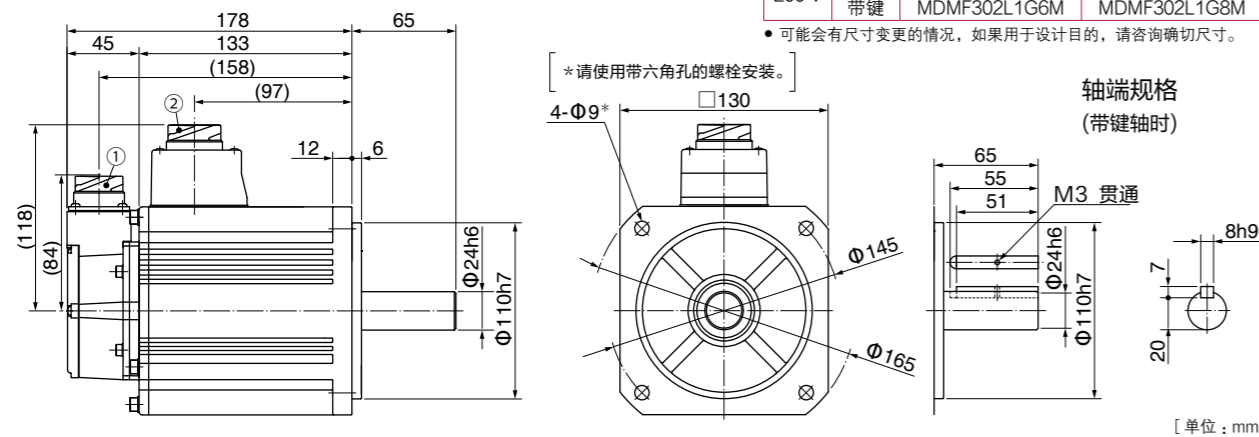
· 带键轴 / 直轴

- ① 编码器用连接器(大型 JL10)
② 电机用连接器

● 电机型号 质量:9.3 kg

电压	轴	有油封	带保护唇
200 V	直轴	MDMF302L1C6M	MDMF302L1C8M
	带键	MDMF302L1G6M	MDMF302L1G8M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



MDMF 3.0 kW

大型连接器型 (JL10)

· 有制动器

· 有油封 / 带保护唇

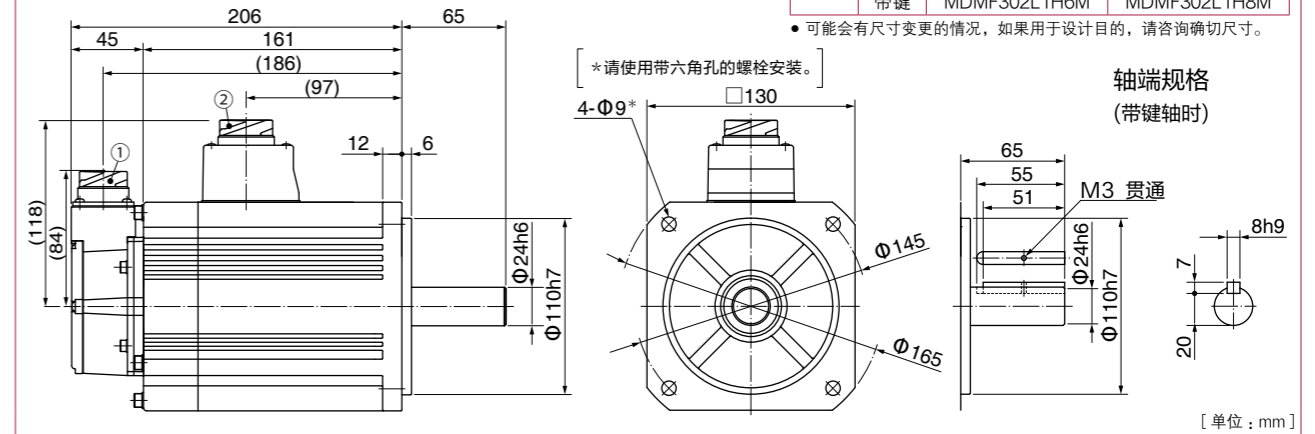
· 带键轴 / 直轴

- ① 编码器用连接器(大型 JL10)
② 电机·制动器用连接器

● 电机型号 质量:10.9 kg

电压	轴	有油封	带保护唇
200 V	直轴	MDMF302L1D6M	MDMF302L1D8M
	带键	MDMF302L1H6M	MDMF302L1H8M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



MDMF 4.0 kW

大型连接器型 (JL10)

· 无制动器

· 有油封 / 带保护唇

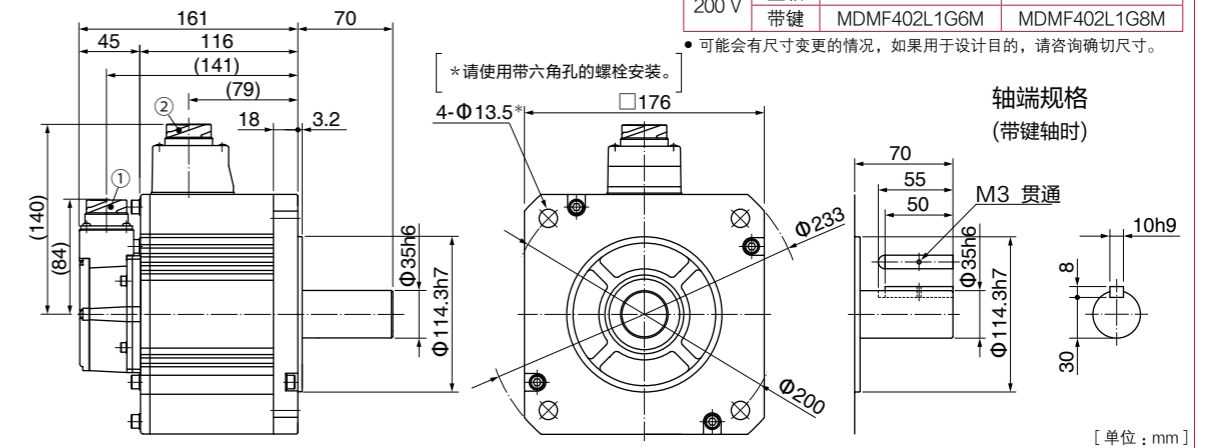
· 带键轴 / 直轴

- ① 编码器用连接器(大型 JL10)
② 电机用连接器

● 电机型号 质量:13.4 kg

电压	轴	有油封	带保护唇
200 V	直轴	MDMF402L1C6M	MDMF402L1C8M
	带键	MDMF402L1G6M	MDMF402L1G8M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



大型连接器型 (JL10)

· 有制动器

· 有油封 / 带保护唇

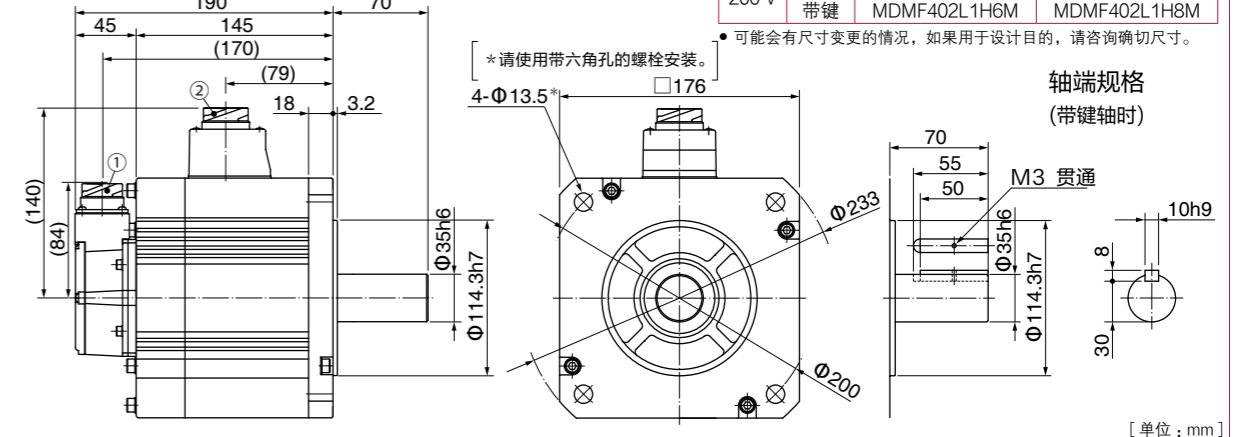
· 带键轴 / 直轴

- ① 编码器用连接器(大型 JL10)
② 电机·制动器用连接器

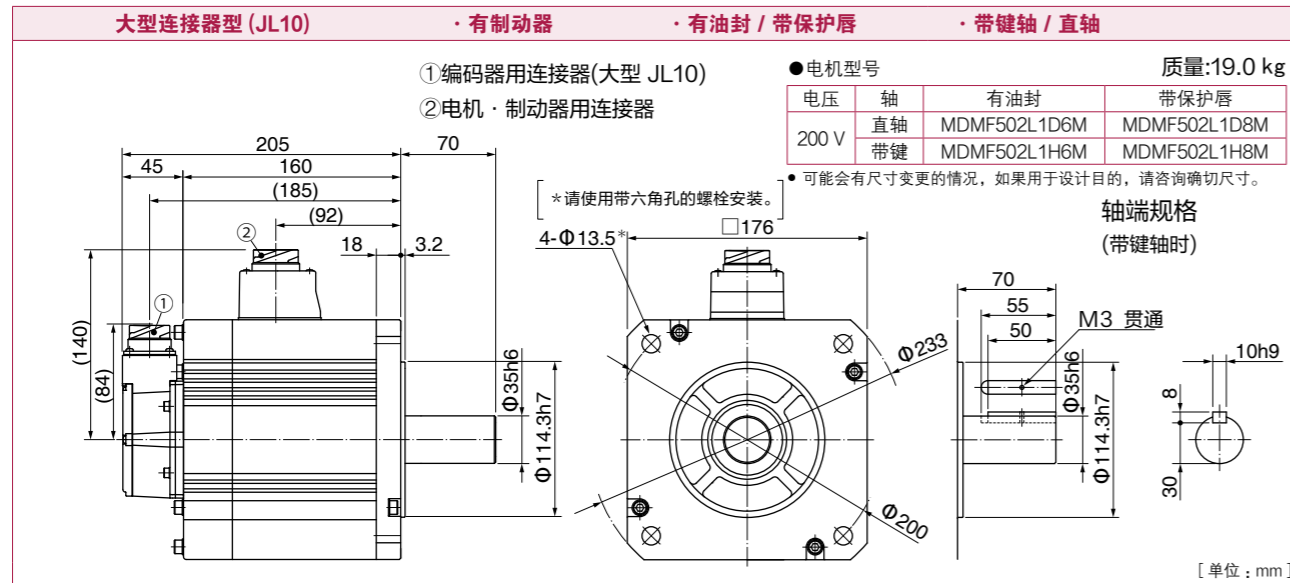
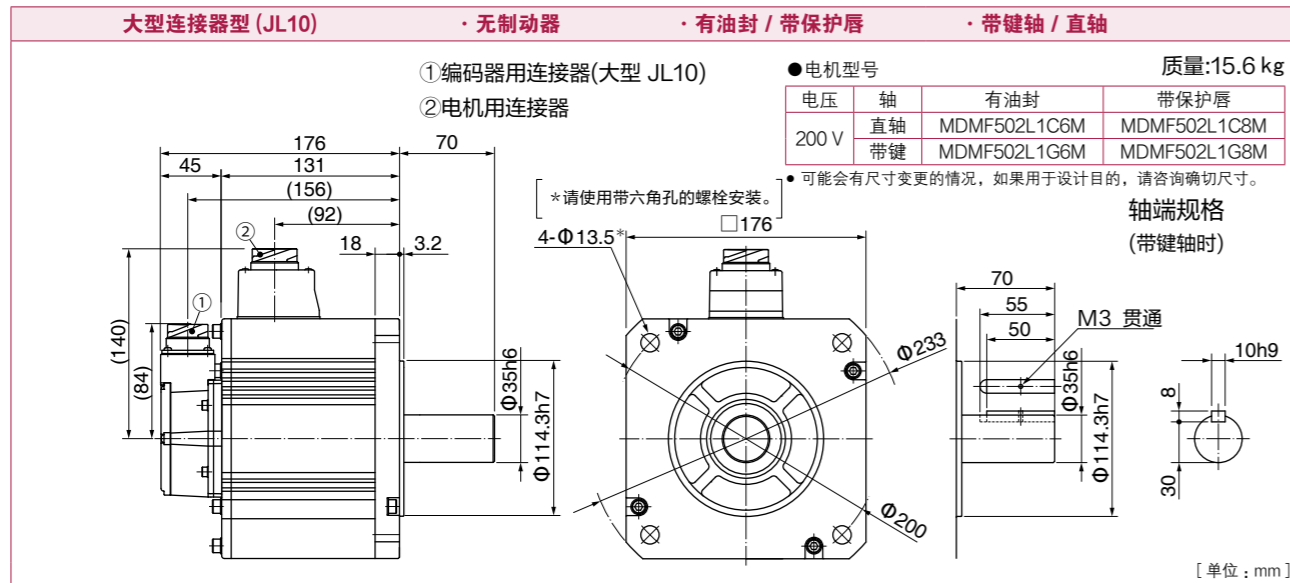
● 电机型号 质量:16.8 kg

电压	轴	有油封	带保护唇
200 V	直轴	MDMF402L1D6M	MDMF402L1D8M
	带键	MDMF402L1H6M	MDMF402L1H8M

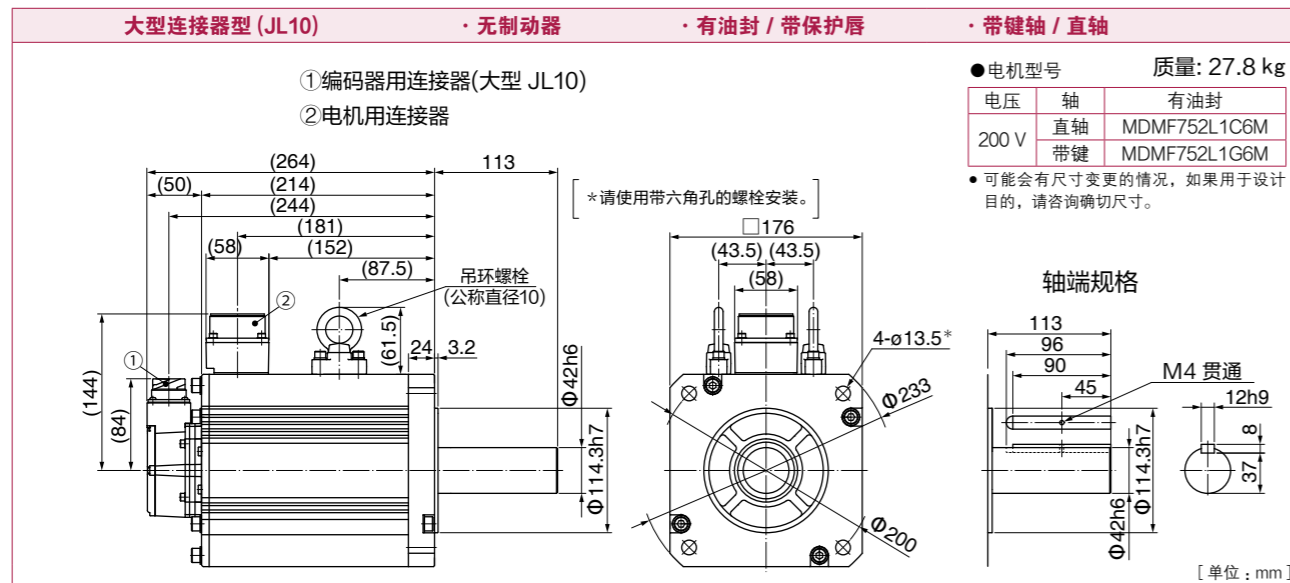
● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



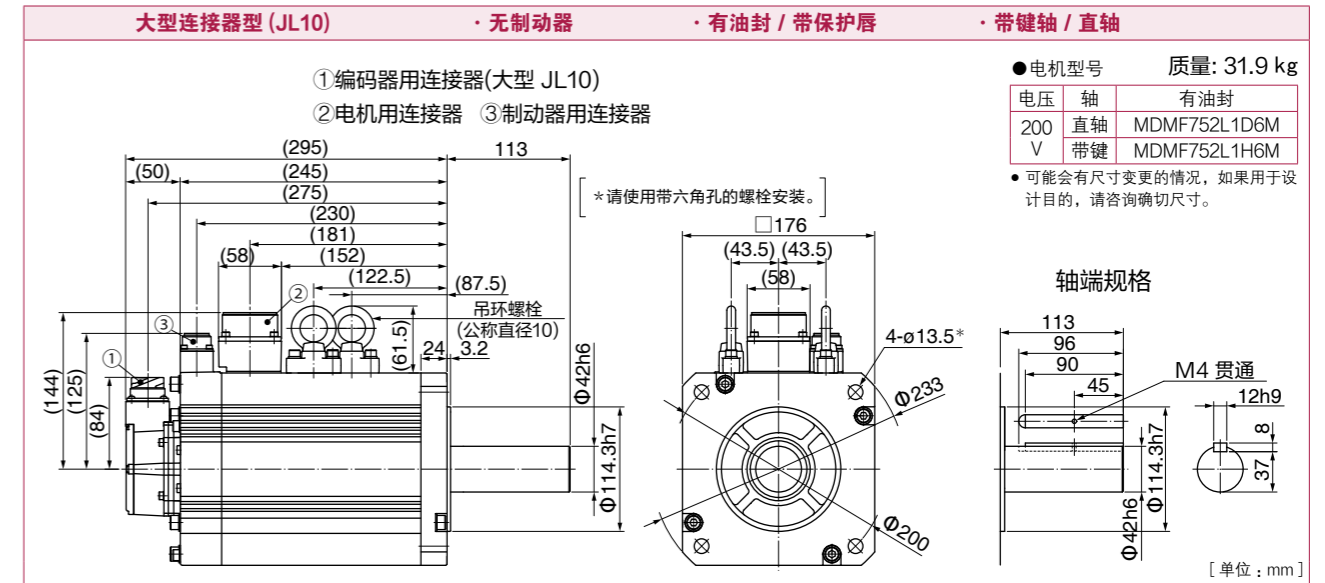
MDMF 5.0 kW



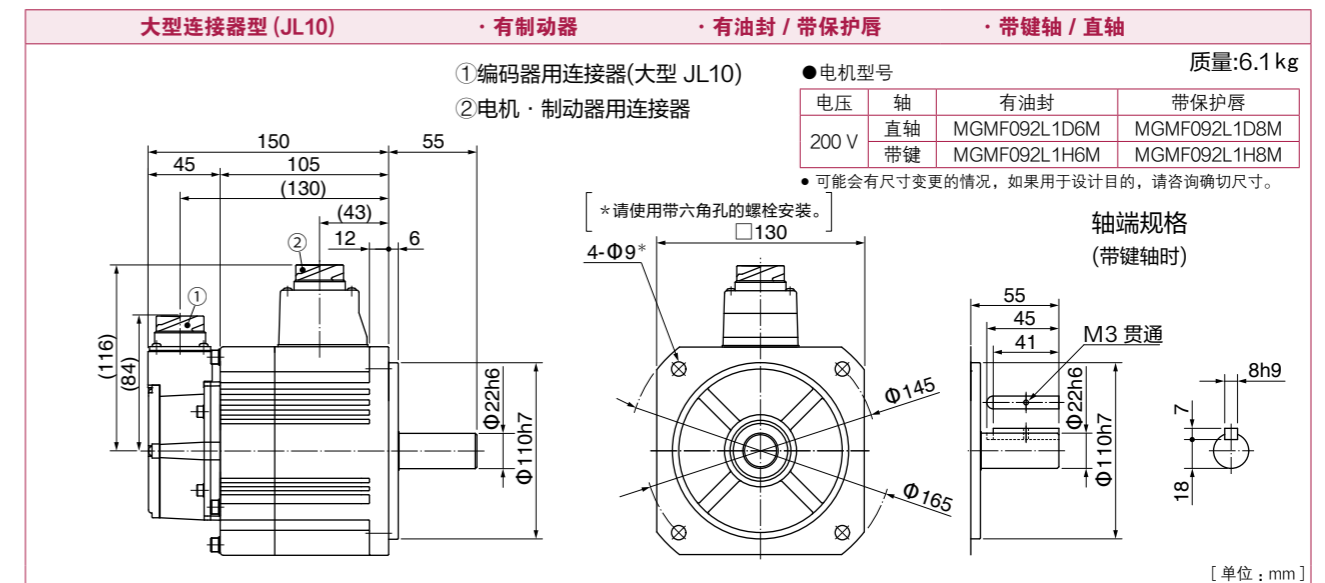
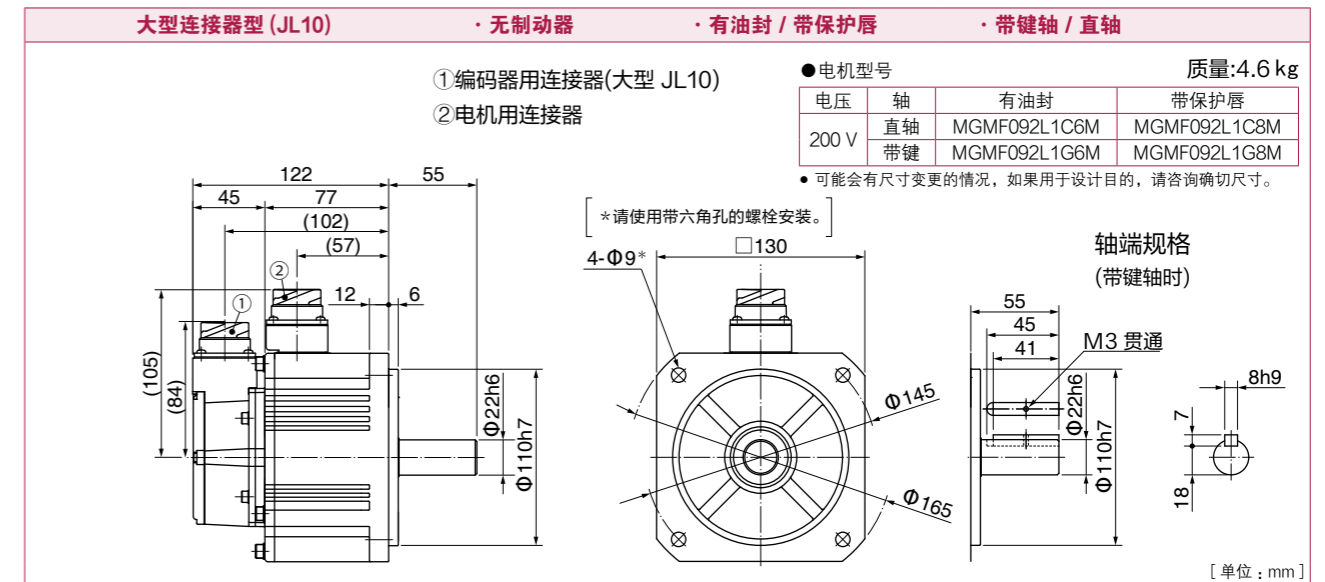
MDMF 7.5 kW



MDMF 7.5 kW



MGMF 0.85 kW



MGMF 1.3 kW

大型连接器型 (JL10)

· 无制动器

· 有油封 / 带保护唇

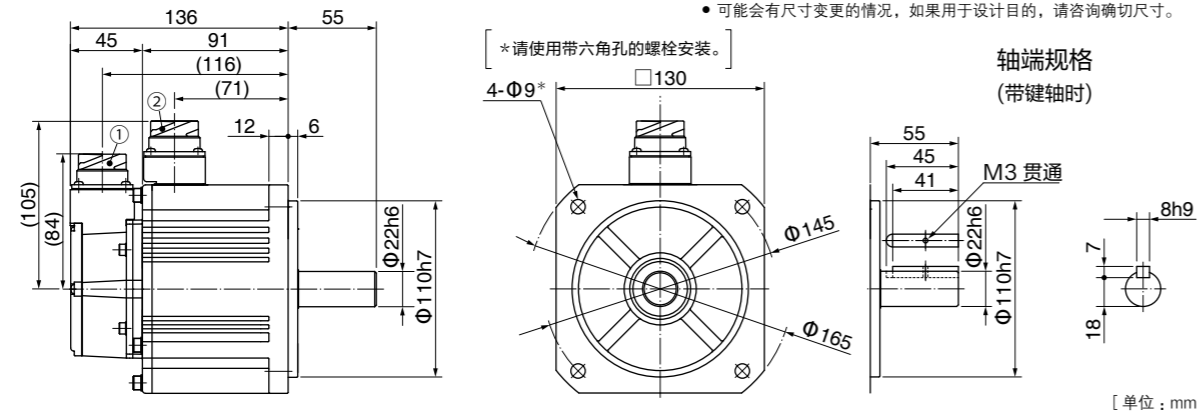
· 带键轴 / 直轴

- ① 编码器用连接器(大型 JL10)
② 电机用连接器

● 电机型号 质量: 5.7 kg

电压	轴	有油封	带保护唇
200 V	直轴	MGMF132L1C6M	MGMF132L1C8M
	带键	MGMF132L1G6M	MGMF132L1G8M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



大型连接器型 (JL10)

· 有制动器

· 有油封 / 带保护唇

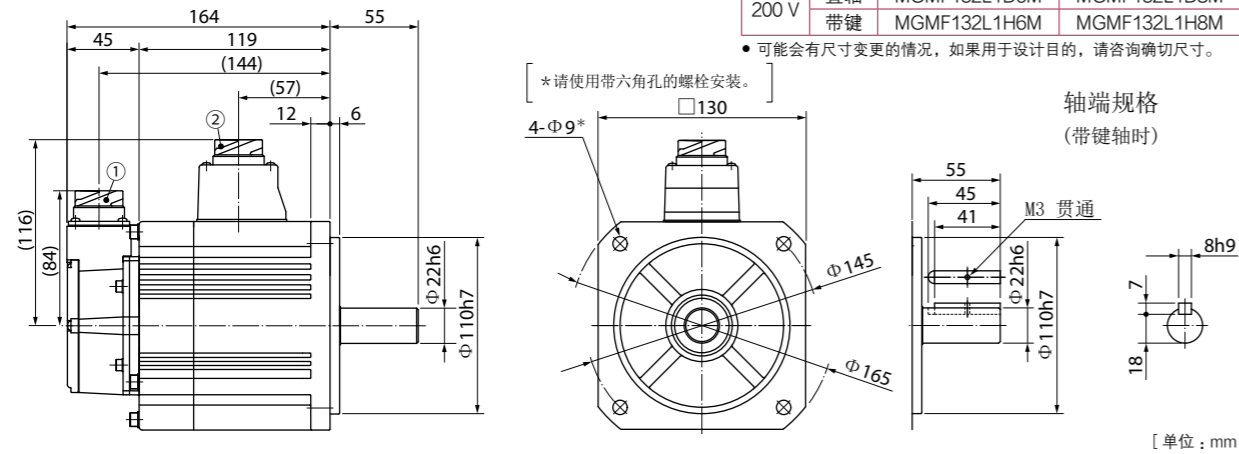
· 带键轴 / 直轴

- ① 编码器用连接器(大型 JL10)
② 电机·制动器用连接器

● 电机型号 质量: 7.2 kg

电压	轴	有油封	带保护唇
200 V	直轴	MGMF132L1D6M	MGMF132L1D8M
	带键	MGMF132L1H6M	MGMF132L1H8M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



MGMF 1.8 kW

大型连接器型 (JL10)

· 无制动器

· 有油封 / 带保护唇

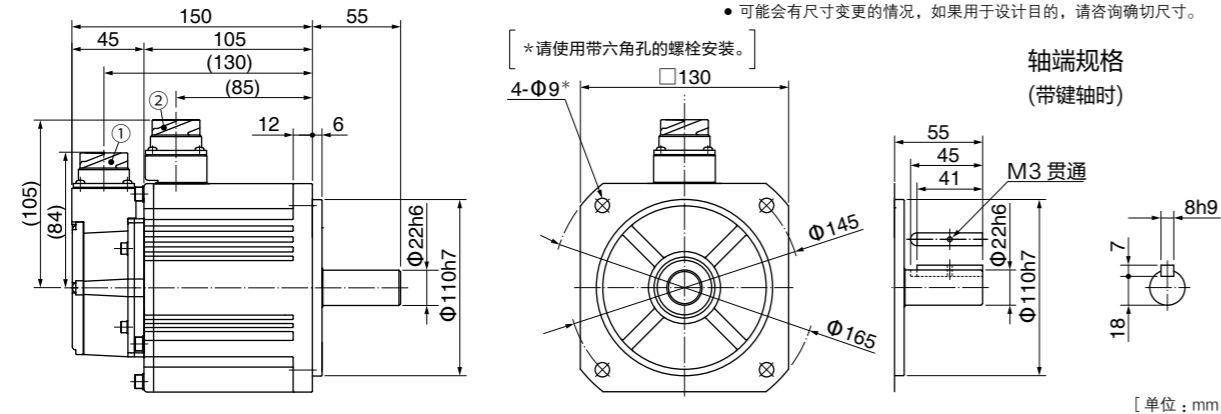
· 带键轴 / 直轴

- ① 编码器用连接器(大型 JL10)
② 电机用连接器

● 电机型号 质量: 6.9 kg

电压	轴	有油封	带保护唇
200 V	直轴	MGMF182L1C6M	MGMF182L1C8M
	带键	MGMF182L1G6M	MGMF182L1G8M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



MGMF 1.8 kW

大型连接器型 (JL10)

· 有制动器

· 有油封 / 带保护唇

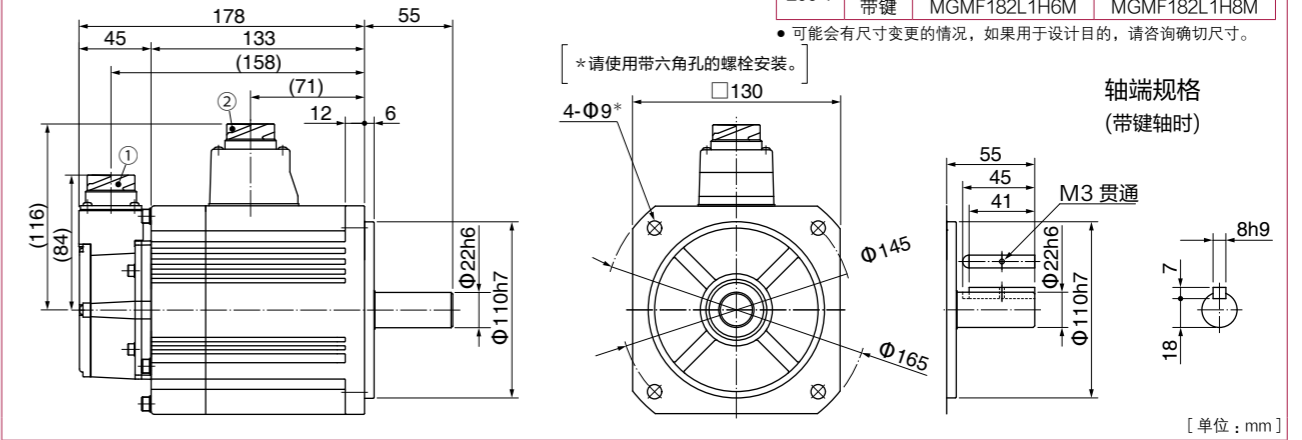
· 带键轴 / 直轴

- ① 编码器用连接器(大型 JL10)
② 电机·制动器用连接器

● 电机型号 质量: 8.4 kg

电压	轴	有油封	带保护唇
200 V	直轴	MGMF182L1D6M	MGMF182L1D8M
	带键	MGMF182L1H6M	MGMF182L1H8M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



MGMF 2.4 kW

大型连接器型 (JL10)

· 无制动器

· 有油封 / 带保护唇

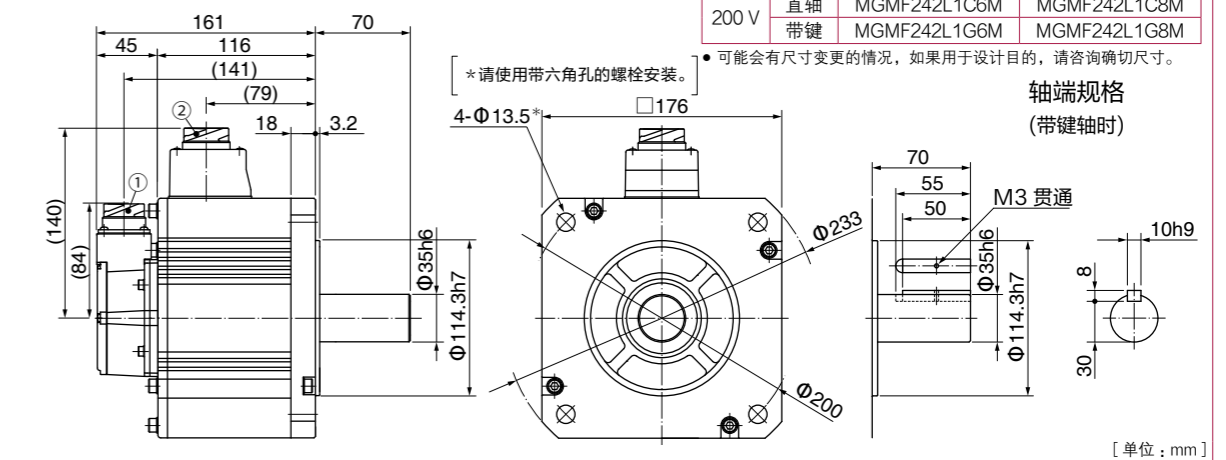
· 带键轴 / 直轴

- ① 编码器用连接器(大型 JL10)
② 电机用连接器

● 电机型号 质量: 13.4 kg

电压	轴	有油封	带保护唇
200 V	直轴	MGMF242L1C6M	MGMF242L1C8M
	带键	MGMF242L1G6M	MGMF242L1G8M

● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



大型连接器型 (JL10)

· 有制动器

· 有油封 / 带保护唇

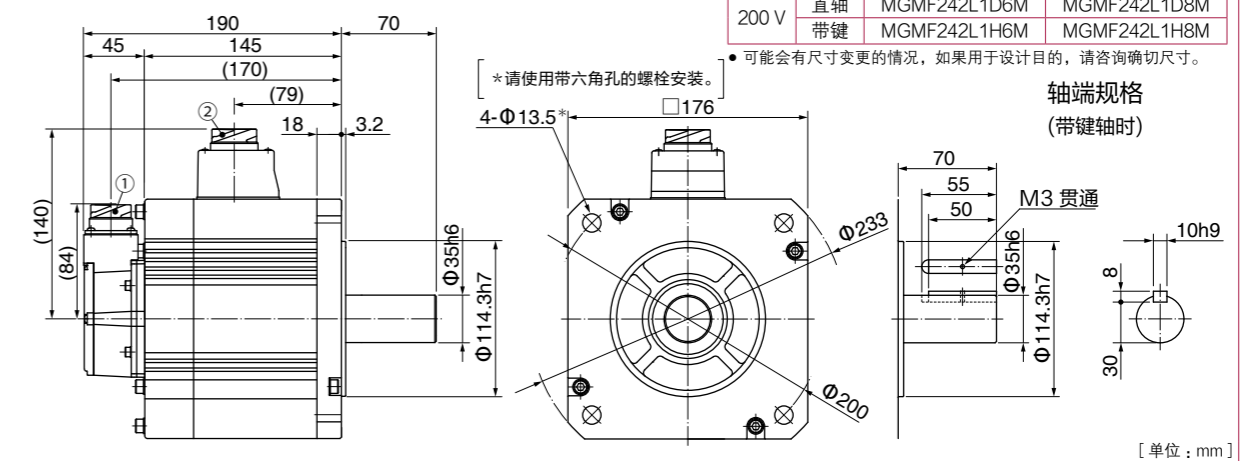
· 带键轴 / 直轴

- ① 编码器用连接器(大型 JL10)
② 电机·制动器用连接器

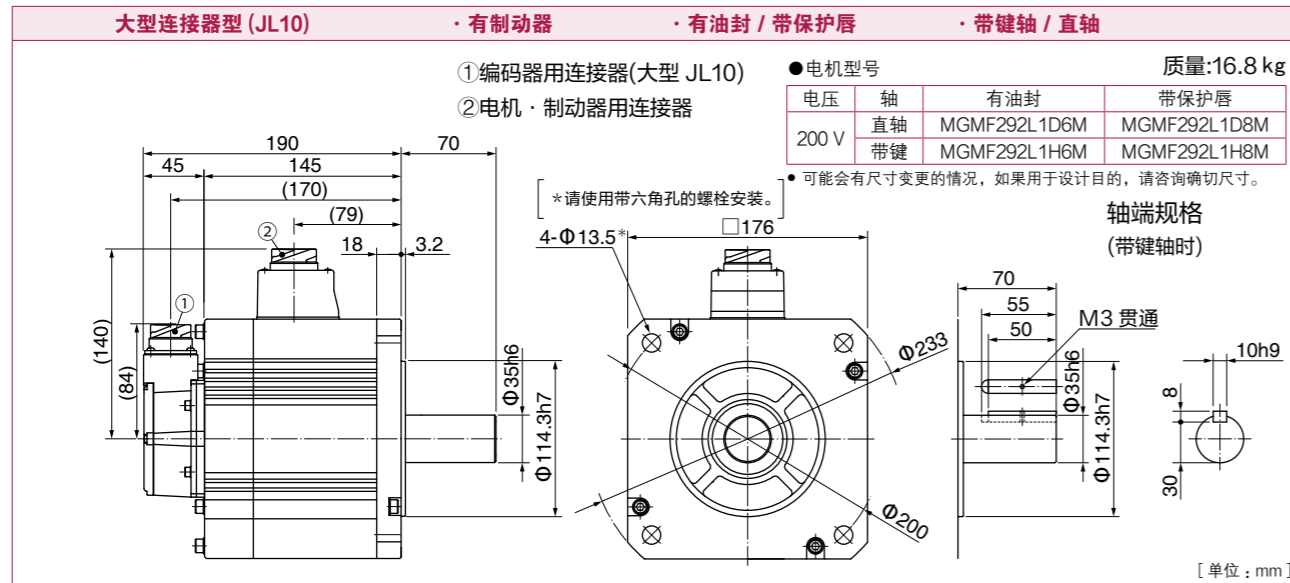
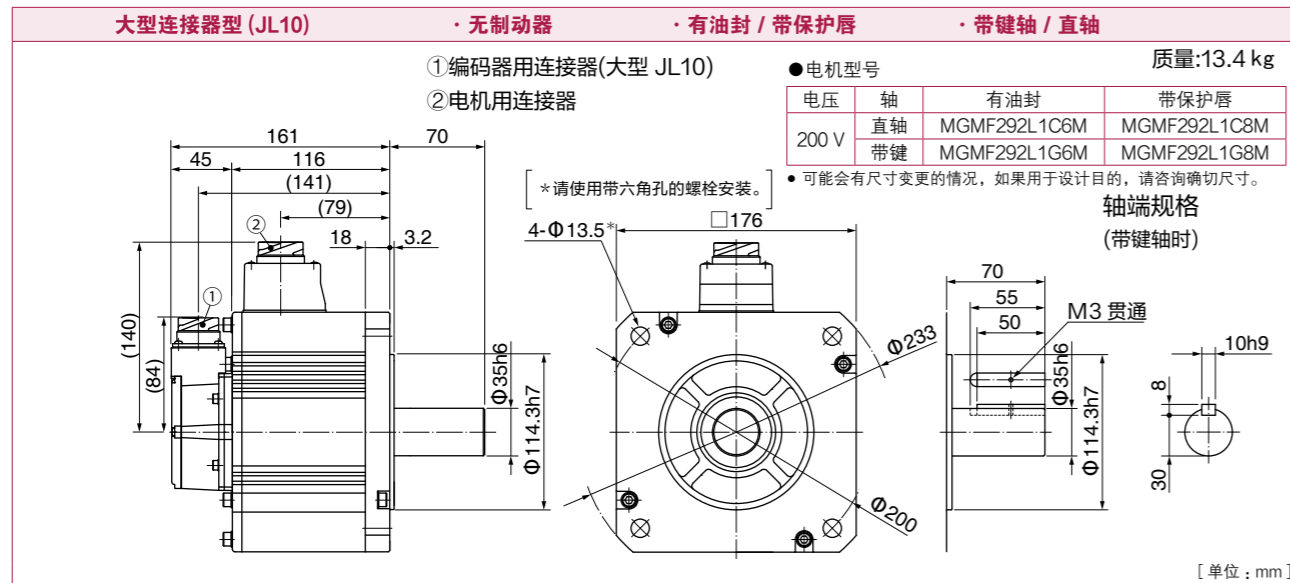
● 电机型号 质量: 16.8 kg

电压	轴	有油封	带保护唇
200 V	直轴	MGMF242L1D6M	MGMF242L1D8M
	带键	MGMF242L1H6M	MGMF242L1H8M

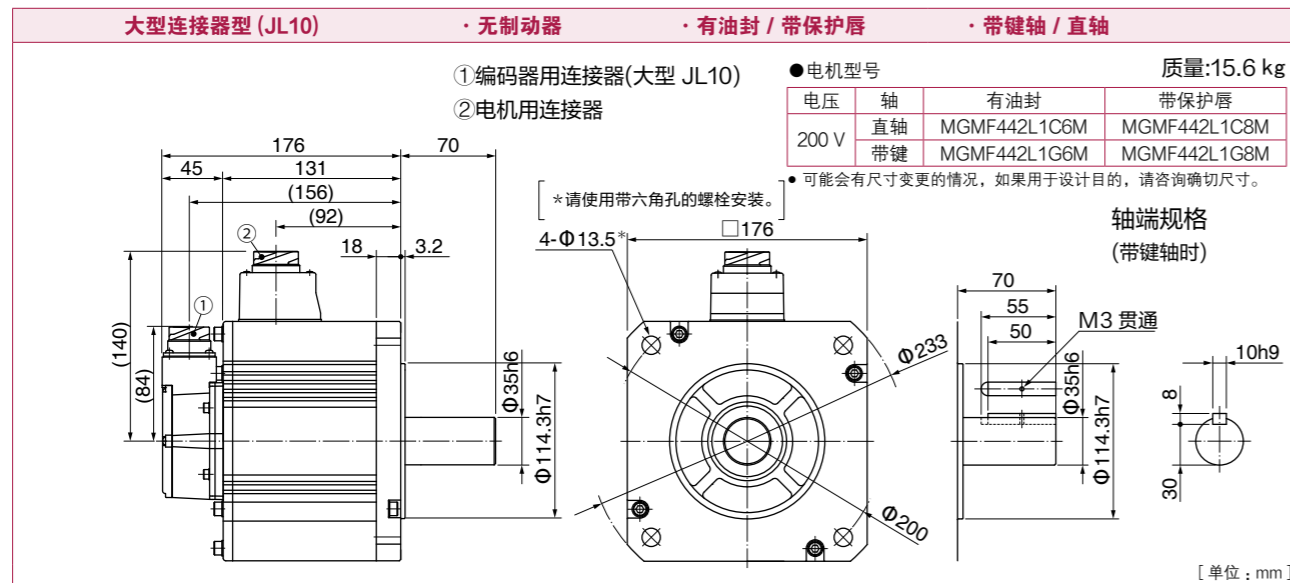
● 可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。



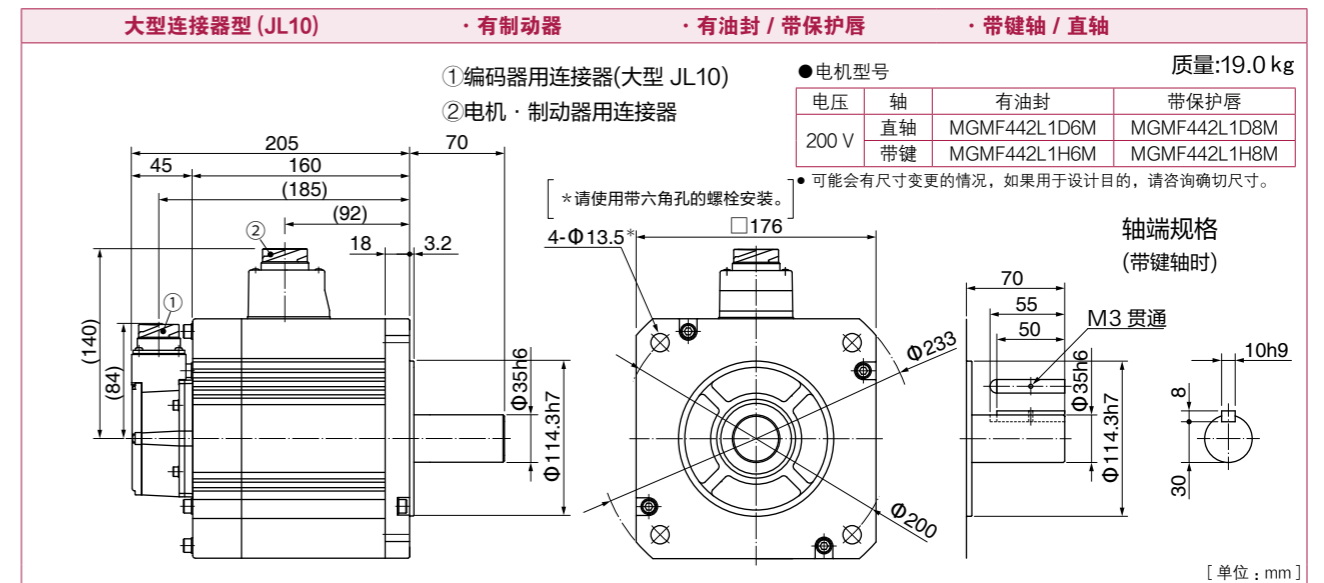
MGMF 2.9 kW



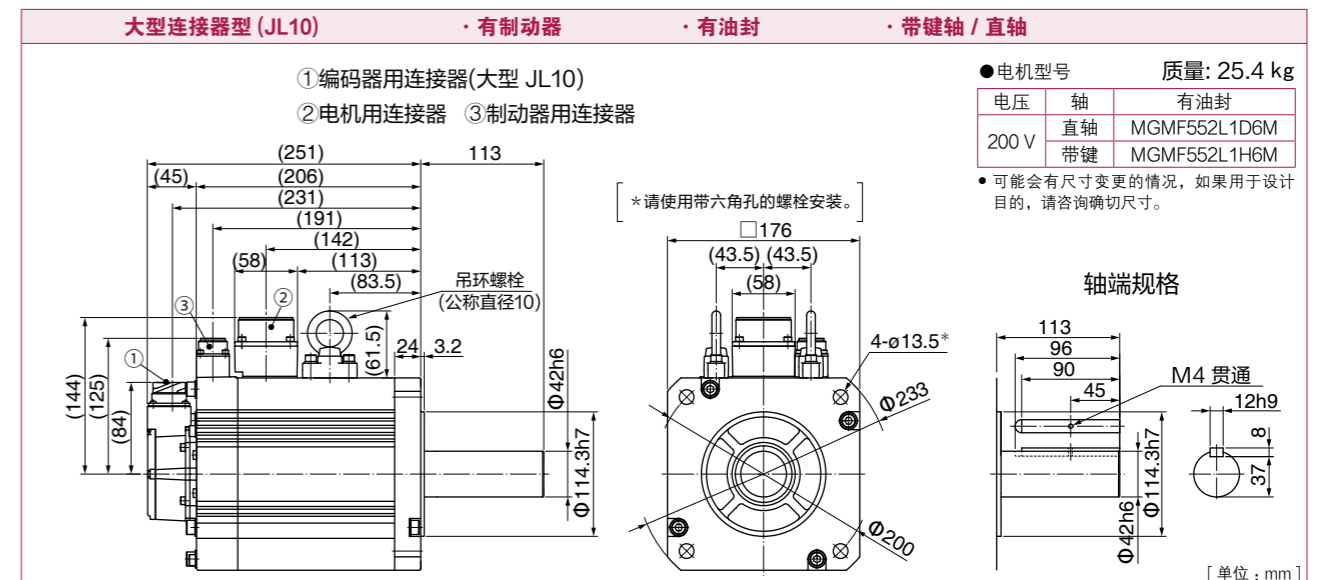
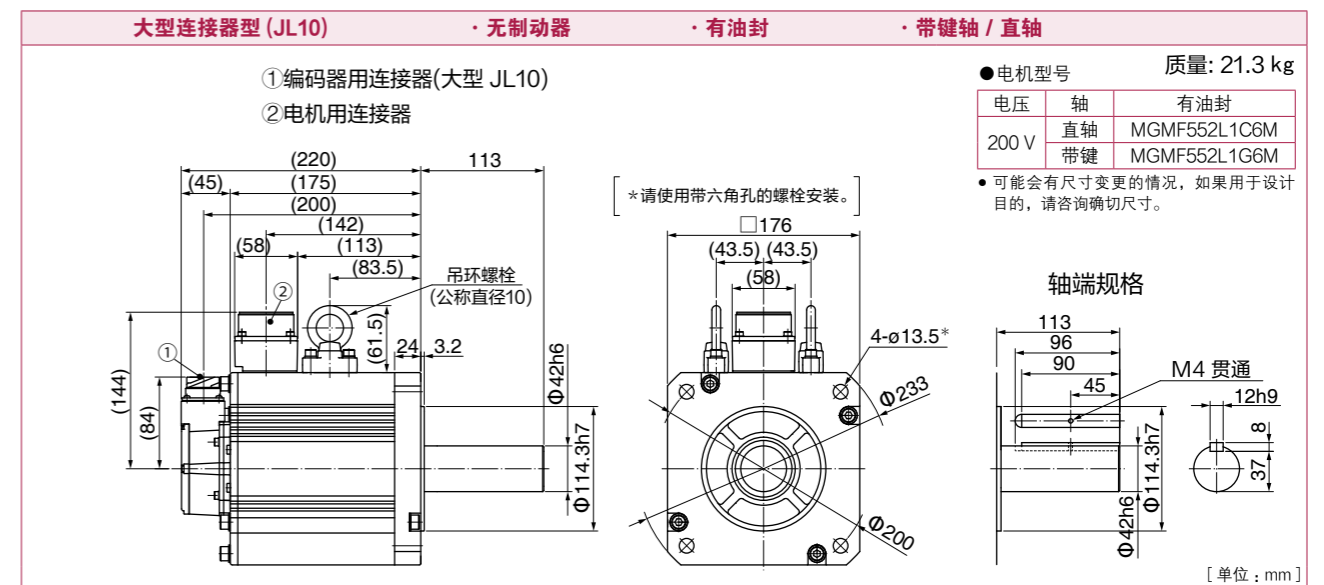
MGMF 4.4 kW



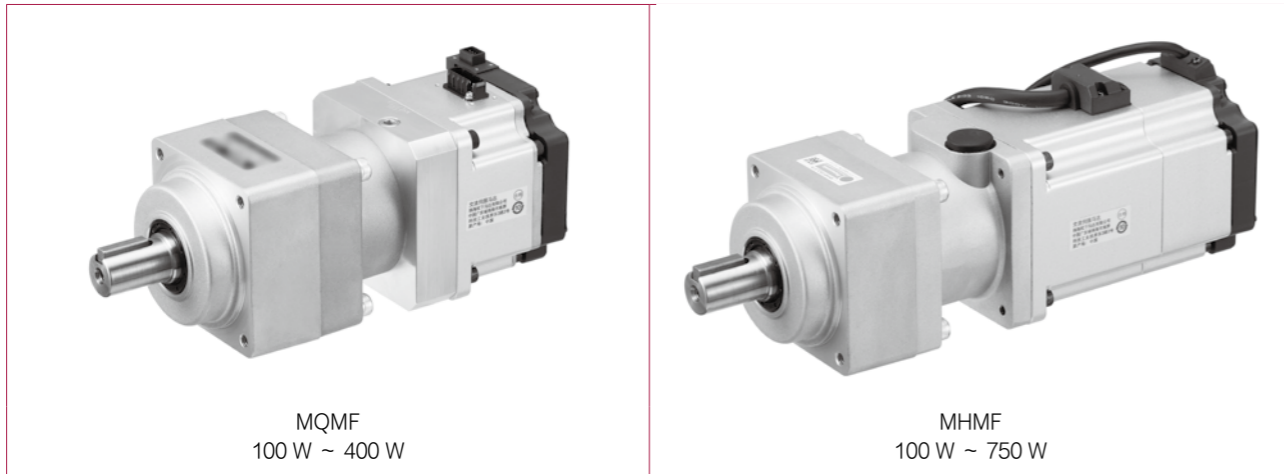
MGMF 4.4 kW



MGMF 5.5 kW



带减速机的伺服电机机型



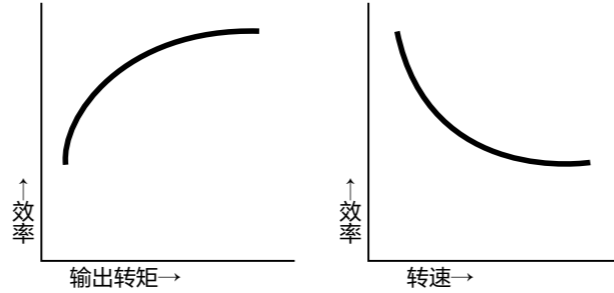
MQMF
100 W ~ 400 W

MHMF
100 W ~ 750 W

减速比	电机功率 (W)				减速机种类
	100	200	400	750	
1/5	●	●	●	●	高精度用
1/9	●	●	●	●	
1/15	●	●	●	●	
1/25	●	●	●	●	

*MQMF 没有 750 W。
*MHMF 没有 100 W 及 400 W 的 1/25。

减速机的效率、输出转矩、旋转速度的变化倾向如下所示。



带减速机的伺服电机一般规格

项目	规格
减速机齿隙	在减速机输出轴的 3 分 (初始值) 以下
减速机构造	行星减速机
减速机功率	76 % ~ 87 %
润滑	油脂润滑
输出轴旋转方向	与电机输出轴同一旋转方向
安装方法	法兰安装
容许负载惯量比 (根据伺服电机的换算值)	伺服电机转子惯量的 10 倍以下
保护等级	相当于 IP44 (减速机部分)
使用温度	0 °C ~ 40 °C (无冻结)
保存温度	-20 °C ~ 65 °C (最高温度保证: 80 °C 累积 72 小时 无结露)
使用湿度、保存湿度	20 %RH ~ 85 %RH (无结露)
振动	旋转时 49 m/s ² (5G) 以下、停止时 24.5 m/s ² (2.5G) 以下
冲击	98 m/s ² (10G) 以下
海拔	海拔 1000 m 以下

*有关型号的匹配请参照索引。

型号的识别方法

M Q M F 0 1 1 L 3 1 N

符号	类型
MQM	中惯量 扁平型 100 W ~ 400 W
MHM	高惯量 100 W ~ 750 W

电机额定功率

符号	额定功率
01	100 W
02	200 W
04	400 W
08	750 W

符号	系列
F	A6 家族

电压规格

符号	规格
1	100 V
2	200 V

N : 标准品

减速比、减速机类型

符号	减速比	电机功率 (W)				减速机种类
		100	200	400	750	
1	1/5	●	●	●	●	高精度用
2	1/9	●	●	●	●	
3	1/15	●	●	●	●	
4	1/25	●	●	●	●	

*MQMF 没有 750 W。
*MHMF 没有 100 W 及 400 W 的 1/25。

电机构造

符号	电机 I/F	轴		保持制动器	
		带键 带螺纹孔	无	有	有
3	连接器	●	●		
4		●			●
7	导线	●	●		
8		●			●

旋转编码器规格

符号	方式	脉冲数	分辨率	导线
L	绝对式	23bit	8388608	7 线制

< 须知 >

作为增量式系统 (不使用多圈数据) 使用时, 请勿连接绝对式编码器用电池。

驱动器与带减速机伺服电机的组合一览

电机				驱动器			
电机系列	电源电压	功率 (W)	型号*	A6SF 系列型号	A6SE 系列型号		
				多功能型		位置控制型	
				速度·位置·转矩·全闭环类型		位置控制专用型 只限增量式使用	
MQMF 中惯量 扁平型	单相 100 V	100	MQMF011L □□ N	MADLT11SF	MADLN11SE		
		200	MQMF021L □□ N	MBDLT21SF	MBDLN21SE		
		400	MQMF041L □□ N	MCDLT31SF	MCDLN31SE		
	单相 / 三相 200 V	100	MQMF012L □□ N	MADLT05SF	MADLN05SE		
		200	MQMF022L □□ N	MADLT15SF	MADLN15SE		
		400	MQMF042L □□ N	MBDLT25SF	MBDLN25SE		
MHMF 高惯量	单相 100 V	100	MHMF011L □□ N	MADLT11SF	MADLN11SE		
		200	MHMF021L □□ N	MBDLT21SF	MBDLN21SE		
		400	MHMF041L □□ N	MCDLT31SF	MCDLN31SE		
	单相 / 三相 200 V	100	MHMF012L □□ N	MADLT05SF	MADLN05SE		
		200	MHMF022L □□ N	MADLT15SF	MADLN15SE		
		400	MHMF042L □□ N	MBDLT25SF	MBDLN25SE		
		750	MHMF082L □□ N	MCDLT35SF	MCDLN35SE		

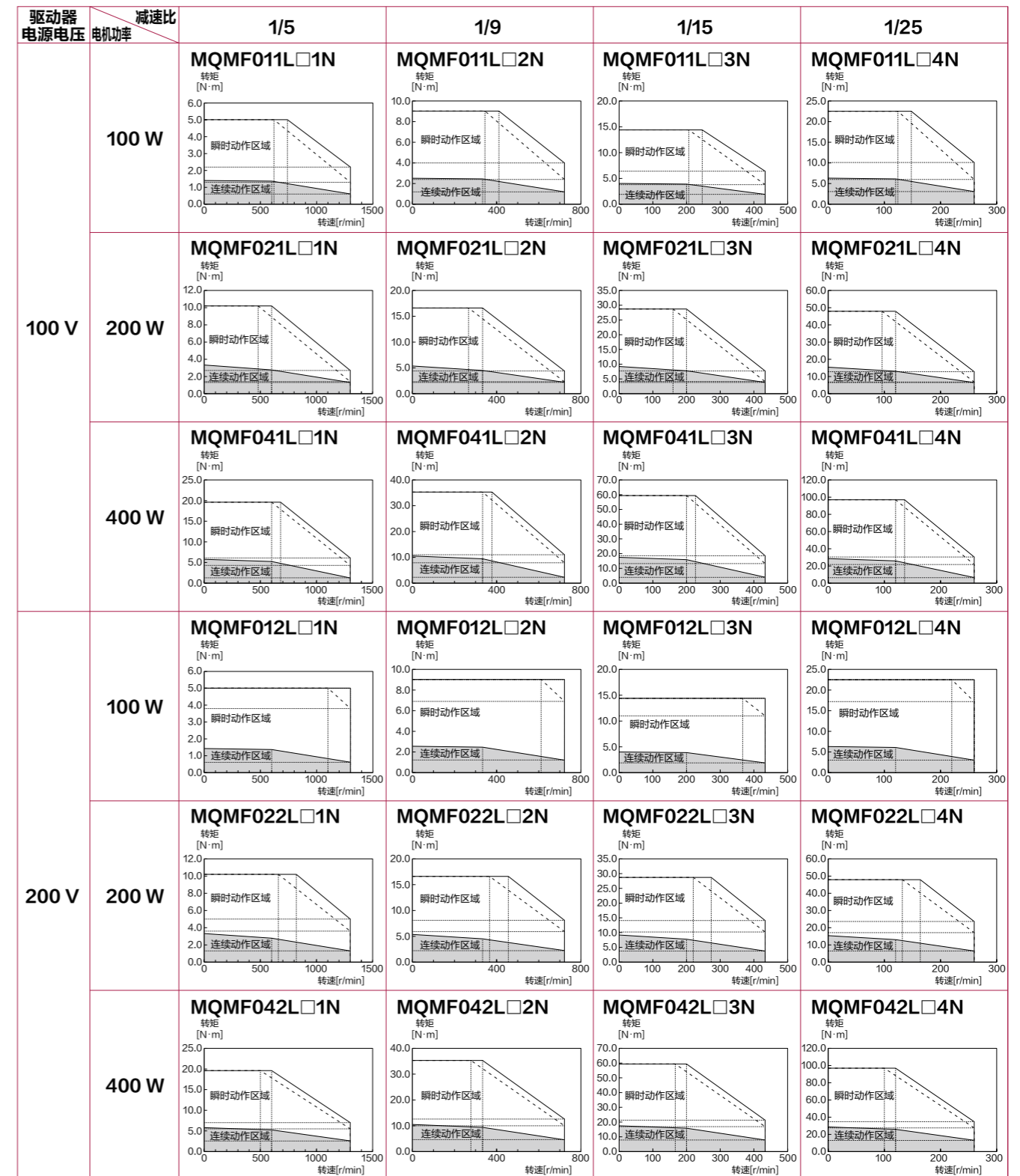
* 电机型号中的□□为电机构造、减速比的符号。请参照以上「型号的识别方法」。

带减速机的伺服规格一览

型号*	电机功率 (W)	减速比	功率 (W)	额定转速 (r/min)	最高转速 (r/min)	额定转矩 (N·m)	瞬时最大转矩 (N·m)	电机轴换算减速机 + 电机惯量比		质量		容许径向负载 (N)	容许轴向负载 (N)
								无制动器	有制动器	无制动器	有制动器		
								J (× 10 ⁻⁴ kg·m ²)		(kg)			
MQMF 中速型 扁轴型	100	1/5	85	600	1300	1.36	5.01	0.210	0.240	1.2	1.4	490	245
		1/9	85	333	722	2.45	9.02	0.200	0.230	1.2	1.4	588	294
		1/15	81	200	433	3.89	14.4	0.207	0.237	1.4	1.7	784	392
		1/25	76	120	260	6.08	22.5	0.287	0.317	2.6	2.9	1670	833
	200	1/5	175	600	1300	2.78	10.2	0.650	0.740	1.9	2.3	490	245
		1/9	157	333	722	4.49	16.6	0.770	0.860	3.0	3.4	1180	588
		1/15	163	200	433	7.78	28.7	0.800	0.890	3.4	3.8	1470	735
		1/25	163	120	260	13.0	47.9	0.790	0.880	3.4	3.8	1670	833
	400	1/5	331	600	1300	5.27	19.6	1.35	1.43	3.4	3.9	980	490
		1/9	331	333	722	9.49	35.3	1.25	1.33	3.4	3.9	1180	588
		1/15	335	200	433	16.0	59.4	1.28	1.36	3.8	4.3	1470	735
		1/25	327	120	260	26.0	96.9	1.31	1.39	5.4	5.9	2060	1030
MHMF 低速型 扁轴型	100	1/5	85	600	1300	1.36	5.01	0.131	0.134	1.0	1.2	490	245
		1/9	85	333	722	2.45	9.02	0.121	0.124	1.0	1.2	588	294
		1/15	81	200	433	3.89	14.4	0.124	0.127	1.1	1.3	784	392
	200	1/5	175	600	1300	2.78	10.2	0.437	0.457	1.5	1.8	490	245
		1/9	157	333	722	4.49	16.6	0.563	0.583	2.5	2.8	1180	588
		1/15	163	200	433	7.78	28.7	0.592	0.612	2.9	3.2	1470	735
		1/25	163	120	260	13.0	47.9	0.583	0.603	2.9	3.2	1670	833
	400	1/5	339	600	1300	5.39	19.6	0.930	0.950	2.8	3.2	980	490
		1/9	332	333	722	9.51	35.3	0.833	0.853	2.8	3.2	1180	588
		1/15	335	200	433	16.0	59.4	0.862	0.882	3.2	3.6	1470	735
		1/5	672	600	1200	10.7	38.4	2.38	2.48	4.3	5.0	980	490
		1/9	645	333	667	18.5	68.4	2.32	2.42	5.6	6.3	1470	735
750	1/15	637	200	400	30.4	111	2.25	2.35	6.0	6.7	1760	882	
	1/25	637	120	240	50.7	186	2.22	2.32	6.0	6.7	2060	1030	

* 电机型号中的□为电压规格、电机构造的符号。请参照 P.300「型号的识别方法」。

MQMF 系列 (100 W ~ 400 W)

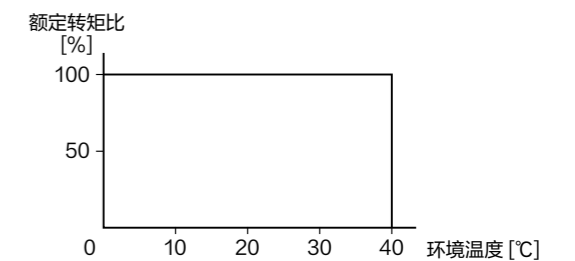


虚线代表驱动器电源电压低于10%时。

* 电机型号中的□为电机构造的符号。

请参照 P.300「型号的识别方法」。

连续转矩—环境温度



A6 系列

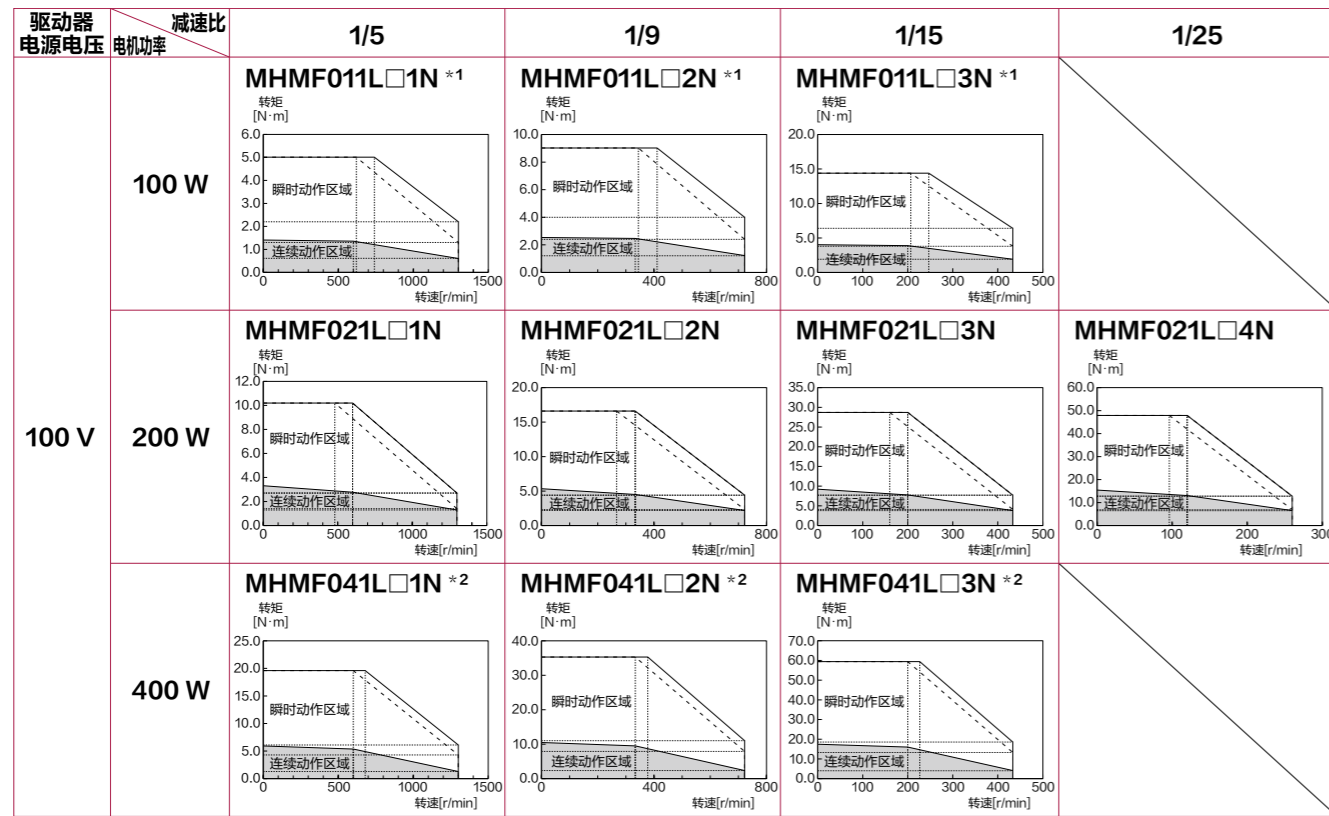
A6 系列选购部件

A6 N 系列

A6 B 系列
特别订购

相关信息

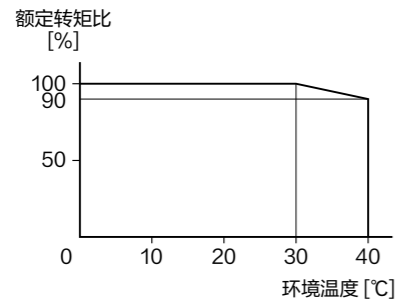
MHMF 系列 (100 W ~ 750 W)



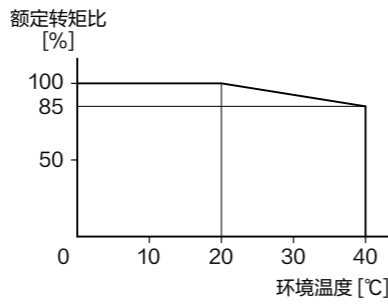
虚线代表驱动器电源电压低于10 %时。

※ 电机型号中的□为电机构造的符号。请参照 P.300 「型号的识别方法」。

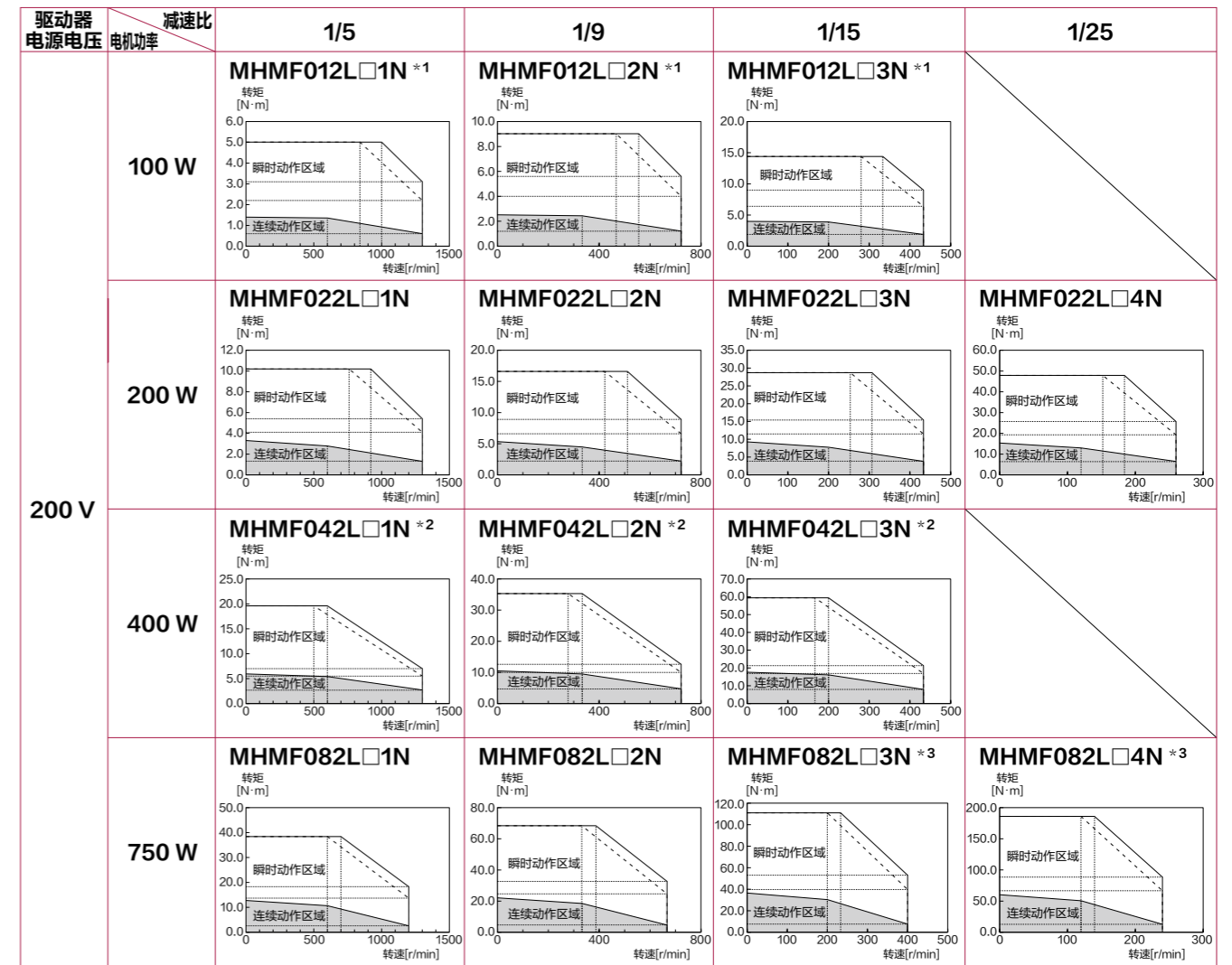
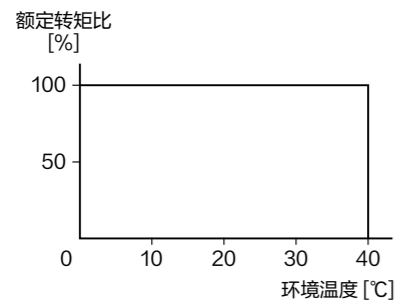
*1 连续转矩—环境温度



*2 连续转矩—环境温度



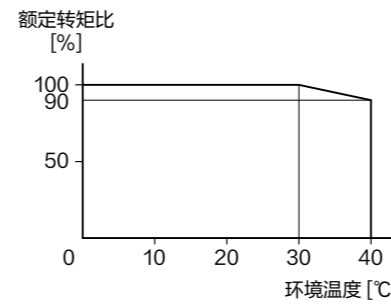
*1, *2 以外 连续转矩—环境温度



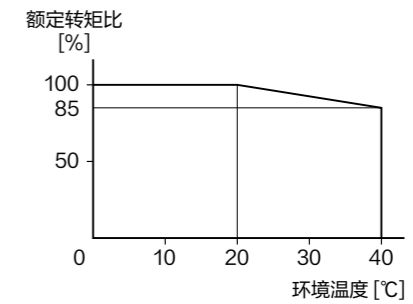
虚线代表驱动器电源电压低于10 %时。

※ 电机型号中的□为电机构造的符号。请参照 P.300 「型号的识别方法」。

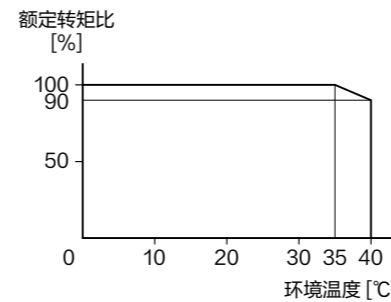
*1 连续转矩—环境温度



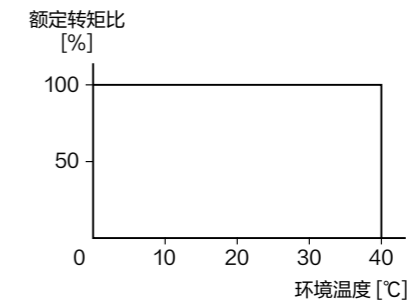
*2 连续转矩—环境温度



*3 连续转矩—环境温度

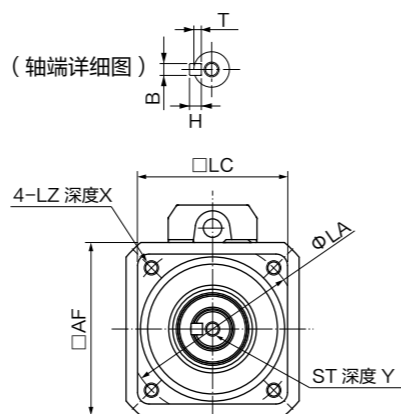
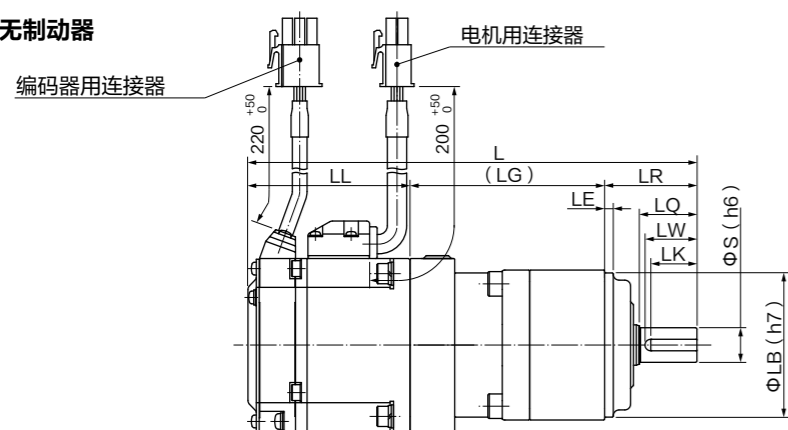


*1, *2, *3 以外 连续转矩—环境温度

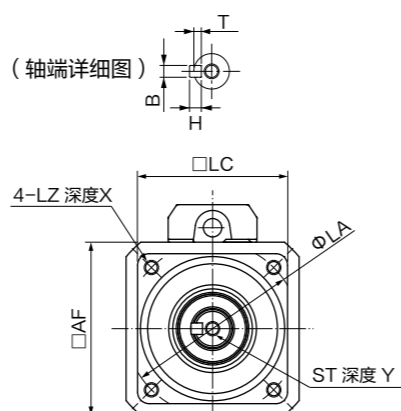
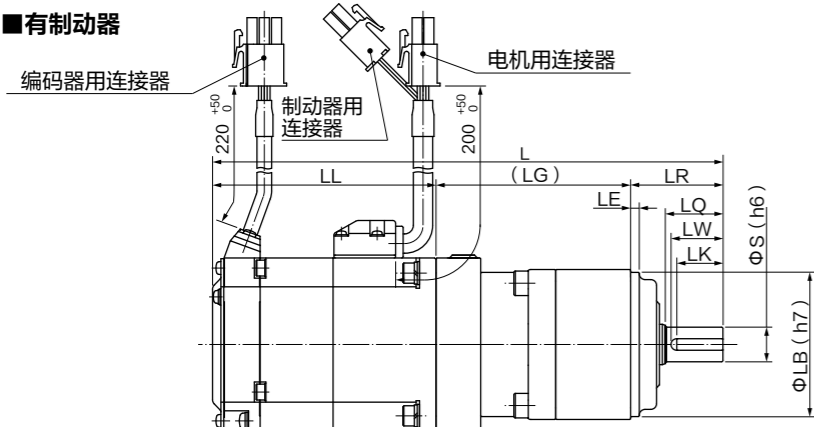


MQMF 系列 (导线型)

■无制动器



■有制动器



[单位: mm]

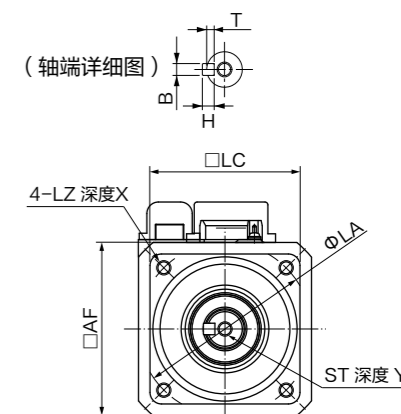
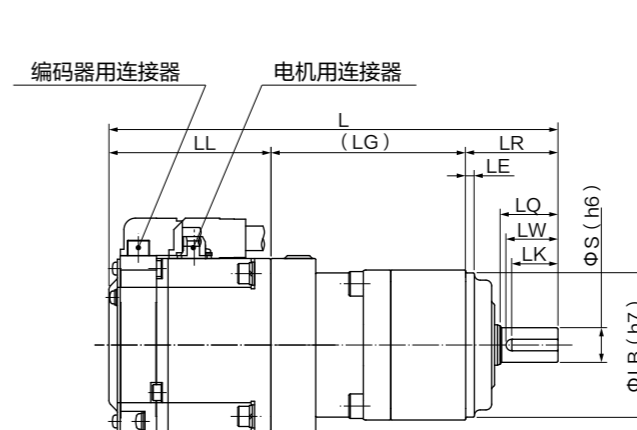
电机型号 ^{*1}	电机功率 (W)	减速比	L ^{#2}	B无 ^{#2}	B有 ^{#2}	LL ^{#2}	B无 ^{#2}	B有 ^{#2}	(LG)	LR	LQ	LW	LK	S	B x T	H	ST	Y	LB	LA	LE	LZ	LC ^{#3}	X	AF ^{#3}	
MQMF01□L□1N	100	1/5	155.7	56.2	67.5	LL	B有	32	20	18	16	12	12	4 x 2.5	4	M5	10	50	60	3	M5	52	12	60	60	
MQMF01□L□2N			177	77.5																						
MQMF01□L□3N		171.7	56.2	83.5	3	M6	78																			20
MQMF01□L□4N		193	77.5	93.5																						
MQMF02□L□1N	200	1/5	166.8	62.3	89.5	LL	B有	50	30	26	22	19	12	6 x 3.5	6	M6	12	70	90	3	M6	78	20	80	80	
MQMF02□L□2N			190.4	85.9																						
MQMF02□L□3N		201.8	62.3	89.5	3	M6	78																			20
MQMF02□L□4N		225.4	85.9	100																						
MQMF04□L□1N	400	1/5	214.3	74.8	89.5	LL	B有	50	30	26	22	19	12	6 x 3.5	6	M6	12	70	90	3	M6	78	20	80	80	
MQMF04□L□2N			237.9	98.4																						
MQMF04□L□3N		214.3	74.8	89.5	3	M6	78																			20
MQMF04□L□4N		237.9	98.4	100																						
MQMF04□L□1N	400	1/5	214.3	74.8	89.5	LL	B有	61	40	35	30	24	8 x 4	7	M8	16	90	115	5	M8	98	98	20	80	80	
MQMF04□L□2N			237.9	98.4																						
MQMF04□L□3N		224.8	74.8	89.5	3	M8	98																			20
MQMF04□L□4N		248.4	98.4	100																						
MQMF04□L□1N	400	1/5	214.3	74.8	89.5	LL	B有	61	40	35	30	24	8 x 4	7	M8	16	90	115	5	M8	98	98	20	80	80	
MQMF04□L□2N			237.9	98.4																						
MQMF04□L□3N		224.8	74.8	89.5	3	M8	98																			20
MQMF04□L□4N		248.4	98.4	100																						

*1 电机型号中的□为电压规格、电机构造的符号。请参照 P.300「型号的识别方法」。

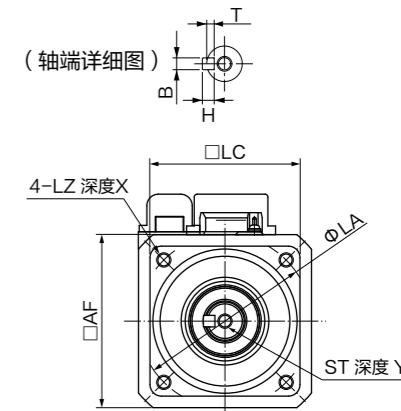
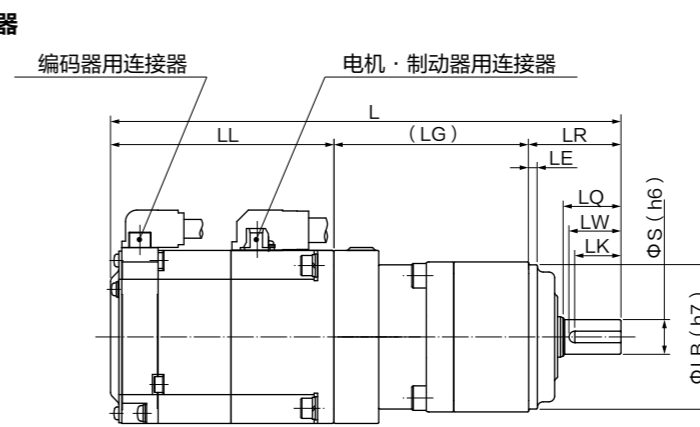
*2 B 无：无制动器 B 有：有制动器 *3 □ LC：减速机的□尺寸、□ AF：电机的□尺寸

MQMF 系列 (连接器型)

■无制动器



■有制动器



[单位: mm]

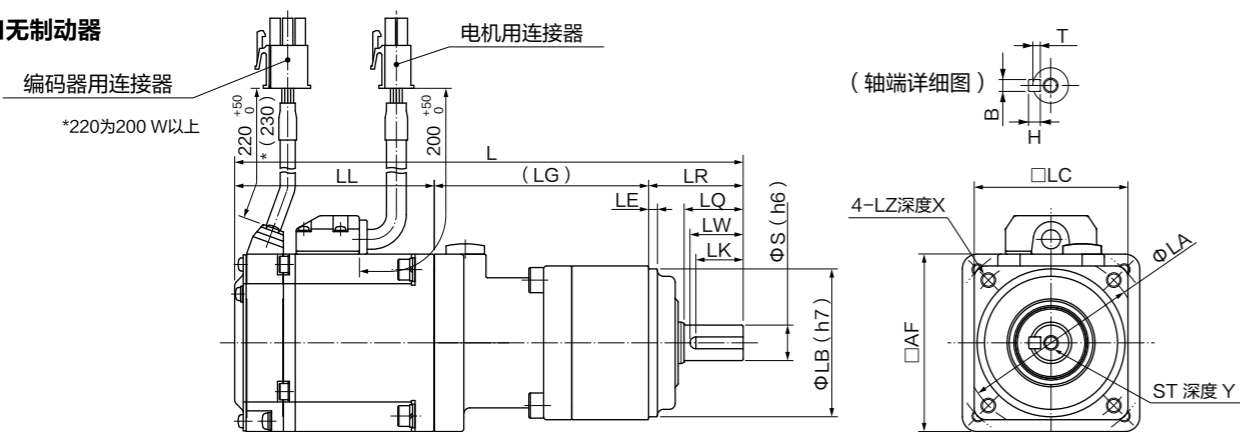
电机型号 ^{*1}	电机功率 (W)	减速比	L ^{#2}	B无 ^{#2}	B有 ^{#2}	LL ^{#2}	B无 ^{#2}	B有 ^{#2}	(LG)	LR	LQ	LW	LK	S	B x T	H	ST	Y	LB	LA	LE	LZ	LC ^{#3}	X	AF ^{#3}	
MQMF01□L□1N	100	1/5	155.7	56.2	67.5	LL	B有	32	20	18	16	12	12	4 x 2.5	4	M5	10	50	60	3	M5	52	12	60	60	
MQMF01□L□2N			177	77.5																						
MQMF01□L□3N		155.7	56.2	83.5	3	M6	78																			20
MQMF01□L□4N		177	77.5	93.5																						
MQMF02□L□1N	200	1/5	166.8	62.3	89.5	LL	B有	50	30	26	22	19	12	4 x 2.5	4	M5	10	50	60	3	M5	52	12	80	80	
MQMF02□L□2N			190.4	85.9																						
MQMF02□L□3N		201.8	62.3	89.5	3	M6	78																			20
MQMF02□L□4N		225.4	85.9	100																						
MQMF04□L□1N	400	1/5	214.3	74.8	89.5	LL	B有	50	30	26	22	19	12	6 x 3.5	6	M6	12	70	90	3	M6	78	20	80	80	
MQMF04□L□2N			237.9	98.4																						
MQMF04□L□3N		214.3	74.8	89.5	3	M6	78																			20
MQMF04□L□4N		237.9	98.4	100																						
MQMF04□L□1N	400	1/5	214.3	74.8	89.5	LL	B有	61	40	35	30	24	8 x 4	7	M8	16	90	115	5	M8	98	98	20	80	80	
MQMF04□L□2N			237.9	98.4																						
MQMF04□L□3N		224.8	74.8	89.5	3	M8	98																			20
MQMF04□L□4N		248.4	98.4	100																						

*1 电机型号中的□为电压规格、电机构造的符号。请参照 P.300「型号的识别方法」。

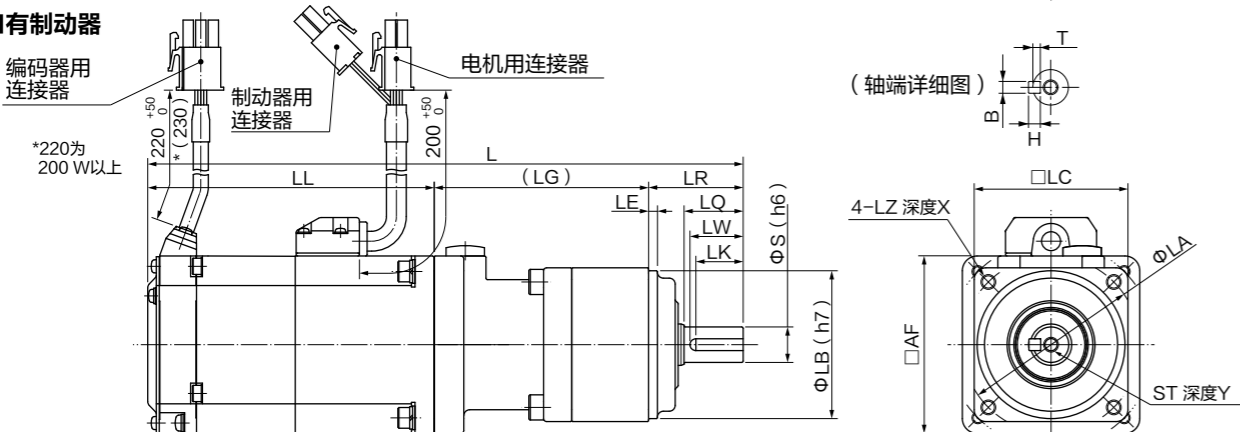
*2 B 无：无制动器 B 有：有制动器 *3 □ LC：减速机的□尺寸、□ AF：电机的□尺寸

MHMF 系列 (导线型)

■无制动器



■有制动器



[单位: mm]

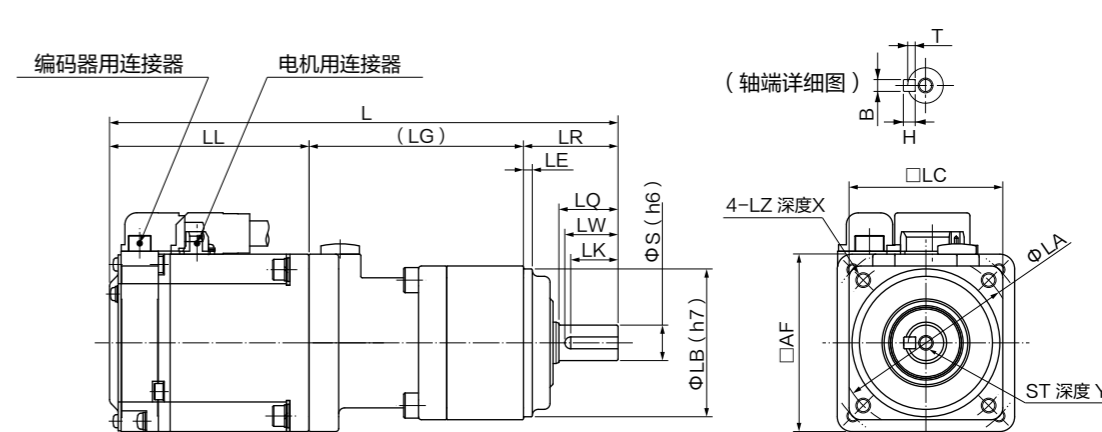
电机型号*1	电机功率 (W)	减速比	L	B无 B有	LL #2	B无 B有	(LG)	LR	LQ	LW	LK	S	B x T	H	ST	Y	LB	LA	LE	LZ	LC #3	X	AF #3
MHMF01□L□1N	100	1/5	167	67.5	67.5	67.5	32	20	18	16	12	4 x 2.5	4	M5	10	50	60	3	M5	52	12	40	
200.9			101.4																				
MHMF01□L□2N		1/9	167	67.5	200.9																		
MHMF01□L□3N	1/15	177.5	67.5	78	78	50	30	26	22	19	6 x 3.5	6	M6	12	70	90	3	M6	78	20	60		
		211.4	101.4																				
MHMF02□L□1N	200	1/5	172	67.5																			89.5
201.3			96.8																				
MHMF02□L□2N		1/9	207	67.5	236.3	96.8																	
MHMF02□L□3N			1/15	217.5	67.5	246.8	96.8																
MHMF02□L□4N	1/25	217.5	67.5	246.8	96.8	100																	
MHMF04□L□1N	400	1/5	224	84.5	89.5	89.5	50	30	26	22	19	6 x 3.5	6	M6	12	70	90	3	M6	78	20	60	
			253.3	113.8																			
		MHMF04□L□2N	1/9	224	84.5																		253.3
MHMF04□L□3N	1/15	234.5		84.5	263.8	113.8																	
MHMF082L□1N	750	1/5	235.4	91.9	97.5	97.5	61	40	35	30	24	8 x 4	7	M8	16	90	115	5	M8	98	20	80	
			269	125.5																			
		MHMF082L□2N	1/9	250.4	91.9																		284
		MHMF082L□3N		1/15	262.9	91.9	296.5	125.5															
		MHMF082L□4N	1/25	262.9	91.9	296.5	125.5	110															

*1 电机型号中的□为电压规格、电机构造的符号。请参照 P.300「型号的识别方法」。

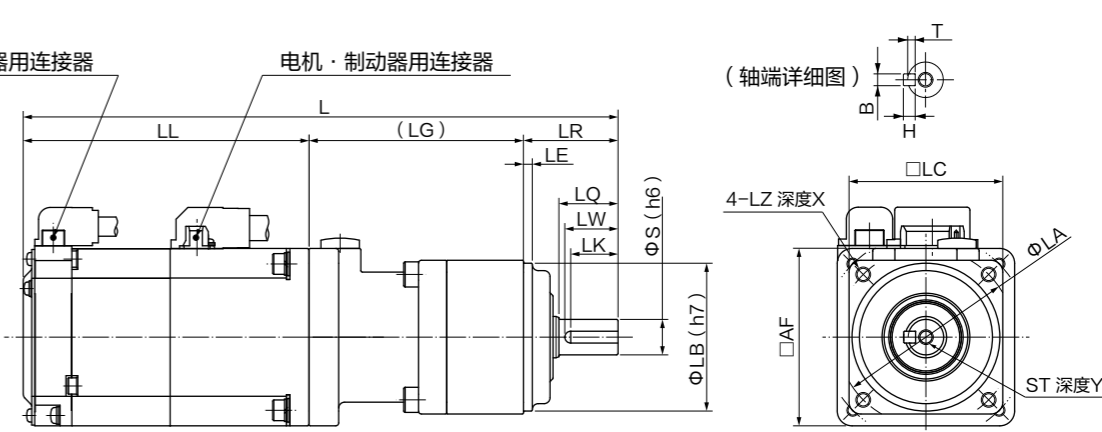
*2 B 无：无制动器 B 有：有制动器 *3 □ LC：减速机的□尺寸、□ AF：电机的□尺寸

MHMF 系列 (连接器型)

■无制动器



■有制动器



[单位: mm]

电机型号*1	电机功率 (W)	减速比	L	B无 B有	LL #2	B无 B有	(LG)	LR	LQ	LW	LK	S	B x T	H	ST	Y	LB	LA	LE	LZ	LC #3	X	AF #3	
MHMF01□L□1N	100	1/5	167	67.5	67.5	67.5	32	20	18	16	12	4 x 2.5	4	M5	10	50	60	3	M5	52	12	40		
MHMF01□L□2N			1/9	167																			67.5	200.9
MHMF01□L□3N		1/15	177.5	67.5	211.4																		101.4	
MHMF02□L□1N	200	1/5	172	67.5	89.5	89.5	32	20	18	16	12	4 x 2.5	4	M5	10	50	60	3	M5	52	12			
			MHMF02□L□2N	1/9																			207	67.5
		MHMF02□L□3N	1/15		217.5																		67.5	246.8
		MHMF02□L□4N		1/25	217.5	67.5	246.8	96.8	100															
MHMF04□L□1N	400	1/5	224	84.5	89.5	89.5	50	30	26	22	19	6 x 3.5	6	M6	12	70	90	3	M6	78	20	60		
			MHMF04□L□2N	1/9																			224	84.5
		MHMF04□L□3N	1/15		234.5																		84.5	263.8
MHMF082L□1N	750	1/5	235.4	91.9	97.5	97.5	61	40	35	30	24	8 x 4	7	M8	16	90	115	5	M8	98	20	80		
			MHMF082L□2N	1/9																			250.4	91.9
		MHMF082L□3N	1/15		262.9																		91.9	296.5
		MHMF082L□4N		1/25	262.9	91.9	296.5	125.5	110															

*1 电机型号中的□为电压规格、电机构造的符号。请参照 P.300「型号的识别方法」。

*2 B 无：无制动器 B 有：有制动器 *3 □ LC：减速机的□尺寸、□ AF：电机的□尺寸

环境条件

项 目	条 件	
使用温度*1	0°C ~ 40°C (无冻结)	
使用湿度	20 %RH ~ 85 %RH (无结露*5*6)	
保存温度*2	- 20°C ~ 65°C (最高温度保证值: 80°C; 累积 72 小时 无结露*5)	
保存湿度	20 %RH ~ 85 %RH (无结露*5*6)	
振 动	仅电机	旋转时 49 m/s ² (5 G) 以下、停止时 24.5 m/s ² (2.5 G) 以下*7
冲 击	仅电机	98 m/s ² (10 G) 以下
防护等级 (仅电机)	IP65*3	输出轴旋转部、导线前端除外
	IP67*3*4	输出轴旋转部、电机连接器·编码器连接器·制动器连接器的连接引脚部除外
	IP44*3	输出轴旋转部、连接器的连接引脚部、端子台的保护用金属圈出线口除外
海 拔	海拔 1000 m 以下	

*1 使用温度是距离电机5 cm外的温度。

*2 运输等规定的短时间内的容许温度。

*3 符合EN标准 (EN60529、EN60034-5) 所规定的试验条件的电机。
不适用于经常水洗等需要长时间防水的情况。

*4 以电机连接器、编码器连接器的推荐紧固转矩来紧固的情况下适用。

*5 温度降低的情况湿度会升高, 易产生结露, 请注意。

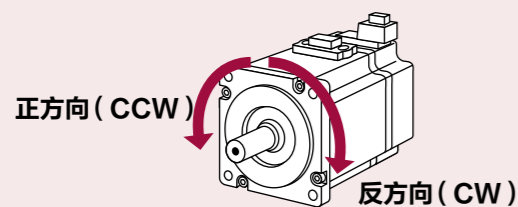
*6 MDMFD22L1 □□的端子台是 45 %RH ~ 85 %RH。

*7 额定输出功率在 5.5 kW 以上的电机在旋转和停止时均为 24.5 m/s² (2.5 G) 以下。

<提示>

初始转动方向设定为:

正方向(CCW)、反方向(CW)。请注意。



IP65 (导线型)	(1000 W以下)
IP67 (连接器型)	

「电机规格」页面的注释说明

注1) A、B、G、H型驱动器无内置再生电阻, 有再生能量产生时请准备选购部件的外置再生电阻。

●电源电压为AC100 V时

再生制动频率表示电机本体从额定转速到减速停止时的容许频率。

- 施加负载时, 表中值为 $1/(m+1)$ 。(m = 负载惯量/转子惯量)
- 超过额定转速时的再生制动频率与运转速度/额定速度的2次方成反比。
- 电源电压为AC115 V (主电压为AC100 V时)。
电源电压波动时, 表中的值与运转电源电压/115的2次方成反比。
- 转速频繁变换以及时常处于再生状态 (如上下进给的机械), 请向本公司咨询。

●电源电压为AC200 V时

再生制动频率表示电机本体从额定运转到减速停止时的容许频率。

- 施加负载时, 表中值为 $1/(m+1)$ 。(m = 负载惯量/转子惯量)
- 超过额定转速时的再生制动频率与 (运转速度/额定速度) 的2次方成反比。
- 电源电压为AC230 V (主电压为AC200 V时)。
电源电压波动时, 表中的值与 (运转电源电压/230) 的2次方成反比。
- 转速频繁变换以及时常处于再生状态 (如上下进给的机械), 请向本公司咨询。

注2) 若实效转矩在额定转矩内, 则再生频率无限制。

注3) 负载惯量比超过表中值时, 请向本公司咨询。

注4) 释放时间为使用变阻器切断直流时的数值。

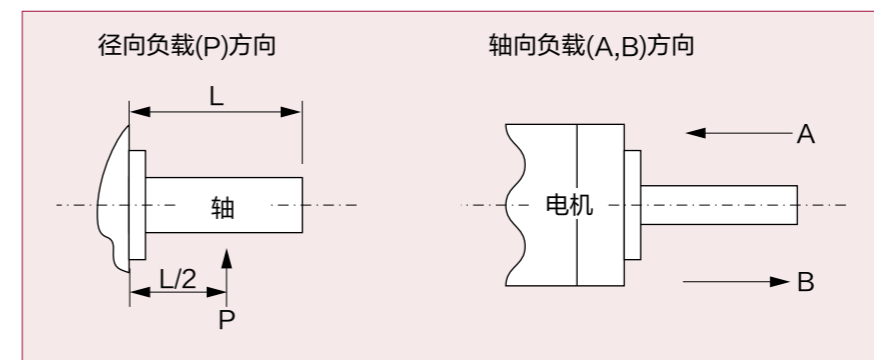
输出轴的容许载重

径向负载即输出轴径向承载的载重。输出轴通过链条、皮带等与配套机械相连接时会产生径向载重, 而与联轴器直接连接时则不会产生径向载重。

如下图所示, 通过在输出轴的L/2位置施加载重, 设定容许值。

此外, 轴向载重即输出轴在轴向承载的载重。

径向载重、轴向负载对轴承的寿命和强度有较大影响。因此, 运转时的载重务必小于各页所记载的容许径向载重、容许轴向载重, 请注意。



电机内置制动器

在利用电机驱动垂直轴等情况下, 可防止切断驱动器电源时工件 (可动部) 因重力而掉落。

电机内置制动器仅用于保持停止状态, 请勿用于制动运转中的电机。

●BRK-OFF信号的输出时序

- 关于电源ON时的制动器解除时序以及电机旋转中发生伺服使能关闭报警时的制动器动作时序等, 请参照本公司官网登载的使用说明书。
- 电机旋转中发生伺服使能关闭或报警动作时, 从电机失电进入自由运转状态开始到 BRK-OFF信号OFF (制动器动作) 为止的时间, 可用Pr4.38 (动作时机械制动器动作设定) 进行设定。
请参照本公司官网登载的使用说明书。

<提示>

1. 内置制动器的电机运转时, 制动器会发出噪音 (喀哒喀哒声), 但功能上并无影响。
2. 向制动器线圈通电时 (制动器不制动状态), 轴端等部位会有磁通量泄露。在电机周围使用磁力传感器等仪器时, 请注意。

●电机内置保持制动器规格

电机系列	电机功率	静摩擦 转矩 N·m	惯量 $\times 10^{-4} \text{ kg} \cdot \text{m}^2$	吸引时间 ms	释放时间 ms	励磁电流 DC A (冷时)	释放电压 DC V 励磁电压 DC V	每1次制动的 容许功量 J	容许 总功量 $\times 10^3 \text{ J}$	容许角 加速度 rad/s^2
MSMF ($\square 80 \text{ mm}$ 以下)	50 W, 100 W	0.294以上	0.002	35以下	20以下	0.30	1以上	39.2	4.9	30000
	200 W, 400 W	1.27以上	0.018	50以下	15以下	0.36	24 ± 1.2	137	44.1	
	750 W	2.45以上	0.075	70以下	20以下	0.42	24 ± 2.4	196	147	
	1000 W	3.80以上						185	80.0	
MSMF ($\square 100 \text{ mm}$ 以上)	1.0 kW, 1.5 kW, 2.0 kW	8.0以上	0.175	50以下	15以下	0.81	2以上 24 ± 2.4	600	50	10000
	3.0 kW	12.0以上		80以下				1470	2160	
	4.0 kW	16.2以上	1.12	110以下	50以下	0.90	24 ± 2.4	1545	2000	
	5.0 kW	22.0以上								
MQMF ($\square 80 \text{ mm}$ 以下)	100 W	0.39以上	0.018	15以下	20以下	0.30	1以上	105	44.1	30000
	200 W, 400 W	1.6以上	0.075	70以下		0.36	24 ± 2.4	185	80	
MHMF ($\square 80 \text{ mm}$ 以下)	50 W, 100 W	0.38以上	0.002	35以下	20以下	0.30	1以上 24 ± 2.4	39.2	4.9	30000
	200 W, 400 W	1.6以上	0.018	50以下		0.36		105	44.1	
	750 W, 1000 W	3.8以上	0.075	70以下		0.42		185	80	
MHMF ($\square 100 \text{ mm}$ 以上)	1.0 kW, 1.5 kW	13.7以上	1.12	100以下	50以下	0.79	2以上 24 ± 2.4	1470	2160	10000
	2.0 kW, 3.0 kW, 4.0 kW	25.0以上	4.7	80以下	25以下	1.29		1800	3000	5440
	5.0 kW	44.1以上	4.1	150以下	30以下		1800	3100	5108	
	7.5 kW	63.0以上	3.9	200以下	80以下	2以下 15以下	1800	3100	5108	
MDMF ($\square 100 \text{ mm}$ 以上)	1.0 kW, 1.5 kW, 2.0 kW	13.7以上	1.12	100以下	50以下	0.79	2以上 24 ± 2.4	1470	2160	10000
	3.0 kW	22.0以上		110以下	0.90	1545		2000		
	4.0 kW	25.0以上	4.7	80以下	25以下	1.29		1800	3000	5440
	5.0 kW	44.1以上	4.1	150以下	30以下		3100			
	7.5 kW	63.0以上	3.9	200以下	80以下	2以上 15以下	2000	4000	5108	
	11.0 kW	100.0以上	7.1	300以下	140以下					1.08
	15.0 kW	200.0以上	28		150以下					1.72
22.0 kW										
MGMF ($\square 100 \text{ mm}$ 以上)	0.85 kW, 1.3 kW, 1.8 kW	13.7以上	1.12	100以下	50以下	0.79	2以上 24 ± 2.4	1470	2160	10000
	2.4 kW, 2.9 kW	25.0以上	4.7	80以下	25以下	1.29		1800	3000	5440
	4.4 kW	44.1以上	3.93	150以下	30以下		2以下 15以下		3100	5108
	5.5 kW	63.0以上	3.9	200以下	80以下					

- 吸引时间以及释放时间为制动器动作的延迟时间。
- 释放时间为使用变阻器切断直流时的数值。
- 上述数值是（静摩擦转矩、释放电压、励磁电压除外）代表特性
- 内置制动器出厂时的背隙为2°以下
- 在上述容许角速度下，寿命为加速·减速 1000 万次（制动器的背隙发生剧烈变化前的加速·减速次数）。
- 电机制动器用电源，请勿与 X1, X2, X3, X4, X5, X6 共用同一电源。

目录

电机连接器规格	313
编码器电缆	315
电机电缆	319
制动器电缆	327
接口用电缆	328
连接器套件	329
绝对式编码器用电池	344
电机制动器用浪涌吸收器	345
安装金属件	347
电抗器	348
外置再生电阻	349
菊花链连接电缆	351
电缆型号识别方法	352
周边设备厂商一览	353

50 W ~ 1000 W □80 mm 以下

●使用〈MSMF, MQMF, MHMF (导线型)〉电机时如下进行连接。

连接器: Tyco Electronics Japan 制造 (下图表示与电机相连的所有连接器。)

[编码器用连接器]

编码器用连接器
制动力用连接器
电机用连接器

172169-1
23bit 绝对式

引脚 No.	用途
1	BAT+ *
2	BAT- *
3	FG(屏蔽)
4	PS
5	PS
6	NC
7	E5V
8	E0V
9	NC

※连接器引脚为从此侧所示状态。
* 作为增量式系统使用时, 无需连接BAT+, BAT-。

[电机用连接器]

172167-1

引脚 No.	用途
1	U相
2	V相
3	W相
4	接地

※连接器引脚为从此侧所示状态。

[制动力用连接器]

172165-1

引脚 No.	用途
1	制动力
2	制动力

※电磁制动力无极性。

※连接器引脚为从此侧所示状态。

<注意>
NC请勿作任何连接。

●使用〈MSMF, MQMF, MHMF (连接器型)〉电机时如下进行连接。

连接器: 日本航空电子工业株式会社制造 (下图表示电机侧的连接器。)

23bit 绝对式

编码器用连接器
制动力用连接器

JN6CR07PM2
JN6CR07PM4

引脚 No.	用途
1	FG(屏蔽)
2	BAT- *
3	E0V
4	PS
5	BAT+ *
6	E5V
7	PS

※从电机上方俯视的引脚图

螺钉 (M2) 紧固转矩:
0.19 N·m ~ 0.21 N·m
※请使用连接器附带的螺钉。
否则有破损的可能性。

* 作为增量式系统使用时,
无需连接BAT+, BAT-。

〈MSMF〉

JN8AT04NJ1

引脚 No.	用途
1	U相
2	V相
3	W相
PE	接地

※从电机上方俯视的引脚图

螺钉 (M2) 紧固转矩:
0.085 N·m ~ 0.095 N·m (锁紧到树脂)
※请使用连接器附带的螺钉。
否则有破损的可能性。
※垫圈请勿从连接器中拆除, 并确保垫圈的正确安装。

〈MHMF 50 W, 100 W〉

JN11AH06NN2

无制动器	有制动器		
引脚 No.	用途	引脚 No.	用途
1	U相	1	U相
2	V相	2	V相
3	W相	3	W相
4	NC	4	制动力
5	NC	5	制动力
PE	接地	PE	接地

※从电机上方俯视的引脚图

〈MQMF, MHMF 200 W ~ 1000 W〉

JN11AH06NN1

※从电机上方俯视的引脚图

螺钉 (M2) 紧固转矩:
0.085 N·m ~ 0.095 N·m
※电磁制动力无极性。
※请使用连接器附带的螺钉。
否则有破损的可能性。
※垫圈请勿从连接器中拆除, 并确保垫圈的正确安装。

〔有制动力电机〕〈MSMF〉

制动力用连接器

JN4AT02PJM-R

引脚 No.	用途
1	制动力
2	制动力

※从电机上方俯视的引脚图

螺钉 (M2) 紧固转矩:
0.19 N·m ~ 0.21 N·m
※电磁制动力无极性。
※请使用连接器附带的螺钉。
否则有破损的可能性。
※垫圈请勿从连接器中拆除, 并确保垫圈的正确安装。

0.85 kW ~ 22.0 kW □100 mm 以上

●使用〈MSMF, MDMF, MGMF, MHMF〉电机时如下进行连接。

连接器: 日本航空电子工业株式会社制造 (下图表示电机侧的连接器。)

■编码器用连接器

〈大型编码器连接器〉

IP67电机
编码器用连接器 (大型)

JL10-2A20-29P
23 bit 绝对式

引脚 No.	用途	引脚 No.	用途
A	NC	K	PS
B	NC	L	PS
C	NC	M	NC
D	NC	N	NC
E	NC	P	NC
F	NC	R	NC
G	E0V	S	BAT- *
H	E5V	T	BAT+ *
J	FG(屏蔽)		

〈小型编码器连接器〉

JN2AS10ML3-R
23 bit 绝对式

引脚 No.	用途
1	E0V
2	NC
3	PS
4	E5V
5	BAT- *
6	BAT+ *
7	PS
8	NC
9	FG(屏蔽)
10	NC

※连接器引脚为从此侧所示状态。

<注意>
NC请勿作任何连接。
* 作为增量式系统使用时,
无需连接BAT+, BAT-。

■电机·制动力连接器

电机用连接器 / 制动力用连接器对照表

电机型号	电机容量	200 V	
		无制动力	有制动力
MSMF	1.0 kW ~ 2.0 kW	A	C
	3.0 kW ~ 5.0 kW	B	D
MDMF	1.0 kW ~ 2.0 kW	A	C
	3.0 kW ~ 5.0 kW	B	D
	7.5 kW ~ 15.0 kW	E	E, F
MGMF	2.0 kW ~ 5.0 kW	G	G, F
	22.0 kW		
MGMF	0.85 kW ~ 1.8 kW	A	C
	2.4 kW ~ 4.4 kW	B	D
MHMF	5.5 kW	E	E, F
	1.0 kW ~ 1.5 kW	A	C
	2.0 kW ~ 5.0 kW	B	D
	7.5 kW	E	E, F

电机·制动力用连接器

※电磁制动力无极性。

〈电机〉

〈制动力〉

制动力用连接器

电机用端子盒

〈端子台〉接地

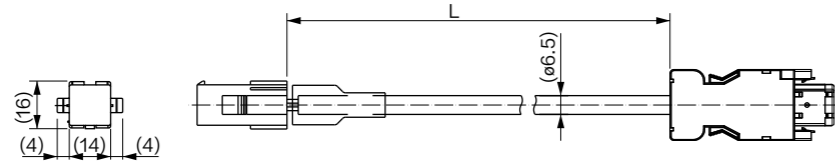
端子	用途
U	U相
V	V相
W	W相
接地	接地

公称: M8
安装转矩: 12.0 N·m

<注意> NC请勿作任何连接。

型号	MFECA0 ** 0EAD	□80 mm 以下 适用机型	MSMF 50 W ~ 1000 W, MQMF 100 W ~ 400 W MHMF 50 W ~ 1000 W (导线型)
规格	23bit 绝对式编码器 增量式系统用 (无电池盒)		

[单位: mm]

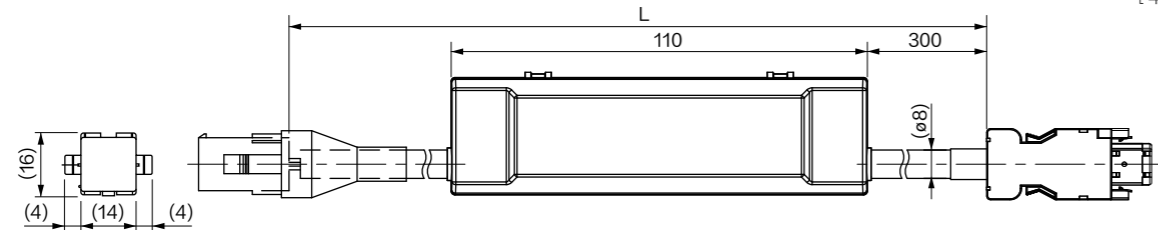


名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	住友 3M 株式会社 或同等品	3	MFECA0030EAD
外壳套件	3E306-3200-008		5	MFECA0050EAD
连接器 (电机侧)	172161-1	Tyco Electronics Japan G.K	10	MFECA0100EAD
连接器引脚	170365-1		20	MFECA0200EAD
电缆	0.20 mm ² × 3P (6线制)			
		冲电线株式会社		

型号	MFECA0 ** 0EAE	□80 mm 以下 适用机型	MSMF 50 W ~ 1000 W, MQMF 100 W ~ 400 W MHMF 50 W ~ 1000 W (导线型)
规格	23bit 绝对式编码器 绝对式系统用 (有电池盒)*		

* 由于没有附带电池, 所以另需绝对式编码器用电池「DVOP2990」。

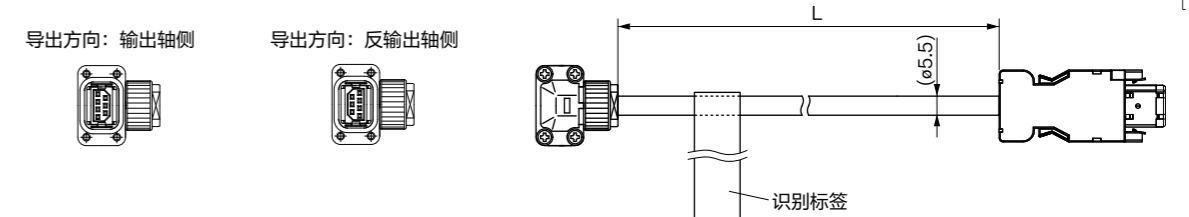
[单位: mm]



名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	住友 3M 株式会社 或同等品	3	MFECA0030EAE
外壳套件	3E306-3200-008		5	MFECA0050EAE
连接器 (电机侧)	172161-1	Tyco Electronics Japan G.K	10	MFECA0100EAE
连接器引脚	170365-1		20	MFECA0200EAE
电缆	0.20 mm ² × 4P (8线制)			
		冲电线株式会社		

型号	MFECA0 ** 0MJD (可动电缆 导出方向:输出轴侧)	□80 mm 以下 适用机型	MSMF 50 W ~ 1000 W MQMF 100 W ~ 400 W MHMF 50 W ~ 1000 W (连接器型)
	MFECA0 ** 0MKD (可动电缆 导出方向:反输出轴侧)		
	MFECA0 ** 0TJD (固定电缆 导出方向:输出轴侧)		
	MFECA0 ** 0TKD (固定电缆 导出方向:反输出轴侧)		
规格	23bit 绝对式编码器 增量式系统用 (无电池盒)		

[单位: mm]

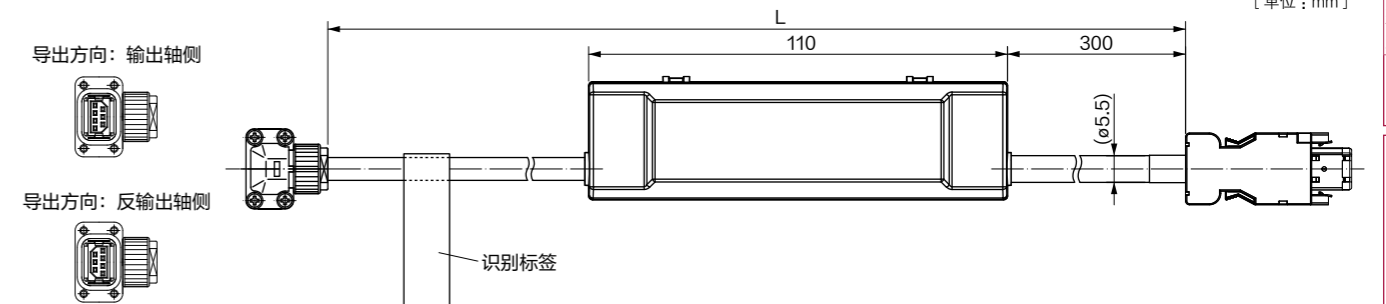


名称	型号	制造商	L (m)	型号 (例)
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	住友 3M 株式会社 或同等品	3	MFECA0030MJD
外壳套件	3E306-3200-008		5	MFECA0050MJD
连接器 (电机侧)	JN6FR07SM1	日本航空电子工业株式会社	10	MFECA0100MJD
连接器引脚	LY10-C1-A1-10000		20	MFECA0200MJD
电缆	AWG24 4线制、AWG22 2线制 (φ5.5)			
		日立电线		

型号	MFECA0 ** 0MJE (可动电缆 导出方向:输出轴侧)	□80 mm 以下 适用机型	MSMF 50 W ~ 1000 W MQMF 100 W ~ 400 W MHMF 50 W ~ 1000 W (连接器型)
	MFECA0 ** 0MKE (可动电缆 导出方向:反输出轴侧)		
	MFECA0 ** 0TJE (固定电缆 导出方向:输出轴侧)		
	MFECA0 ** 0TKE (固定电缆 导出方向:反输出轴侧)		
规格	23bit 绝对式编码器 绝对式系统用 (有电池盒)*		

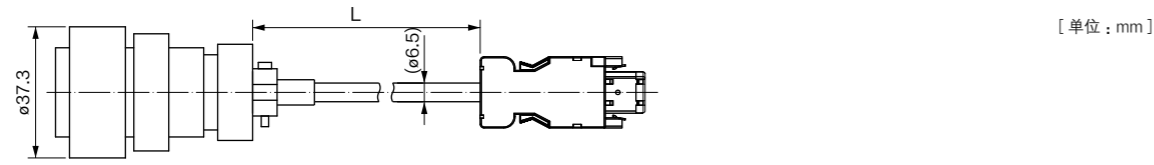
* 由于没有附带电池, 所以另需绝对式编码器用电池「DVOP2990」。

[单位: mm]



名称	型号	制造商	L (m)	型号 (例)
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	住友 3M 株式会社 或同等品	3	MFECA0030MJE
外壳套件	3E306-3200-008		5	MFECA0050MJE
连接器 (电机侧)	JN6FR07SM1	日本航空电子工业株式会社	10	MFECA0100MJE
连接器引脚	LY10-C1-A1-10000		20	MFECA0200MJE
电缆	AWG24 4线制、AWG22 2线制 (φ5.5)			
		日立电线		

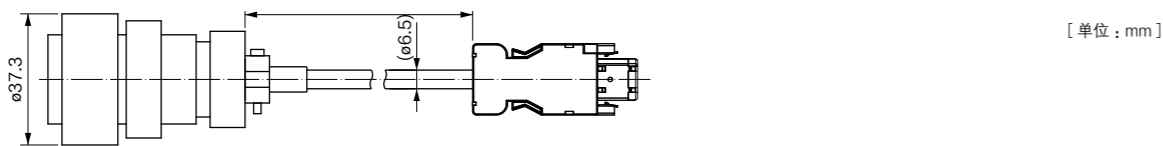
型号	MFECA0 ** 0EPD	□100 mm 以上 适用电机功率	0.85 kW ~ 22.0 kW
规格	23bit 绝对式编码器 增量式系统用 (无电池盒) (大型卡扣式)		



[单位: mm]

名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	住友 3M 株式会社	3	MFECA0030EPD
外壳套件	3E306-3200-008	或同等品	5	MFECA0050EPD
连接器 (电机侧)	JL10-6A20-29S-EB	日本航空电子工业株式会社	10	MFECA0100EPD
电缆夹	JL04-2022CK(09)-R		20	MFECA0200EPD
电缆	0.2 mm ² × 3P (6线制)	冲电线株式会社		

型号	MFECA0 ** 0ESD	□100 mm 以上 适用电机功率	0.85 kW ~ 22.0 kW
规格	23bit 绝对式编码器 增量式系统用 (无电池盒) (大型锁紧式)		

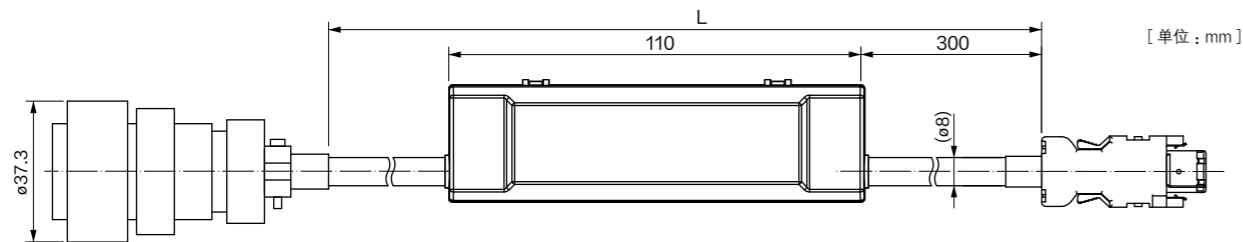


[单位: mm]

名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	住友 3M 株式会社	3	MFECA0030ESD
外壳套件	3E306-3200-008	或同等品	5	MFECA0050ESD
连接器 (电机侧)	N/MS3106B20-29S	日本航空电子工业株式会社	10	MFECA0100ESD
电缆夹	N/MS3057-12A		20	MFECA0200ESD
电缆	0.2 mm ² × 3P (6线制)	冲电线株式会社		

型号	MFECA0 ** 0EPE	□100 mm 以上 适用电机功率	0.85 kW ~ 22.0 kW (IP67电机)
规格	23bit 绝对式编码器 绝对式系统用 (有电池盒)* (大型卡扣式)		

* 由于没有附带电池, 所以另需绝对式编码器用电池「DV0P2990」。



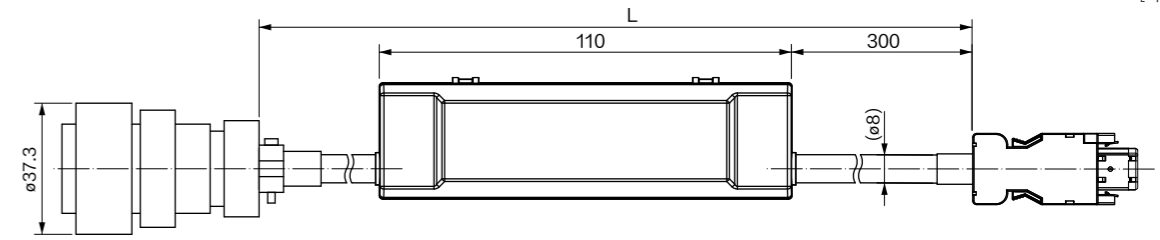
[单位: mm]

名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	住友 3M 株式会社	3	MFECA0030EPE
外壳套件	3E306-3200-008	或同等品	5	MFECA0050EPE
连接器 (电机侧)	JL10-6A20-29S-EB	日本航空电子工业株式会社	10	MFECA0100EPE
连接器引脚	JL04-2022CK(09)-R		20	MFECA0200EPE
电缆	0.2 mm ² × 3P (6线制)	冲电线株式会社		

型号	MFECA0 ** 0ESE	□100 mm 以上 适用电机功率	0.85 kW ~ 22.0 kW
规格	23bit 绝对式编码器 绝对式系统用 (有电池盒) (大型锁紧式)		

* 由于没有附带电池, 所以另需绝对式编码器用电池「DV0P2990」。

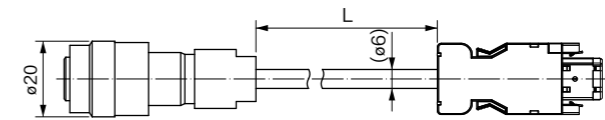
[单位: mm]



名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	住友 3M 株式会社	3	MFECA0030ESE
外壳套件	3E306-3200-008	或同等品	5	MFECA0050ESE
连接器 (电机侧)	N/MS3106B20-29S	日本航空电子工业株式会社	10	MFECA0100ESE
电缆夹	N/MS3057-12A		20	MFECA0200ESE
电缆	0.2 mm ² × 4P (8线制)	冲电线株式会社		

型号	MFECA0 ** 0ETD	□100 mm 以上 适用电机功率	0.85 kW ~ 22.0 kW
规格	23bit 绝对式编码器 增量式系统用 (无电池盒) (小型卡扣式)		

[单位: mm]

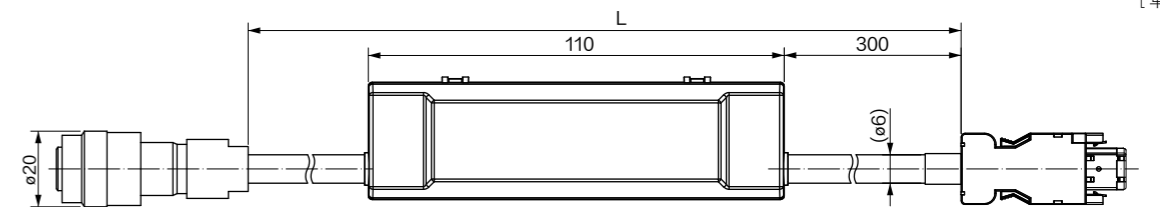


名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	住友 3M 株式会社	3	MFECA0030ETD
外壳套件	3E306-3200-008	或同等品	5	MFECA0050ETD
连接器 (电机侧)	JN2DS10SL1-R	日本航空电子工业株式会社	10	MFECA0100ETD
连接器引脚	JN1-22-22S-PKG100		20	MFECA0200ETD
电缆	0.2 mm ² × 3P (6线制)	冲电线株式会社		

型号	MFECA0 ** 0ETE	□100 mm 以上 适用电机功率	0.85 kW ~ 22.0 kW
规格	23bit 绝对式编码器 绝对式系统用 (有电池盒)* (小型卡扣式)		

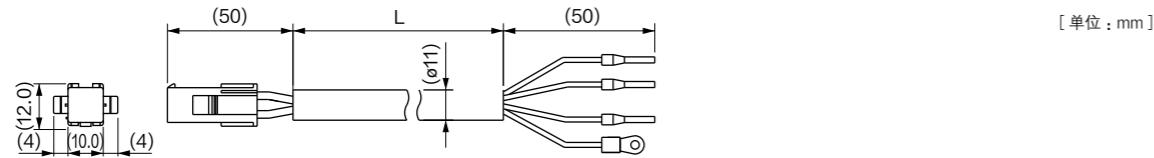
* 由于没有附带电池, 所以另需绝对式编码器用电池「DV0P2990」。

[单位: mm]



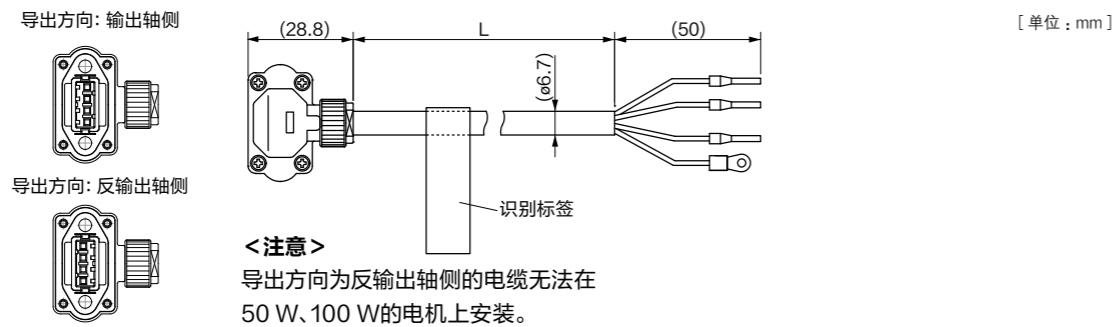
名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	住友 3M 株式会社	3	MFECA0030ETE
外壳套件	3E306-3200-008	或同等品	5	MFECA0050ETE
连接器 (电机侧)	JN2DS10SL1-R	日本航空电子工业株式会社	10	MFECA0100ETE
连接器引脚	JN1-22-22S-PKG100		20	MFECA0200ETE
电缆	0.2 mm ² × 3P (6线制)	冲电线株式会社		

型号	MFMCA0 ** 0EED	□80 mm 以下 适用机型	MSMF 50 W ~ 1000 W,	MQMF 100 W ~ 400 W
			MHMF 50 W ~ 1000 W (导线型)	



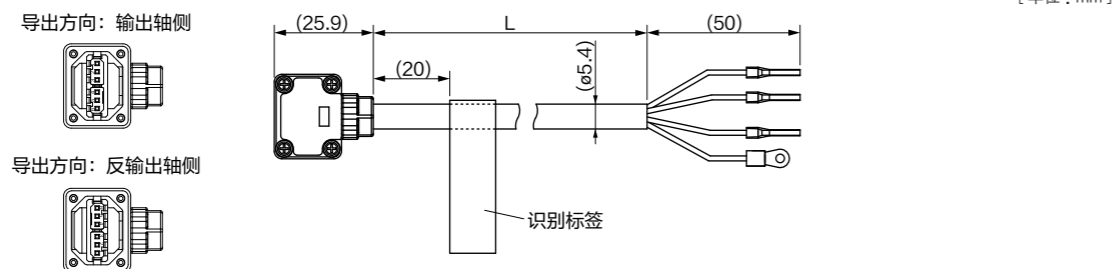
名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器	172159-1	Tyco Electronics	3	MFMCA0030EED
连接器引脚	170366-1	Japan G.K	5	MFMCA0050EED
棒端子	AI0.75-8GY	Phoenix Contact	10	MFMCA0100EED
带尼龙绝缘圆形端子	N1.25-M4	日本压着端子制造株式会社	20	MFMCA0200EED
电缆	ROBO-TOP 600V 0.75 mm ² 4线制	大电株式会社		

型号	MFMCA0 ** 0NJD (可动电缆 导出方向:输出轴侧)	□80 mm 以下 适用机型	MSMF 50 W ~ 1000 W	
	MFMCA0 ** 0RJD (固定电缆 导出方向:输出轴侧)		(连接器型)	
	MFMCA0 ** 0NKD (可动电缆 导出方向:反输出轴侧)		MSMF 200 W ~ 1000 W	
	MFMCA0 ** 0RKD (固定电缆 导出方向:反输出轴侧)		(连接器型)	



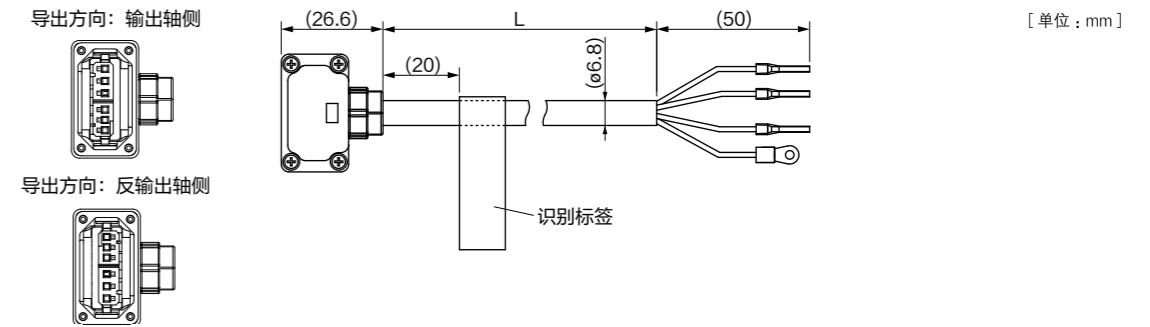
名称	型号	制造商	L (m)	型号 (例)
连接器	JN8FT04SJ1	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCA0030NJD
连接器引脚	ST-TMH-S-C1B-3500		5	MFMCA0050NJD
棒端子	AI0.75-8GY	Phoenix Contact	10	MFMCA0100NJD
带尼龙绝缘圆形端子	N1.25-M4	日本压着端子制造株式会社	20	MFMCA0200NJD
电缆	AWG18 4线制 (ø6.7 mm)	日立电线株式会社		

型号	MFMCA0 ** 7UFD (可动·固定共用电缆 导出方向: 输出轴侧)	□80 mm 以下 适用机型	MHMF 50 W, 100 W	
	MFMCA0 ** 7UGD (可动·固定共用电缆 导出方向: 反输出轴侧)		(连接器型)	



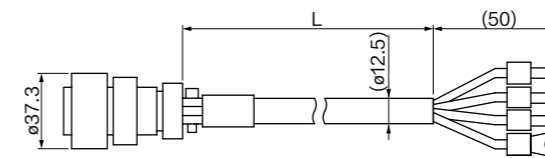
名称	型号	制造商	L (m)	型号 (例)
连接器	JN11FH06SN2	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCA0037UFD
连接器引脚	JN11S10K4A1		5	MFMCA0057UFD
棒端子	AI0.34-BTQ	Phoenix Contact	10	MFMCA0107UFD
带尼龙绝缘圆形端子	N1.25-M4	日本压着端子制造株式会社	20	MFMCA0207UFD
电缆	AWG22 6线制 (ø5.4 mm)	日兴电线		

型号	MFMCA0 ** 0UFD (可动电缆 导出方向:输出轴侧)	□80 mm 以下 适用机型	MQMF 100 W ~ 400 W	
	MFMCA0 ** 0UGD (可动电缆 导出方向:反输出轴侧)		MHMF 200 W ~ 1000 W	
	MFMCA0 ** 0WFD (固定电缆 导出方向:输出轴侧)		(连接器型)	
	MFMCA0 ** 0WGD (固定电缆 导出方向:反输出轴侧)			



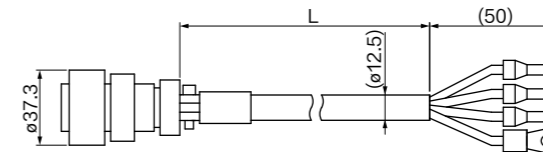
名称	型号	制造商	L (m)	型号 (例)
连接器	JN11FH06SN1	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCA0030UFD
连接器引脚	JN11S35H3A1		5	MFMCA0050UFD
棒端子	AI0.75-8GY	Phoenix Contact	10	MFMCA0100UFD
带尼龙绝缘圆形端子	N1.25-M4	日本压着端子制造株式会社	20	MFMCA0200UFD
电缆	AWG18 6线制 (ø6.8)	日兴电线		

型号	MFMCDO ** 2EUD	□100 mm 以上 适用机型	MSMF 1.0 kW ~ 2.0 kW,	MDMF 1.0 kW ~ 2.0 kW
			MHMF 1.0 kW, 1.5 kW,	MGMF 0.85 kW ~ 1.8 kW
			(卡扣式)	



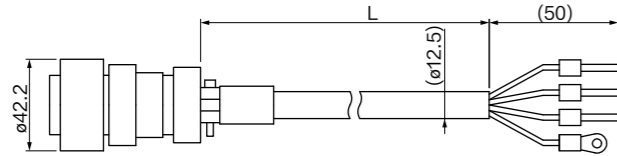
名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器	JL10-6A20-4SE-EB	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCD0032EUD
电缆夹	JL04-2022CK(14)-R		5	MFMCD0052EUD
棒端子	NTUB-2	日本压着端子制造株式会社	10	MFMCD0102EUD
带尼龙绝缘圆形端子	N2-M4	日本压着端子制造株式会社	20	MFMCD0202EUD
电缆	ROBO-TOP 600V 2.0mm ² 4线制	大电株式会社		

型号	MFMCDO ** 2ECD	□100 mm 以上 适用机型	MSMF 1.0 kW ~ 2.0 kW,	MDMF 1.0 kW ~ 2.0 kW
			MHMF 1.0 kW, 1.5 kW,	MGMF 0.85 kW ~ 1.8 kW
			(锁紧式)	



名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器	JL04V-6A20-4SE-EB-RK	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCD0032ECD
电缆夹	JL04-2022CK(14)-R		5	MFMCD0052ECD
棒端子	NTUB-2	日本压着端子制造株式会社	10	MFMCD0102ECD
带尼龙绝缘圆形端子	N2-M4	日本压着端子制造株式会社	20	MFMCD0202ECD
电缆	ROBO-TOP 600V 2.0mm ² 4线制	大电株式会社		

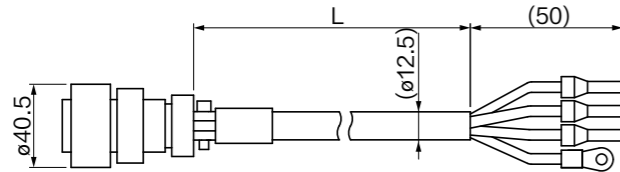
型号	MFMCEO ** 2EUD	□100 mm 以上 适用机型	MHMF 2.0 kW (卡扣式)
----	----------------	--------------------	-------------------



名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器	JL10-6A22-22SE-EB	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCE0032EUD
电缆夹	JL04-2022CK(14)-R		5	MFMCE0052EUD
棒端子	NTUB-2	日本压着端子制造株式会社	10	MFMCE0102EUD
带尼龙绝缘圆形端子	N2-M4	日本压着端子制造株式会社	20	MFMCE0202EUD
电缆	ROBO-TOP DP6/2501 2.0 mm ² 4线制	大电株式会社		

型号	MFMCEO ** 2ECD	□100 mm 以上 适用机型	MHMF 2.0 kW (锁紧式)
----	----------------	--------------------	-------------------

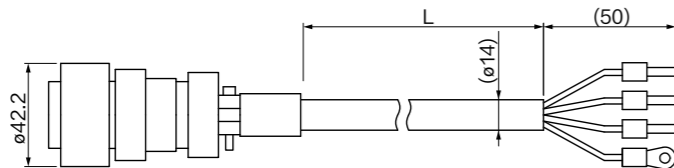
[单位: mm]



名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器	JL04V-6A22-22SE-EB-R	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCE0032ECD
电缆夹	JL04-2022CK(14)-R		5	MFMCE0052ECD
棒端子	NTUB-2	日本压着端子制造株式会社	10	MFMCE0102ECD
带尼龙绝缘圆形端子	N2-M4	日本压着端子制造株式会社	20	MFMCE0202ECD
电缆	ROBO-TOP 600V 2.0 mm ² 4线制	大电株式会社		

型号	MFMCEO ** 3EUT	□100 mm 以上 适用机型	MGMF 2.4 kW (卡扣式)
----	----------------	--------------------	-------------------

[单位: mm]



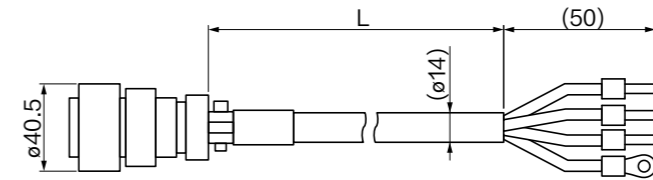
名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器	JL10-6A22-22SE-EB	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCE0033EUT
电缆夹	JL04-2022CK(14)-R		5	MFMCE0053EUT
棒端子	TMENTC3.5-11S	NICHIFU 端子工业株式会社	10	MFMCE0103EUT
带尼龙绝缘圆形端子	N5.5-5	日本压着端子制造株式会社	20	MFMCE0203EUT
电缆	ROBO-TOP DP6/2501 3.5 mm ² 4线制	大电株式会社		

型号	MFMCAO ** 3EUT	□100 mm 以上 适用机型	MSMF 3.0 kW ~ 5.0 kW, MHMF 3.0 kW ~ 5.0 kW, (卡扣式)	MDMF 3.0 kW ~ 5.0 kW MGMF 2.9 kW, 4.4 kW
----	----------------	--------------------	---	---

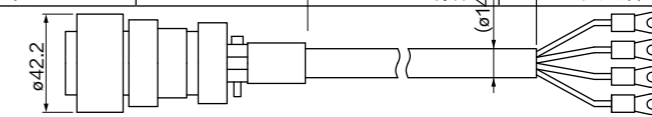
[单位: mm]

型号	MFMCEO ** 3ECT	□100 mm 以上 适用机型	MGMF 2.4 kW (锁紧式)
----	----------------	--------------------	-------------------

[单位: mm]



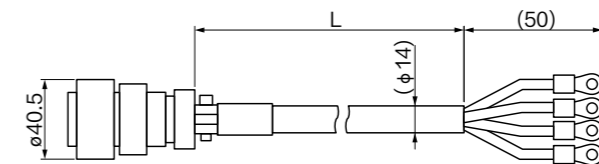
名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器	JL10-6A22-22SE-EB-R	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCE0033ECT
电缆夹	JL04-2022CK(14)-R		5	MFMCE0053ECT
棒端子	TMENTC3.5-11S	NICHIFU 端子工业株式会社	10	MFMCE0103ECT
带尼龙绝缘圆形端子	N5.5-5	日本压着端子制造株式会社	20	MFMCE0203ECT
电缆	ROBO-TOP 600V 3.5 mm ² 4线制	大电株式会社		



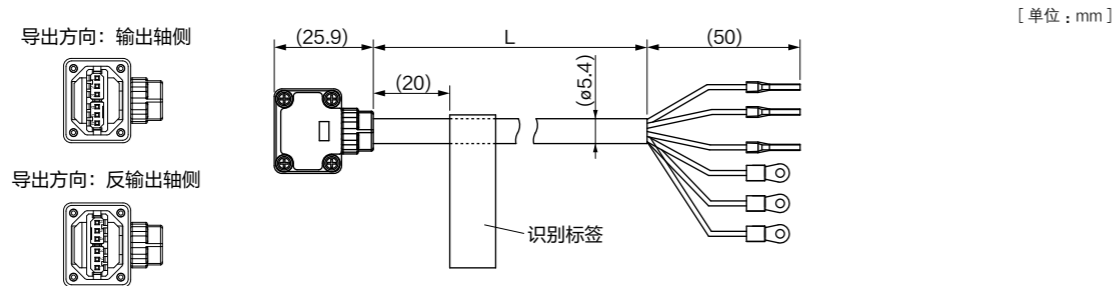
名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器	JL10-6A22-22SE-EB	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCA0033EUT
电缆夹	JL04-2022CK(14)-R		5	MFMCA0053EUT
带尼龙绝缘圆形端子	N5.5-5	日本压着端子制造株式会社	10	MFMCA0103EUT
电缆	ROBO-TOP DP6/2501 3.5 mm ² 4线制	大电株式会社	20	MFMCA0203EUT

型号	MFMCAO ** 3ECT	□100 mm 以上 适用机型	MSMF 3.0 kW ~ 5.0 kW, MHMF 3.0 kW ~ 5.0 kW, (锁紧式)	MDMF 3.0 kW ~ 5.0 kW MGMF 2.9 kW, 4.4 kW
----	----------------	--------------------	---	---

名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器	JL04V-6A22-22SE-EB-R	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCA0033ECT
电缆夹	JL04-2022CK(14)-R		5	MFMCA0053ECT
带尼龙绝缘圆形端子	N5.5-5	日本压着端子制造株式会社	10	MFMCA0103ECT
电缆	ROBO-TOP 600V 3.5 mm ² 4线制	大电株式会社	20	MFMCA0203ECT

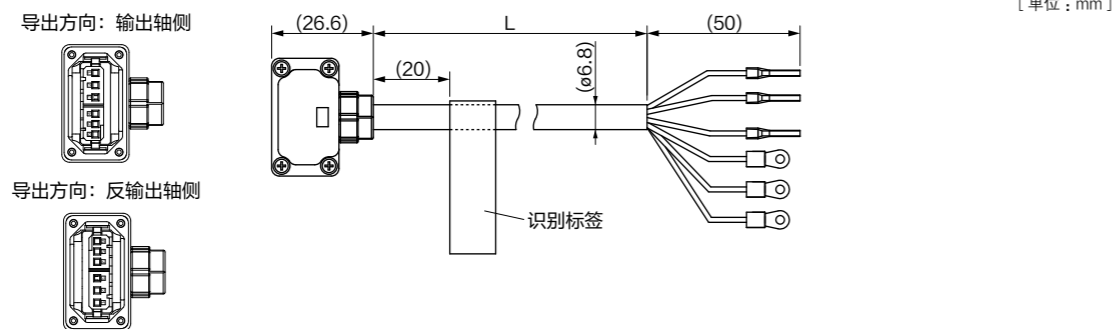


型号	MFMCA0 ** 7VFD (可动·固定共用电缆 导出方向: 输出轴侧)	□80 mm 以下 适用电机	MHMF 50 W, 100 W (连接器型)
	MFMCA0 ** 7VGD (可动·固定共用电缆 导出方向: 反输出轴侧)		



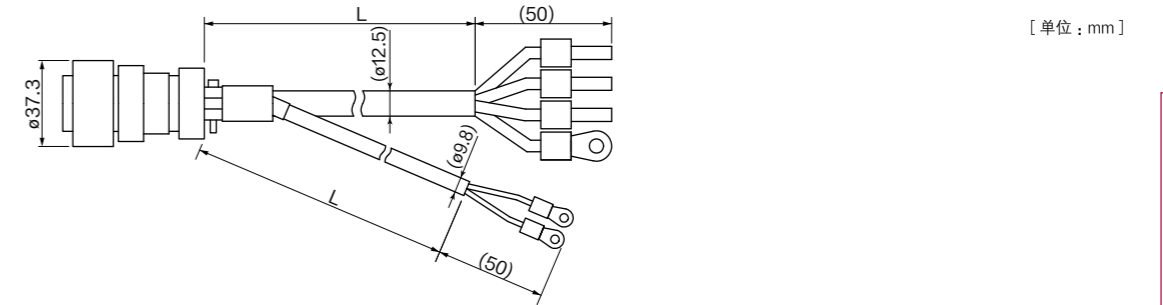
名称	型号	制造商	L (m)	型号 (例)
连接器	JN11FH06SN2	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCA0037VFD
连接器引脚	JN11S10K4A1		5	MFMCA0057VFD
棒端子	AIO.34-8TQ	Phoenix Contact	10	MFMCA0107VFD
带尼龙绝缘圆形端子	N1.25-M4	日本压着端子制造株式会社	20	MFMCA0207VFD
电缆	AWG22 6线制 (φ 5.4 mm)	日兴电线		

型号	MFMCA0 ** 0VFD (可动电缆 导出方向: 输出轴侧)	□80 mm 以下 适用机型	MQMF 100 W ~ 400 W MHMF 200 W ~ 1000 W (连接器型)
	MFMCA0 ** 0VGD (可动电缆 导出方向: 反输出轴侧)		
	MFMCA0 ** 0XFD (固定电缆 导出方向: 输出轴侧)		
	MFMCA0 ** 0XGD (固定电缆 导出方向: 反输出轴侧)		



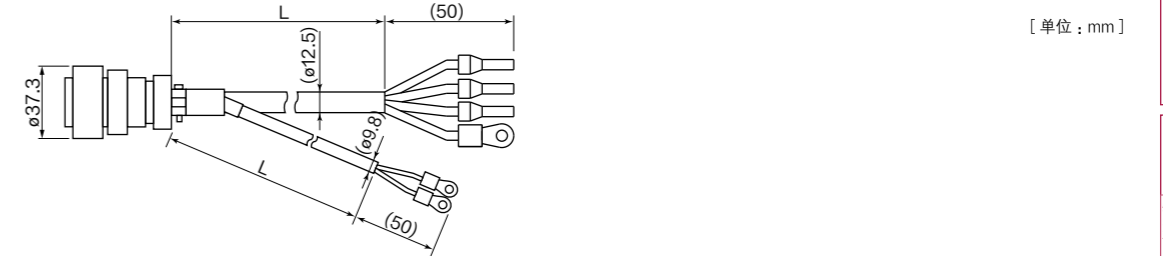
名称	型号	制造商	L (m)	型号 (例)
连接器	JN11FH06SN1	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCA0030VFD
连接器引脚	JN11S35H3A1		5	MFMCA0050VFD
棒端子	AIO.75-8GY	Phoenix Contact	10	MFMCA0100VFD
带尼龙绝缘圆形端子	N1.25-M4	日本压着端子制造株式会社	20	MFMCA0200VFD
电缆	AWG18 6线制 (φ 6.8 mm)	日兴电线		

型号	MFMCA0 ** 2FUD	□100 mm 以上 适用机型	MSMF 1.0 kW ~ 2.0 kW, MHMF 1.0 kW ~ 1.5 kW, (卡扣式)	MDMF 1.0 kW ~ 2.0 kW MGMF 0.85 kW ~ 1.8 kW
----	----------------	--------------------	---	---



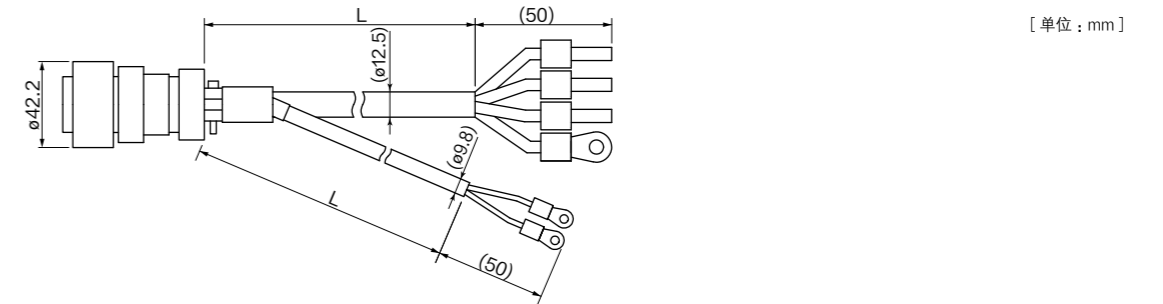
名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器	JL10-6A20-18SE-EB	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCA0032FUD
电缆夹	JL042022CK(14)-R		5	MFMCA0052FUD
棒端子	NTUB-2	日本压着端子制造株式会社	10	MFMCA0102FUD
带尼龙绝缘圆形端子	地线用 制动器用 N2-M4 N1.25-M4	日本压着端子制造株式会社	20	MFMCA0202FUD
电缆	ROBO-TOP 600V 2.0 mm ² 4线制 ROBO-TOP 600V 0.75 mm ² 2线制	大电株式会社		

型号	MFMCA0 ** 2FCD	□100 mm 以上 适用机型	MSMF 1.0 kW ~ 2.0 kW, MHMF 1.0 kW ~ 1.5 kW, (锁紧式)	MDMF 1.0 kW ~ 2.0 kW MGMF 0.85 kW ~ 1.8 kW
----	----------------	--------------------	---	---



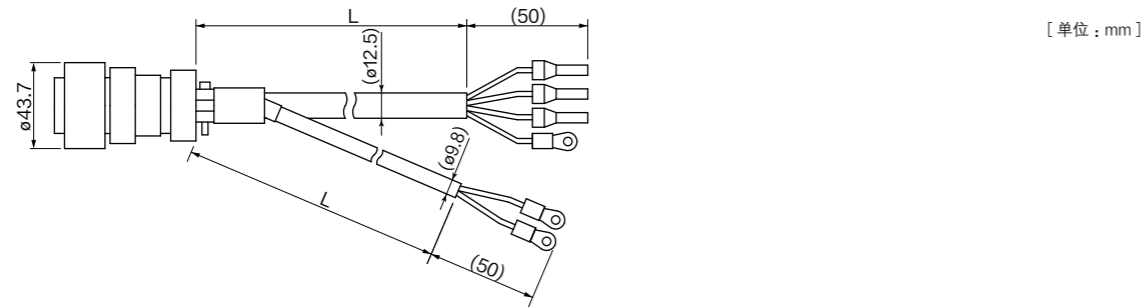
名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器	JL04V-6A20-18SE-EB-RK	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCA0032FCD
电缆夹	JL04-2022CK(14)-R		5	MFMCA0052FCD
棒端子	NTUB-2	日本压着端子制造株式会社	10	MFMCA0102FCD
带尼龙绝缘圆形端子	地线用 制动器用 N2-M4 N1.25-M4	日本压着端子制造株式会社	20	MFMCA0202FCD
电缆	ROBO-TOP 600V 2.0 mm ² 4线制 ROBO-TOP 600V 0.75 mm ² 2线制	大电株式会社		

型号	MFMCE0 ** 2FUD	□100 mm 以上 适用机型	MHMF 2.0 kW (卡扣式)
----	----------------	--------------------	-------------------



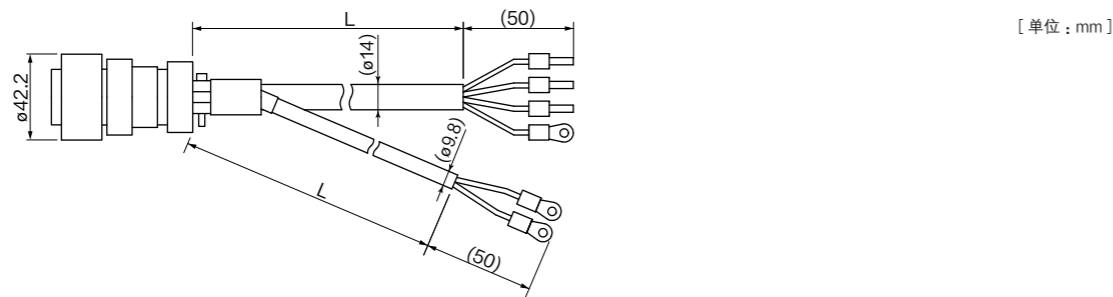
名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器	JL10-6A24-11SE-EB	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCE0032FUD
电缆夹	JL04-2428CK(17)-R		5	MFMCE0052FUD
棒端子	NTUB-2	日本压着端子制造株式会社	10	MFMCE0102FUD
带尼龙绝缘圆形端子	地线用 制动器用 N2-M4 N1.25-M4	日本压着端子制造株式会社	20	MFMCE0202FUD
电缆	ROBO-TOP DP6/2501 2.0 mm ² 4线制 ROBO-TOP DP6/2501 0.75 mm ² 2线制	大电株式会社		

型号	MFMCE0 ** 2FCD	□100 mm 以上 适用机型	MHMF 2.0 kW (锁紧式)
----	----------------	--------------------	-------------------



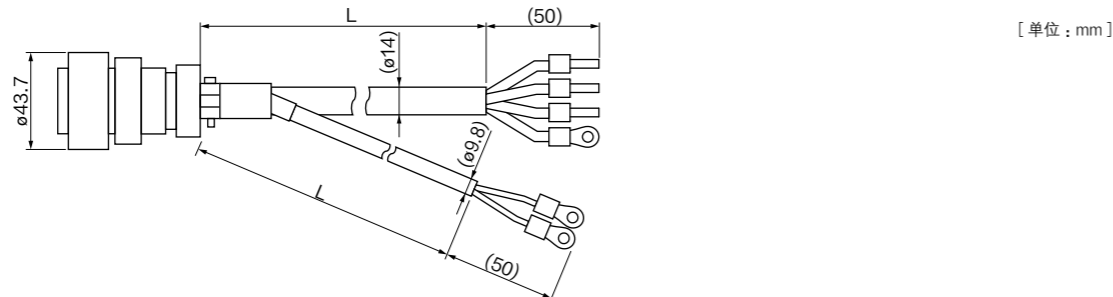
名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器	JL04V-6A24-11SE-EB-R	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCE0032FCD
电缆夹	JL04-2428CK(17)-R		5	MFMCE0052FCD
棒端子	NTUB-2	日本压着端子制造株式会社	10	MFMCE0102FCD
带尼龙绝缘 圆形端子	地线用 制动器用	N2-M4 N1.25-M4	20	MFMCE0202FCD
电缆	ROBO-TOP 600V 2.0 mm ² 4线制 ROBO-TOP 600V 0.75 mm ² 2线制	大电株式会社		

型号	MFMCD0 ** 3FUT	□100 mm 以上 适用机型	MGMF 2.4 kW (卡扣式)
----	----------------	--------------------	-------------------



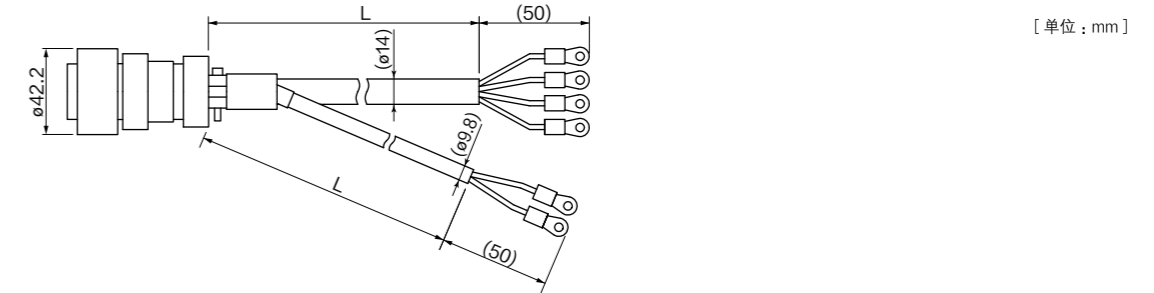
名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器	JL04V-6A24-11SE-EB-R	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCD0033FUT
电缆夹	JL04-2428CK(17)-R		5	MFMCD0053FUT
棒端子	TMENTC3.5-11S	NICHIFU端子工业株式会社	10	MFMCD0103FUT
带尼龙绝缘 圆形端子	地线用 制动器用	N5.5-5 N1.25-M4	20	MFMCD0203FUT
电缆	ROBO-TOP DP6/2501 3.5 mm ² 4线制 ROBO-TOP DP6/2501 0.75 mm ² 2线制	大电株式会社		

型号	MFMCD0 ** 3FCT	□100 mm 以上 适用机型	MGMF 2.4 kW (锁紧式)
----	----------------	--------------------	-------------------



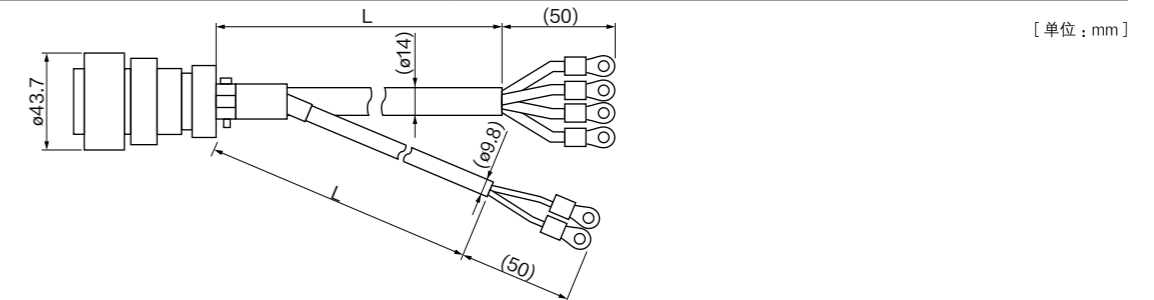
名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器	JL04V-6A24-11SE-EB-R	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCD0033FUT
电缆夹	JL04-2428CK(17)-R		5	MFMCD0053FUT
棒端子	TMENTC3.5-11S	NICHIFU端子工业株式会社	10	MFMCD0103FUT
带尼龙绝缘 圆形端子	地线用 制动器用	N5.5-5 N1.25-M4	20	MFMCD0203FUT
电缆	ROBO-TOP 600V 3.5 mm ² 4线制 ROBO-TOP 600V 0.75 mm ² 2线制	大电株式会社		

型号	MFMCA0 ** 3FUT	□100 mm 以上 适用机型	MSMF 3.0 kW ~ 5.0 kW, MHMF 3.0 kW ~ 5.0 kW, (卡扣式)	MDMF 3.0 kW ~ 5.0 kW MGMF 2.9 kW, 4.4 kW
----	----------------	--------------------	---	---



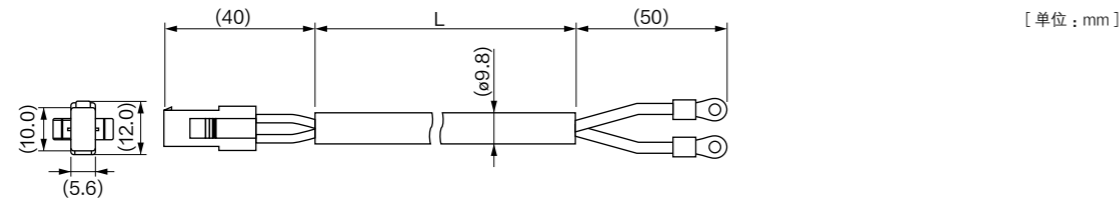
名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器	JL10-6A24-11SE-EB	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCA0033FUT
电缆夹	JL04-2428CK(17)-R		5	MFMCA0053FUT
带尼龙绝缘 圆形端子	地线用 制动器用	N5.5-5 N1.25-M4	10	MFMCA0103FUT
20	MFMCA0203FUT			
电缆	ROBO-TOP DP6/2501 3.5 mm ² 4线制 ROBO-TOP DP6/2501 0.75 mm ² 2线制	大电株式会社		

型号	MFMCA0 ** 3FCT	□100 mm 以上 适用机型	MSMF 3.0 kW ~ 5.0 kW, MHMF 3.0 kW ~ 5.0 kW, (锁紧式)	MDMF 3.0 kW ~ 5.0 kW MGMF 2.9 kW, 4.4 kW
----	----------------	--------------------	---	---



名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器	JL04V-6A24-11SE-EB-R	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCA0033FCT
电缆夹	JL04-2428CK(17)-R		5	MFMCA0053FCT
带尼龙绝缘 圆形端子	地线用 制动器用	N5.5-5 N1.25-M4	10	MFMCA0103FCT
20	MFMCA0203FCT			
电缆	ROBO-TOP 600V 3.5 mm ² 4线制 ROBO-TOP 600V 0.75 mm ² 2线制	大电株式会社		

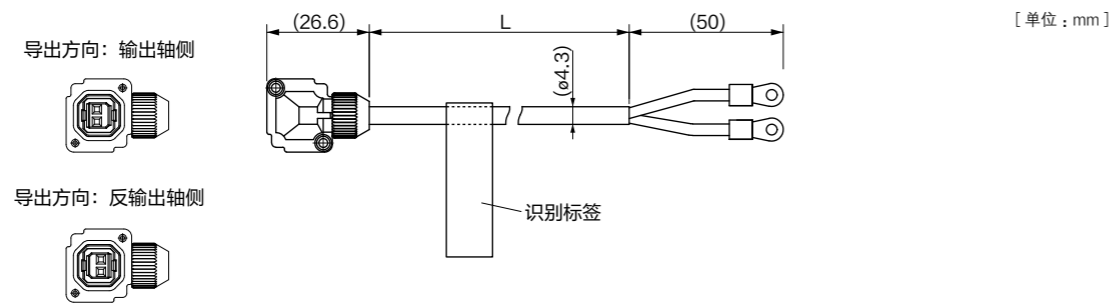
型号	MFMCB0 ** 0GET	□80 mm 以下 适用机型	MSMF 50 W ~ 1000 W, MHMF 50 W ~ 1000 W (导线型)	MQMF 100 W ~ 400 W
----	----------------	-------------------	--	--------------------



[单位: mm]

名称	型号	制造商	L (m)	型号
连接器	172157-1	Tyco Electronics	3	MFMCB0030GET
连接器引脚	170366-1, 170362-1	Japan G.K	5	MFMCB0050GET
带尼龙绝缘圆形端子	N1.25-M4	日本压着端子制造株式会社	10	MFMCB0100GET
电缆	ROBO-TOP 600V 0.75 mm ² 2线制	大电株式会社	20	MFMCB0200GET

型号	MFMCB0 ** 0PJT	(可动电缆 导出方向: 输出轴侧)	□80 mm 以下 适用机型	MSMF 50 W ~ 1000 W (连接器型)
	MFMCB0 ** 0PKT	(可动电缆 导出方向: 反输出轴侧)		
	MFMCB0 ** 0SJT	(固定电缆 导出方向: 输出轴侧)		
	MFMCB0 ** 0SKT	(固定电缆 导出方向: 反输出轴侧)		

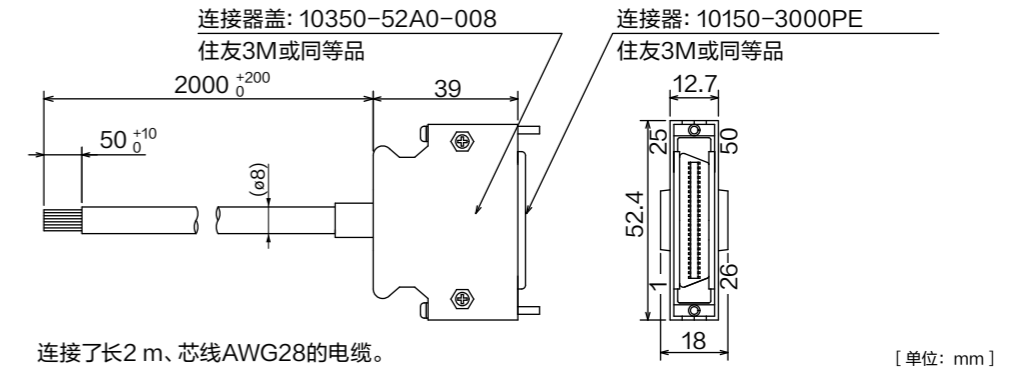


[单位: mm]

名称	型号	制造商	L (m)	型号 (例)
连接器	JN4FT02SJMR	日本航空电子工业株式会社	3	MFMCB0030PJT
连接器引脚	ST-TMH-S-C1B-3500		5	MFMCB0050PJT
带尼龙绝缘圆形端子	N1.25-M4	日本压着端子制造株式会社	10	MFMCB0100PJT
电缆	AWG22 2线制 (φ4.3)	日立电线	20	MFMCB0200PJT

I/O接口用电缆

型号	DV0P4360
----	----------



连接了长2 m、芯线AWG28的电缆。

[单位: mm]

●接线表

引脚No.	线芯颜色	引脚No.	线芯颜色	引脚No.	线芯颜色	引脚No.	线芯颜色	引脚No.	线芯颜色
1	橙色 (红 1)	11	橙色 (黑 2)	21	橙色 (红 3)	31	橙色 (红 4)	41	橙色 (红 5)
2	橙色 (黑 1)	12	黄色 (黑 1)	22	橙色 (黑 3)	32	橙色 (黑 4)	42	橙色 (黑 5)
3	灰色 (红 1)	13	灰色 (红 2)	23	灰色 (红 3)	33	灰色 (红 4)	43	灰色 (红 5)
4	灰色 (黑 1)	14	灰色 (黑 2)	24	灰色 (黑 3)	34	白色 (红 4)	44	白色 (红 5)
5	白色 (红 1)	15	白色 (红 2)	25	白色 (红 3)	35	白色 (黑 4)	45	白色 (黑 5)
6	白色 (黑 1)	16	黄色 (红 2)	26	白色 (黑 3)	36	黄色 (红 4)	46	黄色 (红 5)
7	黄色 (红 1)	17	黄色 (黑 2)	27	黄色 (红 3)	37	黄色 (黑 4)	47	黄色 (黑 5)
8	粉色 (红 1)	18	粉色 (红 2)	28	黄色 (黑 3)	38	粉色 (红 4)	48	粉色 (红 5)
9	粉色 (黑 1)	19	白色 (黑 2)	29	粉色 (红 3)	39	粉色 (黑 4)	49	粉色 (黑 5)
10	橙色 (红 2)	20	—	30	粉色 (黑 3)	40	灰色 (黑 4)	50	灰色 (黑 5)

< 须知 >

线芯颜色的判别方法: 以引脚 No.1 为例, “橙色”电缆用 “1” 个 “红” 色圆点符号表示。

< 注意 >

电缆的引脚 50 与连接器的外壳以及屏蔽线不连接。驱动器的引脚 50 与连接器的外壳为连接状态。电缆的屏蔽线与电缆的连接器的外壳连接。若把选购部件的电缆连接器与驱动器连接, 电缆的引脚 26 和屏蔽线通过驱动器形成连接状态。

I/O接口用转换电缆

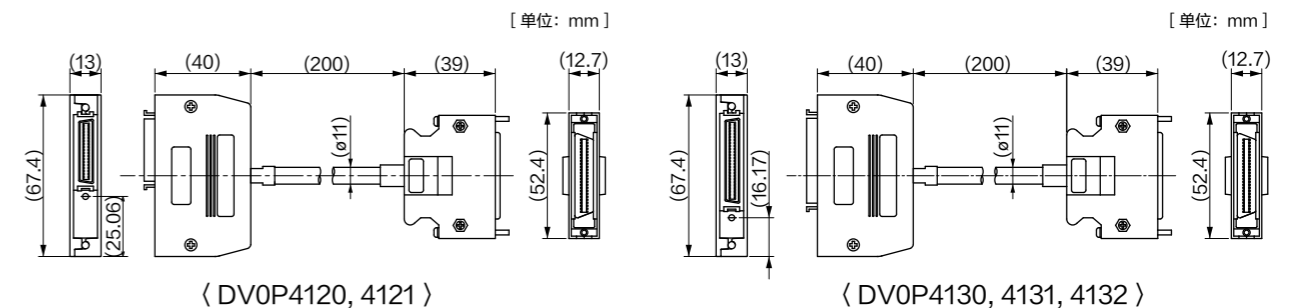
型号	DV0P4120, 4121, 4130, 4131, 4132
----	----------------------------------

沿用旧产品 (XX系列、V系列) 里使用的I/O接口电缆, 连接最新产品的连接器转换电缆。

DV0P4120	MINAS XX → A6系列 (A5 II, A5, A4, A系列) 位置控制 / 速度控制用
DV0P4121	MINAS XX → A6系列 (A5 II, A5, A4, A系列) 转矩控制用
DV0P4130	MINAS V → A6系列 (A5 II, A5, A4, A系列) 位置控制用
DV0P4131	MINAS V → A6系列 (A5 II, A5, A4, A系列) 速度控制用
DV0P4132	MINAS V → A6系列 (A5 II, A5, A4, A系列) 转矩控制用

※ 电缆连接的详情请咨询本公司营业部。

36 引脚变换为50 引脚



(DV0P4120, 4121)

(DV0P4130, 4131, 4132)

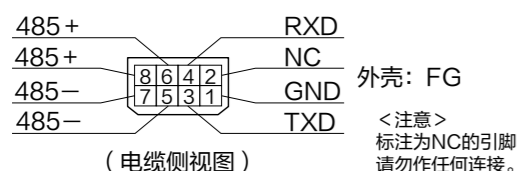
通信 (RS485,RS232) 用连接器套件 (不能用于A6SE,A6NE,A6BE系列)

型号	DV0PM20102
----	------------

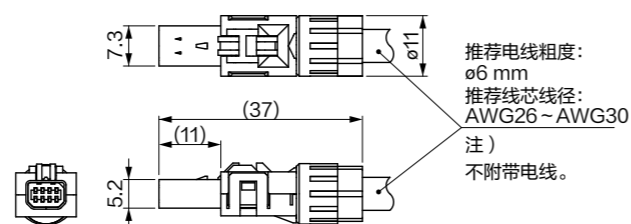
● 构成部件

名称	型号	制造商	备注
连接器	CIF-PCNS08KK-072R	日本压着端子制造株式会社	连接器 X2 用 (8 引脚)

● 连接器X2的引脚排列



● 外形尺寸图



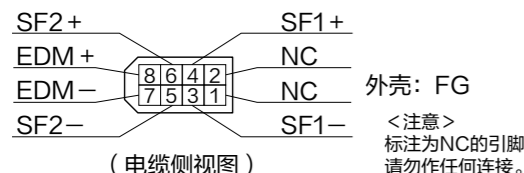
安全功能连接器套件 (不能用于 A6SE, A6SG,A6NE,A6BE 系列)

型号	DV0PM20103
----	------------

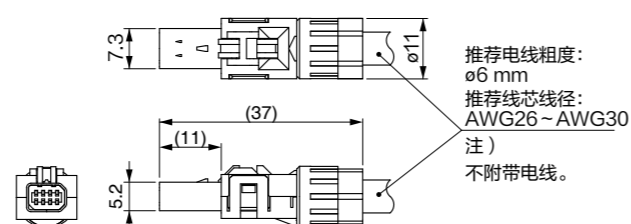
● 构成部件

名称	型号	制造商	备注
连接器	CIF-PCNS08KK-071R	日本压着端子制造株式会社	连接器 X3 用 (8 引脚)

● 连接器X3的引脚排列



● 外形尺寸图



安全旁路插头 (不能用于 A6SE, A6SG,A6NE,A6BE 系列)

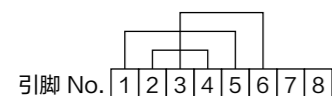
型号	DV0PM20094
----	------------

● 构成部件

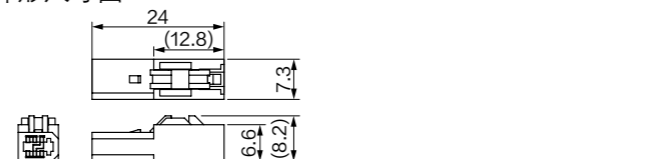
名称	型号	制造商	备注
连接器	CIF-PB08AK-GF1R	日本压着端子制造株式会社	连接器 X3 用

● 内部配线

(插头内部如下进行配线。)



● 外形尺寸图 (树脂表层颜色: 黑)



<要求>

制作电缆时的必要压着工具等可于制造商的官网进行确认, 或直接咨询制造商。制造商的联系方式请参照P.353“外围设备制造商一览表”。

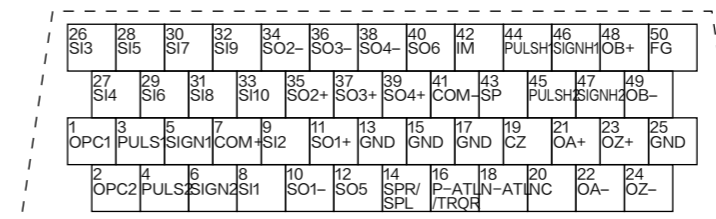
接口连接用连接器套件

型号	DV0P4350
----	----------

● 构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器	10150-3000PE	1	住友 3M 或同等品	连接器X4用 (50 引脚)
连接器盖	10350-52A0-008	1		

● 连接器X4用 (50 引脚) 的引脚排列 (从插头的焊锡侧看)



- 1.接线时请确认连接器本体上标记的引脚 No.。
- 2.关于左图中表示信号名称的符号或者信号功能的详情, 请参照使用说明书。
- 3.左图中标示为(NC)的引脚请勿作任何连接。

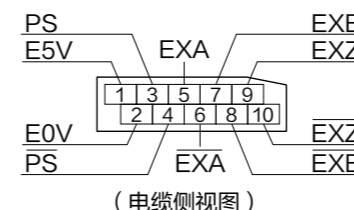
外部位移传感器用连接器套件 (不能用于A6SE, A6SG,A6NE,A6BE系列)

型号	DV0PM20026
----	------------

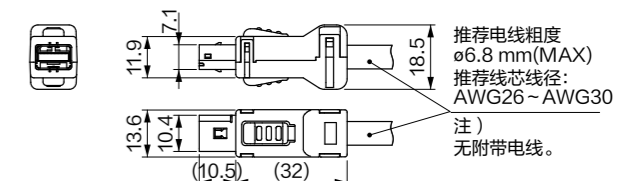
● 构成部件

名称	型号	制造商	备注
连接器	MUF-PK10K-X	日本压着端子制造株式会社	连接器X5用 (10 引脚)

● 连接器 X5 的引脚排列



● 外形尺寸图



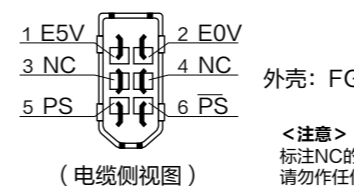
编码器用连接器套件

型号	DV0PM20010
----	------------

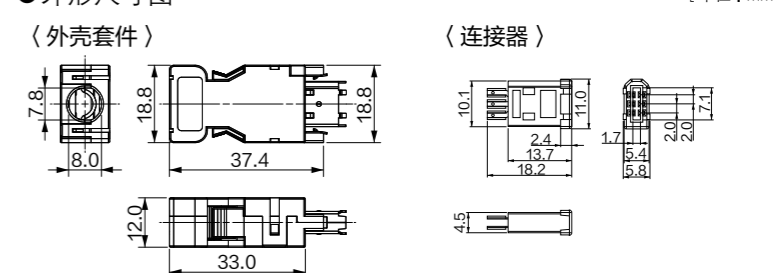
● 构成部件

名称	型号	制造商	备注
连接器侧 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	住友 3M 或同等品	连接器X6用
外壳套件	3E306-3200-008		

● 连接器 X6 的引脚排列



● 外形尺寸图



<须知>

使用连接器X1之前, 请从电器商店购入市场销售的电缆。

● 连接器 X1 形状 (USB mini-B)



电源输入用连接器套件

型号	DV0PM20032 (A型~D型用; 单列型)
----	--------------------------

● 构成部件

● 关于连接器XA请参照P.61驱动器外形尺寸图。

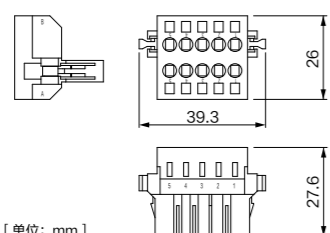
名称	型号	数量	制造商	备注
连接器	05JFAT-SAXGF	1	日本压着端子制造株式会社	连接器 XA 用
操作杆	J-FAT-OT	2		

型号	DV0PM20033 (A型~D型用; 双列型)
----	--------------------------

● 构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器	05JFAT-SAXGSA-C	1	日本压着端子制造株式会社	连接器 XA 用
操作杆	J-FAT-OT	2		

● 外形尺寸图



* 多轴串联时, 总电流值请勿超过 DV0PM20033 的额定电流值 11.25 A。

提示

驱动器型号: 通过单相电源使用 MDDL55SF、MDDL55SE 时, 请勿使用 DV0PM20033。

驱动器型号	电压规格	额定输入电流
MADLT01SF MADLT01SE	单相 100 V	1.7 A
MADLT11SF MADLT11SE	单相 100 V	2.0 A
MADLT05SF MADLT05SE	单相 / 三相 200 V	1.6 A/0.9 A
MADLT15SF MADLT15SE	单相 / 三相 200 V	2.0 A/1.1 A
MBDLT21SF MBDLT21SE	单相 100 V	4.5 A
MBDLT25SF MBDLT25SE	单相 / 三相 200 V	3.7 A/2.1 A
MCDLT31SF MCDLT31SE	单相 100 V	7.0 A
MCDLT35SF MCDLT35SE	单相 / 三相 200 V	6.4 A/3.4 A
MDDL45SF MDDL45SE	单相 / 三相 200 V	7.9 A/4.6 A
MDDL55SF MDDL55SE	单相 / 三相 200 V	13.6 A/7.2 A

型号	DV0PM20044 (E型用)
----	------------------

● 构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器	05JFAT-SAXGSA-L	1	日本压着端子制造株式会社	连接器 XA 用
操作杆	J-FAT-OT-L	2		

再生电阻连接器套件

型号	DV0PM20045 (E型用)
----	------------------

● 构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器	04JFAT-SAXGSA-L	1	日本压着端子制造株式会社	200 V: 连接器 XC 用 ※ 附带跨接线。
操作杆	J-FAT-OT-L	2		

<要求>

制作电缆时的必要压着工具等可于制造商的官网进行确认, 或直接咨询制造商。制造商的联系方式请参照P.353“外围设备制造商一览表”。

电机连接用连接器套件 (驱动器侧连接器)

型号	DV0PM20034 (A型~D型用)
----	---------------------

● 构成部件

● 关于连接器XB请参照P.61驱动器外形尺寸图。

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器	06JFAT-SAXGF	1	日本压着端子制造株式会社	连接器 XB 用 ※ 附带跨接线。
操作杆	J-FAT-OT	2		

型号	DV0PM20046 (E型用)
----	------------------

● 构成部件

● 关于连接器XB请参照P.63驱动器外形尺寸图。

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器	03JFAT-SAXGSA-L	1	日本压着端子制造株式会社	连接器 XB 用
操作杆	J-FAT-OT-L	2		

电机·编码器连接用连接器套件

* 需要 IP65, IP67 的情况下, 请在客户处进行适当的处理。

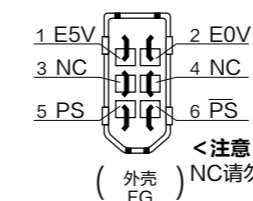
型号	DV0P4290	□80 mm 以下 适用机型	MSMF 50 W ~ 1000 W*, MQMF 100 W ~ 400 W MHMF 50 W ~ 1000 W* (导线型 IP65)
----	----------	-------------------	--

※MSMF092□1□2, MHMF092□1□□

● 构成部件

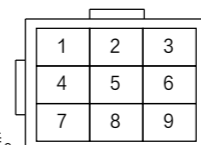
名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
连接器	172161-1	1	Tyco Electronics	编码器电缆用 (9 引脚)
连接器引脚	170365-1	9		
连接器	172159-1	1	Tyco Electronics	电机电缆用 (4 引脚)
连接器引脚	170366-1	4		

● 连接器 X6 的引脚排列



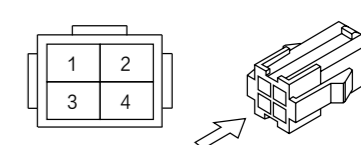
<电缆侧视图>

● 编码器电缆用连接器的引脚排列



※连接器引脚为从此侧所示状态。

● 电机电缆用连接器的引脚排列



※连接器引脚为从此侧所示状态。

引脚 No.	用途
1	BAT+ *
2	BAT- *
3	FG(屏蔽)
4	PS
5	PS
6	NC
7	E5V
8	E0V
9	NC

* 作为增量式系统使用时, 无需连接BAT+, BAT-。

<注意>
NC请勿作任何连接。

引脚 No.	用途
1	U相
2	V相
3	W相
4	接地

※ 连接绝对式编码器用电池时, 请参照 P.344「自制 23bit 绝对式编码器用电缆时」。

<要求>

制作电缆时的必要压着工具等可于制造商的官网进行确认, 或直接咨询制造商。制造商的联系方式请参照P.353“外围设备制造商一览表”。

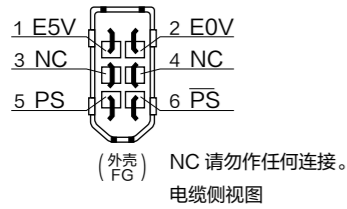
型号	DV0PM20035	□80 mm 以下 适用机型	MSMF 50 W ~ 1000 W* (连接器型 IP67)	
----	------------	-------------------	---------------------------------	--

※MSMF092L1□1

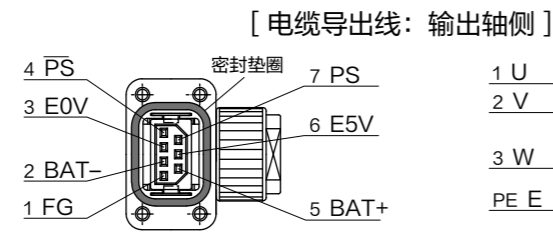
●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	1	住友 3M	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1	或同等品	
编码器连接器	JN6FR07SM1	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (7 引脚)
插座连接器	LY10-C1-A1-10000	7		
电机连接器	JN8FT04SJ1	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (4 引脚)
插座连接器	ST-TMH-S-C1B-3500	4		

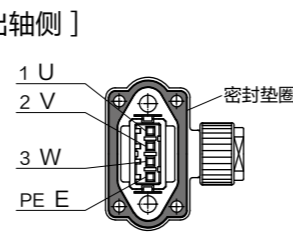
●连接器 X6 的引脚排列



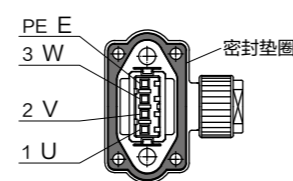
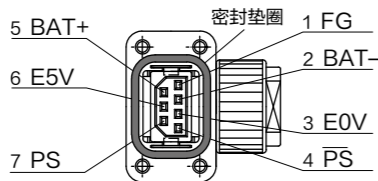
●编码器电缆用
连接器的引脚排列



●电机电缆用
编码器的引脚排列



[电缆导出线: 反输出轴侧]



<注意>
请勿将密封垫圈从连接器上取下，务必做到无偏离正确安装。若垫圈安装不正确，则不能保证达到IP67的保护等级。

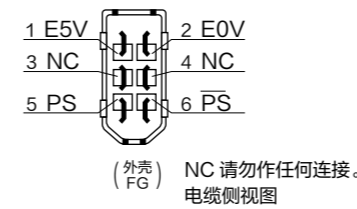
※作为增量式系统使用的情况
不能使用2 引脚和5 引脚。

型号	DV0PM24581	□80 mm 以下 适用机型	MHMF 50 W, 100 W (连接器型 IP67)	有/无 制动器共用
----	------------	-------------------	------------------------------	--------------

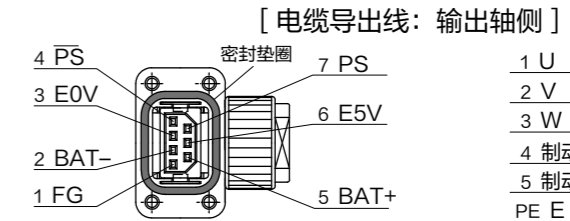
●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	1	住友 3M	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1	或同等品	
编码器连接器	JN6FR07SM1	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (7 引脚)
插座连接器	LY10-C1-A1-10000	7		
电机连接器	JN11FH06SN2	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (6 引脚)
插座连接器	JN11S10K4A1	6		

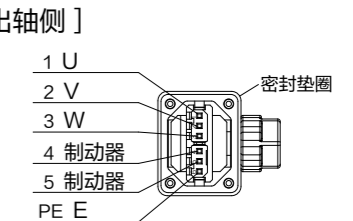
●连接器 X6 的引脚排列



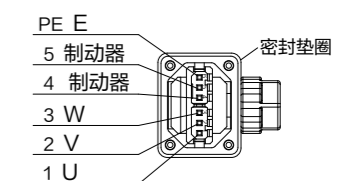
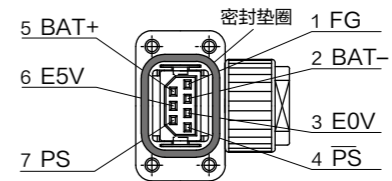
●编码器电缆用
连接器的引脚排列



●电机电缆用
编码器的引脚排列



[电缆导出线: 反输出轴侧]



<注意>
请勿将密封垫圈从连接器上取下，务必做到无偏离正确安装。若垫圈安装不正确，则不能保证达到IP67的保护等级。

※作为增量式系统使用的情况
不能使用2 引脚和5 引脚。

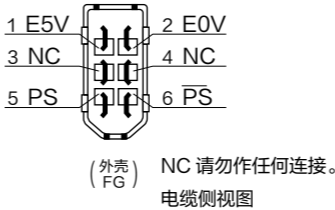
※无制动器的情况下
不使用4 引脚和5 引脚。

型号	DV0PM24582	□80 mm 以下 适用机型	MQMF 100 W ~ 400 W, MHMF 200 W ~ 1000 W (连接器型 IP67)	有/无 制动器共用
----	------------	-------------------	---	--------------

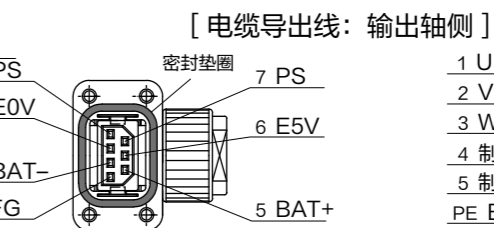
●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	1	住友 3M	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1	或同等品	
编码器连接器	JN6FR07SM1	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (7 引脚)
插座连接器	LY10-C1-A1-10000	7		
电机连接器	JN11FH06SN1	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (6 引脚)
插座连接器	JN11S35H3A1	6		

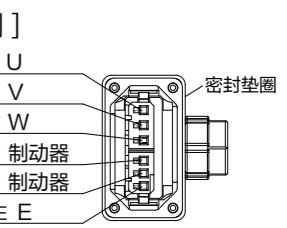
●连接器 X6 的引脚排列



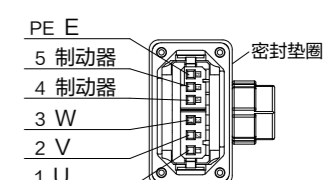
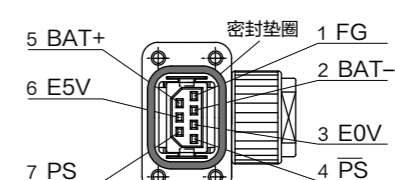
●编码器电缆用
连接器的引脚排列



●电机电缆用
编码器的引脚排列



[电缆导出线: 反输出轴侧]



<注意>
请勿将密封垫圈从连接器上取下，务必做到无偏离正确安装。若垫圈安装不正确，则不能保证达到IP67的保护等级。

※作为增量式系统使用的情况
不能使用2 引脚和5 引脚。

※无制动器的情况下
不使用4 引脚和5 引脚。

<要求>

制作电缆时的必要压着工具等可于制造商的官网进行确认，或直接咨询制造商。制造商的联系方式请参照P.353“外围设备制造商一览表”。

型 号	DV0PM24583	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JN2 (小型连接器) MSMF 1.0 kW*~2.0 kW, MDMF 1.0 kW~2.0 kW MHMF 1.0 kW*, 1.5 kW, MGMF 0.85 kW~1.8 kW	无 制动器
-----	------------	--------------------	--	----------

※MSMF102□1□□, MHMF102□1□□

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JN2DS10SL1-R	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (卡扣式)
连接器引脚	JN1-22-22S-PKG100	5		
电机连接器	JL10-6A20-4SE-EB	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (卡扣式)
电缆夹	JL04-2022CK(14)-R	1		

型 号	DV0PM24585	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JN2 (小型连接器) MSMF 1.0 kW*~2.0 kW, MDMF 1.0 kW~2.0 kW MHMF 1.0 kW*, 1.5 kW, MGMF 0.85 kW~1.8 kW	有 制动器
-----	------------	--------------------	--	----------

※MSMF102□1□□, MHMF102□1□□

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JN2DS10SL1-R	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (卡扣式)
连接器引脚	JN1-22-22S-PKG100	5		
电机连接器	JL10-6A20-18SE-EB	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (卡扣式)
电缆夹	JL04-2022CK(14)-R	1		

型 号	DV0PM24587	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JL10 (大型连接器) MSMF 1.0 kW*~2.0 kW, MDMF 1.0 kW~2.0 kW MHMF 1.0 kW*, 1.5 kW, MGMF 0.85 kW~1.8 kW	无 制动器
-----	------------	--------------------	---	----------

※MSMF102L1□□, MHMF102L1□□

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JL10-6A20-29S-EB	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (卡扣式)
电缆夹	JL04-2022CK(09)-R	1		
电机连接器	JL10-6A20-4SE-EB	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (卡扣式)
电缆夹	JL04-2022CK(14)-R	1		

型 号	DV0PM24589	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JL10 (大型连接器) MSMF 1.0 kW*~2.0 kW, MDMF 1.0 kW~2.0 kW MHMF 1.0 kW*, 1.5 kW, MGMF 0.85 kW~1.8 kW	有 制动器
-----	------------	--------------------	---	----------

※MSMF102L1□□, MHMF102L1□□

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JL10-6A20-29S-EB	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (卡扣式)
电缆夹	JL04-2022CK(09)-R	1		
电机连接器	JL10-6A20-18SE-EB	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (卡扣式)
电缆夹	JL04-2022CK(14)-R	1		

<要求>

制作电缆时的必要压着工具等可于制造商的官网进行确认, 或直接咨询制造商。
制造商的联系方式请参照P.353“外围设备制造商一览表”。

型 号	DV0PM24584	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JN2 (小型连接器) MSMF 3.0 kW~5.0 kW, MDMF 3.0 kW~5.0 kW MHMF 2.0 kW~5.0 kW, MGMF 2.4 kW~4.4 kW	无 制动器
-----	------------	--------------------	--	----------

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JN2DS10SL1-R	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (卡扣式)
连接器引脚	JN1-22-22S-PKG100	5		
电机连接器	JL10-6A22-22SE-EB	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (卡扣式)
电缆夹	JL04-2022CK(14)-R	1		

型 号	DV0PM24586	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JN2 (小型连接器) MSMF 3.0 kW~5.0 kW, MDMF 3.0 kW~5.0 kW MHMF 2.0 kW~5.0 kW, MGMF 2.4 kW~4.4 kW	有 制动器
-----	------------	--------------------	--	----------

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JN2DS10SL1-R	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (卡扣式)
连接器引脚	JN1-22-22S-PKG100	5		
电机连接器	JL10-6A24-11SE-EB	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (卡扣式)
电缆夹	JL04-2428CK(17)-R	1		

型 号	DV0PM24588	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JL10 (大型连接器) MSMF 3.0 kW~5.0 kW, MDMF 3.0 kW~5.0 kW MHMF 2.0 kW~5.0 kW, MGMF 2.4 kW~4.4 kW	无 制动器
-----	------------	--------------------	---	----------

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JL10-6A20-29S-EB	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (卡扣式)
电缆夹	JL04-2022CK(09)-R	1		
电机连接器	JL10-6A22-22SE-EB	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (卡扣式)
电缆夹	JL04-2022CK(14)-R	1		

型 号	DV0PM24590	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JL10 (大型连接器) MSMF 3.0 kW~5.0 kW, MDMF 3.0 kW~5.0 kW MHMF 2.0 kW~5.0 kW, MGMF 2.4 kW~4.4 kW	有 制动器
-----	------------	--------------------	---	----------

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JL10-6A20-29S-EB	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (卡扣式)
电缆夹	JL04-2022CK(09)-R	1		
电机连接器	JL10-6A24-11SE-EB	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (卡扣式)
电缆夹	JL04-2428CK(17)-R	1		

<要求>

制作电缆时的必要压着工具等可于制造商的官网进行确认, 或直接咨询制造商。
制造商的联系方式请参照P.353“外围设备制造商一览表”。

型 号	DV0PM20036	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JN2 (小型连接器) MSMF 1.0 kW*~2.0 kW, MDMF 1.0 kW~2.0 kW MHMF 1.0 kW*, 1.5 kW, MGMF 0.85 kW~1.8 kW	无 制动器
-----	------------	--------------------	--	----------

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JN2DS10SL1-R	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (卡扣式)
连接器引脚	JN1-22-22S-PKG100	5		
电机连接器	JL04V-6A20-4SE-EB-RK	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (锁紧式)
电缆夹	JL04-2022CK(14)-R	1		

※MSMF102□1□□, MHMF102□1□□

型 号	DV0PM20038	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JN2 (小型连接器) MSMF 1.0 kW*~2.0 kW, MDMF 1.0 kW~2.0 kW MHMF 1.0 kW*, 1.5 kW, MGMF 0.85 kW~1.8 kW	有 制动器
-----	------------	--------------------	--	----------

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JN2DS10SL1-R	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (卡扣式)
连接器引脚	JN1-22-22S-PKG100	5		
电机连接器	JL04V-6A20-18SE-EB-RK	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (锁紧式)
电缆夹	JL04-2022CK(14)-R	1		

※MSMF102□1□□, MHMF102□1□□

型 号	DV0P4310	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JL10 (大型连接器) MSMF 1.0 kW*~2.0 kW, MDMF 1.0 kW~2.0 kW MHMF 1.0 kW*, 1.5 kW, MGMF 0.85 kW~1.8 kW	无 制动器
-----	----------	--------------------	---	----------

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	N/MS3106B20-29S	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (锁紧式)
电缆夹	N/MS3057-12A	1		
电机连接器	N/MS3106B20-4S	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (锁紧式)
电缆夹	N/MS3057-12A	1		

※MSMF102L1□□, MHMF102L1□□

型 号	DV0P4330	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JL10 (大型连接器) MSMF 1.0 kW*~2.0 kW, MDMF 1.0 kW~2.0 kW MHMF 1.0 kW*, 1.5 kW, MGMF 0.85 kW~1.8 kW	有 制动器
-----	----------	--------------------	---	----------

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	N/MS3106B20-29S	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (锁紧式)
电缆夹	N/MS3057-12A	1		
电机连接器	N/MS3106B20-18S	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (锁紧式)
电缆夹	N/MS3057-12A	1		

※MSMF102L1□□, MHMF102L1□□

<要求>

制作电缆时的必要压着工具等可于制造商的官网进行确认, 或直接咨询制造商。
制造商的联系方式请参照P.353“外围设备制造商一览表”。

型 号	DV0PM20037	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JN2 (小型连接器) MSMF 3.0 kW~5.0 kW, MDMF 3.0 kW~5.0 kW MHMF 2.0 kW~5.0 kW, MGMF 2.4 kW~4.4 kW	无 制动器
-----	------------	--------------------	--	----------

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JN2DS10SL1-R	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (卡扣式)
连接器引脚	JN1-22-22S-PKG100	5		
电机连接器	JL04V-6A22-22SE-EB-R	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (锁紧式)
电缆夹	JL04-2022CK(14)-R	1		

型 号	DV0PM20039	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JN2 (小型连接器) MSMF 3.0 kW~5.0 kW, MDMF 3.0 kW~5.0 kW MHMF 2.0 kW~5.0 kW, MGMF 2.4 kW~4.4 kW	有 制动器
-----	------------	--------------------	--	----------

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JN2DS10SL1-R	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (卡扣式)
连接器引脚	JN1-22-22S-PKG100	5		
电机连接器	JL04V-6A24-11SE-EB-R	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (锁紧式)
电缆夹	JL04-2428CK(17)-R	1		

型 号	DV0P4320	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JL10 (大型连接器) MSMF 3.0 kW~5.0 kW, MDMF 3.0 kW~5.0 kW MHMF 2.0 kW~5.0 kW, MGMF 2.4 kW~4.4 kW	无 制动器
-----	----------	--------------------	---	----------

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	N/MS3106B20-29S	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (锁紧式)
电缆夹	N/MS3057-12A	1		
电机连接器	N/MS3106B22-22S	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (锁紧式)
电缆夹	N/MS3057-12A	1		

型 号	DV0P4340	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JL10 (大型连接器) MSMF 3.0 kW~5.0 kW, MDMF 3.0 kW~5.0 kW MHMF 2.0 kW~5.0 kW, MGMF 2.4 kW~4.4 kW	有 制动器
-----	----------	--------------------	---	----------

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	N/MS3106B20-29S	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (锁紧式)
电缆夹	N/MS3057-12A	1		
电机连接器	N/MS3106B24-11S	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (锁紧式)
电缆夹	N/MS3057-16A	1		

<要求>

制作电缆时的必要压着工具等可于制造商的官网进行确认, 或直接咨询制造商。
制造商的联系方式请参照P.353“外围设备制造商一览表”。

型号	DV0PM20107	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JL10 (大型连接器) MDMF 7.5 kW ~ 15.0 kW MGMF 5.5 kW, MHMF 7.5 kW	无 制动器
----	------------	--------------------	--	----------

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JL10-6A20-29S-EB	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (卡扣式)
电缆夹	JL04-2022CK(09)-R	1		
电机连接器	JL04V-6A32-17SE-EB-RK	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (锁紧式)
电缆夹	JL04-32CK(24)-RK *1	1		

*1 外部尺寸: φ22 ~ φ25。电缆的线材没有指定品。请客户准备与所用连接器相匹配的线材。

型号	DV0PM20108	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JL10 (大型连接器) MDMF 7.5 kW ~ 15.0 kW MGMF 5.5 kW, MHMF 7.5 kW	有 制动器
----	------------	--------------------	--	----------

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JL10-6A20-29S-EB	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (卡扣式)
电缆夹	JL04-2022CK(09)-R	1		
电机连接器	JL04V-6A32-17SE-EB-RK	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (锁紧式)
电缆夹	JL04-32CK(24)-RK *1	1		
制动器连接器	N/MS3106B14S-2S	1	日本航空电子工业株式会社	制动器电缆用 (锁紧式)
电缆夹	N/MS3057-6A	1		

*1 外部尺寸: φ22 ~ φ25。电缆的线材没有指定品。请客户准备与所用连接器相匹配的线材。

型号	DV0PM20111	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JL10 (大型连接器) MDMF 7.5 kW ~ 15.0 kW MGMF 5.5 kW, MHMF 7.5 kW	无 制动器
----	------------	--------------------	--	----------

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	N/MS3106B20-29S	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (紧锁式)
电缆夹	N/MS3057-12A	1		
电机连接器	JL04V-6A32-17SE-EB-RK	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (锁紧式)
电缆夹	JL04-32CK(24)-RK *1	1		

*1 外部尺寸: φ22 ~ φ25。电缆的线材没有指定品。请客户准备与所用连接器相匹配的线材。

型号	DV0PM20112	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JL10 (大型连接器) MDMF 7.5 kW ~ 15.0 kW MGMF 5.5 kW, MHMF 7.5 kW	有 制动器
----	------------	--------------------	--	----------

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	N/MS3106B20-29S	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (紧锁式)
电缆夹	N/MS3057-12A	1		
电机连接器	JL04V-6A32-17SE-EB-RK	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (锁紧式)
电缆夹	JL04-32CK(24)-RK *1	1		
制动器连接器	N/MS3106B14S-2S	1	日本航空电子工业株式会社	制动器电缆用 (锁紧式)
电缆夹	N/MS3057-6A	1		

*1 外部尺寸: φ22 ~ φ25。电缆的线材没有指定品。请客户准备与所用连接器相匹配的线材。

型号	DV0PM20056	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JN2 (小型连接器) MDMF 7.5 kW ~ 15.0 kW MGMF 5.5 kW, MHMF 7.5 kW	无 制动器
----	------------	--------------------	---	----------

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JN2DS10SL1-R	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (卡扣式)
连接器引脚	JN1-22-22S-PKG100	5		
电机连接器	JL04V-6A32-17SE-EB-RK	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (锁紧式)
电缆夹	JL04-32CK(24)-RK *1	1		

*1 外部尺寸: φ22 ~ φ25。电缆的线材没有指定品。请客户准备与所用连接器相匹配的线材。

型号	DV0PM20057	□100 mm 以上 适用机型	(IP67电机) 编码器 JN2 (小型连接器) MDMF 7.5 kW ~ 15.0 kW MGMF 5.5 kW, MHMF 7.5 kW	有 制动器
----	------------	--------------------	---	----------

●构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JN2DS10SL1-R	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (卡扣式)
连接器引脚	JN1-22-22S-PKG100	5		
电机连接器	JL04V-6A32-17SE-EB-RK	1	日本航空电子工业株式会社	电机电缆用 (锁紧式)
电缆夹	JL04-32CK(24)-RK *1	1		
制动器连接器	N/MS3106B14S-2S	1	日本航空电子工业株式会社	制动器电缆用 (锁紧式)
电缆夹	N/MS3057-6A	1		

*1 外部尺寸: φ22 ~ φ25。电缆的线材没有指定品。请客户准备与所用连接器相匹配的线材。

型号	DV0PM20109	□100 mm 以上 适用机型	(IP44电机) 编码器 JL10 (大型连接器) MDMF 22.0 kW	无 制动器
----	------------	--------------------	---	----------

● 构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JL10-6A20-29S-EB	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (卡扣式)
电缆夹	JL04-2022CK(09)-R	1		

型号	DV0PM20110	□100 mm 以上 适用机型	(IP44电机) 编码器 JL10 (大型连接器) MDMF 22.0 kW	有 制动器
----	------------	--------------------	---	----------

● 构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JL10-6A20-29S-EB	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (卡扣式)
电缆夹	JL04-2022CK(09)-R	1		
制动器连接器	N/MS3106B14S-2S	1	日本航空电子工业株式会社	制动器电缆用 (锁紧式)
电缆夹	N/MS3057-6A	1		

型号	DV0PM20113	□100 mm 以上 适用机型	(IP44电机) 编码器 JL10 (大型连接器) MDMF 22.0 kW	无 制动器
----	------------	--------------------	---	----------

● 构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	N/MS3106B20-29S	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (锁紧式)
电缆夹	N/MS3057-12A	1		

型号	DV0PM20114	□100 mm 以上 适用机型	(IP44电机) 编码器 JL10 (大型连接器) MDMF 22.0 kW	有 制动器
----	------------	--------------------	---	----------

● 构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	N/MS3106B20-29S	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (锁紧式)
电缆夹	N/MS3057-12A	1		
制动器连接器	N/MS3106B14S-2S	1	日本航空电子工业株式会社	制动器电缆用 (锁紧式)
电缆夹	N/MS3057-6A	1		

型号	DV0PM20115	□100 mm 以上 适用机型	(IP44电机) 编码器 JN2 (小型连接器) MDMF 22.0 kW	无 制动器
----	------------	--------------------	--	----------

● 构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JN2DS10SL1-R	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (卡扣式)
连接器引脚	JN1-22-22S-PKG100	5		

型号	DV0PM20116	□100 mm 以上 适用机型	(IP44电机) 编码器 JN2 (小型连接器) MDMF 22.0 kW	有 制动器
----	------------	--------------------	--	----------

● 构成部件

名称	型号	数量	制造商	备注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100KV	1	住友 3M 或同等品	连接器 X6 用 (6 引脚)
外壳套件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JN2DS10SL1-R	1	日本航空电子工业株式会社	编码器电缆用 (卡扣式)
连接器引脚	JN1-22-22S-PKG100	5		
制动器连接器	N/MS3106B14S-2S	1	日本航空电子工业株式会社	制动器电缆用 (锁紧式)
电缆夹	N/MS3057-6A	1		

※ 由于 MDMF 22.0 kW 用电机·编码器连接用连接器套件内不含电机电缆用 (端子台) 的连接部件, 请客户自行准备圆端子。(详情请参照 P.28)

制动器连接用连接器套件

型号	DV0PM20040	□80 mm 以下 适用机型	MSMF 50 W ~ 1000 W* (连接器型 IP67)
----	------------	-------------------	---------------------------------

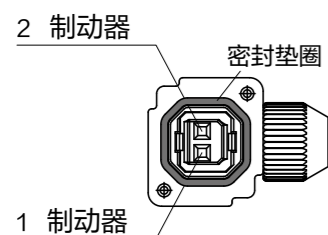
※MSMF092L1□1

●构成部件

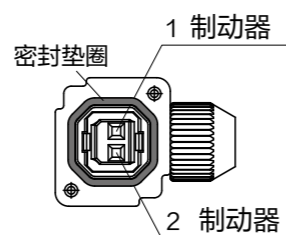
名称	型号	数量	制造商	备注
连接器	JN4FT02SJM-R	1	日本航空电子工业株式会社	制动器电缆用
插座连接器	ST-TMH-S-C1B-3500	2		

●制动器电缆用连接器的引脚排列

[导出方向: 输出轴侧]



[导出方向: 反输出轴侧]



<注意>

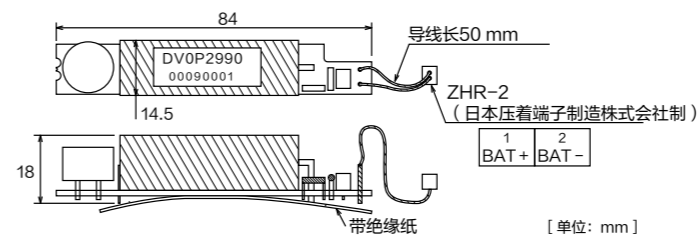
请勿将密封垫圈从连接器上取下, 务必做到无偏离正确安装。
若密封垫圈安装不正确, 则不能保证得到IP67的保护等级。

绝对式编码器用电池

绝对式编码器用电池

型号	DV0P2990
----	----------

●锂电池: 3.6 V 2000 mAh



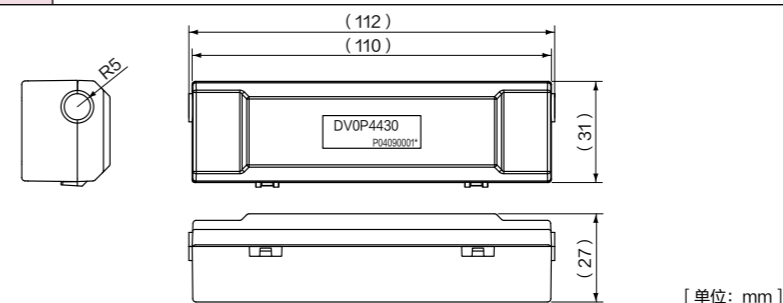
<注意>

使用飞机(客机、货机)运输时, 须进行危险品申报。
委托办理航空托运时, 敬请咨询各托运公司(航空公司)。

绝对式编码器用电池盒*

* 由于没有附带电池, 所以另需绝对式编码器用电池「DV0P2990」。

型号	DV0P4430
----	----------



自制 23bit 绝对式编码器用电缆时

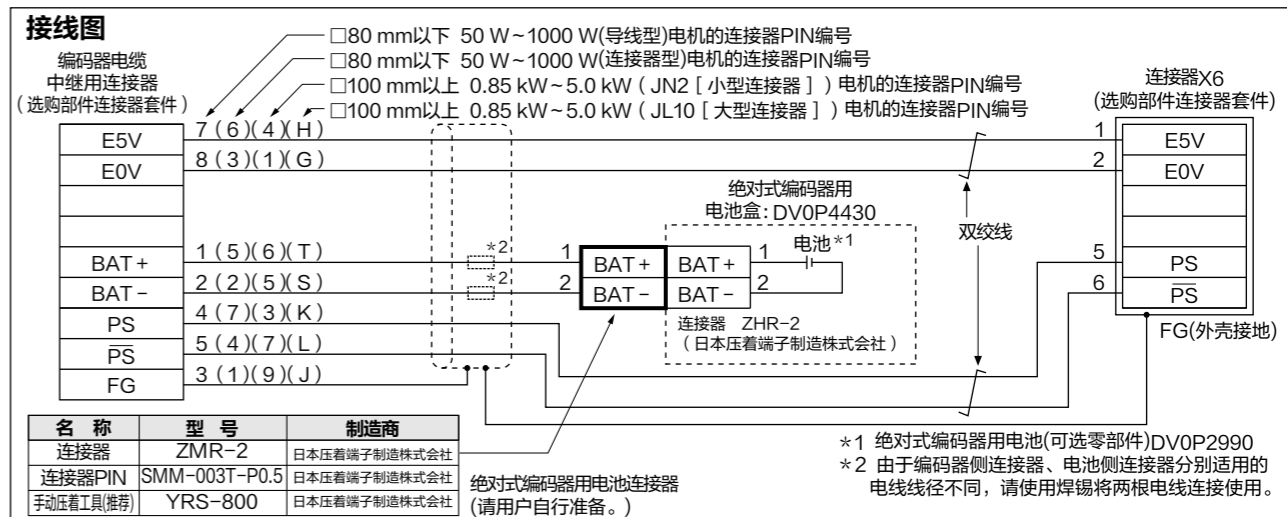
自行制作23bit绝对式编码器用电缆时, 请按照接线图连接编码器电池DV0P2990。绝对式编码器用电池连接器请自备。

<注意>

请用户正确地进行电池的安装, 固定。如在电池安装, 固定中操作不当, 会造成电线断线或电池损坏等, 敬请注意。
有关电池的处理方法, 请参照电池的使用说明书。

■电池的安装场所

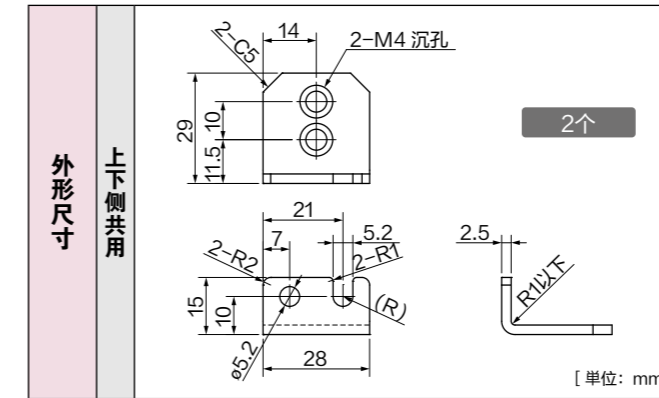
- ① 请在无雨淋和直射阳光的室内安装。
- ② 请勿安装在有硫化氢、亚硫酸、氯气、氨气、硫酸、氯化性气体、硫化性气体、酸、碱、盐等接触腐蚀性空气、易燃性气体、磨削液、油雾、铁粉及切屑等场所。
- ③ 通风良好, 湿气、异物、灰尘少的场所。
- ④ 不产生振动的场所。



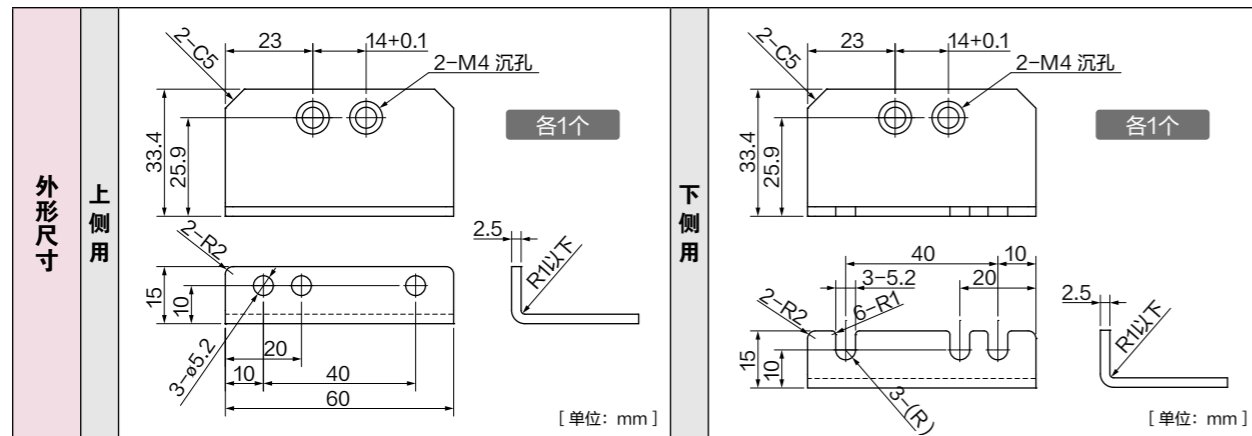
■推荐部件

	电机	型号	制造商		
MSMF	50 W ~ 1000 W	TND14V-271K	日本 Chemi - con 株式会社		
	1.0 kW ~ 3.0 kW	Z15D151	SEMITEC Corporation		
	4.0 kW, 5.0 kW	NVD07SCD082	KOA Corporation		
MQMF	100W ~ 400 W	TND14V-271K	日本 Chemi - con 株式会社		
MHMF	50 W ~ 1000 W			NVD07SCD082	KOA Corporation
	1.0 kW, 1.5 kW				
	2.0 kW ~ 4.0 kW	Z15D151	SEMITEC Corporation		
	5.0 kW, 7.5 kW	NVD07SCD082	KOA Corporation		
MDMF	1.0 kW ~ 3.0 kW	NVD07SCD082	KOA Corporation		
	4.0 kW	Z15D151	SEMITEC Corporation		
	5.0 kW ~ 22.0 kW	NVD07SCD082	KOA Corporation		
MGMF	0.85 kW ~ 1.8 kW	NVD07SCD082	KOA Corporation		
	2.4 kW, 2.9 kW	Z15D151	SEMITEC Corporation		
	4.4 kW, 5.5 kW	NVD07SCD082	KOA Corporation		

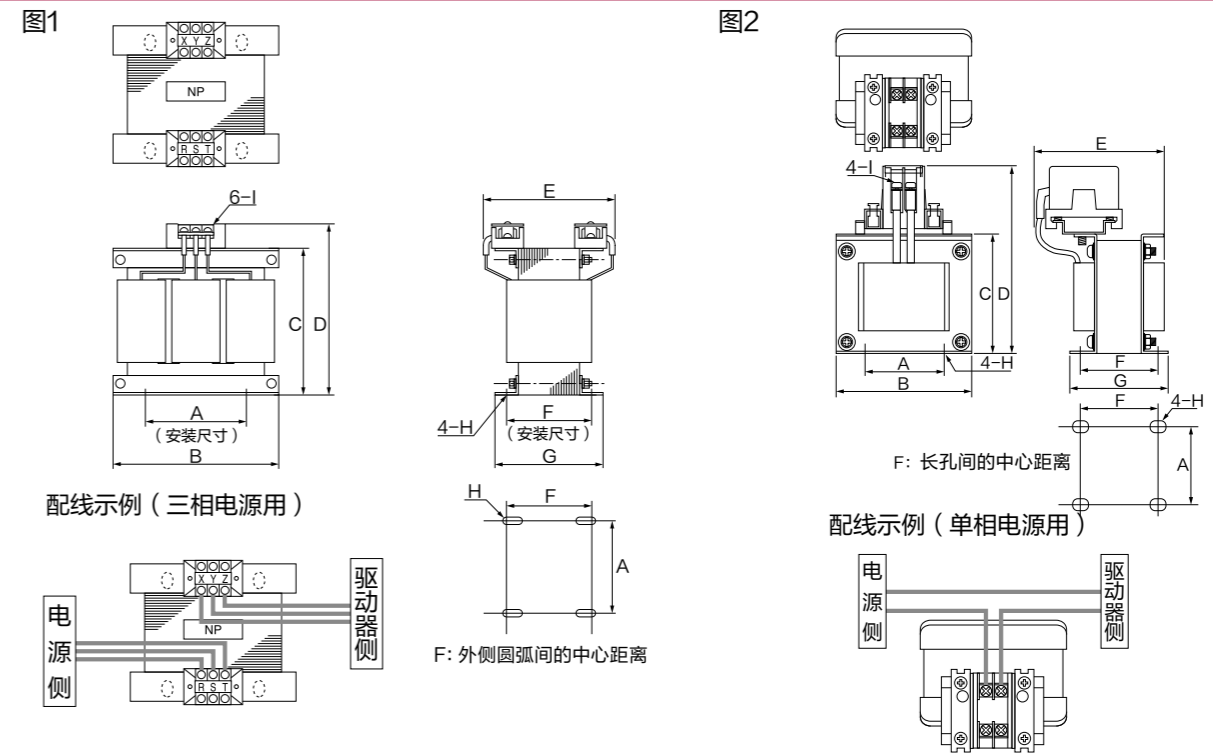
型号	DV0PM20100	适用驱动器 外形标识	A 型 B 型	安装螺钉 (附带)	M4 × 长度 6 沉头螺钉4个
----	------------	---------------	------------	--------------	------------------



型号	DV0PM20101	适用驱动器 外形标识	C 型 D 型	安装螺钉 (附带)	M4×长度6 沉头螺钉4个
----	------------	---------------	------------	--------------	---------------



电抗器



[单位: mm]

	型号	A	B	C	D	E(Max)	F	G	H	I	电感(mH)	额定电流(A)
图1	DV0P220	65±1	125±1	(93)	136 _{Max}	155	70+3/-0	85±2	4-7φ×12	M4	6.81	3
	DV0P221	60±1	150±1	(113)	155 _{Max}	130	60+3/-0	75±2	4-7φ×12	M4	4.02	5
	DV0P222	60±1	150±1	(113)	155 _{Max}	140	70+3/-0	85±2	4-7φ×12	M4	2	8
	DV0P223	60±1	150±1	(113)	155 _{Max}	150	79+3/-0	95±2	4-7φ×12	M4	1.39	11
	DV0P224	60±1	150±1	(113)	160 _{Max}	155	84+3/-0	100±2	4-7φ×12	M5	0.848	16
	DV0P225	60±1	150±1	(113)	160 _{Max}	170	100+3/-0	115±2	4-7φ×12	M5	0.557	25
图2	DV0P227	55±0.7	76.5±1	66.5±1	110 _{Max}	90	43.6±2	56±2	4-5φ×10	M3.5	4.02	5
	DV0P228	55±0.7	76.5±1	66.5±1	110 _{Max}	95	48.0±2	61±2	4-5φ×10	M3.5	2	8
	DV0PM20047	55±0.7	76.5±1	66.5±1	110 _{Max}	105	58.6±2	71±2	4-5φ×10	M4	1.39	11

※ 有关适用型号请参照P.29~46“型号对照表”。

关于抑制高次谐波的对策

抑制高次谐波的对策因国家而异。请根据各国的规定自行引用。
面向日本市场的产品相关信息，请参考官网所登载的说明书。

【松下机电株式会社 产业元器件事业部 官网】
device.panasonic.com/ac/

< 注意 >

使用电抗器时，请务必为每台伺服驱动器都配置1台电抗器。

型号	制造商型号	规格					内置恒温器 动作温度
		电阻值	线芯外径	重量	额定功率(参考值)*1		
					不使用风扇	使用风扇*2	
Ω	mm	kg	W	W			
DV0P4280	RF70M	50	φ 1.27 (AWG18 双绞线)	0.1	10	25	140±5℃ B常闭 开闭容量(电阻负载) 1 A 125 VAC 6千次 0.5 A 250 VAC 1万次
DV0P4281	RF70M	100		0.1	10	25	
DV0P4282	RF180B	25		0.4	17	50	
DV0P4283	RF180B	50		0.2	17	50	
DV0P4284	RF240	30		0.5	40	100	
DV0P4285	RH450F	20		1.2	52	130	

制造商：磐城无线研究所

*1 内置恒温器不生效时的可用功率。

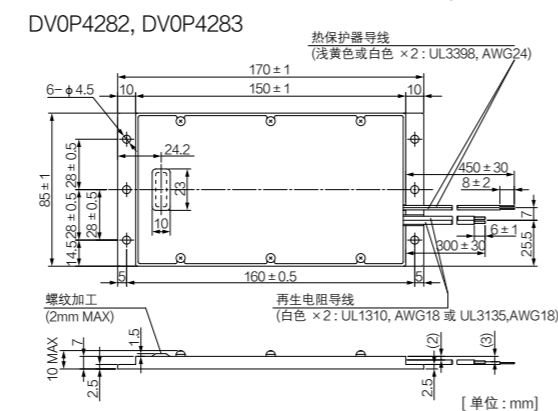
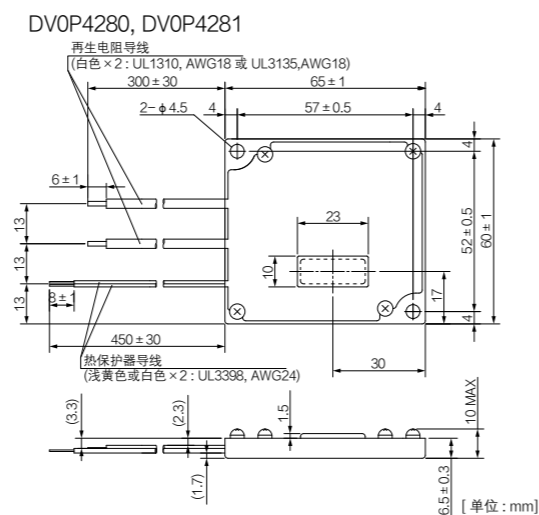
为保证安全，内置有温度保险丝和恒温器。

该内置温度保险丝可能会因为散热条件、环境温度范围、电源电压、负载波动等因素而熔断。

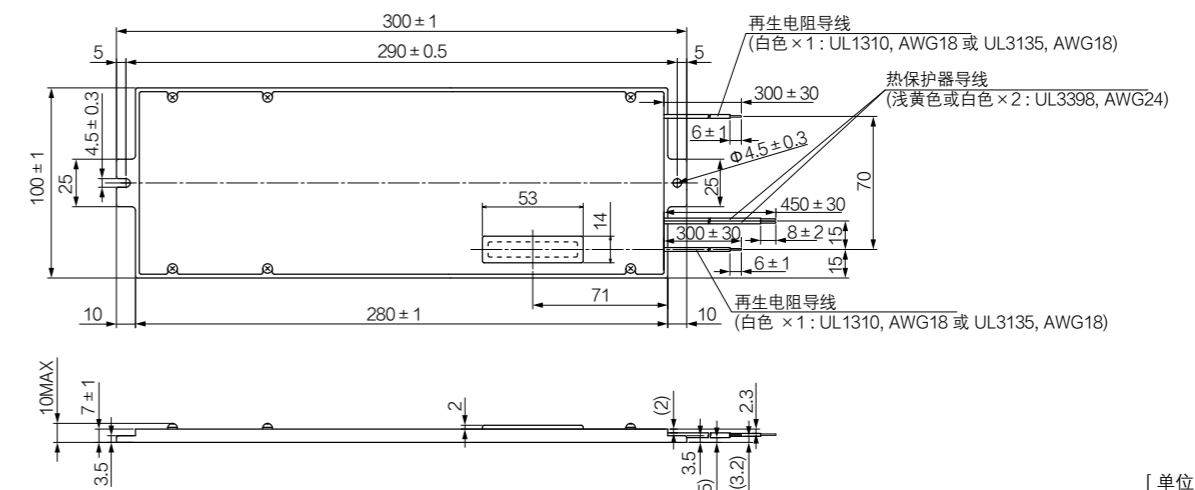
易产生再生能量或条件恶劣的情况(电源电压高、负载惯量大、减速时间短的情况)下，请将再生电阻接入机械中确认运转状况，确保再生电阻的表面温度在100℃以下。

*2 为了使风速达到 1 m/s 以上而使用风扇的情况。

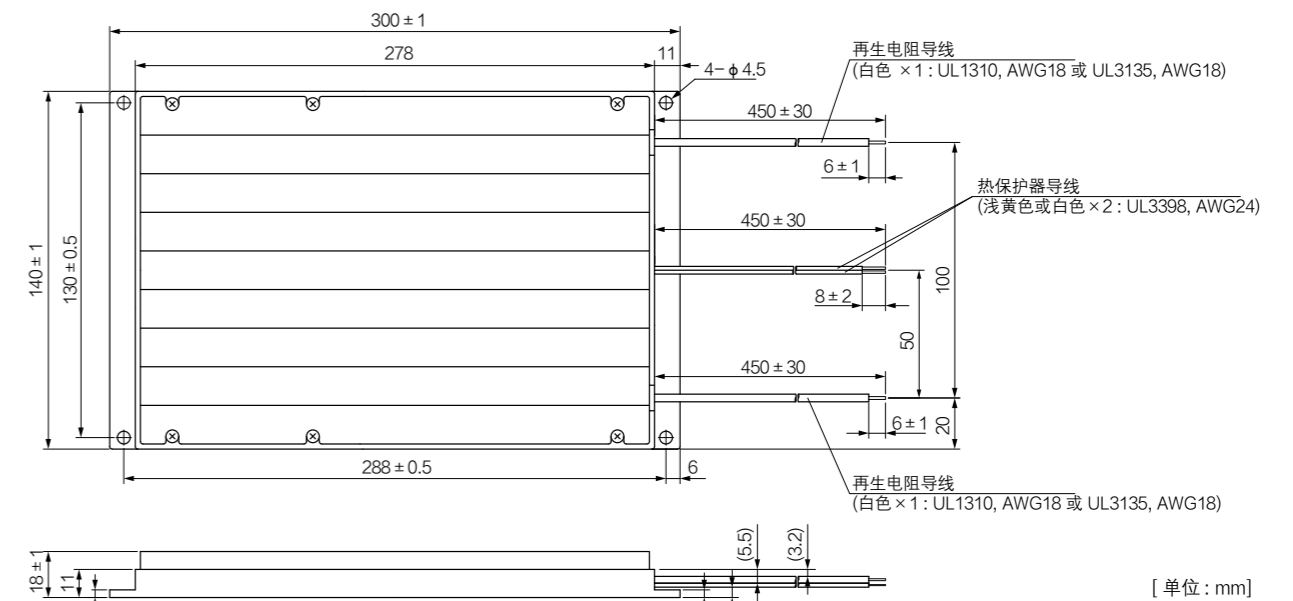
驱动器 外型标识	输入电源电压	
	单相 100 V	单相 200 V 三相 200 V
A	DV0P4280	DV0P4281 (100 W 以下) DV0P4283 (200 W)
B	DV0P4283	DV0P4283
C	DV0P4282	
D	—	DV0P4284
E		DV0P4284 2个并联或 DV0P4285
F		DV0P4285 2个并联
G	—	DV0P4285 3个并联
H		DV0P4285 6个并联



DV0P4284



DV0P4285



< 使用外置再生电阻器时的注意事项 >

再生电阻为高温状态。

请构成保护电路，使再生电阻内置的热保护器生效时能够关闭电源的电路。

热保护器为自动复位型，在外部构成自锁电路，防止突然启动。

驱动器故障时，热保护器在动作前有可能再生电阻的表面温度超过动作温度。

再生电阻内置的温度保险丝防止驱动器故障时再生电阻着火，并非为了抑制电阻的表面温度。

- 再生电阻请安装到金属等不燃物上。
- 再生电阻请安装在被不燃物覆盖或者不能直接接触的场所。
- 再生电阻请勿安装在可燃物附近。

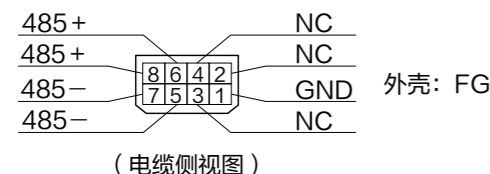
菊花链连接电缆 (A6SE, A6NE, A6BE 系列不可使用)

型号	DV0PM24610
----	------------

● 构成部件

名称	型号	制造商	备注
连接器	CIF-PCNS08KK-072R	日本压着端子制造株式会社	连接器 X2 用 (8 引脚)
电缆	带屏蔽层 3 线制电缆	—	线径 AWG24

● 连接器 X2 的引脚排列



< 注意 >

- NC 请勿作任何连接。
- 电缆的屏蔽线 (网线) 连接到连接器的外壳 (筐体)。

● 接线表

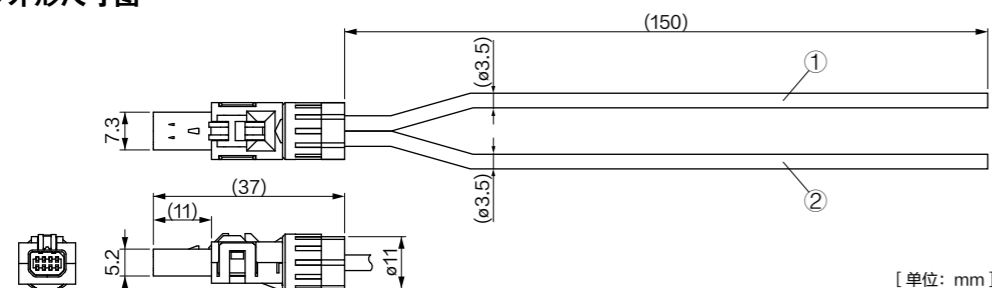
电缆①

引脚 NO.	信号名	线芯颜色
8	485+	红
7	485-	黄
1	GND	白

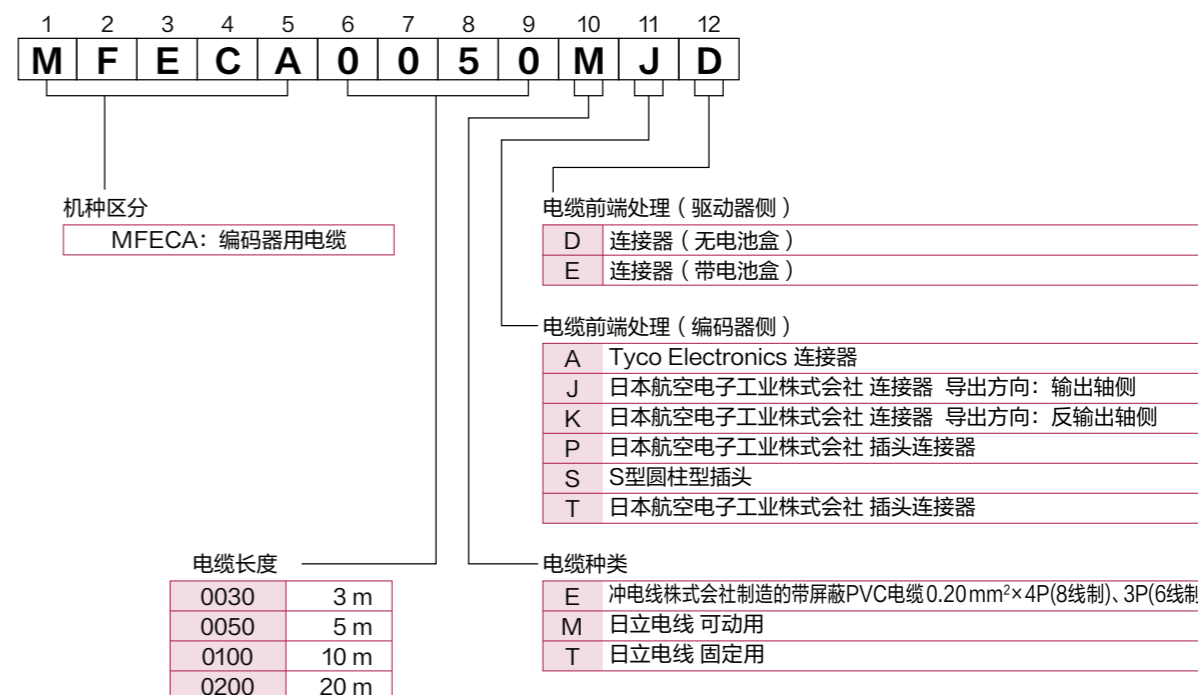
电缆②

引脚 NO.	信号名	线芯颜色
6	485+	红
5	485-	黄
1	GND	白

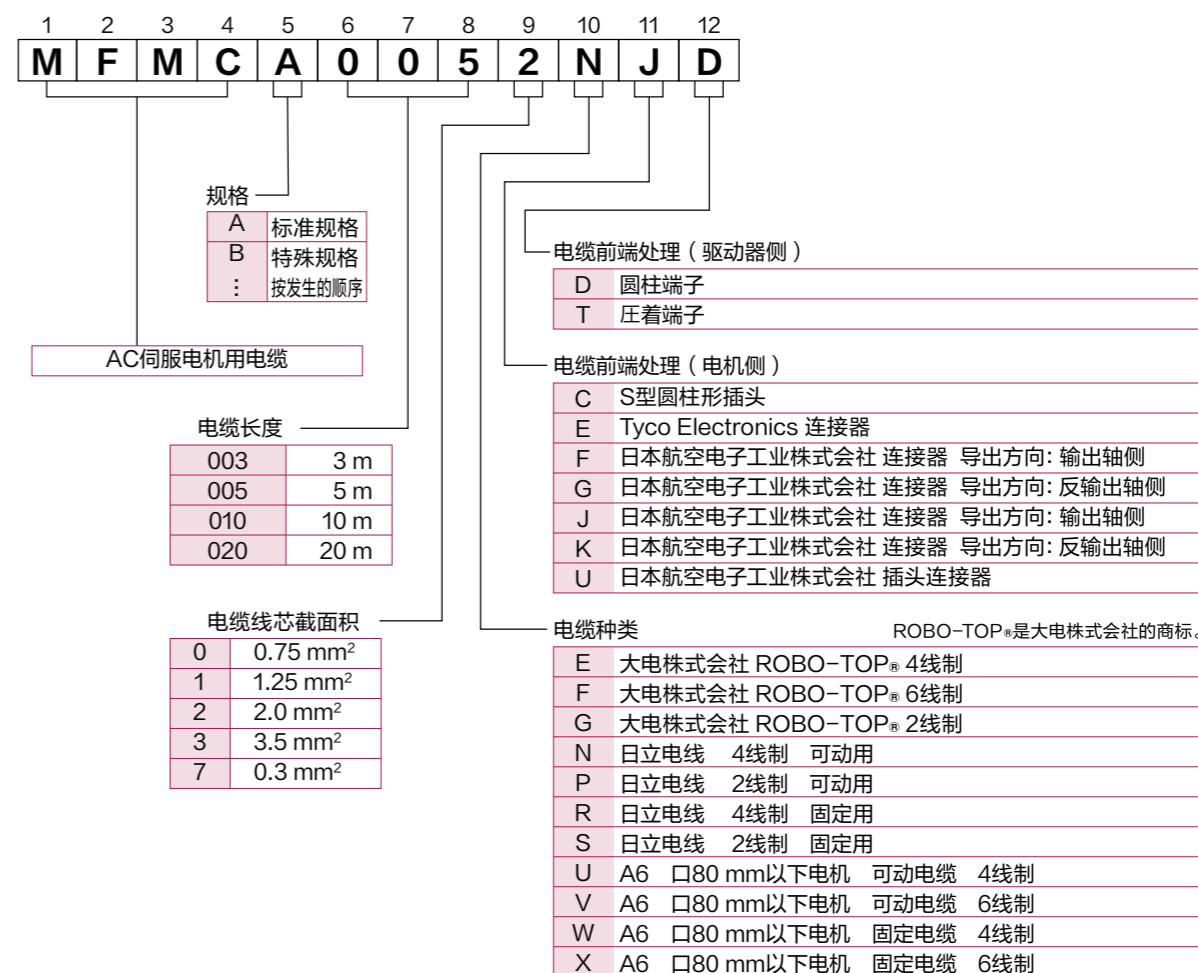
● 外形尺寸图



编码器电缆 (电缆的详细规格请参考 P.315~P.318)



电机·制动器用电缆 (电缆的详细规格请参考 P.315~P.318)



外围设备制造商一览表

制造商	电话号码 / 主页	外围设备名称
Panasonic Industry Co., Ltd.	0120-878-365 http://panasonic.net/id/	浪涌吸收器
	0120-101-550 http://panasonic.net/id/	开关、继电器
磐城无线研究所	044-833-4311 http://www.iwakimusen.co.jp/	再生电阻器
日本 CHEMI-CON CORPORATION	关东地区 03-5436-7711 中部地区 052-772-8551 关西地区 06-6338-2331 http://www.chemi-con.co.jp/e/index.html	保持制动器用 浪涌吸收器
KOA Corporation	042-336-5300 http://www.koanet.co.jp/en/index.htm	
SEMITEC Corporation	关东地区 03-3621-2703 关西地区 06-6391-6491 http://www.semitec.co.jp/english2/	
TDK株式会社	关东地区 03-5201-7229 中部地区 052-971-1712 关西地区 06-6632-8140 http://www.global.tdk.com/	铁氧体磁环
	NISSHIN ELECTRIC Co., LTD.	
Konno Kogyosho Co., Ltd.	+81-184-53-2307	
冈谷电机产业	东日本 03-4544-7040 西日本 06-6341-8815 http://www.okayaelec.co.jp/english/index.html	浪涌吸收器 噪音滤波器
SOSHIN ELECTRIC Co., Ltd.	+81-3-5730-4500 http://www.soshin-ele.com/	音滤波器
Japan Aviation Electronics Industry, Ltd.	+81-3-3780-2717 http://www.jae.com/en/index.html	连接器
Japan Molex Inc.	+81-462-65-2313 http://www.molex.co.jp	
J.S.T. Mfg. Co., Ltd.	+81-45-543-1271 http://www.jst-mfg.com/index_e.php	
住友3M株式会社	关东地区 03-5716-7290 中部地区 052-220-7083 关西地区 06-6447-3944 http://solutions.3m.com/wps/portal/3M/ja_JP/WW2/Country/	
Tyco Electronics	044-844-8052 http://www.te.com/ja/home.html	
日本压着端子制造株式会社	关东地区 045-543-1271 中部地区 0561-33-0600 关西地区 06-6210-2130	
日本航空电子工业	关东地区 03-3780-2717 中部地区 0565-34-0600 关西地区 06-6447-5268	
日本Molex株式会社	关东地区 0462-65-2313 中部地区 052-232-3977 关西地区 06-6377-6760	
大电株式会社	关东地区 03-5805-5880 中部地区 052-968-1710 关西地区 06-6229-1881 http://www.dyden.co.jp/english/index.htm	电缆

制造商	电话号码 / 主页	外围设备名称
日本电产SANKYO株式会社	03-5740-3000	外部位移传感器
Haidenhain	03-3234-7781 http://www.heidenhain.de/de_EN/company/contact/	
Magnescale Co., Ltd.	0463-92-7973 http://www.mgscale.com/mgs/language/english/	
Mitutoyo Corporation	044-813-8236 http://www.mitutoyo.co.jp/eng/	
RENISHAW株式会社	东京总公司 03-5366-5317 名古屋分公司 052-961-9511 www.renishaw.com	
Fagor Automation	03-5674-1161 http://www.fagorautomation.com	

※ 外围设备制造商一览表仅供参考, 可能会有未事先通知就变更的情况。

A 6 系列

A 6 系列
选购部件

A 6 N 系列

A 6 B 系列
特别订购

相关信息

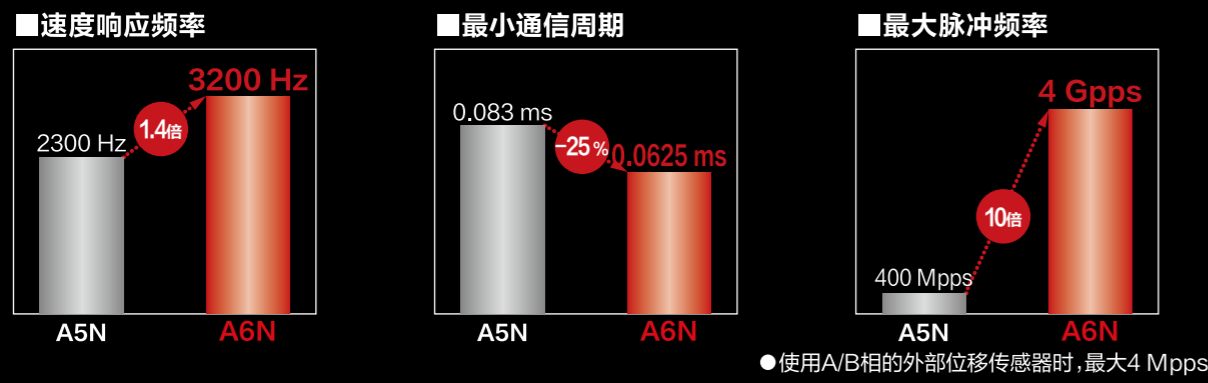
通信周期0.0625ms 超高速网络驱动器

RTEX Realtime Express(RTEX)对应
AC伺服电机&驱动器
MINAS A6N系列



目录	
特长	355
RTEX的优点	357
型号的识别方法	359
驱动器外观	360
系统构成例	360
型号对照表	361
驱动器	365
驱动器共通规格	365
驱动器外形尺寸图	369
选购部件	374
接口用电缆	374
接口用连接器套件	374

追求更高的实时性



对应多种需求的功能性

- ◎对应位置、速度、转矩的全部模式(内置定位功能)
- ◎高精度位置锁定&比较
- ◎通信周期可从2 ms到62.5 μs自由设定

简单的网络连接

- ◎兼备高性能和低成本
- ◎通过通信IC确立同步性
- ◎更容易对应机器的开发

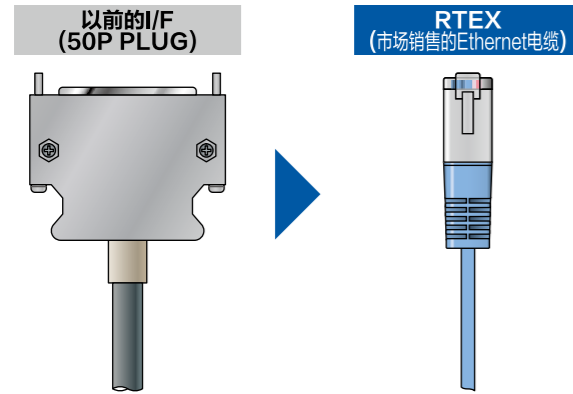
※接口用电缆、接口用连接器套件以外的选购部件相关请参照P.25~P.38。
●Realtime Express 和 RTEX为松下控股株式会社的注册商标。Realtime Express 为本公司开发的高速·同步运动网络。

A6系列
A6系列选购部件
A6N系列
A6B系列
相关信息

●说明文中的「以前的 I/F」是指脉冲列和模拟 I/F。

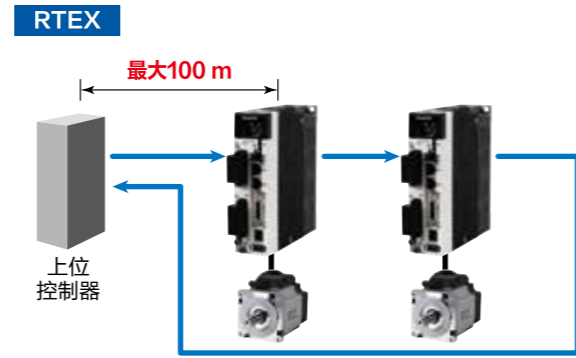
节省配线

节省配线，减少由于配线缠绕而产生的故障。
使用市场上通用的 Ethernet 电缆，容易购入并且售价便宜。



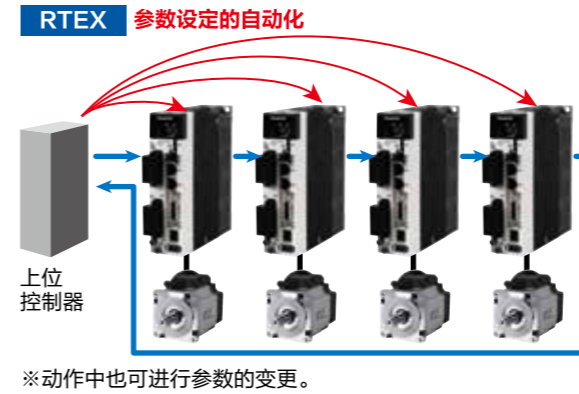
节点间电缆最大长度100 m

上位控制器与伺服之间的配置自由度提高。
可对应大规模的设备。



可进行参数设定

可使用上位控制器设定伺服的参数。因此，设置时人工进行参数设定的操作可实现自动化。



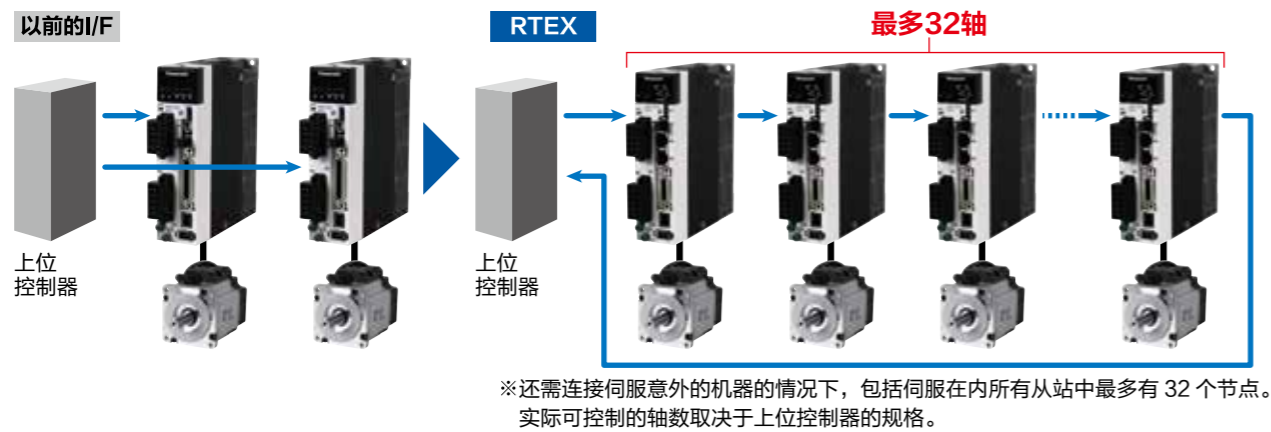
可进行实时监测

上位控制器可对位置、速度、转矩等各种信息进行实时监测。由于可以读出报警代码，因此故障发生时可迅速进行分析。



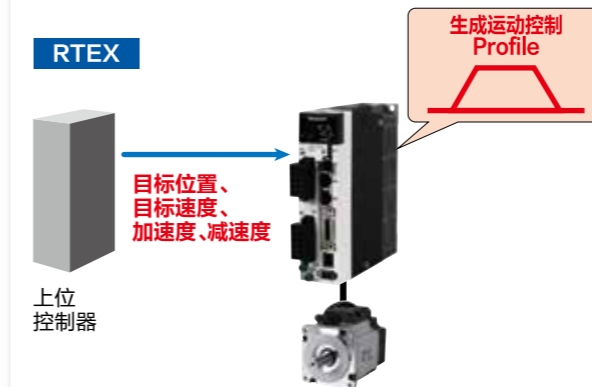
最多可控制32轴

与以前的 I/F 相比，1 台上位控制器可控制的轴数有所增加。



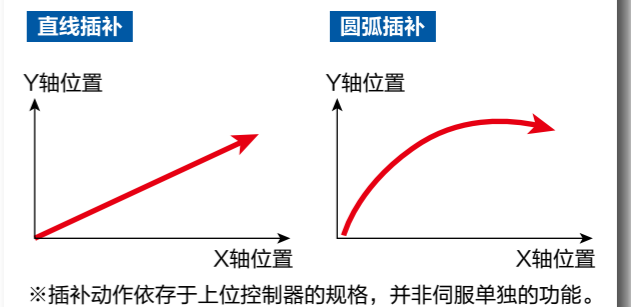
支持Profile位置模式

除了 Cyclic 位置、速度、转矩，还可支持 PTP 控制用 Profile 位置模式。可简化上位控制器的处理。



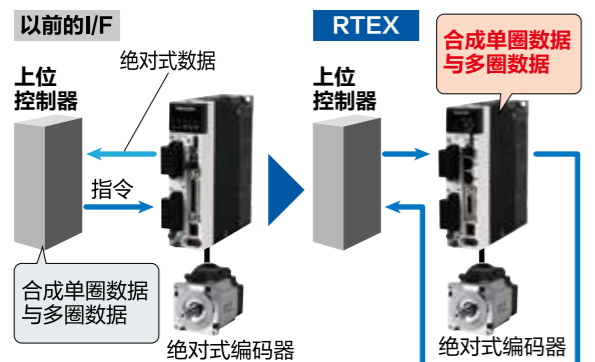
轴间高同步性

上位控制器与伺服全轴实现高精度同步。轴间同步性比以前的 I/F 高，适用于工作机、机器人、龙门结构等。



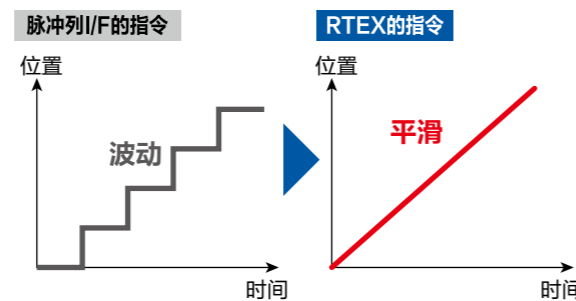
绝对式系统的构筑简单

以前的 I/F 中需要另行准备传送绝对式数据的配线，但在 RTEX 中不需要此配线。另外，因为合成单圈数据与多圈数据后，生成实际位置的处理需要通过伺服进行处理，所以减少了上位控制器的处理。



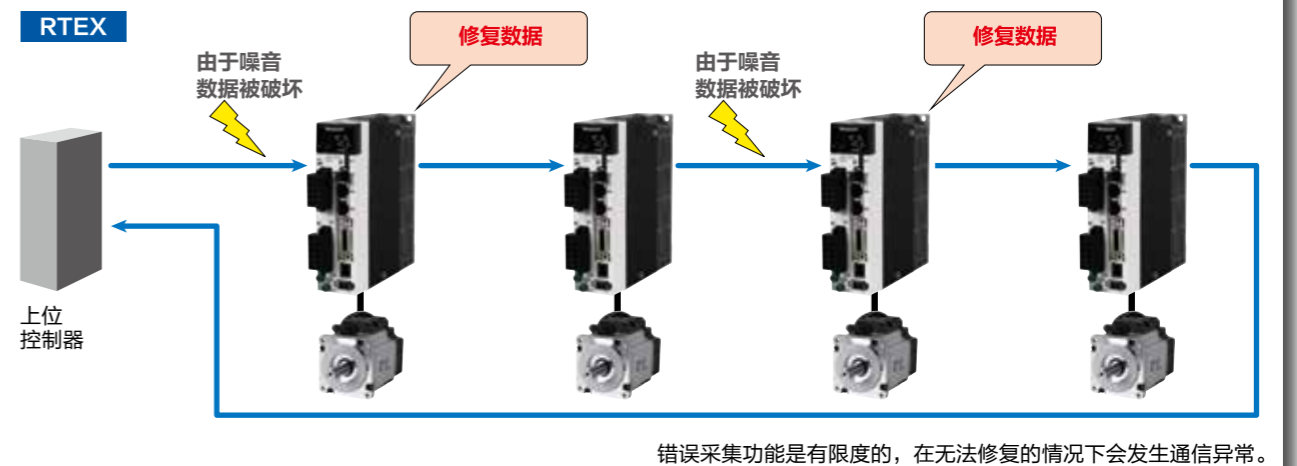
实现高分辨率指令

脉冲列 I/F 可发送最大位置指令为 8 Mpps，RTEX 提高到最大 4 Gpps。由于灵活运用了高分辨率编码器，可将平滑的指令反馈给伺服从而降低振动。



高抗噪性

通过搭载错误采集功能，抗噪性达到 2.5 kV 以上。符合 IEC61000-4-4 标准。



A6 系列

A6 系列选购部件

A6N 系列

A6B 系列

相关信息

*有关型号匹配请参照索引P.421~。

■ 伺服电机

M S M F 5 A Z L 1 A 1 * 特殊规格

① 类型

符号	类型
MSM	低惯性(低惯量)50W~5.0kW
MQM	中惯性(中惯量/扁平型)100W~400W
MDM	中惯性(中惯量)1.0kW~22.0kW
MGM	中惯性(中惯量/低速大转矩)0.85kW~5.5kW
MHM	高惯性(高惯量)50W~7.5kW

② 系列

符号	系列名
F	A6家族

③ 电机额定功率

符号	额定功率	符号	额定功率	符号	额定功率	符号	额定功率
5A	50W	09	0.85kW, 100W (□130) (□80)	20	2.0kW	50	5.0kW
01	100W			24	2.4kW	55	5.5kW
02	200W	10	1.0kW	29	2.9kW	75	7.5kW
04	400W	13	1.3kW	30	3.0kW	C1	11.0kW
08	750W	15	1.5kW	40	4.0kW	C5	15.0kW
		18	1.8kW	44	4.4kW	D2	22.0kW

④ 电压规格

符号	规格
1	100V
2	200V
Z	100V/200V共用 (仅限50W)

⑥ 设计顺序

符号	规格
1	标准品

<提示>
作为增量式系统使用时(不使用多圈数据),请不要连接绝对式编码器用电池。

⑤ 旋转编码器规格

符号	方式	脉冲数	分辨率	导线
L	绝对式	23bit	8388608	7线

⑦ 电机构造: IP67*2 □100mm~□220mm
MSMF, MHMF, MDMF, MGMF

符号	轴规格		保持制动器		油封		编码器端子	
	直轴	带键带螺纹	无	有	有	有带保护层	连接器 JN2 (小型)	连接器 JL10 (大型)*3
C	5	●	●	●	●	●	●	●
C	6	●	●	●	●	●	●	●
C	7	●	●	●	●	●	●	●
C	8	●	●	●	●	●	●	●
D	5	●	●	●	●	●	●	●
D	6	●	●	●	●	●	●	●
D	7	●	●	●	●	●	●	●
D	8	●	●	●	●	●	●	●
G	5	●	●	●	●	●	●	●
G	6	●	●	●	●	●	●	●
G	7	●	●	●	●	●	●	●
G	8	●	●	●	●	●	●	●
H	5	●	●	●	●	●	●	●
H	6	●	●	●	●	●	●	●
H	7	●	●	●	●	●	●	●
H	8	●	●	●	●	●	●	●

⑦ 电机构造: □80mm以下 MSMF 50W~1000W

符号	轴规格	保持制动器		油封		电机·编码器端子*1	
		无	有	无	有	连接器 JN	导线
A	1	●	●	●	●	●	●
A	2	●	●	●	●	●	●
B	1	●	●	●	●	●	●
B	2	●	●	●	●	●	●
C	1	●	●	●	●	●	●
C	2	●	●	●	●	●	●
D	1	●	●	●	●	●	●
D	2	●	●	●	●	●	●
S	1	●	●	●	●	●	●
S	2	●	●	●	●	●	●
T	1	●	●	●	●	●	●
T	2	●	●	●	●	●	●
U	1	●	●	●	●	●	●
U	2	●	●	●	●	●	●
V	1	●	●	●	●	●	●
V	2	●	●	●	●	●	●

⑦ 电机构造: □80mm以下 MHMF 50W~1000W, MQMF 100W~400W

符号	轴规格		保持制动器		油封		电机·编码器端子*1	
	直轴	带键带螺纹	无	有	有	有带保护层	连接器 JN	导线
A	1	●	●	●	●	●	●	●
A	2	●	●	●	●	●	●	●
B	1	●	●	●	●	●	●	●
B	2	●	●	●	●	●	●	●
C	1	●	●	●	●	●	●	●
C	2	●	●	●	●	●	●	●
C	3	●	●	●	●	●	●	●
C	4	●	●	●	●	●	●	●
D	1	●	●	●	●	●	●	●
D	2	●	●	●	●	●	●	●
D	3	●	●	●	●	●	●	●
D	4	●	●	●	●	●	●	●
S	1	●	●	●	●	●	●	●
S	2	●	●	●	●	●	●	●
T	1	●	●	●	●	●	●	●
T	2	●	●	●	●	●	●	●
U	1	●	●	●	●	●	●	●
U	2	●	●	●	●	●	●	●
U	3	●	●	●	●	●	●	●
U	4	●	●	●	●	●	●	●
V	1	●	●	●	●	●	●	●
V	2	●	●	●	●	●	●	●
V	3	●	●	●	●	●	●	●
V	4	●	●	●	●	●	●	●

*1 连接器型: IP67 导线型: IP65
*2 22.0kW是IP44。
*3 电机侧编码器的连接器。(也适用于锁紧式。)

■ 伺服驱动器

M A D L N 1 5 N E * * * 特殊规格

① 外形型号符号

符号	型号名	符号	型号名
MAD	A型	MED	E型
MBD	B型	MFD	F型
MCD	C型	MGD	G型
MDD	D型	MHD	H型

② 系列

符号	系列名
L	A6家族

③ 安全功能*4

符号	规格
N	无安全功能
T	有安全功能

④ 最大额定电流

符号	额定电流	符号	额定电流	符号	额定电流	符号	额定电流
0	6A	4	24A	A	100A	F	360A
1	8A	5	40A	B	120A		
2	12A	8	60A	C	160A		
3	22A	9	80A	E	240A		

⑥ I/F规格

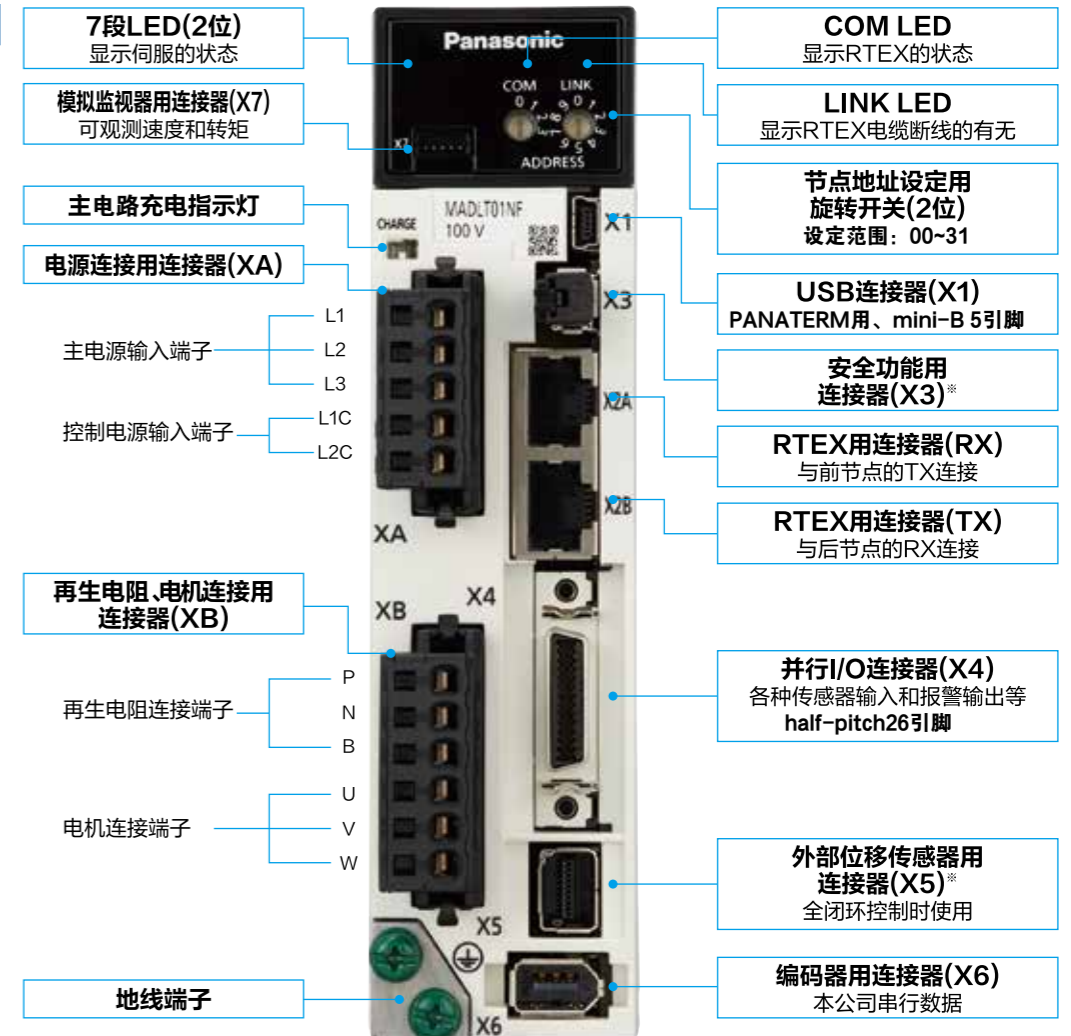
符号 (规格)	规格
E	旋转电机用标准
F	旋转电机用多功能
L	直线/DD电机用标准 特别订购
M	直线/DD电机用多功能 特别订购

⑤ 电源电压规格

符号	规格
1	单相 100V
3	三相 200V
5	单相/三相 200V

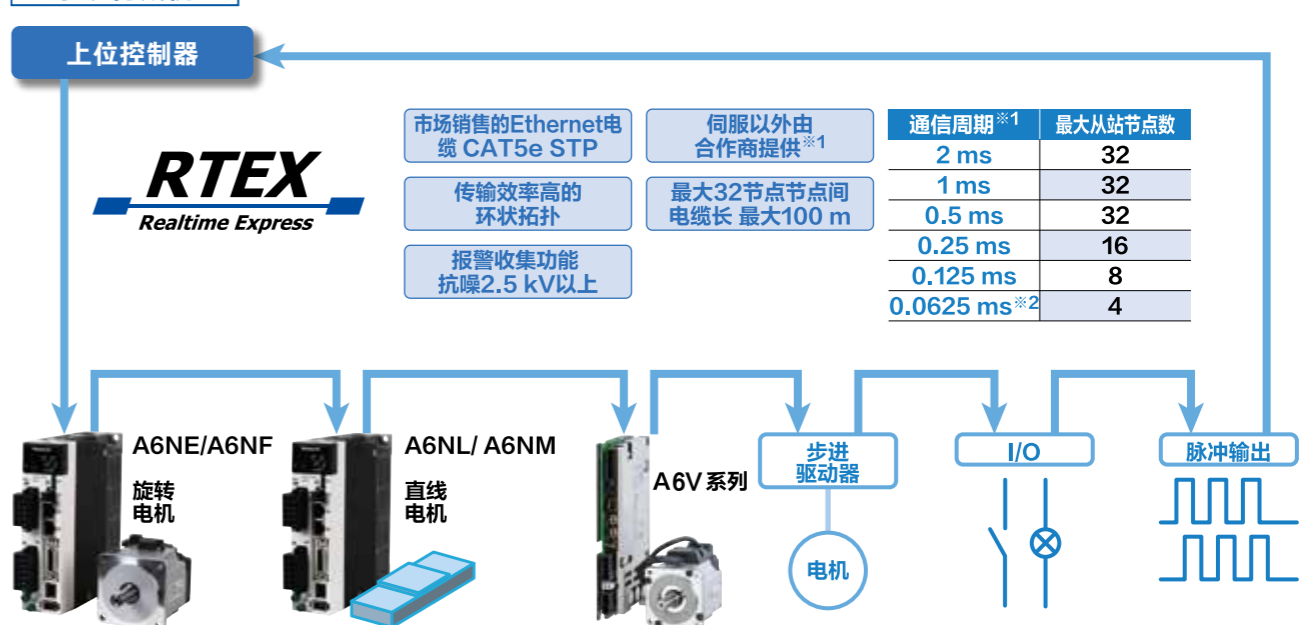
*4 标准型(型号末尾E或L)无安全功能。
多功能型(型号末尾F或M)有安全功能。

驱动器外观



*照片为A6NF系列。A6NE系列无X3和X5连接器。

系统构成例



*1: 通信周期以及伺服以外的从站的连接取决于控制器的规格。 *2: 通信周期为0.0625ms时的指令更新周期为0.125ms。

● □80 mm 以下 50 W 1000 W MSMF, MQMF, MHMF 导线型 IP65

电机		驱动器			电源设备容量	
电机系列	电源电压	功率 (W)	型号	A6N系列型号	尺寸图外形型号符号	(额定负载时)
MSMF (导线型) 3000 r/min 低惯性 (低惯量)	单相 100 V	50	MSMF5AZL1 □ 2	MADL ☆01N ☆	A型	约0.4 kVA
		100	MSMF011L1 □ 2	MADL ☆11N ☆		
		200	MSMF021L1 □ 2	MBDL ☆21N ☆	B型	
		400	MSMF041L1 □ 2	MCDL ☆31N ☆	C型	
	单相/三相 200 V	50	MSMF5AZL1 □ 2	MADL ☆05N ☆	A型	约0.5 kVA
		100	MSMF012L1 □ 2			
		200	MSMF022L1 □ 2	MADL ☆15N ☆		
		400	MSMF042L1 □ 2	MBDL ☆25N ☆	B型	
		750	MSMF082L1 □ 2	MCDL ☆35N ☆	C型	
		1000	MSMF092L1 □ 2	MDDL ☆45N ☆	D型	
MQMF (导线型) 3000 r/min 中惯性 (中惯量) 扁平型	单相 100 V	100	MQMF011L1 □ □	MADL ☆11N ☆	A型	约0.4 kVA
		200	MQMF021L1 □ □	MBDL ☆21N ☆	B型	约0.5 kVA
		400	MQMF041L1 □ □	MCDL ☆31N ☆	C型	约0.9 kVA
	单相/三相 200 V	100	MQMF012L1 □ □	MADL ☆05N ☆	A型	约0.5 kVA
		200	MQMF022L1 □ □	MADL ☆15N ☆		
		400	MQMF042L1 □ □	MBDL ☆25N ☆	B型	
MHMF (导线型) 3000 r/min 高惯性 (高惯量)	单相 100 V	50	MHMF5AZL1 □ □	MADL ☆01N ☆	A型	约0.4 kVA
		100	MHMF011L1 □ □	MADL ☆11N ☆		
		200	MHMF021L1 □ □	MBDL ☆21N ☆	B型	
		400	MHMF041L1 □ □	MCDL ☆31N ☆	C型	
	单相/三相 200 V	50	MHMF5AZL1 □ □	MADL ☆05N ☆	A型	约0.5 kVA
		100	MHMF012L1 □ □			
		200	MHMF022L1 □ □	MADL ☆15N ☆		
		400	MHMF042L1 □ □	MBDL ☆25N ☆	B型	
750	MHMF082L1 □ □	MCDL ☆35N ☆	C型			
1000	MHMF092L1 □ □	MDDL ☆55N ☆	D型			

□ ☆ * : 详情请参照 P.359 的型号的识别方法。

● □80 mm 以下 50 W 1000 W MSMF, MQMF, MHMF 连接器型 IP67

电机		驱动器			电源设备容量	
电机系列	电源电压	功率 (W)	型号	A6N系列型号	尺寸图外形型号符号	(额定负载时)
MSMF (连接器型) 3000 r/min 低惯性 (低惯量)	单相 100 V	50	MSMF5AZL1 □ 1	MADL ☆01N ☆	A型	约0.4 kVA
		100	MSMF011L1 □ 1	MADL ☆11N ☆		
		200	MSMF021L1 □ 1	MBDL ☆21N ☆	B型	
		400	MSMF041L1 □ 1	MCDL ☆31N ☆	C型	
	单相/三相 200 V	50	MSMF5AZL1 □ 1	MADL ☆05N ☆	A型	约0.5 kVA
		100	MSMF012L1 □ 1			
		200	MSMF022L1 □ 1	MADL ☆15N ☆		
		400	MSMF042L1 □ 1	MBDL ☆25N ☆	B型	
		750	MSMF082L1 □ 1	MCDL ☆35N ☆	C型	
		1000	MSMF092L1 □ 1	MDDL ☆45N ☆	D型	
MQMF (连接器型) 3000 r/min 中惯性 (中惯量) 扁平型	单相 100 V	100	MQMF011L1 □ □	MADL ☆11N ☆	A型	约0.4 kVA
		200	MQMF021L1 □ □	MBDL ☆21N ☆	B型	约0.5 kVA
		400	MQMF041L1 □ □	MCDL ☆31N ☆	C型	约0.9 kVA
	单相/三相 200 V	100	MQMF012L1 □ □	MADL ☆05N ☆	A型	约0.5 kVA
		200	MQMF022L1 □ □	MADL ☆15N ☆		
		400	MQMF042L1 □ □	MBDL ☆25N ☆	B型	
MHMF (连接器型) 3000 r/min 高惯性 (高惯量)	单相 100 V	50	MHMF5AZL1 □ □	MADL ☆01N ☆	A型	约0.4 kVA
		100	MHMF011L1 □ □	MADL ☆11N ☆		
		200	MHMF021L1 □ □	MBDL ☆21N ☆	B型	
		400	MHMF041L1 □ □	MCDL ☆31N ☆	C型	
	单相/三相 200 V	50	MHMF5AZL1 □ □	MADL ☆05N ☆	A型	约0.5 kVA
		100	MHMF012L1 □ □			
		200	MHMF022L1 □ □	MADL ☆15N ☆		
		400	MHMF042L1 □ □	MBDL ☆25N ☆	B型	
750	MHMF082L1 □ □	MCDL ☆35N ☆	C型			
1000	MHMF092L1 □ □	MDDL ☆55N ☆	D型			

□ ☆ * : 详情请参照 P.359 的型号的识别方法。

A6 系列

A6 系列选购部件

A6N 系列

A6B 系列

相关信息

● □100 mm 以上 0.85 kW ~ 5.0 kW MSMF, MDMF, MGMF, MHMF
编码器连接器 (大型 JL10)^{*1} 型 IP67

电机				驱动器		电源设备容量 (额定负载时)
电机系列	电源电压	功率 (W)	型号	A6N系列型号	尺寸图外形型号符号	
MSMF (大型 JL10 型) 3000 r/min 低惯性 (低惯量) IP67	单相/三相200 V	1000	MSMF102L1 □□	MDDL ☆55N ☆	D型	约2.9 kVA
		1500	MSMF152L1 □□			
	三相 200 V	2000	MSMF202L1 □□	MEDL ☆83N ☆	E型	约3.8 kVA
		3000	MSMF302L1 □□	MFDL ☆A3N ☆		
		4000	MSMF402L1 □□	MFDL ☆B3N ☆		
MDMF (大型 JL10 型) 2000 r/min 中惯性 (中惯量) IP67	单相/三相200 V	1000	MDMF102L1 □□	MDDL ☆45N ☆	D型	约2.4 kVA
		1500	MDMF152L1 □□			
	三相 200 V	2000	MDMF202L1 □□	MEDL ☆83N ☆	E型	约3.8 kVA
		3000	MDMF302L1 □□	MFDL ☆A3N ☆		
MGMF (大型 JL10 型) [低速大转矩] 1500 r/min 中惯性 (中惯量) IP67	单相/三相200 V	850	MGMF092L1 □□	MDDL ☆45N ☆	D型	约2.4 kVA
		1300	MGMF132L1 □□			
	三相 200 V	1800	MGMF182L1 □□	MEDL ☆83N ☆	E型	约3.8 kVA
		2400	MGMF242L1 □□	MEDL ☆93N ☆		
		2900	MGMF292L1 □□	MFDL ☆B3N ☆		
三相 200 V	4400	MGMF442L1 □□	MFDL ☆B3N ☆	F型	约7.8 kVA	
	MHMF (大型 JL10 型) 2000 r/min 高惯性 (高惯量) IP67	单相/三相200 V	1000	MHMF102L1 □□	MDDL ☆45N ☆	D型
1500			MHMF152L1 □□	MDDL ☆55N ☆		
三相 200 V		2000	MHMF202L1 □□	MEDL ☆83N ☆	E型	约3.8 kVA
		3000	MHMF302L1 □□	MFDL ☆A3N ☆		
		4000	MHMF402L1 □□	MFDL ☆B3N ☆		
三相 200 V	5000	MHMF502L1 □□	MFDL ☆B3N ☆	F型	约7.8 kVA	

□ ☆ * : 详情请参照 P.359 的型号的识别方法。

● □100 mm 以上 0.85 kW ~ 5.0 kW MSMF, MDMF, MGMF, MHMF
编码器连接器 (小型 JN2)^{*2} 型 IP67

电机				驱动器		电源设备容量 (额定负载时)
电机系列	电源电压	功率 (W)	型号	A6N系列型号	尺寸图外形型号符号	
MSMF (小型 JN2 型) 3000 r/min 低惯性 (低惯量) IP67	单相/三相200 V	1000	MSMF102L1 □□	MDDL ☆55N ☆	D型	约2.9 kVA
		1500	MSMF152L1 □□			
	三相 200 V	2000	MSMF202L1 □□	MEDL ☆83N ☆	E型	约3.8 kVA
		3000	MSMF302L1 □□	MFDL ☆A3N ☆		
		4000	MSMF402L1 □□	MFDL ☆B3N ☆		
MDMF (小型 JN2 型) 2000 r/min 中惯性 (中惯量) IP67	单相/三相200 V	1000	MDMF102L1 □□	MDDL ☆45N ☆	D型	约2.4 kVA
		1500	MDMF152L1 □□			
	三相 200 V	2000	MDMF202L1 □□	MEDL ☆83N ☆	E型	约3.8 kVA
		3000	MDMF302L1 □□	MFDL ☆A3N ☆		
MGMF (小型 JN2 型) [低速大转矩] 1500 r/min 中惯性 (中惯量) IP67	单相/三相200 V	850	MGMF092L1 □□	MDDL ☆45N ☆	D型	约2.4 kVA
		1300	MGMF132L1 □□			
	三相 200 V	1800	MGMF182L1 □□	MEDL ☆83N ☆	E型	约3.8 kVA
		2400	MGMF242L1 □□	MEDL ☆93N ☆		
		2900	MGMF292L1 □□	MFDL ☆B3N ☆		
三相 200 V	4400	MGMF442L1 □□	MFDL ☆B3N ☆	F型	约7.8 kVA	
MHMF (小型 JN2 型) 2000 r/min 高惯性 (高惯量) IP67	单相/三相200 V	1000	MHMF102L1 □□	MDDL ☆45N ☆	D型	约2.4 kVA
		1500	MHMF152L1 □□			
	三相 200 V	2000	MHMF202L1 □□	MEDL ☆83N ☆	E型	约3.8 kVA
		3000	MHMF302L1 □□	MFDL ☆A3N ☆		
		4000	MHMF402L1 □□	MFDL ☆B3N ☆		
三相 200 V	5000	MHMF502L1 □□	MFDL ☆B3N ☆	F型	约7.8 kVA	

□ ☆ * : 详情请参照 P.359 的型号的识别方法。

● □176 mm 以上 5.5 kW 以上 MDMF, MGMF, MHMF
编码器连接器 (大型 JL10)^{*1} 型 IP67

电机				驱动器		电源设备容量 (额定负载时)
电机系列	电源电压	功率 (W)	型号	A6N系列型号	尺寸图外形型号符号	
MDMF (大型 JL10 型) 1500 r/min 中惯性 (中惯量) IP67 ^{*3}	三相 200 V	7500	MDMF752L1 □ 6	MGDLTC3NF	G型	约11 kVA
		11000	MDMFC12L1 □ 6	MHDLTE3NF		H型
		15000	MDMFC52L1 □ 6	MHDLTE3NF	约20 kVA	
		22000 ^{*3}	MDMFD22L1 □ 6	MHDLTF3NF	约28 kVA	
MGMF (大型 JL10 型) [低速大转矩] 1500 r/min 中惯性 (中惯量) IP67	三相 200 V	5500	MGMF552L1 □ 6	MGDLTC3NF	G型	约8.5 kVA
MHMF (大型 JL10 型) 1500 r/min 高惯性 (高惯量) IP67	三相 200 V	7500	MHMF752L1 □ 6	MGDLTC3NF	G型	约11 kVA

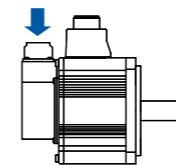
□ * : 详情请参照 P.359 的型号的识别方法。

● □176 mm 以上 5.5 kW 以上 MDMF, MGMF, MHMF
编码器连接器 (小型 JN2)^{*2} 型 IP67

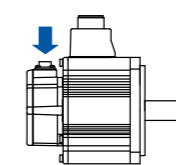
电机				驱动器		电源设备容量 (额定负载时)
电机系列	电源电压	功率 (W)	型号	A6N系列型号	尺寸图外形型号符号	
MDMF (小型 JN2 型) 1500 r/min 中惯性 (中惯量) IP67 ^{*3}	三相 200 V	7500	MDMF752L1 □ 5	MGDLTC3NF	G型	约11 kVA
		11000	MDMFC12L1 □ 5	MHDLTE3NF		H型
		15000	MDMFC52L1 □ 5	MHDLTE3NF	约20 kVA	
		22000 ^{*3}	MDMFD22L1 □ 5	MHDLTF3NF	约28 kVA	
MGMF (小型 JN2 型) [低速大转矩] 1500 r/min 中惯性 (中惯量) IP67	三相 200 V	5500	MGMF552L1 □ 5	MGDLTC3NF	G型	约8.5 kVA
MHMF (小型 JN2 型) 1500 r/min 高惯性 (高惯量) IP67	三相 200 V	7500	MHMF752L1 □ 5	MGDLTC3NF	G型	约11 kVA

□ * : 详情请参照 P.359 的型号的识别方法。

※1: 编码器用连接器(大型JL10)



※2: 编码器用连接器(小型JN2)



※3: 22.0 kW 是 IP44

基本规格	输入电源	100 V	主电路电源		单相 100 V + 10 % ~ 120 V + 10 % - 15 %	50 Hz/60 Hz
			控制电路电源		单相 100 V + 10 % ~ 120 V + 10 % - 15 %	50 Hz/60 Hz
		200 V	主电路电源	A型~D型	单相/三相 200 V + 10 % ~ 240 V + 10 % - 15 %	50 Hz/60 Hz
				E型~H型	三相 200 V + 10 % ~ 240 V + 10 % - 15 %	50 Hz/60 Hz
	控制电路电源	A型~D型	单相 200 V + 10 % ~ 240 V + 10 % - 15 %	50 Hz/60 Hz		
		E型~H型	单相 200 V + 10 % ~ 240 V + 10 % - 15 %	50 Hz/60 Hz		
	使用环境条件	温度		使用温度 0 °C ~ 55 °C (无冻结) 保存温度 -20 °C ~ 65 °C (最高温度保证: 80 °C 72 小时 但是无结露 *1)		
		湿度		使用时·保存时都需在 20 % RH ~ 85 % RH 以下 (无结露 *1)		
		海拔		海拔 1000 m 以下		
		振动		5.88 m/s ² 以下, 10 Hz ~ 60 Hz		
控制方式		IGBT PWM 方式 正弦波驱动				
编码器反馈		23bit(8388608 分辨率) 7 线串行 绝对式编码器 ※ 使用增量式系统 (不使用多圈数据) 的情况下, 无需连接绝对式编码器用电池, 将参数 Pr0.15 设置为出厂设置「1」。				
外部位移传感器反馈		A/B 相·原点信号差分输入、串行通信 串行通信位移传感器对应厂家: Mitutoyo、Heidenhain、Renishaw、 Magnescale、Nidec-sankyo、Fagor Automation				
接口连接器	控制信号	输入	8 个 (通过参数进行功能分配)			
		输出	3 个 (通过参数进行功能分配)			
	模拟信号	输出	2 输出 (模拟监视器 1、2)			
	脉冲信号	输出	编码器脉冲、或外部位移传感器脉冲通过 A/B 相信号长线驱动器输出			
通信功能	Realtime Express(RTEX)	可实时的进行动作指令的传输、参数的设定、状态监视器等				
	USB	可连接电脑等进行参数设定以及状态监视等。				
安全功能		对应功能安全的端子				
前面板		① 7 段 LED 2 位 ② 网络状态 LED(LINK, COM) ③ 节点地址设定用旋转开关 ④ 模拟监视器输出 (模拟监视器 1、2)				
再生		A 型, B 型, G 型, H 型: 无内置再生电阻 (仅外置) C 型 ~ F 型: 内置再生电阻 (可外置)				
动态制动器		A 型 ~ G 型: 内置 H 型: 仅外置				
控制模式		① 半闭环控制 位置控制: Profile 位置控制 (PP)、Cyclic 位置控制 (CP) 速度控制: Cyclic 速度控制 (CV) 转矩控制: Cyclic 转矩控制 (CT) ② 全闭环控制 位置控制: Profile 位置控制 (PP)、Cyclic 位置控制 (CP) ·上述①和②的 2 个模式可通过参数切换 ·上述 PP/CP/CV/CT 可通过 RTEX 通信命令切换				

*1 请注意, 温度降低时湿度上升, 容易产生结露。

位置控制	控制输入		正方向驱动禁止、负方向驱动禁止、锁定信号、近原点等		
	控制输出		定位完成等		
	位置指令输入	输入形态	根据 RTEX 命令指令型		
		平滑滤波器	针对指令输入, 可选择一次延迟滤波器或者 FIR 型滤波器。		
	制振控制		可使用 (4 个频率设定中可同时设定最大 3 个)		
	模型型制振滤波器		可使用 (2 个频率设定都可同时设定)		
	前馈功能		可使用 (速度 / 转矩)		
	负载变动抑制控制		可使用		
	第3增益切换功能		可使用		
	象限突起抑制功能		可使用		
2自由度控制		可使用			
电机可动范围设定功能		可使用			
外部位移传感器位置信息监视器		可使用			
其他可使用的功能		摩擦转矩补偿、转矩限制切换功能、转矩饱和和保护功能 单圈绝对式功能、无限旋转绝对式功能			
速度控制	控制输入		正方向驱动禁止、负方向驱动禁止、锁定信号等		
	控制输出		速度到达等		
	速度指令输入	输入形态	根据 RTEX 命令指令型		
		平滑滤波器	根据 RTEX 命令指令型		
	软启动 / 停机功能		0 s ~ 10 s / 1000 r/min 可单独设定加速、减速。也可设定 S 字形加减速。		
	前馈功能		可使用 (转矩)		
	负载变动抑制控制		可使用		
	2自由度控制		可使用 (标准型)		
	外部位移传感器位置信息监视器		可使用		
	其他可使用的功能		摩擦转矩补偿、转矩限制切换功能、转矩饱和和保护功能 单圈绝对式功能、无限旋转绝对式功能		
控制输入		正方向驱动禁止、负方向驱动禁止、锁定信号等			
控制输出		速度到达等			
转矩控制	转矩指令输入	输入形态	根据 RTEX 命令指令型		
		平滑滤波器	根据 RTEX 命令指令型		
	速度限制功能		可根据参数设定速度限制值 (可根据 RTEX 命令指令进行切换)		
	外部位移传感器位置信息监视器		可使用		
其他可使用的功能		单圈绝对式功能、无限旋转绝对式功能			
全闭环控制	控制输入		正方向驱动禁止、负方向驱动禁止、锁定信号、近原点等		
	控制输出		定位完成等		
	位置指令输入	输入形态	根据 RTEX 命令指令型		
		平滑滤波器	针对指令输入, 可选择一次延迟滤波器或者 FIR 型滤波器。		
	外部位移传感器分频设定范围		1/40 倍 ~ 125200 倍 编码器脉冲 (分子) 和外部位移传感器脉冲 (分母) 的比中分子 = 1 ~ 2 ²³ 、分母 = 1 ~ 2 ²³ 的范围内可任意设定、请在上述范围内使用。		
	制振控制		可使用 (4 个频率设定中可同时设定最大 3 个)		
	前馈功能		可使用 (速度 / 转矩)		
	负载变动抑制控制		可使用		
	第3增益切换功能		可使用		
	混合振动抑制功能		可使用		
象限突起抑制功能		可使用			
2自由度控制		可使用 (标准型)			
电机可动范围设定功能		可使用			
外部位移传感器位置信息监视器		可使用			
其他可使用的功能		摩擦转矩补偿、转矩限制切换功能、转矩饱和和保护功能			
共通	电子齿轮比设定		1/1000 倍 ~ 8000 倍 分子 = 1 ~ 2 ³⁰ 、分母 = 1 ~ 2 ³⁰ 的范围内可任意设定、请在上述范围内使用。		
	自动调整		可根据上位的动作指令及驱动器内部的动作指令下的电机驱动状态, 实时识别负载惯量并自动设置相应刚性的增益。		
	陷波滤波器		可使用 (5 个可使用)		
	增益切换功能		可使用		
	2段转矩滤波器		可使用		
	位置比较输出功能		可使用		
	保护功能		过电压、电压不足、过速度、过载、过热、过电流、编码器异常、位置偏差过大、EEPROM 异常等		
	报警数据跟踪功能		可浏览报警数据的履历		
	劣化诊断功能		可使用		

A6系列

A6系列选购部件

A6N系列

A6B系列

相关信息

输入电源	100 V	主电路电源		单相	100 V + 10 % - 15 %	~ 120 V + 10 % - 15 %	50 Hz/60 Hz
		控制电路电源		单相	100 V + 10 % - 15 %	~ 120 V + 10 % - 15 %	50 Hz/60 Hz
	200 V	主电路电源	A型~D型	单相/三相	200 V + 10 % - 15 %	~ 240 V + 10 % - 15 %	50 Hz/60 Hz
			E型~F型	三相	200 V + 10 % - 15 %	~ 240 V + 10 % - 15 %	50 Hz/60 Hz
		控制电路电源	A型~D型	单相	200 V + 10 % - 15 %	~ 240 V + 10 % - 15 %	50 Hz/60 Hz
			E型~F型	单相	200 V + 10 % - 15 %	~ 240 V + 10 % - 15 %	50 Hz/60 Hz
使用环境条件		温度		使用温度 0 °C ~ 55 °C (无冻结) 保存温度 - 20 °C ~ 65 °C (最高温度保证 : 80 °C 72 小时 但是无结露 *1)			
		湿度		使用时·保存时都需在 20 % RH ~ 85 % RH 以下 (无结露 *1)			
		海拔		海拔 1000 m 以下			
		振动		5.88 m/s ² 以下, 10 Hz ~ 60 Hz			
控制方式		IGBT PWM 方式 正弦波驱动					
编码器反馈		23bit(8388608 分辨率) 7 线串行 绝对式编码器 ※ 使用增量式系统 (不使用多圈数据) 的情况下, 无需连接绝对式编码器用电池, 将参数 Pr0.15 设置为出厂设置「1」。					
规格	接口连接器	控制信号		输入	8 个 (通过参数进行功能分配)		
				输出	3 个 (通过参数进行功能分配)		
		模拟信号		输出	2 输出 (模拟监视器 1、2)		
		脉冲信号		输出	编码器脉冲通过 A/B 相信号长线驱动器输出		
通信功能		Realtime Express(RTEX)		可实时的进行动作指令的传输、参数的设定、状态监视器等			
		USB		可连接电脑等进行参数设定以及状态监视等。			
前面板		① 7 段 LED 2 位 ② 网络状态 LED(LINK, COM) ③ 节点地址设定用旋转开关 ④ 模拟监视器输出 (模拟监视器 1、2)					
再生		A 型, B 型 : 无内置再生电阻 (仅外置) C 型 ~ F 型 : 带再生电阻内置 (可外置)					
动态制动器		A 型 ~ F 型 : 内置					
控制模式		半闭环控制 位置控制 : Profile 位置控制 (PP)、Cyclic 位置控制 (CP) 速度控制 : Cyclic 速度控制 (CV) 转矩控制 : Cyclic 转矩控制 (CT) ·上述 PP/CP/CV/CT 可通过 RTEX 通信命令切换					

※1 请注意, 温度降低时湿度上升, 容易产生结露。

功能	位置控制	控制输入		正方向驱动禁止、负方向驱动禁止、锁定信号、近原点等		
		控制输出		定位完成等		
		位置指令输入	输入形态	根据 RTEX 命令指令型		
			平滑滤波器	针对指令输入, 可选择一次延迟滤波器或者 FIR 型滤波器。		
		制振控制		可使用 (4 个频率设定中可同时设定最大 3 个)		
		模型型制振滤波器		可使用 (2 个频率设定都可同时设定)		
		前馈功能		可使用 (速度 / 转矩)		
		负载变动抑制控制		可使用		
	速度控制	第3增益切换功能		可使用		
		象限突起抑制功能		可使用		
		2自由度控制		可使用		
		电机可动范围设定功能		可使用		
		其他可使用的功能		摩擦转矩补偿、转矩限制切换功能、转矩饱和保护功能 单圈绝对式功能、无限旋转绝对式功能		
		控制输入		正方向驱动禁止、负方向驱动禁止、锁定信号等		
		控制输出		速度到达等		
		速度指令输入	输入形态	根据 RTEX 命令指令型		
软启动 / 停机功能			0 s ~ 10 s / 1000 r/min 可单独设定加速、减速。也可设定 S 字形加减速。			
转矩控制	前馈功能		可使用 (转矩)			
	负载变动抑制控制		可使用			
	2自由度控制		可使用 (标准型)			
	其他可使用的功能		摩擦转矩补偿、转矩限制切换功能、转矩饱和保护功能 单圈绝对式功能、无限旋转绝对式功能			
转矩控制	控制输入		正方向驱动禁止、负方向驱动禁止、锁定信号等			
	控制输出		速度到达等			
	转矩指令输入	输入形态	根据 RTEX 命令指令型			
		速度限制功能		可根据参数设定速度限制值 (可根据 RTEX 命令指令进行切换)		
其他可使用的功能		单圈绝对式功能、无限旋转绝对式功能				
共通	电子齿轮比设定		1/1000 倍 ~ 8000 倍 分子 = 1 ~ 2 ³⁰ 、分母 = 1 ~ 2 ³⁰ 的范围内可任意设定、请在上述范围内使用。			
	自动调整		可根据上位的动作指令及驱动器内部的动作指令下的电机驱动状态, 实时识别负载惯量并自动设置相应刚性的增益。			
	陷波滤波器		可使用 (5 个可使用)			
	增益切换功能		可使用			
	2段转矩滤波器		可使用			
	位置比较输出功能		可使用			
	保护功能		过电压、电压不足、过速度、过载、过热、过电流、编码器异常、位置偏差过大、EEPROM 异常等			
	报警数据跟踪功能		可浏览报警数据的履历			
劣化诊断功能		可使用				

A6 系列

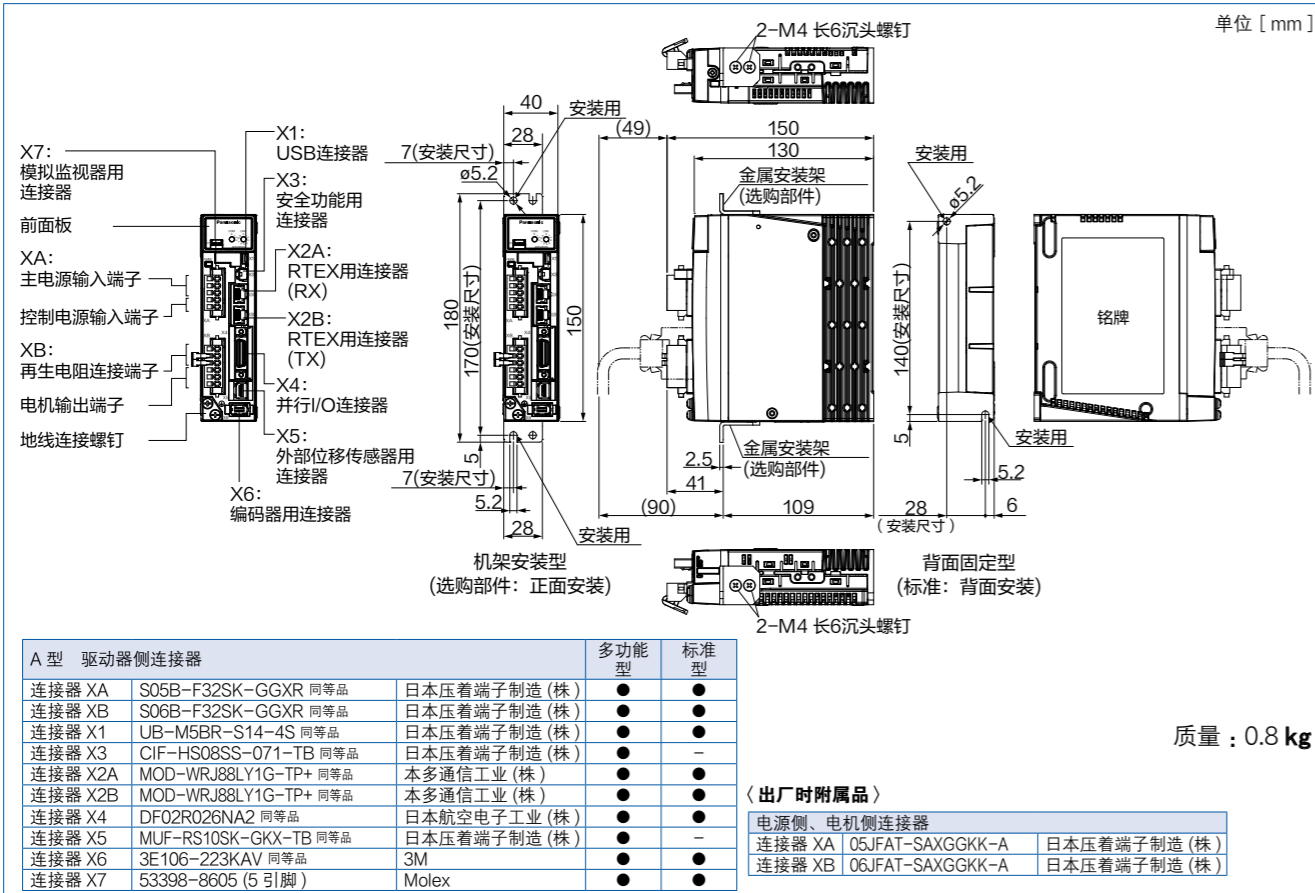
A6 系列选购部件

A6N 系列

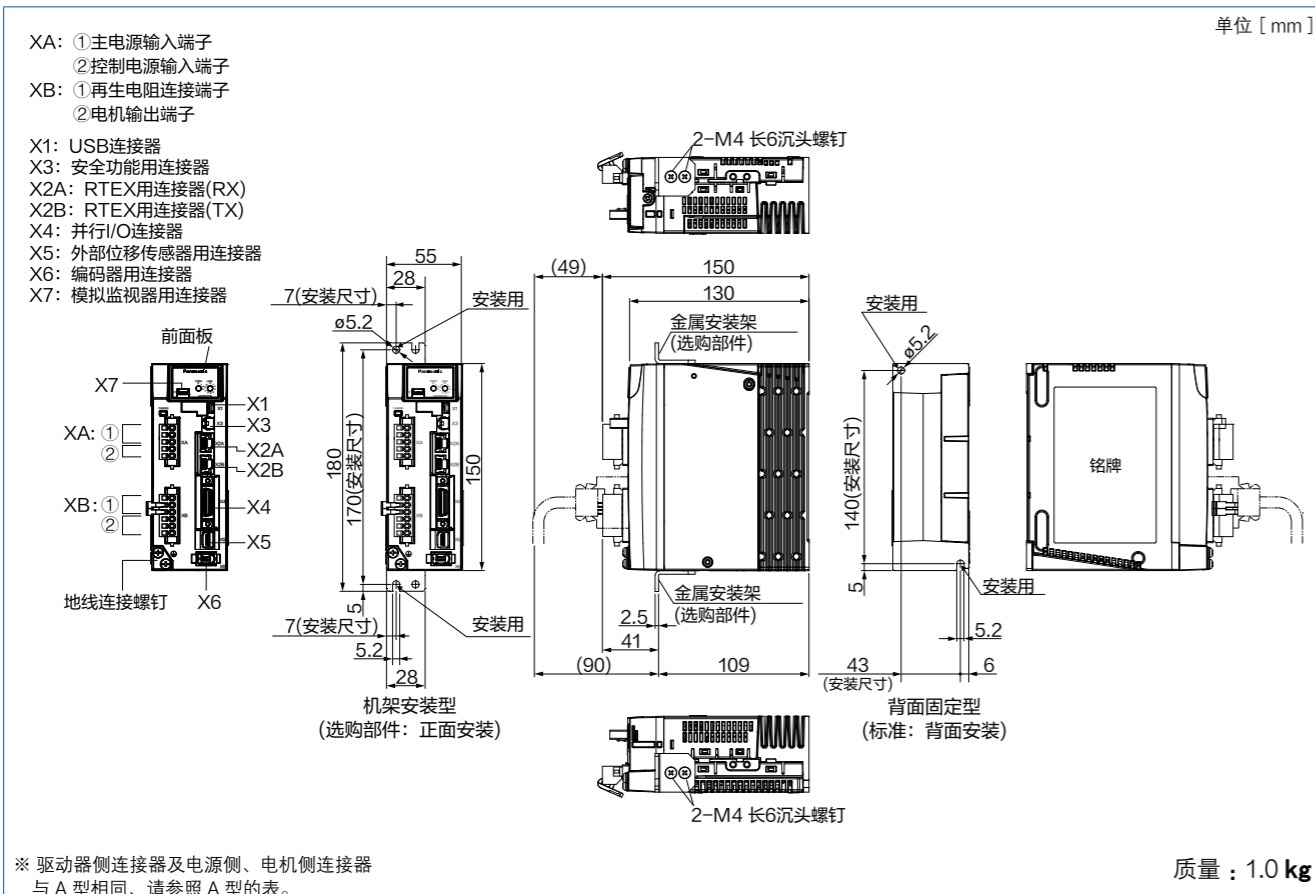
A6B 系列

相关信息

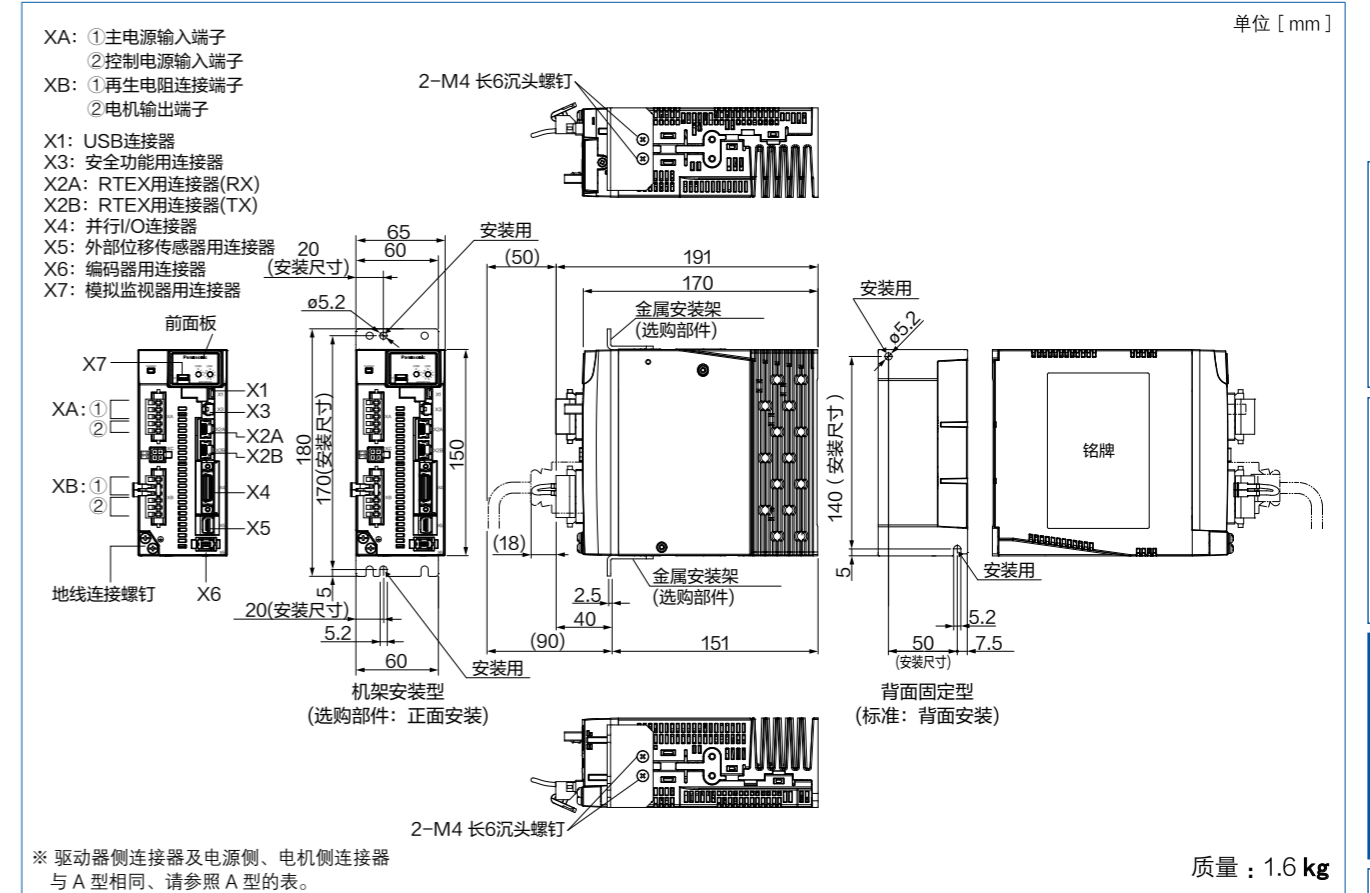
A 型



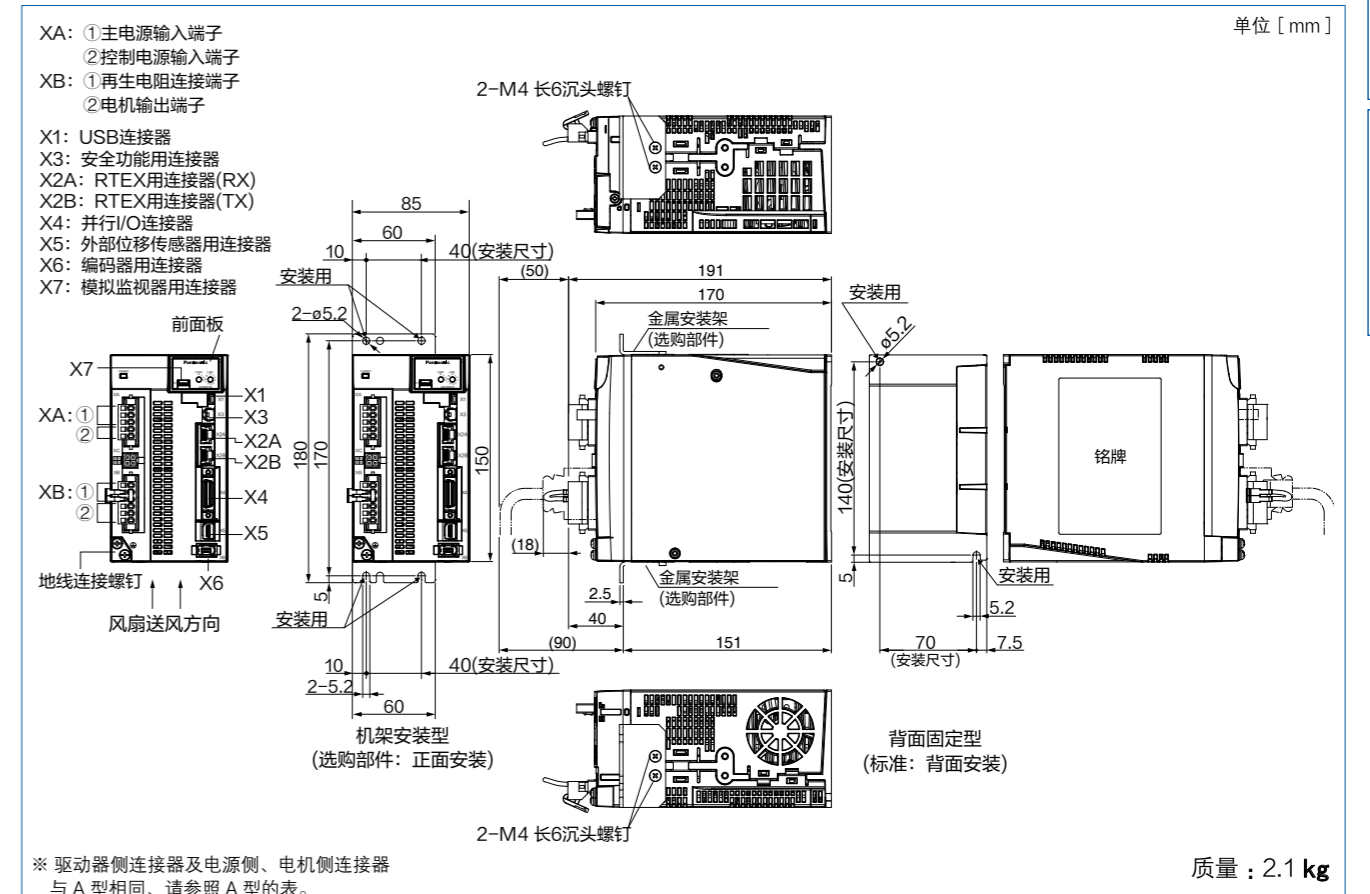
B 型



C 型



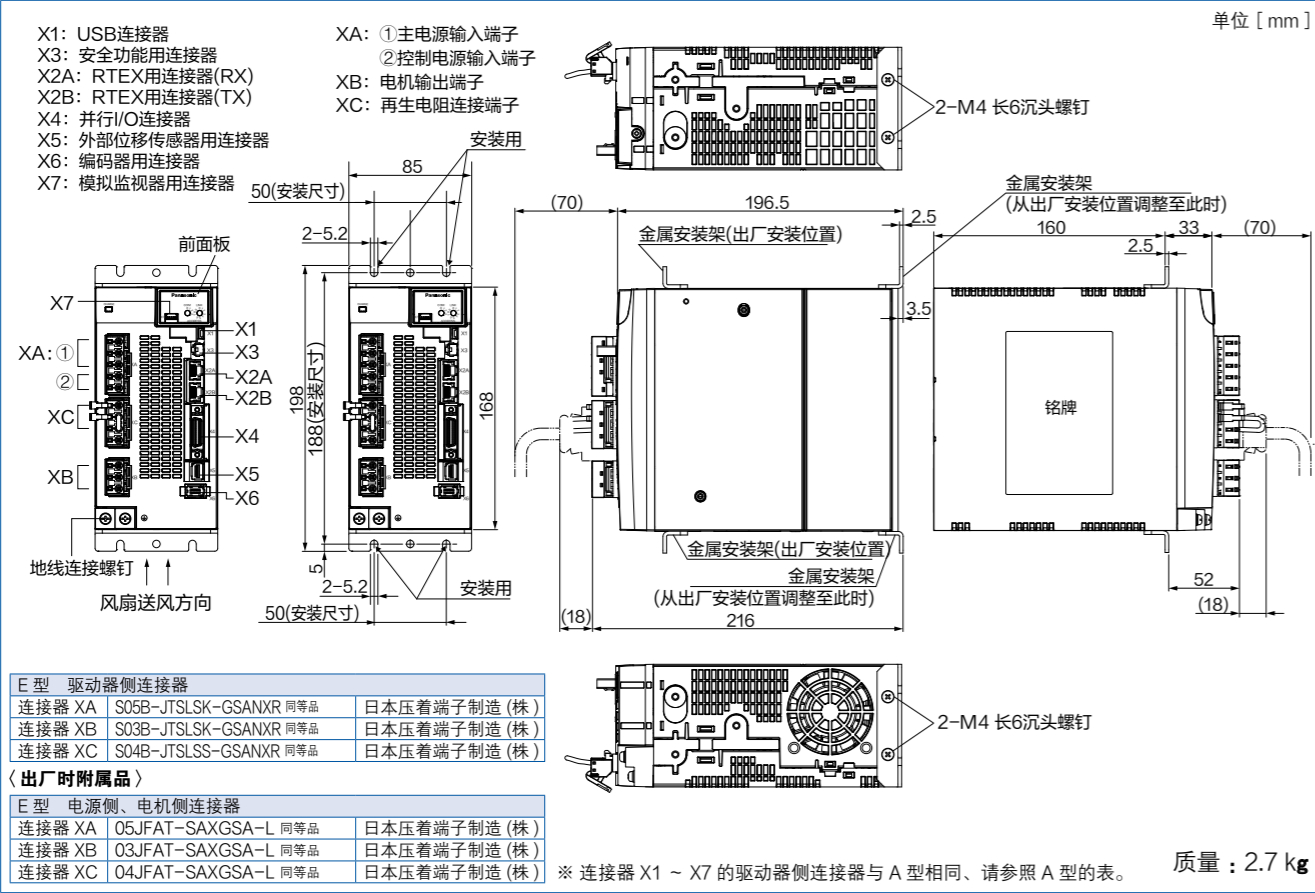
D 型 (200 V)



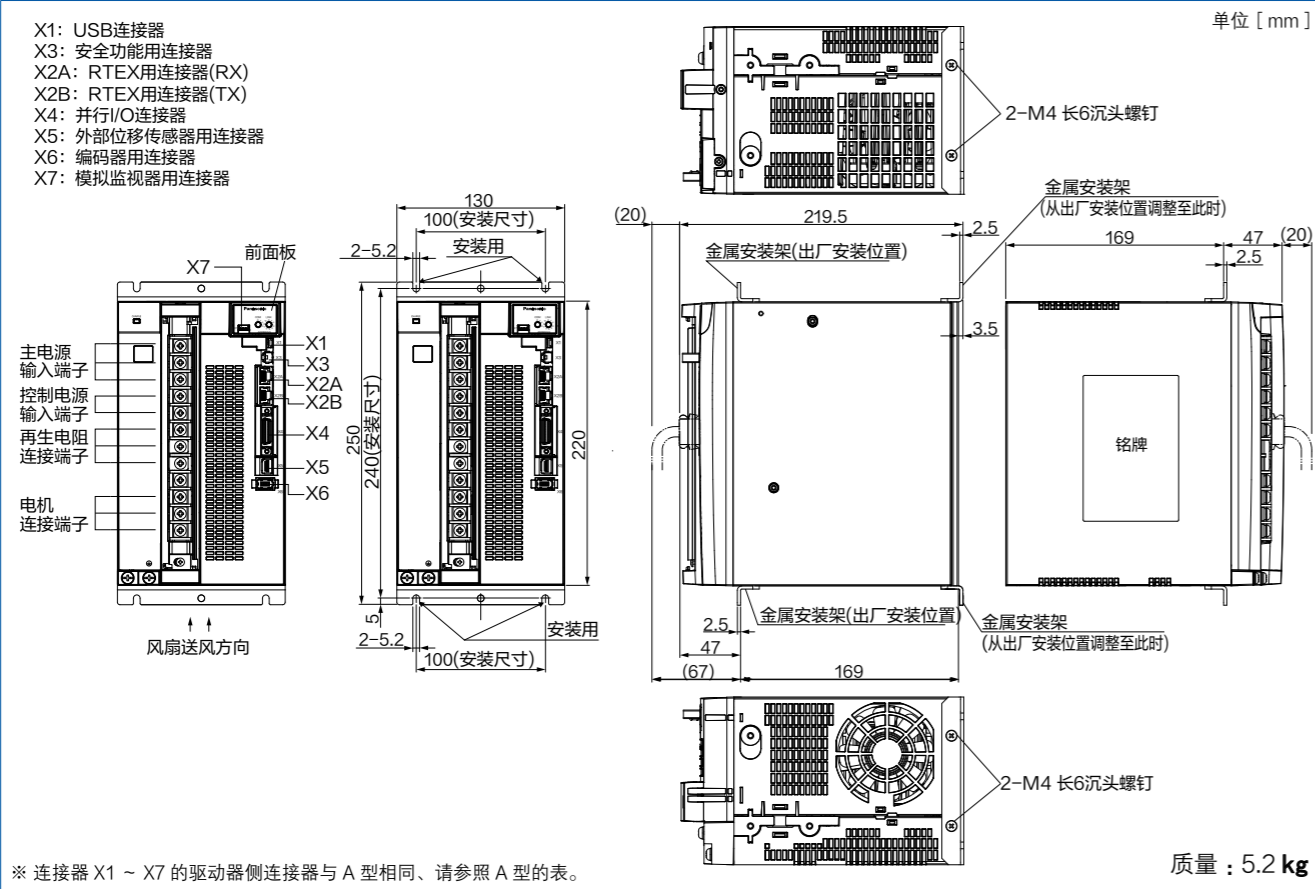
A6N 系列 驱动器外形尺寸图

※ 记载的全部为 A6NF 系列产品, A6NE 系列的外形尺寸相同。

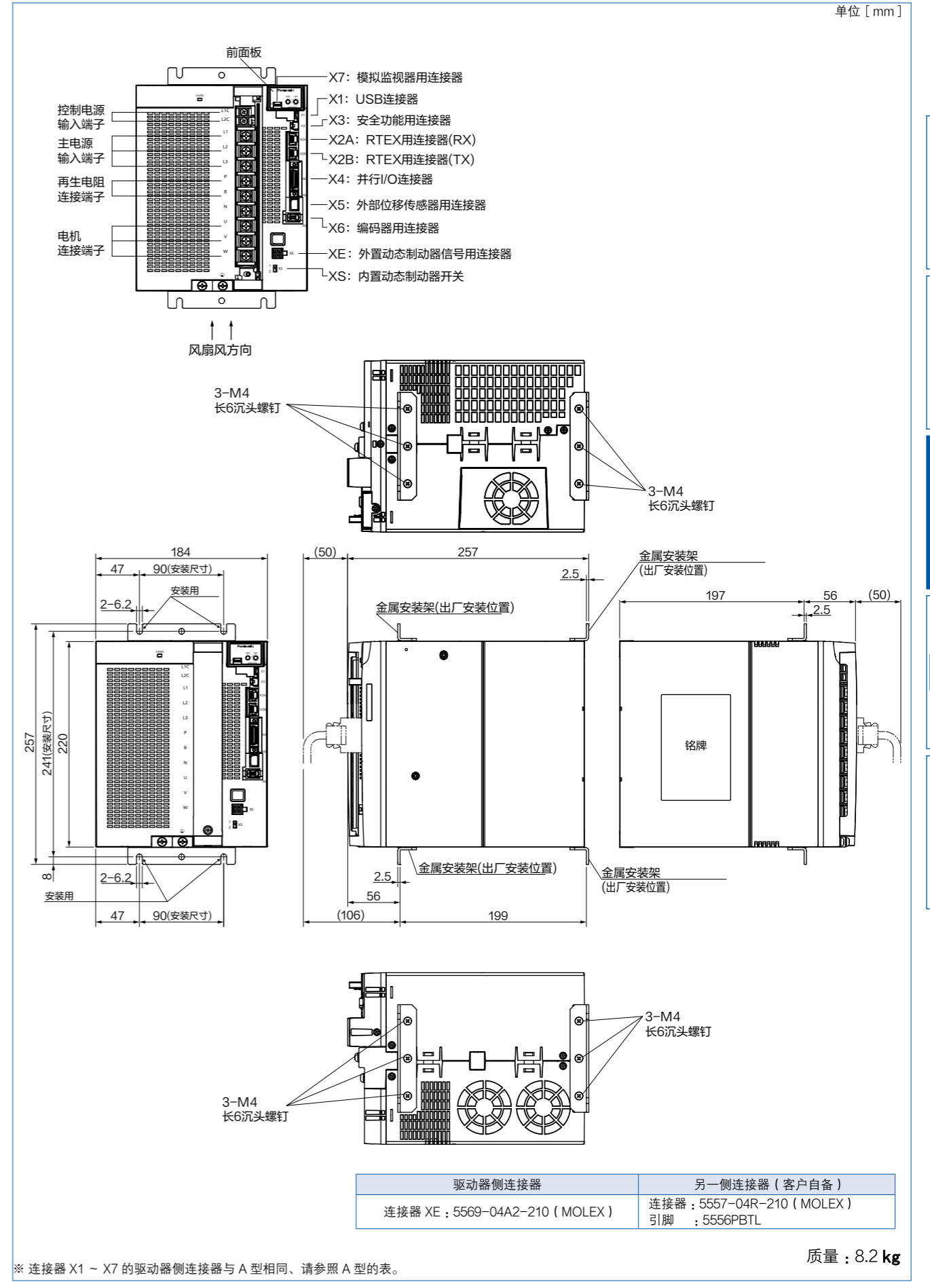
E 型 (200 V)



F 型 (200 V)

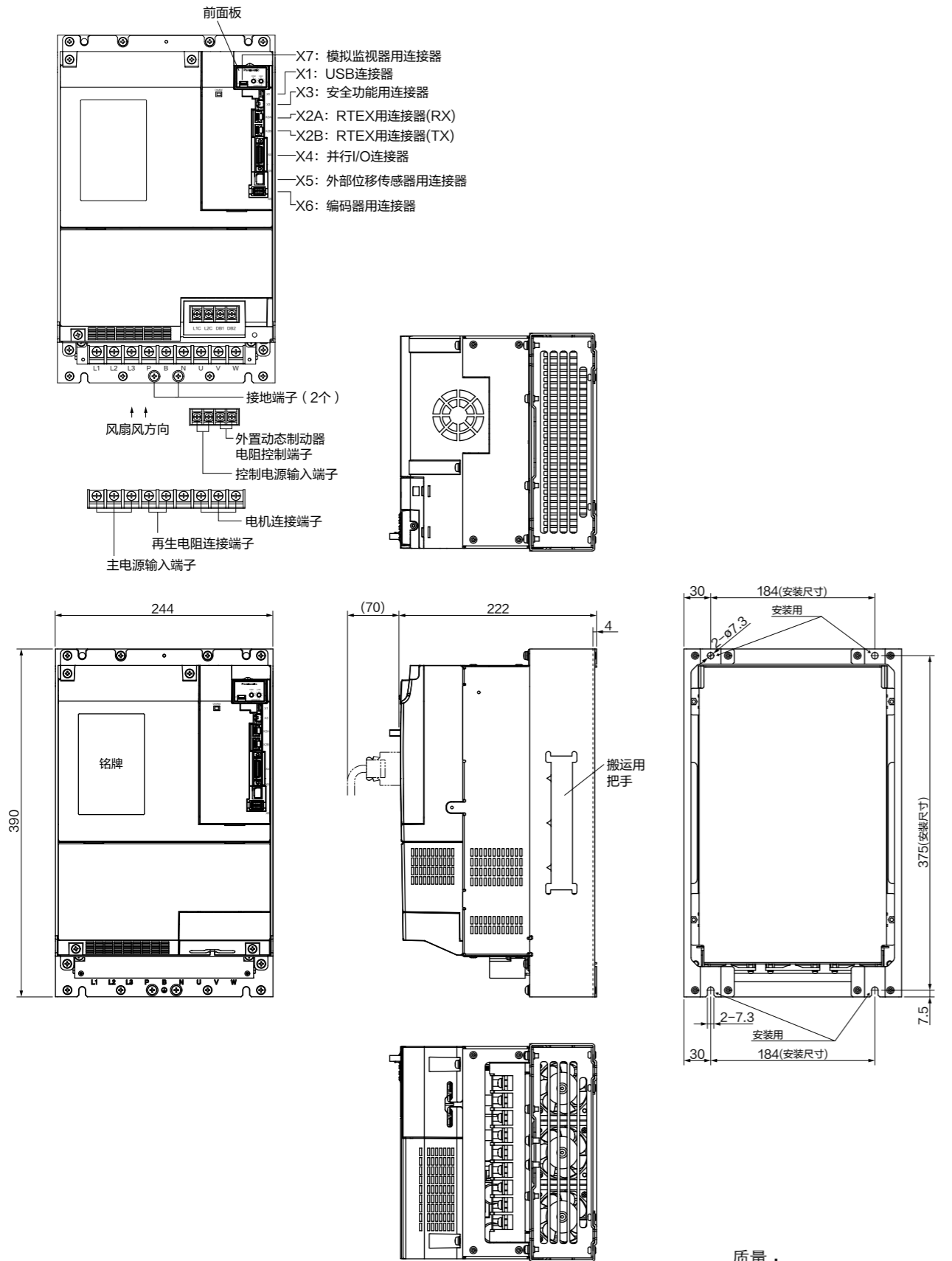


G 型 (200 V) (A6NE 系列不在此阵容中。)



H 型 (200 V) (A6NE 系列不在此阵容中。)

单位 [mm]



质量：
MHDLTE3NF / 14.2 kg
MHDLTF3NF / 15.2 kg

※ 连接器 X1 ~ X7 的驱动器侧连接器与 A 型相同、请参照 A 型的表。

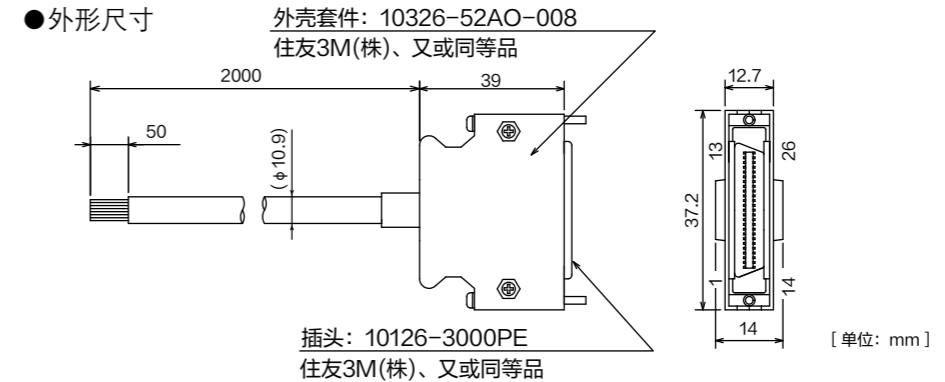
接口用电线·连接器套件

选购部件

※ 接口用电线、接口用连接器套件以外的选购部件相关请参照 P.29 ~ P.46。

接口用电线

型号	DV0P0800	连接芯 AWG26、2 m 的电线。
----	----------	--------------------



●接线表

Pin No.	信号名	线芯颜色	Pin No.	信号名	线芯颜色	Pin No.	信号名	线芯颜色
1*	BRK-OFF+	橙(红1)	10*	HOME	桃(黑1)	19	OB-/OCMP2-	桃(红2)
2*	BRK-OFF-	橙(黑1)	11*	EXT2	橙(红2)	20	OB+/OCMP2+	桃(黑2)
3*	ALM+	灰(红1)	12*	EXT3	橙(黑2)	21	OCMP3+	橙(红3)
4*	ALM-	灰(黑1)	13*	SI-MON4	灰(红2)	22	OCMP3-	灰(红3)
5*	SI-MON5	白(红1)	14	BTP-I	灰(黑2)	23	-	灰(黑3)
6	I-COM	白(黑1)	15	BTN-I	白(红2)	24	-	白(红3)
7*	POT	黄(红1)	16	GND	白(黑2)	25*	EX-OUT1+	白(黑3)
8*	NOT	黄(黑1)	17	OA+/OCMP1+	黄(红2)	26*	EX-OUT1-	橙(黑3)
9*	SI-MON1	桃(红1)	18	OA-/OCMP1-	黄(黑2)			

表中的*的信号定义为出厂设定。

<须知>

线芯颜色的识别方法: 以引脚 No.1 为例, "橙"... 电缆的颜色, "红 1"... 一个红色圆点符号表示。

<注意>

此电缆的屏蔽层与连接器的端子不相连。电缆的屏蔽层与电缆的连接器外壳相连, 并通过驱动器的连接器外壳与 FG 相连。需要将屏蔽层与 GND 相连的情况下, 请使用接口用连接器套件 DV0P0770。此时若将屏蔽层与电缆侧连接器的外壳相连, FG 与 GND 形成连接状态。

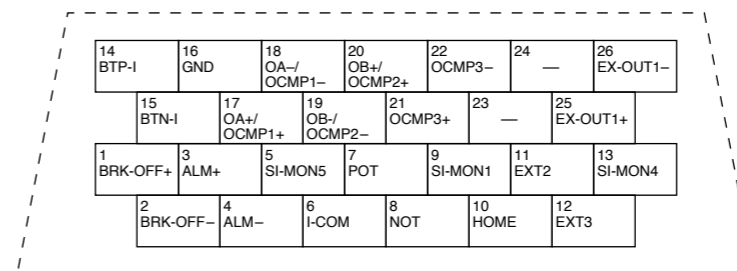
接口用连接器套件

型号	DV0P0770
----	----------

●结构零件

名称	型号	个数	厂家名	备注
连接器	10126-3000PE	1	住友 3M (株)	连接器 X4 用 (26 引脚)
连接器外壳	10326-52AO-008	1	或同等品	

●连接器 X4(26 引脚)的引脚配置 (从连接器的带焊锡侧看去的情况)



<注意>

1. 配线时请确认连接器本体上刻的引脚 No.。
2. 上图的信号名表示的信号, 或信号的功能相关请参考操作说明书。

对应EtherCAT 网络伺服驱动器

EtherCAT

对应EtherCAT
AC伺服电机&驱动器

MINAS A6B系列 特别订购



A6BE 系列
A6BF 系列

精确

实现高速·高精度动作的响应频率3200 Hz & 通信速度100 Mbps
可设定最大转速6500 r/min的电机 ※1

※1: 400 W以下的MHMF、MQMF型。

智能

采用提高加工精度和生产性的新型算法「2自由度控制方式」

容易

通过安装调试软件「PANATERM」可进行简单、快速的安装。

- 充实的EtherCAT应用方案。(7种控制模式、32种原点复位模式、同步〔2种〕和非同步模式)
- 不需要专用硬件,即可实现基于PC的系统构成。
- 可进行各种从站和系统升级。
- 预定对应公开的EtherCAT Conformance Test
- 对应国际标准安全I/F ※2(A6BF附带),直线电机对应品(A6BL、A6BM)开发中。

※2: IEC61800-5-2 STO, IEC61508 SIL3。

● EtherCAT是通过德国Beckhoff Automation GmbH登录、取得了专利的技术注册商标。

目录

特长	375
驱动器外观	377
系统构成例	377
驱动器	378
外形尺寸图	378

MINAS A6B系列

型号的识别方式 特订产品

详细信息可参考官网, 或通过销售公司等其它途径索取资料。

■ 伺服驱动器

M A D L N 1 5 B E * * * 特殊规格

① 外形型号符号

符号	型号名	符号	型号名
MAD	A型	MED	E型
MBD	B型	MFD	F型
MCD	C型	MGD	G型
MDD	D型	MHD	H型

④ 功率元件的最大电流

符号	电流	符号	电流	符号	电流
0	6 A	5	40 A	C	160 A
1	8 A	8	60 A	E	240 A
2	12 A	9	80 A	F	360 A
3	22 A	A	100 A		
4	24 A	B	120 A		

⑥ I/F规格 ⑦ 功能区分※1

符号 (规格)	符号	规格	
B (EtherCAT)	E	旋转电机用标准	特别订购
	F	旋转电机用多功能	特别订购
	L	直线/ DD电机用标准	特别订购
	M	直线/ DD电机用多功能	特别订购

② 系列

符号	系列名
L	A6家族

③ 安全功能※1

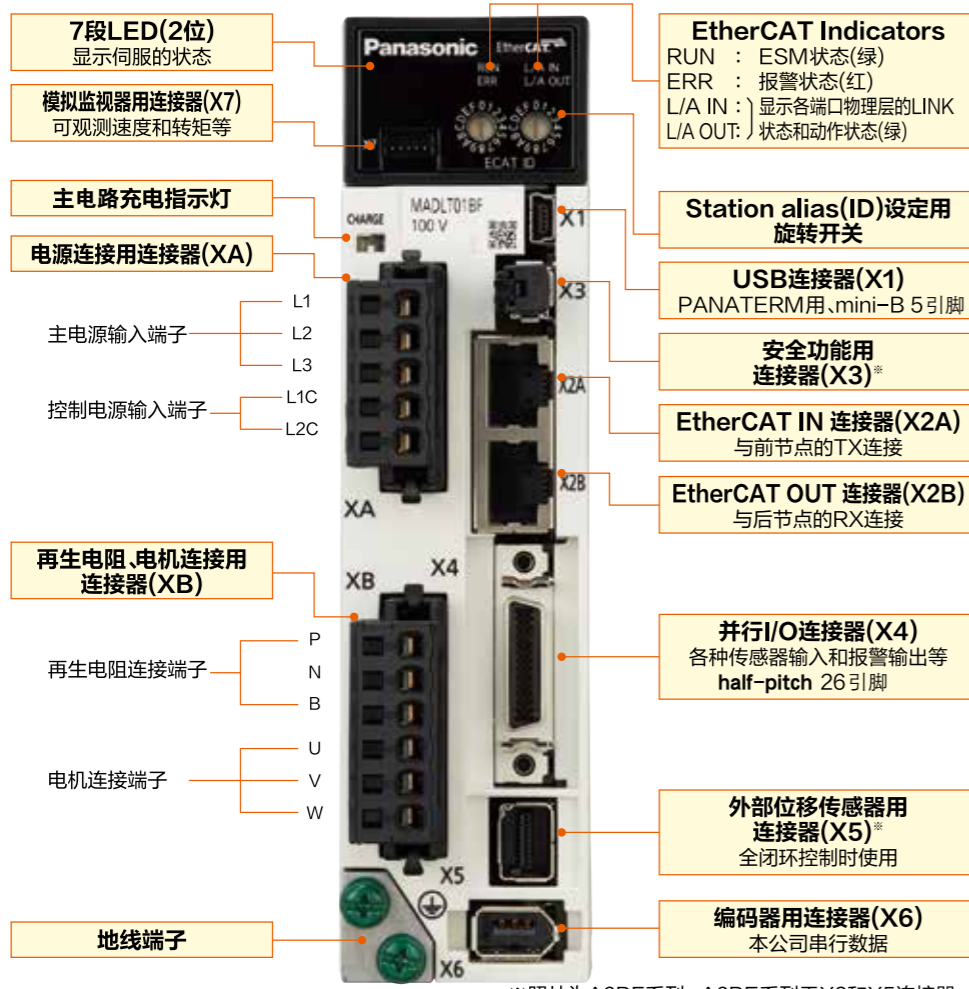
符号	规格
N	无安全功能
T	有安全功能

⑤ 电源电压规格

符号	规格
1	单相 100 V
3	三相 200 V
5	单相/三相 200 V

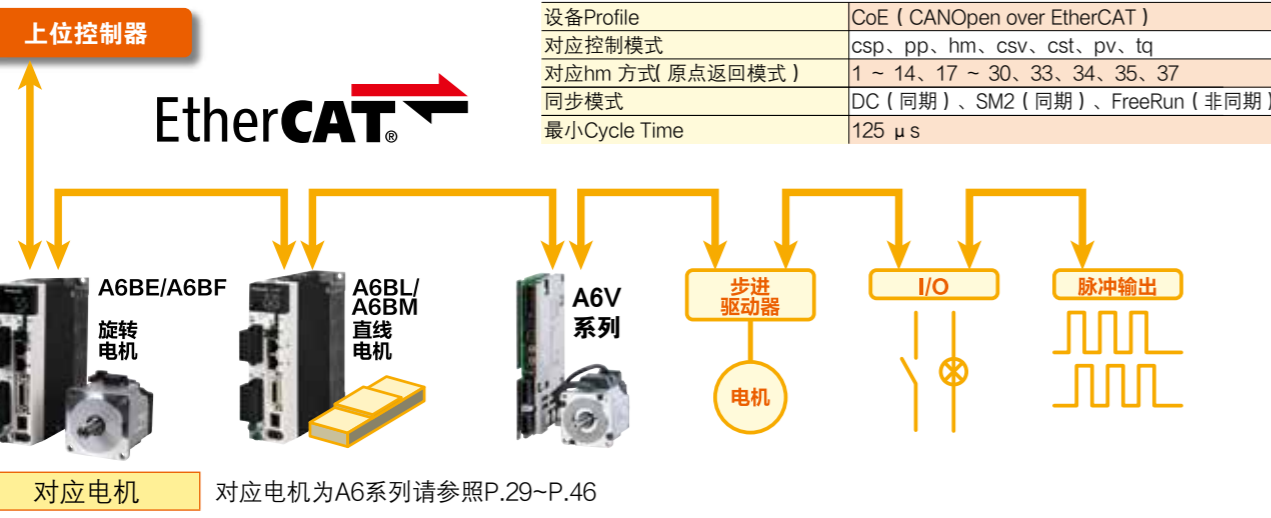
※1 标准型 (型号末尾 E 或者 L) 为无安全功能。
多功能型 (型号末尾 F 或者 M) 为有安全功能。

驱动器外观



※照片为A6BF系列。A6BE系列无X3和X5连接器。

系统构成例



对应电机 对应电机为A6系列请参照P.29~P.46

选购部件

接口用电缆	DVOP0800
接口用连接器套件	DVOP0770
接口用电缆、接口用连接器套件以外的选购部件	对应电机为A6系列请参照P.29~P.46

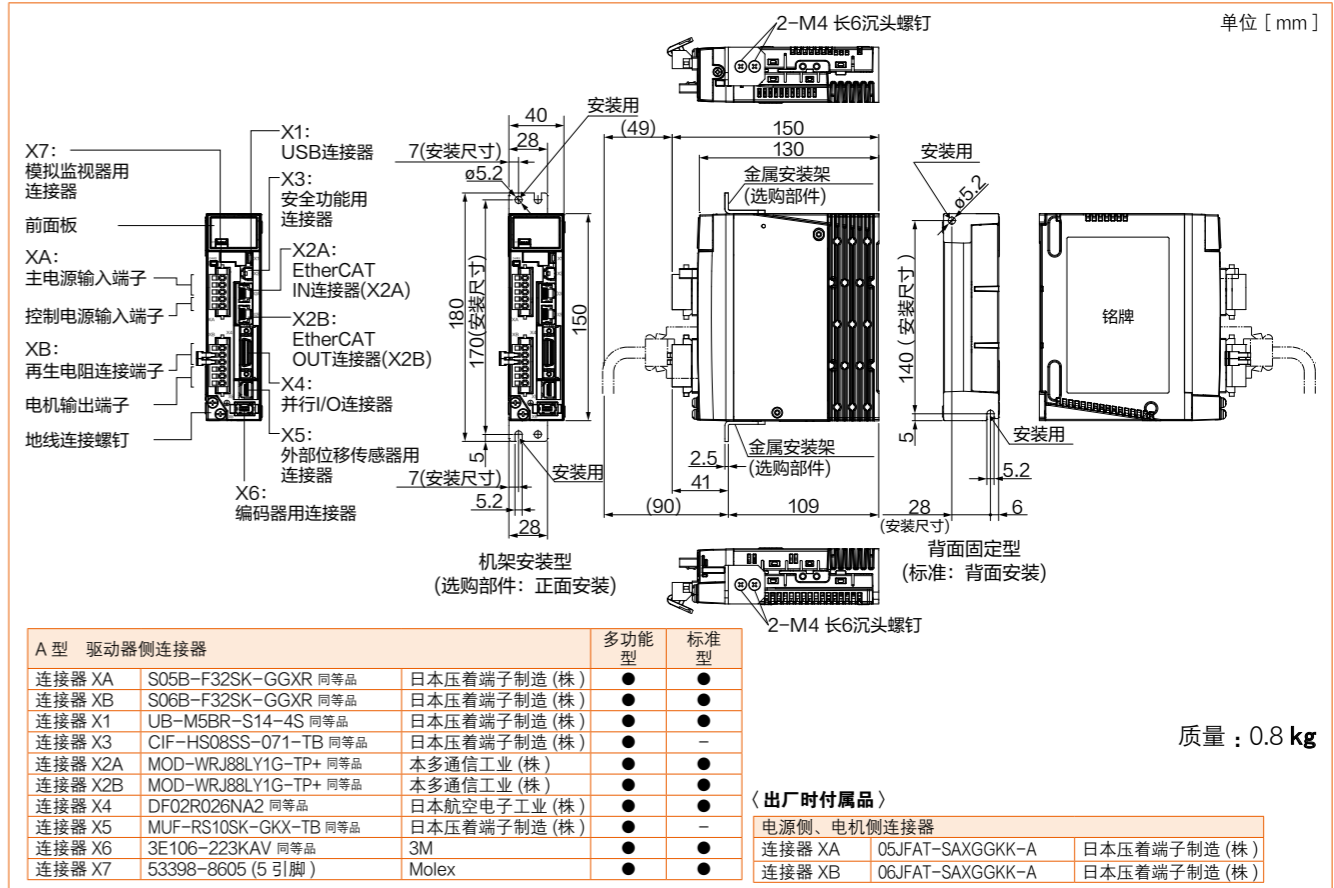
※「接口连接器(X4)」的选购部件为A6N系列请参照P.374。另外，接口连接器(X4)的选购部件“接口用电缆”、“接口用连接器套件”的“信号名”及“引脚配置”与P.374的内容不同，详细内容请参照规格书。

EtherCAT 规格

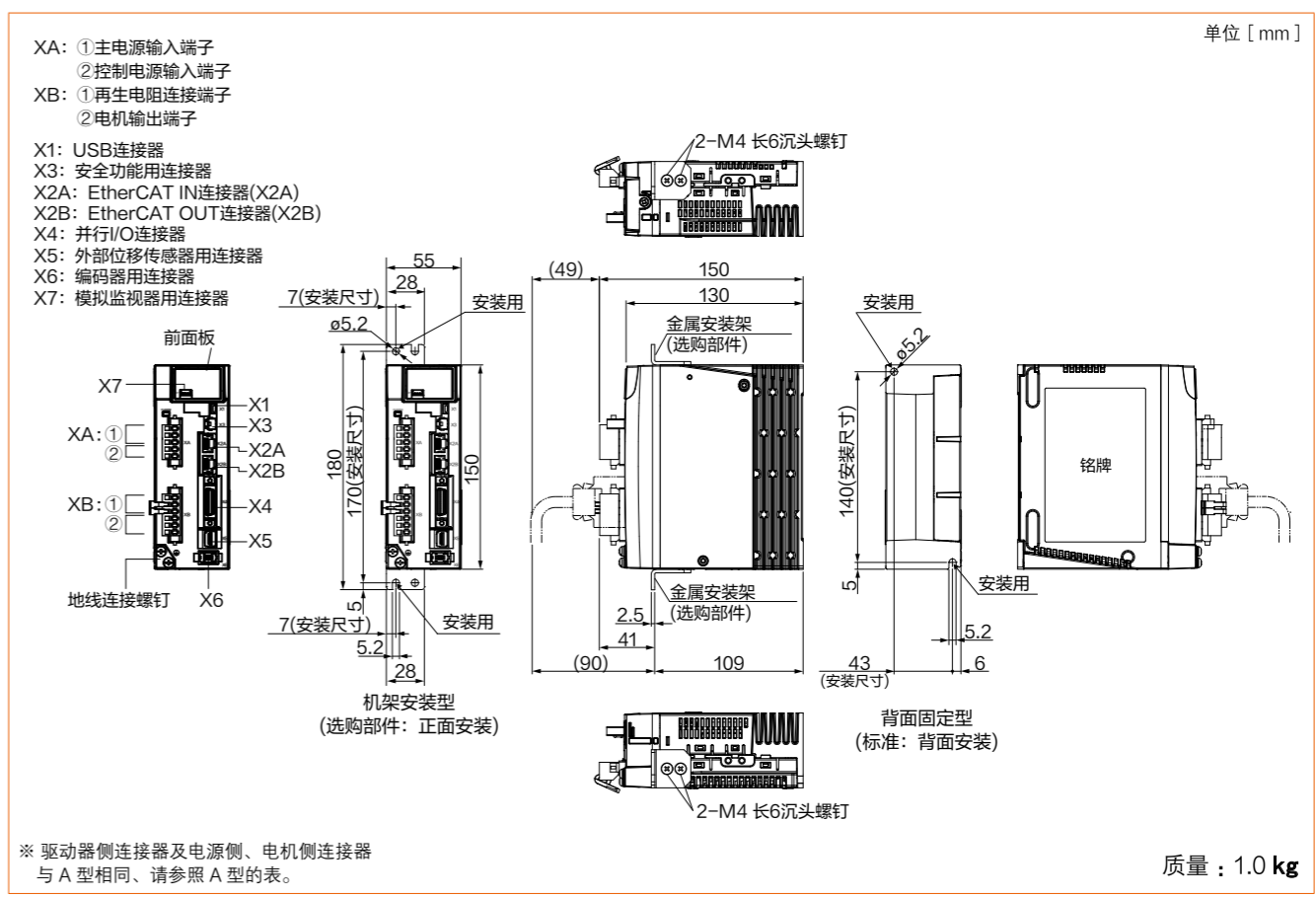
设备Profile	CoE (CANOpen over EtherCAT)
对应控制模式	csp、pp、hm、csv、cst、pv、tq
对应hm方式(原点返回模式)	1~14、17~30、33、34、35、37
同步模式	DC(同期)、SM2(同期)、FreeRun(非同期)
最小Cycle Time	125 μs

※ 记载的全部为 A6BF 系列产品，A6BE 系列的外形尺寸相同。

A 型



B 型



※ 驱动器侧连接器及电源侧、电机侧连接器与 A 型相同、请参照 A 型的表。

A6系列

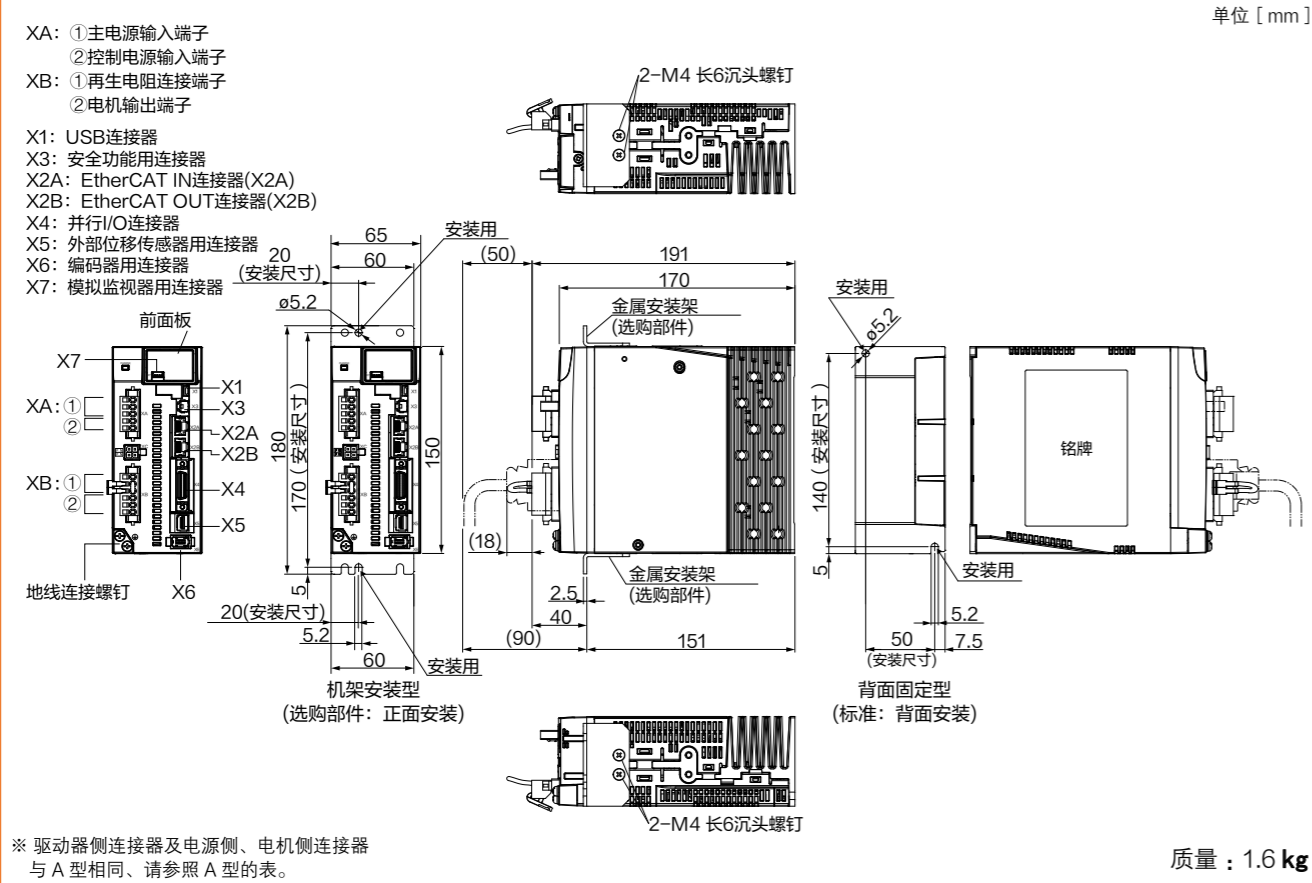
A6系列选购部件

A6N系列

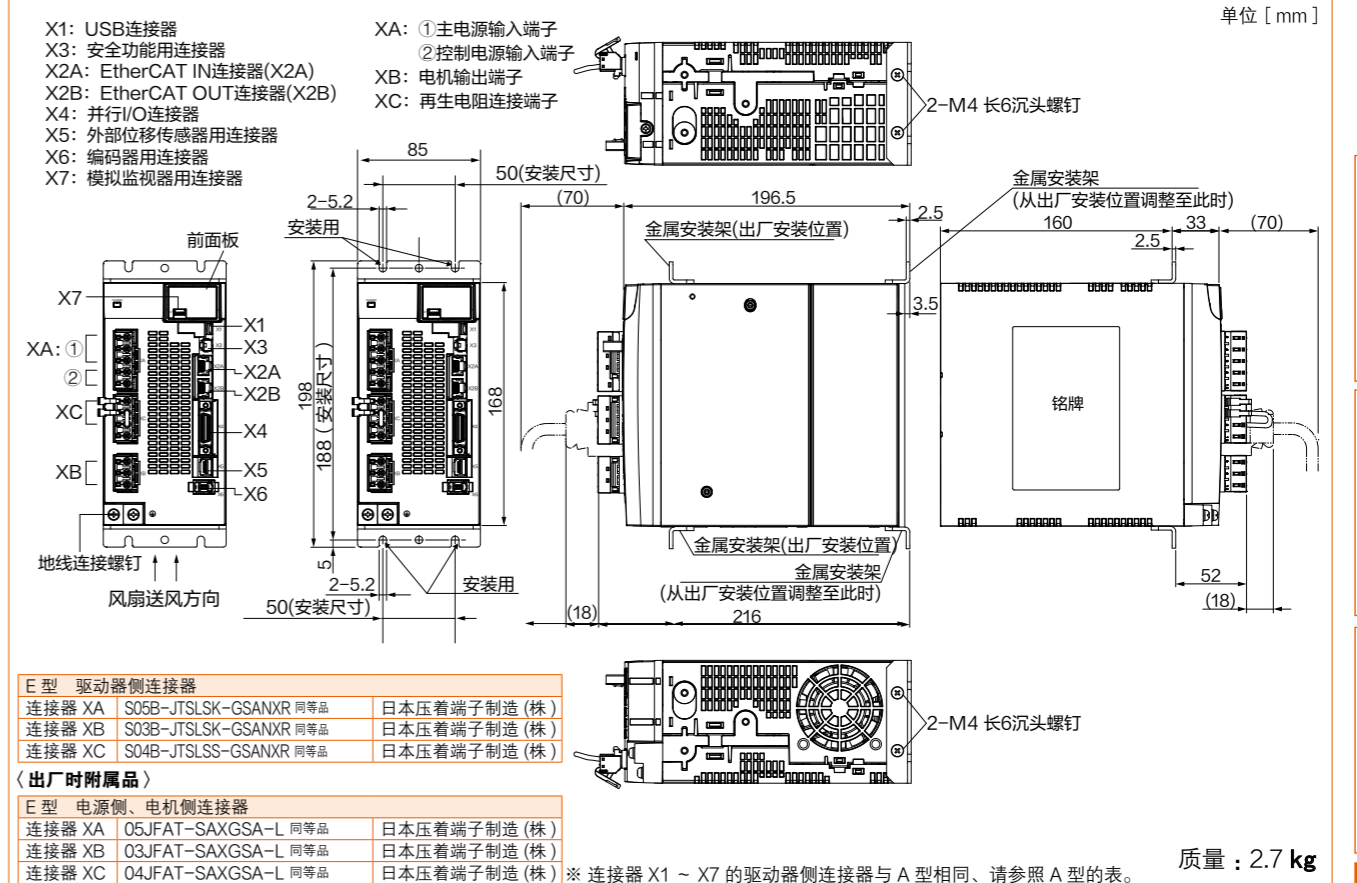
A6B系列 特别订购

相关信息

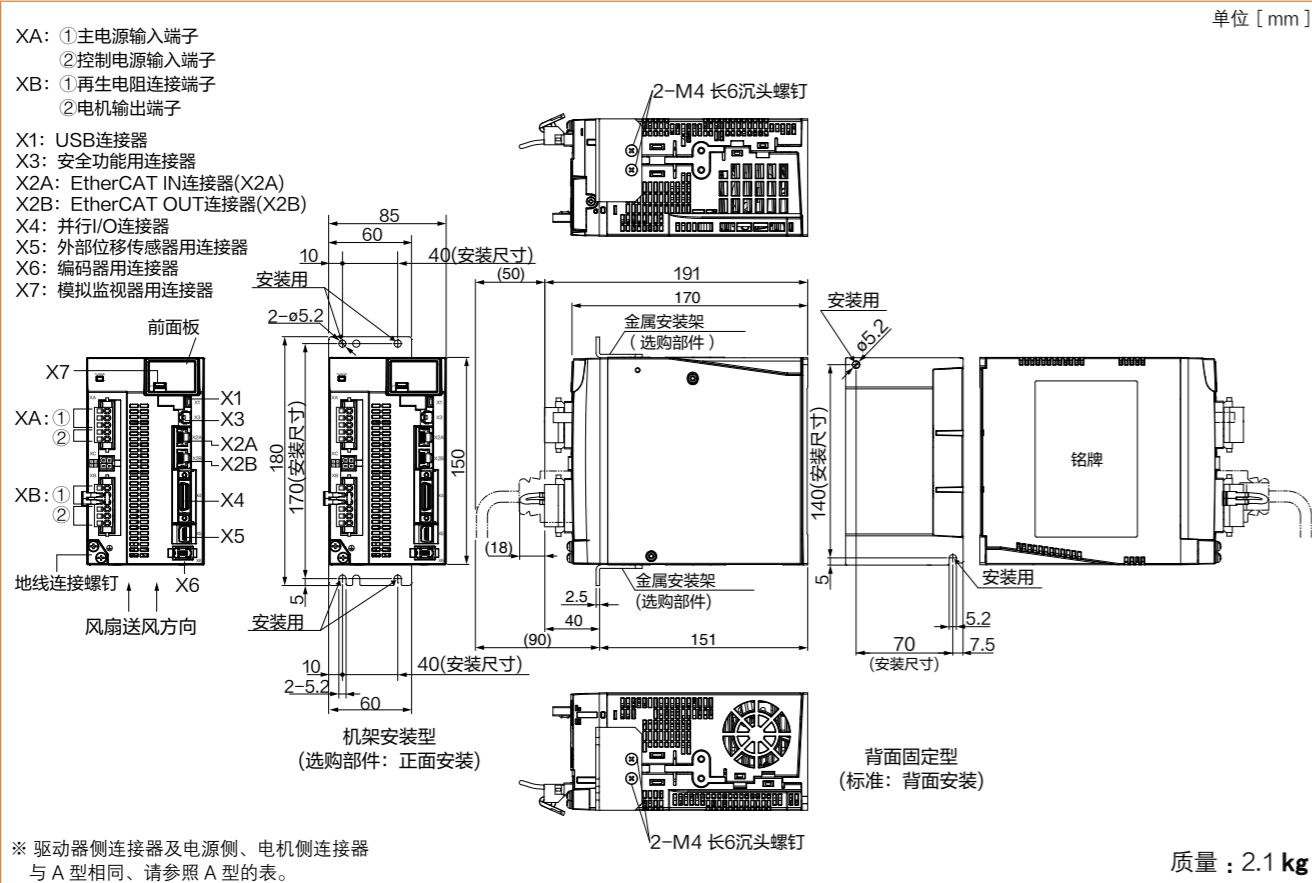
C 型



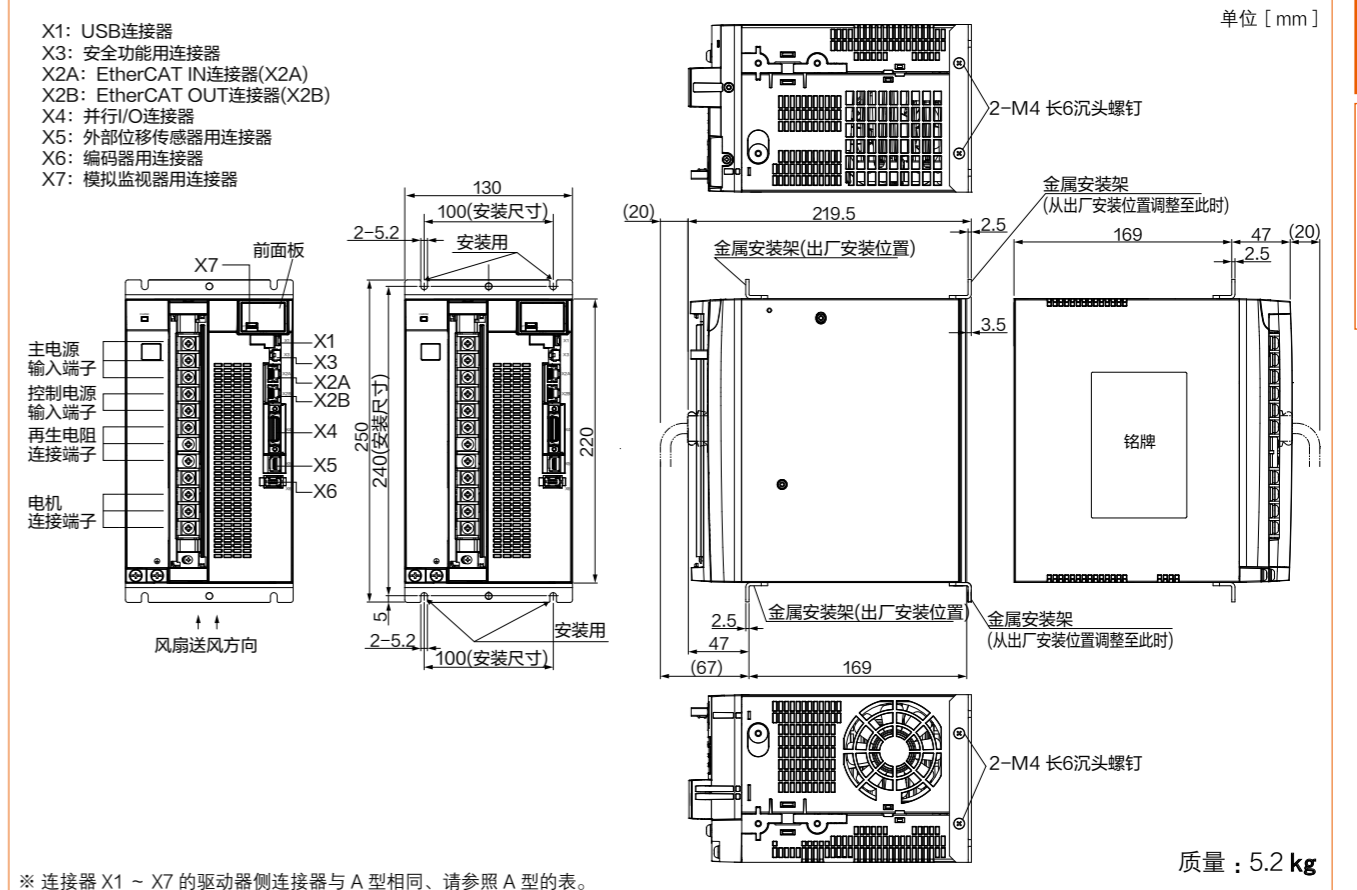
E 型 (200 V)



D 型 (200 V)

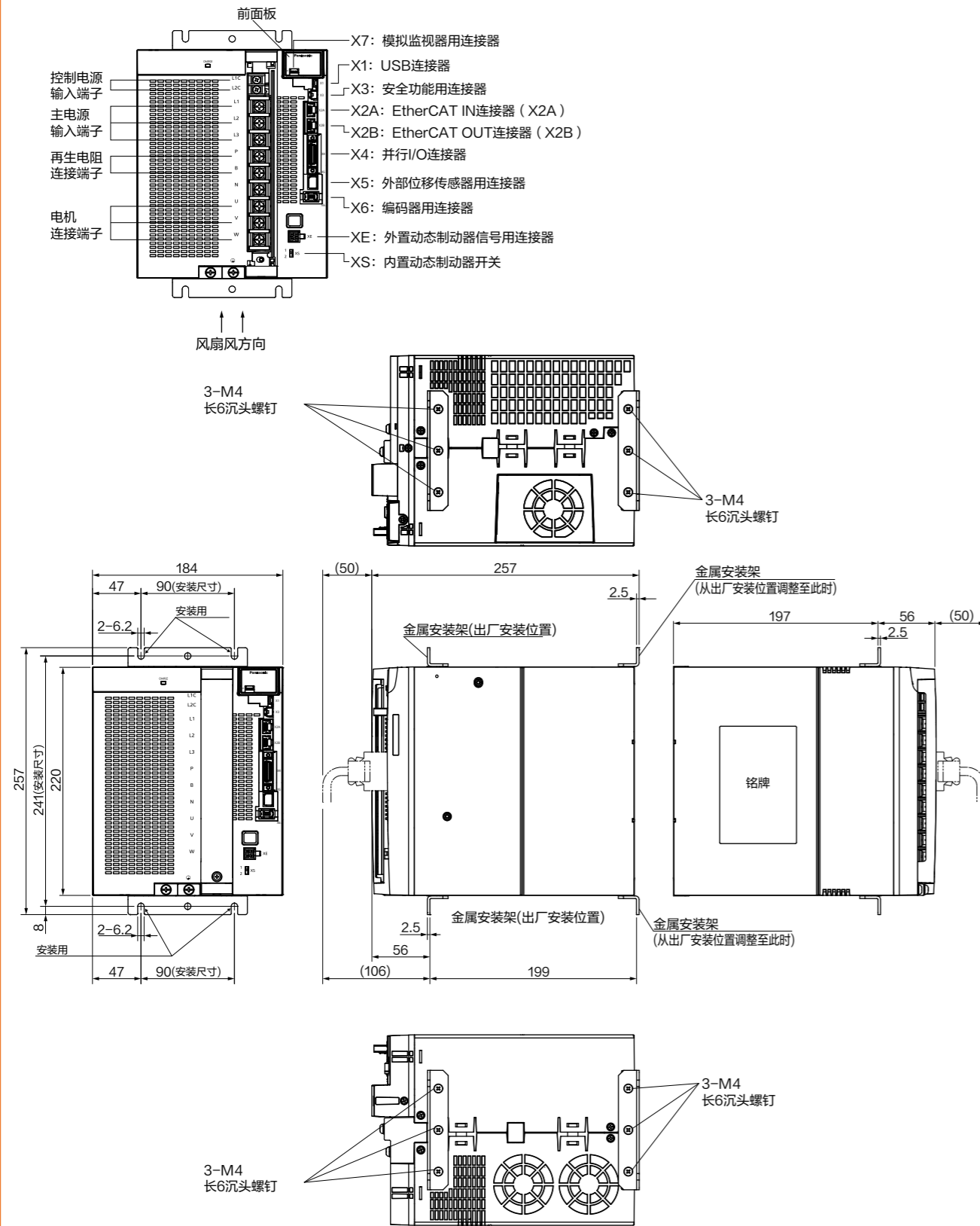


F 型 (200 V)



G 型 (200 V) (A6BE 系列不在此阵容中。)

单位 [mm]



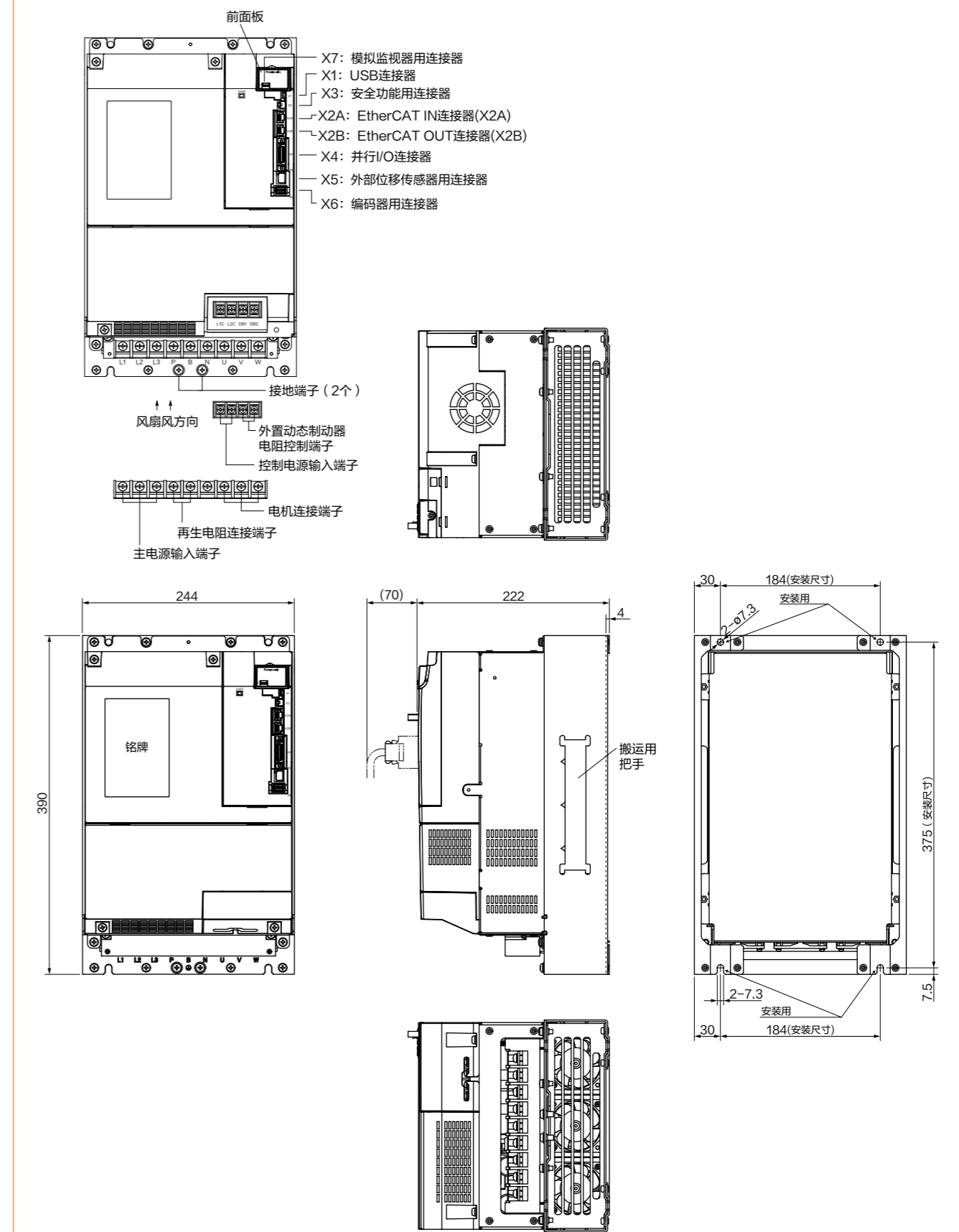
驱动器侧连接器	另一侧连接器 (客户自备)
连接器 XE: 5569-04A2-210 (MOLEX)	连接器: 5557-04R-210 (MOLEX) 引脚: 5556PBT

质量: 8.2 kg

※ 连接器 X1~X7 的驱动器侧连接器与 A 型相同, 请参照 A 型的表。

H 型 (200 V) (A6BE 系列不在此阵容中。)

单位 [mm]



质量:
MHDLTE3BF / 14.2 kg
MHDLTF3BF / 15.2 kg

※ 连接器 X1~X7 的驱动器侧连接器与 A 型相同, 请参照 A 型的表。

A6 系列

A6 系列选购品

A6N 系列

A6B 系列
特别订购

相关信息

目 录

A6 家族	385
符合 EU 指令 /UK 法规 /UL 标准 /KC	385
外围设备构成	387
设计支援数据库	391
AC 伺服电机容量选定软件	391
伺服电机用选购部件选定软件	391
国际单位制 (SI) 指南	392
电机的容量选定	394
电机选定委托单	400
控制器与驱动器的连接	411
A6 家族产品与各公司的可编程控制器的连接	411
从伺服驱动器旧型号更换到 MINAS A6 系列	417
索引	421
海外销售点一览	437

A6 系列

A6 系列
选购部件

A6N 系列

特别订购
A6B 系列

相关信息

关于欧洲EU指令 /UK 法规

EU 指令 /UK 规则适于出口欧盟 (EU), 规定功能齐全且适用于面向一般消费者直接销售的全部电子产品。这些产品应符合 EU 统一的安全标准, 同时需粘贴符合标准的 CE 认证标志。

为了搭载我司产品的装置能够轻易满足 EU 指令, 已实现并满足 EU 低电压指令 /UK 低电压法规相关的标准。

符合EU EMC指令 / UK EMC 法规

本公司的伺服系统通过规定驱动器与电机的设置距离和配线等模式(条件), 使其满足EU EMC指令/UK EMC法规认证相关标准。实际组装机器、设备时, 由于配线条件和接地条件等因素影响可能会与模式不尽相同。因此, 关于机器、设备对于 EU EMC 指令 /UK EMC法规的符合性(尤其是关于辐射噪音、噪音端子电压)需要对组装驱动器和电机的最终机器、设备进行检测。

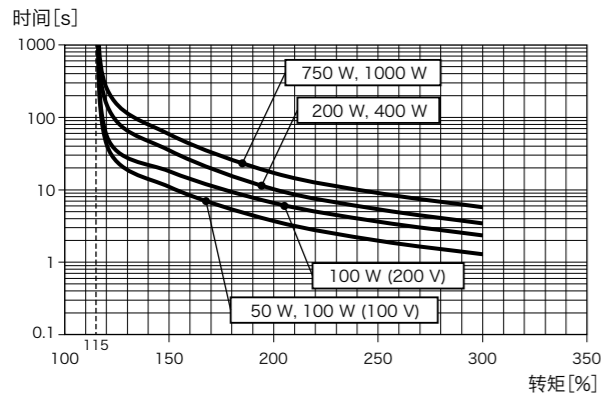
符合 UL 标准

遵守下述的①、②设置条件要求, 即可成为符合UL508C (文件No.E164620) 的认证产品。

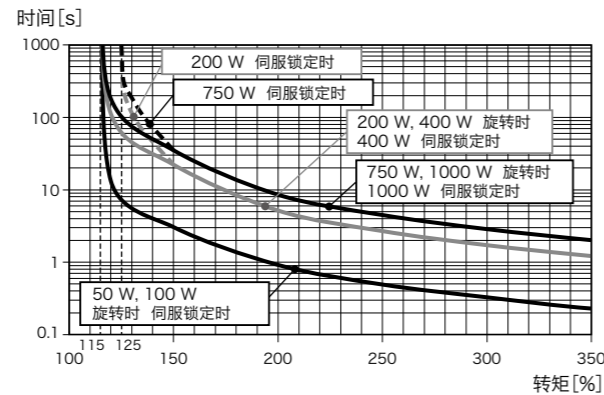
- ① 请在IEC60664-1规定的污染度2或1的环境下使用驱动器(例: 设置在IP54的控制箱中)。
- ② 在电源与噪音滤波器之间, 请务必安装UL认证 (LISTED、带UL标记) 的断路器或UL认证 (LISTED、带UL标记) 的保险丝。断路器/保险丝的额定电流请参照 P.27「适用外围设备一览」。配线请使用额定温度75°C以上的铜质导线。
- ③ 过载保护等级
驱动器的过载保护功能在有效电流大于或等于额定电流的115 %时, 根据时限特性(参照图表) 进行动作。因此请勿使驱动器的有效电流超出额定电流。瞬间最大容许电流通过Pr0.13(第1转矩限制)、Pr5.22(第2转矩限制) 设定。

■ 过载保护时限特性

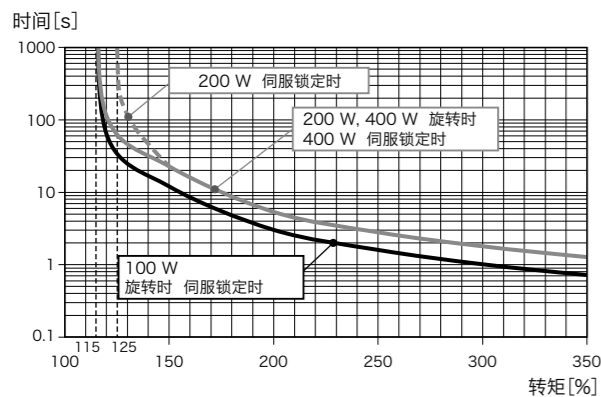
• 电机类型: □80 mm以下 MSMF



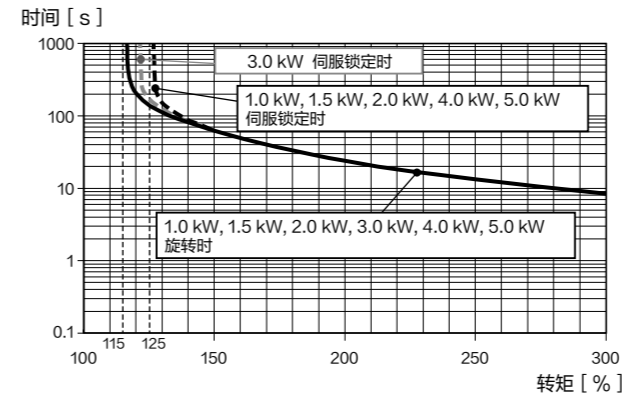
• 电机类型: □80 mm以下 MHMF



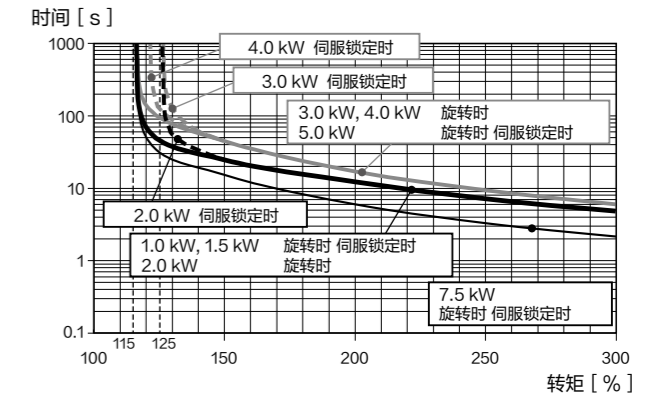
• 电机类型: □80 mm以下 MQMF



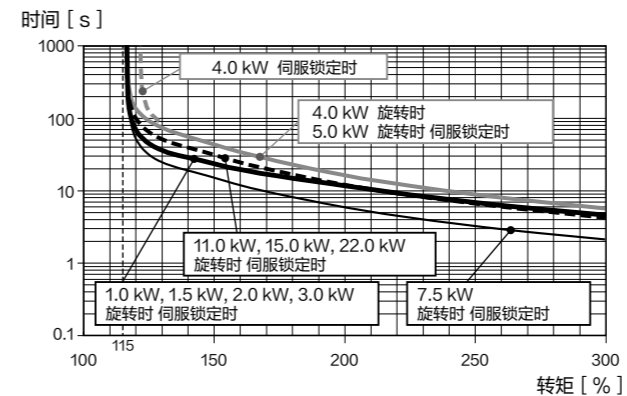
• 电机类型: □100 mm以上 MSMF



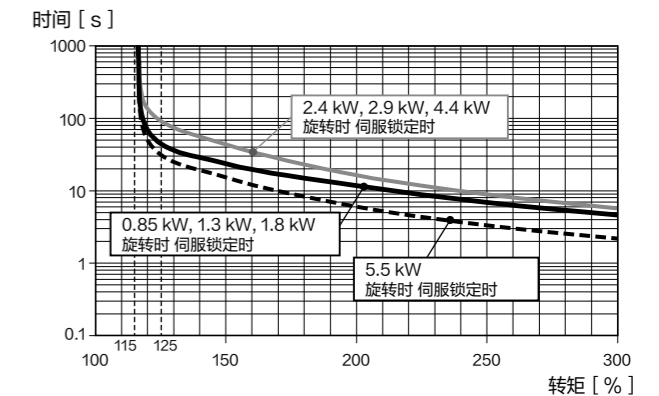
• 电机类型: □100 mm以上 MHMF



• 电机类型: □100 mm以上 MDMF



• 电机类型: □100 mm以上 MGMF



适用标准

	驱动器	电机
EU/UK 标准	EU EMC指令/ UK EMC法规 相关标准	EN55011 EN61000-6-2 EN61000-6-4 EN61800-3
	EU 低电压指令/ UK 低电压法规 相关标准	EN61800-5-1
	机械指令 相关标准 功能安全 *1	ISO13849-1(PL e、Cat.3) EN61508(SIL3) EN62061(SILCL 3) EN61800-5-2(SIL3、STO)
UL标准	UL61800-5-1 (File No.E164620)	UL1004-1, UL1004-6 (File No.E327868)
CSA标准	C22.2 No.14	C22.2 No.100
韩国电波法(KC) *2	KN11 KN61000-4-2,3,4,5,6,8,11	—

IEC : International Electrotechnical Commission= 国际电工委员会
 EN : Europaischen Normen= 欧洲标准
 EMC : Electromagnetic Compatibility= 电磁兼容性
 UL : Underwriters Laboratories= 美国保险实验所
 CSA : Canadian Standards Association= 加拿大标准协会

● 出口时, 请遵守出口目的地的法令等。

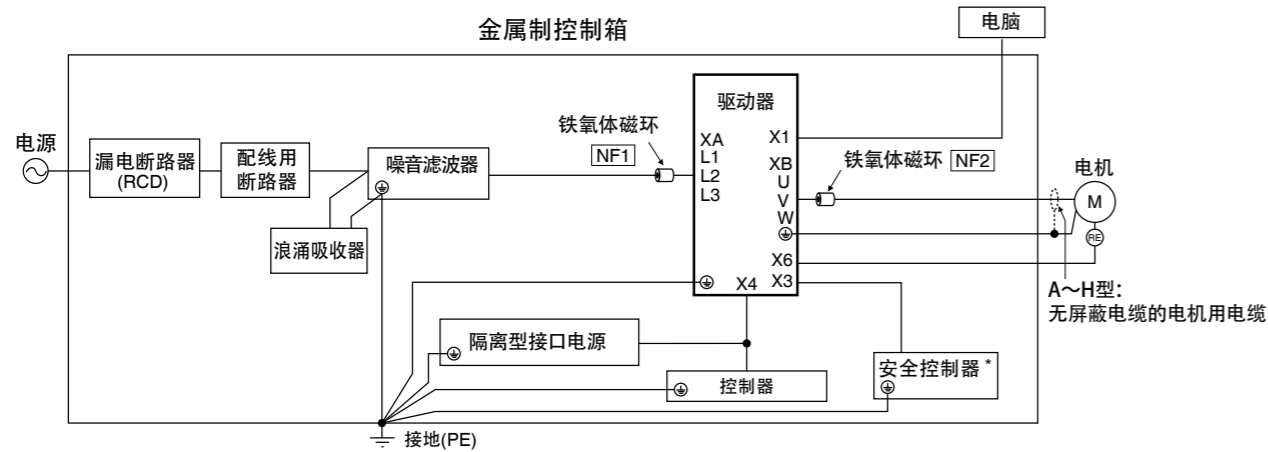
*1 A6SE, A6SG, A6NE, A6BE系列不符合于功能安全(Safety)标准。

*2 关于韩国电波法的注意事项
 该机器是工业用电磁波发生装置(Class A)、用于家庭以外的场所。
 销售人员及客户请注意此点。

A 급 기기 (업무용 방송통신기자재)
 이 기기는 업무용(A 급) 전자파적합기기로서 판매자
 또는 사용자는 이 점을 주의하시기 바라며, 가정외의
 지역에서 사용하는 것을 목적으로 합니다.
 (대상기종 : Servo Driver)

安装环境

驱动器请在IEC60664-1中规定的污染度2或1的环境下使用。(例：安装在IP54的控制箱内。)



[NF1], [NF2] 详情请参照P.186「铁氧体磁环」一览表。

* A6SE, A6SG, A6NE, A6BE 系列无X3。

<注意>

使用外围设备时, 请阅读各零部件的使用说明书, 充分确认注意事项后, 再正确使用。并且, 请勿对零部件施加过大的压力。

电源

100 V类 (A型~C型)	单相 100 V	+ 10 % - 15 %	~ 120 V - 15 %	+ 10 % - 15 %	50 Hz/60 Hz
200 V类 (A型~D型)	单相 / 三相 200 V	+ 10 % - 15 %	~ 240 V - 15 %	+ 10 % - 15 %	50 Hz/60 Hz
200 V类 (E型~H型)	三相 200 V	+ 10 % - 15 %	~ 240 V - 15 %	+ 10 % - 15 %	50 Hz/60 Hz

(1) 本产品是按照EN61800-5-1:2007的过电压类别(安装类别) III设计的。

(2) 接口用电源请使用符合CE标准的产品或EN标准(EN60950)的隔离型DC12V~24V电源。

配线用断路器

电源与噪音滤波器之间必须连接经IEU标准及UL认定(LISTED、带UL标记)的断路器。

产品的短路保护功能并非用于分支电路的保护。

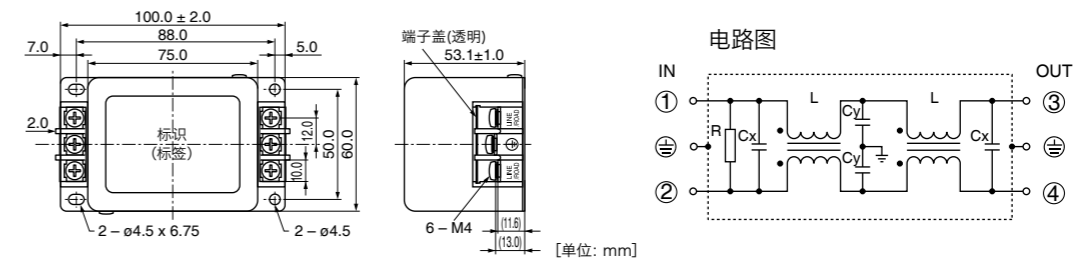
分支电路的保护装置请遵照NEC标准及当地标准选取。

噪音滤波器

需要使用多台驱动器, 而只在电源部设置1台共用的噪音滤波器时, 请向其制造商咨询。需要降噪系数更高时, 串联2个使用, 可达到预期效果。

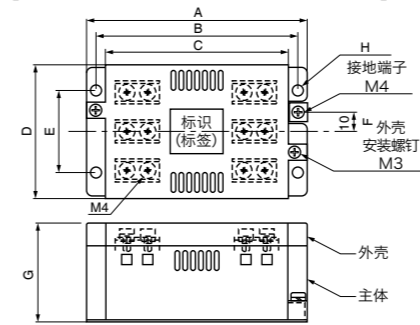
■选购部件

选购部件型号	驱动器电压规格	制造商型号	适用(驱动器外形型号)	制造商
DV0P4170	单相 100 V, 200 V	SUP-EK5-ER-6	A型, B型用	Okaya Electric Ind.



选购部件型号	驱动器电压规格	制造商型号	适用(驱动器外形型号)	制造商
DV0PM20042	三相 200 V 单相 100 V, 200 V 三相 200 V	3SUP-HU10-ER-6	A型, B型用 C型用	Okaya Electric Ind.
DV0P4220	单相 / 三相 200 V	3SUP-HU30-ER-6	D型用	
DV0PM20043	三相 200 V	3SUP-HU50-ER-6	E型用	

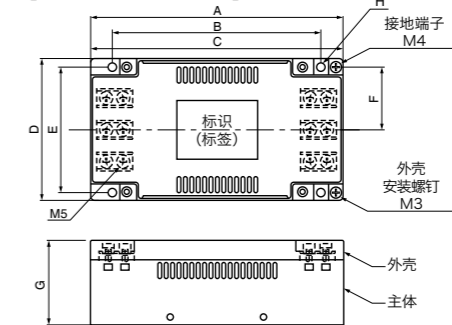
[DV0PM20042, DV0P4220]



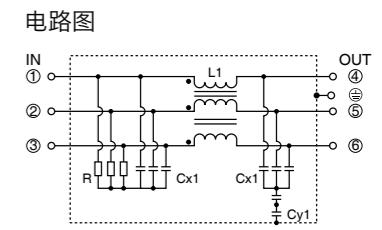
[尺寸] [单位: mm]

	A	B	C	D	E	F	G	H
DV0PM20042	115	105	95	70	43	10	52	5.5
DV0P4220	145	135	125	70	50	10	52	5.5
DV0PM20043	165	136	165	90	80	40	54	5.5

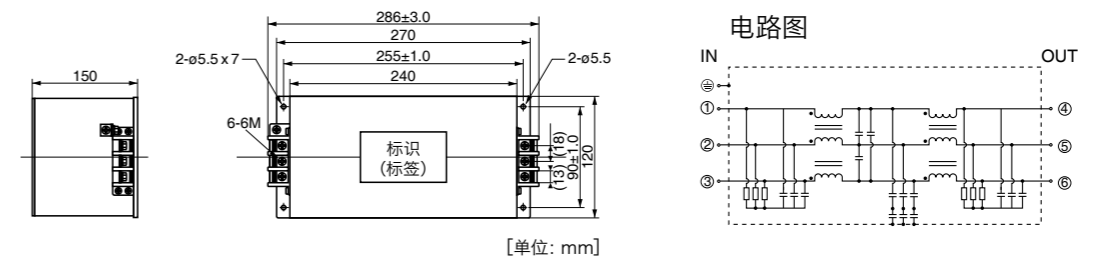
[DV0PM20043]



若是单相, 请在3个端子中选取2个使用。剩余1个端子请勿做任何连接。



选购部件型号	驱动器电压规格	制造商型号	适用(驱动器外形型号)	制造商
DV0P3410	三相 200 V	3SUP-HL50-ER-6B	F型用	Okaya Electric Ind.



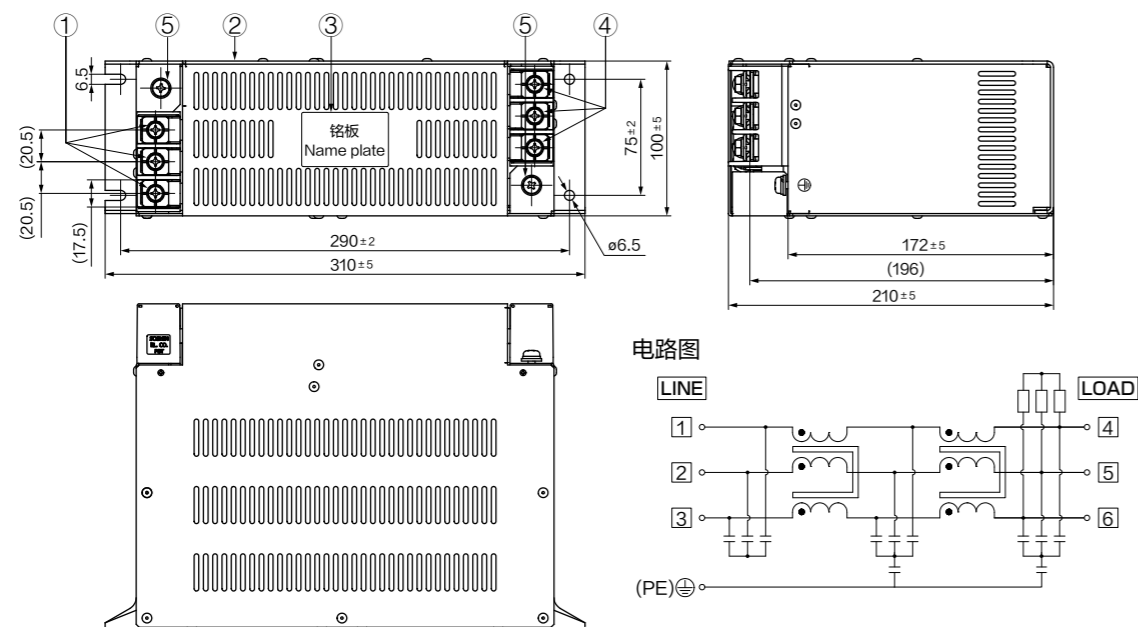
<注意>

- 请选择与电源容量(须考虑负载条件)匹配的噪音滤波器。
- 各种噪音滤波器的详细规格请咨询制造商。

噪音滤波器

■推荐部品

型号	驱动器电压规格	额定电流 (A)	适用驱动器外形	制造商名
HF3080C-SZA	三相 200 V	80	G	双信电机 (株)
HF3100C-SZA		100	H	



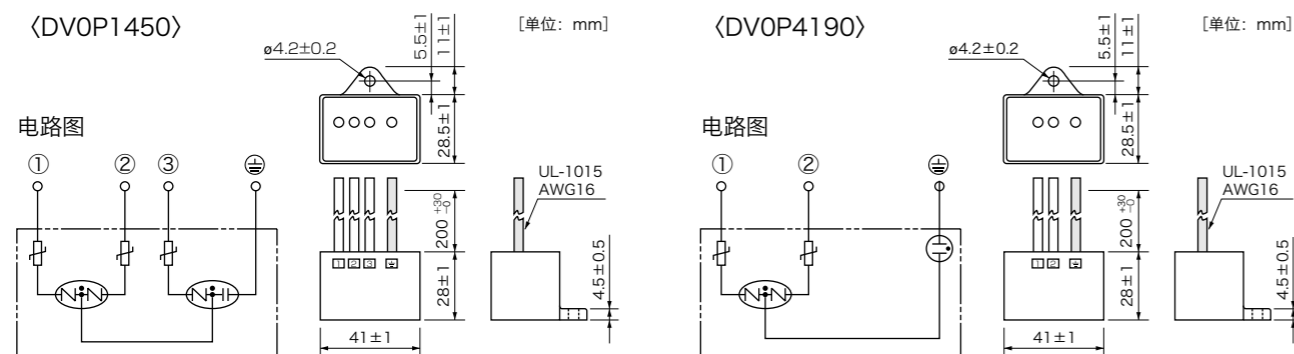
<注意>

- 请选择匹配电源容量(考虑负载条件)的噪音滤波器。
- 各种噪音滤波器的详细规格,请咨询相关厂家。
- 使用多台伺服驱动器的情况下,在电源部整合设置1台噪音滤波器时,请与噪音滤波器厂家商谈。

浪涌吸收器

请在噪音滤波器的1次侧安装浪涌吸收器。

选购部件型号	驱动器电压规格	制造商型号	制造商
DVOP1450	三相 200 V	R·A·V-781BXZ-4	Okaya Electric Ind.
DVOP4190	单相 100 V, 200 V	R·A·V-781BWZ-4	



<注意>

进行机械·设备的耐压实验时,请务必取掉浪涌吸收器。防止浪涌吸收器被破坏。

铁氧体磁环

■铁氧体磁环必要数量

符号*1	使用场所	适用驱动器外形	选购部件型号	制造商型号	制造商名	数量
NF1	电源线	A,B,E	DVOP1460	ZCAT3035-1330	TDK Corp.	1
		G,H	-	RJ8095	(株)今野工业所	3
NF2	电机线	A,B,C,D,E	DVOP146	ZCAT3035-1330	TDK Corp.	1
		F				2
		G,H	-	T400-61D	MICROMETALS	3

*1 关于符号的详情请参照P.387「安装环境」的构成图。

- 匝数全部为1。
- C型、D型、F型的[NF1]无需安装。

<注意>

安装连接器XB连接电缆时,请按实际需要调整电缆前端的外皮长度。

<注意>

请固定好铁氧体磁环,以免电缆承受过大的压力。

图1: DVOP1460 (选购部件) 入数: 4个/袋

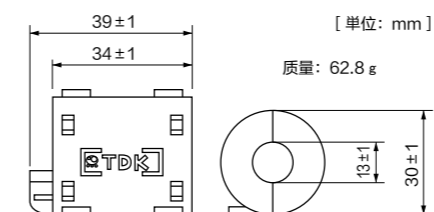


图3: T400-61D (推荐部品) 入数: 1个/袋

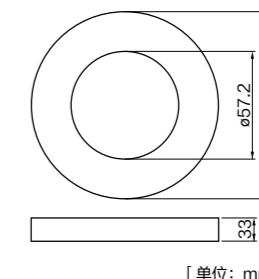
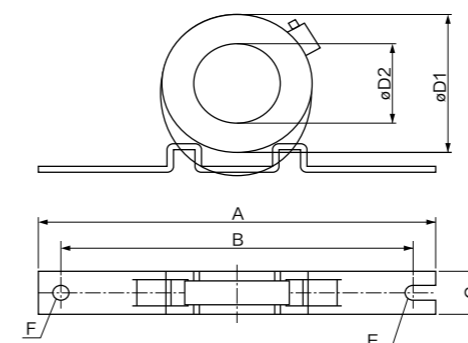


图2: RJ8095 (推荐部品) 入数: 1个/袋



厂商型号	电流值	100 kHz (μH)	尺寸[单位:mm]							
			A	B	C	D1	D2	芯厚	E	F
RJ8095	95 A	7.9±3	200	180	34	130	107	35	R3.5	7

漏电断路器

请在电源的1次侧安装漏电断路器(RCD)。

漏电断路器请使用IEC60947-2, JISC8201-2-2规定的类型B(直流感知型)。

接地

(1) 为了防止触电,请务必连接驱动器的接地端子(⊕)与控制箱的地线(PE)。

(2) 连接到接地端子(⊕)时,不同时连接1个端子。接地端子有2个。

<须知>

有关驱动器和适用的外围设备,请参照P.27「适用外围设备一览」。

AC伺服电机容量选定软件

备有电脑用软件“Mselect”,可简单进行伺服电机的容量选择。

3步选定法

1. 选定结构要素, 输入规格数值

选定机器的机构要素, 输入实际数值。
由于要素可在一定范围内任意添加, 因此可获得与实际机器几乎相同的模拟效果。



2. 输入运转模式

请输入预定的运转模式。
输入方法有“速度、圈数基准”和“绝对位置基准”2种, 还可设定有无S形加减速等项目。



3. 选择电机

通过以上2个步骤, 自动显示适合客户所有结构的电机列表。请根据使用目的确定电机。



确定电机

确定了电机后, 即显示所选电机与驱动器的详细规格以及与判定相关的详细内容。也可以打印。



伺服用选购部件选定软件

可以“迅速、简便、正确”地选择复杂的选购部件。

选购部件的2种选择方法

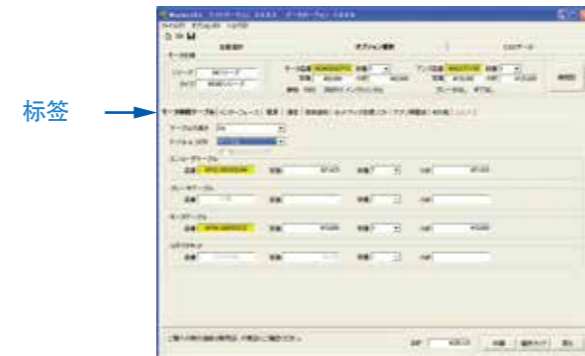
1. 通过驱动器系列、电机类型进行选择

可通过下拉菜单选择驱动器系列、电机类型、电机规格。不知道型号时可采用此方法。



2. 输入型号

已知正在使用伺服电机和驱动器等设备的型号时, 直接输入型号, 这样可省去输入电机和驱动器规格的步骤。



选定结果

选购部件按种类分别列于标签页中。因此, 能轻松找到所需的选购部件。

※利用电机容量选定软件选择电机时, 只需按“选购部件选择”键, 即显示此界面。

设计支持数据库请从官网下载后使用。

<https://device.panasonic.cn/ac/c/motor/fa-motor/ac-servo/mselect/index.jsp>

单位制构成

国际单位类 (SI) 向导

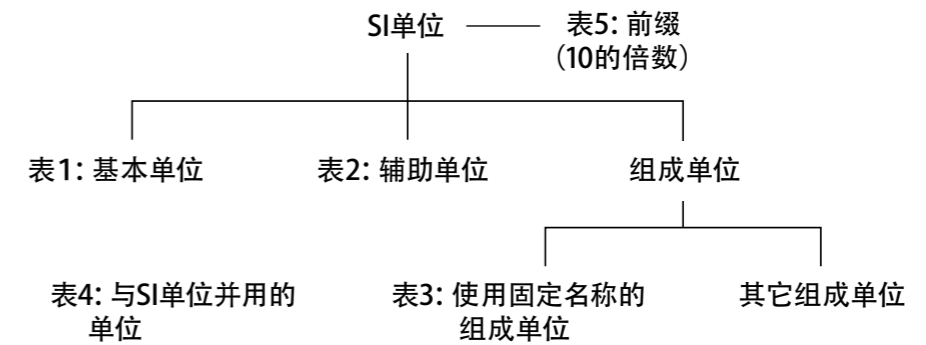


表1: 基本单位

物理量	单位名称	单位标识
长度	米	m
重量	千克	kg
时间	秒	s
电流	安培	A
热力学温度	开(尔文)	K
物质质量	摩尔	mol
发光强度	坎德拉	cd

表2: 辅助单位

物理量	单位名称	单位标识
平面角	弧度	rad
立体角	球面度	sr

表3: 使用固有名称的主要组成单位

物理量	单位名称	单位标识	基本单位或辅助单位表示的导出单位, 或者其它导出单位表示的导出单位
频率	赫兹	Hz	1 Hz = 1 s ⁻¹
力	牛	N	1 N = 1 kg · m/s ²
压力、压强	帕	Pa	1 Pa = 1 N/m ²
能量、功	焦耳	J	1 J = 1 N · m
功率	瓦特	W	1 W = 1 J/s
电荷量	库仑	C	1 C = 1 A · s
电位、电压、电动势	伏特	V	1 V = 1 J/C
电容	法拉第	F	1 F = 1 C/V
电阻	欧姆	Ω	1 Ω = 1 V/A
电导	西	S	1 S = 1 Ω ⁻¹
磁通量	韦伯	Wb	1 Wb = 1 V · s
磁感应强度	特斯拉	T	1 T = 1 Wb/m ²
电感	亨	H	1 H = 1 Wb/A
摄氏温度	摄氏度或度	°C	t°C = (t+273.15) K
光通量	流明	lm	1 lm = 1 cd · sr
光照度	勒克斯	lx	1 lx = 1 lm/m ²

表4: 与SI单位并用的单位

物理量	单位名称	单位标识
时间	分	min
	时	h
	日	d
平面角	度	°
	分	'
	秒	"
体积	升	l, L
重量	吨	t

表5: 前缀

与单位相乘的倍数	前缀	
	名称	标识
10 ¹⁸	exa	E
10 ¹⁵	peta	P
10 ¹²	tera	T
10 ⁹	giga	G
10 ⁶	mega	M
10 ³	kilo	k
10 ²	hecto	h
10	deca	da
10 ⁻¹	deci	d
10 ⁻²	centi	c
10 ⁻³	milli	m
10 ⁻⁶	micro	μ
10 ⁻⁹	nano	n
10 ⁻¹²	pico	p
10 ⁻¹⁵	femto	f
10 ⁻¹⁸	atto	a

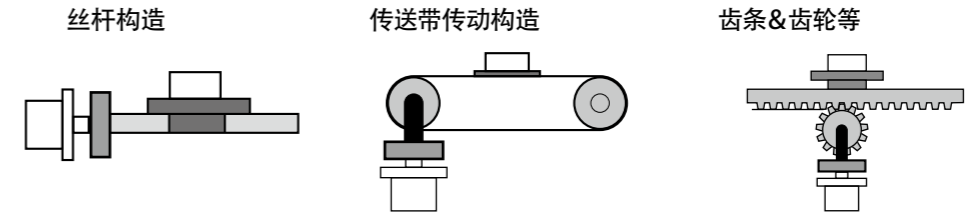
量	旧单位标识	SI单位及允许并用单位的标识	换算值	
长度	μ (微米)	μm	$1 \mu = 1 \mu\text{m}$ (微米)	
加速度	Gal	m/s^2	$1 \text{ Gal} = 10^{-2} \text{ m/s}^2$	
	G	m/s^2	$1 \text{ G} = 9.80665 \text{ m/s}^2$	
频率	c/s,c	Hz	$1 \text{ c/s} = \text{Hz}$	
转速	rpm	s^{-1} 或 min^{-1} ,r/min	$1 \text{ rpm} = 1 \text{ min}^{-1}$	
重量	kgf	-	}数值相同	
质量	-	kg		
重量流量	kgf/s	-	}数值相同	
质量流量	-	kg/s		
比重	kgf/m ³	-	}数值相同	
密度	-	kg/m ³		
比容	m ³ /kgf	m ³ /kg	数值相同	
载重力	kgf	N	$1 \text{ kgf} = 9.80665 \text{ N}$	
	kgf	N	$1 \text{ kgf} = 9.80665 \text{ N}$	
	dyn	N	$1 \text{ dyn} = 10^{-5} \text{ N}$	
力矩·转矩	kgf·m	N·m	$1 \text{ kgf} \cdot \text{m} = 9.806 \text{ N} \cdot \text{m}$	
压力	kgf/cm ²	Pa, bar ⁽¹⁾ 或 kgf/cm ²	$1 \text{ kgf/cm}^2 = 9.80665 \times 10^4 \text{ Pa}$ $= 0.980665 \text{ bar}$	
	at(工程大气压)	Pa	$1 \text{ at} = 9.80665 \times 10^4 \text{ Pa}$	
	atm(气压)	Pa	$1 \text{ atm} = 1.01325 \times 10^5 \text{ Pa}$	
	mH ₂ O,mAq	Pa	$1 \text{ mH}_2\text{O} = 9.80665 \times 10^3 \text{ Pa}$	
	mmHg	Pa或mmHg ⁽²⁾	$1 \text{ mmHg} = 133.322 \text{ Pa}$	
	Torr	Pa		
应力	kgf/mm ²	Pa或N/m ²	$1 \text{ kgf/mm}^2 = 9.80665 \times 10^6 \text{ Pa}$ $= 9.80665 \times 10^6 \text{ N/m}^2$	
	kgf/cm ²	Pa或N/m ²	$1 \text{ kgf/cm}^2 = 9.80665 \times 10^4 \text{ Pa}$ $= 9.80665 \times 10^4 \text{ N/m}^2$	
弹性系数	kgf/m ²	Pa或N/m ²	$1 \text{ kgf/m}^2 = 9.80665 \text{ Pa} = 9.80665 \text{ N/m}^2$	
			$1 \text{ kgf/cm}^2 = 9.80665 \times 10^4 \text{ N/m}^2$	
能·功	kgf·m	J(焦耳)	$1 \text{ kgf} \cdot \text{m} = 9.80665 \text{ J}$	
	erg	J	$1 \text{ erg} = 10^{-7} \text{ J}$	
功率·动力	kgf·m/s	W(瓦特)	$1 \text{ kgf} \cdot \text{m/s} = 9.80665 \text{ W}$	
	PS	W	$1 \text{ PS} = 0.7355 \text{ kW}$	
粘度	PP	Pa·s	$1 \text{ P} = 0.1 \text{ Pa} \cdot \text{s}$	
	运动粘度	St	$10^{-2} \text{ St} = 1 \text{ mm}^2/\text{s}$	
热力学温度	K	K(开尔文)	$1 \text{ K} = 1 \text{ K}$	
	温度间隔	deg	$1 \text{ deg} = 1 \text{ K}$	
热量	cal	J	$1 \text{ cal} = 4.18605 \text{ J}$	
	热容	cal/°C	$1 \text{ cal}/^\circ\text{C} = 4.18605 \text{ J/K}$	
	比热·比热容	cal/(kgf·°C)	cal/(kgf·K) ⁽³⁾	$1 \text{ cal}/(\text{kgf} \cdot ^\circ\text{C}) = 4.18605 \text{ J}/(\text{kg} \cdot \text{K})$
		熵	cal/K	J/K
	比熵	cal/(kgf·K)	J/(kg·K)	$1 \text{ cal}/(\text{kgf} \cdot \text{K}) = 4.18605 \text{ J}/(\text{kg} \cdot \text{K})$
	内能(焓)	cal	J	$1 \text{ cal} = 4.18605 \text{ J}$
	比内能(比焓)	cal/kgf	J/kg	$1 \text{ cal}/\text{kgf} = 4.18605 \text{ J}/\text{kg}$
热流	cal/h	W	$1 \text{ kcal/h} = 1.16279 \text{ W}$	
	热流密度	cal/(h·m ²)	$1 \text{ kcal}/(\text{h} \cdot \text{m}^2) = 1.16279 \text{ W/m}^2$	
	热导率	cal/(h·m·°C)	$1 \text{ kcal}/(\text{h} \cdot \text{m} \cdot ^\circ\text{C}) = 1.16279 \text{ W}/(\text{m} \cdot \text{K})$	
	传热系数	cal/(h·m ² ·°C)	$1 \text{ kcal}/(\text{h} \cdot \text{m}^2 \cdot ^\circ\text{C}) = 1.16279 \text{ W}/(\text{m}^2 \cdot \text{K})$	
磁场强度	Oe	A/m	$1 \text{ Oe} = 10^3/(4\pi) \text{ A/m}$	
	Mx	Wb(韦伯)	$1 \text{ Mx} = 10^{-8} \text{ Wb}$	
	磁感应强度	Gs,G	$1 \text{ Gs} = 10^{-4} \text{ T}$	

注 (1) 适用于液体的压力, 国际标准中使用bar, 气象上用于大气压。
 (2) 也可用于血压计的刻度或指示。
 (3) 也可使用“°C”来代替“K”。

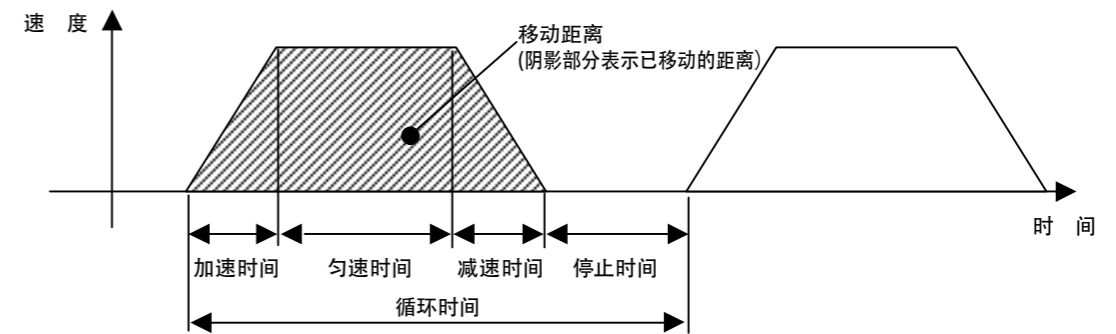
电机选定步骤

1. 确定结构部分。
此外, 还要确定各种结构部件(丝杆的长度、螺距和滑轮直径等)的详细规格。

<结构部分的典型示例>



2. 确定运转模式。
加减速时间、匀速时间、停止时间、循环时间、移动距离



注) 运转模式对电机容量的选择有很大的影响。
除特殊情况外, 尽可能增大加减速时间、停止时间, 即可选用小容量的电机。

3. 计算负载惯量和惯量比。
结合各结构部分计算负载惯量。(请参照一般负载的惯量及其计算方法)
用负载惯量除以电机转子惯量, 计算惯量比。
此时需注意, 产品目录上电机转子惯量的单位为“ $\times 10^{-4} \text{ kg} \cdot \text{m}^2$ ”。
4. 计算转速
根据移动距离、加减速时间、匀速时间计算电机转速。
5. 计算转矩
根据负载惯量和加减速时间、匀速时间计算所需的电机转矩。
6. 选择电机
选择能满足以上3~5项条件的电机。

选型相关项目说明

1. 转矩

(1) 峰值转矩

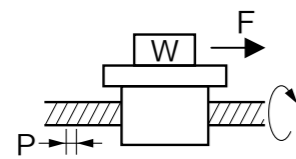
运转过程中(主要是加减速时)电机所需的最大转矩。
以电机最大转矩的80 %以下为目标。转矩为负值时可能需要再生电阻。

(2) 运行转矩、停止时的保持转矩

电机长时间运转所需的转矩。
以电机额定转矩的80 %以下为目标。转矩为负值时可能需要再生电阻。

各结构运行转矩的计算公式

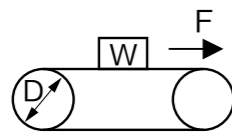
丝杆构造



运行转矩 $T_f = \frac{P}{2\pi\eta} (\mu gW + F)$

W: 重量[kg] η: 机械部分的效率
P: 螺距[m] μ: 摩擦系数
F: 外力[N] g: 重力加速度9.8 [m/s²]

传送带传动构造



运行转矩 $T_f = \frac{D}{2\pi\eta} (\mu gW + F)$

W: 重量[kg] η: 机械部分的效率
D: 滑轮直径[m] μ: 摩擦系数
F: 外力[N] g: 重力加速度9.8 [m/s²]

(3) 实效转矩

运转、停止全过程所需转矩的均方值的单位时间数值。
以电机额定转矩的80 %以下为目标。

$$T_{rms} = \sqrt{\frac{T_a^2 \times t_a + T_f^2 \times t_b + T_d^2 \times t_d}{t_c}}$$

T_a: 加速时转矩[N·m] t_a: 加速时间[s] t_c: 循环时间[s]
T_f: 运行转矩 [N·m] t_b: 匀速时间[s] (运转时间+停止时间)
T_d: 减速时转矩[N·m] t_d: 减速时间[s]

2. 转速

最高转速

运转时电机的最高转速: 以额定转速以下为目标。
需使用至电机的最高转速时, 应注意转矩和温度上升。
实际的计算请参照选择示例。

3. 惯量、惯量比

惯量相当于保持某种状态所需的力。
惯量比是负载惯量除以电机转子惯量的数值。
一般来说, 以750 W以下的电机为20倍以下、1000 W以上的电机为10倍以下为目标。
若要求快速响应, 则需更小的惯量比。
(反之, 如果加速时间允许延长至数秒后, 就可采用更大的惯量比。)

一般负载的惯量及其计算方法

形状	J 的计算公式	形状	J 的计算公式
圆盘 	$J = \frac{1}{8} WD^2$ [kg·m ²] W: 重量[kg] D: 外径[m]	空心圆柱 	$J = \frac{1}{8} W(D^2 + d^2)$ [kg·m ²] W: 重量[kg] D: 外径[m] d: 内径[m]
棱柱 	$J = \frac{1}{12} W(a^2 + b^2)$ [kg·m ²] W: 重量[kg] a, b, c: 各边长度[m]	均质圆杆 	$J = \frac{1}{48} W(3D^2 + 4L^2)$ [kg·m ²] W: 重量[kg] D: 外径[m] L: 长度[m]
直杆 	$J = \frac{1}{3} WL^2$ [kg·m ²] W: 重量[kg] L: 长度[m]	分离杆 	$J = \frac{1}{8} WD^2 + WS^2$ [kg·m ²] W: 重量[kg] D: 外径[m] S: 距离[m]
减速机 	换算至a轴的惯量 $J = J_1 + \left(\frac{n_2}{n_1}\right)^2 J_2$ [kg·m ²] n ₁ : a轴转速[r/min] n ₂ : b轴转速[r/min]		
传送带 	$J = \frac{1}{4} WD^2$ [kg·m ²] W: 传送带上的重量[kg] D: 传送轮直径[m] ※不含传送轮的J	丝杆 	$J = J_B + \frac{W \cdot P^2}{4\pi^2}$ [kg·m ²] W: 重量[kg] P: 螺距 J _B : 滚珠丝杆的J

重量 W[kg]不明时, 按下述方法计算:

重量 W[kg]=密度 ρ [kg/m³] \times 体积V[m³]

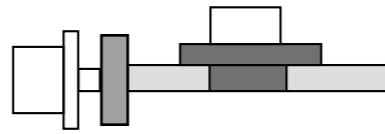
各种材料的密度

铁 ρ=7.9 \times 10³ [kg/m³] 铝 ρ=2.8 \times 10³ [kg/m³]
铜 ρ=8.5 \times 10³ [kg/m³]

使用丝杆结构时

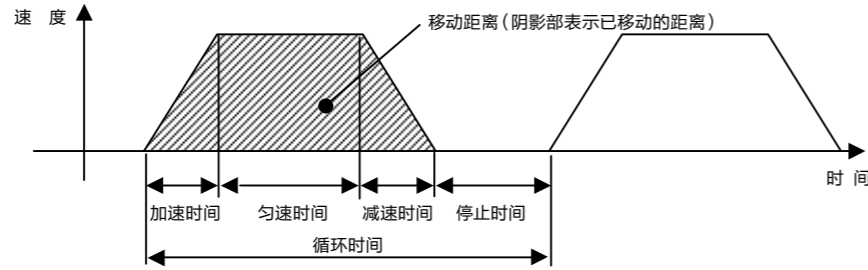
1. 使用丝杆结构时的选择示例

- 工件部分的质量 WA = 10 [kg]
- 丝杆的导程 BL = 0.5 [m]
- 丝杆的直径 BD = 0.02 [m]
- 丝杆的螺距 BP = 0.02 [m]
- 丝杆效率 Bη = 0.9
- 移动距离 0.3 [m]
- 联轴器的惯量 Jc = 10 × 10⁻⁶ [kg · m²] (可用生产厂家产品目录的数值或计算)



2. 运转模式

- 加速时间 ta = 0.1 [s]
- 匀速时间 tb = 0.8 [s]
- 减速时间 td = 0.1 [s]
- 循环时间 tc = 2 [s]
- 移动距离 0.3 [m]



3. 丝杆的质量

$$BW = \rho \times \pi \times \left(\frac{BD}{2}\right)^2 BL = 7.9 \times 10^3 \times \pi \times \left(\frac{0.02}{2}\right)^2 \times 0.5 = 1.24 \text{ [kg]}$$

4. 负载部分的惯量

$$JL = Jc + JB = Jc + \frac{1}{8} BW \times BD^2 + \frac{WA \cdot BP^2}{4\pi^2} = 0.00001 + (1.24 \times 0.02^2)/8 + 10 \times 0.02^2/4\pi^2 = 1.73 \times 10^{-4} \text{ [kg} \cdot \text{m}^2\text{]}$$

5. 预选电机 若选200 W, 则 JM = 0.14 × 10⁻⁴ [kg · m²]

6. 惯量比 JL/JM = 1.73 × 10⁻⁴ / 0.14 × 10⁻⁴ = 12.3倍 < 30.0倍 (若选100 W, 则JM = 0.051 × 10⁻⁴, 为33.9倍)

7. 最高速度Vmax

$$\frac{1}{2} \times \text{加速时间} \times V_{\max} + \text{匀速时间} \times V_{\max} + \frac{1}{2} \times \text{减速时间} \times V_{\max} = \text{移动距离}$$

$$\frac{1}{2} \times 0.1 \times V_{\max} + 0.8 \times V_{\max} + \frac{1}{2} \times 0.1 \times V_{\max} = 0.3$$

$$0.9 \times V_{\max} = 0.3$$

$$V_{\max} = 0.3 / 0.9 = 0.334 \text{ [m/s]}$$

8. 转速 要换算成N [r/min], 丝杆旋转1圈的螺距为BP=0.02[m]

$$N = 0.334 / 0.02 = 16.7 \text{ [r/s]}$$

$$= 16.7 \times 60 = 1002 \text{ [r/min]} < 3000 \text{ [r/min]} \text{ (MSMF 200 W电机的额定转速)}$$

9. 计算转矩

$$\text{运行转矩 } Tf = \frac{BP}{2\pi B\eta} (\mu g WA + F) = \frac{0.02}{2\pi \times 0.9} (0.1 \times 9.8 \times 10 + 0) = 0.035 \text{ [N} \cdot \text{m]}$$

$$\text{加速时转矩 } Ta = \frac{(JL + JM) \times 2\pi N \text{ [r/s]}}{\text{加速时间 [s]}} + \text{运行转矩}$$

$$= \frac{(1.73 \times 10^{-4} + 0.14 \times 10^{-4}) \times 2\pi \times 16.7}{0.1} + 0.035 = 0.196 + 0.035 = 0.231 \text{ [N} \cdot \text{m]}$$

减速时转矩

$$Td = \frac{(JL + JM) \times 2\pi N \text{ [r/s]}}{\text{减速时间 [s]}} - \text{运行转矩}$$

$$= \frac{(1.73 \times 10^{-4} + 0.14 \times 10^{-4}) \times 2\pi \times 16.7}{0.1} - 0.035 = 0.196 - 0.035 = 0.161 \text{ [N} \cdot \text{m]}$$

10. 确认最大转矩 加速时的转矩=Ta = 0.231 [N · m] < 1.91 [N · m] (MSMF 200 W电机的最大转矩)

11. 确认实效转矩

$$T_{\text{rms}} = \sqrt{\frac{Ta^2 \times ta + Tf^2 \times tb + Td^2 \times td}{tc}}$$

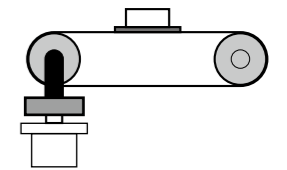
$$= \sqrt{\frac{0.231^2 \times 0.1 + 0.035^2 \times 0.8 + 0.161^2 \times 0.1}{2}} = 0.067 \text{ [N} \cdot \text{m]} < 0.64 \text{ [N} \cdot \text{m]} \text{ (MSMF 200 W电机的额定转矩)}$$

12. 根据以上计算可知, 虽然转矩较大的余量, 但根据惯量比仍选择200 W电机

选定示例

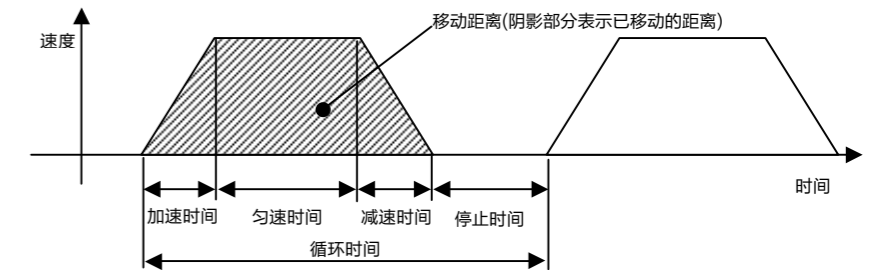
使用传送带结构时的选择示例

- 1. 构造: 工件部分的质量 WA = 2 [kg] (含传送带)
- 滑轮直径 PD = 0.05 [m]
- 滑轮质量 WP = 0.5 [kg] (可用生产厂家产品目录的数值或计算)
- 结构部分的效率 Bη = 0.8
- 联轴器的惯量 Jc = 0 (电机轴直接连接)
- 皮带机械惯量 JB
- 滑轮惯性 JP



2. 运转模式

- 加速时间 ta = 0.1 [s]
- 匀速时间 tb = 0.8 [s]
- 减速时间 td = 0.1 [s]
- 循环时间 tc = 2 [s]
- 移动距离 1 [m]



3. 负载部分的惯量

$$JL = Jc + JB + JP = Jc + \frac{1}{4} WA \times PD^2 + \frac{1}{8} WP \times PD^2 \times 2$$

$$= 0 + \frac{1}{4} \times 2 \times 0.05^2 + \frac{1}{8} \times 0.5 \times 0.05^2 \times 2 = 0.00156 = 15.6 \times 10^{-4} \text{ [kg} \cdot \text{m}^2\text{]}$$

4. 预选电机 若选750 W, 则 JM = 0.96 × 10⁻⁴ [kg · m²]

5. 惯量比 JL/JM = 15.6 × 10⁻⁴ / 0.96 × 10⁻⁴ = 16.3倍 < 20倍以下

电机选定委托1: 丝杆驱动

6. 最高速度(Vmax)

$$\frac{1}{2} \times \text{加速时间} \times V_{\max} + \text{匀速时间} \times V_{\max} + \frac{1}{2} \times \text{减速时间} \times V_{\max} = \text{移动距离}$$

$$\frac{1}{2} \times 0.1 \times V_{\max} + 0.8 \times V_{\max} + \frac{1}{2} \times 0.1 \times V_{\max} = 1$$

$$0.9 \times V_{\max} = 1$$

$$V_{\max} = 1/0.9 = 1.111 \text{ [m/s]}$$

7. 转速 要换算成N[r/min]，滑轮转1圈: $\pi \times P_D = 0.157 \text{ [m]}$

$$N = 1.111/0.157 = 7.08 \text{ [r/s]}$$

$$= 7.08 \times 60 = 424.8 \text{ [r/min]} < 3000 \text{ [r/min]} \text{ (MSMF 750 W电机的额定转速)}$$

8. 计算转矩

运行转矩 $T_f = \frac{P_D}{2\eta} (\mu g W_A + F) = \frac{0.05}{2 \times 0.8} (0.1 \times 9.8 \times 3 + 0)$
 $= 0.061 \text{ [N} \cdot \text{m]}$

加速时转矩 $T_a = \frac{(J_L + J_M) \times 2\pi N \text{ [r/s]}}{\text{加速时间 [s]}} + \text{运行转矩}$
 $= \frac{(15.6 \times 10^{-4} + 0.96 \times 10^{-4}) \times 2\pi \times 7.08}{0.1} + 0.061$
 $= 0.736 + 0.061 = 0.797 \text{ [N} \cdot \text{m]}$

减速时转矩 $T_d = \frac{(J_L + J_M) \times 2\pi N \text{ [r/s]}}{\text{减速时间 [s]}} - \text{运行转矩}$
 $= \frac{(15.6 \times 10^{-4} + 0.96 \times 10^{-4}) \times 2\pi \times 7.08}{0.1} - 0.061$
 $= 0.736 - 0.061 = 0.675 \text{ [N} \cdot \text{m]}$

9. 确认最大转矩

加速时转矩 $T_a = 0.812 \text{ [N} \cdot \text{m]} < 7.1 \text{ [N} \cdot \text{m]}$ (MSMF 750 W电机的最大转矩)

10. 确认实效转矩

$$T_{\text{rms}} = \sqrt{\frac{T_a^2 \times t_a + T_f^2 \times t_b + T_d^2 \times t_d}{t_c}}$$

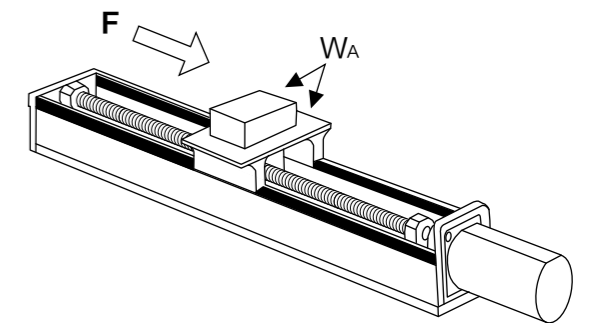
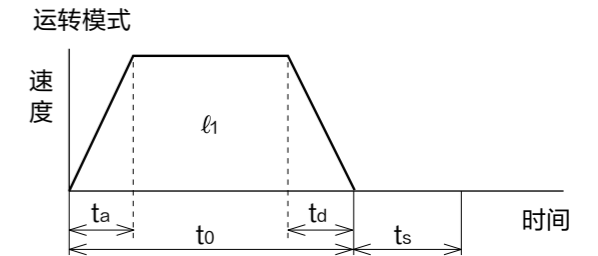
$$= \sqrt{\frac{0.797^2 \times 0.1 + 0.061^2 \times 0.8 + 0.675^2 \times 0.1}{2}}$$

$$= 0.237 \text{ [N} \cdot \text{m]} < 2.4 \text{ [N} \cdot \text{m]}$$
 (MSMF 750 W电机的额定转矩)

11. 可根据上述计算结果选择750 W电机。

1. 驱动结构和运转数据

- ① 每1次的工件移动量
- ② 动作时间
(如有需要请填写③④项)
- ③ 加速时间
- ④ 减速时间
- ⑤ 停止时间
- ⑥ 最大传送速度
- ⑦ 施加的外力
- ⑧ 工件的停止精度
- ⑨ 滑台及工件的总重量
- ⑩ 电源电压
- ⑪ 丝杆的轴径
- ⑫ 丝杆的导程
- ⑬ 丝杆的螺距
- ⑭ 移动方向 (水平、垂直等)



2. 其它数据

(关于其它详细结构, 如有指定事项请填入下栏。)

公司名称: _____

部门: _____

姓名: _____

地址: _____

TEL: _____

FAX: _____

E-mail: _____

电机选定委托2: 同步皮带轮 + 丝杆驱动

1. 驱动结构和运转数据

① 每1次的工件移动量 mm

② 动作时间 s

(如有需要请填写③④项)

③ 加速时间 s

④ 减速时间 s

⑤ 停止时间 s

⑥ 最大传送速度 mm/s

⑦ 施加的外力 N

⑧ 工件的停止精度 mm

⑨ 滑台及工件的总重量 kg

⑩ 电源电压 V

⑪ 丝杆的轴径 mm

⑫ 丝杆的导程 mm

⑬ 丝杆的螺距 mm

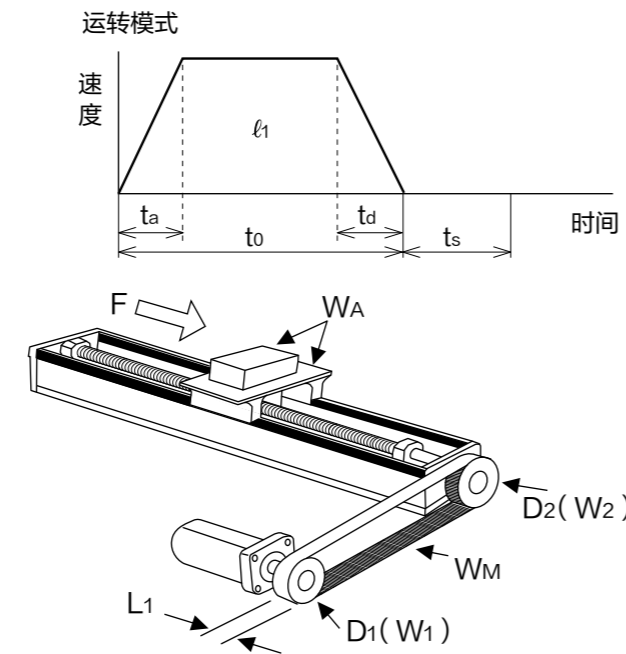
⑭ 移动方向(水平、垂直等)

	电机侧滑轮	反电机侧滑轮
⑮ 滑轮直径	D1: mm	D2: mm
⑯ 滑轮重量	W1: kg	W2: kg

(或⑰、⑱)

⑰ 滑轮宽度 mm

⑱ 传送带重量 kg



2. 其它数据

(关于其它详细结构, 如有指定事项请填入下栏。)

公司名称: _____

部门: _____

姓名: _____

地址: _____

TEL: _____

FAX: _____

E-mail: _____

电机选定委托3: 传送带驱动

1. 驱动结构和运转数据

① 每1次的工件移动量 mm

② 动作时间 s

(如有需要请填写③④项)

③ 加速时间 s

④ 减速时间 s

⑤ 停止时间 s

⑥ 最大传送速度 mm/s

⑦ 施加的外力 N

⑧ 工件的停止精度 mm

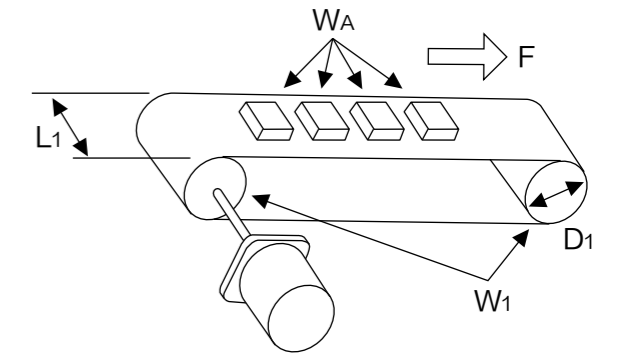
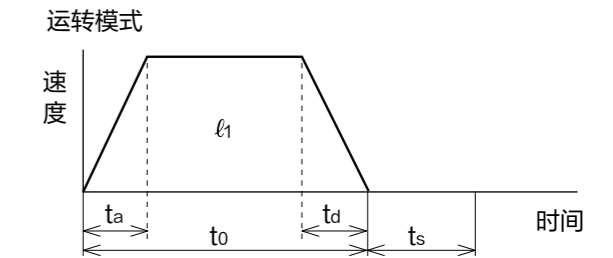
⑨ 工件的总重量 kg

⑩ 电源电压 V

⑪ 传送带重量 kg

⑫ 驱动滑轮直径 mm

⑬ 驱动滑轮总重量 kg



(或⑭、⑮)

⑭ 滑轮宽度 mm

⑮ 滑轮材质

⑯ 移动方向(水平、垂直等)

2. 其它数据

(关于其它详细结构, 如有指定事项请填入下栏。)

公司名称: _____

部门: _____

姓名: _____

地址: _____

TEL: _____

FAX: _____

E-mail: _____

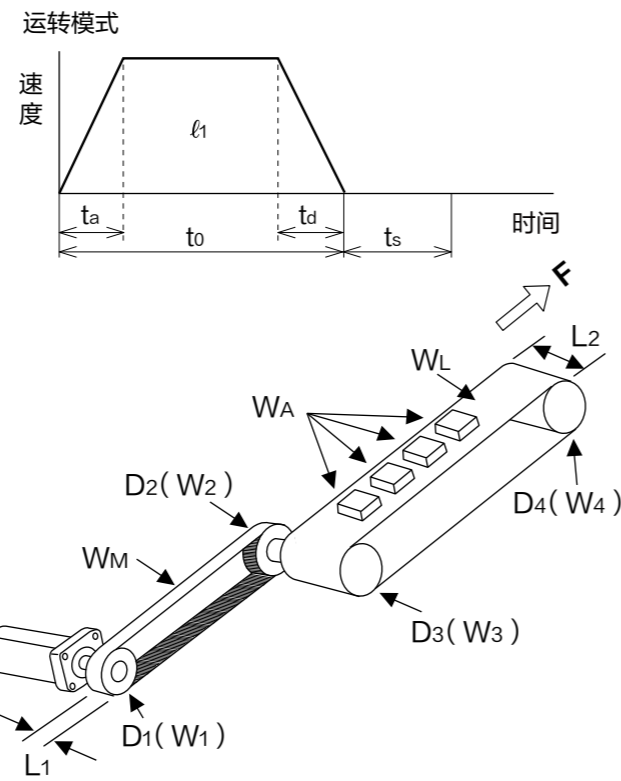
电机选定委托4：同步皮带轮+传送带驱动

1. 驱动构造和运转数据

① 每1次的工件移动量	l_1 : mm
② 动作时间	t_0 : s
(如有需要请填写③④项)	
③ 加速时间	t_a : s
④ 减速时间	t_d : s
⑤ 停止时间	t_s : s
⑥ 最大传送速度	V : mm/s
⑦ 施加的外力	F : N
⑧ 工件的停止精度	\pm mm
⑨ 工件的总重量	W_A : kg
⑩ 电源电压	V
⑪ 电机侧传送带重量	W_M : kg

电机侧滑轮		反电机侧滑轮	
⑫ 滑轮直径	D_1 : mm	D_2 : mm	
⑬ 滑轮重量	W_1 : kg	W_2 : kg	
(或⑭, ⑮)			
⑭ 滑轮宽度	L_1 : mm		
⑮ 滑轮材质			

电机侧滑轮		反电机侧滑轮	
⑯ 滑轮直径	D_3 : mm	D_4 : mm	
⑰ 滑轮重量	W_3 : kg	W_4 : kg	
(或⑱, ⑲)			
⑱ 滑轮宽度	L_2 : mm		
⑲ 滑轮材质			
⑳ 传送带重量	W_L : kg		
㉑ 移动方向	(水平、垂直等)		



2. 其它数据

(关于其它详细结构, 如有指定事项请填入下栏。)

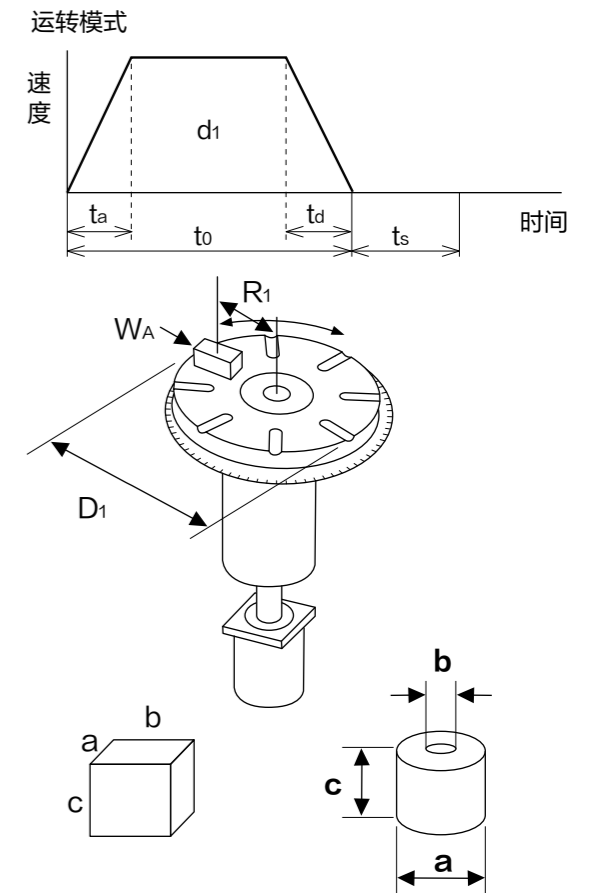
公司名称: _____
 部门: _____
 姓名: _____
 地址: _____
 TEL: _____
 FAX: _____
 E-mail: _____

电机选定委托5：旋转工作台驱动

1. 驱动构造和运转数据

① 每1次的工件移动量	d_1 : deg
② 动作时间	t_0 : s
(如有需要请填写③④项)	
③ 加速时间	t_a : s
④ 减速时间	t_d : s
⑤ 停止时间	t_s : s
⑥ 分度定位台最高转速	v : deg/s
(或)	
	V : r/s
⑦ 工件的停止精度	\pm deg
⑧ 单个工件的重量	W_A : kg
⑨ 工件重心处的驱动半径	R_1 : mm
⑩ 分度定位台半径	D_1 : mm
⑪ 分度定位台重量	W_1 : kg
⑫ 分度定位台支撑部直径	T_1 : mm
⑬ 电源电压	V

⑭ 工件尺寸	(棱柱形)	(圆柱形)
	a : mm	a : mm
	b : mm	b : mm
	c : mm	c : mm
⑮ 工件数量	个	



2. 其它数据

(关于其它详细结构, 如有指定事项请填入下栏。)

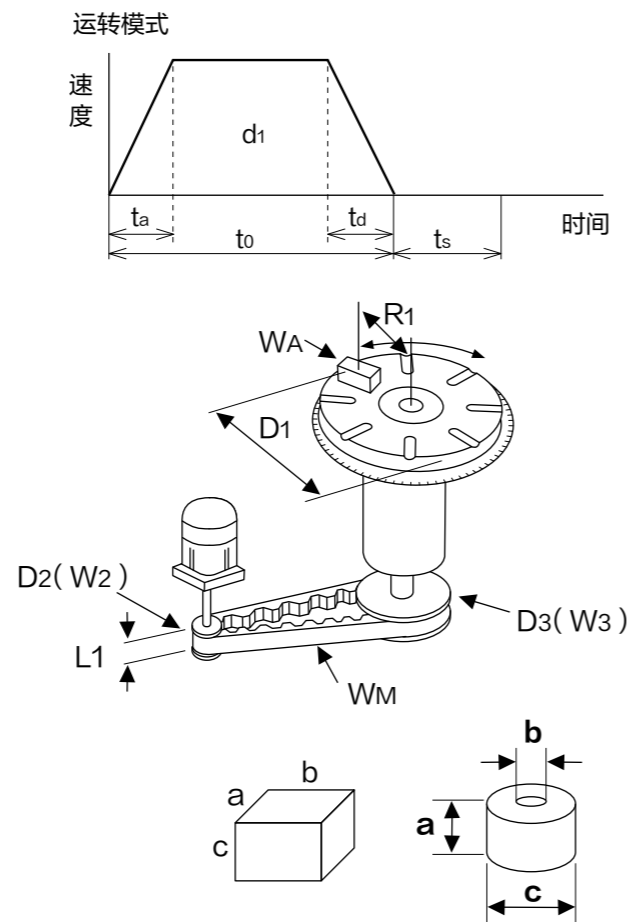
公司名称: _____
 部门: _____
 姓名: _____
 地址: _____
 TEL: _____
 FAX: _____
 E-mail: _____

电机选定委托6: 同步皮带轮+旋转工作台驱动

1. 驱动构造和运转数据

① 每1次的工件移动量	d1: <input type="text"/> deg
② 动作时间	t0: <input type="text"/> s
(如有需要请填写③④项)	
③ 加速时间	ta: <input type="text"/> s
④ 减速时间	td: <input type="text"/> s
⑤ 停止时间	ts: <input type="text"/> s
⑥ 分度定位台最高转速	v: <input type="text"/> deg/s
(或)	V: <input type="text"/> r/s
⑦ 工件的停止精度	± <input type="text"/> deg
⑧ 单个工件的重量	WA: <input type="text"/> kg
⑨ 工件重心处的驱动半径	R1: <input type="text"/> mm
⑩ 分度定位台直径	D1: <input type="text"/> mm
⑪ 分度定位台重量	W1: <input type="text"/> kg
⑫ 分度定位台支撑部直径	T1: <input type="text"/> mm
⑬ 电源电压	<input type="text"/> V
(棱柱形) (圆柱形)	
⑭ 工件尺寸	a: <input type="text"/> mm a: <input type="text"/> mm
	b: <input type="text"/> mm b: <input type="text"/> mm
	c: <input type="text"/> mm c: <input type="text"/> mm
⑮ 工件数量	<input type="text"/> 个

(电机侧滑轮)	(反电机侧滑轮)
⑯ 滑轮直径	D2: <input type="text"/> mm D3: <input type="text"/> mm
⑰ 滑轮重量	W2: <input type="text"/> kg W3: <input type="text"/> kg
(或⑱、⑲)	
⑱ 滑轮宽度	L1: <input type="text"/> mm
⑲ 滑轮材质	<input type="text"/>
⑳ 传送带重量	WM: <input type="text"/> kg



2. 其它数据

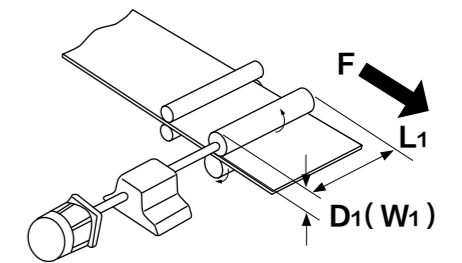
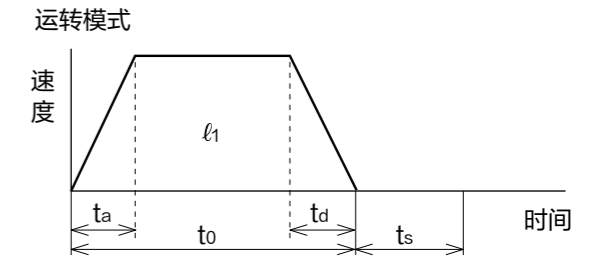
(关于其它详细结构, 如有指定事项请填入下栏。)

	公司名称: _____
	部门: _____
	姓名: _____
	地址: _____
	TEL: _____
	FAX: _____
	E-mail: _____

电机选定委托7: 辊式送料机驱动

1. 驱动构造和运转数据

① 每1次的工件移动量	l1: <input type="text"/> mm
② 动作时间	t0: <input type="text"/> s
(如有需要请填写③④项)	
③ 加速时间	ta: <input type="text"/> s
④ 减速时间	td: <input type="text"/> s
⑤ 停止时间	ts: <input type="text"/> s
⑥ 最大传送速度	v: <input type="text"/> mm/s
⑦ 拉拽板材的力	F: <input type="text"/> N
⑧ 工件的停止精度	± <input type="text"/> mm
⑨ 滚轴数量	<input type="text"/> 个
⑩ 电源电压	<input type="text"/> V
⑪ 滚轴直径	D1: <input type="text"/> mm
⑫ 一个滚轴的重量	W1: <input type="text"/> kg



(或⑬、⑭)

⑬ 滚轴宽度	L1: <input type="text"/> mm
⑭ 滚轴材质	<input type="text"/>

2. 其它数据

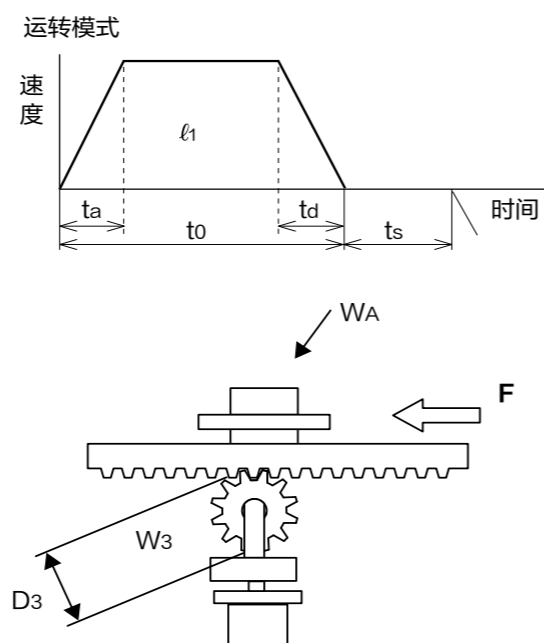
(关于其它详细结构, 如有指定事项请填入下栏。)

	公司名称: _____
	部门: _____
	姓名: _____
	地址: _____
	TEL: _____
	FAX: _____
	E-mail: _____

电机选定委托8：齿条&齿轮驱动

1. 驱动构造和运转数据

- ① 每1次的工件移动量 ℓ: mm
- ② 动作时间 to: s
(如有需要请填写③④项)
- ③ 加速时间 ta: s
- ④ 减速时间 td: s
- ⑤ 停止时间 ts: s
- ⑥ 最大传送速度 V: mm/s
- ⑦ 施加的外力 F: N
- ⑧ 工件的停止精度 ± mm
- ⑨ 运转部分总重量 WA: kg
- ⑩ 电源电压 V
- ⑪ 齿轮直径 D3: mm
- ⑫ 齿轮质量 W3: kg
- ⑬ 移动方向 (水平、垂直等)



2. 其它数据

(关于其它详细结构, 如有指定事项请填入下栏。)

	公司名称: _____ 部门: _____ 姓名: _____ 地址: _____ TEL: _____ FAX: _____ E-mail: _____
--	---

A 6 系列

A 6 系列 选购部件

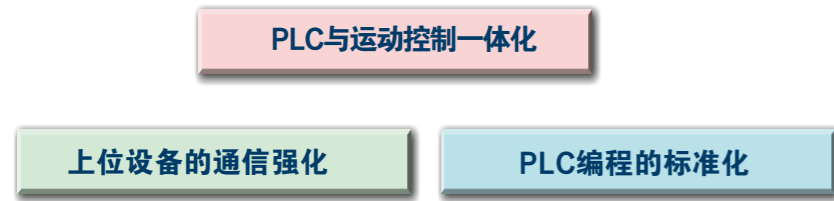
A 6 N 系列

A 6 B 系列
特别订购

相关信息

运动控制器 GM1系列

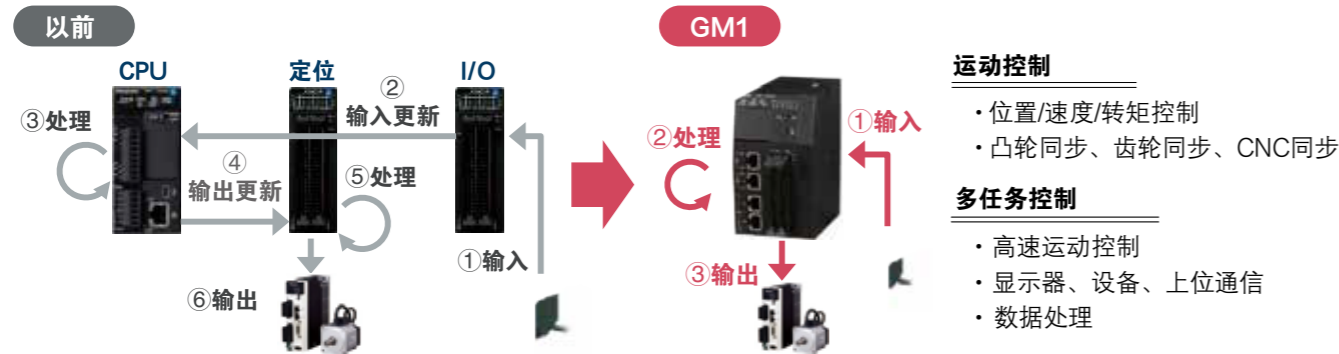
PLC + Motion + Communication



RTEX型 EtherCAT型

PLC与运动控制一体化

高速运动控制 最快周期500 μs
集成功能的多任务控制



上位设备的通信强化

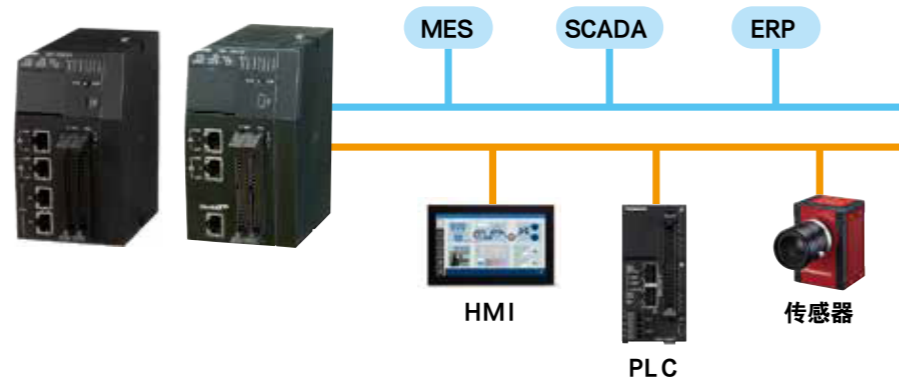
支持多种网络协议

上位通信

OPCUA 服务器
FTP 服务器

设备间通信

Ethernet/IP
Modbus
CodesysV3通信



PLC编程标准化

摆脱依赖制造商的编程

编程：IEC61131-3标准、PLCopen
支持6种编程语言：LD/ST/FBD/SFC/LD/CFC
利用程序库功能实现组件化，支持面向对象编程

GM Programmer



※可从本公司网站上免费下载

可编程控制器 FP系列

控制 + 情报 FP7系列

运算速度
11 ns

最大I/O
8,192点

程序容量
196k步

工具端口
USB

Ethernet

EtherCAT

- Ethernet 内置型CPU单元内配备Ethernet/IP 可与各种PLC及机器人通过简单连接进行控制及通信
- 搭载Web Server功能。可在浏览器中确认FP7的存储数据
- 搭载FTP Server功能/FTP(S) 客户端功能/HTTP(S) 客户端功能
- 每增加1个单元即可实现最大64轴的运动控制 控制 MINAS A6B 64轴及虚拟轴32轴



超小型PLC FP0H系列

运算速度
10 ns

最大I/O
384点

程序容量
64k步

工具端口
USB

Ethernet

- Ethernet 内置型CPU单元内配备Ethernet/IP 可与各种PLC及机器人通过简单连接进行控制及通信
- 搭载FTP Server功能/FTP(S) 客户端功能
- 通过位置控制单元RTEX控制A6B 最大轴数16轴。最多可安装2台8轴单元※同步控制最多8轴



可编程显示器 WH系列

设备通过显示器增加“IoT”

网络连接 · 数据可视化 · 远程可确认

通过Web技术，可提供现场的最新信息
产品阵容涵盖最大21.5型宽屏的丰富画面尺寸

高性能型 WHA1

1677 万色
静电容量方式

最大 21.5 型宽屏
前面纯玻璃

SD存储卡
内置Web服务器

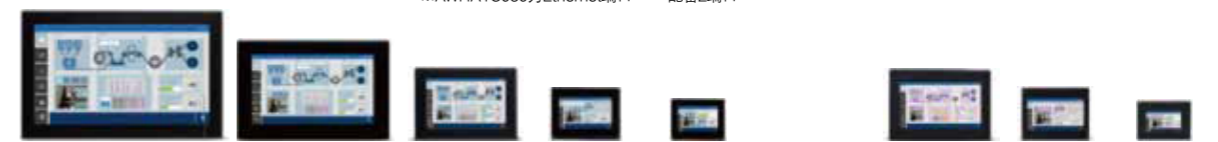
Ethernet 端口 配备3端口*。通过静电容量方式支持手势操作的大型高端型号

※AWHA1C050为Ethernet端口 配备2端口

标准型 WHS1

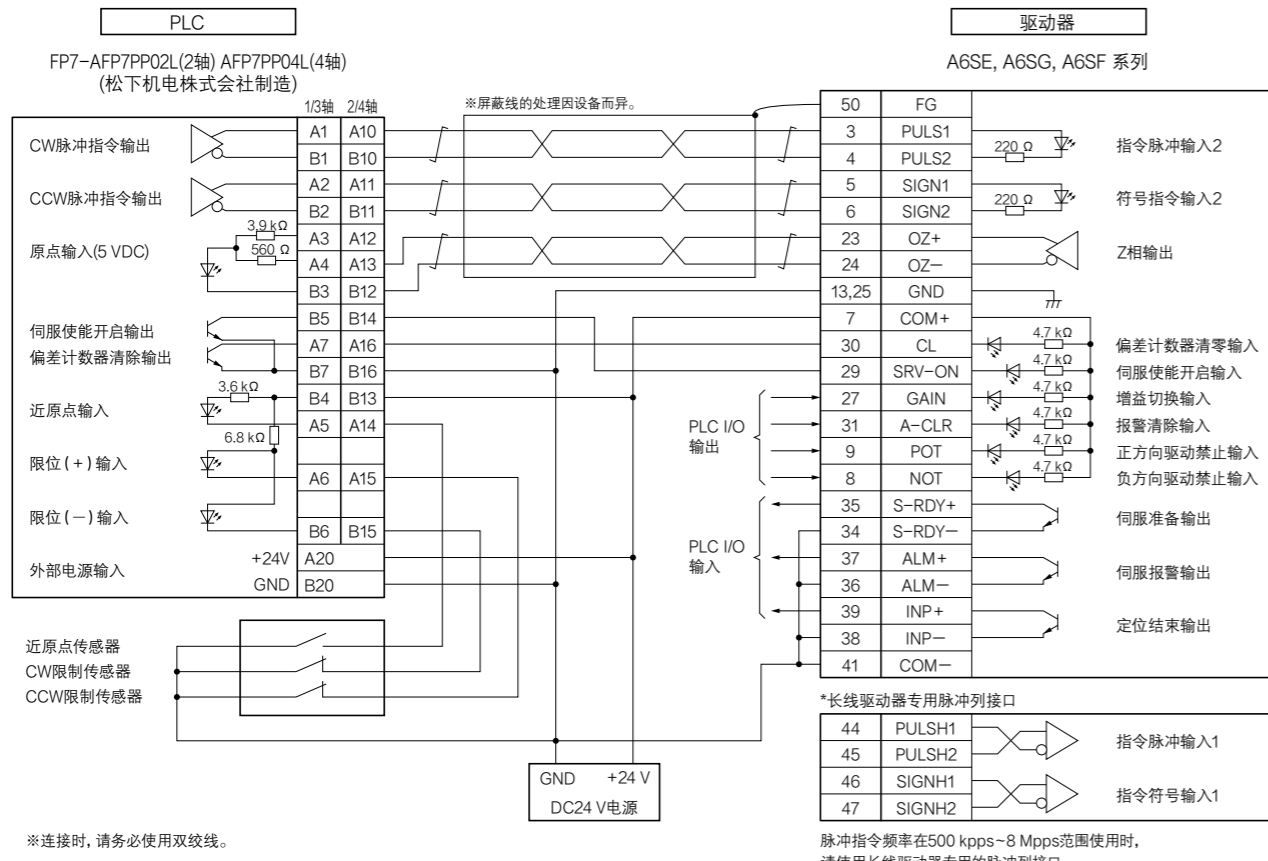
65,536 色
电阻膜方式
内置Web服务器

融合多项功能的电阻膜式 中型宽屏 标准型

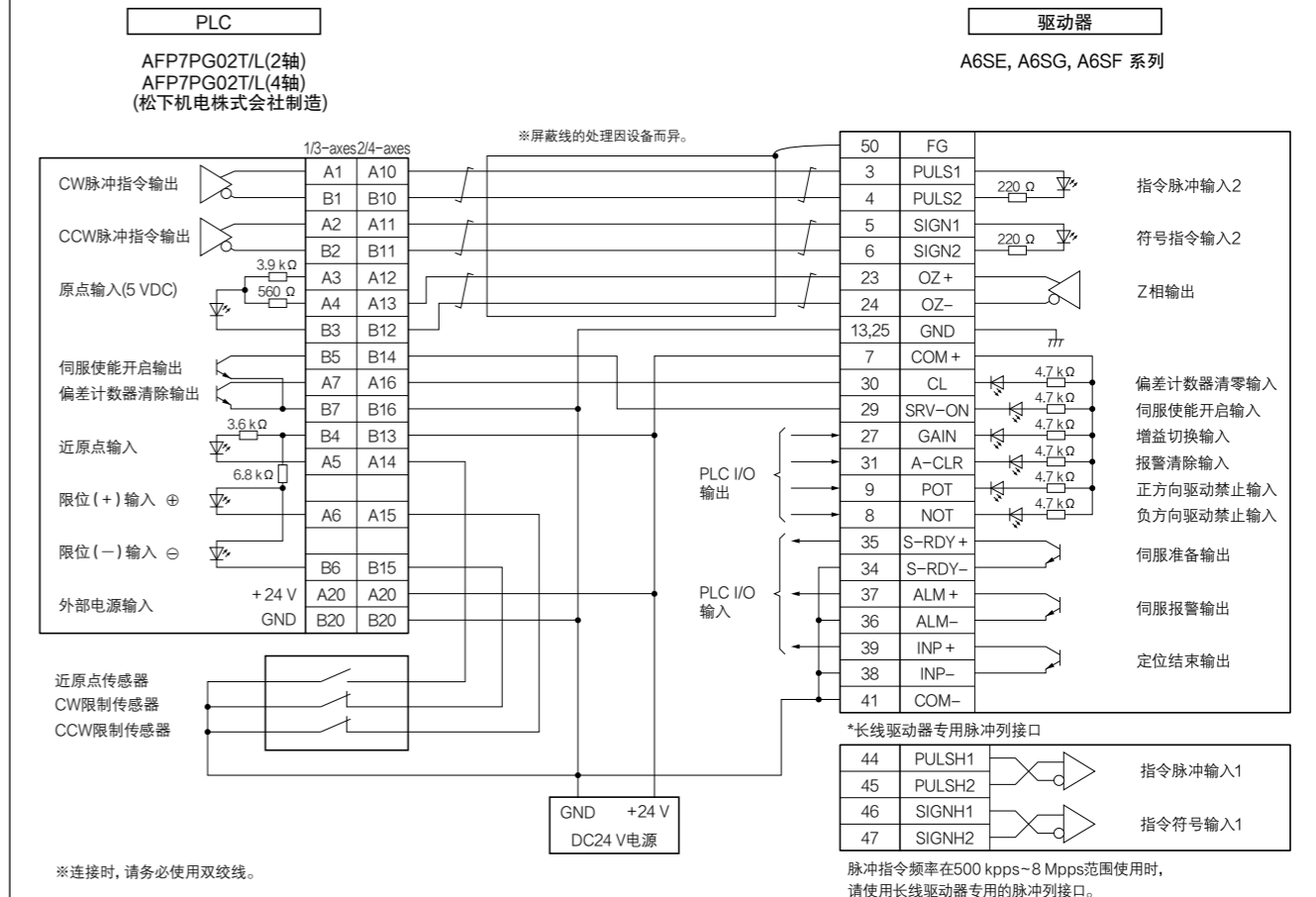


高性能型 WHA1					标准型 WHS1				
画面尺寸	AWHA1C215	AWHA1C156	AWHA1C101	AWHA1C070	AWHA1C050	画面尺寸	AWHS1R101	AWHS1R070	AWHS1R043
画面尺寸	21.5 型宽屏	15.6 型宽屏	10.1 型宽屏	7 型宽屏	5 型宽屏	画面尺寸	10.1 型宽屏	7 型宽屏	4.3 型宽屏
分辨率	Full HD	HD	WXGA	WVGA	WVGA	分辨率	WSVGA	WVGA	WQVGA
	1920 × 1080	1366 × 768	1280 × 800	800 × 480	800 × 480		1024 × 600	800 × 480	480 × 272
存储器 (RAM)	2 GB	2 GB	1 GB	1 GB	512 MB	存储器 (RAM)	512 MB	512 MB	512 MB

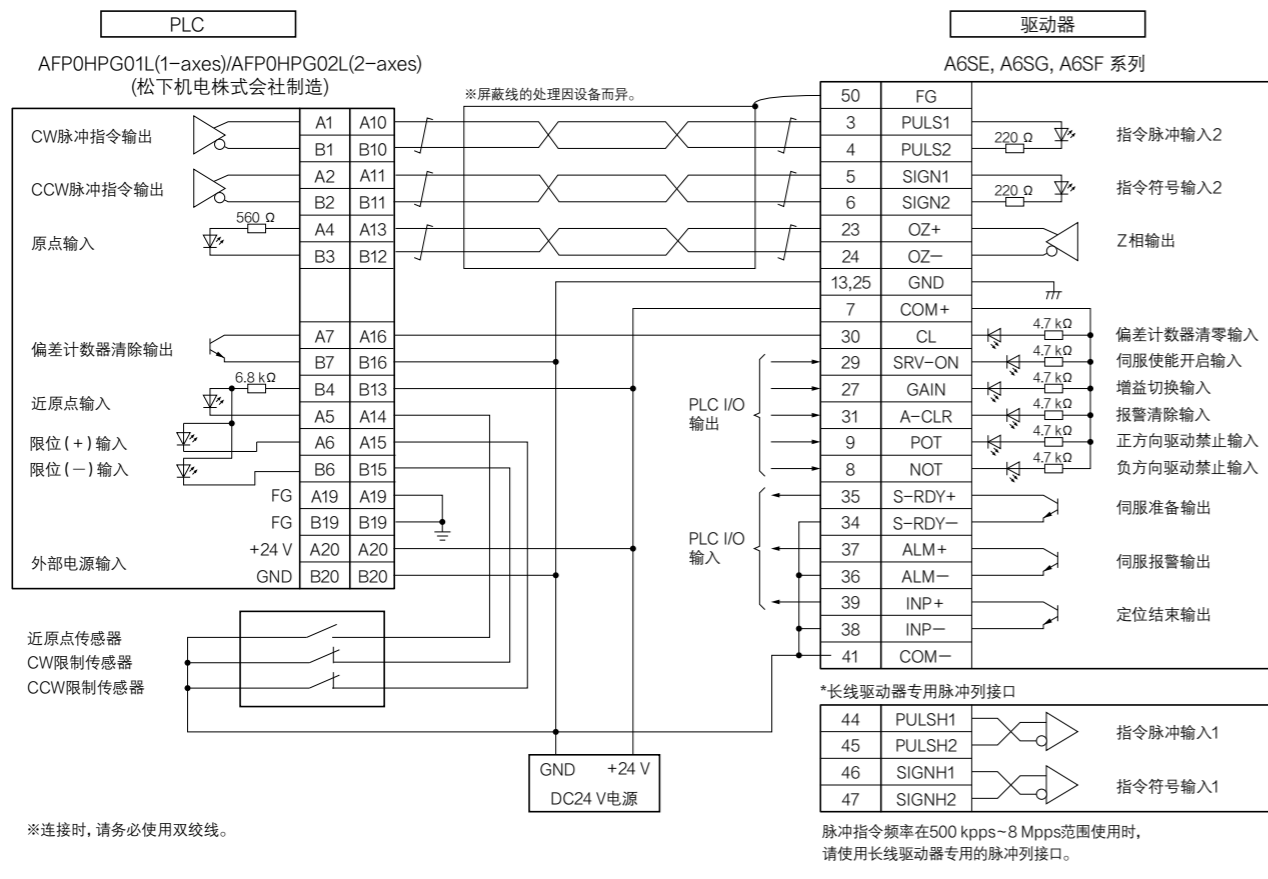
与FP7-AFP7PP02L(2轴) AFP7PP04L(4轴)(松下机电株式会社制造)的连接



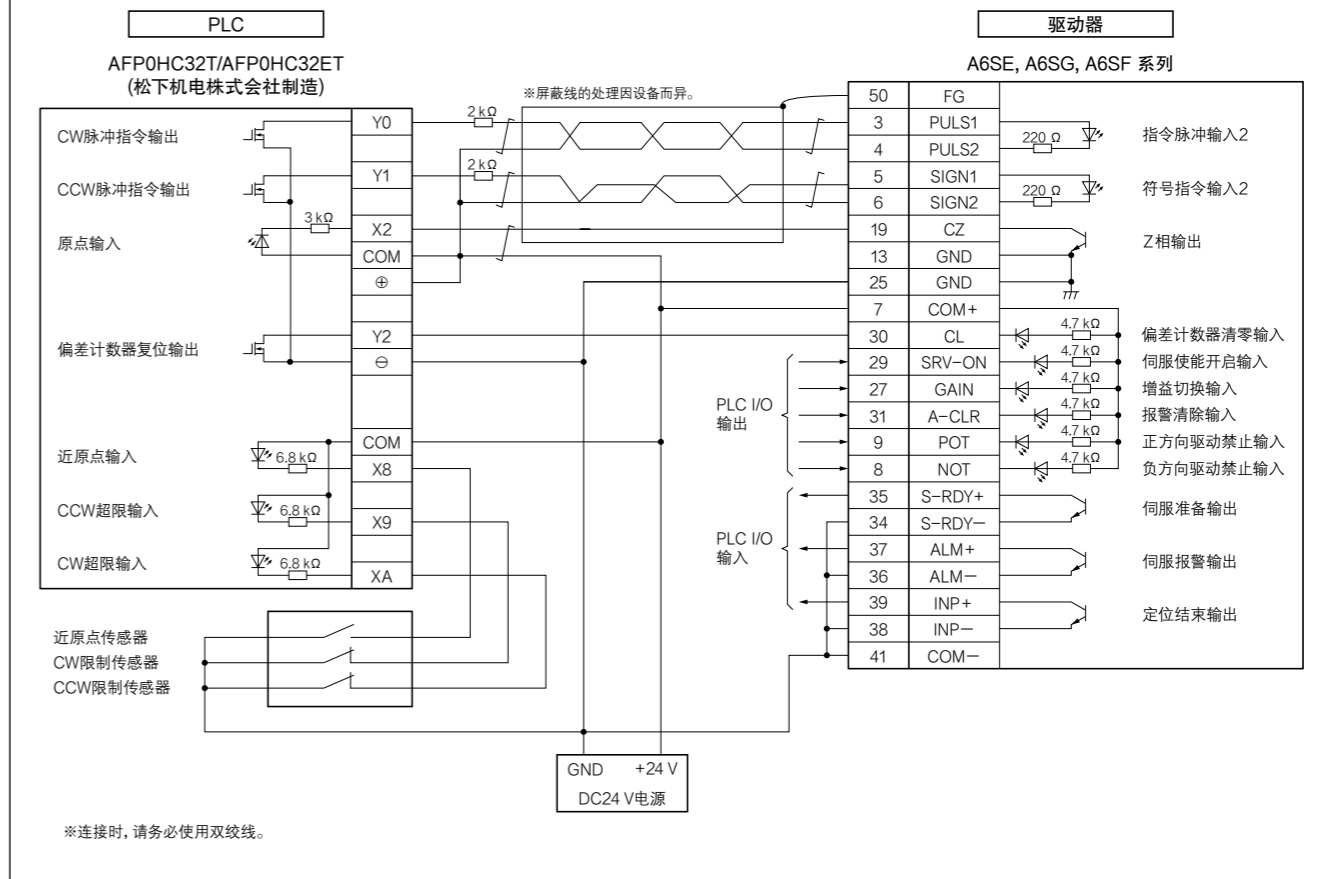
与FP7 AFP7PG02T/L(2轴)和AFP7PG04T/L(4轴)(松下机电株式会社制造)的连接



与AFP0HPG01L(1轴) /AFP0HPG02L(2轴) (松下机电株式会社制造)的连接



与AFP0HC32T/AFP0HC32ET(松下机电株式会社制造)的连接



A6 系列

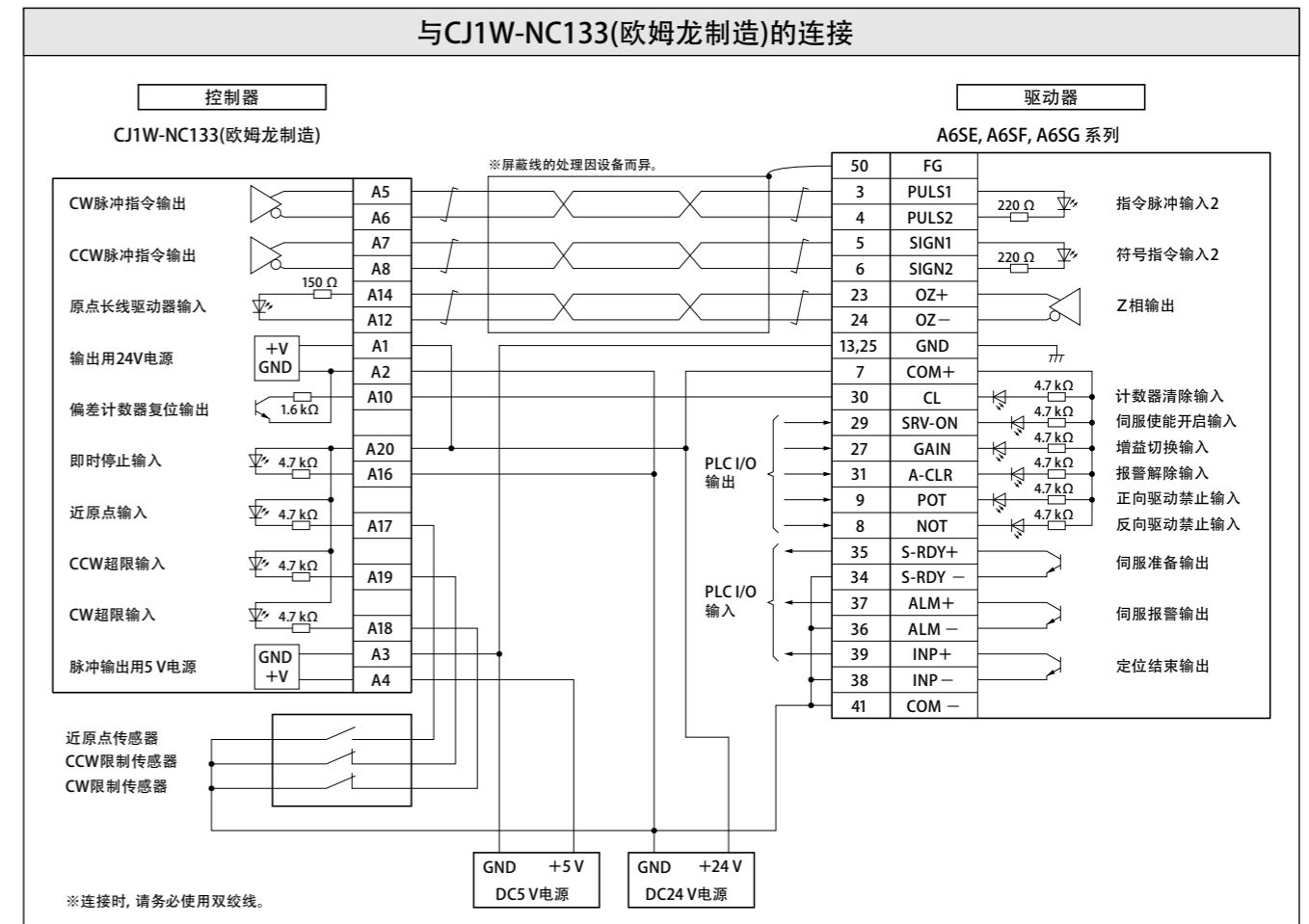
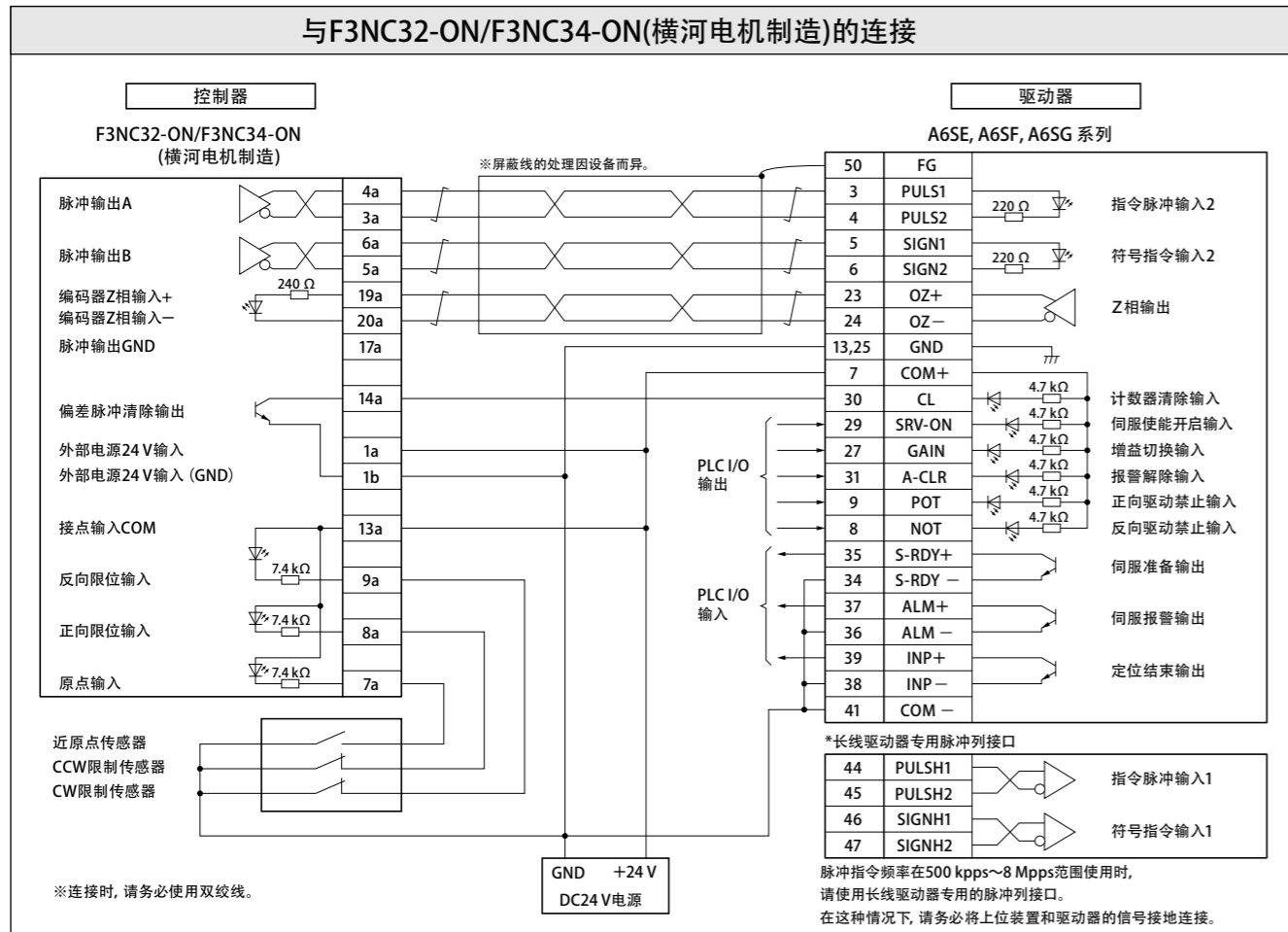
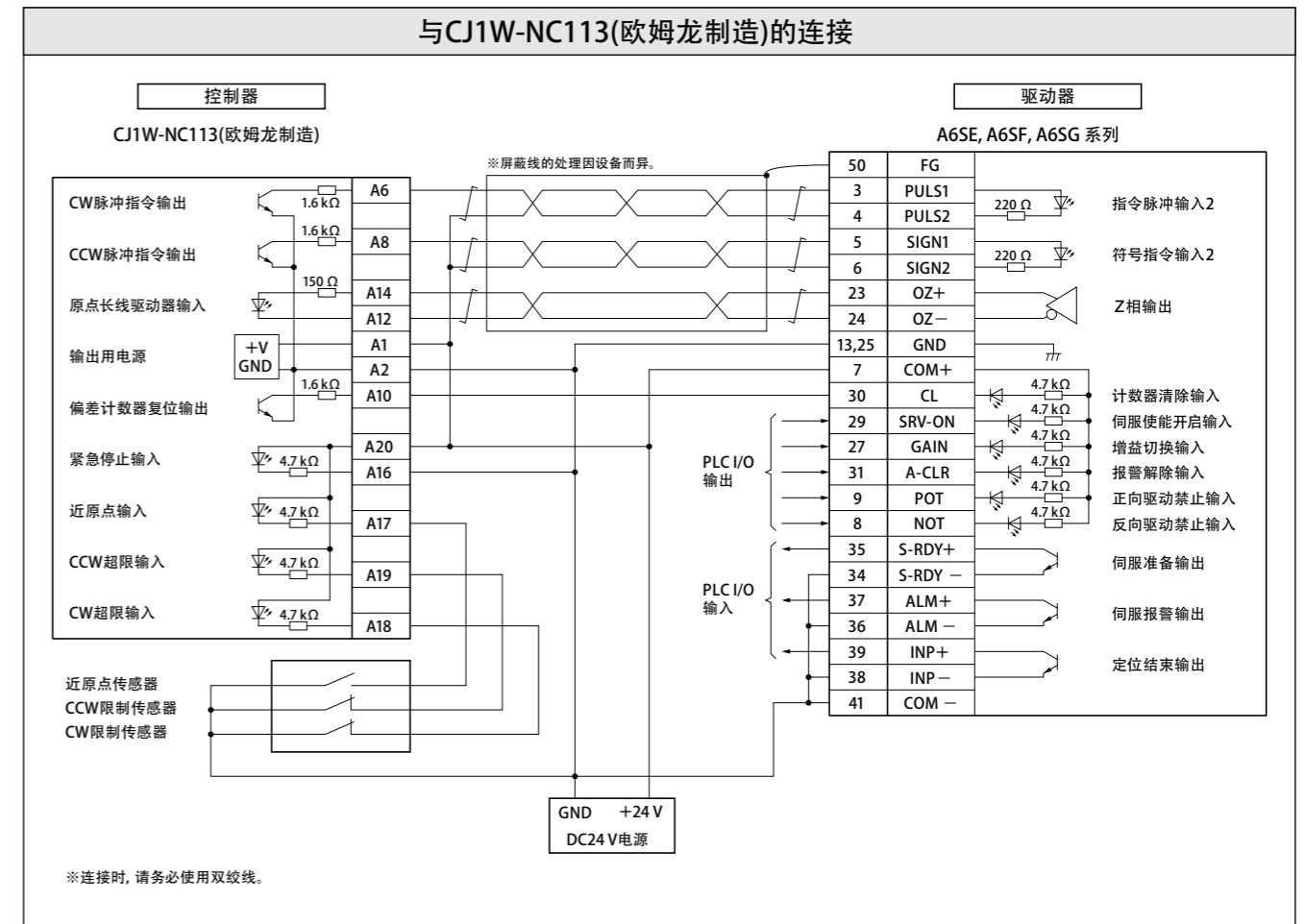
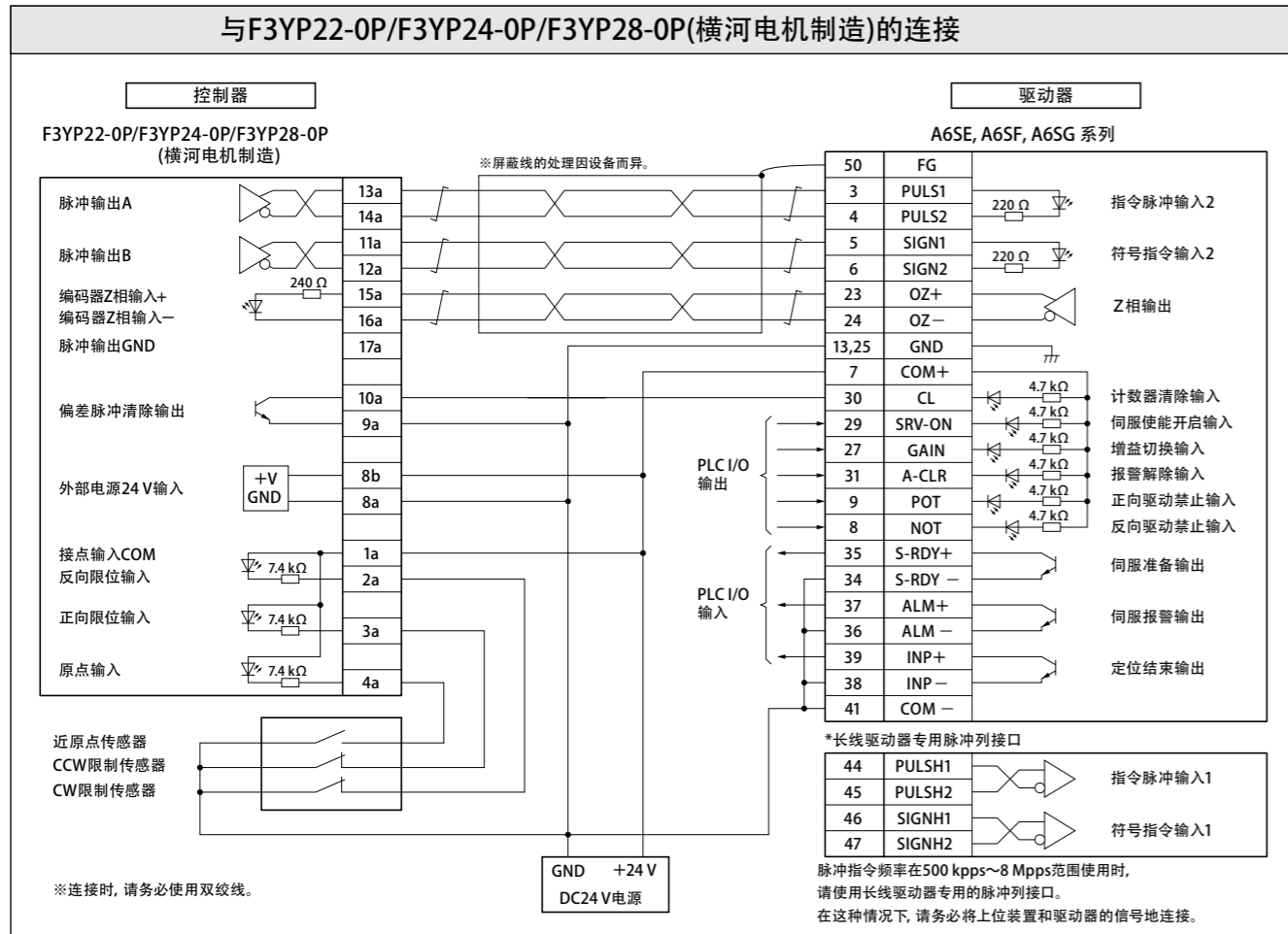
A6 系列选购部件

A6 N 系列

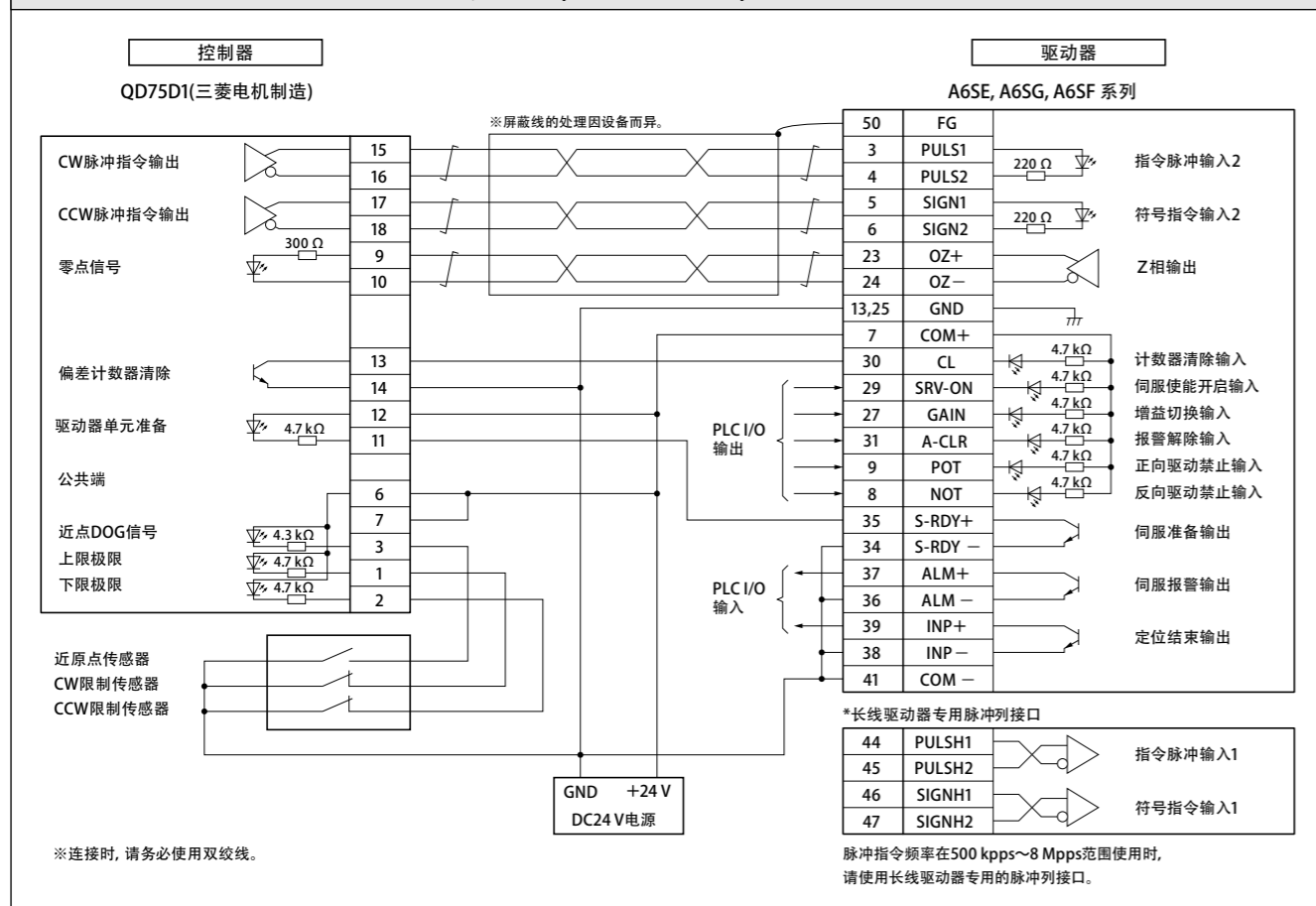
A6 B 系列

特别订购

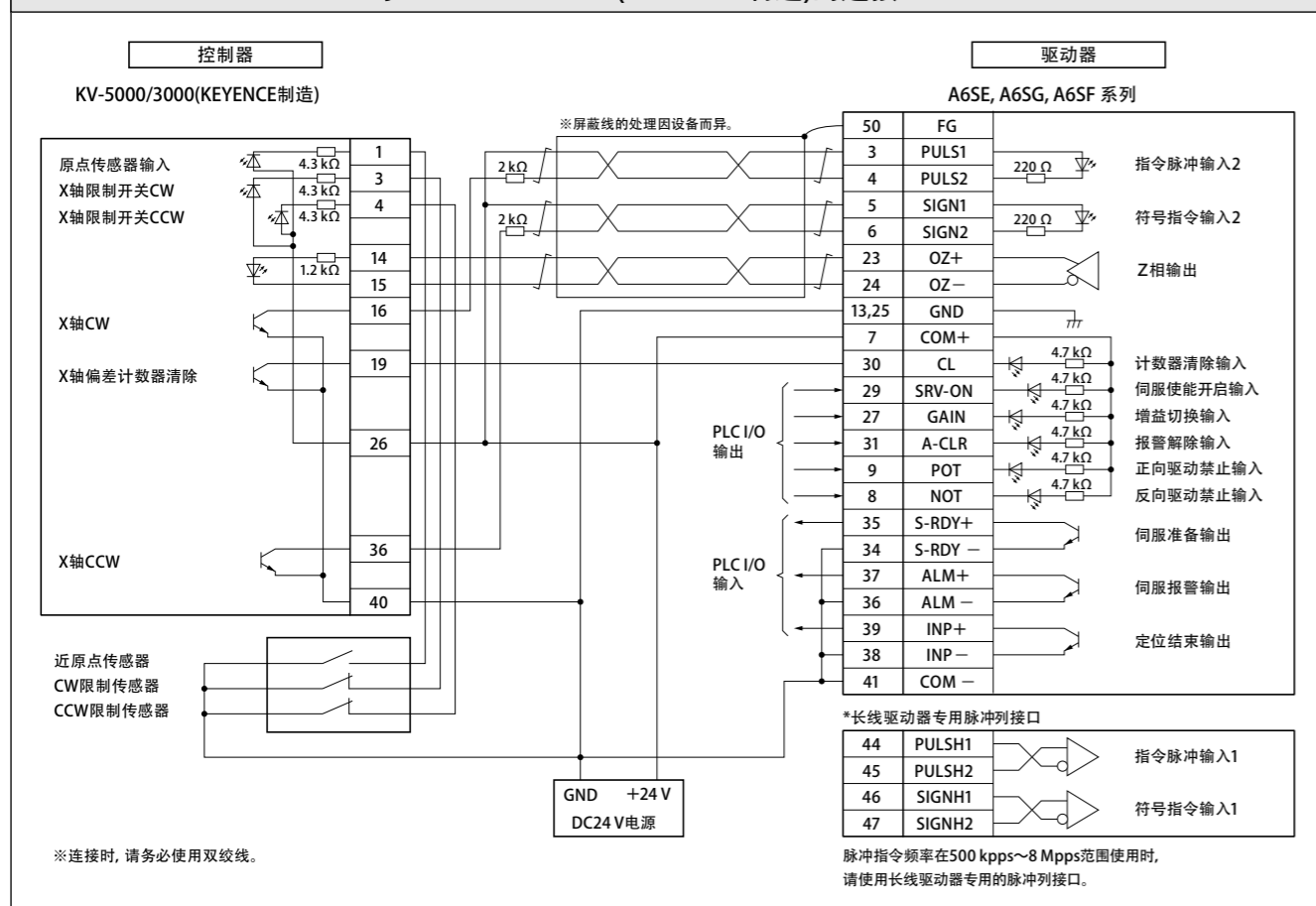
相关信息



与QD75D1(三菱电机制造)的连接

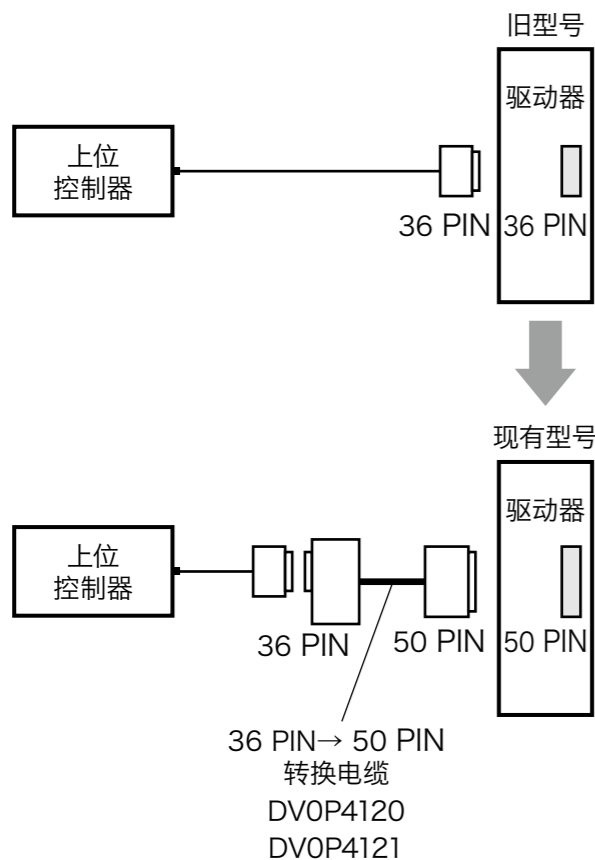


与KV-5000 / 3000(KEYENCE制造)的连接

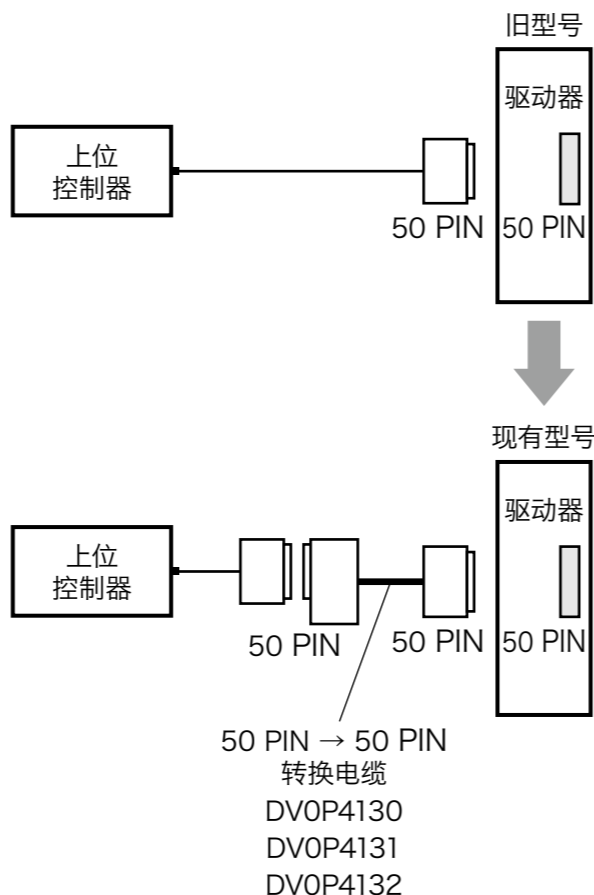


驱动器旧型号 (MINAS X,XX,V系列) 更换为A6系列时, 使用接口转换连接器转换会更方便。

<36 PIN → 50 PIN>



<50 PIN → 50 PIN>



根据旧型号使用的控制模式不同电缆会有所不同, 请注意电缆的选择。

旧型号	控制模式	转换线缆型号	转换接线表
X 系列 XX 系列 (36 引脚)	位置 / 速度控制	DVOP4120	P.418
	转矩控制	DVOP4121	
V 系列 (50 引脚)	位置控制	DVOP4130	P.419
	速度控制	DVOP4131	
	转矩控制	DVOP4132	P.420

※ 线缆的外形尺寸请参照 P.328。

转换接线表

旧型号侧 引脚 No.	DVOP4120			DVOP4121		
	当前 型号侧 引脚 No.	信号名	符号	当前 型号侧 引脚 No.	信号名	符号
1	23	脉冲输出Z相输出	OZ+	23	脉冲输出Z相输出	OZ+
2	24	脉冲输出Z相输出	OZ-	24	脉冲输出Z相输出	OZ-
3	13	信号地	GND	13	信号地	GND
4	19	脉冲输出Z相输出	CZ	19	脉冲输出Z相输出	CZ
5	4	指令脉冲输入2	PULS2	4	指令脉冲输入2	PULS2
6	3	指令脉冲输入2	PULS1	3	指令脉冲输入2	PULS1
7	6	指令脉冲符号输入2	SIGN2	6	指令脉冲符号输入2	SIGN2
8	5	指令脉冲符号输入2	SIGN1	5	指令脉冲符号输入2	SIGN1
9	33	指令脉冲输入禁止输入	INH	33	指令脉冲输入禁止输入	INH
10	26	零速锁定输入	ZEROSPD	26	零速锁定输入	ZEROSPD
11	7	控制用电源(+)	COM+	7	控制用电源(+)	COM+
12	29	伺服使能开启输入	SRV-ON	29	伺服使能开启输入	SRV-ON
13	30	偏差计数器清零输入	CL	30	偏差计数器清零输入	CL
14	14	速度指令输入	SPR	NC		
15	15	信号地	GND	15	信号地	GND
16	43	速度监视器输出	SP	43	速度监视器输出	SP
17	25	信号地	GND	25	信号地	GND
18	50	外壳地	FG	50	外壳地	FG
19	21	脉冲输出A相输出	OA+	21	脉冲输出A相输出	OA+
20	22	脉冲输出A相输出	OA-	22	脉冲输出A相输出	OA-
21	48	脉冲输出B相输出	OB+	48	脉冲输出B相输出	OB+
22	49	脉冲输出B相输出	OB-	49	脉冲输出B相输出	OB-
23	NC			NC		
24	NC			NC		
25	39	定位完成输出 速度到达输出	COIN+ AT-SPEED+	39	定位完成输出 速度到达输出	COIN+ AT-SPEED+
26	37	伺服报警输出	ALM+	37	伺服报警输出	ALM+
27	35	伺服准备输出	S-RDY+	35	伺服准备输出	S-RDY+
28	34	定位完成输出(-) 速度到达输出(-)	COIN- AT-SPEED-	34	定位完成输出(-) 速度到达输出(-)	COIN- AT-SPEED-
	36	伺服报警输出(-)	ALM-	36	伺服报警输出(-)	ALM-
	38	伺服准备输出(-)	S-RDY-	38	伺服准备输出(-)	S-RDY-
	41	控制用电源(-)	COM-	41	控制用电源(-)	COM-
29	8	CW驱动禁止输入	CWL	8	CW驱动禁止输入	CWL
30	9	CCW驱动禁止输入	CCWL	9	CCW驱动禁止输入	CCWL
31	31	报警清零输入	A-CLR	31	报警清零输入	A-CLR
32	32	控制模式切换输入	C-MODE	32	控制模式切换输入	C-MODE
33	18	CW方向转矩限制输入	CWTL	18	CW方向转矩限制输入	CWTL
34	16	CCW方向转矩限制输入	CCWTL	14	转矩指令输入	TRQR
35	17	信号地	GND	17	信号地	GND
36	42	转矩监视器输出	IM	42	转矩监视器输出	IM

※ 标有「NC」的引脚不作任何连接。

旧型号侧 引脚 No.	DV0P4130			DV0P4131		
	当前 型号侧引脚 No.	信号名	符号	当前 型号侧引脚 No.	信号名	符号
1	8	CW驱动禁止输入	CWL	8	CW驱动禁止输入	CWL
2	9	CCW驱动禁止输入	CCWL	9	CCW驱动禁止输入	CCWL
3	3	指令脉冲输入2	PULS1	NC		
4	4	指令脉冲输入2	PULS2	NC		
5	5	指令脉冲符号输入2	SIGN1	NC		
6	6	指令脉冲符号输入2	SIGN2	NC		
7	7	控制用电源(+)	COM+	7	控制用电源(+)	COM+
8	NC			NC		
9	NC			NC		
10	NC			NC		
11	11	外部制动器解除输出	BRK-OFF+	11	外部制动器解除输出	BRK-OFF+
12	12	零速度检出输出	ZSP	12	零速度检出输出	ZSP
13	13	转矩限制中输出	TLC	13	转矩限制中输出	TLC
14	NC			14	速度指令输入	SPR
15	15	信号地	GND	15	信号地	GND
16	16	CCW方向转矩限制输入	CCWTL	16	CCW方向转矩限制输入	CCWTL
17	17	信号地	GND	17	信号地	GND
18	18	CW方向转矩限制输入	CWTL	18	CW方向转矩限制输入	CWTL
19	19	脉冲输出Z相输出	CZ	19	脉冲输出Z相输出	CZ
20	NC			NC		
21	21	脉冲输出A相输出	OA+	21	脉冲输出A相输出	OA+
22	22	脉冲输出A相输出	OA-	22	脉冲输出A相输出	OA-
23	23	脉冲输出Z相输出	OZ+	23	脉冲输出Z相输出	OZ+
24	24	脉冲输出Z相输出	OZ-	24	脉冲输出Z相输出	OZ-
25	50	外壳地	FG	50	外壳地	FG
26	26	零速锁定输入	ZEROSPD	26	零速锁定输入	ZEROSPD
27	27	增益切换输入	GAIN	27	增益切换输入	GAIN
28	NC			33	内部指令速度选择1输入	INTSPD1
29	29	伺服使能开启输入	SRV-ON	29	伺服使能开启输入	SRV-ON
30	30	偏差计数器清零输入	CL	NC		
31	31	报警清零输入	A-CLR	31	报警清零输入	A-CLR
32	32	控制模式切换输入	C-MODE	32	控制模式切换输入	C-MODE
33	33	指令脉冲输入禁止输入	INH	NC		
34	NC			NC		
35	35	伺服准备输出	S-RDY+	35	伺服准备输出	S-RDY+
36	NC			NC		
37	37	伺服报警输出	ALM+	37	伺服报警输出	ALM+
38	NC			NC		
39	39	定位完成输出	COIN+	39	速度到达输入	AT-SPEED+
40	40	转矩限制中信号输出	TLC	40	转矩限制中信号输出	TLC
41	10	外部制动器解除输出(-)	BRK-OFF-	10	外部制动器解除输出(-)	BRK-OFF-
	34	定位完成输出(-)	COIN-	34	速度到达输出(-)	AT-SPEED-
	36	伺服报警输出(-)	ALM-	36	伺服报警输出(-)	ALM-
	38	伺服准备输出(-)	S-RDY-	38	伺服准备输出(-)	S-RDY-
41	控制用电源(-)	COM-	41	控制用电源(-)	COM-	
42	42	转矩监视器输出	IM	42	转矩监视器输出	IM
43	43	速度监视器输出	SP	43	速度监视器输出	SP
44	25	信号地	GND	25	信号地	GND
45	25	信号地	GND	25	信号地	GND
46	25	信号地	GND	25	信号地	GND
47	NC			NC		
48	48	脉冲输出B相输出	OB+	48	脉冲输出B相输出	OB+
49	49	脉冲输出B相输出	OB-	49	脉冲输出B相输出	OB-
50	50	外壳地	FG	50	外壳地	FG

※ 标有「NC」的引脚不作任何连接。

旧型号侧 引脚 No.	DV0P4132		
	现行 型号侧引脚 No.	信号名	符号
1	8	CW驱动禁止输入	CWL
2	9	CCW驱动禁止输入	CCWL
3	NC		
4	NC		
5	NC		
6	NC		
7	7	控制用电源(+)	COM+
8	NC		
9	NC		
10	NC		
11	11	外部制动器解除输出	BRK-OFF+
12	12	零速度检出输出	ZSP
13	13	转矩限制中输出	TLC
14	NC		
15	15	信号地	GND
16	16	转矩指令输入	TRQR
17	17	信号地	GND
18	18	CW方向转矩限制输入	CWTL
19	19	脉冲输出Z相输出	CZ
20	NC		
21	21	脉冲输出A相输出	OA+
22	22	脉冲输出A相输出	OA-
23	23	脉冲输出Z相输出	OZ+
24	24	脉冲输出Z相输出	OZ-
25	50	外壳地	FG
26	26	零速锁定输入	ZEROSPD
27	27	增益切换输入	GAIN
28	NC		
29	29	伺服使能开启输入	SRV-ON
30	NC		
31	31	报警清零输入	A-CLR
32	32	控制模式切换输入	C-MODE
33	NC		
34	NC		
35	35	伺服准备输出	S-RDY+
36	NC		
37	37	伺服报警输出	ALM+
38	NC		
39	39	速度到达输入	AT-SPEED+
40	40	转矩限制中信号输出	TLC
41	10	外部制动器解除输出(-)	BRK-OFF-
	34	速度到达输出(-)	AT-SPEED-
	36	伺服报警输出(-)	ALM-
	38	伺服准备输出(-)	S-RDY-
41	控制用电源(-)	COM-	
42	42	转矩监视器输出	IM
43	43	速度监视器输出	SP
44	25	信号地	GND
45	25	信号地	GND
46	25	信号地	GND
47	NC		
48	48	脉冲输出B相输出	OB+
49	49	脉冲输出B相输出	OB-
50	50	外壳地	FG

※ 标有「NC」的引脚不作任何连接。

DVOP		
型号	名称	页码
DVOP0770	接口用连接器套件	374
DVOP0800	接口用电缆	374
DVOP1450	浪涌吸收器 三相 (200 V)	389
DVOP1460	铁氧体磁环	390
DVOP220	电抗器	348
DVOP221	电抗器	348
DVOP222	电抗器	348
DVOP223	电抗器	348
DVOP252	电抗器	348
DVOP253	电抗器	348
DVOP255	电抗器	348
DVOP256	电抗器	348
DVOP2990	绝对式编码器用电池	344
DVOP3410	噪音滤波器	388
DVOP4120	接口用转换电缆	328,417
DVOP4121	接口用转换电缆	328,417
DVOP4130	接口用转换电缆	328,417
DVOP4131	接口用转换电缆	328,417
DVOP4132	接口用转换电缆	328,417
DVOP4170	噪音滤波器	388
DVOP4190	浪涌吸收器 单相	389
DVOP4220	噪音滤波器	388
DVOP4280	外置再生电阻 50 Ω 25 W	349
DVOP4281	外置再生电阻 100 Ω 25 W	349
DVOP4282	外置再生电阻 25 Ω 50 W	349
DVOP4283	外置再生电阻 50 Ω 50 W	349
DVOP4284	外置再生电阻 30 Ω 100 W	349
DVOP4285	外置再生电阻 20 Ω 130 W	349
DVOP4320	电机·编码器连接用连接器套件	332
DVOP4310	电机·编码器连接用连接器套件	337
DVOP4320	电机·编码器连接用连接器套件	338
DVOP4330	电机·编码器连接用连接器套件	337
DVOP4340	电机·编码器连接用连接器套件	338
DVOP4350	接口连接用连接器套件 (X4)	338
DVOP4360	接口用电缆	328
DVOP4430	绝对式编码器用电池盒	344
DVOPM20010	编码器用连接器套件 (X6)	330
DVOPM20026	外部光栅尺连接用连接器套件 (X5)	330
DVOPM20032	电源输入用连接器套件 A型~D型用1排类型	331
DVOPM20033	电源输入用连接器套件 A型~D型用2排类型	331
DVOPM20034	电机连接用连接器套件 (驱动器侧连接器) A型~D型用	332
DVOPM20035	电机·编码器连接用连接器套件	333
DVOPM20036	电机·编码器连接用连接器套件	337
DVOPM20037	电机·编码器连接用连接器套件	338
DVOPM20038	电机·编码器连接用连接器套件	337
DVOPM20039	电机·编码器连接用连接器套件	338
DVOPM20040	制动器连接用连接器套件	343
DVOPM20042	噪音滤波器	388
DVOPM20043	噪音滤波器	388
DVOPM20044	电源输入用连接器套件 E型用	331
DVOPM20045	再生电阻连接用连接器套件 E型用	331
DVOPM20046	电机连接用连接器套件 (驱动器侧连接器) E型用	332
DVOPM20047	电抗器	348
DVOPM20056	电机·编码器连接用连接器套件	340
DVOPM20057	电机·编码器连接用连接器套件	340
DVOPM20094	安全插头	329
DVOPM20100	安装金属架 A, B型	347
DVOPM20116	安装金属架 C, D型	347
DVOPM20117	通信 (RS485, RS232) 用 连接器套件 (X2)	329
DVOPM20118	安全功能用连接器套件	329
DVOPM20107	电机·编码器连接用连接器套件	339

● 此产品为工业用机器，禁止在家庭使用。

DVOP		
型号	名称	页码
DVOPM20108	电机·编码器连接用连接器套件	339
DVOPM20109	电机·编码器连接用连接器套件	341
DVOPM20110	电机·编码器连接用连接器套件	341
DVOPM20111	电机·编码器连接用连接器套件	339
DVOPM20112	电机·编码器连接用连接器套件	340
DVOPM20113	电机·编码器连接用连接器套件	341
DVOPM20114	电机·编码器连接用连接器套件	342
DVOPM20115	电机·编码器连接用连接器套件	342
DVOPM20116	电机·编码器连接用连接器套件	342
DVOPM24581	电机·编码器连接用连接器套件	334
DVOPM24582	电机·编码器连接用连接器套件	334
DVOPM24583	电机·编码器连接用连接器套件	335
DVOPM24584	电机·编码器连接用连接器套件	336
DVOPM24585	电机·编码器连接用连接器套件	335
DVOPM24586	电机·编码器连接用连接器套件	336
DVOPM24587	电机·编码器连接用连接器套件	335
DVOPM24588	电机·编码器连接用连接器套件	336
DVOPM24589	电机·编码器连接用连接器套件	335
DVOPM24590	电机·编码器连接用连接器套件	336
DVOPM24610	菊花链连接电源	351

MADL		
型号	名称	页码
MADLN01SE	A6SE 系列 驱动器: A型	49, 61
MADLN05SE	A6SE 系列 驱动器: A型	49, 61
MADLN11SE	A6SE 系列 驱动器: A型	49, 61
MADLN15SE	A6SE 系列 驱动器: A型	49, 61
MADLT01SF	A6SF 系列 驱动器: A型	47, 61
MADLT05SF	A6SF 系列 驱动器: A型	47, 61
MADLT11SF	A6SF 系列 驱动器: A型	47, 61
MADLT15SF	A6SF 系列 驱动器: A型	47, 61
MADLT01SG	A6SG 系列 驱动器: A型	49, 61
MADLT05SG	A6SG 系列 驱动器: A型	49, 61
MADLT11SG	A6SG 系列 驱动器: A型	49, 61
MADLT15SG	A6SG 系列 驱动器: A型	49, 61
MADLN01NE	A6NE 系列 驱动器: A型	367, 369
MADLN05NE	A6NE 系列 驱动器: A型	367, 369
MADLN11NE	A6NE 系列 驱动器: A型	367, 369
MADLN15NE	A6NE 系列 驱动器: A型	367, 369
MADLT01NF	A6NF 系列 驱动器: A型	365, 369
MADLT05NF	A6NF 系列 驱动器: A型	365, 369
MADLT11NF	A6NF 系列 驱动器: A型	365, 369
MADLT15NF	A6NF 系列 驱动器: A型	365, 369

MBDL		
型号	名称	页码
MBDLN21SE	A6SE 系列 驱动器: B型	49, 61
MBDLN25SE	A6SE 系列 驱动器: B型	49, 61
MBDLT21SF	A6SF 系列 驱动器: B型	47, 61
MBDLT25SF	A6SF 系列 驱动器: B型	47, 61
MBDLT21SG	A6SG 系列 驱动器: B型	49, 61
MBDLT25SG	A6SG 系列 驱动器: B型	49, 61
MBDLN21NE	A6NE 系列 驱动器: B型	367, 369
MBDLN25NE	A6NE 系列 驱动器: B型	367, 369
MBDLT21NF	A6NF 系列 驱动器: B型	365, 369
MBDLT25NF	A6NF 系列 驱动器: B型	365, 369

MCDL		
型号	名称	页码
MCDLN31SE	A6SE 系列 驱动器: C型	49, 62
MCDLN35SE	A6SE 系列 驱动器: C型	49, 62
MCDLT31SF	A6SF 系列 驱动器: C型	47, 62
MCDLT35SF	A6SF 系列 驱动器: C型	47, 62
MCDLT31SG	A6SG 系列 驱动器: C型	49, 62
MCDLT35SG	A6SG 系列 驱动器: C型	49, 62
MCDLN31NE	A6NE 系列 驱动器: C型	367, 370

MDDL		
型号	名称	页码
MDDLN45SE	A6SE 系列 驱动器: D型	49, 62
MDDLN55SE	A6SE 系列 驱动器: D型	49, 62
MDDLT45SF	A6SF 系列 驱动器: D型	47, 62
MDDLT55SF	A6SF 系列 驱动器: D型	47, 62
MDDLT45SG	A6SG 系列 驱动器: D型	49, 62
MDDLT55SG	A6SG 系列 驱动器: D型	49, 62
MDDLN45NE	A6NE 系列 驱动器: D型	367, 370
MDDLN55NE	A6NE 系列 驱动器: D型	367, 370
MDDLT45NF	A6NF 系列 驱动器: D型	365, 370
MDDLT55NF	A6NF 系列 驱动器: D型	365, 370

MDMF (中惯量)		
型号	名称	页码
MDMF117L1C5	MDMF 1.0 kW 电机	106
MDMF117L1C6	MDMF 1.0 kW 电机	106
MDMF117L1C6M	MDMF 1.0 kW 电机	245
MDMF117L1C7	MDMF 1.0 kW 电机	106
MDMF117L1C8	MDMF 1.0 kW 电机	106
MDMF117L1C8M	MDMF 1.0 kW 电机	245
MDMF117L1D5	MDMF 1.0 kW 电机	106
MDMF117L1D6	MDMF 1.0 kW 电机	106
MDMF117L1D6M	MDMF 1.0 kW 电机	245
MDMF117L1D7	MDMF 1.0 kW 电机	106
MDMF117L1D8	MDMF 1.0 kW 电机	106
MDMF117L1D8M	MDMF 1.0 kW 电机	245
MDMF117L1G5	MDMF 1.0 kW 电机	106
MDMF117L1G6	MDMF 1.0 kW 电机	106
MDMF117L1G6M	MDMF 1.0 kW 电机	245
MDMF117L1G7	MDMF 1.0 kW 电机	106
MDMF117L1G8	MDMF 1.0 kW 电机	106
MDMF117L1G8M	MDMF 1.0 kW 电机	245
MDMF117L1H5	MDMF 1.0 kW 电机	106
MDMF117L1H6	MDMF 1.0 kW 电机	106
MDMF117L1H6M	MDMF 1.0 kW 电机	245
MDMF117L1H7	MDMF 1.0 kW 电机	106
MDMF117L1H8	MDMF 1.0 kW 电机	106
MDMF117L1H8M	MDMF 1.0 kW 电机	245
MDMF152L1C5	MDMF 1.5 kW 电机	107
MDMF152L1C6	MDMF 1.5 kW 电机	107
MDMF152L1C6M	MDMF 1.5 kW 电机	246
MDMF152L1C7	MDMF 1.5 kW 电机	107
MDMF152L1C8	MDMF 1.5 kW 电机	107
MDMF152L1C8M	MDMF 1.5 kW 电机	246
MDMF152L1D5	MDMF 1.5 kW 电机	107
MDMF152L1D6	MDMF 1.5 kW 电机	107
MDMF152L1D6M	MDMF 1.5 kW 电机	246
MDMF152L1D7	MDMF 1.5 kW 电机	107
MDMF152L1D8	MDMF 1.5 kW 电机	107
MDMF152L1D8M	MDMF 1.5 kW 电机	246
MDMF152L1G5	MDMF 1.5 kW 电机	107
MDMF152L1G6	MDMF 1.5 kW 电机	107
MDMF152L1G6M	MDMF 1.5 kW 电机	246
MDMF152L1G7	MDMF 1.5 kW 电机	107
MDMF152L1G8	MDMF 1.5 kW 电机	107
MDMF152L1G8M	MDMF 1.5 kW 电机	246
MDMF152L1H5	MDMF 1.5 kW 电机	107
MDMF152L1H6	MDMF 1.5 kW 电机	107
MDMF152L1H6M	MDMF 1.5 kW 电机	219
MDMF152L1H7	MDMF 1.5 kW 电机	107
MDMF152L1H8	MDMF 1.5 kW 电机	107
MDMF152L1H8M	MDMF 1.5 kW 电机	246
MDMF202L1C5	MDMF 2.0 kW 电机	108

MDMF (中惯量)		
型号	名称	页码
MDMF202L1C6	MDMF 2.0 kW 电机	108
MDMF202L1C6M	MDMF 2.0 kW 电机	247
MDMF202L1C7	MDMF 2.0 kW 电机	108
MDMF202L1C8	MDMF 2.0 kW 电机	108
MDMF202L1C8M	MDMF 2.0 kW 电机	247
MDMF202L1D5	MDMF 2.0 kW 电机	108
MDMF202L1D6	MDMF 2.0 kW 电机	108
MDMF202L1D6M	MDMF 2.0 kW 电机	248
MDMF202L1D7	MDMF 2.0 kW 电机	108
MDMF202L1D8	MDMF 2.0 kW 电机	108
MDMF202L1D8M	MDMF 2.0 kW 电机	247
MDMF202L1G5	MDMF 2.0 kW 电机	108
MDMF202L1G6	MDMF 2.0 kW 电机	108
MDMF202L1G6M	MDMF 2.0 kW 电机	247
MDMF202L1G7	MDMF 2.0 kW 电机	108
MDMF202L1G8	MDMF 2.0 kW 电机	108
MDMF202L1G8M	MDMF 2.0 kW 电机	247
MDMF202L1H5	MDMF 2.0 kW 电机	108
MDMF202L1H6	MDMF 2.0 kW 电机	108
MDMF202L1H6M	MDMF 2.0 kW 电机	247
MDMF202L1H7	MDMF 2.0 kW 电机	108
MDMF202L1H8	MDMF 2.0 kW 电机	108
MDMF202L1H8M	MDMF 2.0 kW 电机	247
MDMF302L1C5	MDMF 3.0 kW 电机	109
MDMF302L1C6	MDMF 3.0 kW 电机	109
MDMF302L1C6M	MDMF 3.0 kW 电机	248
MDMF302L1C7	MDMF 3.0 kW 电机	109
MDMF302L1C8	MDMF 3.0 kW 电机	109
MDMF302L1C8M	MDMF 3.0 kW 电机	248
MDMF302L1D5	MDMF 3.0 kW 电机	109
MDMF302L1D6	MDMF 3.0 kW 电机	109
MDMF302L1D6M	MDMF 3.0 kW 电机	248
MDMF302L1D7	MDMF 3.0 kW 电机	109
MDMF302L1D8	MDMF 3.0 kW 电机	109
MDMF302L1D8M	MDMF 3.0 kW 电机	248
MDMF302L1G5	MDMF 3.0 kW 电机	109
MDMF302L1G6	MDMF 3.0 kW 电机	109
MDMF302L1G6M	MDMF 3.0 kW 电机	248
MDMF302L1G7	MDMF 3.0 kW 电机	109
MDMF302L1G8	MDMF 3.0 kW 电机	109
MDMF302L1G8M	MDMF 3.0 kW 电机	248
MDMF302L1H5	MDMF 3.0 kW 电机	109
MDMF302L1H6	MDMF 3.0 kW 电机	109
MDMF302L1H6M	MDMF 3.0 kW 电机	248
MDMF302L1H7	MDMF 3.0 kW 电机	109
MDMF302L1H8	MDMF 3.0 kW 电机	109
MDMF302L1H8M	MDMF 3.0 kW 电机	248
MDMF402L1C5	MDMF 4.0 kW 电机	110
MDMF402L1C6	MDMF 4.0 kW 电机	110
MDMF402L1C6M	MDMF 4.0 kW 电机	249
MDMF402L1C7	MDMF 4.0 kW 电机	110
MDMF402L1C8	MDMF 4.0 kW 电机	110
MDMF402L1C8M	MDMF 4.0 kW 电机	249
MDMF402L1D5	MDMF 4.0 kW 电机	110
MDMF402L1D6	MDMF 4.0 kW 电机	110
MDMF402L1D6M	MDMF 4.0 kW 电机	249
MDMF402L1D7	MDMF 4.0 kW 电机	110
MDMF402L1D8	MDMF 4.0 kW 电机	110
MDMF402L1D8M	MDMF 4.0 kW 电机	249
MDMF402L1G5	MDMF 4.0 kW 电机	110
MDMF402L1G6	MDMF 4.0 kW 电机	110

● 此产品为工业用机器，禁止在家庭使用。

MFMCFA		
型号	名称	页码
MFMCFA0200VFD	电机线缆 (有制动器)	323
MFMCFA0200VGD	电机线缆 (有制动器)	323
MFMCFA0200WFD	电机线缆 (无制动器)	320
MFMCFA0200WGD	电机线缆 (无制动器)	320
MFMCFA0200XFD	电机线缆 (有制动器)	323
MFMCFA0200XGD	电机线缆 (有制动器)	323
MFMCFA0202FCD	电机线缆 (有制动器)	324
MFMCFA0202FUD	电机线缆 (有制动器)	324
MFMCFA0203ECT	电机线缆 (无制动器)	322
MFMCFA0203EUT	电机线缆 (无制动器)	322
MFMCFA0203FCT	电机线缆 (有制动器)	326
MFMCFA0203FUT	电机线缆 (有制动器)	326
MFMCFA0233UFD	电机线缆 (无制动器)	319
MFMCFA0233UGD	电机线缆 (无制动器)	319
MFMCFA0233VFD	电机线缆 (有制动器)	323
MFMCFA0233VGD	电机线缆 (有制动器)	323

MFMCB		
型号	名称	页码
MFMCB0030GET	制动器线缆	327
MFMCB0030PJT	制动器线缆	327
MFMCB0030PKT	制动器线缆	327
MFMCB0030SJT	制动器线缆	327
MFMCB0030SKT	制动器线缆	327
MFMCB0050GET	制动器线缆	327
MFMCB0050PJT	制动器线缆	327
MFMCB0050PKT	制动器线缆	327
MFMCB0050SJT	制动器线缆	327
MFMCB0050SKT	制动器线缆	327
MFMCB0100GET	制动器线缆	327
MFMCB0100PJT	制动器线缆	327
MFMCB0100PKT	制动器线缆	327
MFMCB0100SJT	制动器线缆	327
MFMCB0100SKT	制动器线缆	327
MFMCB0200GET	制动器线缆	327
MFMCB0200PJT	制动器线缆	327
MFMCB0200PKT	制动器线缆	327
MFMCB0200SJT	制动器线缆	327
MFMCB0200SKT	制动器线缆	327

MFMCD		
型号	名称	页码
MFMCD0032ECD	电机电缆 (无制动器)	320
MFMCD0032EUD	电机电缆 (无制动器)	320
MFMCD0033FCT	电机电缆 (有制动器)	325
MFMCD0033FUT	电机电缆 (有制动器)	325
MFMCD0052ECD	电机电缆 (无制动器)	320
MFMCD0052EUD	电机电缆 (无制动器)	320
MFMCD0053FCT	电机电缆 (有制动器)	325
MFMCD0053FUT	电机电缆 (有制动器)	325
MFMCD0117ECD	电机电缆 (无制动器)	320
MFMCD0117EUD	电机电缆 (无制动器)	320
MFMCD0118FCT	电机电缆 (有制动器)	325
MFMCD0118FUT	电机电缆 (有制动器)	325
MFMCD0202ECD	电机电缆 (无制动器)	320
MFMCD0202EUD	电机电缆 (无制动器)	320
MFMCD0203FCT	电机电缆 (有制动器)	325
MFMCD0203FUT	电机电缆 (有制动器)	325

MFMCE		
型号	名称	页码
MFMCE0032ECD	电机电缆 (无制动器)	321

MFMCE0032EUD	电机电缆 (无制动器)	321
MFMCE0032FCD	电机电缆 (有制动器)	325
MFMCE0032FUD	电机电缆 (有制动器)	324
MFMCE0033ECT	电机电缆 (无制动器)	322
MFMCE0033EUT	电机电缆 (无制动器)	321
MFMCE0052ECD	电机电缆 (有制动器)	321
MFMCE0052EUD	电机电缆 (有制动器)	321
MFMCE0052FCD	电机电缆 (无制动器)	325
MFMCE0052FUD	电机电缆 (无制动器)	324
MFMCE0053ECT	电机电缆 (无制动器)	322
MFMCE0053EUT	电机电缆 (无制动器)	321
MFMCE0117ECD	电机电缆 (无制动器)	321
MFMCE0117EUD	电机电缆 (无制动器)	321
MFMCE0117FCD	电机电缆 (有制动器)	325
MFMCE0117FUD	电机电缆 (有制动器)	324
MFMCE0118ECT	电机电缆 (无制动器)	322
MFMCE0118EUT	电机电缆 (无制动器)	321
MFMCE0202ECD	电机电缆 (无制动器)	321
MFMCE0202EUD	电机电缆 (无制动器)	321
MFMCE0202FCD	电机电缆 (有制动器)	325
MFMCE0202FUD	电机电缆 (有制动器)	324
MFMCE0203ECT	电机电缆 (无制动器)	322
MFMCE0203EUT	电机电缆 (无制动器)	321

MGMF (中惯量 低速大转矩)			
型号	名称	页码	
MGMF092L1C5	MGMF 0.85 kW 电机	116	
MGMF092L1C6	MGMF 0.85 kW 电机	116	
MGMF092L1C6M	MGMF 0.85 kW 电机	252	
MGMF092L1C7	MGMF 0.85 kW 电机	116	
MGMF092L1C8	MGMF 0.85 kW 电机	116	
MGMF092L1C8M	MGMF 0.85 kW 电机	252	
MGMF092L1D5	MGMF 0.85 kW 电机	116	
MGMF092L1D6	MGMF 0.85 kW 电机	116	
MGMF092L1D6M	MGMF 0.85 kW 电机	252	
MGMF092L1D7	MGMF 0.85 kW 电机	116	
MGMF092L1D8	MGMF 0.85 kW 电机	116	
MGMF092L1D8M	MGMF 0.85 kW 电机	252	
MGMF092L1G5	MGMF 0.85 kW 电机	116	
MGMF092L1G6	MGMF 0.85 kW 电机	116	
MGMF092L1G6M	MGMF 0.85 kW 电机	252	
MGMF092L1G7	MGMF 0.85 kW 电机	116	
MGMF092L1G8	MGMF 0.85 kW 电机	116	
MGMF092L1G8M	MGMF 0.85 kW 电机	252	
MGMF092L1H5	MGMF 0.85 kW 电机	116	
MGMF092L1H6	MGMF 0.85 kW 电机	116	
MGMF092L1H6M	MGMF 0.85 kW 电机	252	
MGMF092L1H7	MGMF 0.85 kW 电机	116	
MGMF092L1H8	MGMF 0.85 kW 电机	116	
MGMF092L1H8M	MGMF 0.85 kW 电机	252	
MGMF132L1C5	MGMF 1.3 kW 电机	117	
MGMF132L1C6	MGMF 1.3 kW 电机	117	
MGMF132L1C6M	MGMF 1.3 kW 电机	253	
MGMF132L1C7	MGMF 1.3 kW 电机	117	
MGMF132L1C8	MGMF 1.3 kW 电机	117	
MGMF132L1C8M	MGMF 1.3 kW 电机	253	
MGMF132L1D5	MGMF 1.3 kW 电机	117	
MGMF132L1D6	MGMF 1.3 kW 电机	117	
MGMF132L1D6M	MGMF 1.3 kW 电机	253	
MGMF132L1D7	MGMF 1.3 kW 电机	117	
MGMF132L1D8	MGMF 1.3 kW 电机	117	
MGMF132L1D8M	MGMF 1.3 kW 电机	253	
MGMF132L1G5	MGMF 1.3 kW 电机	117	

MGMF (中惯量 低速大转矩)			
型号	名称	页码	
MGMF132L1G6	MGMF 1.3 kW 电机	117	
MGMF132L1G6M	MGMF 1.3 kW 电机	253	
MGMF132L1G7	MGMF 1.3 kW 电机	117	
MGMF132L1G8	MGMF 1.3 kW 电机	117	
MGMF132L1G8M	MGMF 1.3 kW 电机	253	
MGMF132L1H5	MGMF 1.3 kW 电机	117	
MGMF132L1H6	MGMF 1.3 kW 电机	117	
MGMF132L1H6M	MGMF 1.3 kW 电机	253	
MGMF132L1H7	MGMF 1.3 kW 电机	117	
MGMF132L1H8	MGMF 1.3 kW 电机	117	
MGMF132L1H8M	MGMF 1.3 kW 电机	253	
MGMF182L1C5	MGMF 1.8 kW 电机	118	
MGMF182L1C6	MGMF 1.8 kW 电机	118	
MGMF182L1C6M	MGMF 1.8 kW 电机	254	
MGMF182L1C7	MGMF 1.8 kW 电机	118	
MGMF182L1C8	MGMF 1.8 kW 电机	118	
MGMF182L1C8M	MGMF 1.8 kW 电机	254	
MGMF182L1D5	MGMF 1.8 kW 电机	118	
MGMF182L1D6	MGMF 1.8 kW 电机	118	
MGMF182L1D6M	MGMF 1.8 kW 电机	254	
MGMF182L1D7	MGMF 1.8 kW 电机	118	
MGMF182L1D8	MGMF 1.8 kW 电机	118	
MGMF182L1D8M	MGMF 1.8 kW 电机	254	
MGMF182L1G5	MGMF 1.8 kW 电机	118	
MGMF182L1G6	MGMF 1.8 kW 电机	118	
MGMF182L1G6M	MGMF 1.8 kW 电机	254	
MGMF182L1G7	MGMF 1.8 kW 电机	118	
MGMF182L1G8	MGMF 1.8 kW 电机	118	
MGMF182L1G8M	MGMF 1.8 kW 电机	254	
MGMF182L1H5	MGMF 1.8 kW 电机	118	
MGMF182L1H6	MGMF 1.8 kW 电机	118	
MGMF182L1H6M	MGMF 1.8 kW 电机	254	
MGMF182L1H7	MGMF 1.8 kW 电机	118	
MGMF182L1H8	MGMF 1.8 kW 电机	118	
MGMF182L1H8M	MGMF 1.8 kW 电机	254	
MGMF242L1C5	MGMF 2.4 kW 电机	119	
MGMF242L1C6	MGMF 2.4 kW 电机	119	
MGMF242L1C6M	MGMF 2.4 kW 电机	255	
MGMF242L1C7	MGMF 2.4 kW 电机	119	
MGMF242L1C8	MGMF 2.4 kW 电机	119	
MGMF242L1C8M	MGMF 2.4 kW 电机	255	
MGMF242L1D5	MGMF 2.4 kW 电机	119	
MGMF242L1D6	MGMF 2.4 kW 电机	119	
MGMF242L1D6M	MGMF 2.4 kW 电机	255	
MGMF242L1D7	MGMF 2.4 kW 电机	119	
MGMF242L1D8	MGMF 2.4 kW 电机	119	
MGMF242L1D8M	MGMF 2.4 kW 电机	255	
MGMF242L1G5	MGMF 2.4 kW 电机	119	
MGMF242L1G6	MGMF 2.4 kW 电机	119	
MGMF242L1G6M	MGMF 2.4 kW 电机	255	
MGMF242L1G7	MGMF 2.4 kW 电机	119	
MGMF242L1G8	MGMF 2.4 kW 电机	119	
MGMF242L1G8M	MGMF 2.4 kW 电机	255	
MGMF242L1H5	MGMF 2.4 kW 电机	119	
MGMF242L1H6	MGMF 2.4 kW 电机	119	
MGMF242L1H6M	MGMF 2.4 kW 电机	255	
MGMF242L1H7	MGMF 2.4 kW 电机	119	
MGMF242L1H8	MGMF 2.4 kW 电机	119	
MGMF242L1H8M	MGMF 2.4 kW 电机	255	
MGMF242L1H5	MGMF 2.4 kW 电机	119	
MGMF242L1H6	MGMF 2.4 kW 电机	119	
MGMF242L1H6M	MGMF 2.4 kW 电机	255	
MGMF242L1H7	MGMF 2.4 kW 电机	119	
MGMF242L1H8	MGMF 2.4 kW 电机	119	
MGMF242L1H8M	MGMF 2.4 kW 电机	255	
MGMF322L1C5	MGMF 2.9 kW 电机	120	
MGMF322L1C6	MGMF 2.9 kW 电机	120	

MGMF (中惯量 低速大转矩)			
型号	名称	页码	
MGMF322L1C6M	MGMF 2.9 kW 电机	256	
MGMF322L1C7	MGMF 2.9 kW 电机	120	
MGMF322L1C8	MGMF 2.9 kW 电机	120	
MGMF322L1C8M	MGMF 2.9 kW 电机	256	
MGMF322L1D5	MGMF 2.9 kW 电机	120	
MGMF322L1D6	MGMF 2.9 kW 电机	120	
MGMF322L1D6M	MGMF 2.9 kW 电机	256	
MGMF322L1D7	MGMF 2.9 kW 电机	120	
MGMF322L1D8	MGMF 2.9 kW 电机	120	
MGMF322L1D8M	MGMF 2.9 kW 电机	256	
MGMF322L1G5	MGMF 2.9 kW 电机	120	
MGMF322L1G6	MGMF 2.9 kW 电机	120	
MGMF322L1G6M	MGMF 2.9 kW 电机	256	
MGMF322L1G7	MGMF 2.9 kW 电机	120	
MGMF322L1G8	MGMF 2.9 kW 电机	120	
MGMF322L1G8M	MGMF 2.9 kW 电机	256	
MGMF322L1H5	MGMF 2.9 kW 电机	120	
MGMF322L1H6	MGMF 2.9 kW 电机	120	
MGMF322L1H6M	MGMF 2.9 kW 电机	256	
MGMF322L1H7	MGMF 2.9 kW 电机	120	
MGMF322L1H8	MGMF 2.9 kW 电机	120	
MGMF322L1H8M	MGMF 2.9 kW 电机	256	
MGMF442L1C5	MGMF 4.4 kW 电机	121	
MGMF442L1C6	MGMF 4.4 kW 电机	121	
MGMF442L1C6M	MGMF 4.4 kW 电机	257	
MGMF442L1C7	MGMF 4.4 kW 电机	121	
MGMF442L1C8	MGMF 4.4 kW 电机	121	
MGMF442L1C8M	MGMF 4.4 kW 电机	257	
MGMF442L1D5	MGMF 4.4 kW 电机	121	
MGMF442L1D6	MGMF 4.4 kW 电机	121	
MGMF442L1D6M	MGMF 4.4 kW 电机	257	
MGMF442L1D7	MGMF 4.4 kW 电机	121	
MGMF442L1D8	MGMF 4.4 kW 电机	121	
MGMF442L1D8M	MGMF 4.4 kW 电机	257	
MGMF442L1G5	MGMF 4.4 kW 电机	121	
MGMF442L1G6	MGMF 4.4 kW 电机	121	
MGMF442L1G6M	MGMF 4.4 kW 电机	257	
MGMF442L1G7	MGMF 4.4 kW 电机	121	
MGMF442L1G8	MGMF 4.4 kW 电机	121	
MGMF442L1G8M	MGMF 4.4 kW 电机	257	
MGMF442L1H5	MGMF 4.4 kW 电机	121	
MGMF442L1H6	MGMF 4.4 kW 电机	121	
MGMF442L1H6M	MGMF 4.4 kW 电机	257	
MGMF442L1H7	MGMF 4.4 kW 电机	121	
MGMF442L1H8	MGMF 4.4 kW 电机	121	
MGMF442L1H8M	MGMF 4.4 kW 电机	257	
MGMF552L1C5	MGMF 5.5 kW 电机	122	
MGMF552L1C6	MGMF 5.5 kW 电机	122	
MGMF552L1C6M	MGMF 5.5 kW 电机	258	
MGMF552L1D5	MGMF 5.5 kW 电机	122	
MGMF552L1D6	MGMF 5.5 kW 电机	122	
MGMF552L1D6M	MGMF 5.5 kW 电机	258	
MGMF552L1G5	MGMF 5.5 kW 电机	122	
MGMF552L1G6	MGMF 5.5 kW 电机	122	
MGMF552L1G6M	MGMF 5.5 kW 电机	258	
MGMF552L1H5	MGMF 5.5 kW 电机	122	
MGMF552L1H6	MGMF 5.5 kW 电机	122	
MGMF552L1H6M	MGMF 5.5 kW 电机	258	

● 此产品为工业用机器，禁止在家庭使用。

● 此产品为工业用机器，禁止在家庭使用。

MQMF (中惯量 扁平型)		
型号	名称	页码
MQMF042L1V3	MQMF 400 W 200 V 电机	88
MQMF042L1V4	MQMF 400 W 200 V 电机	88
MQMF042L1V4M	MQMF 400 W 200 V 电机	231

MQMF 带减速机 (中惯量 扁平型)		
型号	名称	页码
MQMF011L31N	MQMF 带减速机 100 W 电机	300,306
MQMF011L32N		
MQMF011L33N		
MQMF011L34N		
MQMF011L41N	MQMF 带减速机 100 W 电机	300,306
MQMF011L42N		
MQMF011L43N		
MQMF011L44N		
MQMF011L71N	MQMF 带减速机 100 W 电机	300,305
MQMF011L72N		
MQMF011L73N		
MQMF011L74N		
MQMF011L81N	MQMF 带减速机 100 W 电机	300,305
MQMF011L82N		
MQMF011L83N		
MQMF011L84N		
MQMF012L31N	MQMF 带减速机 100 W 电机	300,306
MQMF012L32N		
MQMF012L33N		
MQMF012L34N		
MQMF012L41N	MQMF 带减速机 100 W 电机	300,306
MQMF012L42N		
MQMF012L43N		
MQMF012L44N		
MQMF012L71N	MQMF 带减速机 100 W 电机	300,305
MQMF012L72N		
MQMF012L73N		
MQMF012L74N		
MQMF012L81N	MQMF 带减速机 100 W 电机	300,305
MQMF012L82N		
MQMF012L83N		
MQMF012L84N		
MQMF021L31N	MQMF 带减速机 200 W 电机	300,306
MQMF021L32N		
MQMF021L33N		
MQMF021L34N		
MQMF021L41N	MQMF 带减速机 200 W 电机	300,306
MQMF021L42N		
MQMF021L43N		
MQMF021L44N		
MQMF021L71N	MQMF 带减速机 200 W 电机	300,305
MQMF021L72N		
MQMF021L73N		
MQMF021L74N		
MQMF021L81N	MQMF 带减速机 200 W 电机	300,305
MQMF021L82N		
MQMF021L83N		
MQMF021L84N		
MQMF022L31N	MQMF 带减速机 200 W 电机	300,306
MQMF022L32N		
MQMF022L33N		
MQMF022L34N		

MQMF 带减速机 (中惯量 扁平型)		
型号	名称	页码
MQMF022L41N	MQMF 带减速机 200 W 电机	300,306
MQMF022L42N		
MQMF022L43N		
MQMF022L44N	MQMF 带减速机 200 W 电机	300,305
MQMF022L71N		
MQMF022L72N		
MQMF022L73N	MQMF 带减速机 200 W 电机	300,305
MQMF022L74N		
MQMF022L81N		
MQMF022L82N	MQMF 带减速机 200 W 电机	300,305
MQMF022L83N		
MQMF022L84N		
MQMF041L31N	MQMF 带减速机 200 W 电机	300,306
MQMF041L32N		
MQMF041L33N		
MQMF041L34N	MQMF 带减速机 200 W 电机	300,306
MQMF041L41N		
MQMF041L42N		
MQMF041L43N	MQMF 带减速机 200 W 电机	300,306
MQMF041L44N		
MQMF041L71N		
MQMF041L72N	MQMF 带减速机 200 W 电机	300,305
MQMF041L73N		
MQMF041L74N		
MQMF041L81N	MQMF 带减速机 200 W 电机	300,305
MQMF041L82N		
MQMF041L83N		
MQMF041L84N	MQMF 带减速机 200 W 电机	300,306
MQMF042L31N		
MQMF042L32N		
MQMF042L33N	MQMF 带减速机 200 W 电机	300,306
MQMF042L34N		
MQMF042L41N		
MQMF042L42N	MQMF 带减速机 200 W 电机	300,306
MQMF042L43N		
MQMF042L44N		
MQMF042L71N	MQMF 带减速机 200 W 电机	300,305
MQMF042L72N		
MQMF042L73N		
MQMF042L74N	MQMF 带减速机 200 W 电机	300,305
MQMF042L81N		
MQMF042L82N		
MQMF042L83N	MQMF 带减速机 200 W 电机	300,305
MQMF042L84N		

MSMF (低惯量)		
型号	名称	页码
MSMF011L1A1	MSMF 100 W 100 V 电机	69
MSMF011L1A2	MSMF 100 W 100 V 电机	69
MSMF011L1B1	MSMF 100 W 100 V 电机	69
MSMF011L1B2	MSMF 100 W 100 V 电机	69
MSMF011L1C1	MSMF 100 W 100 V 电机	69
MSMF011L1C2	MSMF 100 W 100 V 电机	69
MSMF011L1D1	MSMF 100 W 100 V 电机	69
MSMF011L1D2	MSMF 100 W 100 V 电机	69
MSMF011L1S1	MSMF 100 W 100 V 电机	69
MSMF011L1S2	MSMF 100 W 100 V 电机	69
MSMF011L1T1	MSMF 100 W 100 V 电机	69
MSMF011L1T2	MSMF 100 W 100 V 电机	69
MSMF011L1U1	MSMF 100 W 100 V 电机	69
MSMF011L1U2	MSMF 100 W 100 V 电机	69

MSMF (低惯量)		
型号	名称	页码
MSMF011L1V1	MSMF 100 W 100 V 电机	69
MSMF011L1V2	MSMF 100 W 100 V 电机	69
MSMF012L1A1	MSMF 100 W 200 V 电机	70
MSMF012L1A2	MSMF 100 W 200 V 电机	70
MSMF012L1A2M	MSMF 100 W 200 V 电机	218
MSMF012L1B1	MSMF 100 W 200 V 电机	70
MSMF012L1B2	MSMF 100 W 200 V 电机	70
MSMF012L1B2M	MSMF 100 W 200 V 电机	218
MSMF012L1C1	MSMF 100 W 200 V 电机	70
MSMF012L1C2	MSMF 100 W 200 V 电机	70
MSMF012L1C2M	MSMF 100 W 200 V 电机	218
MSMF012L1D1	MSMF 100 W 200 V 电机	70
MSMF012L1D2	MSMF 100 W 200 V 电机	70
MSMF012L1D2M	MSMF 100 W 200 V 电机	218
MSMF012L1S1	MSMF 100 W 200 V 电机	70
MSMF012L1S2	MSMF 100 W 200 V 电机	70
MSMF012L1S2M	MSMF 100 W 200 V 电机	218
MSMF012L1T1	MSMF 100 W 200 V 电机	70
MSMF012L1T2	MSMF 100 W 200 V 电机	70
MSMF012L1T2M	MSMF 100 W 200 V 电机	218
MSMF012L1U1	MSMF 100 W 200 V 电机	70
MSMF012L1U2	MSMF 100 W 200 V 电机	70
MSMF012L1U2M	MSMF 100 W 200 V 电机	218
MSMF012L1V1	MSMF 100 W 200 V 电机	70
MSMF012L1V2	MSMF 100 W 200 V 电机	70
MSMF012L1V2M	MSMF 100 W 200 V 电机	218
MSMF021L1A1	MSMF 200 W 100 V 电机	71
MSMF021L1A2	MSMF 200 W 100 V 电机	71
MSMF021L1B1	MSMF 200 W 100 V 电机	71
MSMF021L1B2	MSMF 200 W 100 V 电机	71
MSMF021L1C1	MSMF 200 W 100 V 电机	71
MSMF021L1C2	MSMF 200 W 100 V 电机	71
MSMF021L1D1	MSMF 200 W 100 V 电机	71
MSMF021L1D2	MSMF 200 W 100 V 电机	71
MSMF021L1S1	MSMF 200 W 100 V 电机	71
MSMF021L1S2	MSMF 200 W 100 V 电机	71
MSMF021L1T1	MSMF 200 W 100 V 电机	71
MSMF021L1T2	MSMF 200 W 100 V 电机	71
MSMF021L1U1	MSMF 200 W 100 V 电机	71
MSMF021L1U2	MSMF 200 W 100 V 电机	71
MSMF021L1V1	MSMF 200 W 100 V 电机	71
MSMF021L1V2	MSMF 200 W 100 V 电机	71
MSMF022L1A1	MSMF 200 W 200 V 电机	72
MSMF022L1A2	MSMF 200 W 200 V 电机	72
MSMF022L1A2M	MSMF 200 W 200 V 电机	219
MSMF022L1B1	MSMF 200 W 200 V 电机	72
MSMF022L1B2	MSMF 200 W 200 V 电机	72
MSMF022L1B2M	MSMF 200 W 200 V 电机	219
MSMF022L1C1	MSMF 200 W 200 V 电机	72
MSMF022L1C2	MSMF 200 W 200 V 电机	72
MSMF022L1C2M	MSMF 200 W 200 V 电机	219
MSMF022L1D1	MSMF 200 W 200 V 电机	72
MSMF022L1D2	MSMF 200 W 200 V 电机	72
MSMF022L1D2M	MSMF 200 W 200 V 电机	219
MSMF022L1S1	MSMF 200 W 200 V 电机	72
MSMF022L1S2	MSMF 200 W 200 V 电机	72
MSMF022L1S2M	MSMF 200 W 200 V 电机	219
MSMF022L1T1	MSMF 200 W 200 V 电机	72
MSMF022L1T2	MSMF 200 W 200 V 电机	72
MSMF022L1T2M	MSMF 200 W 200 V 电机	219
MSMF022L1U1	MSMF 200 W 200 V 电机	72

MSMF (低惯量)		
型号	名称	页码
MSMF022L1U2	MSMF 200 W 200 V 电机	72
MSMF022L1U2M	MSMF 200 W 200 V 电机	219
MSMF022L1V1	MSMF 200 W 200 V 电机	72
MSMF022L1V2	MSMF 200 W 200 V 电机	72
MSMF022L1V2M	MSMF 200 W 200 V 电机	219
MSMF041L1A1	MSMF 400 W 100 V 电机	73
MSMF041L1A2	MSMF 400 W 100 V 电机	73
MSMF041L1B1	MSMF 400 W 100 V 电机	73
MSMF041L1B2	MSMF 400 W 100 V 电机	73
MSMF041L1C1	MSMF 400 W 100 V 电机	73
MSMF041L1C2	MSMF 400 W 100 V 电机	73
MSMF041L1D1	MSMF 400 W 100 V 电机	73
MSMF041L1D2	MSMF 400 W 100 V 电机	73
MSMF041L1S1	MSMF 400 W 100 V 电机	73
MSMF041L1S2	MSMF 400 W 100 V 电机	73
MSMF041L1T1	MSMF 400 W 100 V 电机	73
MSMF041L1T2	MSMF 400 W 100 V 电机	73
MSMF041L1U1	MSMF 400 W 100 V 电机	73
MSMF041L1U2	MSMF 400 W 100 V 电机	73
MSMF041L1V1	MSMF 400 W 100 V 电机	73
MSMF041L1V2	MSMF 400 W 100 V 电机	73
MSMF042L1A1	MSMF 400 W 200 V 电机	74
MSMF042L1A2	MSMF 400 W 200 V 电机	74
MSMF042L1A2M	MSMF 400 W 200 V 电机	220
MSMF042L1B1	MSMF 400 W 200 V 电机	74
MSMF042L1B2	MSMF 400 W 200 V 电机	74
MSMF042L1B2M	MSMF 400 W 200 V 电机	220
MSMF042L1C1	MSMF 400 W 200 V 电机	74
MSMF042L1C2	MSMF 400 W 200 V 电机	74
MSMF042L1C2M	MSMF 400 W 200 V 电机	220
MSMF042L1D1	MSMF 400 W 200 V 电机	74
MSMF042L1D2	MSMF 400 W 200 V 电机	74
MSMF042L1D2M	MSMF 400 W 200 V 电机	220
MSMF042L1S1	MSMF 400 W 200 V 电机	74
MSMF042L1S2	MSMF 400 W 200 V 电机	74
MSMF042L1S2M	MSMF 400 W 200 V 电机	220
MSMF042L1T1	MSMF 400 W 200 V 电机	74
MSMF042L1T2	MSMF 400 W 200 V 电机	74
MSMF042L1T2M	MSMF 400 W 200 V 电机	220
MSMF042L1U1	MSMF 400 W 200 V 电机	74
MSMF042L1U2	MSMF 400 W 200 V 电机	74
MSMF042L1U2M	MSMF 400 W 200 V 电机	220
MSMF042L1V1	MSMF 400 W 200 V 电机	74
MSMF042L1V2	MSMF 400 W 200 V 电机	74
MSMF042L1V2M	MSMF 400 W 200 V 电机	220
MSMF082L1A1	MSMF 750 W 200 V 电机	75
MSMF082L1A2	MSMF 750 W 200 V 电机	75
MSMF082L1A2M	MSMF 750 W 200 V 电机	221
MSMF082L1B1	MSMF 750 W 200 V 电机	75
MSMF082L1B2	MSMF 750 W 200 V 电机	75
MSMF082L1B2M	MSMF 750 W 200 V 电机	221
MSMF082L1C1	MSMF 750 W 200 V 电机	75
MSMF082L1C2	MSMF 750 W 200 V 电机	75
MSMF082L1C2M	MSMF 750 W 200 V 电机	221
MSMF082L1D1	MSMF 750 W 200 V 电机	75
MSMF082L1D2	MSMF 750 W 200 V 电机	75
MSMF082L1D2M	MSMF 750 W 200 V 电机	221
MSMF082L1S1	MSMF 750 W 200 V 电机	75
MSMF082L1S2	MSMF 750 W 200 V 电机	75
MSMF082L1S2M	MSMF 750 W 200 V 电机	221
MSMF082L1T1	MSMF 750 W 200 V 电机	75

● 此产品为工业用机器，禁止在家庭使用。

● 此产品为工业用机器，禁止在家庭使用。

海外销售点一览

[Panasonic Industry Co., Ltd. Sales Office of Motors]

(2022年11月1日)

Region	Company Name [Category]	City	Address	TEL
				FAX
U.S.A	Panasonic Industrial Devices Sales Company of America [Sales office]	New Jersey	Two Riverfront Plaza, 10th Floor Newark, NJ 07102-5490 U.S.A	+1-800-344-2112
				—
			Web site	http://na.industrial.panasonic.com/
Brazil	Panasonic Do Brasil Limitada [Sales office]	Sao Paulo	Avenida do Cafe, 277 Torre A-8 Andar Jabaquara ZIP Code: 04311-900 Sao Paulo SP Brazil	—
				—
Germany	Panasonic Industry Europe GmbH European Headquarters [Sales office]	Munich	Caroline-Herschel-Straße 100, 85521 Ottobrunn, Germany	+49-89-45354-1000
				+49-89-45354-2111
			Web site	http://www.panasonic-electric-works.com/
France	Panasonic Electric Works Sales Western Europe B.V. [Sales office]	Verrières-Le-Buisson	10, rue des petits ruisseaux, 91370 Verrières-Le-Buisson, France	+33 (0) 1-60-13-5757
				+33 (0) 1-60-13-5758
			Web site	http://www.panasonic-electric-works.fr/
Italy	Panasonic Industry Italia s.r.l. [Subsidiary]	Verona	Via del Commercio 3-5, 37012 Bussolengo-Ferlina, Italy	+39-45-6752711
				+39-45-6700444
			Web site	http://www.panasonic-electric-works.it/
Great Britain	Panasonic Electric Works UK Ltd. [Sales office]	Milton Keynes	Sunrise Parkway, Linford Wood, Milton Keynes MK14 6LF, United Kingdom	+44-1908-231-555
				+44-1908-231-599
			Web site	http://www.panasonic-electric-works.co.uk/
Austria	Panasonic Electric Industry Austria GmbH [Sales office]	Biedermannsdorf	Josef Madersperger Straße 2, 2362 Biedermannsdorf, Austria	+43-2236-26846-7
				+43-2236-46133
			Web site	http://www.panasonic-electric-works.at/
Poland	Panasonic Industry Poland [Sales office]	Warszawa	Ul. Dowborczykow 25, 90-019 Lodz, Poland	+48-422309633
				—
			Web site	http://www.panasonic-electric-works.pl/
Benelux	Panasonic Electric Works Sales Western Europe B.V. [Sales office]	PJ Best	De Rijn 4, 5684 PJ Best, Netherlands	+31(0)499-37-27-27
				+31(0)499-37-21-85
			Web site	http://www.panasonic-electric-works.nl/
Czech Republic	Panasonic Electric Works Europe AG Czech Representative Office [Sales office]	Brno	Veveri 3163/111, 61600 Brno, Czech Republic	+420-541-217-001
				+420-541-217-101
			Web site	http://www.panasonic-electric-works.cz/
Spain	Panasonic Industry Iberia S.A. [Sales office]	Madrid	Barajas Park, San Severo 20, 28042 Madrid, Spain	+34-913293875
				+34-913292976
			Web site	http://www.panasonic-electric-works.es/
Hungary	Panasonic Electric Works Europe AG Hungarian Representative Office [Sales office]	Budapest	Neumann Janos. u. 1., 1117 Budapest, Hungary	+43 2236 26846-25
				+43 2236 46133
			Web site	http://www.panasonic-electric-works.at/
Switzerland	Panasonic Industry Switzerland AG [Sales office]	Rotkreuz	Grundstraße 8, 6343 Rotkreuz ZG, Switzerland	+41(0)417997054
				+41(0)417997055
			Web site	http://www.panasonic-electric-works.ch/

海外销售点一览

Region	Company Name [Category]	City	Address	TEL				
				FAX				
Turkey	Savior Kontrol Otomasyon [Distributors]	Istanbul	DES Sanayi Sitesi 102 Sk. B-06 Blok No: 6-8 34776 Yukari Dudullu Ümraniye Istanbul Turkey	+90-216-466-3683				
				+90-216-466-3685				
				e-mail	info@savior.com.tr			
				Web site	http://www.savior.com.tr			
Turkey	BOSTEK TEKNOLOJİ GELİSTİRME VE ROBOT SİST.SANTİC.A.S [Distributors]	Izmir	10042 SOK.NO:10 A.O.S.B CİGLİ-İZMİR, TURKEY	+90 232 433 8515				
				+90 232 433 8881				
				e-mail	sales@bostek.com.tr			
				Web site	http://www.bostek.com.tr			
China	Panasonic Hong Kong Co., Limited (PHK) Panasonic Industrial Devices Sales (Hong Kong) Co., Ltd. [Sales office]	Hong Kong	Level 9, Tower II, Grand Century Place, 193 Prince Edward Road West, Mongkok, Kowloon, Hong Kong	+852-2367-0181				
				+852-2865-3697				
				China	Panasonic Industry (China) Co.,Ltd. [Sales office]	Shanghai	15F, 1601-03, No.18, Lane 666, Haiyang West Road, Pudong New District, Shanghai, 200126, China	+86-21-38552000
								+86-21-38552370
			Web site	https://industrial.panasonic.com/ea/				
China	Panasonic Industry (China) Co.,Ltd. [Sales office]	Shenzhen	10F, Tower D, China Resources Land Building, No.19 Kefa Road, Nanshan District, Shenzhen, 518057, China	+86-755-22074488				
				+86-755-22074498				
				Web site	https://industrial.panasonic.com/ea/			
India	Panasonic Life Solutions India Private Limited INDD - Industrial Devices Division- Sales & Marketing (Gurgaon(HQ)) [Sales office]	Delhi	12th Floor, Ambience Corporate Office, Tower-2, Ambience Island, NH-8, Gurgaon-122002, Haryana, India	+91-124-4871300				
				+91-124-4751333				
				India	Panasonic Life Solutions India Private Limited INDD - Industrial Devices Division- Sales & Marketing (Bangalore Office) [Sales office]	Bengaluru	"J.P. Chambers" 2nd Floor, #276/22-1, 46th Cross, 5th Block, Jayanagar, Bangalore - 560041	+91-124-6676-311
								—
				India	Panasonic Life Solutions India Private Limited INDD - Industrial Devices Division- Sales & Marketing (Mumbai Office) [Sales office]	Mumbai	502 / 503, Windfall, Sahar Plaza Complex, JB Nagar Andheri Kurla Road, Andheri (E) Mumbai - 400059, India	+91-22- 6196 8480 M: -919004229452
								—
India	Panasonic Life Solutions India Private Limited INDD - Industrial Devices Division- Sales & Marketing (Chennai Office) [Sales office]	Chennai	Spic House Ann exe, 6th Floor, No.88, Mount Road, Guindy, Chennai - 600032, Tamilnadu	+91-44-6108-9300				
				—				
India	Panasonic Life Solutions India Private Limited INDD - Industrial Devices Division- Sales & Marketing (Pune Office) [Sales office]	Pune	Office No. 401 & 402, Godrej Eternia, Above At Home Centre, Next to Shopper's Stop, Shivaji Nagar, Mumbai Pune Road, Pune - 411005, Maharashtra India	+91-20-67449907				
				—				
Korea	Panasonic Industrial Devices Sales Korea Co., Ltd. [Sales office]	Seoul	114-38 Teheran-ro, Gangnam-gu, Seoul, 06176, Korea (1004 Daechi dong, DONGIL Tower 5-6F)	+82-2-795-9600				
				+82-2-2052-1053				
Taiwan	Panasonic Industrial Devices Sales Taiwan Co.,Ltd. [Sales office]	Taipei	12F, No. 9, SongGao Rd., Taipei 110, Taiwan, R.O.C	+886-2-2757-1900				
				+886-2-2758-7502				

A 6 系列

A 6 系列 选购 部件

A 6 N 系列

A 6 B 系列

特别订购

相关信息

